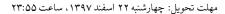


# سیگنالها و سیستمها

### تمرین کامپیوتری شمارهی ۱





دانشگاه تهران

طراح: هدی برخوردارپور، علی رنجبر

استاد: امیرمسعود ربیعی

#### ۱ مقدمه

در این تمرین کامپیوتری قصد داریم با نرمافزار متلب و متمتیکا آشنا شویم.

### ۱.۱ متلب

متلب، یک محیط نرمافزاری برای انجام محاسبات عددی و یک زبان برنامهنویسی نسل چهارم است که از ترکیب دو واژهٔ MATrix (ماتریس) و LABoratory (آزمایشگاه) ایجاد شدهاست. این نام حاکی از رویکرد ماتریس محور برنامه است، که در آن حتی اعداد منفرد هم به عنوان ماتریس در نظر گرفته می شوند.

### ۲.۱ متمتکا

متمتیکا، یک نرمافزار جبری بسیار رایج، که توسط شرکت ولفرم ریسرچ پدید آورده شده است و اکثر توابع نرمافزاری موردنیاز در ریاضی و علوم طبیعی را در اختیار استفادهکنندگان آن قرار میدهد.

### ۳.۱ مقایسه ی متلب و متمتیکا

- جهتگیری متلب بیشتر برای کار با داده هاست (که در این بسیار خوب عمل میکند) اما با اینکه امکان محاسبات نمادین
   در متلب وجود دارد، این امکان در متمتیکا بسیار آسان تر و کارآمدتر است.
- متلب یک محیط برنامهنویسی در حوزه ی مهندسی است و چون محاسبات آن با استفاده از تقریب و تخمینهای ریاضیست بنابراین در کارهای ریاضی کاربردی که اصل کار همان ساختن تقریب هاست ممکن است زیاد مناسب نباشد. متمتیکا یک نرمافزار ریاضی است که هم در ریاضیات وهم در مهندسی کاربرد دارد. محاسبات نمادین و محض مثل حدگیری و مسایل جبر را به راحتی انجام داده و تمام مراحل حل را به کاربر نشان میدهد.
  - مصورسازی و رسم نمودار در هر دو نرم افزار به خوبی انجام میشود.
  - ۰ ساختن رابط کاربری برای نرمافزار در متمتیکا بسیار آسانتر از متلب است.
- o مهمترین انتقادات از متلب به خاطر متن بازنبودن و گران بودن آن است که امکان اجرای کدهای نوشته شده در متلب را در هر محیطی محدود میکند.

<sup>Y</sup>Mathematica

<sup>\</sup>MATLAB

### ۴.۱ سیگنالها در متلب

سیگنالهای پیوسته\_زمان (به اختصار پیوسته) متناظر با هر نقطهای از محور زمان یک مقداری دارند در حالی که سیگنالهای گسسته\_زمان (به اختصار گسسته) فقط در مقادیر صحیح از محور زمانی مقدار دارند. x[n] یک سیگنال گسسته را نشان می دهد که n فقط می تواند مقادیر صحیح اختیار کند.

همان طور که می دانید ذخیره تمام مقادیر یک سیگنال پیوسته در طول یک بازه ی زمانی ناممکن است. پس چگونه سیگنال های پیوسته را پردازش کنیم؟ در آینده خواهید آموخت که چگونه یک سیگنال پیوسته را با نمونه برداری به سیگنال گسسته تبدیل می کنیم. (به کمک دستور syms می توان به شکل پیوسته کار کرد، که به هیچ وجه توصیه نمی شود و در صورت استفاده نمرهای تعلق نخواهد گرفت.)

# ۲ کانولوشن گسسته\_زمان

کانولوشن دو سیگنال گسسته x[n] و h[n] به صورت زیر تعریف می شود:

$$y[n] = \sum_{m=-\infty}^{+\infty} x[m]h[n-m]$$

تصویری از تعریف بالا را می توان به این صورت شرح داد: ابتدا دنباله h[m] نسبت به محور عمودی منعکس می شود و n نمونه به سمت چپ یا راست (با توجه به علامتت n) جابجا می شود. سپس دنباله h[n-m] در دنباله x[m] ضرب می شود و حاصل جمع دنباله حاصل را بدست می آوریم. این تصویر از ویژگی خطی بودن و تغییر ناپذیری زمان سیستم های گسسته زمان بدست می آید. (convolve.numpy در این قسمت استفاده از تابع conv (در پایتون convolve.numpy) را یاد می گیرید.

# ۱.۲ آموزش conv

اگر فرض کنیم سیگنال x[n] فقط در بازهای به طول  $N_x$  و سیگنال h[n] فقط در بازهای به طول x[n] مقدار غیر صفر داشته باشند، آنگاه سیگنال y[n] فقط در بازهای بطول x بطول x باشند، آنگاه سیگنال x باشد، داری x بعدی شامل مقادیر سیگنال x و x بعدی شامل مقادیر سیگنال x و x بعدی شامل مقادیر سیگنال x

y = conv(h, x);

به تعداد  $N_x+N_h-1$  نمونه از y[n] را در بردار برمی گرداند.

اگر دقت کرده باشبد، این دستور هیچ اطلاعی در مورد اندیس زمانی نمونههای سیگنال y[n] (که در بردار y ذخیره شده است) برنمیگرداند که مورد انتظار نیز هست. چون هیچ ورودی از اندیس بردارهای x و x نمیگیرد. در این حالت باید خودتان اندیسهای مناسبی بسازید. در ادامه با مثالی ساده نحوه ی ساخت این اندیسها را یاد میگیرید.

سیگنال زیر با طول محدود را در نظر بگیرید:

$$x[n] = \begin{cases} 1, & 0 \le n \le 5, \\ 0, & \text{otherwise.} \end{cases}$$

ابتدا حاصل عبارت y[n] = x[n] \* x[n] را با تحلیل دستی حساب کنید.

به کمک کد زیر می توانید کانولوشن را حساب کرده و آن را رسم کنید. دقت کنید که باید تابع convIndices را پیاده سازی کنید.

```
clear; clc
nx = 0 : 5;
x = ones(size(nx));
ny = convIndices(nx, nx); % you need to implement the convIndices function.

for y = conv(x, x);
stem(ny, y, 'lineWidth', 2)
for Graph labels
fitle('plot of signal $y[n]=x[n]*x[n]$', 'interpreter', 'latex', 'fontSize', 16)
valabel('$n$', 'interpreter', 'latex')
ylabel('$y[n]$', 'interpreter', 'latex')
```

### ۲.۲ انجام دهید!

در این قسمت تابع convIndices را پیادهسازی میکنید.

برای بدست آوردن بردار ny دو سیگنال زیر را در نظر بگیرید:

$$h[n] = \delta[n-a] + \delta[n-b],$$
  
$$x[n] = \delta[n-c] + \delta[n-d].$$

با تحلیل دستی y[n] = x[n] \* x[n] \* y را حساب کنید. سپس ny را بر حسب y[n] = x[n] \* x[n] و y[n] = x[n] تصلیل دستی convIndices را بنویسید. این تابع اندیس زمانی ورودی های کانولوشن را ورودی میگیرد و اندیس زمانی مناسبی برای خروجی کانولوشن می دهد. در این مثال ورودی های این تابع دو بردار به صورت y[n] = x[n] هستند.

## ٣.٢ انجام دهيد!

سیگنال ورودی x[n] و پاسخ ضربه ضربه h[n] به صورت زیر تعریف شدهاند:

$$x[n] = \left(\frac{1}{2}\right)^{n-2} u[n-2],$$
  
$$h[n] = u[n]$$

حال اگر بخواهید y[n] = h[n] \* x[n] را با دستور y[n] = h[n] \* x[n] حساب کنید، باید ملاحظاتی برای طول بینهایت دو سیگنال y[n] = h[n] و y[n] + h[n]

مقادیر x[n] در بازه ی  $n \leq 24$  را در بردار x و مقادیر x[n] در بازه ی  $n \leq n \leq 24$  را در بردار x[n] ذخیره کنید. این در حالی است که شما فقط قسمتی از دو سیگنال x[n] و x[n] و x[n] را در نظر گرفته اید. پس فقط بخشی از سیگنال خروجی دارای مقادیر درست است.

ny مقادیر c ، d و d را به نحوی که d و

## ۴.۲ انجام دهید!

تابع کانولوشن را خودتان پیاده سازی کنید و آن را myConv بنامید. سیستمی با پاسخ ضربهی زیر فرض کنید:

$$h[n] = sinc(2\pi n)(u[n+4] - u[n-5])$$

خروجی این سیستم را یکبار با تابع کانولوشن متلب و یکبار با تابع خوتان برای ورودی زیر حساب کنید و صحت تابع خود را بررسی کنید.

$$x[n] = u[n] - n[n-2]$$

با دستور tic و toc مدت زمان انجام کانولوشن خودتان و کانولوشن متلب را بدست آورید و مقایسه کنید. علت اختلاف را شرح دهمد.

# ۵.۲ انجام دهید (امتیازی)!

در این قسمت میخواهیم از روش کانولوشن بلوکی استفاده کنیم. این روش در پیاده سازی بیدرنگ فیلترهای دیجیتال برای پردازش صوت/تصویر استفاده میشود.

در این روش سیگنال ورودی (که سیگنالی با طول بینهایت/نامعلوم است) را به بلوکهای کوچکتر تقسیم میکنیم. حال میتوانیم هر کدام از این بلوکها را به صورت مستقل پردازش کنیم البته با کمی تأخیر.

خطی بودن کانولوشن این تضمین را میدهد که برهم نهی <sup>۳</sup> خروجیهای حاصل از پردازش بلوکها با کانولوشن کل سیگنال با پاسخ ضربه یکسان است. وجود سخت افزار با کارایی مناسب و الگوریتمهایی برای محاسبه کانولوشن سیگنالهایی با طول محدود، بر اهمیت روش کانولوشن بلوکی میافزاید. در این قسمت هر کدام از کانولوشنهای کوچک را با دستور conv حساب میکنید.

فرض کنید یک سیستم با پاسخ ضربه یh[n] دارید که فقط در بازه ی $n \leq n \leq n \leq n \leq n$  غیر صفر است. همچنین فرض کنید دنباله ی ورودی یعنی x[n] برای x[n] صفر است و طول آن به طور قابل ملاحظه ای از x[n] بیشتر است.حال می توانید به صورت زیر سیگنال x[n] را به بلوکهایی با طول x[n] تقسیم کنید:

$$x[n] = \sum_{r=0}^{\infty} x_r[n - rL]$$

که در آن L>P و داریم:

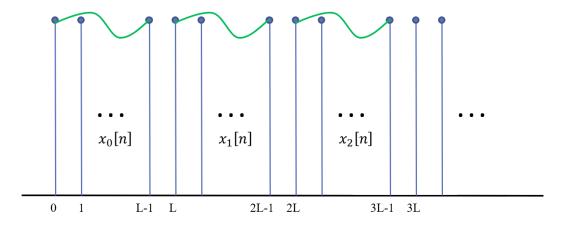
$$x_r[n] = \begin{cases} x[n+rL] & , 0 \le n \le L-1, \\ 0 & , \text{(otherwise)} \end{cases}$$

شکل زیر را ببینید:

ابتدا برای دو سیگنال زیر y[n] = h[n] \* x[n] را با دستور conv را با دستور y[n] = h[n] \* x[n] حساب کنید و نمودار آن را با stem

$$x[n] = cos(n^2)sin(2\pi n/5),$$
  
 $h[n] = (0.9)^n(u[n] - u[n - 10])$ 

<sup>\*</sup>Superposition



x[n] شكل x: تجزيه بلوكي سيگنال

با فرض  $0 = h[n] * x_0[n]$  را به دو بلوک تقسیم کنید که طول هر کدام ۵۰ شود. دو سیگنال x[n] را به دو بلوک تقسیم کنید که طول هر کدام ۵۰ شونه دوم x[n] است، حساب کنید. حال فرم  $x[n] * x_1[n] * x_1[n]$  است، حساب کنید. حال فرم سیگنال خروجی به صورت زیر خواهد بود:

$$y[n] = x[n] * h[n] = y_0[n] + y_1[n - k]$$

در عبارت بالا x مناسب را بدست آورید. (دقت کنید که طول هر کدام از سیگنال های  $y_0[n]$  و  $y_0[n]$  باید 1-P باشد.) وقتی سیگنال  $y_1[n]$  و  $y_0[n]$  را با هم جمع میکنید، ناحیهای وجود دارد که در آن مقادیر غیر صفر از دو سیگنال با هم جمع می شوند. به این خاطر به روش کانولوشن بلوکی، "هم پوشانی و اضافه کردن" نیز می گویند. سیگنال خروجی یعنی y[n] را با استفاده از این روش حساب کنید و آن را در بازه  $y_0[n]$  با استفاده از  $y_0[n]$  رسم کنید. آیا به همان نتیجه قبلی می رسید؟ نتایج را تحلیل کنید.

در نهایت یک تابع بنویسید که عمل همپوشانی و اضافه کردن را انجام دهد. ورودیهای این تابع پاسخ ضربه (h)، بردار ورودی سیستم (x) و طول هر بلاک (L) ات. طول فیلتر است. حال قسمت قبل را با تابع خود دوباره انجام دهید.