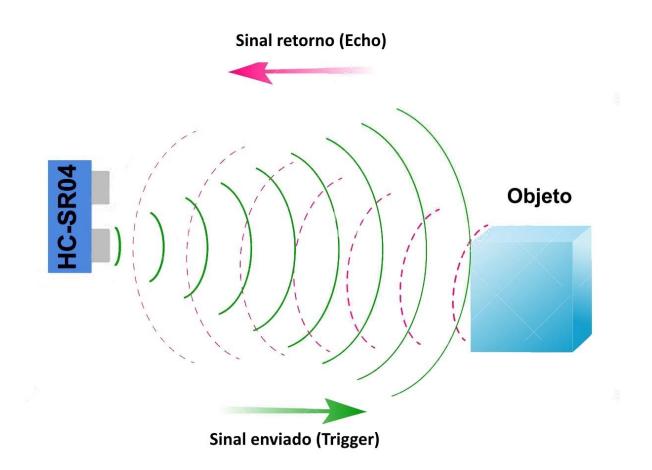
Curso de Programação com Arduino





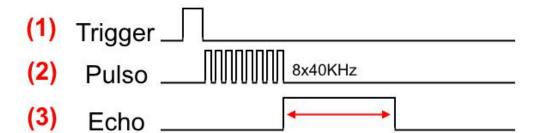
1. Ultrassônico

Sensor ultrassônico

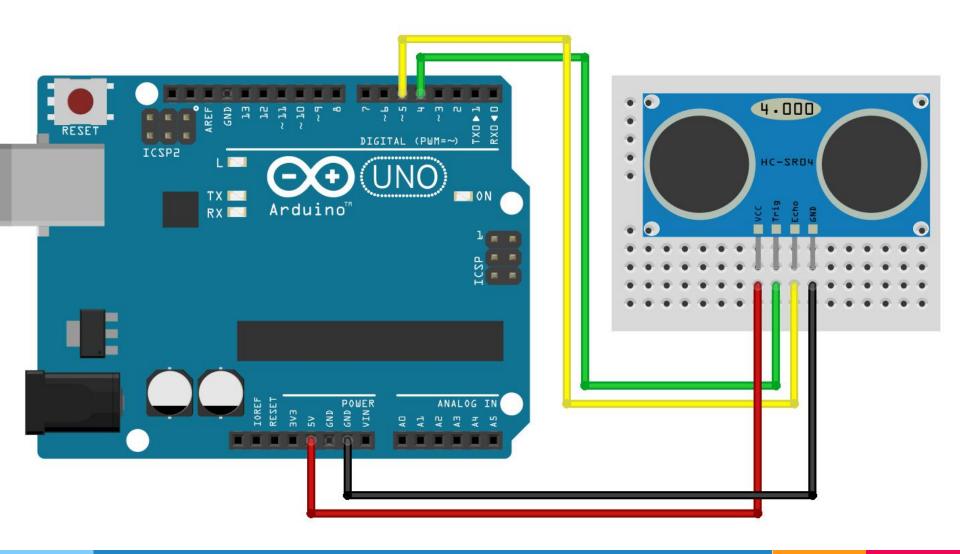


O funcionamento do <u>HC-SR04</u> (<u>datasheet</u>) se baseia no envio de sinais ultrassônicos pelo sensor, que aguarda o retorno (echo) do sinal, e com base no tempo entre envio e retorno, calcula a distância entre o sensor e o objeto detectado.

Primeiramente é enviado um pulso de 10µs, indicando o início da transmissão de dados. Depois disso, são enviado 8 pulsos de 40 KHz e o sensor então aguarda o retorno (em nível alto/high), para determinar a distância entre o sensor e o objeto, utilizando a equação *Distância* = (Tempo echo em nível alto * velocidade do som) /2



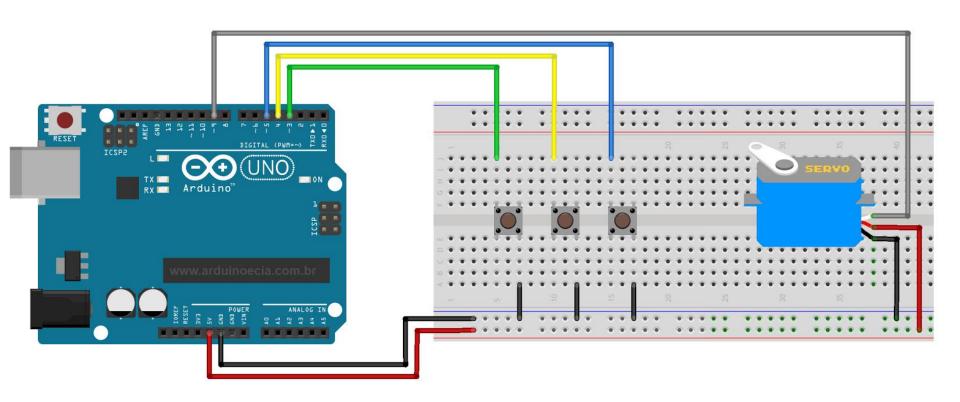
Como ligar



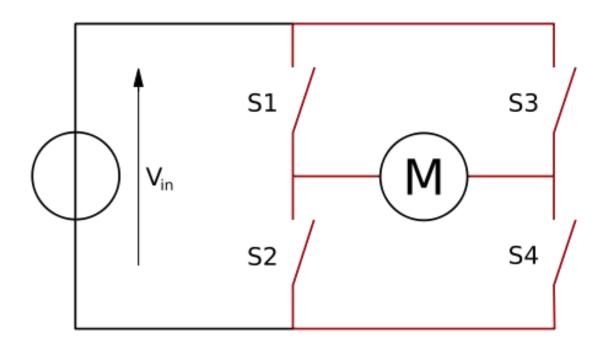
3. Servo

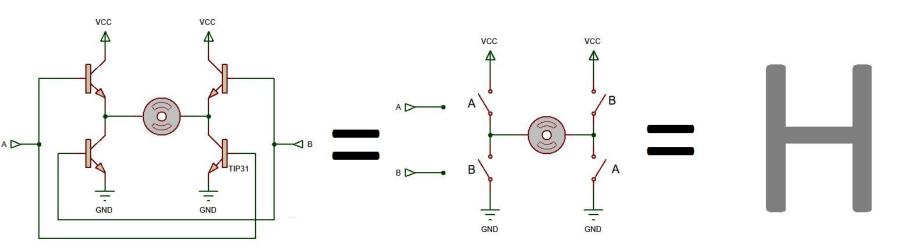
Servo motor

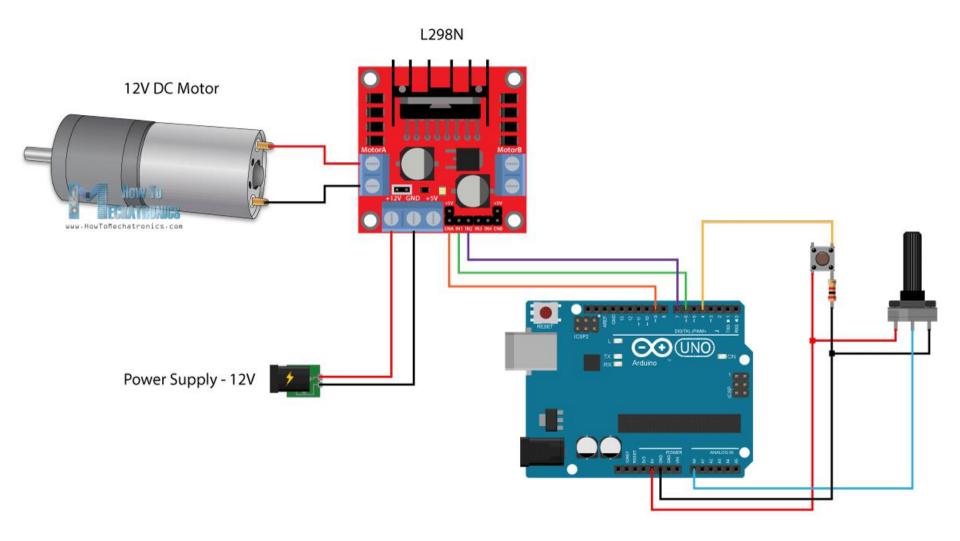


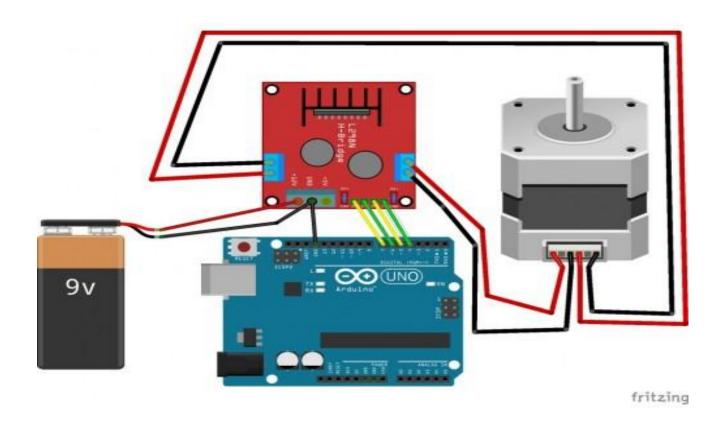


4.
Ponte H









Obrigado