

Rencontres Arcane 2025 : API Accélérateur

24 mars 2025

Gilles Grospellier, CEA, DAM, DIF, F-91297 Arpajon Cedex

Plan



Contexte

Choix de conception

Description des fonctionnalités

Performances

Conclusion



Contexte



- Arcane est l'architecture de plusieurs codes de calcul du CEA/DAM
 - Environ 3 millions de lignes de C++ pour ces codes
 - Plusieurs physiques, multi-matériaux, différents types de maillages (cartésien, AMR, non structuré)
 - Plus de 10000 boucles de calcul par code : pas de point chaud au niveau du profilage
- Besoin de porter nos codes sur accélérateurs
 - **■** Évolution incrémentale indispensable
 - Perturber le moins possible le code source
 - Même code source pour le CPU et GPU si possible
 - L'aspect validation est primordial
 - Solution souveraine et pérenne



Conception de l'API Accélérateur



- Un seul code et un seul exécutable pour le CPU et le GPU
 - Pouvoir choisir dynamiquement (sans recompilation) de tourner sur CPU ou GPU (ou un mélange des deux)
 - Possibilité d'avoir des sous-domaines sur GPU et d'autres sur CPU
 - Possibilité d'utiliser du dataflow pour gérer les copies entre CPU et GPU
- API spécialisée pour les concepts Arcane permettant d'utiliser sur GPU les éléments suivants
 - Variables
 - Boucles sur les entités du maillage
 - Connectivités (Nœuds, mailles, ...) et constituants (Matériaux, Milieux) du maillage
- Abstraction des fonctionnalités pour cacher l'implémentation sous-jacente au code utilisateur
- Pas d'utilisation de mécanisme dépendant du compilateur (OpenMP target, OpenACC, ...) pour améliorer la portabilité



Implémentation



- Début des développements fin 2020
- API similaire à SYCL car c'est l'API la plus portable
- Utilisation via les fonctions lambda du C++11
- Utilisation par défaut de la mémoire managée pour simplifier les transferts mémoire entre CPU et GPU
 - Il est possible de gérer soit même la mémoire (Device) si on le souhaite
- Accès possible aux structures spécifiques à la plateforme (par exemple cudaStream_t) en sacrifiant la portabilité : Couplage possible avec d'autres API (CUDA, ROCM, RAJA, Kokkos, YAKL, ...)



Implémentation



- Limite au maximum l'utilisation de template du C++
 - Code plus simple pour les non spécialistes du C++
 - Facilite le développement
 - Compilation beaucoup plus rapide
 - Évite de recompiler une grosse partie du code à chaque changement
 - Permet de changer dynamiquement le comportement (par exemple quelle mémoire utiliser)
 - Code plus facilement inter-opérable avec d'autres bibliothèques (MPI, IO, ...)



Déclaration des variables

```
VariableCellReal m_density; //!< Density on cells
VariableCellReal m_pressure; //!< Pressure on cells
VariableCellReal m_sound_speed; //!< Sound speed on cells
VariableCellReal m_internal_energy; //!< Internal energy on cells
VariableCellReal m_adiabatic_cst; //!< Adiabatic constant on cells
```

- Itération sur toutes les mailles
 - vi est l'itérateur, ENUMERATE CELL la macro pour itérer, allCells () la liste des mailles

```
// Initialise l'énergie et la vitesse du son
ENUMERATE_CELL(vi,allCells())
{
   Real pressure = m_pressure[vi];
   Real adiabatic_cst = m_adiabatic_cst[vi];
   Real density = m_density[vi];
   m_internal_energy[vi] = pressure / ((adiabatic_cst - 1.) * density);
   m_sound_speed[vi] = sqrt(adiabatic_cst * pressure / density);
}
```

Écriture classique

```
// Initialise l'énergie et la vitesse du son
ENUMERATE_CELL(vi,allCells())
{
   Real pressure = m_pressure[vi];
   Real adiabatic_cst = m_adiabatic_cst[vi];
   Real density = m_density[vi];
   m_internal_energy[vi] = pressure / ((adiabatic_cst - 1.) * density);
   m_sound_speed[vi] = sqrt(adiabatic_cst * pressure / density);
}
```

- Même structure de boucle avec des modifications mineures
 - Utilise RUNCOMMAND_ENUMERATE au lieu de ENUMERATE
 - Le code est une lambda du C++11 (voir le ';' à la fin de la boucle)

Code avec API accélérateur

```
info() << "Initialize SoundSpeed and InternalEnergy";</pre>
auto queue = makeQueue(m_runner);
auto command = makeCommand(queue);
// Initialise l'énergie et la vitesse du son
auto in_pressure = ax::viewIn(command,m_pressure);
auto in_density = ax::viewIn(command,m_density);
auto in_adiabatic_cst = ax::viewIn(command,m_adiabatic_cst);
auto out_internal_energy = ax::viewOut(command,m_internal_energy);
auto out_sound_speed = ax::viewOut(command,m sound speed);
command << RUNCOMMAND_ENUMERATE(Cell, vi, allCells())</pre>
  Real pressure = in_pressure[vi];
  Real adiabatic_cst = in_adiabatic_cst[vi];
  Real density = in_density[vi];
  out_internal_energy[vi] = pressure / ((adiabatic_cst-1.0) * density);
  out sound speed[vi] = math::sqrt(adiabatic cst*pressure/density);
};
```

Écriture classique

```
// Initialise l'énergie et la vitesse du son
ENUMERATE_CELL(vi,allCells())
{
   Real pressure = m_pressure[vi];
   Real adiabatic_cst = m_adiabatic_cst[vi];
   Real density = m_density[vi];
   m_internal_energy[vi] = pressure / ((adiabatic_cst - 1.) * density);
   m_sound_speed[vi] = sqrt(adiabatic_cst * pressure / density);
}
```

- Il faut indiquer l'intention
 - viewIn() si lecture seule
 - viewOut() si écriture seule
 - viewInOut() si lecture/écriture
- Copie automatiquement des données entre le GPU et le CPU
 - Pas forcément nécessaire si on utilise la mémoire unifiée

Code avec API accélérateur

```
info() << "Initialize SoundSpeed and InternalEnergy";</pre>
auto queue = makeQueue(m_runner);
auto command = makeCommand(queue);
// Initialise l'énergie et la vitesse du son
auto in_pressure = ax::viewIn(command,m_pressure);
                                                           ENTRÉES
auto in_density = ax::viewIn(command,m_density);
auto in_adiabatic_cst = ax::viewIn(command,m_adiabatic_cst);
auto out_internal_energy = ax::viewOut(command,m_internal_energy);
auto out_internal_energy = ax...viewOut(command,m_sound_speed);
SORTIES
command << RUNCOMMAND_ENUMERATE(Cell, vi, allCells())</pre>
  Real pressure = in_pressure[vi];
  Real adiabatic_cst = in_adiabatic_cst[vi];
  Real density = in_density[vi];
  out_internal_energy[vi] = pressure / ((adiabatic_cst-1.0) * density);
  out_sound_speed[vi] = math::sqrt(adiabatic_cst*pressure/density);
```

Écriture classique

```
// Initialise l'énergie et la vitesse du son
ENUMERATE_CELL(vi,allCells())
{
   Real pressure = m_pressure[vi];
   Real adiabatic_cst = m_adiabatic_cst[vi];
   Real density = m_density[vi];
   m_internal_energy[vi] = pressure / ((adiabatic_cst - 1.) * density);
   m_sound_speed[vi] = sqrt(adiabatic_cst * pressure / density);
}
```

- Utilise les abstractions suivantes
 - m_runner est la ressource d'exécution (CPU, GPU, multi-thread, ...)
 - queue est le flot d'exécution
 - command représente un noyau de calcul

Code avec API accélérateur

```
info() << "Initialize SoundSpeed and InternalEnergy";
auto queue = makeQueue(m_runner);
auto command = makeCommand(queue);

// Initialise l'énergie et la vitesse du son
auto in_pressure = ax::viewIn(command,m_pressure);
auto in_density = ax::viewIn(command,m_density);
auto in_adiabatic_cst = ax::viewIn(command,m_adiabatic_cst);

auto out_internal_energy = ax::viewOut(command,m_internal_energy);
auto out_sound_speed = ax::viewOut(command,m_sound_speed);

command << RUNCOMMAND_ENUMERATE(Cell,vi,allCells())
{
   Real pressure = in_pressure[vi];
   Real adiabatic_cst = in_adiabatic_cst[vi];
   Real density = in_density[vi];
   out_internal_energy[vi] = pressure / ((adiabatic_cst-1.0) * density);
   out_sound_speed[vi] = math::sqrt(adiabatic_cst*pressure/density);
};</pre>
```

État des développements



- Implémentation disponible pour fonctionnalités suivantes
 - Gestion de la connectivité non structurée et cartésienne
 - Gestion multi-matériau
 - Gestion de l'asynchronisme
- Algorithmes haut niveau : Réductions, PrefixSum, Filtrage, Partitionnement de liste, Tri
- Classe NumArray, pour gérer les tableaux jusqu'à 4 dimensions
- Support des implémentations 'MPI Accelerator Aware'
 - Échange de message
 - Synchronisations
- Mécanismes d'aide au développement



Aide au développement



- Profilage automatique des boucles
 - Il suffit de positionner la variable d'environnement ARCANE LOOP PROFILING LEVEL
 - Fonctionne pour toutes les boucles Arcane (RUNCOMMAND ..., ENUMERATE ...)
 - Fonctionne pour tous les modes: séquentiel, multi-thread, accélérateur.
- Intégration avec CUPTI (Cuda Profiling Tools interface)
 - Bibliothèque NVIDIA permettant de récupérer les évènements sur les GPU NVIDIA
 - Dans Arcane, permet de récupérer les évènements suivants
 - Copies mémoire managée entre le GPU et le CPU
 - Lancement des noyaux de calcul
 - Permet de tracer les noyaux qui effectuent des transferts mémoire
 - Activation automatique par variable d'environnement





Démonstrateurs



- Dans Arcane
 - MicroHydro (1000 lignes de code)
 - MiniWeather (https://github.com/mrnorman/miniWeather.git) (800 lignes de code)
- MaHyCo (https://github.com/cea-hpc/MaHyCo) (10000 lignes de code)
 - Hydrodynamique multi-fluide
- Athena (20k lignes de code)
 - Code interne CEA/DAM pour évaluer les schémas de transport et de diffusion
 - Équation de transport prototype de neutronique, résolue par une méthode déterministe et développement en cours sur des méthodes Monte-Carlo
 - Utilisé activement par les stagiaires pour mener des études (3 stagiaires en 2023)
- Support expérimental des accélérateurs de l'API éléments finis d'Arcane
 - https://github.com/arcaneframework/arcanefem









- Profiliage automatique en positionnant la variable d'environnement ARCANE_LOOP_PROFILING_LEVEL
 - MicroHydro avec MPI non cuda-aware

Synchronisation

Ncall Nchunk T (ms) Tck (ns) % name	
100 0 1069.990 0 55.9 virtual void SimpleHydro::SimpleHydroAcceleratorService::compute	eVelocity()
101 0 403.066 0 21.0 virtual void SimpleHydro::SimpleHydroAcceleratorService::compute	eGeometricValues()
200 0 272.795 0 14.2 void SimpleHydro::SimpleHydroAcceleratorService::_computePressur	reAndCellPseudoViscosityForces()
500 0 47.554 0 2.4 virtual void SimpleHydro::SimpleHydroAcceleratorService::applyBo	oundaryCondition()
100 0 38.912 0 2.0 virtual void SimpleHydro::SimpleHydroAcceleratorService::compute	eViscosityWork()
1 0 25.234 0 1.3 virtual void SimpleHydro::SimpleHydroAcceleratorService::hydroSt	tartInit()
100 0 16.325 0 0.8 virtual void SimpleHydro::SimpleHydroAcceleratorService::updateD	Density()
100 0 16.317 0 0.8 virtual void SimpleHydro: SimpleHydroAcceleratorService::applyEd	quationOfState()
100 0 14.876 0 0.7 virtual void SimpleHydro:∵SimpleHydroAcceleratorService::moveNoo	des()
100 0 6.196 0 0.3 virtual void SimpleHydro::SimpleHydroAcceleratorService::compute	eDeltaT()

MicroHydro avec MPI cuda-aware

Synchronisation (reception)

Ncall	Nchunk	I (ms)	ick (ns)	%	name
101	0	370.668	0	44.7	<pre>virtual void SimpleHydro::SimpleHydroAcceleratorService::computeGeometricValues()</pre>
200	0	272.100	0	32.8	void SimpleHydro::SimpleHydroAcceleratorService::_computePressureAndCellPseudoViscosityForces(
100	0	37.859	0	4.5	<pre>virtual void SimpleHydro::SimpleHydroAcceleratorService::computeViscosityWork()</pre>
1	0	24.210	0	2.9	<pre>virtual void SimpleHydro::SimpleHydroAcceleratorService::hydroStartInit()</pre>
101	0	20.148	0	2.4	<pre>void Arcane::Accelerator::impl::AcceleratorSpecificMemoryCopy<datatype, extent="">::_copyFrom()</datatype,></pre>
3	0	17.222	0	2.0	<pre>void Arcane::Accelerator::impl::AcceleratorSpecificMemoryCopy<datatype, extent="">::_copyFrom()</datatype,></pre>
100	0	16.359	0	1.9	virtual void SimpleHydro::SimpleHydroAcceleratorService::computeVelocity()
100	0	16.212	0	1.9	<pre>virtual void SimpleHydro::SimpleHydroAcceleratorService::applyEquationOfState()</pre>
100	0	15.752	0	1.9	<pre>virtual void SimpleHydro::SimpleHydroAcceleratorService::updateDensity()</pre>
100	0	14.761	0	1.7	<pre>virtual void SimpleHydro::SimpleHydroAcceleratorService::moveNodes()</pre>
500	0	12.343	0	1.4	<pre>virtual void SimpleHydro::SimpleHydroAcceleratorService::applyBoundaryCondition()</pre>
100	0	6.333	0	0.7	<pre>virtual void SimpleHydro::SimpleHydroAcceleratorService::computeDeltaT()</pre>
3	0	1.993	0	0.2	<pre>void Arcane::Accelerator::impl::AcceleratorSpecificMemoryCopy<datatype, extent="">::_copyTo()</datatype,></pre>
101	0	1.562	0	0.1	<pre>void Arcane::Accelerator::impl::AcceleratorSpecificMemoryCopy<datatype. extent="">:: copyTo()</datatype.></pre>

Synchronisation (envoi)



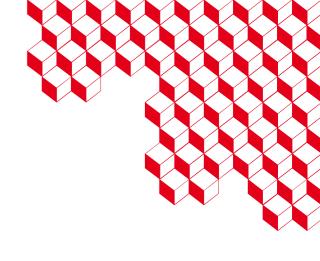
Conclusion



- L'API accélérateur est opérationnelle pour plusieurs applications internes
 - Implémentation disponible à 100% pour CUDA et ROCM
 - Utilisation de oneTBB pour le multi-threading
 - 12000 lignes de code au total
 - https://github.com/arcaneframework
- Prochains développements
 - Portage SYCL/DPC++ (90% réalisé mais non prioritaire)
 - Support du parallélisme hiérarchique
 - Gestion des tableaux associatifs (std::unordered map)
 - Ajouts de classes spécifiques pour gérer des filtres sur les mailles ou les constituants







Merci de votre attention