

— AI 深度学习 —

LeNet 卷积神经网络详解

LeNet

本节学习目录

- LeNet网络介绍
- LeNet网络应用
- LeNet各层网络结构分析
- LeNet网络总结

LeNet网络介绍

九曲阑干

LeNet

诞生于 1994 年，是最早的卷积神经网络之一，并且推动了深度学习领域的发展。

自从 1998 年开始，在多次成功的迭代后，这项由 Yann LeCun 完成的开拓性成果被命名为 LeNet5。

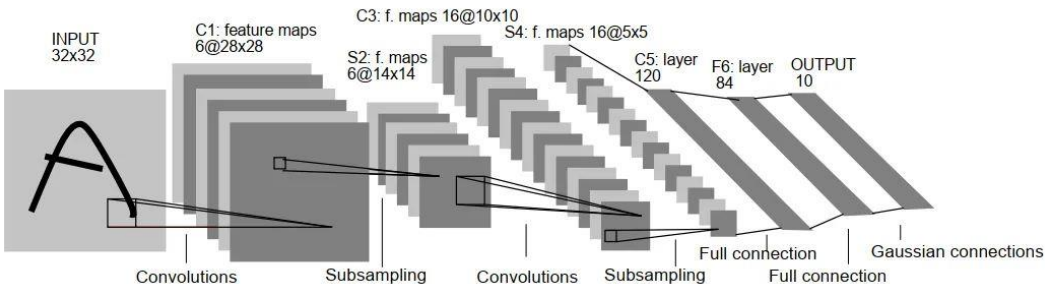
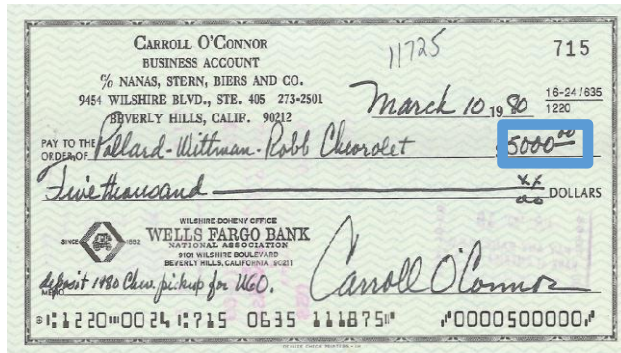


LeNet网络应用

九曲阑干

应用1：识别美国邮政服务提供的手写邮编

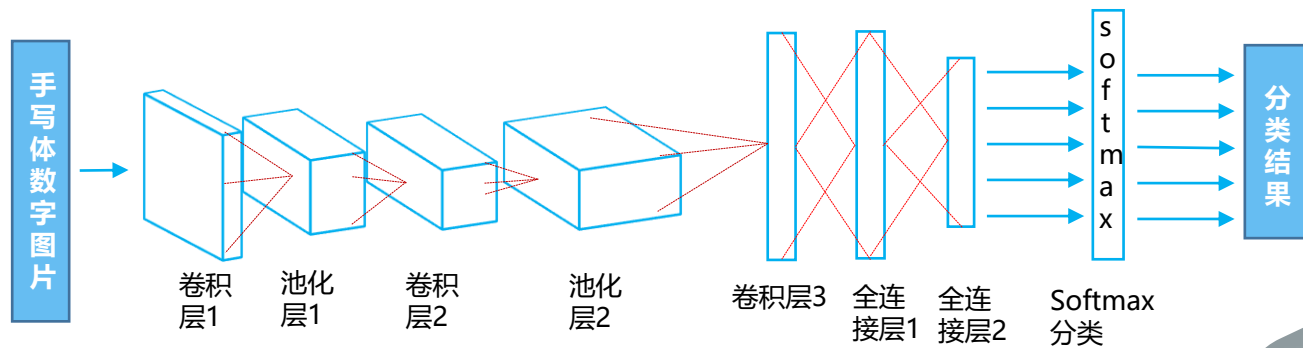
应用2：识别美国银行服务提供的手写支票



LeNet网络结构介绍

九曲阑干

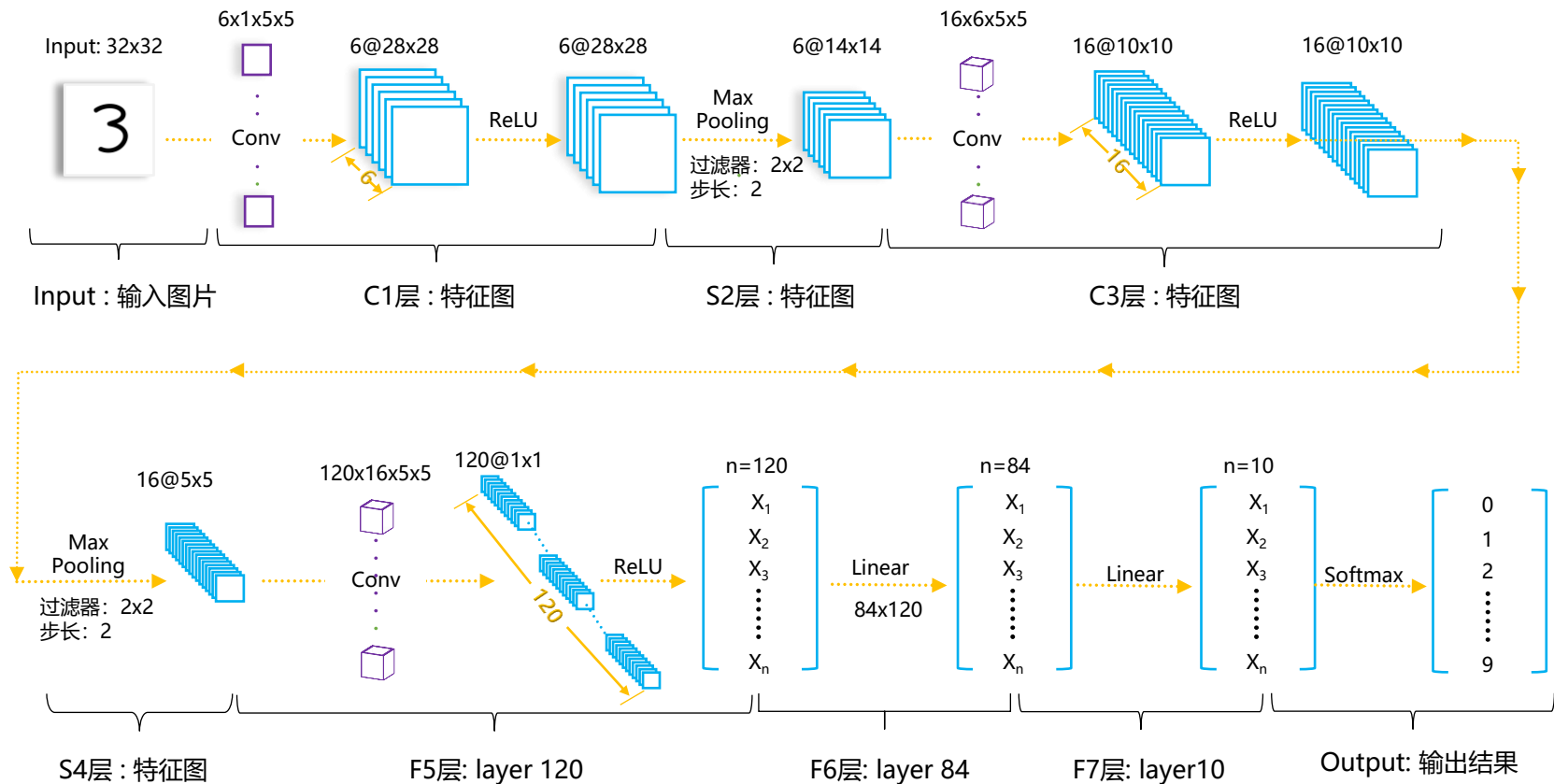
LeNet-5出自论文Gradient-Based Learning Applied to Document Recognition，是一种用于手写体字符识别的非常高效的卷积神经网络。



LeNet-5 卷积神经网络

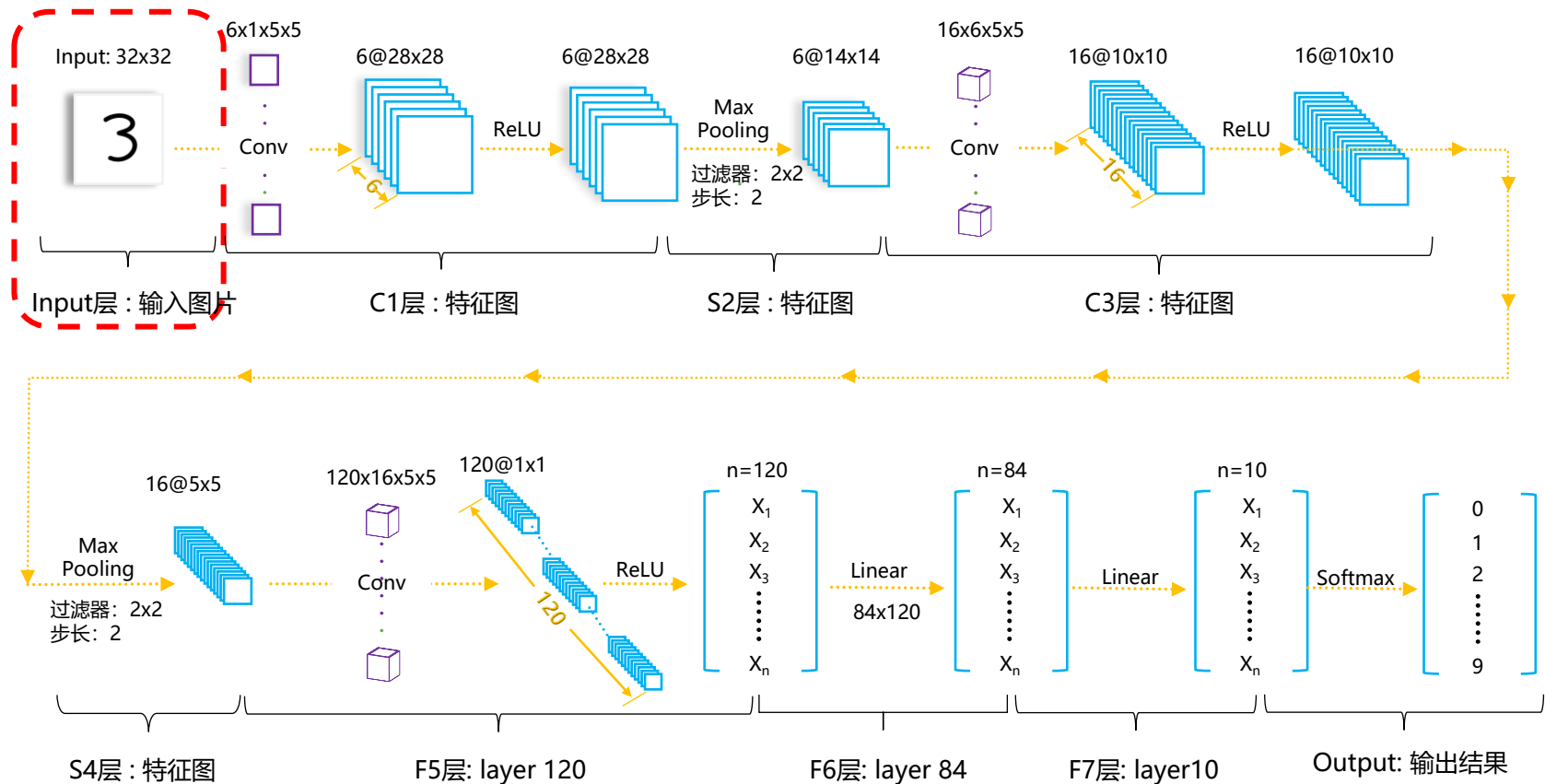
LeNet网络结构分析

九曲阑干



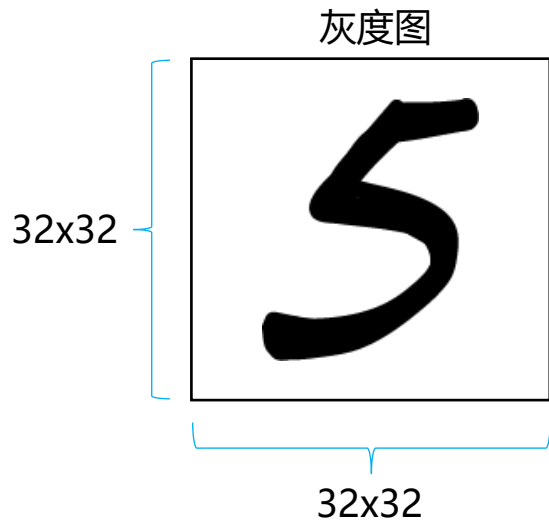
LeNet网络结构分析

九曲阑干

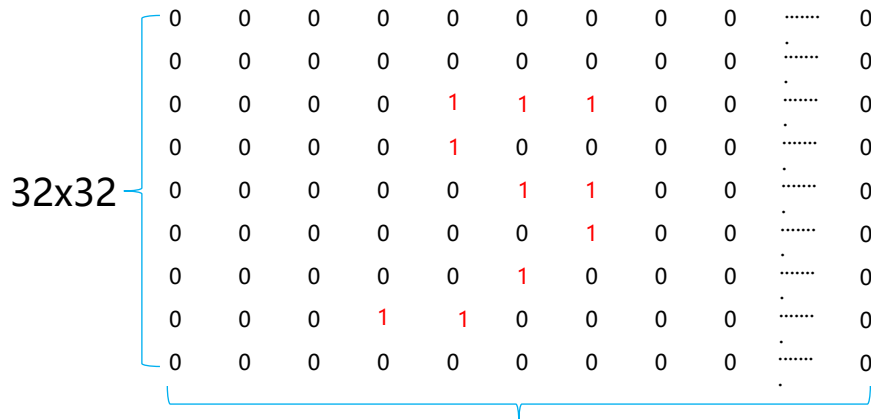


LeNet网络结构分析

九曲阑干

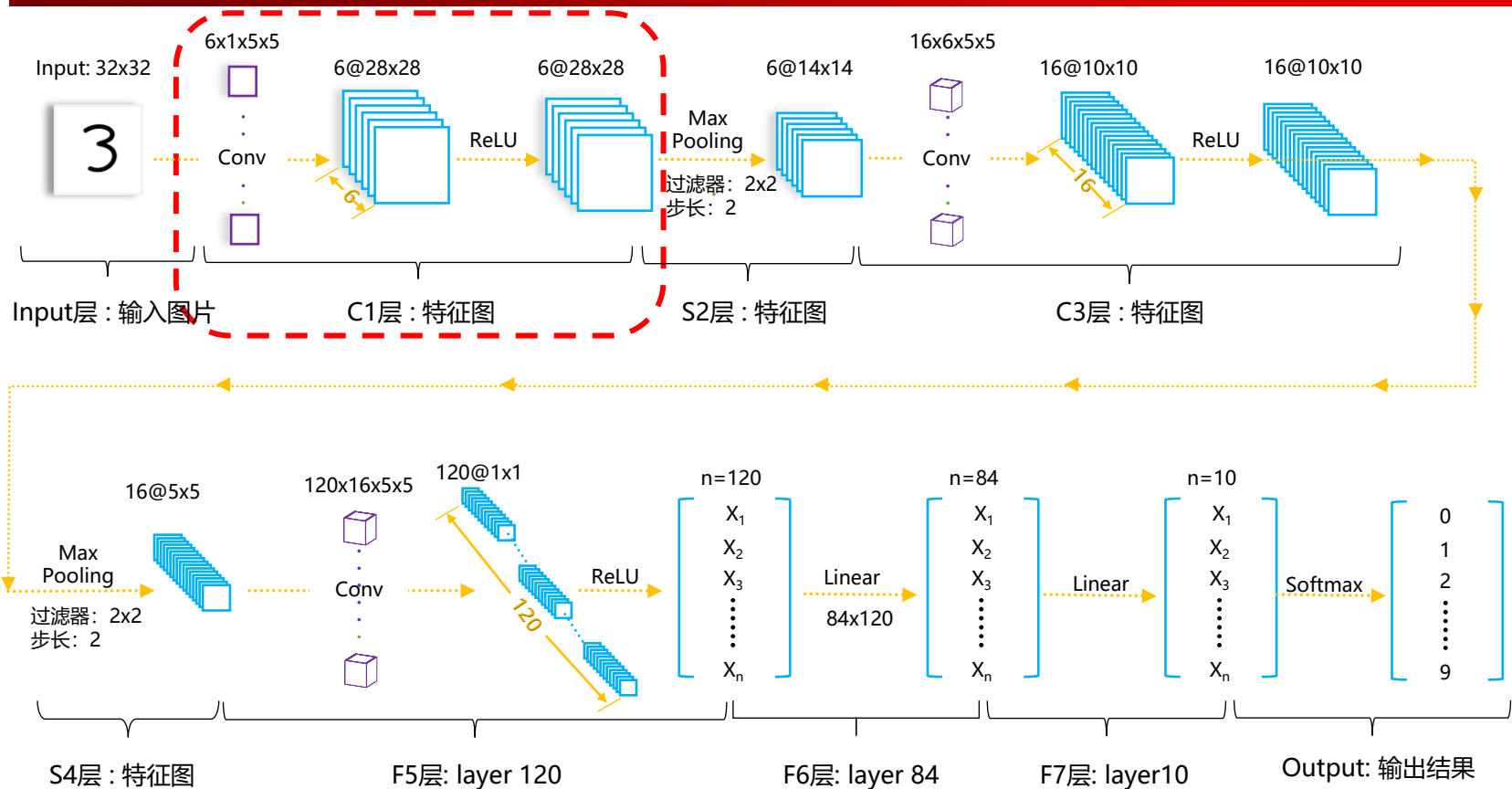


1表示纯白色,
0表示纯黑色



LeNet网络结构分析

九曲阑干



LeNet网络结构分析

九曲阑干

C1层-卷积层

输入图片: 32×32

卷积核大小: 5×5

卷积核个数: 6

输出特征图大小: 28×28 ($32 - 5 + 1$) = 28

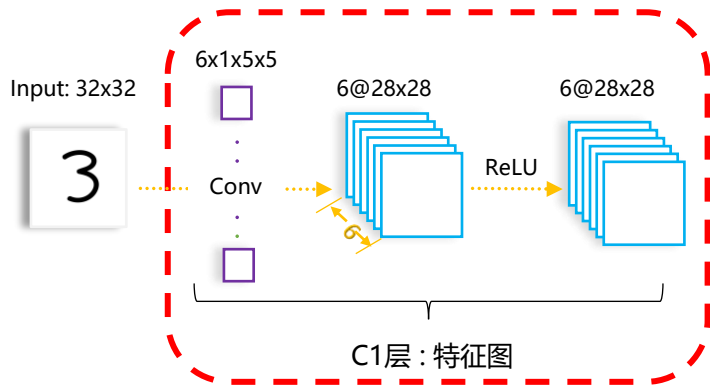
神经元数量: $28 \times 28 \times 6$

可训练参数: $(5 \times 5 + 1) \times 6$

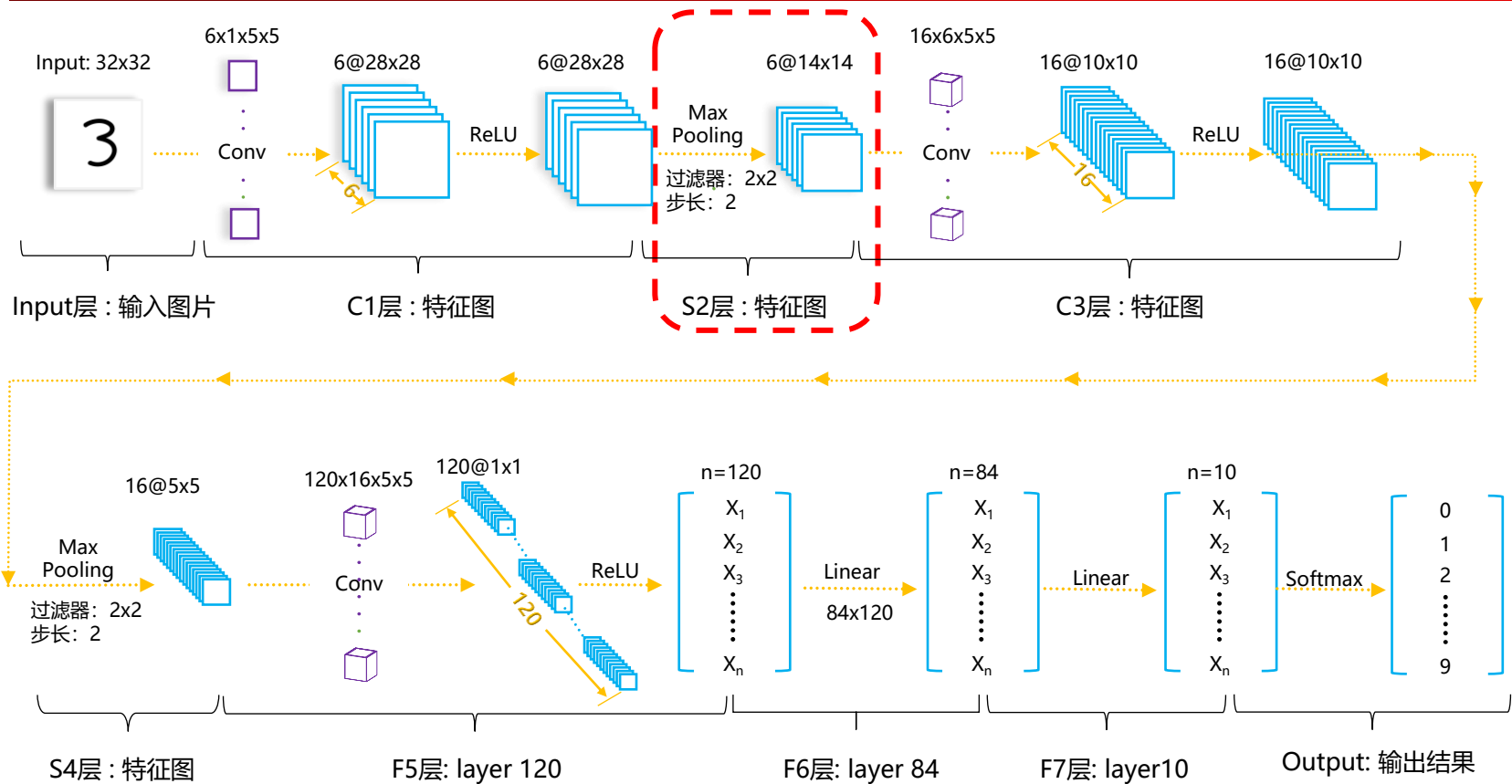
(每个卷积核 $5 \times 5 = 25$ 个unit参数和一个bias参数, 一共6

个卷积核)

原始LeNet论文里使用了Sigmoid函数, 我们代码中使用ReLU。
相比Sigmoid, ReLU更加不容易出现梯度消失的问题。



LeNet网络结构分析



S2层-池化层（下采样层）

输入：28*28

池化核（采样区域）：2*2

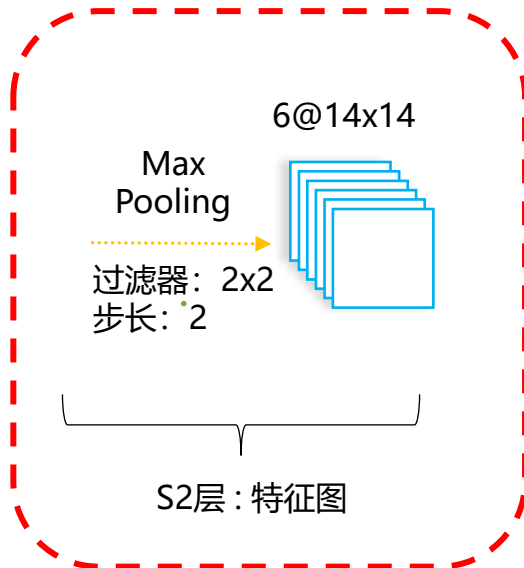
池化方式：最大池化

池化核（采样）个数：6

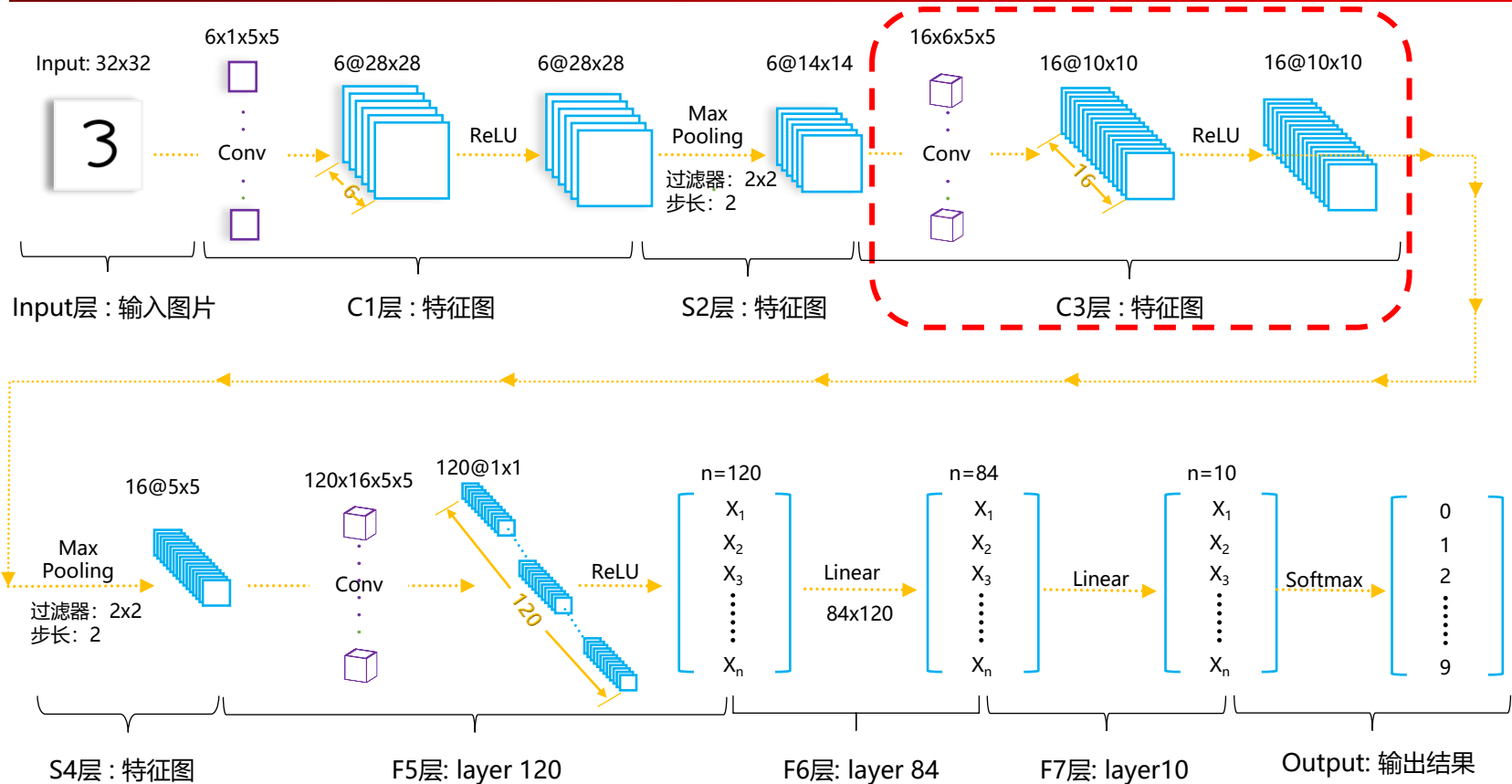
输出featureMap大小：14*14 (28/2)

神经元数量：14*14*6

连接数：(2*2+1) * 6 * 14 * 14



LeNet网络结构分析



LeNet网络结构分析

九曲阑干

C3层：卷积层

输入：S2的6个特征图

卷积核大小：5*5

卷积核个数：16

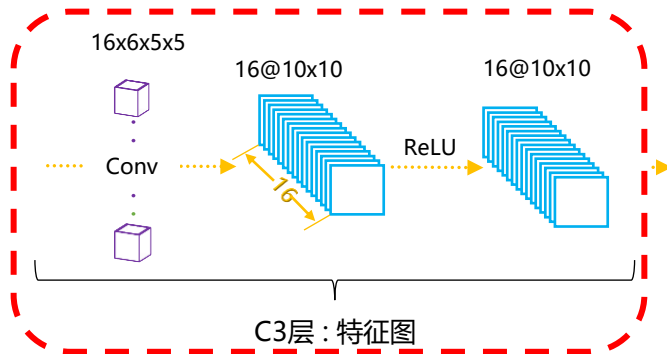
输出特征图大小：10*10 (14-5+1)=10

原始论文：16 个卷积核并不是都与 S2 的 6 个通道层进行卷积操作，如下图所示，C3 的前六个特征图 (0,1,2,3,4,5) 由 S2 的相邻三个特征图作为输入，对应的卷积核尺寸为：5x5x3；接下来的 6 个特征图 (6,7,8,9,10,11) 由 S2 的相邻四个特征图作为输入对应的卷积核尺寸为：5x5x4；接下来的 3 个特征图

(12,13,14) 号特征图由 S2 间断的四个特征图作为输入对应的卷积核尺寸为：5x5x4；最后的 15 号特征图由 S2 全部(6 个)特征图作为输入，对应的卷积核尺寸为：5x5x6。

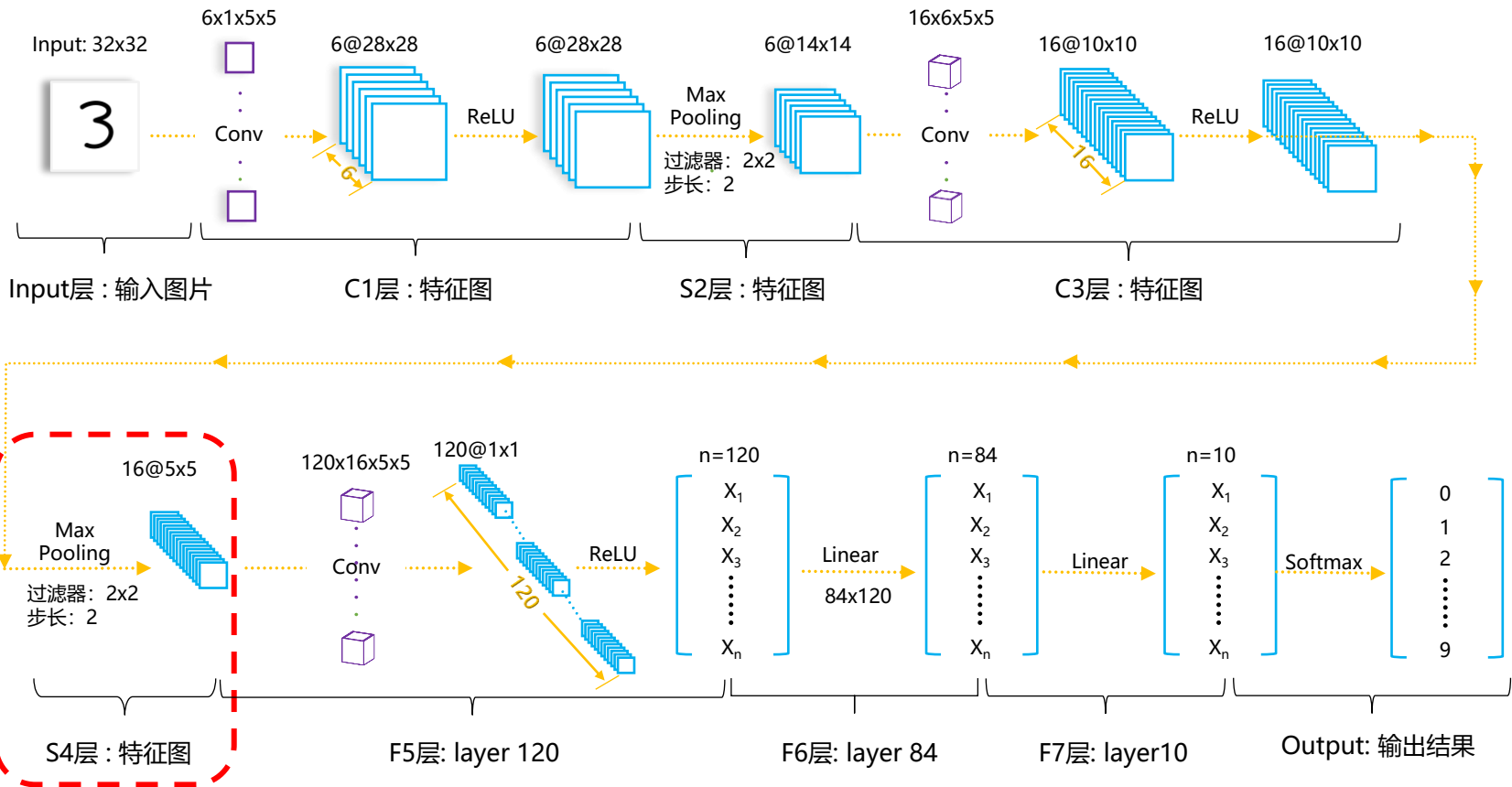
代码示例：6个输入特征图都参与计算16个输出特征图

可训练参数 $(6*5*5+1)*16=2416$ (每个卷积核 $6*5*5=150$ 个weight参数和一个bias参数，一共6个卷积核)



ReLU函数

LeNet网络结构分析



S4层-池化层（下采样层）

输入特征图矩阵：10*10

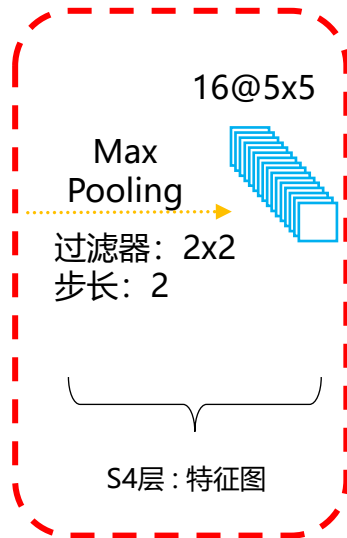
池化核大小：2*2

池化方式：最大池化

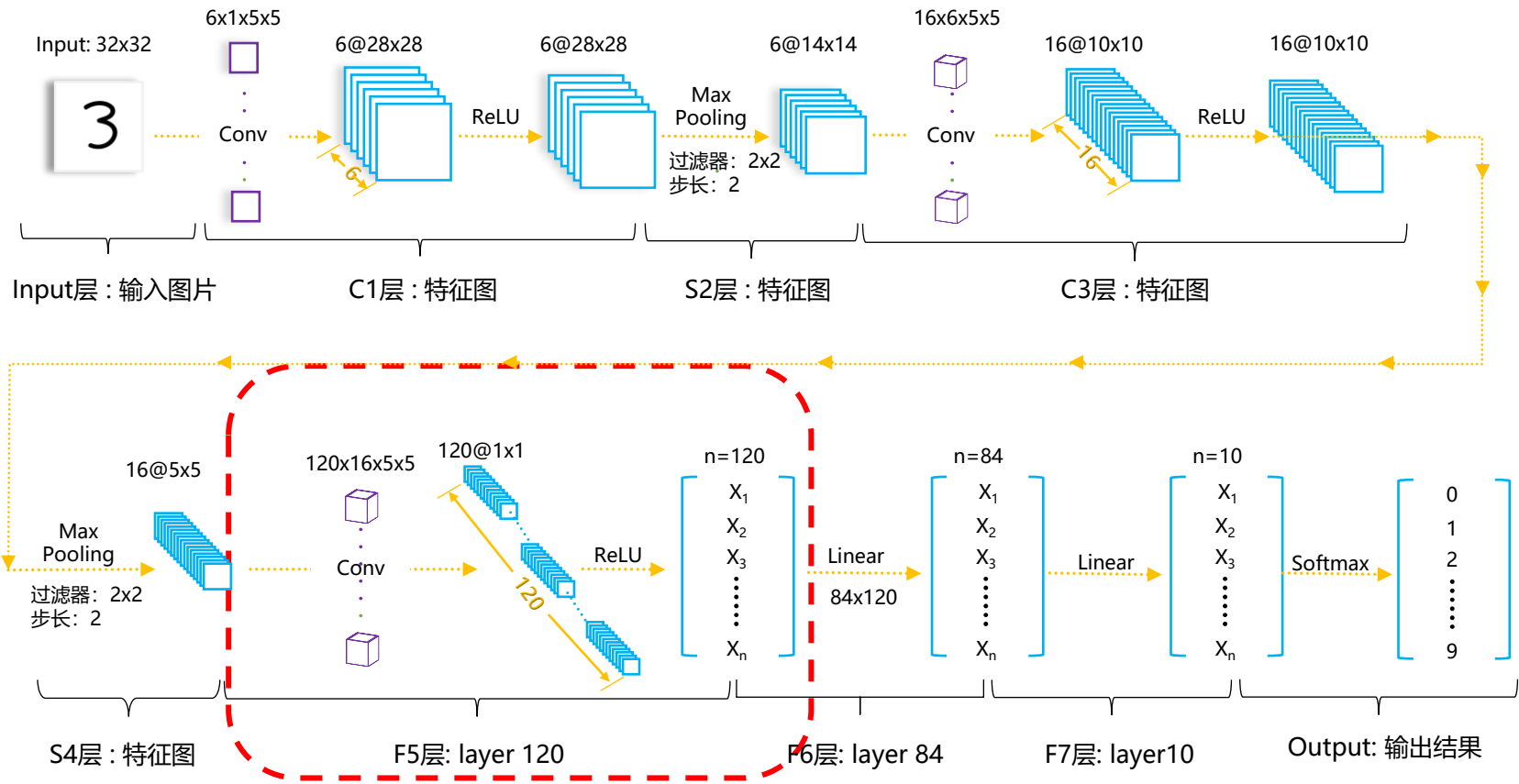
池化核个数：16

输出特征图矩阵大小：5*5 (10/2)

神经元数量：5*5*16=400



LeNet网络结构分析



LeNet网络结构分析

F5层-用卷积实现的全连接层

输入：S4层的全部16个单元特征图（与S4全相连）

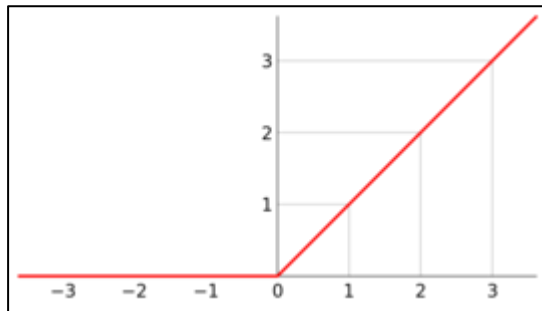
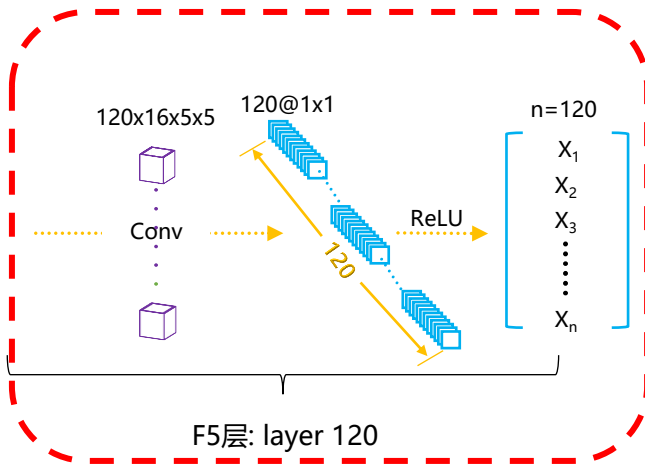
卷积核大小：5*5

卷积核个数：120

输出特征图大小：1*1 (5-5+1) =1

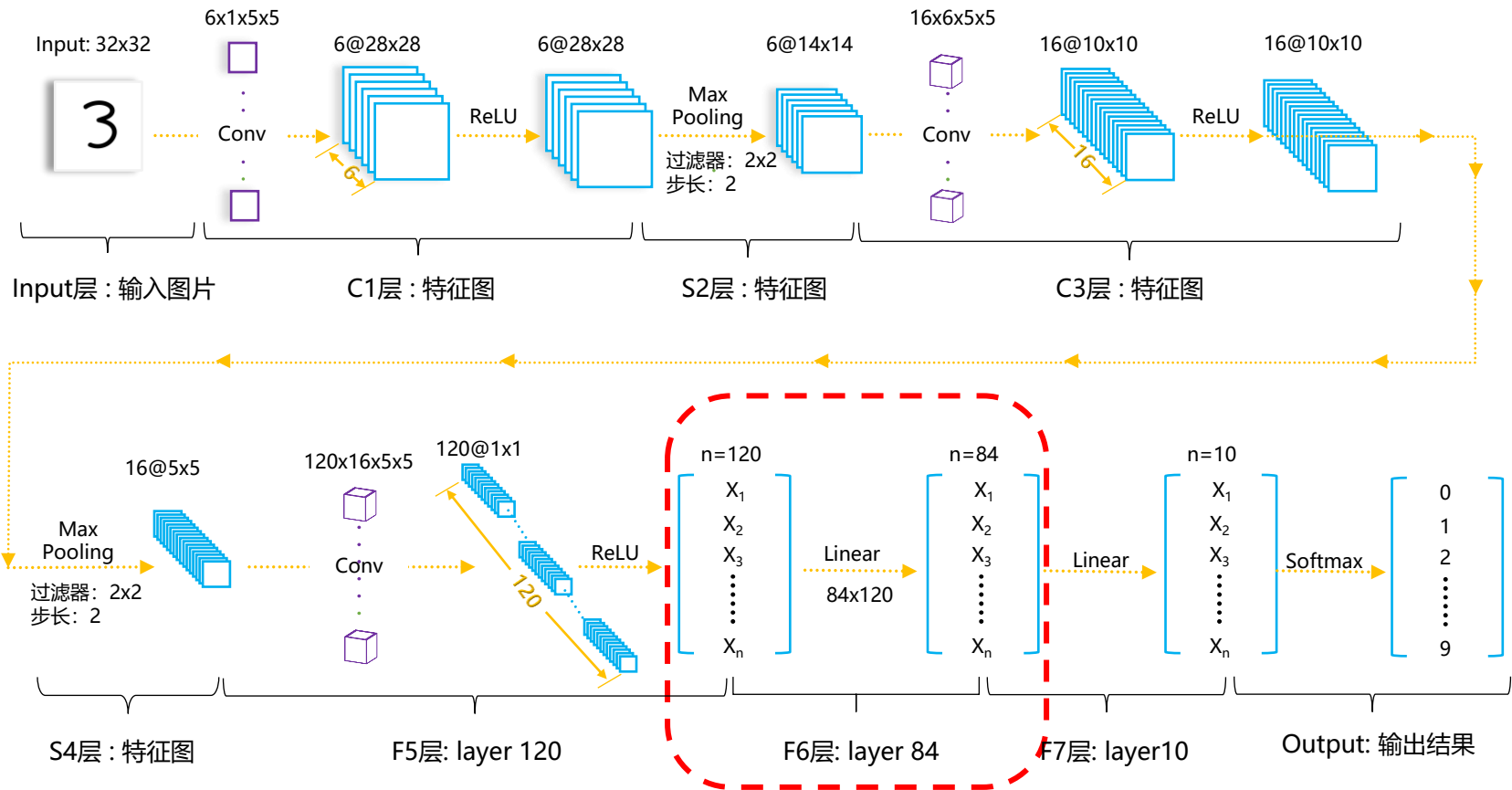
可训练参数：(16*5*5+1)*120=48120（每个卷积核16*5*5个weight参数和一个bias参数，一共120个卷积核）

由于卷积核大小=输入特征图大小，本质上是全连接



ReLU函数

LeNet网络结构分析



LeNet网络结构分析

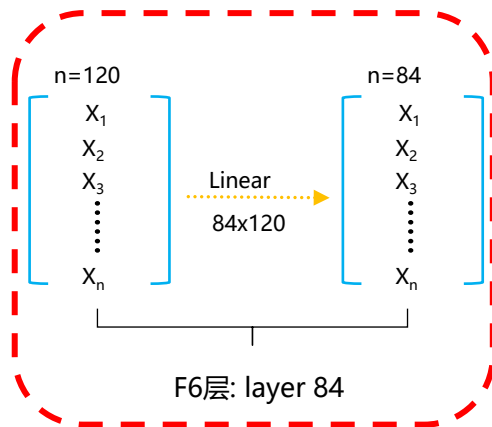
F6层-全连接层

输入：120维向量

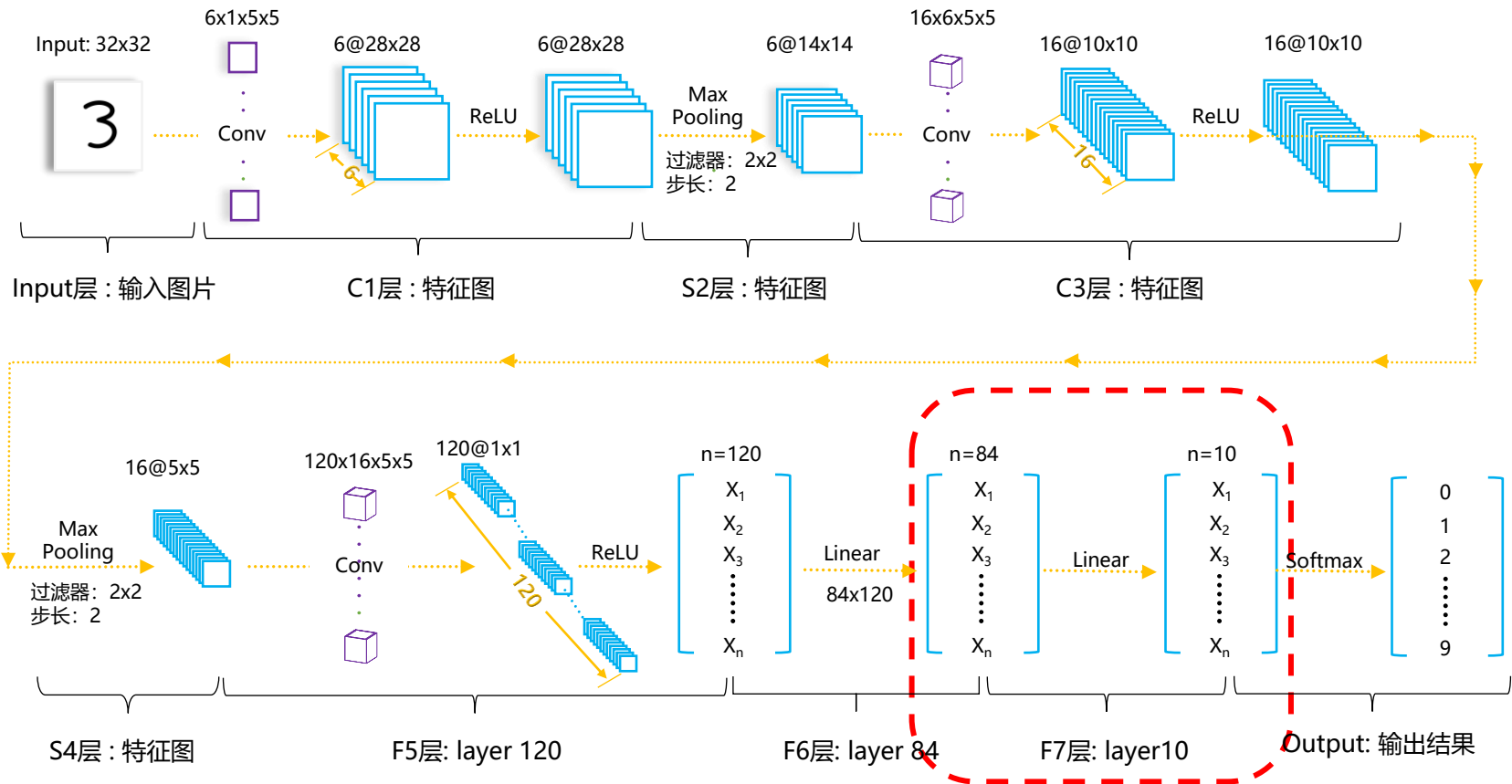
计算方式： 计算输入向量和权重向量之间的点积，再加上一个偏置，结果通过sigmoid函数输出。

输出： 84维向量

可训练参数： $84 \times (120 + 1) = 10164$



LeNet网络结构分析



LeNet网络结构分析

F7层-全连接层

输入：84维向量

计算方式：计算输入向量和权重向量之间的点积，
再加上一个偏置，结果通过Softmax函数输出。

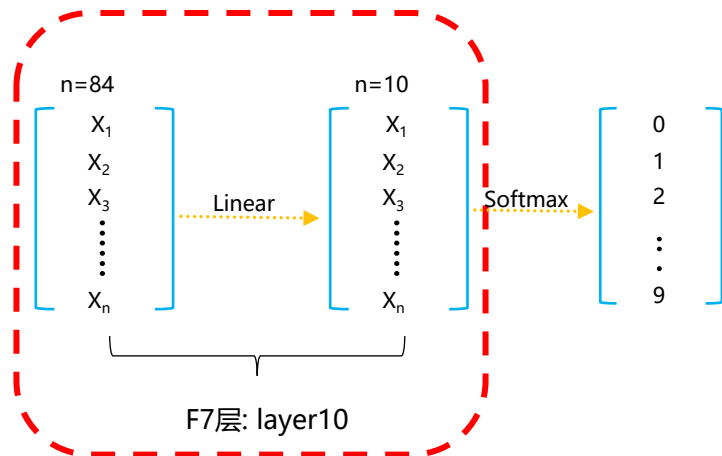
输出：10维向量

可训练参数： $84 \times 10 + 10 = 850$

备注：原始论文中使用Gaussian Connections，
采用了 RBF 函数（即径向欧式距离函数），计算
输入向量和参数向量之间的欧式距离（目前已经被Softmax 取代）

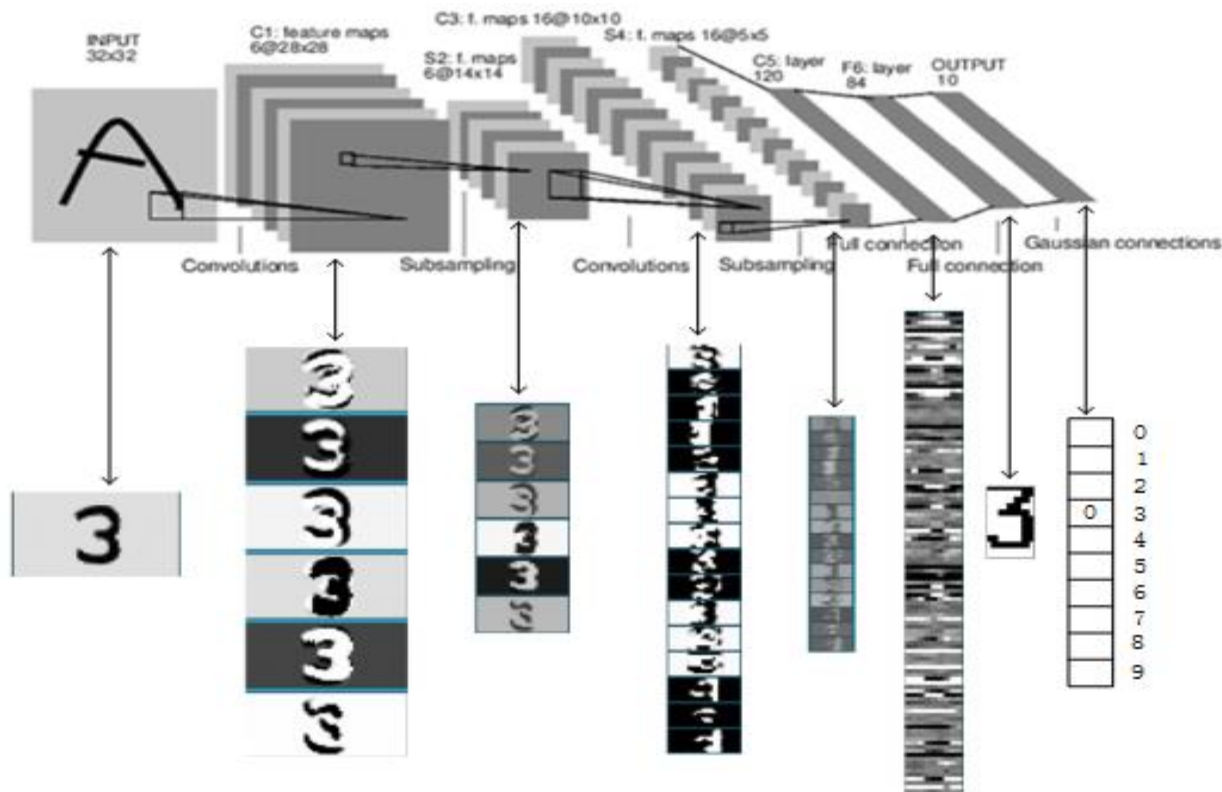
$$y_i = \sum_j (x_j - w_{ij})^2$$

RBF函数



LeNet网络总结

九曲阑干




```

F6 - 84
tanh
F7 - 10 (Output)
"""
def __init__(self):
    super(LeNet5, self).__init__()

    self.convnet = nn.Sequential(OrderedDict([
        ('c1', nn.Conv2d(1, 6, kernel_size=(5, 5))),
        ('relu1', nn.ReLU()),
        ('s2', nn.MaxPool2d(kernel_size=(2, 2), stride=2)),
        ('c3', nn.Conv2d(6, 16, kernel_size=(5, 5))),
        ('relu3', nn.ReLU()),
        ('s4', nn.MaxPool2d(kernel_size=(2, 2), stride=2)),
        ('c5', nn.Conv2d(16, 120, kernel_size=(5, 5))),
        ('relu5', nn.ReLU())
    ]))

    self.fc = nn.Sequential(OrderedDict([
        ('f6', nn.Linear(120, 84)),
        ('relu6', nn.ReLU()),
        ('f7', nn.Linear(84, 10)),
    ]))

def forward(self, img):
    output = self.convnet(img)
    output = output.view(img.size(0), -1)
    output = self.fc(output)
    return output

```

```
def recognition():
    print("begin to recognition")
    #test_img = Image.open('./test.png')
    test_img = Image.open('./3.png')
    resize_img = test_img.resize((28,28))
    gray_img = resize_img.convert('L')

    #squeeze()
    #unsqueeze()
    trans_img = transform(gray_img).unsqueeze(0)
    input_img = trans_img.to(device)

    result = predict(input_img)

    #tensor : result
    print(result)

    #Return : result is a tensor
    #item() convert a tensor to number
    print("result is :" + str(result.item()))

if __name__ == "__main__":
    recognition()
```

```
def predict(image):  
  
    net = LeNet5()  
    net.load_state_dict(torch.load('../train/params.pkl', map_location='cpu'))  
    net.to(device)  
    #torch.no_grad()  
  
    #input_img  
    output = net(image)  
  
    print("output:" +str(output))  
    print("output shape:"+str(output.shape))  
    print("output size:"+str(output.size()))  
  
    # argument: Output, 0/1  
    # 0/1: column-0; row-1  
    # Return:a namedtuple(values, indices)  
    ret_val, predicted = torch.max(output, 1)  
    _, predicted = torch.max(output, 1)  
  
    print("ret_val:"+str(ret_val))  
    print("predict:"+str(predicted))  
  
    return predicted;
```