

```

1 ##### Задание #####
2 # По видео определить является ли движущийся объект
  человеком
3 # 1. Взять видео с движущимся человеком и не человеком
4 # 2. Движущиеся объекты выделить прямоугольником,
5 #     сохранить прямоугольники в виде файлов jpg (crop),
6 #     для каждого прямоугольника определить класс (человек
  , не человек) – сетка,
7 #     в лог файле написать что на таком – то кадре был
  человек с координатами x1,y1,x2,y2
8
9 # 22.12.2020 – Промежуточные итоги
10 # VGG16 делает неправильный предикт
11
12 import cv2 as cv
13 import numpy as np
14 import pandas as pdfunctions.py
15 import functions # мои функции
16
17 import keras
18 from keras import layers, optimizers
19 from keras.models import Model, Sequential
20 from keras.applications.vgg16 import VGG16,
  preprocess_input, decode_predictions
21 from keras.layers import Flatten, Dense,
  GlobalAveragePooling2D
22 from keras.preprocessing import image
23 from keras.preprocessing.image import load_img,
  img_to_array
24
25 print('import success')
26
27 # Считывание видео
28 video = cv.VideoCapture('test_video.mp4')
29 length = int(video.get(cv.CAP_PROP_FRAME_COUNT))
30 width = int(video.get(cv.CAP_PROP_FRAME_WIDTH))
31 height = int(video.get(cv.CAP_PROP_FRAME_HEIGHT))
32
33 # VGG16
34 model = VGG16(weights='imagenet',
35                include_top=True, # подключаем классификатор
36                input_shape=(224, 224, 3))
37
38 # Для подсчета кадров видео в цикле
39 k = 0
40
41 if not video.isOpened():
42     print('ERROR OPEN VIDEO')
43
44 cv.waitKey(1) # видео – это переключающиеся картинки –

```

```
44 задаем время переключения (1 мс)
45
46 # для записи конечного видео
47 writer = cv.VideoWriter_fourcc(*'mp4v')
48 out = cv.VideoWriter('test_video_vgg16.mp4', writer, 24.0
    , (width, height))
49
50 # считываем видео
51 _, frame1 = video.read()
52 _, frame2 = video.read()
53
54 # Путь для записи в лог
55 log_file_path = "/Users/ardandorzhiev/Downloads/UCHEBA_FA/
    Машинное зрение 2020/zachetnoe_zadanie/log_data_vgg16.csv"
56
57 while (video.isOpened() and k < length):
58
59     # Находим разницу между кадрами
60     diff = cv.absdiff(frame1, frame2)
61
62     # Чтобы легче было найти контуры переведем в серый и
заблюрим
63     gray = cv.cvtColor(diff, cv.COLOR_BGR2GRAY)
64     blur = cv.GaussianBlur(gray, (5, 5), 0)
65
66     # Определим порог 20
67     _, thresh = cv.threshold(blur, 20, 255, cv.
    THRESH_BINARY)
68
69     # Выполним дилатацию, чтобы "залить" все "дырки" из
изображения с порогом
70     dilated = cv.dilate(thresh, None, iterations=3)
71
72     # Находим контуры
73     contours, _ = cv.findContours(dilated, cv.RETR_TREE, cv.
    CHAIN_APPROX_SIMPLE)
74
75     # Обходим контуры
76     cnt_contours = 0
77
78     for contour in contours:
79         (x, y, w, h) = cv.boundingRect(contour)
80
81         ### Если контур маленький, то ничего не делаем, и
переходим к следующему контуру
82         if cv.contourArea(contour) < 500:
83             continue
84
85         # Рисуем рамку
86         cv.rectangle(frame1, (x, y), (x + w, y + h), (0,
```

```

86 255, 0), 2)
87
88     # Вырезаем объект из рамки
89     obj = frame1.copy()[y:y+h, x:x+w]
90
91     # Определяем класс объекта. Используем нейросеть
    из коробки
92     image = cv.resize(obj, (224,224))
93     image = img_to_array(image)
94     image = image.reshape((1, image.shape[0], image.
shape[1], image.shape[2]))
95     image = preprocess_input(image)
96     predict = model.predict(image)
97
98     label = decode_predictions(predict)
99     label = label[0][0]
100
101     class_name = str(label[1])
102     proba = label[2].item() # .item() - из np.float32
    -> float
103
104     ## Если уверенность в классе больше 70 процентов,
    то сохраняем и выводим класс на экран
105     if proba > 0.1:
106         proba = int(round(proba * 100))
107
108         # сохраняем объект, распознанный в кадре
109         path_name = 'objects_vgg16/' + 'frame_' + str(
k) + '_obj_' + class_name + '_' + str(cnt_contours) + '.jpg'
110
111         cv.imwrite(path_name, obj)
112
113         # Название объекта в рамке
114         class_name_prob = class_name + '_' + str(proba
) + '%'
115
116         cv.putText(frame1, class_name_prob, (x, y-5),
cv.FONT_HERSHEY_COMPLEX_SMALL, 1, (0, 0, 255), 2)
117
118         #Записываем в лог
119         functions.save_log(id_frame = k, id_object =
cnt_contours,
120                             x_coord = x, y_coord = y,
121                             width = w, height = h,
122                             obj_class = class_name,
123                             obj_proba = proba,
124                             log_file_path =
log_file_path)
125
126         # Обработали один контур

```

```
125         cnt_contours += 1
126
127     # Прочитали один кадр
128     k += 1
129
130     # Записываем итог
131     out.write(frame1)
132
133     # Выводим на экран итог
134     cv.imshow("Video", frame1)
135     frame1 = frame2
136     ret, frame2 = video.read()
137
138     if k > length - 2:
139         video.release()
140         out.release()
141         cv.destroyAllWindows()
142
143     if cv.waitKey(1) & 0xFF == ord('q'): # нажимаем q если
        надо остановить воспроизведение
144         video.release()
145         out.release()
146         cv.destroyAllWindows()
```