

# Pohon

STIMKK106 Matematika Diskrit

---

The background of the slide features a photograph of a modern building with a blue and orange facade, surrounded by lush green palm trees. In the foreground, there is a large white logo that reads 'IDBBALI' with a stylized blue and orange circular emblem above it.

**Made Prastha Nugraha, S.Kom., M.Kom.**

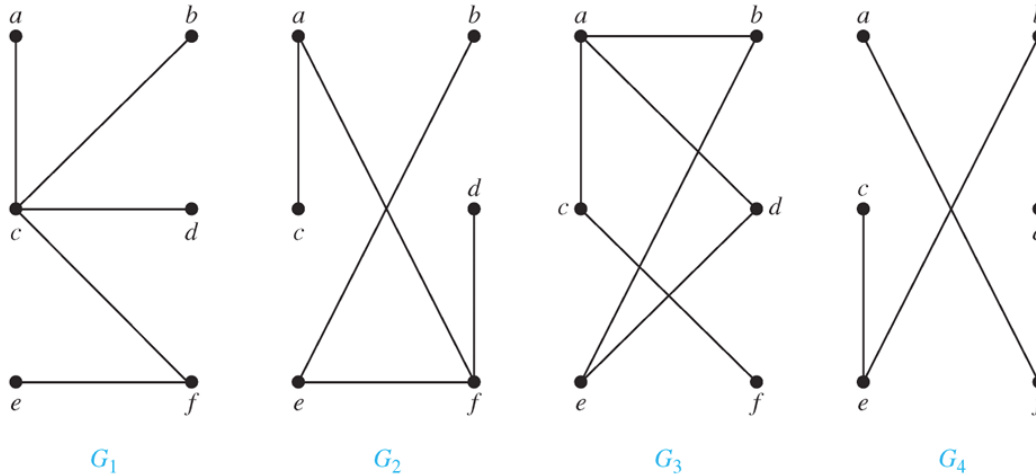
**[prasthanugraha@idbbali.ac.id](mailto:prasthanugraha@idbbali.ac.id)**



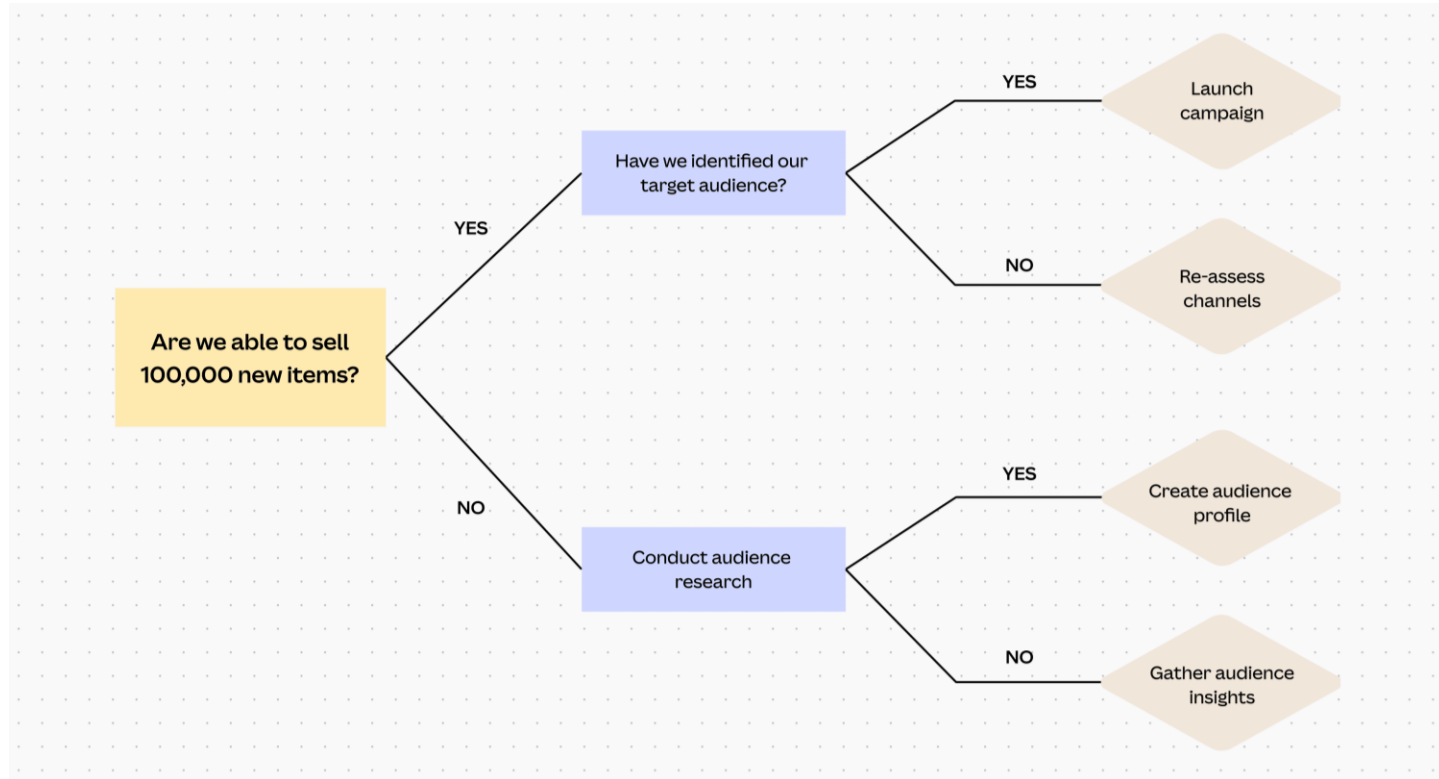
# Pohon dan Hutan

# Pohon (Tree)

- Pohon merupakan graf tidak berarah terhubung yang tidak mengandung sirkuit.
- Hutan (Forest) merupakan kumpulan pohon yang saling lepas atau graf tidak terhubung yang tidak mengandung sirkuit





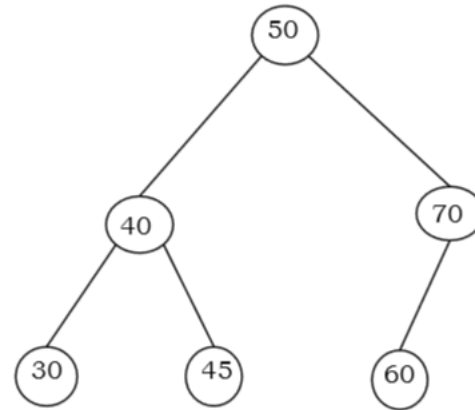
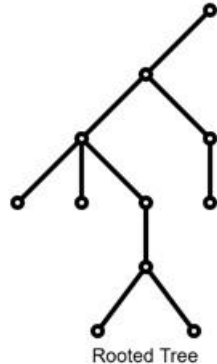
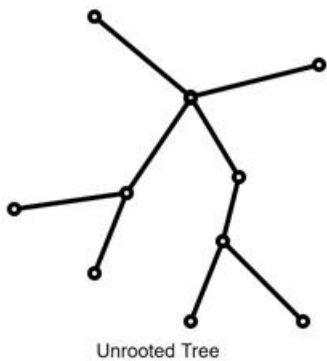






# Jenis Pohon

- Pohon dapat dibedakan berdasarkan jumlah cabang dan tingkatannya, yaitu:
  - Pohon Berakar
  - Pohon Biner
  - Pohon Rentang

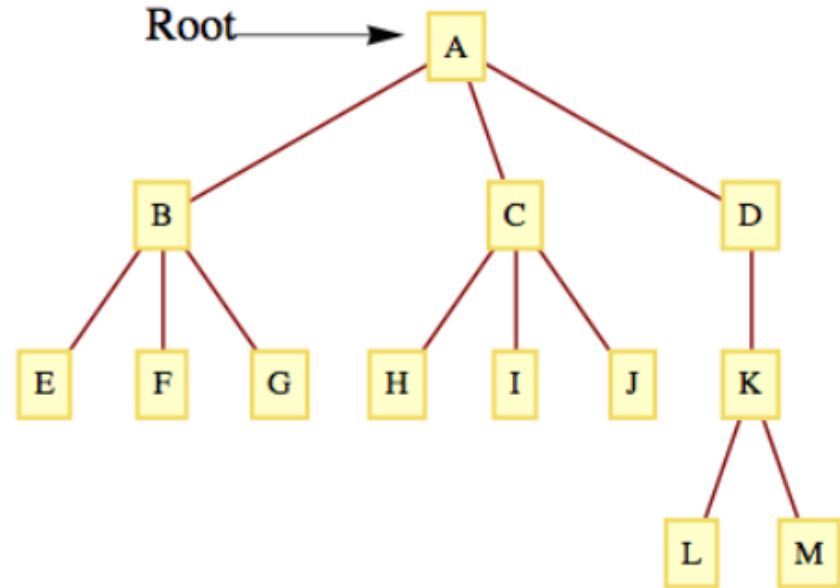
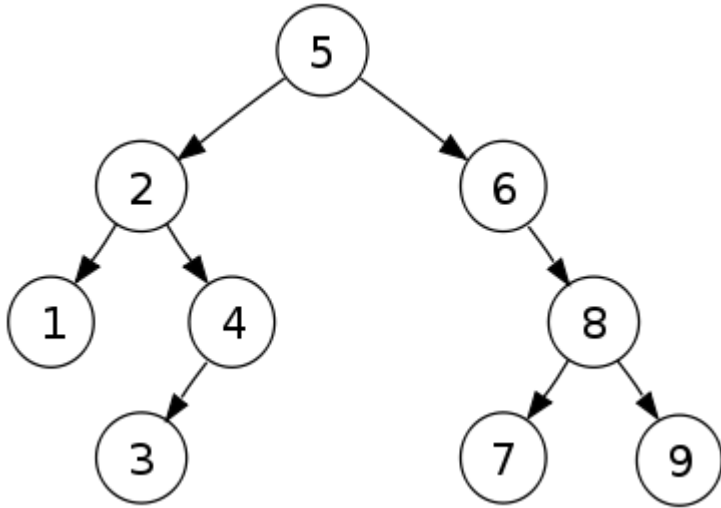


# Pohon Berakar (Rooted Tree)

- Pohon berakar (Rooted Tree) adalah suatu pohon dimana ada satu titik akar (root) yang dikhususkan dari yang lain.
- Tingkat (level) suatu titik adalah banyaknya garis antara titik tersebut dengan akar.
- Tinggi (height) pohon adalah tingkat maksimum yang dimiliki oleh titik-titik pohon.
- Anak (children) dari titik  $v$  adalah semua titik yang berhubungan langsung dengan  $v$ , tetapi memiliki tingkat yang lebih tinggi dari  $v$ .
- Jika  $w$  adalah anak dari  $v$ , maka  $v$  disebut sebagai orang tua (parent) dari  $w$ .
- Dua titik yang memiliki orang tua yang sama disebut saudara (sibling)

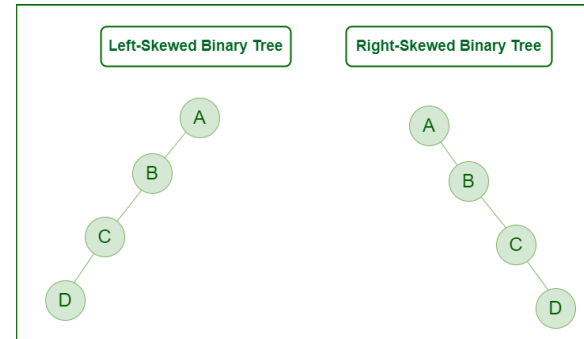
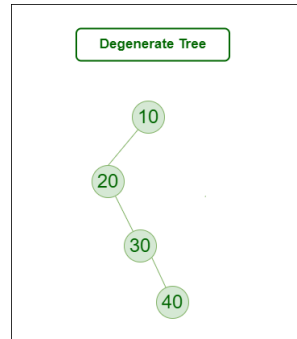
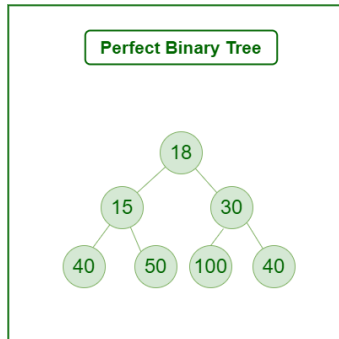
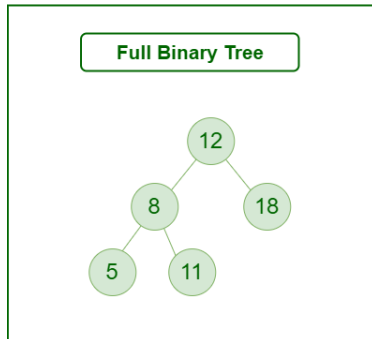


# Pohon Berakar

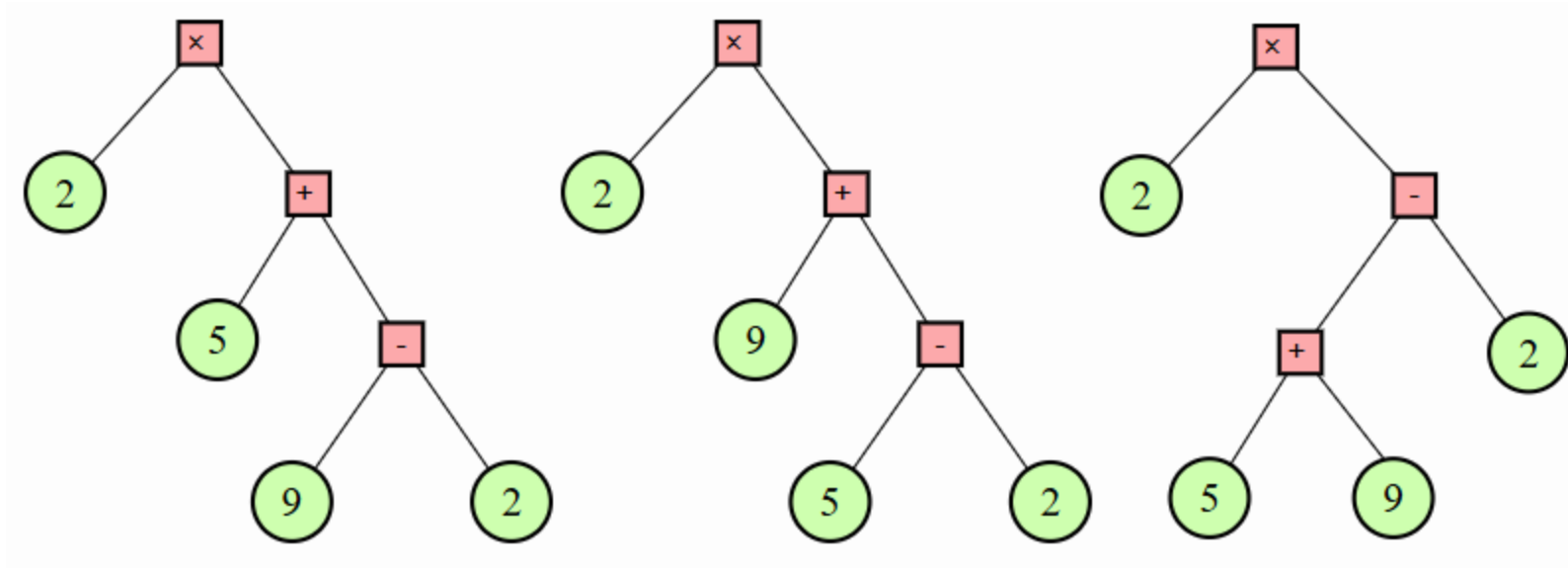


# Pohon Biner (Binary Tree)

- Pohon Biner (Binary Tree) adalah pohon berakar yang setiap titiknya memiliki paling banyak 2 anak, yang disebut anak kiri (left child) dan anak kanan (right child).
- Pohon biner penuh (full binary tree) adalah pohon biner yang setiap titiknya memiliki tepat 2 anak.
- Pohon biner banyak digunakan untuk ekspresi aljabar maupun pencarian dan pengurutan data (searching and sorting).

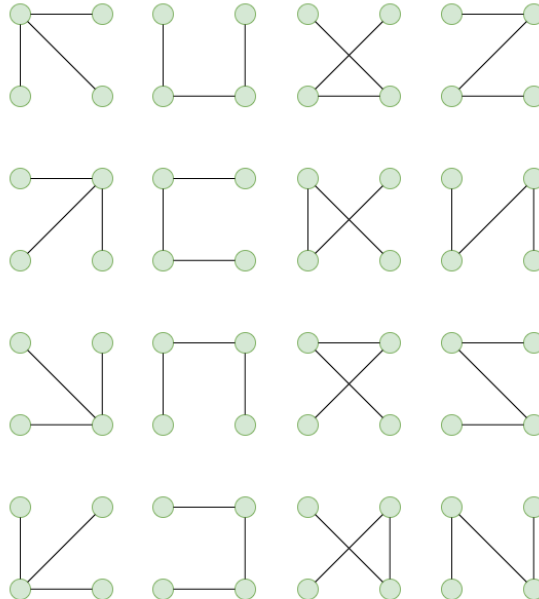
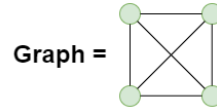


# Pohon Biner



# Pohon Rentang (Spanning Tree)

- Pohon rentang adalah bagian dari pohon yang memiliki keseluruhan titik dari pohon utama.





# Graf Berlabel

- Label dalam graf dapat disebut sebagai jarak, biaya, panjang, dan sejenisnya.
- Graf berlabel adalah suatu graf tanpa garis paralel di mana setiap garisnya berhubungan dengan suatu bilangan riil tidak negatif yang menyatakan bobot garis tersebut.
- Graf berlabel secara umum dapat dibagi menjadi dua, yaitu:
  - Pohon rentang minimum
  - Path Minimum



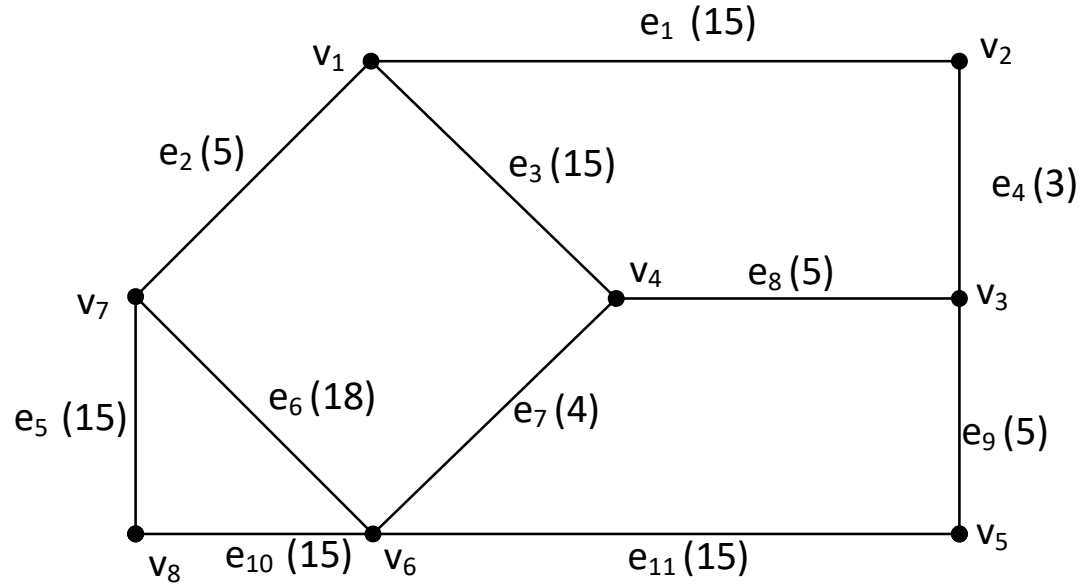
# Pohon Rentang Minimum

- Dalam suatu provinsi terdapat 8 kota yang akan dihubungkan dengan jaringan listrik. Biaya pemasangan antar 2 kota terdapat pada tabel berikut.

Garis	Kota yang dihubungkan	Biaya per satuan
$e_4$	$v_2 - v_3$	3
$e_7$	$v_4 - v_6$	4
$e_2$	$v_1 - v_7$	5
$e_8$	$v_3 - v_4$	5
$e_9$	$v_3 - v_5$	5
$e_1$	$v_1 - v_2$	15

Garis	Kota yang dihubungkan	Biaya per satuan
$e_3$	$v_1 - v_4$	15
$e_{10}$	$v_6 - v_8$	15
$e_5$	$v_7 - v_8$	15
$e_{11}$	$v_5 - v_6$	15
$e_6$	$v_6 - v_7$	18

# Pohon Rentang Minimum

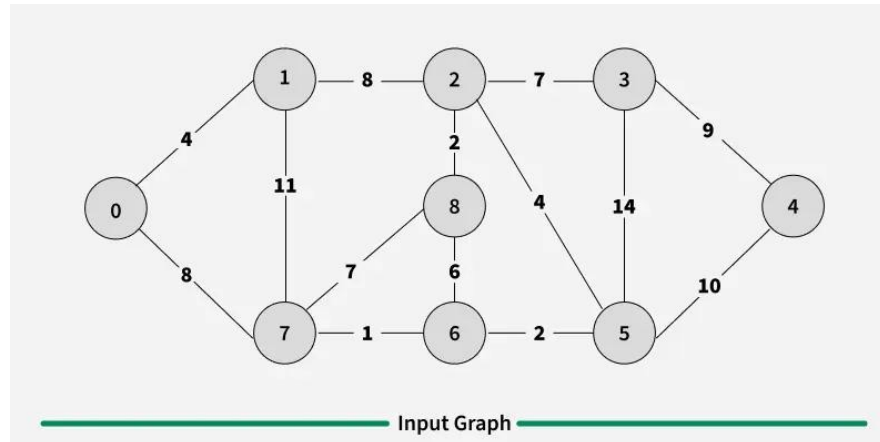


# Pohon Rentang Minimum

	$v_1$	$v_2$	$v_3$	$v_4$	$v_5$	$v_6$	$v_7$	$v_8$
$v_1$	0	15	$\infty$	15	$\infty$	$\infty$	5	$\infty$
$v_2$	15	0	3	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$
$v_3$	$\infty$	3	0	5	5	$\infty$	$\infty$	$\infty$
$v_4$	15	$\infty$	5	0	$\infty$	4	$\infty$	$\infty$
$v_5$	$\infty$	$\infty$	5	$\infty$	0	15	$\infty$	$\infty$
$v_6$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	4	15	0	18	15
$v_7$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	18	0	15
$v_8$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	$\infty$	15	15	0

# Pohon Rentang Minimum (Kruskal)

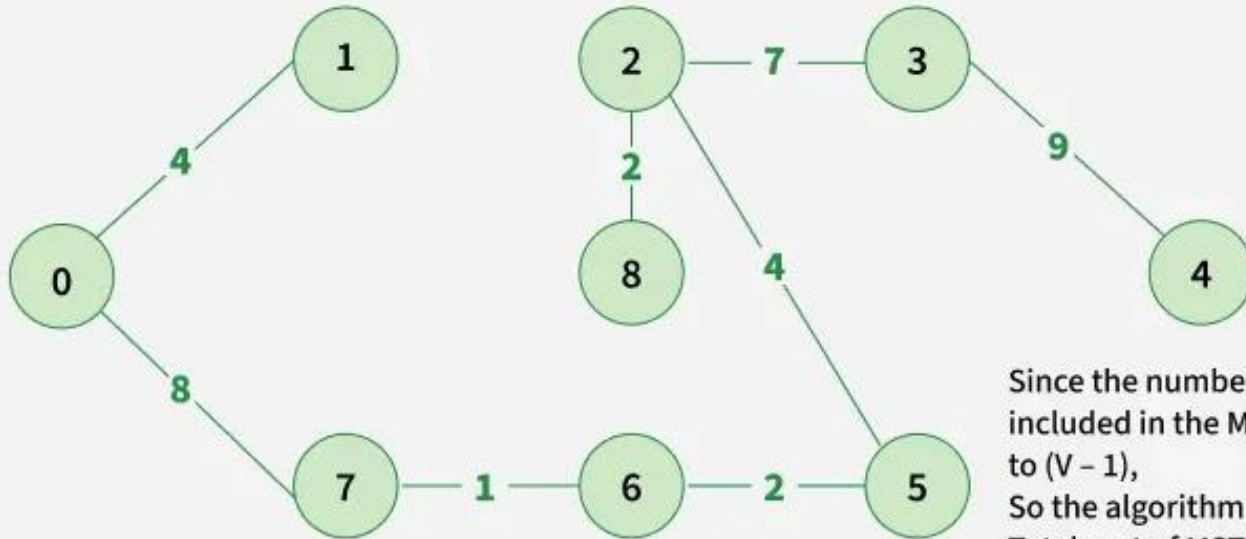
1. Algoritma Kruskal dimulai dengan menentukan garis dengan beban terkecil.
2. Bila garis dengan beban terkecil tidak membentuk sirkuit, maka garis tersebut akan dimasukkan ke dalam pohon.
3. Apabila garis dengan beban terkecil membentuk sirkuit, maka garis tersebut dibuang dan dilanjutkan ke garis terkecil berikutnya
4. Langkah 1-3 diulang hingga seluruh garis telah dilewati.



# Pohon Rentang Minimum (Kruskal)

**10**  
Step

Final obtained graph minimum spanning tree.

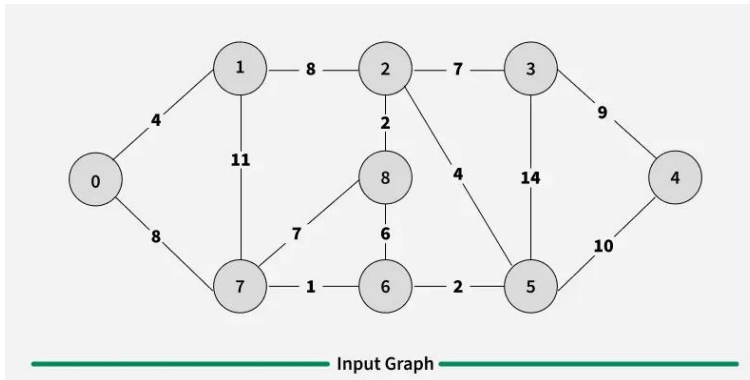


Kruskal's Minimum Spanning Tree (MST) Algorithm

# Pohon Rentang Minimum (Prim)

20

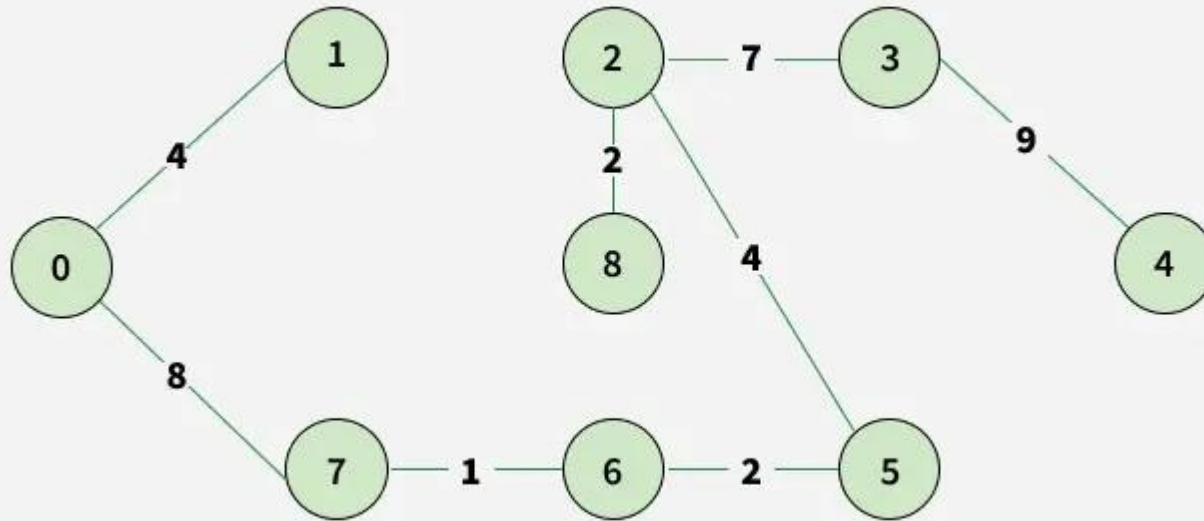
1. Tentukan sebuah titik secara acak awal pohon.
2. Ikuti langkah 3 hingga 5 sampai semua titik sudah termasuk dalam MST (titik yang belum termasuk dikenal sebagai *fringe vertex*).
3. Temukan garis yang menghubungkan setiap simpul pohon (*tree vertex*) dengan *fringe vertices*.
4. Temukan garis dengan bobot minimum di antara garis-garis tersebut.
5. Tambahkan garis yang dipilih ke dalam pohon.





# Pohon Rentang Minimum (Prim)

21

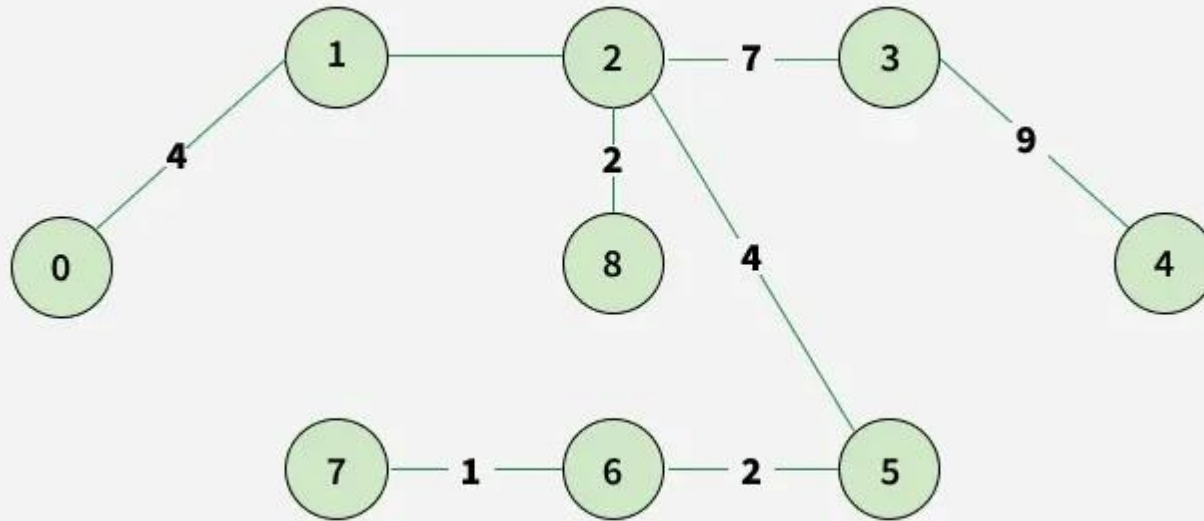


Prim's Algorithm

# Pohon Rentang Minimum (Prim)

22

## Alternative MST Structure



Prim's Algorithm

- Sesuai namanya, path minimum memiliki arti untuk memilih jalur dengan beban terpendek dari titik awal ke titik tujuan.
- Beberapa algoritma untuk mencari path minimum yang sering digunakan yaitu:
  - Algoritma Warshall
  - Algoritma Dijkstra

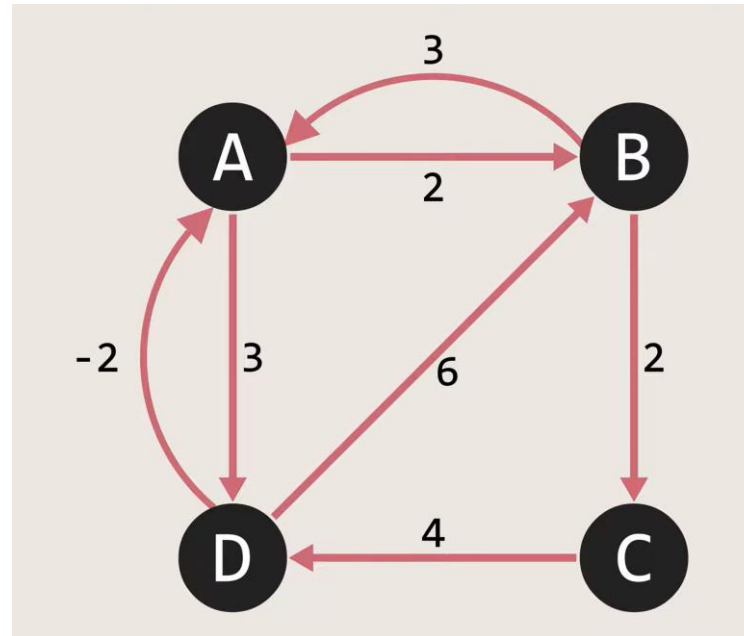
# Path Minimum (Warshall)

1. Mulailah dengan memperbarui matriks jarak
2. Lakukan iterasi melalui setiap simpul, satu per satu. Untuk setiap simpul
3. Saat kita memilih simpul nomor  $k$  sebagai simpul perantara, kita sudah mempertimbangkan simpul  $(0,1,...,k-1)$  sebagai simpul perantara sebelumnya
4. Untuk setiap pasangan simpul sumber dan tujuan  $(i,j)$  ada dua kemungkinan kasus:
  1.  $k$  bukanlah simpul perantara dalam jalur terpendek dari  $i$  ke  $j$ . Kita mempertahankan nilai dari  $\text{dist}[i][j]$  apa adanya.
  2.  $k$  merupakan simpul perantara dalam jalur terpendek dari  $i$  ke  $j$ . Kita memperbarui nilai  $\text{dist}[i][j]$  menjadi  $\text{dist}[i][k] + \text{dist}[k][j]$ , jika nilai  $\text{dist}[i][j]$  lebih besar dari  $\text{dist}[i][k] + \text{dist}[k][j]$ .
5. Ulangi proses ini untuk setiap simpul  $k$  hingga semua kemungkinan perantara telah dipertimbangkan.



# Path Minimum (Warshall)

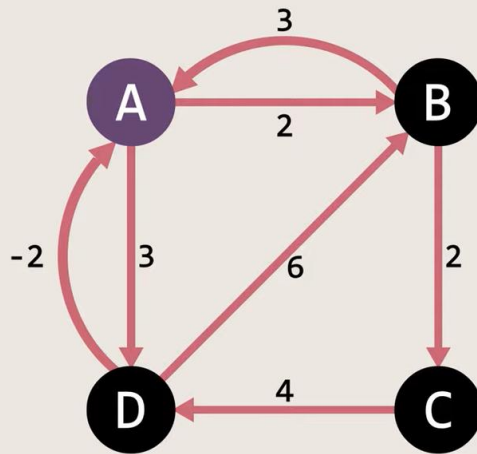
25



Sumber: [https://www.youtube.com/watch?v=sLg6Leb-xt0&ab\\_channel=ByteQuest](https://www.youtube.com/watch?v=sLg6Leb-xt0&ab_channel=ByteQuest)

# Path Minimum (Warshall)

26



$$\infty \approx -2 + \infty$$

$M_0$

	A	B	C	D
A	0	2	$\infty$	3
B	3	0	2	$\infty$
C	$\infty$	$\infty$	0	4
D	-2	6	$\infty$	0

$T_0$

	A	B	C	D
A	-	A	-	A
B	B	-	B	-
C	-	-	-	C
D	D	D	-	-

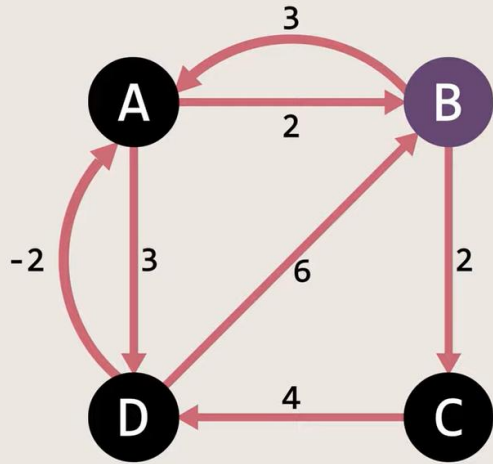
	A	B	C	D
A	0	2	$\infty$	3
B	3	0	2	6
C	$\infty$	$\infty$	0	4
D	-2	0	$\infty$	0

	A	B	C	D
A	-	A	-	A
B	B	-	B	A
C	-	-	-	C
D	D	A	-	-



# Path Minimum (Warshall)

27



$M_1$

	A	B	C	D
A	0	2	$\infty$	3
B	3	0	2	6
C	$\infty$	$\infty$	0	4
D	-2	0	$\infty$	0

$T_1$

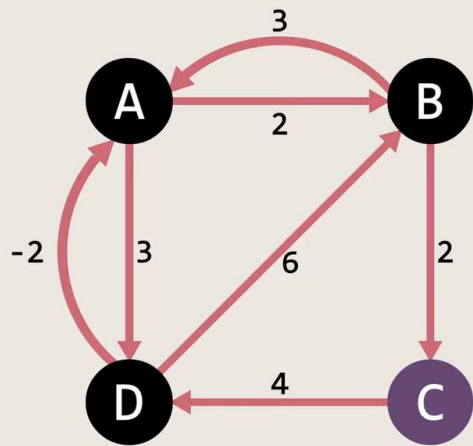
	A	B	C	D
A	-	A	-	A
B	B	-	B	A
C	-	-	-	C
D	D	A	-	-

	A	B	C	D
A	0	2	4	3
B	3	0	2	6
C	$\infty$	$\infty$	0	4
D	-2	0	2	0

	A	B	C	D
A	-	A	B	A
B	B	-	B	A
C	-	-	-	C
D	D	A	B	-

# Path Minimum (Warshall)

28



$M_2$

	A	B	C	D
A	0	2	4	3
B	3	0	2	6
C	$\infty$	$\infty$	0	4
D	-2	0	2	0

$T_2$

	A	B	C	D
A	-	A	B	A
B	B	-	B	A
C	-	-	-	C
D	D	A	B	-

	A	B	C	D
A	0	2	4	3
B	3	0	2	6
C	$\infty$	$\infty$	0	4
D	-2	0	2	0

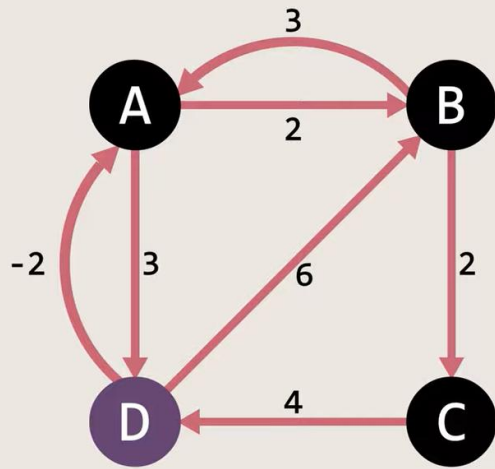
	A	B	C	D
A	-	A	B	A
B	B	-	B	A
C	-	-	-	C
D	D	A	B	-

Sumber: [https://www.youtube.com/watch?v=sLg6Leb-xt0&ab\\_channel=ByteQuest](https://www.youtube.com/watch?v=sLg6Leb-xt0&ab_channel=ByteQuest)



# Path Minimum (Warshall)

29



$M_3$

	A	B	C	D
A	0	2	4	3
B	3	0	2	6
C	$\infty$	$\infty$	0	4
D	-2	0	2	0

$T_3$

	A	B	C	D
A	-	A	B	A
B	B	-	B	A
C	-	-	-	C
D	D	A	B	-

	A	B	C	D
A	0	2	4	3
B	3	0	2	6
C	2	4	0	4
D	-2	0	2	0

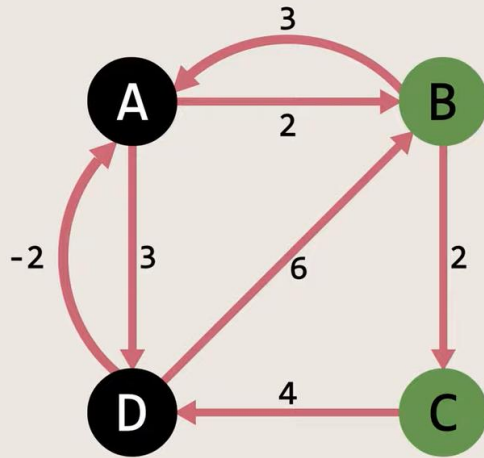
	A	B	C	D
A	-	A	B	A
B	B	-	B	A
C	D	A	-	C
D	D	A	B	-

Sumber: [https://www.youtube.com/watch?v=sLg6Leb-xt0&ab\\_channel=ByteQuest](https://www.youtube.com/watch?v=sLg6Leb-xt0&ab_channel=ByteQuest)



# Path Minimum (Warshall)

30



$M_4$

	A	B	C	D
A	0	2	4	3
B	3	0	2	6
C	2	4	0	4
D	-2	0	2	0

$T_4$

	A	B	C	D
A	-	A	B	A
B	B	-	B	A
C	D	A	-	C
D	D	A	B	-

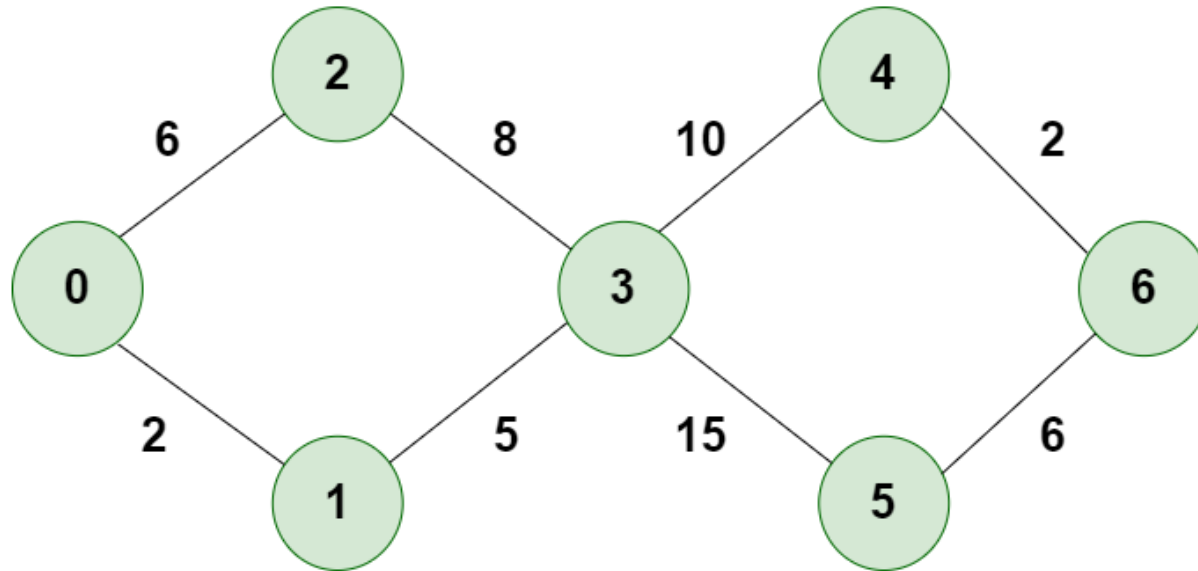
C → D → A → B

# Path Minimum (Dijkstra)

- Algoritma Dijkstra merupakan salah satu algoritma untuk mencari rute terpendek dalam suatu graf.
- Pemilihan rute terpendek dengan cara membandingkan bobot dari dua garis yang sejajar.
  1. Tandai titik sumber (source node) dengan jarak 0 dan simpul lainnya dengan jarak tidak terhingga (infinity).
  2. Pilih titik yang belum dikunjungi dengan jarak terkecil, lalu jadikan titik tersebut sebagai simpul saat ini.
  3. Untuk setiap tetangga (N) dari simpul saat ini, hitung total jarak baru dengan menambahkan jarak simpul saat ini dengan bobot rusuk yang menghubungkannya. Jika total jarak ini lebih kecil dari jarak yang tercatat pada N, perbarui jarak N dengan total jarak baru tersebut.
  4. Tandai titik saat ini sebagai telah dikunjungi.
  5. Ulangi dari langkah kedua jika masih ada titik yang belum dikunjungi.

# Path Minimum (Dijkstra)

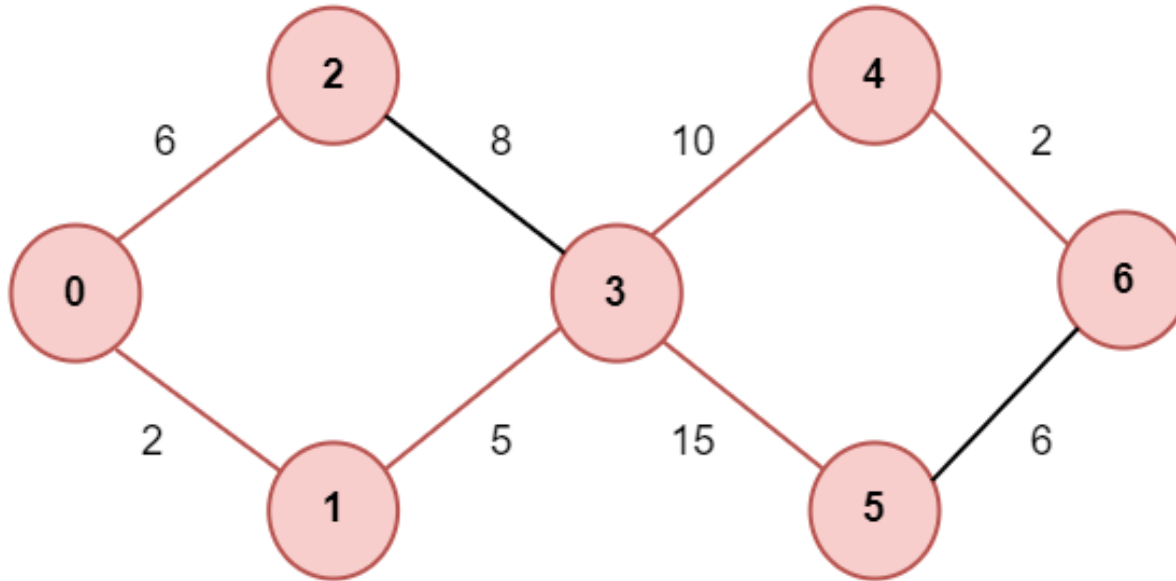
32





# Path Minimum (Dijkstra)

33



Unvisited Nodes

{0,1,2,3,4,5,6}

Distance:

0: 0 ✓  
1: 2 ✓  
2: 6 ✓  
3: 7 ✓  
4: 17 ✓  
5: 22 ✓  
6: 19 ✓

Source: <https://www.geeksforgeeks.org/introduction-to-dijkstras-shortest-path-algorithm/>



# Terima Kasih!

Thank you!

