



Sharif University of Technology

پردازش سیگنال‌های حیاتی مبحث دوم – فرآیندهای تصادفی

محمدباقر شمس‌الهی

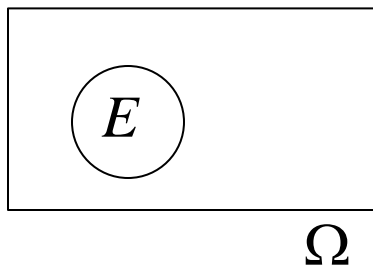
mbshams@sharif.edu

دانشکده برق دانشگاه صنعتی شریف

نیمسال دوم ۱۴۰۱-۱۴۰۲

مبحث دوم - فرآیندهای تصادفی

- مقدمه از احتمالات
- متغیر تصادفی / امید ریاضی
- دو متغیر تصادفی / بردار تصادفی
- تخمین یک متغیر تصادفی بدون مشاهده / تخمین یک متغیر تصادفی با مشاهده یک متغیر تصادفی دیگر
- چند نامساوی مفید
- تساوی دو متغیر تصادفی
- خواص ماتریس کواریانس و ماتریس همبستگی
- تعریف فرآیند تصادفی پیوسته و توصیف مرتبه اول و دوم آن
- تعریف ایستایی
- چند فرآیند معروف
- عبور فرآیند از یک سیستم خطی تغییرناپذیر با زمان یقینی
- تعریف ارگادیک بودن
- توصیف فرآیند در حوزه فرکانس
- چگالی طیف توان
- سفید کردن فرآیند
- فرآیندهای تصادفی گسسته
- فرآیند خطی
- سفید کردن فرآیند تصادفی گسسته



• تعاریف اولیه

– آزمایش تصادفی

– فضای نمونه $\Omega = \{\omega\}$

• پیوسته/گسسته

– پیشامد

• پیشامد قطعی/پیشامد ناممکن

• دو پیشامد ناسازگار $E_1 \cap E_2 = \emptyset$

• پیشامد مکمل E^C

• پیشامدهای کامل ناهمپوشان $\bigcup_i E_i = \Omega, \quad E_i \cap E_j = \emptyset \quad \forall i \neq j$

• تعاریف اولیه

$$E \subset \Omega \xrightarrow{P} \mathbb{R}$$

– تعریف احتمال: تابعی که به هر زیرمجموعه از فضای نمونه، یک عدد حقیقی با

ویژگی‌های زیر نسبت می‌دهد:

$$P(\Omega) = 1, \quad P(E) \geq 0,$$

$$E_1 \cap E_2 = \emptyset \Rightarrow P(E_1 \cup E_2) = P(E_1) + P(E_2)$$

– و با این ویژگی‌ها ثابت می‌شود:

$$P(E^c) = 1 - P(E) \geq 0,$$

$$P(\emptyset) = 0, \quad 0 \leq P(E) \leq 1$$

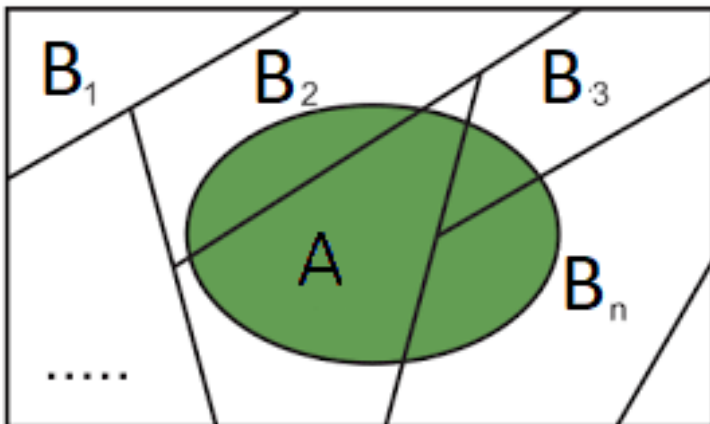
$$P(E_1 \cup E_2) = P(E_1) + P(E_2) - P(E_1 \cap E_2)$$

– احتمال شرطی

$$P(A|B) = \frac{P(A \cap B)}{P(B)} \Rightarrow P(A \cap B) = P(A).P(B|A) = P(B).P(A|B)$$

– دو پیشامد مستقل

$$P(A|B) = P(A) \Rightarrow P(A \cap B) = P(A).P(B)$$



• قضیه بیز در احتمال شرطی

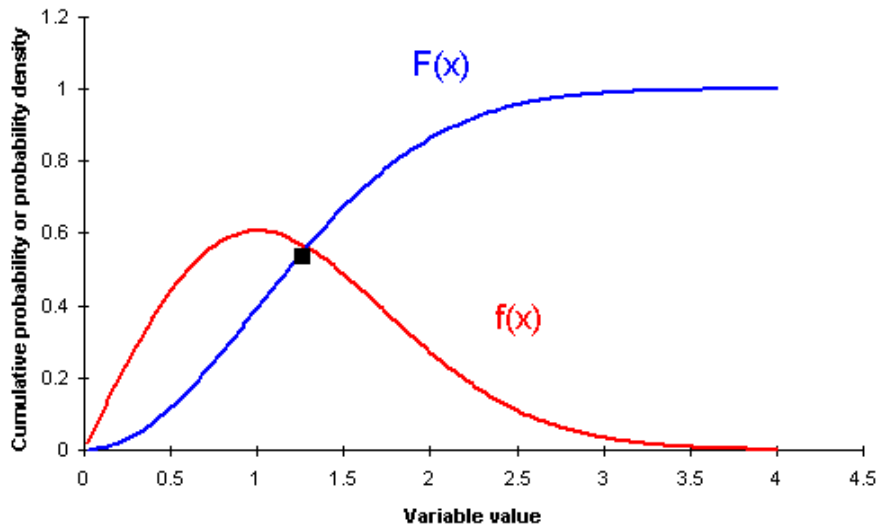
- فضای احتمال به تعدادی پیشامد ناهمپوشان افراز شده است
- احتمال پیشین پیشامد A معلوم است
- احتمال پسین پیشامد A به شرط هر یک از پیشامدهای ناهمپوشان معلوم است
- هدف محاسبه احتمال هر یک از پیشامدهای ناهمپوشان به شرط وقوع پیشامد A است

$$B_i \cap B_j = \emptyset$$

$$\bigcup_i B_i = \Omega$$

$$P(B_j|A) = \frac{P(B_j \cap A)}{P(A)} = \frac{P(B_j) \cdot P(A|B_j)}{\sum_i P(B_i \cap A)} = \frac{P(B_j) \cdot P(A|B_j)}{\sum_i P(B_i) \cdot P(A|B_i)}$$

متغیر تصادفی



$$\Omega \xrightarrow{X} \mathfrak{R}$$

• تعریف متغیر تصادفی

– تعریف تابع توزیع احتمال

Probability Distribution Function (PDF)

$$F_X(x) = P(X \leq x) \Rightarrow 0 \leq F_X(x) \leq 1$$

$$F_X(-\infty) = 0, \quad F_X(+\infty) = 1, \quad x_1 < x_2 \Rightarrow F_X(x_1) \leq F_X(x_2)$$

$$P(x_1 < X \leq x_2) = F_X(x_2) - F_X(x_1)$$

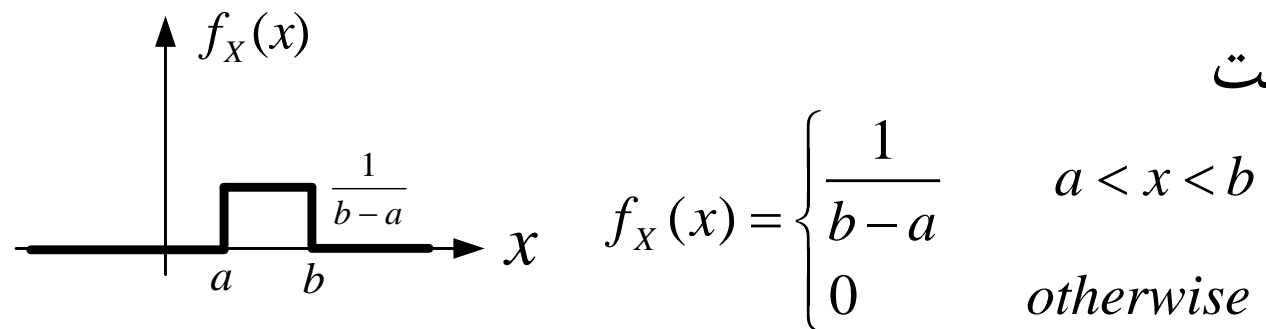
– تابع چگالی احتمال (probability density function (pdf)

$$F_X(x) = \int_{-\infty}^x f_X(x) dx \Leftrightarrow f_X(x) = \frac{dF_X(x)}{dx}, \quad f_X(x) \geq 0, \quad \int_{-\infty}^{+\infty} f_X(x) dx = 1$$

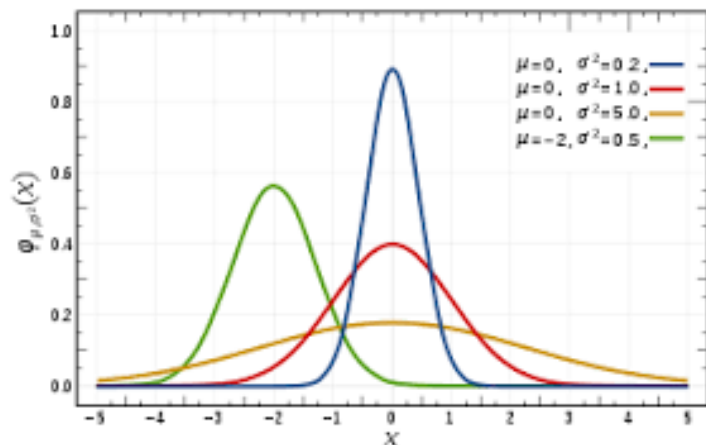
$$P\{X \in A\} = \int_A f_X(x) dx, \quad P(x_1 < X \leq x_2) = \int_{x_1}^{x_2} f_X(x) dx, \quad P(X = x_0) = \begin{cases} 0 & \text{اگر شامل ضربه نباشد} \\ p_0 & \text{اگر شامل ضربه باشد} \end{cases}$$

$$P(x_1 < X \leq x_1 + \Delta) = \int_{x_1}^{x_1 + \Delta} f_X(x) dx \cong f_X(x_1) \Delta$$

- تابع چگالی احتمال یکنواخت



- تابع چگالی احتمال گوسی (نرمال)



$$f_X(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma_x^2}} e^{-\frac{(x-\bar{x})^2}{2\sigma_x^2}}$$

- تابع یک متغیر تصادفی

$$Y = g(X), \quad f_X(x) \Rightarrow f_Y(y) = ?$$

$$P(x < X \leq x + dx) = P(y < Y \leq y + dy) \Rightarrow f_X(x)dx = f_Y(y)dy$$

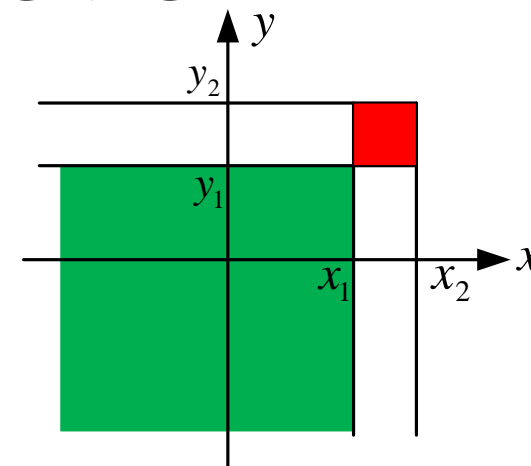
$$f_Y(y) = \left| \frac{dx}{dy} \right| f_X(x) \Big|_{X=g^{-1}(Y)}$$

$$\Omega \xrightarrow{X} \mathbb{R}$$

$$\Omega \xrightarrow{Y} \mathbb{R}$$

$$\Omega \xrightarrow{X,Y} \mathbb{R}^2$$

• تابع توزیع و چگالی احتمال توام دو متغیر تصادفی



$$F_{X,Y}(x, y) = P(X \leq x, Y \leq y) \Rightarrow 0 \leq F_{X,Y}(x, y) \leq 1$$

$$F_{X,Y}(-\infty, y) = F_{X,Y}(x, -\infty) = F_{X,Y}(-\infty, -\infty) = 0, \quad F_{X,Y}(+\infty, +\infty) = 1$$

$$P(x_1 < X \leq x_2, y_1 < Y \leq y_2) = F_{X,Y}(x_2, y_2) - F_{X,Y}(x_1, y_2) - F_{X,Y}(x_2, y_1) + F_{X,Y}(x_1, y_1)$$

$$F_{X,Y}(x, y) = \int_{-\infty}^x \int_{-\infty}^y f_{X,Y}(x, y) dx dy \Leftrightarrow f_{X,Y}(x, y) = \frac{\partial^2 F_{X,Y}(x, y)}{\partial x \partial y}, \quad f_{X,Y}(x, y) \geq 0$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} f_{X,Y}(x, y) dx dy = 1, \quad P\{(X, Y) \in A\} = \iint_A f_{X,Y}(x, y) dx dy$$

• توابع توزیع و چگالی احتمال کناری (حاشیه‌ای)

$$F_X(x) = P(X \leq x, Y \leq +\infty) = F_{X,Y}(x, +\infty), \quad F_Y(y) = F_{X,Y}(+\infty, y)$$

$$f_X(x) = \int_{-\infty}^{+\infty} f_{X,Y}(x, y) dy, \quad f_Y(y) = \int_{-\infty}^{+\infty} f_{X,Y}(x, y) dx$$

- تابع چگالی احتمال شرطی دو متغیر تصادفی

$$F_X(x|Y \leq y) = P(X \leq x|Y \leq y) = \frac{P(X \leq x, Y \leq y)}{P(Y \leq y)} = \frac{F_{X,Y}(x, y)}{F_Y(y)}$$

$$F_{X,Y}(x, y) = F_X(x)F_Y(y|X \leq x) = F_Y(y)F_X(x|Y \leq y)$$

$$f_X(x|y) = \frac{f_{X,Y}(x, y)}{f_Y(y)} \Rightarrow f_{X,Y}(x, y) = f_X(x)f_Y(y|x) = f_Y(y)f_X(x|y)$$

- استقلال دو متغیر تصادفی

$$F_X(x|Y \leq y) = F_X(x) \Rightarrow F_{X,Y}(x, y) = F_X(x)F_Y(y)$$

$$f_X(x|y) = f_X(x) \Rightarrow f_{X,Y}(x, y) = f_X(x)f_Y(y)$$

- امید ریاضی

$$X, f_X(x) \Rightarrow E\{g(X)\} = \overline{g(x)} = \int_{-\infty}^{+\infty} g(x)f_X(x)dx$$

- تابع مشخصه

$$\Phi_X(\omega) = E\{e^{j\omega X}\}$$

$$(X, Y), f_{X,Y}(x, y) \Rightarrow E\{g(X, Y)\} = \overline{g(x, y)} = \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} g(x, y)f_{X,Y}(x, y)dxdy$$

متغیر تصادفی (آمارگان)

- ممان مرتبه k یک متغیر تصادفی

– متوسط (میانگین)

$$m_k = E\{X^k\} = \overline{x^k} = \int_{-\infty}^{+\infty} x^k f_X(x) dx = (-j)^k \left. \frac{d^k \Phi_X(\omega)}{d\omega^k} \right|_{\omega=0}$$

$$m_1 = E\{X\} = \bar{x}, \quad m_2 = E\{X^2\} = \overline{x^2}$$

- ممان مرکزی مرتبه k یک متغیر تصادفی

– واریانس (انحراف معیار)

$$\mu_k = E\{(X - \bar{x})^k\} = \overline{(x - \bar{x})^k} = \int_{-\infty}^{+\infty} (x - \bar{x})^k f_X(x) dx$$

$$\mu_1 = 0, \quad \mu_2 = E\{(X - \bar{x})^2\} = \overline{(x - \bar{x})^2} = \sigma_x^2 = \overline{x^2} - (\bar{x})^2$$

Variance

- ترکیب ممان‌های متغیر تصادفی

- برابری با ممان برای متغیر تصادفی با متوسط صفر

$$\begin{cases} \mu_1 = 0 \\ \mu_2 = m_2 - (m_1)^2 \\ \mu_3 = m_3 - 3m_2m_1 + 3(m_1)^3 - (m_1)^3 \\ \mu_4 = m_4 - 4m_3m_1 + 6m_2(m_1)^2 - 4(m_1)^4 + (m_1)^4 \end{cases}$$

متغیر تصادفی (آمارگان)

• کامیولنت مرتبه k یک متغیر تصادفی

– ترکیب خاصی از ممان‌های متغیر تصادفی

– متفاوت با ممان مرکزی

– متفاوت با ممان برای متغیر تصادفی با متوسط صفر

– کامیولنت اول

• میانگین

– کامیولنت دوم: پراکندگی حول میانگین

• واریانس

– کامیولنت سوم: تقارن حول میانگین

• چولگی Skewness

– کامیولنت چهارم: میزان شباهت به توزیع گوسی (توزیعی با کامیولنت مرتبه چهار به بالای برابر با صفر)

• پخی Kurtosis

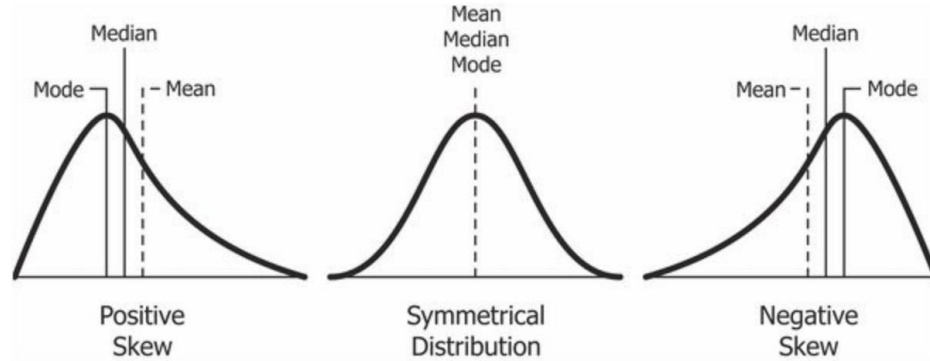
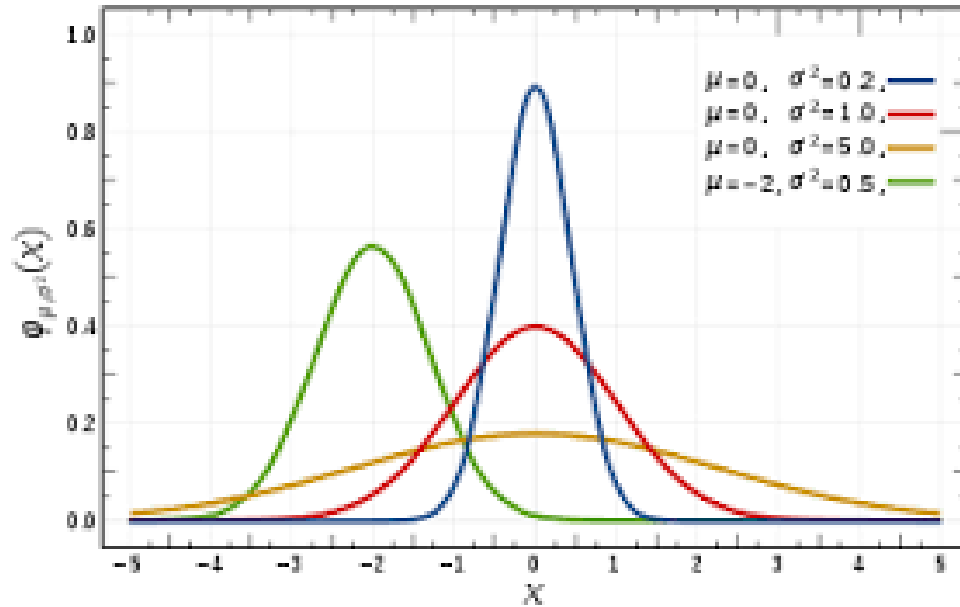
$$c_k = (-j)^k \left. \frac{d^k \ln \Phi_X(\omega)}{d\omega^k} \right|_{\omega=0}$$

$$\begin{cases} c_1 = m_1 \\ c_2 = m_2 - (m_1)^2 = \sigma_x^2 \end{cases}$$

$$c_3 = m_3 - 3m_2m_1 + 2(m_1)^3$$

$$c_4 = m_4 - 4m_3m_1 - 3(m_2)^2 + 12m_2(m_1)^2 - 6(m_1)^4$$

متغیر تصادفی (آمارگان)

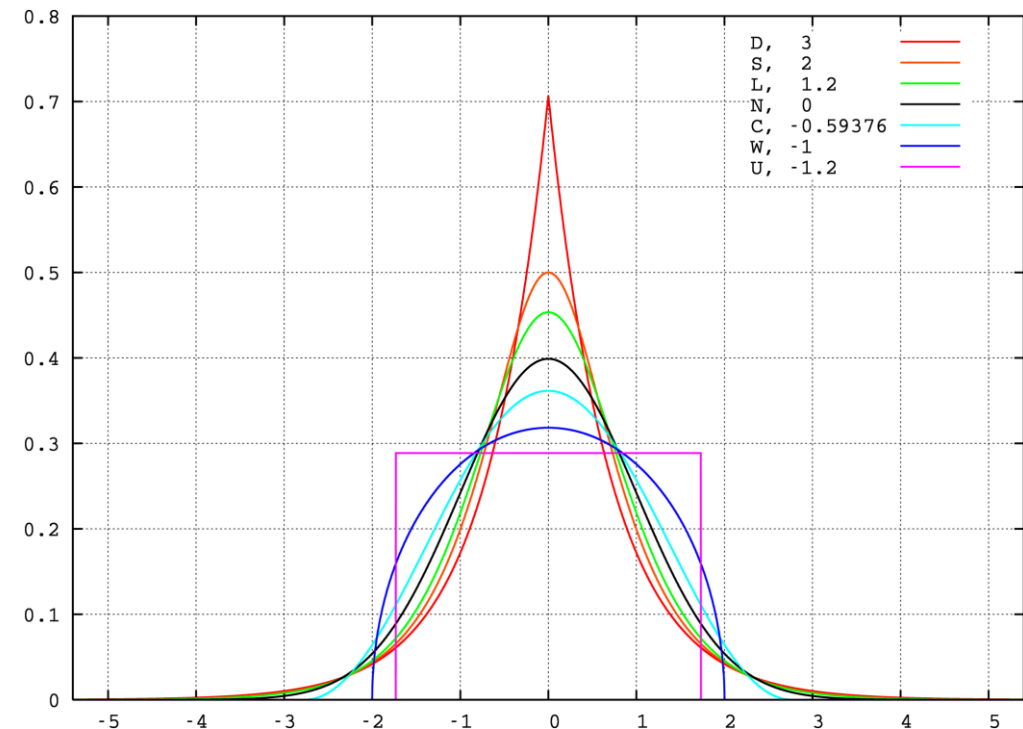


– متوسط (میانگین)

– واریانس (انحراف معیار)

– چولگی (میزان تقارن حول متوسط)

– پخی (میزان شباهت به گوسی)



دو متغیر تصادفی

- ممان و ممان مرکزی توام مرتبه $k+l$ دو متغیر تصادفی

$$m_{k,l} = E\{X^k Y^l\} = \overline{x^k y^l} = \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} x^k y^l f_{X,Y}(x, y) dx dy$$

$$m_{1,0} = \bar{x}, \quad m_{2,0} = \overline{x^2}, \quad m_{0,1} = \bar{y}, \quad m_{0,2} = \overline{y^2}, \quad m_{1,1} = \overline{xy} = E\{XY\} \quad \text{همبستگی}$$

$$\mu_{k,l} = E\{(X - \bar{x})^k (Y - \bar{y})^l\} = \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} (x - \bar{x})^k (y - \bar{y})^l f_{X,Y}(x, y) dx dy$$

$$\mu_{1,0} = \mu_{0,1} = 0, \quad \mu_{2,0} = \sigma_x^2, \quad \mu_{0,2} = \sigma_y^2, \quad \mu_{1,1} = \sigma_{xy} = \overline{(x - \bar{x})(y - \bar{y})} = \overline{xy} - \bar{x} \cdot \bar{y} \quad \text{کواریانس}$$

- متوسط و واریانس یک متغیر تصادفی و همبستگی و کواریانس دو متغیر تصادفی

$$\bar{x}, \quad \sigma_x^2, \quad \bar{y}, \quad \sigma_y^2, \quad \overline{xy}, \quad \sigma_{xy} = \overline{xy} - \bar{x} \cdot \bar{y}, \quad r = \frac{\sigma_{xy}}{\sigma_x \sigma_y}, \quad |r| \leq 1$$

$$\overline{xy} = 0 \quad \text{• تعامد دو متغیر تصادفی}$$

$$\sigma_{xy} = 0 \quad \text{• ناهمبستگی دو متغیر تصادفی}$$

$$f_{X,Y}(x, y) = f_X(x) f_Y(y) \quad \text{• استقلال دو متغیر تصادفی}$$

دو متغیر تصادفی

• دو متغیر تصادفی تواما گوسی

– تعریف

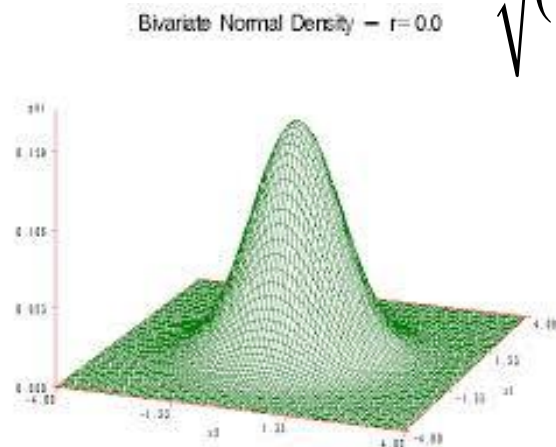
$$X \sim \mathcal{N}(\bar{x}, \sigma_x^2), \quad Y \sim \mathcal{N}(\bar{y}, \sigma_y^2)$$

$$Z = \alpha X + \beta Y \Rightarrow Z \sim \mathcal{N}(\bar{z}, \sigma_z^2)$$

$$\bar{z} = \alpha \bar{x} + \beta \bar{y}, \quad \sigma_z^2 = \alpha^2 \sigma_x^2 + \beta^2 \sigma_y^2 + 2\alpha\beta\sigma_{xy}$$

$$f_{X,Y}(x, y) = \frac{1}{\sqrt{(2\pi)^2 \det \begin{pmatrix} \sigma_x^2 & \sigma_{xy} \\ \sigma_{xy} & \sigma_y^2 \end{pmatrix}}} e^{-\frac{1}{2} \begin{pmatrix} x-\bar{x} & y-\bar{y} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \sigma_x^2 & \sigma_{xy} \\ \sigma_{xy} & \sigma_y^2 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} x-\bar{x} \\ y-\bar{y} \end{pmatrix}}$$

– تابع چگالی احتمال توام



– تابع چگالی احتمال شرطی

$$f_X(x|y) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma_v^2}} e^{-\frac{(x-\bar{v})^2}{2\sigma_v^2}}, \quad \bar{v} = \bar{x} + \frac{\sigma_{xy}}{\sigma_y^2} (y - \bar{y}), \quad \sigma_v^2 = \sigma_x^2 - \frac{\sigma_{xy}^2}{\sigma_y^2}$$

بردار تصادفی

$$\underline{X} = \begin{pmatrix} X_1 \\ X_2 \\ \vdots \\ X_n \end{pmatrix}$$

- تعاریف برای بردار تصادفی حقیقی

$$F_{\underline{X}}(\underline{x}) = F_{X_1, X_2, \dots, X_n}(x_1, x_2, \dots, x_n) = P(\underline{X} \leq \underline{x}) = P(X_1 \leq x_1, X_2 \leq x_2, \dots, X_n \leq x_n)$$

$$F_{\underline{X}}(\underline{x}) = \int_{-\infty}^{\underline{x}} f_{\underline{X}}(\underline{x}) d\underline{x}, \quad f_{\underline{X}}(\underline{x}) = f_{X_1, X_2, \dots, X_n}(x_1, x_2, \dots, x_n) = \frac{\partial^n F_{\underline{X}}(\underline{x})}{\partial x_1 \partial x_2 \dots \partial x_n}$$

$$E\{g(\underline{X})\} = \int_{-\infty}^{\underline{x}} g(\underline{x}) f_{\underline{X}}(\underline{x}) d\underline{x}$$

- بردار متوسط

$$\underline{m}_x = E\{\underline{X}\} = \underline{\bar{x}} = \begin{pmatrix} \bar{x}_1 \\ \bar{x}_2 \\ \vdots \\ \bar{x}_n \end{pmatrix}$$

- ماتریس همبستگی

$$R_x = E\{\underline{X}\underline{X}^T\} = E\left\{\begin{pmatrix} X_1 \\ X_2 \\ \vdots \\ X_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} X_1 & X_2 & \dots & X_n \end{pmatrix}\right\} = \begin{pmatrix} \overline{x_1^2} & \overline{x_1 x_2} & \dots & \overline{x_1 x_n} \\ \overline{x_2 x_1} & \overline{x_2^2} & \dots & \overline{x_2 x_n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \overline{x_n x_1} & \overline{x_n x_2} & \dots & \overline{x_n^2} \end{pmatrix}$$

بردار تصادفی

- ماتریس کوواریانس

$$C_x = E \{ (\underline{X} - \underline{m}_x)(\underline{X} - \underline{m}_x)^T \}$$

$$= E \left\{ \begin{pmatrix} X_1 - \bar{x}_1 \\ X_2 - \bar{x}_2 \\ \vdots \\ X_n - \bar{x}_n \end{pmatrix} \begin{pmatrix} X_1 - \bar{x}_1 & X_2 - \bar{x}_2 & \cdots & X_n - \bar{x}_n \end{pmatrix} \right\} = \begin{pmatrix} \sigma_1^2 & \sigma_{12} & \cdots & \sigma_{1n} \\ \sigma_{21} & \sigma_2^2 & \cdots & \sigma_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \sigma_{n1} & \sigma_{n2} & \cdots & \sigma_n^2 \end{pmatrix} = R_x - \underline{m}_x \underline{m}_x^T$$

- تعامد و ناهمبستگی درایه‌های یک بردار تصادفی

$$C_x = \begin{pmatrix} \sigma_1^2 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \sigma_2^2 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & \sigma_n^2 \end{pmatrix}$$

$$R_x = \begin{pmatrix} \overline{x_1^2} & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \overline{x_2^2} & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & \overline{x_n^2} \end{pmatrix}$$

- استقلال درایه‌های یک بردار تصادفی

$$f_{\underline{X}}(\underline{x}) = f_{X_1}(x_1)f_{X_2}(x_2)\dots f_{X_n}(x_n)$$

- تعاریف برای دو بردار تصادفی

$$\underline{X} = \begin{pmatrix} X_1 \\ X_2 \\ \vdots \\ X_n \end{pmatrix}, \quad \underline{m}_x, R_x, C_x, \quad \underline{Y} = \begin{pmatrix} Y_1 \\ Y_2 \\ \vdots \\ Y_m \end{pmatrix}, \quad \underline{m}_y, R_y, C_y$$

- ماتریس همبستگی متقابل و ماتریس کوواریانس متقابل

$$R_{xy} = E\{\underline{X}\underline{Y}^T\} = \begin{pmatrix} \overline{x_1 y_1} & \overline{x_1 y_2} & \cdots & \overline{x_1 y_m} \\ \overline{x_2 y_1} & \overline{x_2 y_2} & \cdots & \overline{x_2 y_m} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \overline{x_n y_1} & \overline{x_n y_2} & \cdots & \overline{x_n y_m} \end{pmatrix}$$

$$C_{xy} = E\{(\underline{X} - \underline{m}_x)(\underline{Y} - \underline{m}_y)^T\} = \begin{pmatrix} \sigma_{x1y1} & \sigma_{x1y2} & \cdots & \sigma_{x1ym} \\ \sigma_{x2y1} & \sigma_{x2y2} & \cdots & \sigma_{x2ym} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \sigma_{xny1} & \sigma_{xny2} & \cdots & \sigma_{xnym} \end{pmatrix} = R_{xy} - \underline{m}_x \underline{m}_y^T$$

بردار تصادفی

- تعامد و ناهمبستگی دو بردار تصادفی

$$R_{xy} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 \end{pmatrix} \quad C_{xy} = \begin{pmatrix} 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 0 \end{pmatrix}$$

$$f_{\underline{X}, \underline{Y}}(\underline{x}, \underline{y}) = f_{\underline{X}}(\underline{x}) f_{\underline{Y}}(\underline{y})$$

- استقلال دو بردار تصادفی
- بردار تصادفی گوسی (نرمال)

$$\underline{X} \sim \mathcal{N}(\underline{m}_x, C_x)$$

– تعریف

$$f_{\underline{X}}(\underline{x}) = \frac{1}{\sqrt{(2\pi)^n \det C_x}} e^{-\frac{1}{2}(\underline{x} - \underline{m}_x)^T C_x^{-1} (\underline{x} - \underline{m}_x)}$$

– تابع چگالی احتمال

(تابع چگالی احتمال توام درایه‌های بردار)

بردار تصادفی

- خواص ماتریس همبستگی

– تعریف در حالت کلی

$$R_x = E\{\underline{X}\underline{X}^H\} = E\{\underline{X}\underline{X}^{*T}\} = \begin{pmatrix} \overline{|x_1|^2} & \overline{x_1 x_2^*} & \cdots & \overline{x_1 x_n^*} \\ \overline{x_2 x_1^*} & \overline{|x_2|^2} & \cdots & \overline{x_2 x_n^*} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \overline{x_n x_1^*} & \overline{x_n x_2^*} & \cdots & \overline{|x_n|^2} \end{pmatrix}$$

– معین نامنفی (دترمینان نامنفی) $\det R_x \geq 0$

– تقارن هرمیتی (متقارن برای بردار حقیقی) $R_x^T = R_x^* \Rightarrow Real \quad R_x^T = R_x$

– مقادیر ویژه حقیقی نامنفی

– قابل تعمیم برای ماتریس کواریانس

$$E\left\{\left|\sum_{k=1}^n a_k X_k\right|^2\right\} > 0, \quad \forall \underline{A} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} \neq \underline{0}$$

– معین مثبت (دترمینان مثبت)

$$\exists \underline{A} = \begin{pmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} \neq \underline{0}, \quad \sum_{k=1}^n a_k X_k = 0$$

- وابستگی درایه‌های یک بردار تصادفی

– دترمینان صفر و حداقل یک مقدار ویژه صفر

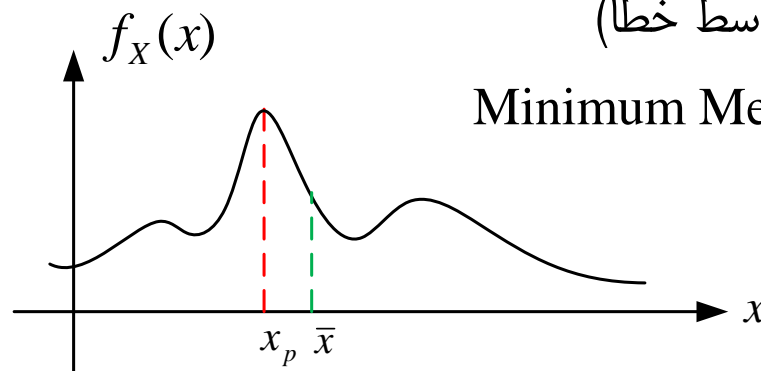
• تخمین یک متغیر تصادفی حقیقی بدون هیچ مشاهده‌ای $X, f_X(x) \Rightarrow \hat{X}$

– معیار محتمل‌ترین (پیوسته: ماکزیمم تابع چگالی/گسسته: بزرگترین ضربه)

$$\hat{x} = \arg \max_x f_X(x) = x_p$$

– معیار کم‌خطاترین (کمترین مربع متوسط خطا)

Minimum Mean Square Error (MMSE)



$$e = X - \hat{X}$$

$$\varepsilon = \overline{e^2} = E\{e^2\} = E\left\{\left(X - \hat{X}\right)^2\right\} = \overline{(x - \hat{x})^2} = \int_{-\infty}^{+\infty} (x - \hat{x})^2 f_X(x) dx$$

$$\frac{d\varepsilon}{d\hat{x}} = 0 \Rightarrow \hat{x} = \arg \min_x \varepsilon = \bar{x} = m_x, \quad \varepsilon_{min} = \overline{(x - \bar{x})^2} = \sigma_x^2$$

– مثال تاس: احتمال عدد یک ۳ برابر احتمال اعداد دیگر (که با هم برابرند)

- تخمین یک متغیر تصادفی با مشاهده یک متغیر تصادفی دیگر
- $$\left. \begin{matrix} X, f_X(x) \\ Y, f_Y(y) \end{matrix} \right\} y \text{ is given} \Rightarrow \hat{X}$$

$$f_{X,Y}(x, y) = f_X(x) \cdot f_Y(y | x) = f_Y(y) \cdot f_X(x | y)$$

$$f_X(x), m_x = \bar{x}, \sigma_x^2 \quad \text{— تابع چگالی پیشین a priori}$$

$$f_X(x | y), m_{x|y} = \bar{x} | y, \sigma_{x|y}^2 \quad \text{— تابع چگالی پسین a posteriori}$$

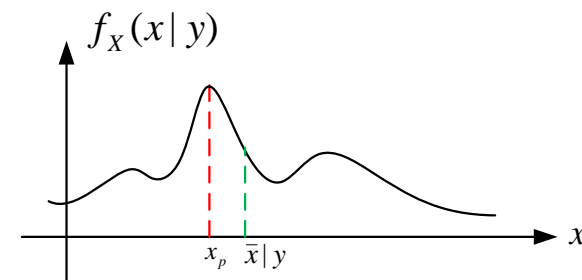
$$f_Y(y | x) \quad \text{— تابع درستنمایی Likelihood}$$

- ۱- تخمین با مشاهده با معیار محتمل ترین **MAP** $\hat{x} = \arg \max_x f_X(x | y)$

- ۲- تخمین با مشاهده با معیار **MMSE**

$$\varepsilon = E\{e^2 | Y\} = E\left\{(X - \hat{X})^2 | Y\right\} = \int_{-\infty}^{+\infty} (x - \hat{x})^2 f_X(x | y) dx$$

$$\frac{d\varepsilon}{d\hat{x}} = 0 \Rightarrow \hat{x} = \arg \min_x \varepsilon = \bar{x} | y = m_{x|y}, \quad \varepsilon_{min} = \sigma_{x|y}^2$$



• دو حالت خاص:

– استقلال $f_X(x|y) = f_X(x) \Rightarrow \hat{x} = m_{x|y} = m_x, \quad \varepsilon_{min} = \sigma_{x|y}^2 = \sigma_x^2$

– وابستگی کامل $X = g(Y) \Rightarrow f_X(x|y) = \delta(x - g(y)) \Rightarrow \hat{x} = g(y), \quad \varepsilon_{min} = 0$

• ۳- تخمین با مشاهده با معیار ماکزیمم درستنمایی **ML**
 $\hat{x} = \arg \max_x f_Y(y|x)$

• ۴- تخمین **خطی** بر حسب مشاهده با معیار **MMSE**

$$\hat{X} = aY \Rightarrow \varepsilon = E\{e^2\} = E\{(X - \hat{X})^2\} = E\{(X - aY)^2\}$$

$$\frac{d\varepsilon}{da} = 0 \Rightarrow -2E\{(X - aY)Y\} = 0 \Rightarrow E\{XY\} = aE\{YY\}$$

$$\Rightarrow a = \frac{\overline{xy}}{\overline{y^2}}, \quad \varepsilon_{min} = \frac{\overline{x^2} \cdot \overline{y^2} - (\overline{xy})^2}{\overline{y^2}}$$

• اصل تعامد خطا بر مشاهدات

$$(Min \varepsilon \equiv e \perp Y) \Rightarrow X - \hat{X} \perp Y \Rightarrow E\{(X - \hat{X})Y\} = 0 \Rightarrow E\{(X - aY)Y\} = 0$$

- ۵- تخمین آفین بر حسب مشاهده با معیار MMSE

$$\hat{X} = aY + b \Rightarrow \varepsilon = E\{e^2\} = E\{(X - \hat{X})^2\} = E\{(X - aY - b)^2\}$$

$$\frac{\partial \varepsilon}{\partial b} = 0 \Rightarrow -2E\{(X - aY - b)\} = 0 \Rightarrow b = \bar{x} - a\bar{y}$$

$$\frac{\partial \varepsilon}{\partial a} = 0 \Rightarrow -2E\{(X - aY - b)Y\} = 0 \Rightarrow E\{(X - aY - (\bar{x} - a\bar{y}))Y\} = 0$$

$$E\{[(X - \bar{x}) - a(Y - \bar{y})](Y - \bar{y})\} = 0 \Rightarrow E\{(X - \bar{x})(Y - \bar{y})\} = aE\{(Y - \bar{y})^2\}$$

$$\Rightarrow a = \frac{\sigma_{xy}}{\sigma_y^2}, \quad \varepsilon_{min} = \sigma_x^2 - \frac{\sigma_{xy}^2}{\sigma_y^2} \quad \hat{x} = \bar{x} + \frac{\sigma_{xy}}{\sigma_y^2}(y - \bar{y})$$

- بهینه بودن تخمین آفین برای حالت تواما گوسی بودن

$$f_X(x|y) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma_v^2}} e^{-\frac{(x-\bar{v})^2}{2\sigma_v^2}}, \quad \bar{v} = m_{x|y} = \bar{x} + \frac{\sigma_{xy}}{\sigma_y^2}(y - \bar{y}), \quad \sigma_v^2 = \sigma_{x|y}^2 = \sigma_x^2 - \frac{\sigma_{xy}^2}{\sigma_y^2}$$

- چند نامساوی پر کاربرد

$$P(|X| \geq a) \leq \frac{\overline{|x|^n}}{a^n} \quad a > 0, \quad n \in \mathbb{N}$$

– نامساوی کلی

$$P(X \geq k \bar{x}) \leq \frac{1}{k} \quad X \geq 0$$

– نامساوی مارکوف

$$P(|X - \bar{x}| \geq k \sigma_x) \leq \frac{1}{k^2}$$

– نامساوی چبی شف

$$(\overline{xy})^2 \leq \overline{x^2} \cdot \overline{y^2}, \quad \sigma_{xy} \leq \sigma_x \cdot \sigma_y$$

– نامساوی شوارتز

- تعریف تساوی دو متغیر تصادفی

$$X(\omega) = Y(\omega) \quad \forall \omega \in \Omega$$

– تساوی به مفهوم دقیق

$$X = Y \Leftrightarrow P(|X - Y| \geq a) = 0 \quad a > 0$$

– تساوی به مفهوم با احتمال یک

$$X = Y \Leftrightarrow E\{(X - Y)^2\} = \overline{(x - y)^2} = 0$$

– تساوی به مفهوم Mean square (ms)

- تمرین: با استفاده از نامساوی کلی نشان دهید دو تساوی به مفهوم با احتمال یک و به مفهوم (ms) معادل هستند.

فرایندهای تصادفی

• تعریف فرآیند تصادفی

$$\Omega \times T \xrightarrow{X(\omega, t)} \mathfrak{R}$$

– تعمیم متغیر تصادفی به بردار تصادفی، تعمیم بردار تصادفی به فرآیند تصادفی

– تخصیص یک سیگنال پیوسته یا گسسته به نتیجه هر آزمایش تصادفی (تابع نمونه)

– فرآیند تصادفی پیوسته و فرآیند تصادفی گسسته

$$X(\omega, t) \rightarrow X(t) = \{x(t)\}$$

$$X(\omega, n] \rightarrow X[n] = \{x[n]\}$$

– یک متغیر تصادفی در هر لحظه

– یک سیگنال یقینی برای نتیجه هر آزمایش (تابع نمونه)

• توصیف یک فرآیند

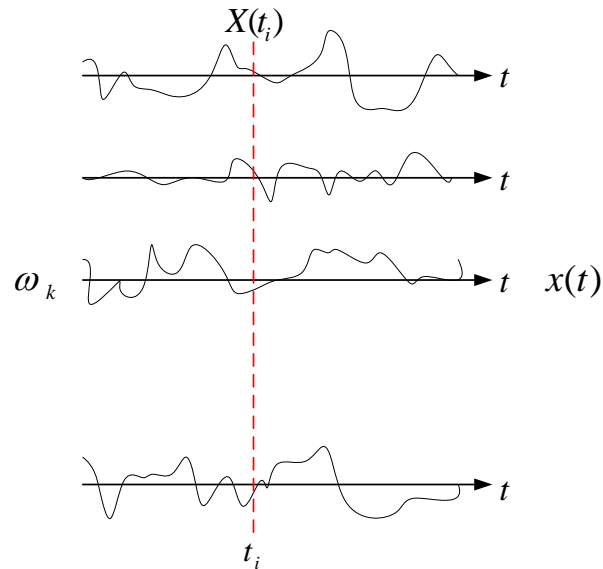
۱- توصیف تحلیلی: تابع چگالی توأم همه متغیرهای تصادفی

۲- توصیف آماری

– توصیف مرتبه اول $\forall t \quad f_{X(t)}(x(t))$

– توصیف مرتبه دوم $\forall t_1, t_2 \quad f_{X(t_1), X(t_2)}(x(t_1), x(t_2))$

– توصیف مرتبه n $\forall t_1, t_2, \dots, t_n \quad f_{X(t_1), X(t_2), \dots, X(t_n)}(x(t_1), x(t_2), \dots, x(t_n))$



فرآیندهای تصادفی پیوسته

• توصیف یک فرآیند

۳- توصیف آماری با ممان‌های مرتبه اول و دوم

$X(t)$

$$m_x(t) = \overline{x(t)} = E\{X(t)\} = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) f_{X(t)}(x(t)) dx(t)$$

- تابع متوسط

- تابع همبستگی

$$R_x(t_1, t_2) = \overline{x(t_1)x^*(t_2)} = E\{X(t_1)X^*(t_2)\} = \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} x(t_1)x^*(t_2) f_{X(t_1), X(t_2)}(x(t_1), x(t_2)) dx(t_1) dx(t_2)$$

- تابع کواریانس

$$C_x(t_1, t_2) = E\{(X(t_1) - m_x(t_1))(X(t_2) - m_x(t_2))^*\} = R_x(t_1, t_2) - m_x(t_1)m_x^*(t_2)$$

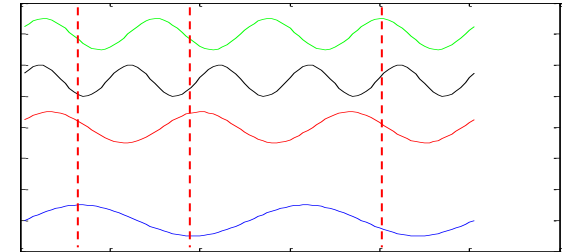
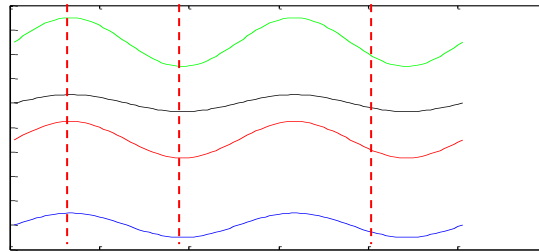
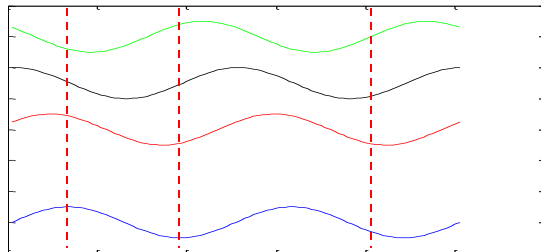
• مثال ۱- فرآیند تصادفی سینوسی حقیقی

$$X(t) = A \cos(\omega t + \varphi)$$

فاز تصادفی با توزیع یکنواخت در
 $(0, 2\pi)$

دامنه تصادفی

فرکانس تصادفی



فرآیندهای تصادفی پیوسته

• دو فرآیند تصادفی

$$X(t), \quad m_x(t), R_x(t_1, t_2), C_x(t_1, t_2)$$

$$Y(t), \quad m_y(t), R_y(t_1, t_2), C_y(t_1, t_2)$$

$$R_{xy}(t_1, t_2) = E \{ X(t_1) Y^*(t_2) \}$$

$$C_{xy}(t_1, t_2) = E \left\{ \left(X(t_1) - m_x(t_1) \right) \left(Y(t_2) - m_y(t_2) \right)^* \right\}$$

– تابع همبستگی متقابل

– تابع کواریانس متقابل

• ایستایی (stationarity)

– ایستایی به مفهوم اکید (strict sense stationary: SSS) $\forall t_1, t_2, \dots, t_n, \forall \tau, \forall n$

$$f_{X(t_1), X(t_2), \dots, X(t_n)}(x(t_1), x(t_2), \dots, x(t_n)) =$$

$$f_{X(t_1+\tau), X(t_2+\tau), \dots, X(t_n+\tau)}(x(t_1+\tau), x(t_2+\tau), \dots, x(t_n+\tau))$$

– ایستایی به مفهوم وسیع (wide sense stationary: WSS) $m_x(t) = E \{ X(t) \} = m_x = cte$

$$R_x(t_1, t_2) = E \{ X(t_1) X^*(t_2) \} = f(t_1 - t_2) \Rightarrow R_x(\tau) = E \{ X(t) X^*(t - \tau) \}$$

$$SSS \Rightarrow WSS$$

– متوسط مستقل از زمان/همبستگی تابعی از تفاضل دو لحظه

$$f_{X(t)}(x(t)) = f_{X(t+\tau)}(x(t+\tau))$$

– تفاوت WSS با ایستایی SSS برای توزیع مرتبه اول و دوم

فرآیندهای تصادفی پیوسته

- چند فرآیند معروف

- فرآیند گوسی (نرمال)

- تعریف: متغیرهای تصادفی تعریف شده در هر تعداد از لحظات آن، تواما گوسی هستند. $\forall n, \quad \forall t_1, t_2, \dots, t_n$
- توصیف با تابع متوسط و تابع کواریانس $(x(t_1), x(t_2), \dots, x(t_n))$
- اگر WSS باشد حتما SSS هم خواهد بود. $WSS \Rightarrow SSS$
- $\underline{X} = (x(t_1), x(t_2), \dots, x(t_n))^T$

- فرآیند نویز سفید ایستا

- متوسط صفر
- $m_x = 0, \quad R_x(\tau) = C_x(\tau) = \frac{N_0}{2} \delta(\tau)$
- تابع همبستگی ضربه در مبدا

- فرآیند وینر (انتگرال نویز سفید ایستای گوسی)

$N(t)$ WSS / White / gaussian

- مثال ۲- نشان دهید فرآیند وینر:
- الف) گوسی است.

$$t \geq 0 \quad X(t) = \int_0^t N(\lambda) d\lambda$$

ب) متوسط آن صفر است.

پ) غیرایستا است و تابع همبستگی آن برابر است با: $R_x(t_1, t_2) = \frac{N_0}{2} \min(t_1, t_2)$

فرآیندهای تصادفی پیوسته

- مثال ۳- محاسبه اطلاعات آماری مرتبه اول و دوم فرآیند سینوسی حقیقی

الف) فقط فاز تصادفی است با توزیع یکنواخت بین $(0, 2\pi)$

$$X(t) = A \cos(\omega_0 t + \varphi)$$

$$m_x(t) = E \{ A \cos(\omega_0 t + \varphi) \} = \int_0^{2\pi} A \cos(\omega_0 t + \varphi) \frac{1}{2\pi} d\varphi = 0$$

$$R_x(t_1, t_2) = E \{ A \cos(\omega_0 t_1 + \varphi) A \cos(\omega_0 t_2 + \varphi) \} = \int_0^{2\pi} A \cos(\omega_0 t_1 + \varphi) A \cos(\omega_0 t_2 + \varphi) \frac{1}{2\pi} d\varphi$$

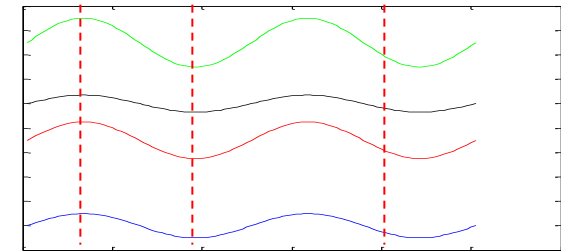
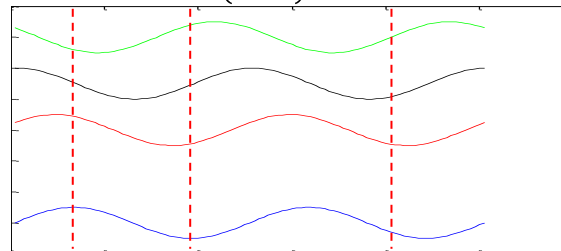
$$\int_0^{2\pi} \frac{A^2}{2} \cos(\omega_0(t_1 + t_2) + 2\varphi) \frac{1}{2\pi} d\varphi + \int_0^{2\pi} \frac{A^2}{2} \cos(\omega_0(t_1 - t_2)) \frac{1}{2\pi} d\varphi = 0 + \frac{A^2}{2} \cos(\omega_0(t_1 - t_2))$$

ب) فقط دامنه تصادفی با تابع چگالی $f_A(a)$

$$m_x(t) = E \{ A \cos(\omega_0 t + \varphi) \} = E \{ A \} \cos(\omega_0 t + \varphi) = \bar{a} \cos(\omega_0 t + \varphi)$$

$$R_x(t_1, t_2) = E \{ A \cos(\omega_0 t_1 + \varphi) A \cos(\omega_0 t_2 + \varphi) \} = E \{ A^2 \} \cos(\omega_0 t_1 + \varphi) \cos(\omega_0 t_2 + \varphi)$$

$$= \overline{a^2} \cos(\omega_0 t_1 + \varphi) \cos(\omega_0 t_2 + \varphi)$$



فرآیندهای تصادفی پیوسته

- مثال ۳- محاسبه اطلاعات آماری مرتبه اول و دوم فرآیند سینوسی حقیقی
(پ) دامنه و فاز تصادفی مثل الف و ب ولی مستقل

$$m_x(t) = E\{A \cos(\omega_0 t + \varphi)\} = E\{A\} E\{\cos(\omega_0 t + \varphi)\} = 0$$

$$\begin{aligned} R_x(t_1, t_2) &= E\{A \cos(\omega_0 t_1 + \varphi) A \cos(\omega_0 t_2 + \varphi)\} \\ &= E\{A.A\} E\{\cos(\omega_0 t_1 + \varphi) \cos(\omega_0 t_2 + \varphi)\} = \overline{a^2} \left(0 + \frac{1}{2} \cos(\omega_0(t_1 - t_2)) \right) \end{aligned}$$

- مثال ۴- محاسبه اطلاعات آماری فرآیند سینوسی مختلط $X(t) = Ae^{j(\omega_0 t + \varphi)}$

– فرکانس تصادفی با تابع چگالی و تابع مشخص $f_{\Omega_0}(\omega_0), \Phi_{\Omega_0}(\omega) = E\{e^{j\omega\omega_0}\}$

$$m_x(t) = E\{Ae^{j(\omega_0 t + \varphi)}\} = Ae^{j\varphi} E\{e^{j\omega_0 t}\} = Ae^{j\varphi} \Phi_{\Omega_0}(t)$$

$$R_x(t_1, t_2) = E\{Ae^{j(\omega_0 t_1 + \varphi)} Ae^{-j(\omega_0 t_2 + \varphi)}\} = A^2 E\{e^{j\omega_0(t_1 - t_2)}\} = A^2 \Phi_{\Omega_0}(t_1 - t_2)$$

فرآیندهای تصادفی پیوسته

• مثال ۵- یک فرآیند گوسی ایستا $X(t): m_x = 0, R_x(\tau) = C_x(\tau) = 4e^{-|\tau|}$

(الف) تابع چگالی احتمال کناری و توام سه متغیر تصادفی $X_1 = X(1), X_2 = X(3), X_3 = X(10)$

$$E\{X_1\} = E\{X_2\} = E\{X_3\} = m_x = 0, \quad \sigma_{x1}^2 = \sigma_{x2}^2 = \sigma_{x3}^2 = C_x(0) = 4$$

$$\sigma_{x1x2} = C_x(1-3) = 4e^{-2}, \quad \sigma_{x1x3} = C_x(1-10) = 4e^{-9} \cong 0, \quad \sigma_{x2x3} = 4e^{-7} \cong 0$$

$$f_{x_k}(x_k) = \frac{1}{\sqrt{2\pi \cdot (4)}} e^{-\frac{(x_k-0)^2}{2 \cdot (4)}} \quad k = 1, 2, 3$$

$$f_{X_1, X_2, X_3}(x_1, x_2, x_3) \cong f_{X_1, X_2}(x_1, x_2) f_{X_3}(x_3)$$

$$f_{X_1, X_2}(x_1, x_2) = \frac{1}{\sqrt{(2\pi)^2 \det \begin{pmatrix} 4 & 4e^{-2} \\ 4e^{-2} & 4 \end{pmatrix}}} e^{-\frac{1}{2} \begin{pmatrix} x_1-0 & x_2-0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 4 & 4e^{-2} \\ 4e^{-2} & 4 \end{pmatrix}^{-1} \begin{pmatrix} x_1-0 \\ x_2-0 \end{pmatrix}}$$

فرآیندهای تصادفی پیوسته

• مثال ۵- یک فرآیند گوسی ایستا

$$X_1 = X(1), X_2 = X(3), X_3 = X(10)$$

ب) اگر مقدار فرآیند در لحظه یک برابر ۱۰ باشد، تخمین آفین فرآیند با معیار MMSE در لحظه ۳ چقدر است؟
آیا این بهترین تخمین با معیار MMSE است؟

$$\hat{X} = aY + b, \quad b = \bar{x} - a\bar{y}, \quad a = \frac{\sigma_{xy}}{\sigma_y^2}, \quad \varepsilon_{min} = \sigma_x^2 - \frac{\sigma_{xy}^2}{\sigma_y^2} \quad \hat{x} = \bar{x} + \frac{\sigma_{xy}}{\sigma_y^2}(y - \bar{y})$$

$$X = X_2, \quad Y = X_1 \Rightarrow b = 0, \quad a = \frac{\sigma_{x_2x_1}}{\sigma_{x_1}^2} = e^{-2}, \quad \varepsilon_{min} = \sigma_{x_2}^2 - \frac{\sigma_{x_2x_1}^2}{\sigma_{x_1}^2} = 4(1 - e^{-4})$$

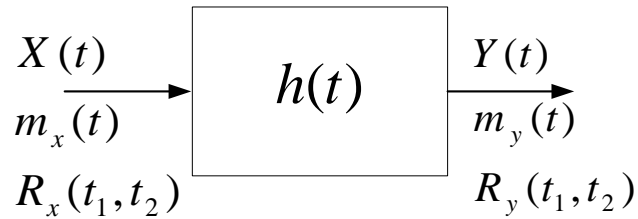
$$\hat{x}_2 = \bar{x}_2 + \frac{\sigma_{x_2x_1}}{\sigma_{x_1}^2}(x_1 - \bar{x}_1) = 10e^{-2}$$

پ) احتمال اینکه مقدار فرآیند در لحظه ۵ از ۲ کمتر باشد را حساب کنید.

$$X = X(5) \sim \mathcal{N}(0, 4)$$

$$P(X < 2) = \int_{-\infty}^2 \frac{1}{\sqrt{2\pi \cdot (4)}} e^{-\frac{(x-0)^2}{2 \cdot (4)}} dx$$

فرآیندهای تصادفی پیوسته



• عبور فرآیند از یک سیستم خطی تغییرناپذیر با زمان یقینی

$$m_y(t) = E\{Y(t)\} = E\{X(t) * h(t)\} = E\left\{\int X(\lambda)h(t-\lambda)d\lambda\right\}$$

$$= \int E\{X(\lambda)\}h(t-\lambda)d\lambda = \int m_x(\lambda)h(t-\lambda)d\lambda = m_x(t) * h(t)$$

$$R_y(t_1, t_2) = E\{Y(t_1)Y^*(t_2)\} = E\left\{\int X(u)h(t_1-u)du \int X^*(v)h^*(t_2-v)dv\right\}$$

$$= E\left\{\iint X(u)X^*(v)h(t_1-u)h^*(t_2-v)dudv\right\} = \iint E\{X(u)X^*(v)\}h(t_1-u)h^*(t_2-v)dudv$$

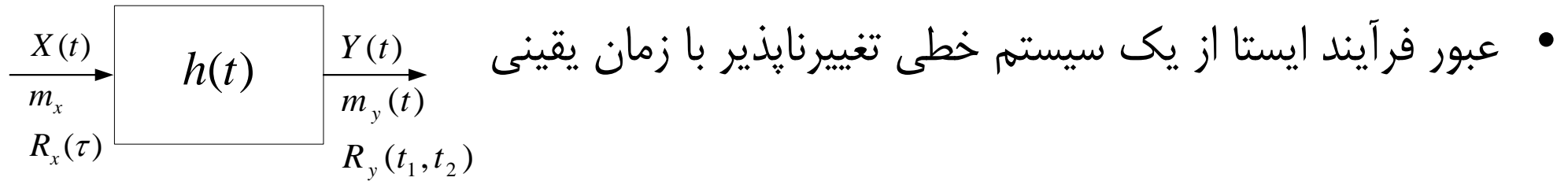
$$= \int \left(\int R_x(u, v)h(t_1-u)du\right)h^*(t_2-v)dv = \int [R_x(t_1, v) * h(t_1)]h^*(t_2-v)dv$$

$$= R_x(t_1, t_2) * h(t_1) * h^*(t_2)$$

$$R_{xy}(t_1, t_2) = R_x(t_1, t_2) * h^*(t_2)$$

$$R_{yx}(t_1, t_2) = R_x(t_1, t_2) * h(t_1)$$

فرآیندهای تصادفی پیوسته

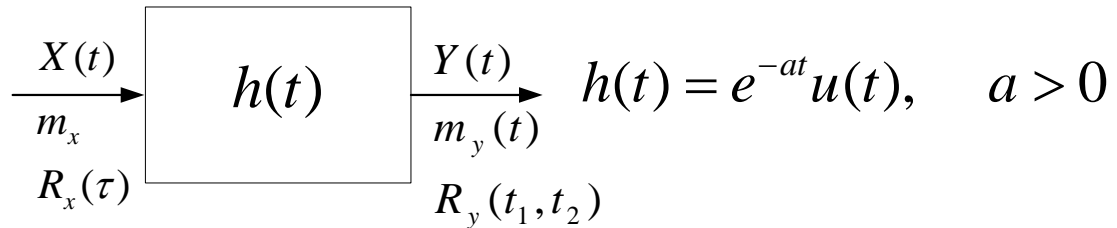


$$m_y(t) = E\{Y(t)\} = m_x \int h(t - \lambda) d\lambda = m_x \int h(\lambda) d\lambda = m_x H(j0)$$

$$\begin{aligned} R_y(t_1, t_2) &= E\{Y(t_1)Y^*(t_2)\} = E\left\{\int X(t_1 - u)h(u)du \int X^*(t_2 - v)h^*(v)dv\right\} \\ &= E\left\{\iint X(t_1 - u)X^*(t_2 - v)h(u)h^*(v)dudv\right\} = \iint E\{X(t_1 - u)X^*(t_2 - v)\}h(u)h^*(v)dudv \\ &= \iint R_x((t_1 - t_2) - (u - v))h(u)h^*(v)dudv = f(t_1 - t_2) \quad t_1 - t_2 = \tau, \quad u - v = \lambda \\ R_y(\tau) &= \iint R_x(\tau - \lambda)h(u)h^*(u - \lambda)dud\lambda = \int R_x(\tau - \lambda)\left(\int h(u)h^*(u - \lambda)du\right)d\lambda \\ &= \int R_x(\tau - \lambda)\left(h(\lambda) * h^*(-\lambda)\right)d\lambda = R_x(\tau) * h(\tau) * h^*(-\tau) \\ R_{xy}(\tau) &= R_x(\tau) * h^*(-\tau) \quad R_{yx}(\tau) = R_x(\tau) * h(\tau) \end{aligned}$$

فرایندهای تصادفی پیوسته

- مثال ۶- محاسبه پارامترهای آماری فرآیند خروجی سیستم زیر به ورودی نویز سفید



$$m_y(t) = m_x \int h(\lambda) d\lambda = 0$$

$$R_y(\tau) = R_x(\tau) * h(\tau) * h^*(-\tau) = \frac{N_0}{2} \delta(\tau) * e^{-a\tau}u(\tau) * e^{a\tau}u(-\tau)$$

$$\mathfrak{F}\{R_y(\tau)\} = \frac{N_0}{2} \cdot \frac{1}{a+s} \cdot \frac{1}{a-s} \Rightarrow R_y(\tau) = \frac{N_0}{4a} e^{-a|\tau|}$$

فرآیندهای تصادفی پیوسته

$$X(t); \{x(t)\}$$

• مفهوم ارگادیک بودن

– متوسط زمانی از توابع نمونه

$$\langle g(x(t)) \rangle = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T g(x(t)) dt$$

• یک متغیر تصادفی

– متوسط آماری یک فرآیند

$$E\{g(X(t))\} = \overline{g(x(t))} = \int_{-\infty}^{+\infty} g(x(t)) f_{X(t)}(x(t)) dx(t)$$

• یک تابع یقینی

– ارگادیک بودن به مفهوم تابع $g \Leftrightarrow \langle g(x(t)) \rangle = E\{g(X(t))\}$

• مستقل بودن متوسط زمانی از تابع نمونه (تصادفی نبودن)

• مستقل بودن متوسط آماری از زمان

• برابر بودن دو عدد

– ارگادیک به مفهوم کلی

– شرط لازم برای ارگادیک بودن

• ایستایی متناظر

فرایندهای تصادفی پیوسته

- ارگادیک به مفهوم متوسط (Mean Ergodic (ME)

– متوسط آماری تابعی از زمان نباشد

$$\langle x(t) \rangle = E \{ X(t) \} \Rightarrow \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T x(t) dt = m_x$$

– متوسط زمانی به تابع نمونه بستگی نداشته باشد

– شرط ME بودن

- مساحت تابع کواریانس کراندار باشد

$$\lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{4T^2} \int_{-T}^T \int_{-T}^T C_x(t_1, t_2) dt_1 dt_2 = 0, \quad \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T C_x(\tau) \left(1 - \frac{|\tau|}{T}\right) d\tau = 0, \quad \int_{-\infty}^{\infty} |C_x(\tau)| d\tau < \infty$$

- ارگادیک به مفهوم همبستگی (Correlation Ergodic (CE)

$$\langle x(t)x^*(t-\tau) \rangle = E \{ X(t)X^*(t-\tau) \} \Rightarrow \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T x(t)x^*(t-\tau) dt = R_x(\tau)$$

– شرط لازم: ایستایی WSS

فرآیندهای تصادفی پیوسته

- مثال ۷- بررسی ارگادیک بودن فرآیند حقیقی سینوسی (مثال ۳) $X(t) = A \cos(\omega_0 t + \varphi)$

الف) فقط فاز تصادفی است با توزیع یکنواخت بین $(0, 2\pi)$ $m_x = 0, \quad R_x(\tau) = \frac{A^2}{2} \cos(\omega_0 \tau)$

$$\langle x(t) \rangle = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T x(t) dt = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T A \cos(\omega_0 t + \varphi) dt = 0 \quad \bullet \text{ بررسی ME}$$

$$\langle x(t)x^*(t-\tau) \rangle = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T A \cos(\omega_0 t + \varphi) A \cos(\omega_0 (t-\tau) + \varphi) dt \quad \bullet \text{ بررسی CE}$$

$$= \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T \frac{A^2}{2} \cos(2\omega_0 t - \omega_0 \tau + 2\varphi) dt + \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T \frac{A^2}{2} \cos(\omega_0 \tau) dt = 0 + \frac{A^2}{2} \cos(\omega_0 \tau)$$

ب) فقط دامنه تصادفی با تابع چگالی $f_A(a)$

$$m_x = 0, \quad R_x(\tau) = \frac{\overline{a^2}}{2} \cos(\omega_0 \tau)$$

پ) دامنه و فاز تصادفی مثل الف و ب ولی مستقل

فرایندهای تصادفی پیوسته

- تجزیه و تحلیل فرآیند در حوزه فرکانس
 - توابع نمونه: سیگنال‌های یقینی توان
 - عدم وجود تبدیل فوریه برای فرآیند
 - تعریف چگالی طیف توان PSD
- چگالی طیف توان برای فرآیند ایستا

$$x(t) \Rightarrow P_{av} = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} |X_T(j\Omega)|^2 d\Omega$$

$$p_x = E\{P_{av}\} = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} E\{|X_T(j\Omega)|^2\} d\Omega$$

$$p_x = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{\infty} S_x(\Omega) d\Omega \Rightarrow S_x(\Omega) = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} E\{|X_T(j\Omega)|^2\}$$
- خواص چگالی طیف توان و تابع همبستگی
 - چگالی طیف توان حقیقی و نامنفی است
 - تابع همبستگی تقارن هرمیتی دارد
 - تابع همبستگی در مبدا بیشترین مقدار را دارد
 - تابع همبستگی متقابل و چگالی طیف توان متقابل برای دو فرآیند

$$S_{xy}(\Omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} R_{xy}(\tau) e^{-j\Omega\tau} d\tau$$

$$R_x^*(\tau) = R_x(-\tau) \Leftrightarrow S_x(\Omega) \in \mathbb{R}$$

$$R_x(0) \geq |R_x(\tau)| \Leftrightarrow S_x(\Omega) \geq 0$$

فرآیندهای تصادفی پیوسته

- مثال ۸- چگالی طیف توان فرآیند حقیقی سینوسی (مثال ۳)

الف) فقط فاز تصادفی است با توزیع یکنواخت بین $(0, 2\pi)$

$$X(t) = A \cos(\omega_0 t + \varphi)$$

$$R_x(\tau) = \frac{A^2}{2} \cos(\omega_0 \tau) \Rightarrow S_x(\Omega) = \frac{A^2}{2} \pi (\delta(\Omega - \omega_0) + \delta(\Omega + \omega_0))$$

ب) فقط دامنه تصادفی با تابع چگالی $f_A(a)$

پ) دامنه و فاز تصادفی مثل الف و ب ولی مستقل

$$R_x(\tau) = \frac{a^2}{2} \cos(\omega_0 \tau) \Rightarrow S_x(\Omega) = \frac{a^2}{2} \pi (\delta(\Omega - \omega_0) + \delta(\Omega + \omega_0))$$

- چگالی طیف توان فرآیند خروجی یک سیستم

$$R_y(\tau) = R_x(\tau) * h(\tau) * h^*(-\tau) \Rightarrow S_y(\Omega) = |H(j\Omega)|^2 S_x(\Omega)$$

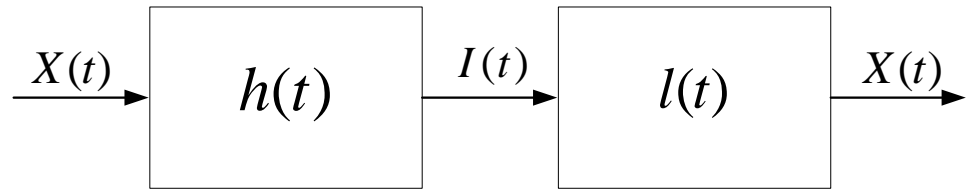
$$R_{xy}(\tau) = R_x(\tau) * h^*(-\tau) \Rightarrow S_{xy}(\Omega) = H^*(j\Omega) S_x(\Omega)$$

$$R_{yx}(\tau) = R_x(\tau) * h(\tau) \Rightarrow S_{yx}(\Omega) = H(j\Omega) S_x(\Omega)$$

$$R_x(\tau) = \frac{N_0}{2} \delta(\tau) \Rightarrow S_x(\Omega) = \frac{N_0}{2}$$

- چگالی طیف توان نویز سفید

فرایندهای تصادفی پیوسته



• سفید کردن فرآیند

$$S_I(\Omega) = |H(j\Omega)|^2 S_x(\Omega) = 1 \Rightarrow |H(j\Omega)|^2 = \frac{1}{S_x(\Omega)}$$

– فیلتر سفید کننده و فیلتر ابداع

– فیلتر LTI با پاسخ ضربه حقیقی

– فیلتر پایدار و سببی

$$|H(j\Omega)|^2 \Rightarrow H(s), \quad L(s) = \frac{1}{H(s)}$$

– وارون پایدار و سببی (می نیمم فاز)

– پیدا کردن تابع تبدیل از روی $|H(j\Omega)|^2$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} \frac{\ln S_x(\Omega)}{1 + \Omega^2} d\Omega < \infty$$

– شرط لازم و کافی برای سفید شدن یک فرآیند

– محاسبه ساده برای PSD کسر گویا

$$S_x(\Omega) = \frac{1 + \Omega^2}{4 + \Omega^4} \Rightarrow |H(j\Omega)|^2 = \frac{1}{S_x(\Omega)} = H(j\Omega)H(-j\Omega)$$

• مثال ۹- محاسبه دو فیلتر

$$\Rightarrow H(s)H(-s) = \frac{4 + \Omega^4}{1 + \Omega^2} \bigg|_{\Omega = \frac{s}{j}} = \frac{4 + s^4}{1 - s^2} = \frac{(1 + s)^2 + 1}{1 + s} \cdot \frac{(1 - s)^2 + 1}{1 - s} \Rightarrow H(s) = \frac{(1 + s)^2 + 1}{1 + s}$$

$$\begin{cases} 4 + s^4 = 0 \\ \pm 1 \pm j \end{cases}$$

$$\Rightarrow h(t) = \delta(t) + \delta'(t) + e^{-t}u(t), \quad L(s) = \frac{1}{H(s)} = \frac{1 + s}{(1 + s)^2 + 1} \Rightarrow l(t) = e^{-t} \cos t u(t)$$

فرایندهای تصادفی گسسته

• تعاریف

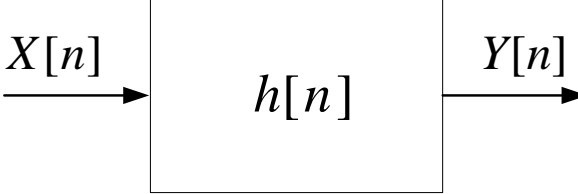
$$X[n] : \{x[n]\}$$

$$m_x[n] = \overline{x[n]} = E\{X[n]\}, \quad R_x[n_1, n_2] = \overline{x[n_1]x^*[n_2]} = E\{X[n_1]X^*[n_2]\}$$

$$C_x[n_1, n_2] = E\{(X[n_1] - m_x[n_1])(X[n_2] - m_x[n_2])^*\} = R_x[n_1, n_2] - m_x[n_1]m_x^*[n_2]$$

$$WSS: \quad m_x = cte, \quad R_x[m] = E\{X[n]X^*[n-m]\}, \quad S_x(\omega) = \sum_{m=-\infty}^{+\infty} R_x[m]e^{-j\omega m}$$

$$Ergodic: \quad \langle g(x[n]) \rangle = \lim_{N \rightarrow \infty} \frac{1}{2N+1} \sum_{n=-N}^N g(x[n]), \quad \langle g(x[n]) \rangle = E\{g(X[n])\}$$

$$White\ noise: \quad m_x = 0, \quad R_x[m] = \frac{N_0}{2} \delta[m] = \sigma_x^2 \delta[m], \quad S_x(\omega) = \sigma_x^2$$


$$m_y[n] = m_x[n] * h[n]$$

$$m_y = m_x \sum_n h[n] = m_x H(e^{j0})$$

$$R_y[n_1, n_2] = R_x[n_1, n_2] * h[n_1] * h^*[n_2]$$

$$R_y[m] = R_x[m] * h[m] * h^*[-m] \Rightarrow S_y(\omega) = |H(e^{j\omega})|^2 S_x(\omega)$$

$$R_{xy}[n_1, n_2] = R_x[n_1, n_2] * h^*[n_2]$$

$$R_{xy}[m] = R_x[m] * h^*[-m] \Rightarrow S_{xy}(\omega) = H^*(e^{j\omega}) S_x(\omega)$$

$$R_{yx}[n_1, n_2] = R_x[n_1, n_2] * h[n_1]$$

$$R_{yx}[m] = R_x[m] * h[m] \Rightarrow S_{yx}(\omega) = H(e^{j\omega}) S_x(\omega)$$

فرآیندهای تصادفی گسسته

- مثال ۱۰- فرآیند گسسته سینوسی حقیقی

$$X[n] = A \cos(\omega_0 n + \varphi)$$

الف) فقط فاز تصادفی است با توزیع یکنواخت بین $(0, 2\pi)$

$$m_x = 0, \quad R_x[m] = \frac{A^2}{2} \cos(\omega_0 m) \Rightarrow S_x(\omega) = \frac{A^2}{2} \pi (\delta(\omega - \omega_0) + \delta(\omega + \omega_0)) \quad |\omega| < \pi$$

ب) فقط دامنه تصادفی با تابع چگالی $f_A(a)$

$$m_x[n] = \bar{a} \cos(\omega_0 n + \varphi), \quad R_x[n_1, n_2] = \frac{\bar{a}^2}{2} \cos(\omega_0 n_1 + \varphi) \cos(\omega_0 n_2 + \varphi)$$

پ) دامنه و فاز تصادفی مثل الف و ب ولی مستقل

$$m_x = 0, \quad R_x[m] = \frac{\bar{a}^2}{2} \cos(\omega_0 m) \Rightarrow S_x(\omega) = \frac{\bar{a}^2}{2} \pi (\delta(\omega - \omega_0) + \delta(\omega + \omega_0)) \quad |\omega| < \pi$$

فرآیندهای تصادفی گسسته

- مثال ۱۱- دو فرایند $X[n]$ و $Y[n]$ سه متغیر تصادفی گوسی مستقل با متوسط صفر و واریانس واحد)
 $X[n] = a + bn, \quad Y[n] = an^2 + c$

الف) محاسبه اطلاعات آماری

$$m_x[n] = E\{a + bn\} = E\{a\} + E\{b\}n = 0$$

$$m_y[n] = E\{an^2 + c\} = E\{a\}n^2 + E\{c\} = 0$$

$$R_x[n_1, n_2] = E\{(a + bn_1)(a + bn_2)\} = 1 + n_1n_2$$

$$R_y[n_1, n_2] = E\{(an_1^2 + c)(an_2^2 + c)\} = n_1^2n_2^2 + 1$$

$$R_{xy}[n_1, n_2] = E\{(a + bn_1)(an_2^2 + c)\} = n_2^2$$

ب) بررسی ایستایی و ارگادیک بودن

پ) بررسی گوسی بودن هر یک و تواما گوسی بودن

فرایندهای تصادفی گسسته

- مثال ۱۲- فرایند $Y[n]$ خروجی یک سیستم با پاسخ ضربه $h[n] = a^n u[n]$ $0 < |a| < 1$

و ورودی نویز سفید ایستا با واریانس σ_x^2

$$H(z) = \frac{1}{1 - az^{-1}} \quad |z| > |a|$$

– محاسبه اطلاعات آماری فرایند $Y[n]$

$$R_y[m] = R_x[m] * h[m] * h^*[-m], \quad S_y(\omega) = |H(e^{j\omega})|^2 S_x(\omega), \quad S_y(z) = H(z)H(z^{-1})S_x(z)$$

$$S_y(z) = \frac{1}{1 - az^{-1}} \frac{1}{1 - az} \sigma_x^2 = \frac{-\frac{1}{a} z^{-1} \sigma_x^2}{\left(1 - az^{-1}\right) \left(1 - \frac{1}{a} z^{-1}\right)} \quad |a| < |z| < \frac{1}{|a|} \Rightarrow R_y[m] = \frac{\sigma_x^2}{1 - a^2} a^{|m|}$$

$$S_y(\omega) = \frac{\sigma_x^2}{|1 - ae^{-j\omega}|^2} = \frac{\sigma_x^2}{1 + a^2 - 2a \cos \omega}, \quad m_y = 0, \quad \sigma_y^2 = R_y[0] = \frac{\sigma_x^2}{1 - a^2}$$

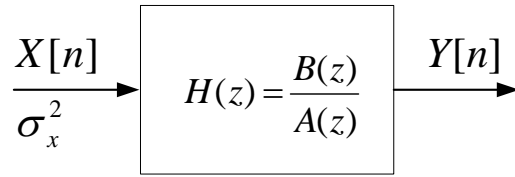
- مثال ۱۳- بررسی فرایند dc تصادفی: WSS هست ولی هیچ نوع ارگادیک نیست

$$X[n]: \{x[n] = x\} \Rightarrow m_x[n] = E\{X[n]\} = \bar{x}, \quad R_x[n_1, n_2] = E\{X[n_1]X[n_2]\} = \bar{x}^2$$

$$\langle x[n] \rangle = x, \quad \langle x[n_1]x[n_2] \rangle = x^2$$

فرآیندهای تصادفی گسسته

• فرآیند خطی



$$\sum_{k=0}^p a_k Y[n-k] = \sum_{k=0}^q b_k X[n-k] \Rightarrow H(z) = \frac{\sum_{k=0}^q b_k z^{-k}}{\sum_{k=0}^p a_k z^{-k}} = \frac{B(z)}{A(z)}$$

– سیستم با تابع تبدیل کسر گویا

– تعریف فرآیند خطی

• ورودی نویز سفید ایستا

• فرآیند Autoregressive: AR(p)

• فرآیند Moving Average MA(q)

• فرآیند Autoregressive Moving Average: ARMA(p,q)

$$Y[n] = X[n] - \sum_{k=1}^p a_k Y[n-k] \Rightarrow H(z) = \frac{1}{A(z)}$$

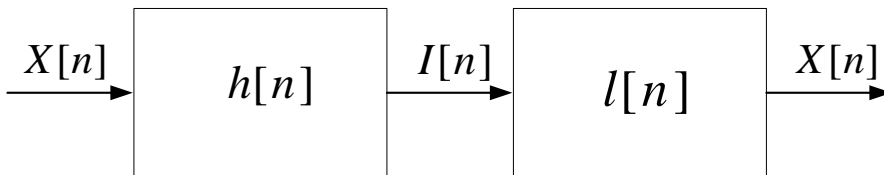
$$Y[n] = \sum_{k=0}^q b_k X[n-k] \Rightarrow H(z) = B(z)$$

$$S_y(\omega) = \left| \frac{B(e^{j\omega})}{A(e^{j\omega})} \right|^2 \sigma_x^2$$

– مربع دامنه پاسخ فرکانسی به عنوان چگالی طیف توان

• سفید کردن فرآیند

– شرط لازم و کافی برای سفید شدن یک فرآیند



$$S_I(\omega) = |H(e^{j\omega})|^2 S_x(\omega) = 1 \Rightarrow |H(e^{j\omega})|^2 = \frac{1}{S_x(\omega)}$$

$$|H(e^{j\omega})|^2 \Rightarrow H(z), \quad L(z) = \frac{1}{H(z)}$$

$$\int_{-\pi}^{\pi} |\ln S_x(\omega)| d\omega < \infty$$

فرایندهای تصادفی گسسته

• مثال ۱۴ - سفید کردن یک فرآیند گسسته

- محاسبه دو فیلتر

$$S_x(\omega) = \frac{5 - 4 \cos \omega}{10 - 6 \cos \omega} = \frac{5 - 2e^{j\omega} - 2e^{-j\omega}}{10 - 3e^{j\omega} - 3e^{-j\omega}}$$

$$\Rightarrow |H(e^{j\omega})|^2 = \frac{1}{S_x(\omega)} = H(e^{j\omega})H(e^{-j\omega})$$

$$\Rightarrow H(z)H(z^{-1}) = \frac{10 - 3e^{j\omega} - 3e^{-j\omega}}{5 - 2e^{j\omega} - 2e^{-j\omega}} \bigg|_{z=e^{j\omega}} = \frac{10 - 3z - 3z^{-1}}{5 - 2z - 2z^{-1}} = \frac{1 - 3z}{1 - 2z} \cdot \frac{1 - 3z^{-1}}{1 - 2z^{-1}}$$

$$\Rightarrow H(z) = \frac{1 - 3z}{1 - 2z} = \frac{3}{2} \frac{1 - \frac{1}{3}z^{-1}}{1 - \frac{1}{2}z^{-1}} \Rightarrow h[n] = \frac{3}{2} \left(\frac{1}{2}\right)^n u[n] - \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2}\right)^{n-1} u[n-1]$$

$$L(z) = \frac{1}{H(z)}, \quad 3X[n] - X[n-1] = 2I[n] - I[n-1] \Rightarrow \text{ARMA}(1,1)$$

فرآیندهای تصادفی گسسته

- مثال ۱۵- فرآیند حقیقی $X[n]$ یک فرآیند ایستای نرمال با متوسط صفر و تابع همبستگی $R_x[m] = \frac{1}{1+m^2}$ است. متغیر تصادفی حقیقی Z یک متغیر تصادفی نرمال با متوسط صفر و واریانس واحد و مستقل از فرآیند تصادفی گسسته $X[n]$ است. فرآیند تصادفی $Y[n]$ به صورت $Y[n] = 2X[n] - nZ$ تعریف می‌شود.
 - الف) با محاسبه تابع متوسط و تابع همبستگی فرآیند $Y[n]$ ، ایستایی آن را بررسی کنید.
 - ب) آیا فرآیند $Y[n]$ نرمال است؟ چرا؟
 - پ) فرض کنید فرآیند $Y[n]$ نیز نرمال است. توابع چگالی احتمال کناری و توام دو نمونه از این فرآیند در لحظات $n_1 = 1$ و $n_2 = 2$ را بدست آورید. سپس تابع چگالی احتمال شرطی فرآیند در لحظه $n_2 = 2$ به شرط داشتن مقدار فرآیند در لحظه $n_1 = 1$ را بدست آورید.
 - ت) اگر مقدار فرآیند $Y[n]$ در لحظه $n_1 = 1$ برابر ۵۰ باشد، بهترین پیشگویی خطی با معیار MMS برای مقدار فرآیند در لحظه $n_2 = 2$ و خطای آن را حساب کنید.
 - ث) تابع همبستگی متقابل دو فرآیند $X[n]$ و $Y[n]$ (یعنی $R_{xy}[n_1, n_2]$) را بدست آورده و در صورت تواما ایستا بودن، آن را رسم کنید.