

به نام خدا



دانشگاه صنعتی شریف

دانشکده مهندسی برق

گزارش تمرین اول

دکتر فاطمی زاده

امیررضا حاتمی پور

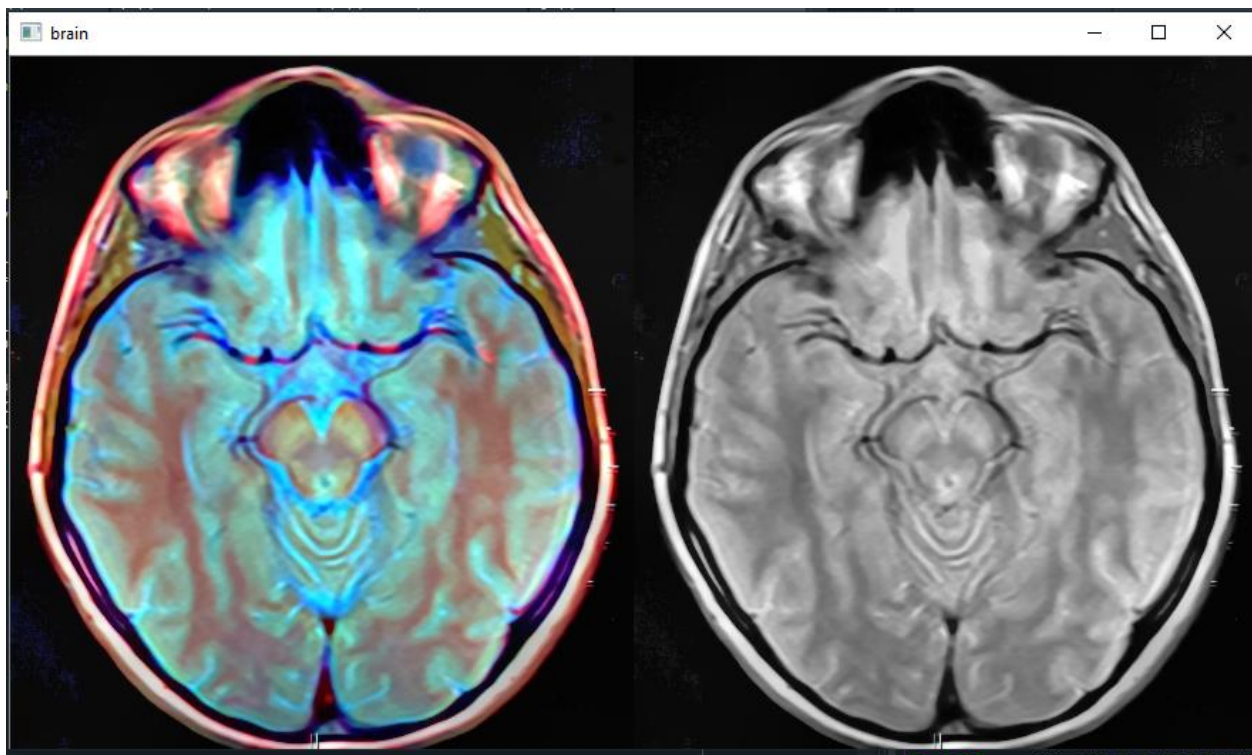
97101507

سوال اول (a)

ابتدا با استفاده از تابع `cv2.cvtColor(img, cv2.COLOR_BGR2GRAY)` در پایتون تصویر مغز را به `gray_scale` می بریم . بعد با برای نشان دادن هر دو تصویر با هم از دستور `np.concatenate` استفاده می کنیم .

فقط باید به این نکته توجه شود از آنجایی که برای نمایش این دو تصویر با استفاده از `np.concatenate` باید هم اندازه باشند لذا تصویر `gray_scale` را به یک تصویر سیاه سفید سه کاناله تبدیل می کنیم تا بتوانیم آنرا نمایش دهیم.

نتیجه به صورت زیر می باشد:



شکل 1: الف) سمت راست: تصویر سیاه سفید (ب) سمت چپ: تصویر رنگی مغز

(b)

بصورت خلاصه به بررسی کاربرد هر کدام از تایپ های مختلف تصویر می پردازیم:

Double: این نوع تصاویر مقادیر بین 0 تا 1 را می گیرند که 0 نماد سیاه مطلق و 1 نماد سفید می باشد و بقیه `gray_level` ها بین این دو مقدار قرار می گیرند.

Uint16: این نوع تصاویر رنج بیشتری از اعداد قرار دارند بطوری که اعداد ما بجای 0 تا 255 مه همان 8 بیت در تصاویر عادی میتونن بین 0 تا 2^{16} قرار بگیرن که خب بازه بسیار گسترده تری می باشد . در تصاویر عادی این مقدار سبب اندازه بیشتر می شود که از آنجایی که سیستم بینایی ما تفاوت انچنانی را بین این دو تا روش نمی بیند به همین دلیل معمولا از 8 بیت استفاده می شود. اما در کاربرد های پزشکی ممکن است تصاویر 16 بیتی کاربرد خاصی داشته باشن.

uint8: مرسوم ترین نوع ذخیره تصویر می باشد که دارای 8 بیت و بین 0 تا 255 می باشد. اکثر مواقع برای نمایش تصاویر از این فرمت برای نمایش استفاده می شود.

Binary: تصاویر باینری یا تصاویر صفر و یکی بسیار دارای کاربرد فراوانی می باشند . مثلا می توان از هر نوع تصویری که داریم با توجه به ترشهولدی که برای آن ها تعیین می کنیم آنها را به تصاویر باینری تبدیل کنیم. در خیلی از مواقع استفاده از این نوع تصاویر بسیار سرعت پردازش ما را بالا می برد.

بطور مثال برای درست کردن ماسک از تصویر در کاربرد های مثل `image blending , hybrid image` و ... از تصاویر باینری استفاده می شود .

RGB: یک شیوه بیان برای تصاویر رنگی این نوع تصاویر می باشد که هر تصویر را بر اساس اینکه در هر یک از کانال های آبی ، سبز و قرمز چه رنگ های را دارد ، رنگ تصویر را تشکیل می دهند.

شیوه های دیگری هم برای نمایش تصاویر رنگی وجود دارد مثل `Lab` یا `Hsv` که در جاهای خاص خود کاربرد زیادی دارن

Gray_scale: تصاویر یک کاناله می باشند که با فرمول ساده ایی از تصاویر رنگی بدست می آیند .

در جاهای مختلف کاربردهای فراوانی دارن مثلا میتوان برای `template matching` تصاویر رنگی را سیاه سفید کرد و سپس پردازش را روی آن انجام داد.

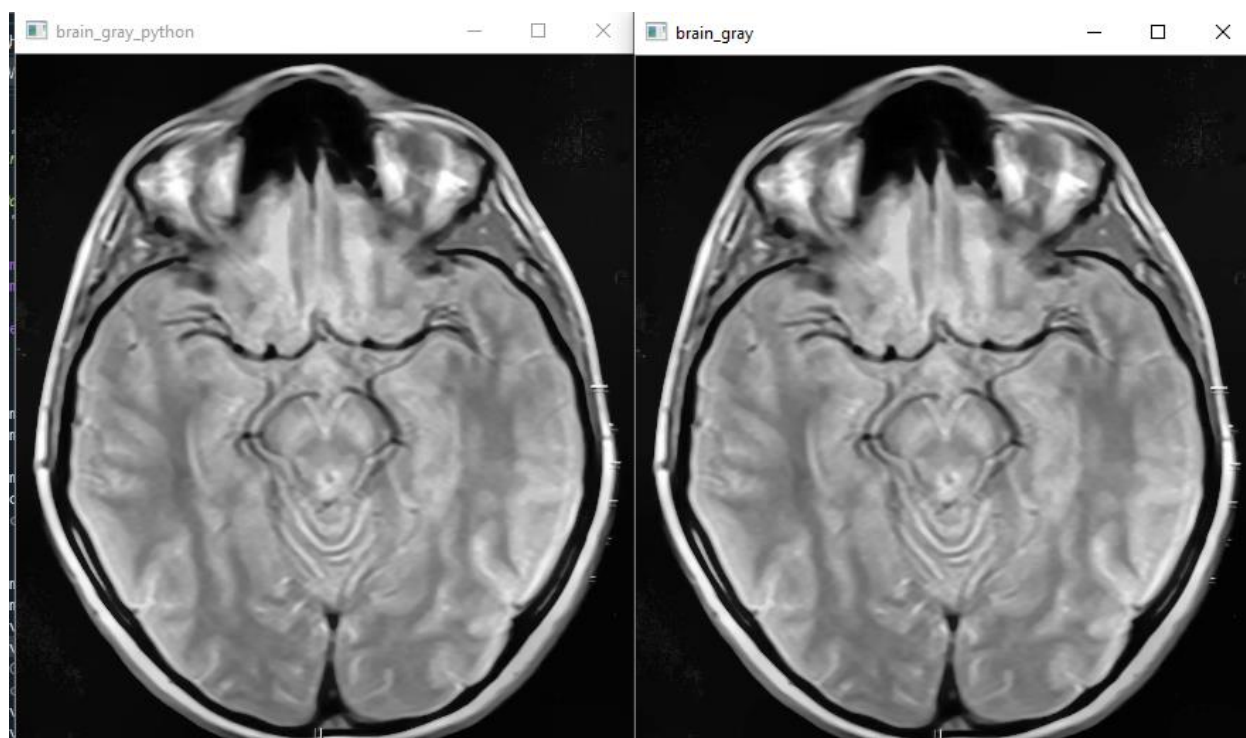
حال به پیاده سازی تابع `rgb2gray` در پایتون می پردازیم

میدانیم تصاویر رنگی را به استفاده از فرمول زیر می توان به سیاه سفید تبدیل کرد: (باتوجه به `help` متلب)

$$\text{Grayscale} = 0.299 * R + 0.587 * G + 0.114 * B$$

حال با توجه به این نکته که تصاویری که توسط `opencv` خوانده می شوند به ترتیب `BGR` هستند فرمول بالا را روی کانال های مربوطه اعمال کرده و در نهایت برای اینکه قابل نمایش باشد به `uint8` تبدیل می کنیم.

نتیجه حاصل از تابع خود ما و تابع آماده بصورت زیر می باشد:



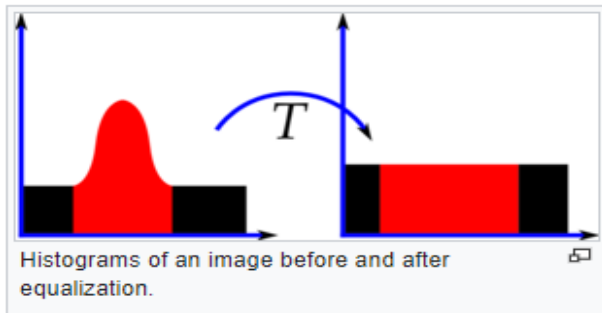
شکل 2: الف) سمت راست: تصویر سیاه سفید مغز با تابع نوشته شده ب) سمت چپ: تصویر سیاه سفید مغز با تابع آماده پایتون

که مشاهده می شود تفاوت چندانی با هم ندارند.

توجه: می توانستیم بجای استفاده از فرمول فوق از فرمول میانگین گیر در سه کانال استفاده کنیم .

C) حال با استفاده از دستور `cv2.imwrite` تصویر حاصل را با نام `Brain_MRI_grayscale.png` ذخیره می کنیم. تصویر در فایل `result` موجود می باشد.

: Histogram equalization (2)

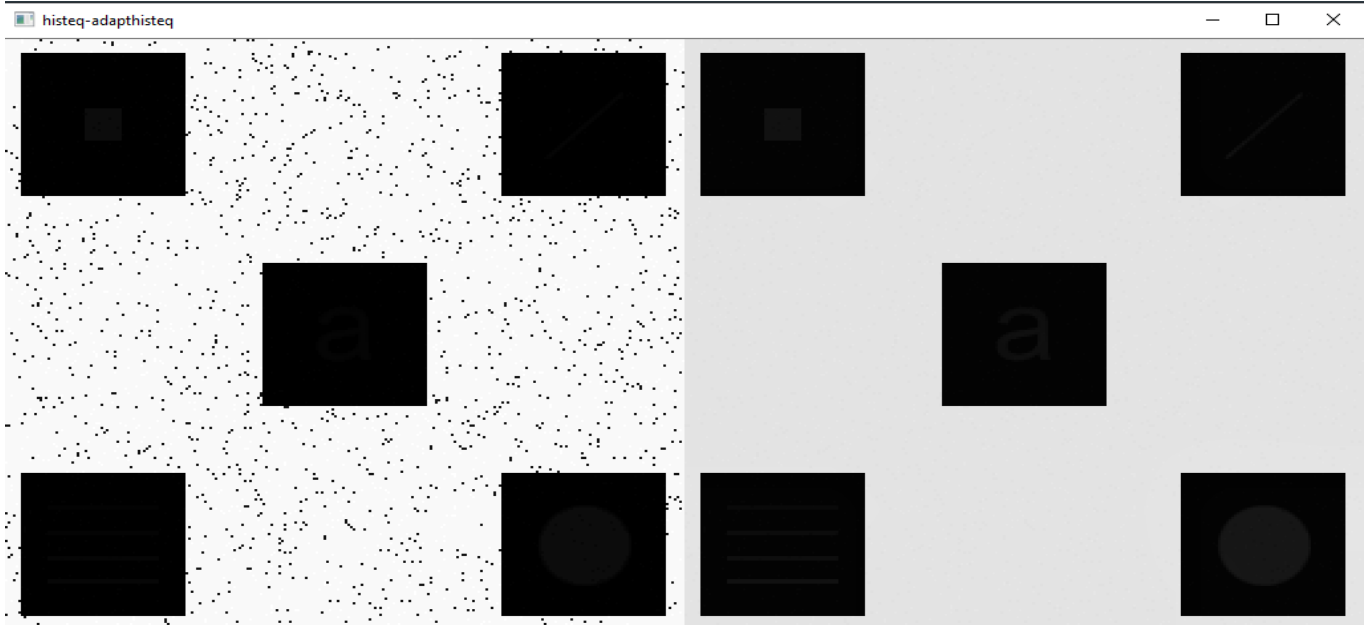


همانطور که در کلاس هم مطرح شد یکی از راه های افزایش *contrast* تصاویر استفاده از *Histogram equalization* می باشد. به این ترتیب که اگر یک هیستوگرام داشته باشیم مقدار فراوانی آن را در تمام *intensity* ها تقریباً برابر می کنیم. که بطور خلاصه می شود گفت که مقدار *contrast* را در کل تصویر در نظر می گیرد و سعی در افزایش *contrast* را دارد.

: Adaptive Histogram equalization

در خیلی از تصاویر اینکه کل تصویر را در نظر بگیریم و بعد آنرا برابر کنیم ایده خوبی نمی باشد. لذا میایم تصویر را بلاک های کوچک در نظر می گیریم و در هر کدام از آن بلاک های کوچک عمل *equal* کردن را انجام می دهیم.

حال همانطور که در خواسته شده هر دو تابع گفته شده را روی تصویر اعمال می کنیم و نتایج بصورت زیر می باشد:

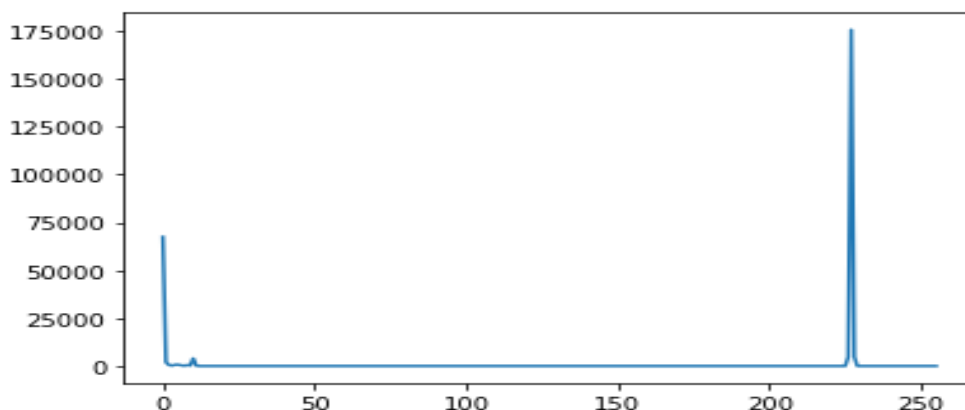


شکل 4: الف) سمت راست: تصویر حاصل از Adaptive Histogram equalization (ب) سمت چپ: تصویر حاصل از Histogram equalization

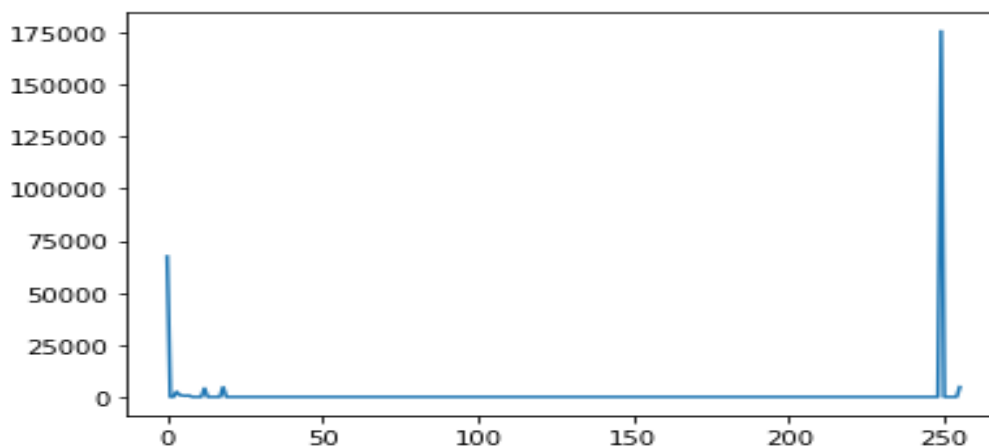
از آنجایی که تصویر سیاه سفید می باشد کافیت دو تابع `cv2.equalizeHist` و `cv2.createCLAHE` تنها در یکی از کانال های تصویر خوانده شده اعمال کنیم. اگر تصویر رنگی بود می توانستیم این کار را جداگانه و بصورت موازی برای سه کانال تصویر انجام دهیم و در نهایت با هم ترکیب کنیم.

همانطور که مشاهده می شود تصویر حاصل از `Adaptive` بسیار بهتر است تا تصویر حاصل از `equalization` که مشاهده می شود کل تصویر را خراب تر کرده است.

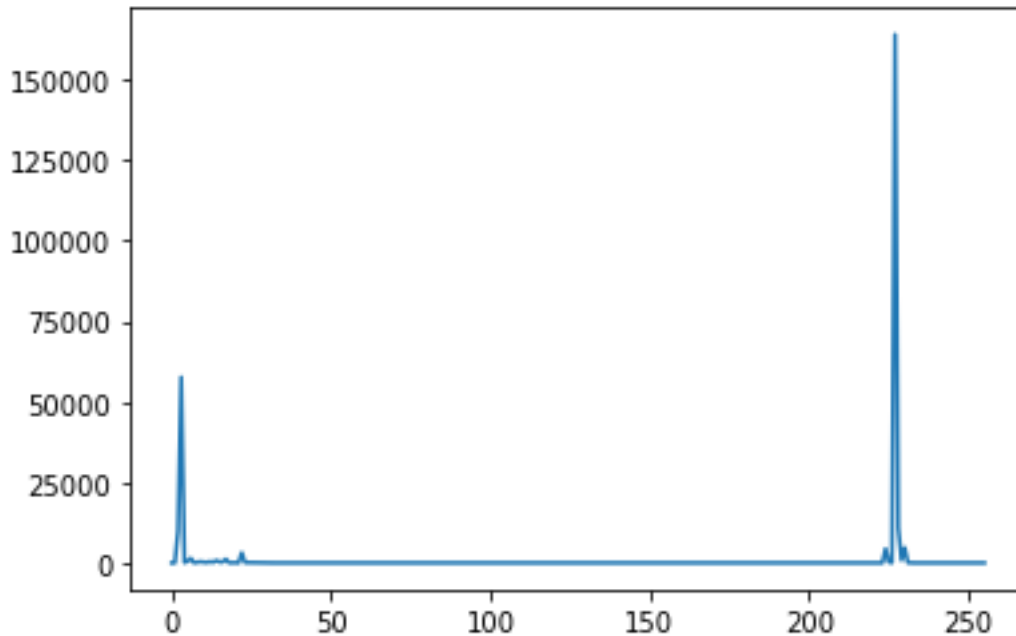
حال هیستوگرام سه تصویر را بدست می آوریم.



شکل 5: هیستوگرام تصویر اصلی



شکل 6: هیستوگرام حاصل از `Histogram equalization`



شکل 7: هیستوگرام حاصل از Adaptive Histogram equalization

همانطور که مشاهده می شود هیستوگرام تصویر اول فقط حول دو مقدار ثابت فراوانی دارد و در بقیه نقاط صفر می باشد.

وقتی از *equalization* استفاده می کنیم هم مشاهده می کنیم اندکی در *intensity* های دیگر هم این اتفاق افتاده است.

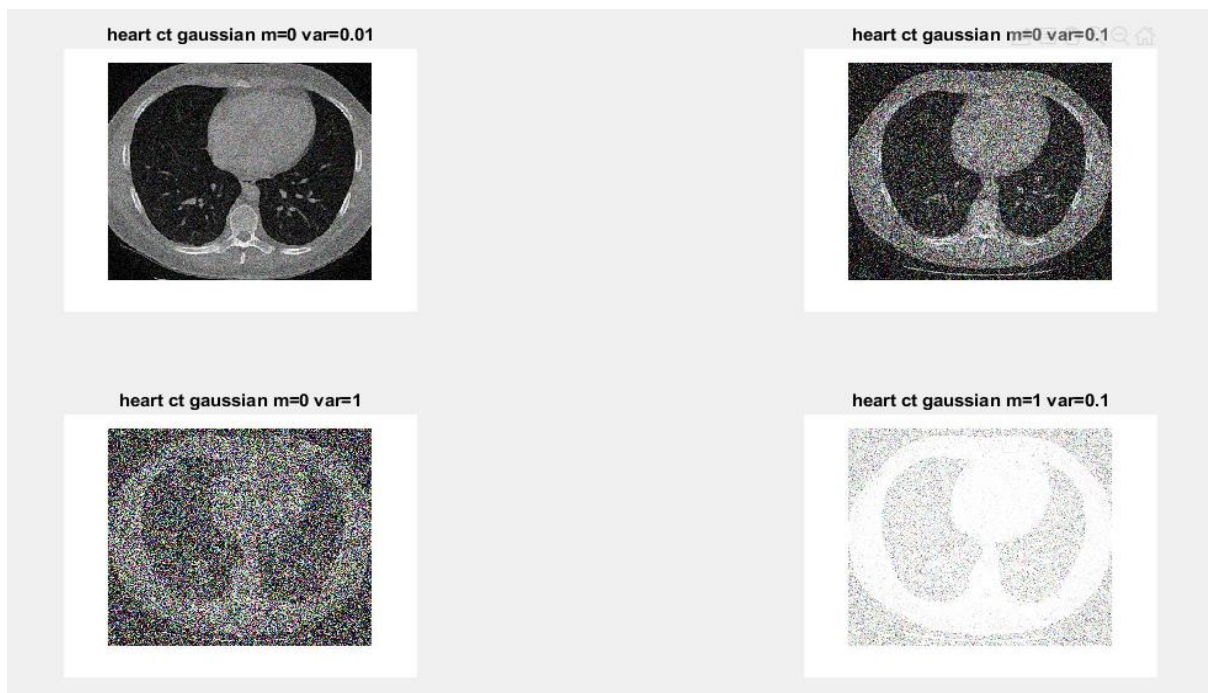
بهترین نتیجه برای *adaptive* بود که آنرا مشاهده می کنیم.

(3A) تصویر را میخوانیم



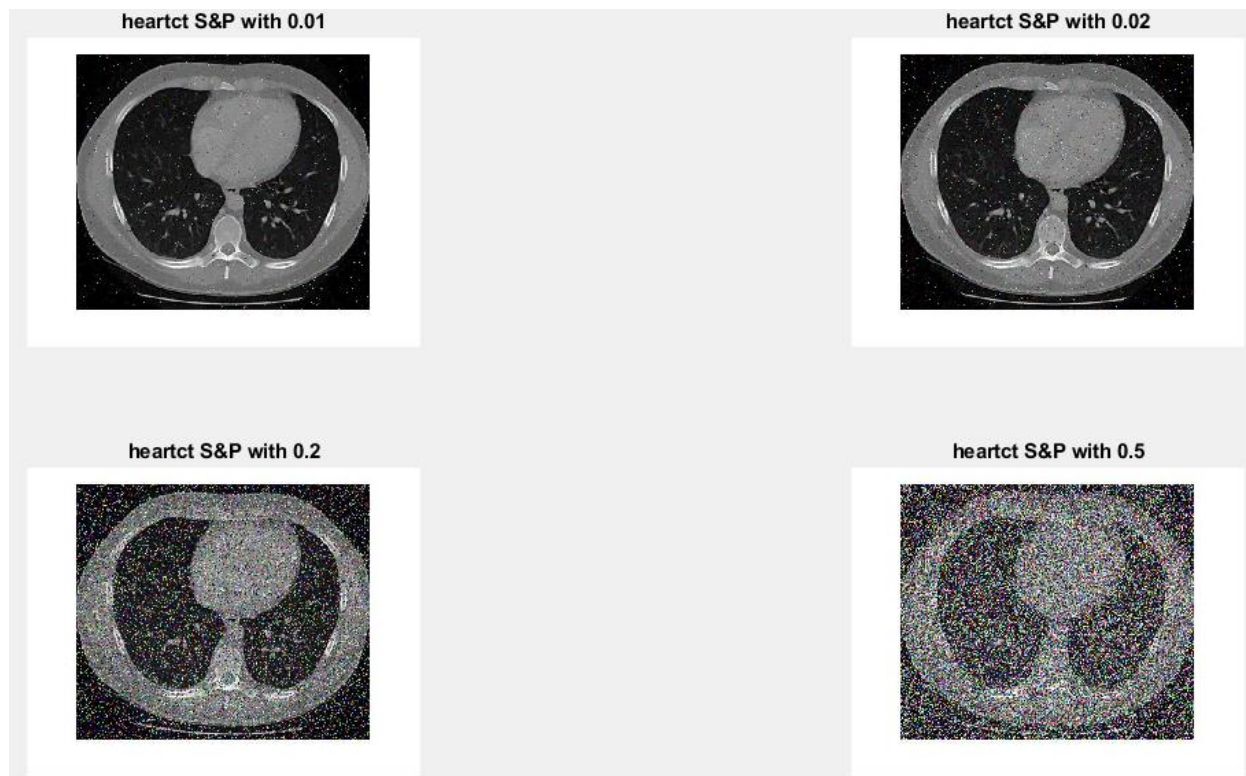
شکل 8: تصویر قلب پیش از پردازش

(B) با استفاده از دستور *imnoise* نویز گاوسی و *S&P* را اعمال می کنیم به تصاویر و نتایج زیر بدست می آید:
اینجا تاثیر نویز گاوسی با پارامترهای مختلف را می بینیم:



شکل 9: (الف) بالا سمت چپ: تصویر قلب با نویز گاوسی میانگین صفر و واریانس 0.01. (ب) بالا سمت راست: تصویر قلب با نویز گاوسی با میانگین صفر و واریانس 0.1. (ج) پایین سمت چپ: تصویر قلب با نویز گاوسی میانگین صفر و واریانس 1. (د) پایین سمت راست: تصویر قلب با نویز گاوسی میانگین یک و واریانس 0.1.

حال تاثیر نویز S&P را نشان می دهیم:



شکل 10: الف) بالا سمت چپ: تصویر قلب با نویز نمک/فلفل با چگالی 0.01 . ب) بالا سمت راست: تصویر قلب با نویز نمک/فلفل با چگالی 0.02 . ج) پایین سمت چپ: تصویر قلب با نویز نمک/فلفل با چگالی 0.2 . د) الف) پایین سمت راست: تصویر قلب با نویز نمک/فلفل با چگالی 0.5 .

C) حال روی تصاویر بالا فیلتر

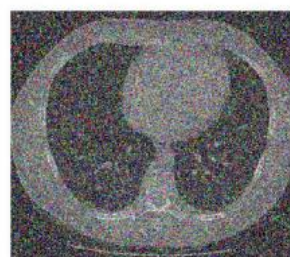
سه فیلتر میانگین گیر با اندازه های گفته شده تعریف می کنیم

برای هر کدام از تصاویر داریم:

heart ct S&P with density 0.5



heart ct S&P with density 0.5 filtered by 3*3



heart ct S&P with density 0.5 filtered by 5*5



heart ct S&P with density 0.5 filtered by 7*7

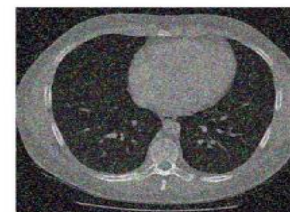


شکل 11: الف) بالا سمت چپ: تصویر قلب با نویز نمک/فلفل با چگالی 0.5. ب) بالا سمت راست: تصویر قلب با نویز نمک/فلفل با چگالی 0.5 بعد از اعمال فیلتر 3*3 ج) پایین سمت چپ: تصویر قلب با نویز نمک/فلفل با چگالی 0.5 بعد از اعمال فیلتر 5*5 د) الف) پایین سمت راست: تصویر قلب با نویز نمک/فلفل با چگالی 0.5 بعد از اعمال فیلتر 7*7.

heart ct S&P with density 0.2



heart ct S&P with density 0.2 filtered by 3*3



heart ct S&P with density 0.2 filtered by 5*5

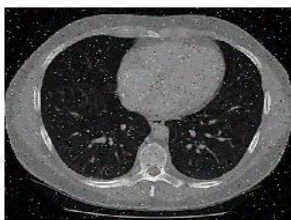


heart ct S&P with density 0.2 filtered by 7*7



شکل 12: الف) بالا سمت چپ: تصویر قلب با نویز نمک/فلفل با چگالی 0.2. ب) بالا سمت راست: تصویر قلب با نویز نمک/فلفل با چگالی 0.2 بعد از اعمال فیلتر 3*3 ج) پایین سمت چپ: تصویر قلب با نویز نمک/فلفل با چگالی 0.2 بعد از اعمال فیلتر 5*5 د) الف) پایین سمت راست: تصویر قلب با نویز نمک/فلفل با چگالی 0.2 بعد از اعمال فیلتر 7*7.

heart ct S&P with density 0.02



heart ct S&P with density 0.02 filtered by 3*3



heart ct S&P with density 0.02 filtered by 5*5

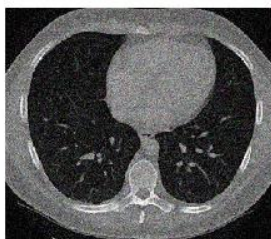


heart ct S&P with density 0.02 filtered by 7*7



شکل 13: الف) بالا سمت چپ: تصویر قلب با نویز نمک/فلفل با چگالی 0.02. ب) بالا سمت راست: تصویر قلب با نویز نمک/فلفل با چگالی 0.02 بعد از اعمال فیلتر 3*3 ج) پایین سمت چپ: تصویر قلب با نویز نمک/فلفل با چگالی 0.02 بعد از اعمال فیلتر 5*5 د) الف) پایین سمت راست: تصویر قلب با نویز نمک/فلفل با چگالی 0.02 بعد از اعمال فیلتر 7*7.

heart ct gaussian with mean=0 var=0.01



heart ct gaussian with mean=0 var=0.01 filtered by 3*3



heart ct gaussian with mean=0 var=0.01 filtered by 5*5



heart ct gaussian with mean=0 var=0.01 filtered by 7*7

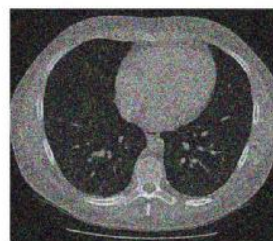


شکل 14: الف) بالا سمت چپ: تصویر قلب با نویز گاوسی با واریانس 0.01. ب) بالا سمت راست: تصویر قلب با نویز گاوسی با واریانس 0.01 بعد از اعمال فیلتر 3*3 ج) پایین سمت چپ: تصویر قلب با نویز گاوسی با واریانس 0.01 بعد از اعمال فیلتر 5*5 د) الف) پایین سمت راست: تصویر قلب با نویز گاوسی با واریانس 0.01 بعد از اعمال فیلتر 7*7.

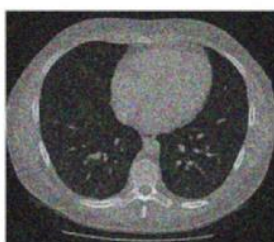
heart ct gaussian with mean=0 var=0.1



heart ct gaussian with mean=0 var=0.1 filtered by 3*3



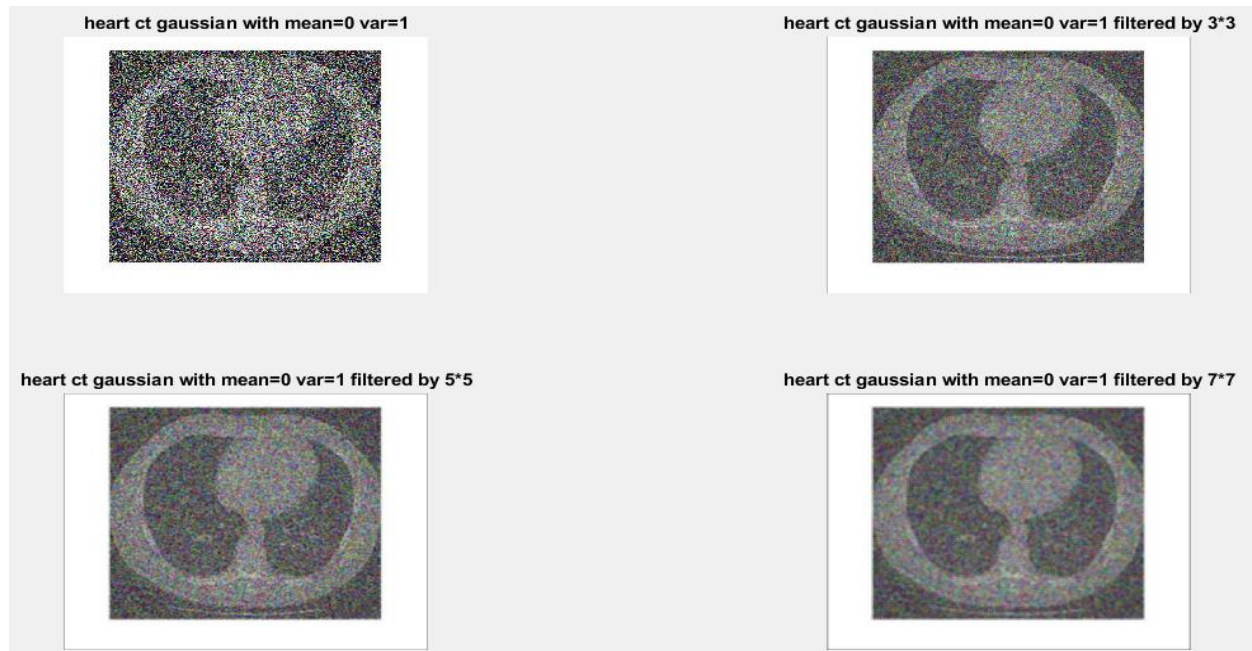
heart ct gaussian with mean=0 var=0.1 filtered by 5*5



heart ct gaussian with mean=0 var=0.1 filtered by 7*7



شکل 15: الف) بالا سمت چپ: تصویر قلب با نویز گاوسی با واریانس 0.1. ب) بالا سمت راست: تصویر قلب با نویز گاوسی با واریانس 0.1 بعد از اعمال فیلتر 3*3 ج) پایین سمت چپ: تصویر قلب با نویز گاوسی با واریانس 0.1 بعد از اعمال فیلتر 5*5 د) الف) پایین سمت راست: تصویر قلب با نویز گاوسی با واریانس 0.1 بعد از اعمال فیلتر 7*7.



شکل 16: الف) بالا سمت چپ: تصویر قلب با نویز گاوسی با واریانس 1. ب) بالا سمت راست: تصویر قلب با نویز گاوسی با واریانس 1 بعد از اعمال فیلتر 3×3 ج) پایین سمت چپ: تصویر قلب با نویز گاوسی با واریانس 1 بعد از اعمال فیلتر 5×5 د) الف) پایین سمت راست: تصویر قلب با نویز گاوسی با واریانس 1 بعد از اعمال فیلتر 7×7 .

در تصاویر بالا دیده میشود که اعمال فیلتر میانگین گیر در برخی از موارد می تواند در حذف نویز بسیار مفید و موثر می باشد. اما اگر نویز ما در تصویر بیشتر از یک حد باشد دیگر از این روش نمی توان برای حذف نویز استفاده کرد. همانطور که در تصویر ها می بینیم هم در نویز گاوسی و هم در نویز S&P اگر بیشتر از حد نویز وجود داشته باشد تصویر کاملاً از بین رفته و دیگر قابل بازیابی نمی باشد.

حتی در مقادیر *density* یا *variance* کم میزان اثر گذاری فیلتر میانگین گیر تاثیر خوبی در نویز S&P ندارد در مقایسه بر نوع نویز گاوسی بهتر عمل می کند چون در تصاویر S&P نقاط می توانند تاثیری زیادی را روی میانگین نقاط همسایه ها بگذارند و تمام نقاط اطرافشان هم خراب کنند. پس اگر واریانس نویز گاوسی ما در حد قابل قبولی باشد می شود از این نوع فیلتر برای حذف نویز استفاده کرد. نکته دیگری که وجود دارد تاثیر اندازه فیلتر اعمالی بر روی تصویر می باشد. هرچه اندازه فیلتر بزرگ تر باشد نویز بیشتری حذف می شود اما تصویر *blur* تر میشود. بسته به کاربرد ما می توان این امر حائز اهمیت باشد یا خیر.

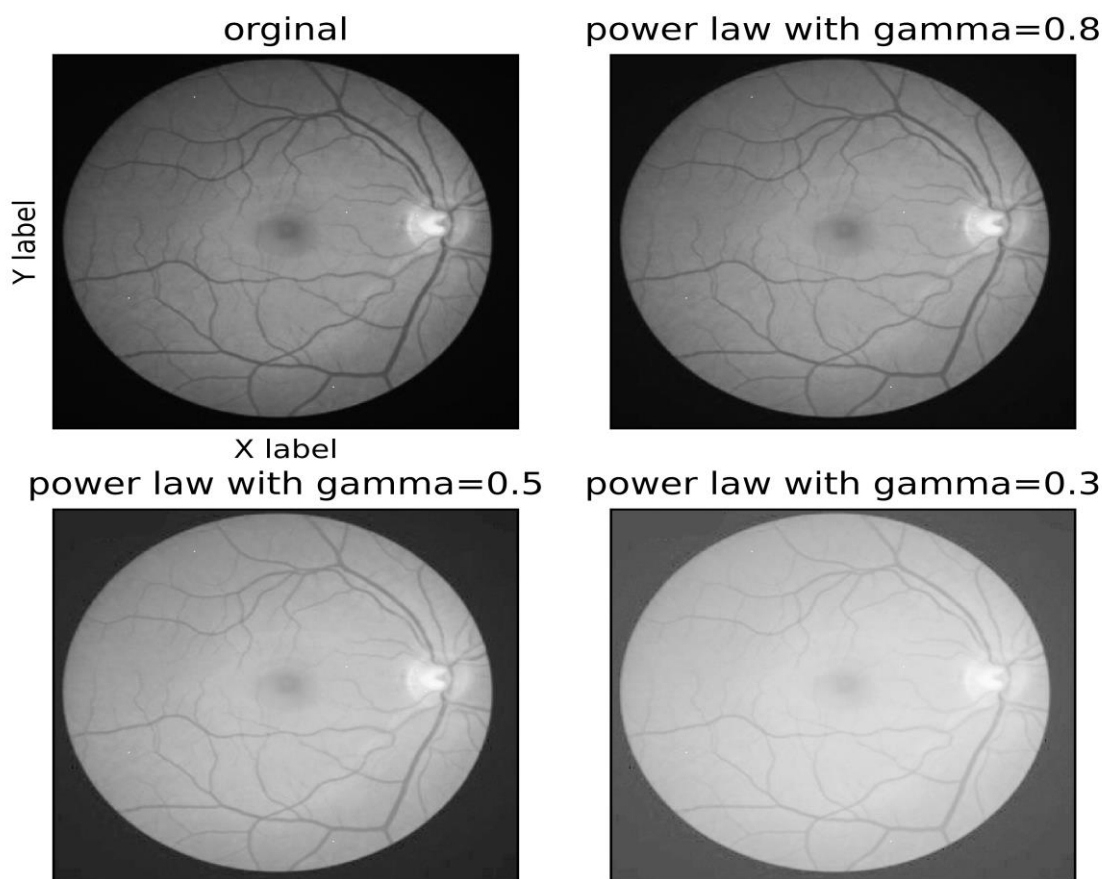
یکی دیگر از فیلترهایی که برای حذف نویز استفاده کرد فیلتر *median* می باشد. که میتواند بجای میانگین گیر استفاده شود و نتیجه بهتری هم می دهد.

برای نویزهای *S&P* یکی از بهترین روش هایی که برای حذف آنها پیشنهاد شده است استفاده از روش *Selective adaptive median filter* می باشد .

(4)

ابتدا تابع *power_law* با پارامترهای مختلف اعمال می کنیم.

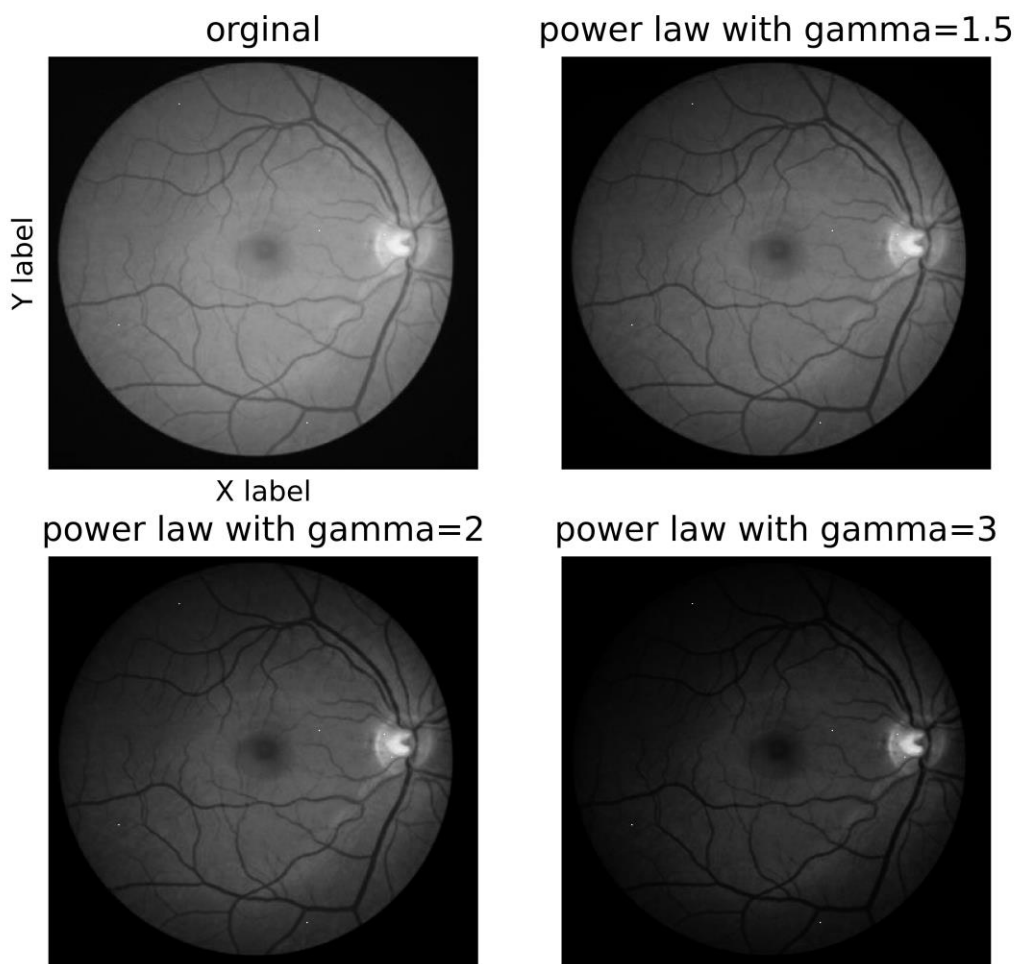
با مقادیر گاما کوچک تر از یک داریم:



شکل 17: (الف) بالا سمت چپ: تصویر اصلی چشم . (ب) بالا سمت راست: تصویر اصلی چشم بعد از اعمال تابع توانی با گاما 0.8 . (ج) پایین سمت چپ: تصویر اصلی چشم بعد از اعمال تابع توانی با گاما 0.5 . (د) الف) پایین سمت راست: تصویر اصلی چشم بعد از اعمال تابع توانی با گاما 0.3 .

همانطور که در درس هم اشاره شد از مقادیر کوچکتر از یک گاما برای روشن کردن تصاویر تیره استفاده می شود. هنگام استفاده از این تابع برای روشن کردن تصاویر قسمن های روشن تصویر تقریباً بدون تغییر باقی می ماند اما قسمت های تیره آن روشن تر می شوند. حال براساس کاربردی که ما در نظر داریم می توانیم از گاما با مقدار مورد نیاز خودمان استفاده کنیم.

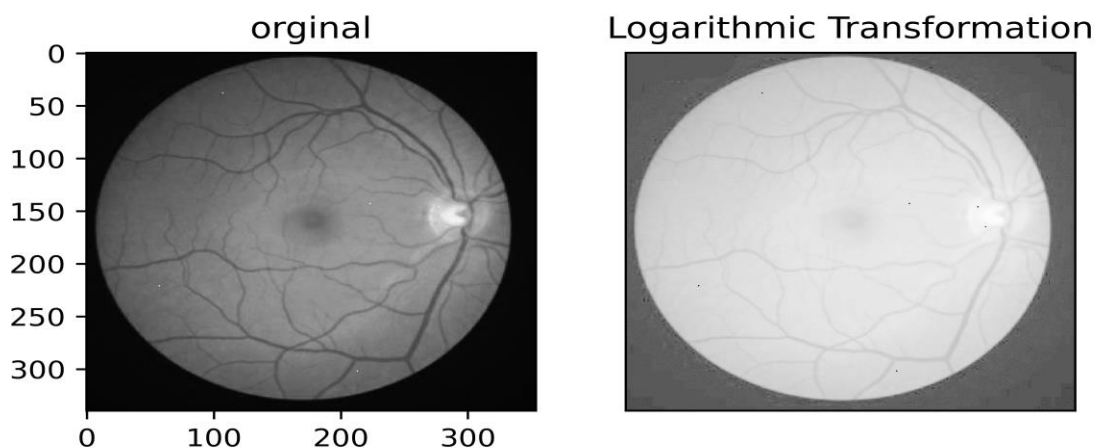
به ازای گاما های بزرگتر از یک داریم:



شکل 18: الف) بالا سمت چپ: تصویر اصلی چشم. ب) بالا سمت راست: تصویر اصلی چشم بعد از اعمال تابع توانی با گاما 1.5. ج) پایین سمت چپ: تصویر اصلی چشم بعد از اعمال تابع توانی با گاما 2. د) الف) پایین سمت راست: تصویر اصلی چشم بعد از اعمال تابع توانی با گاما 3

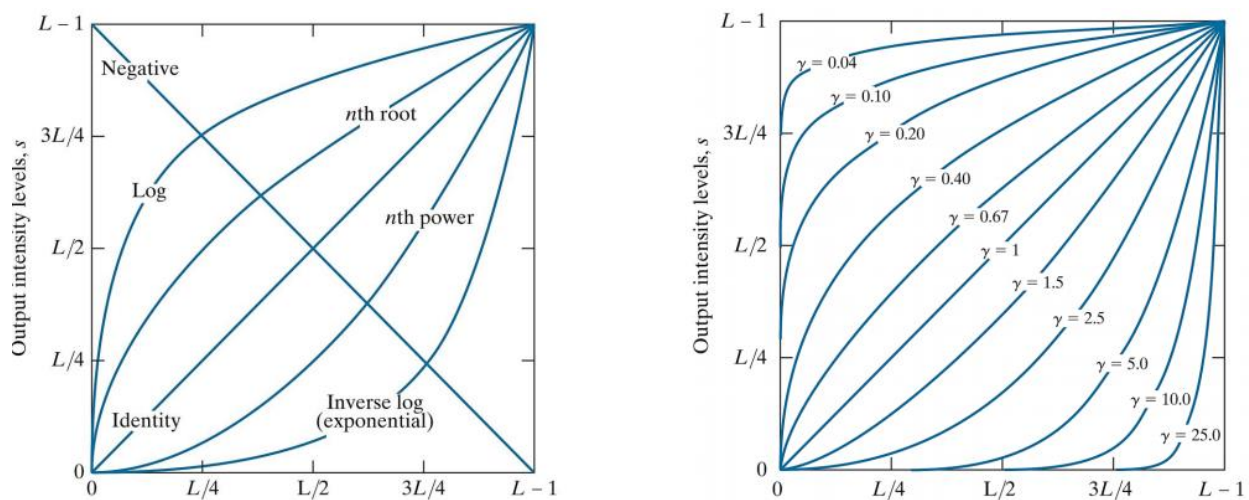
از گاما های بزرگتر از یک برای تیره کردن تصاویر استفاده می شود . باز هم میتوان برحسب کاربرد از این روش استفاده کرد.

برای تابع لگاریتمی هم داریم:



شکل 19: الف) سمت چپ: تصویر اصلی چشم ب) سمت راست: تصویر اصلی چشم بعد از اعمال تابع لگاریتمی

با توجه به نمودار زیر می توان گفت که با اعمال تابع لگاریتمی پیکسل هایی که در ناحیه تاریک قرار دارند (بین 0 تا $L/4$) روشن تر می شوند.

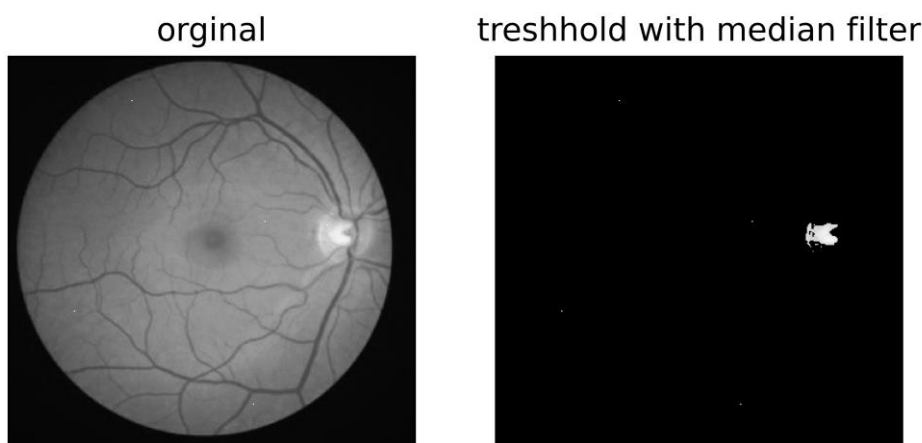


شکل 19: الف) سمت چپ: نمودار تابع توانی ب) سمت راست: نمودار تابع لگاریتمی

در نهایت باز هم بسته به اینکه چه نوع پردازشی را می‌خواهیم روی تصویر انجام بدهیم ممکن است هر کدام از این روش‌ها کاربردی باشند.

(5)

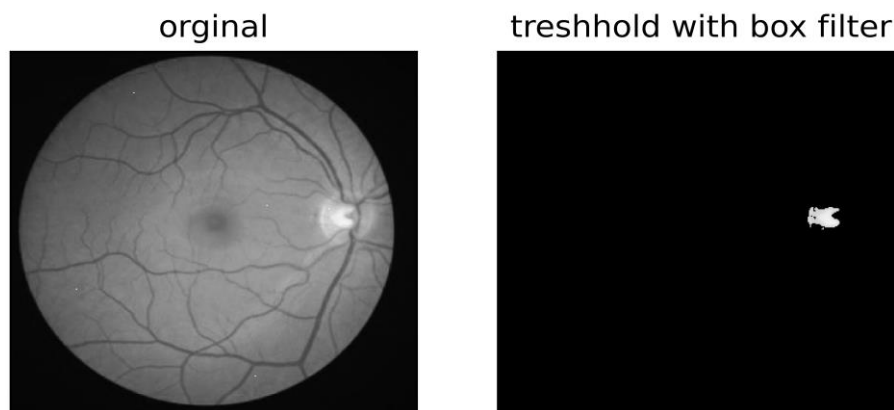
ابتدا تصویر را می‌خوانیم. اگر بدون حذف نویز آستانه گذاری را انجام دهیم شکلی مانند زیر بدست می‌آید:



شکل 20: الف) سمت چپ: تصویر اصلی چشم ب) سمت راست: تصویر اصلی چشم بعد از اعمال حد آستانه بدون حذف نویز

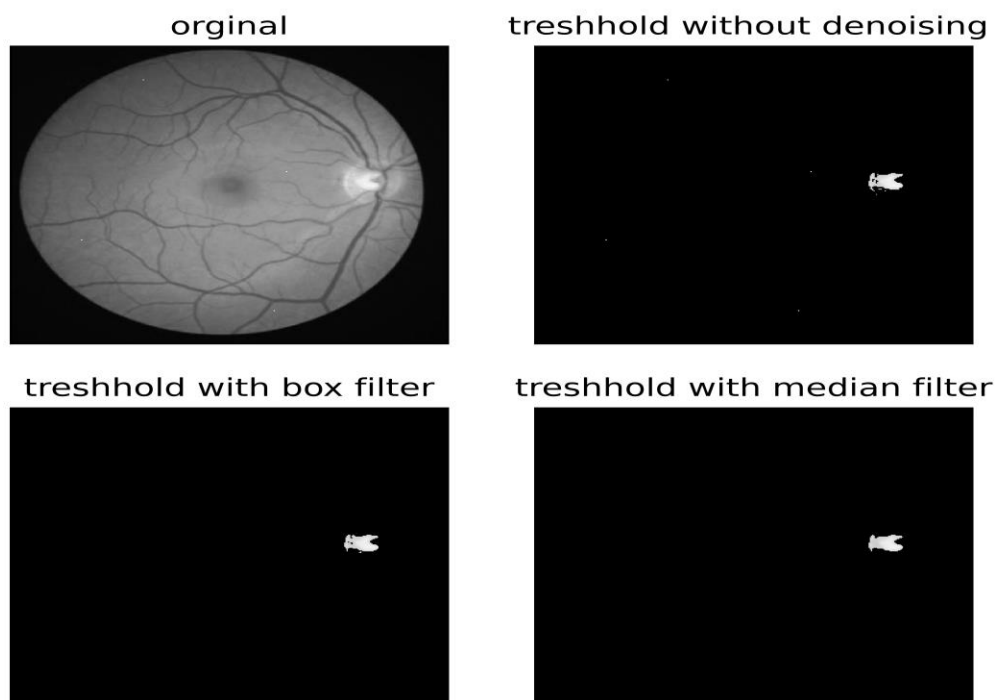
مشاهده می‌کنیم به دلیل وجود نویز اندکی خطا داریم. چون مقدار نویز موجود بسیار کم می‌باشد پس می‌توانیم با اعمال فیلتر میانگین گیر به خواسته سوال برسیم.

یک 3×3 box filter را روی تصویر اعمال می‌کنیم. نتیجه زیر بدست می‌آید:



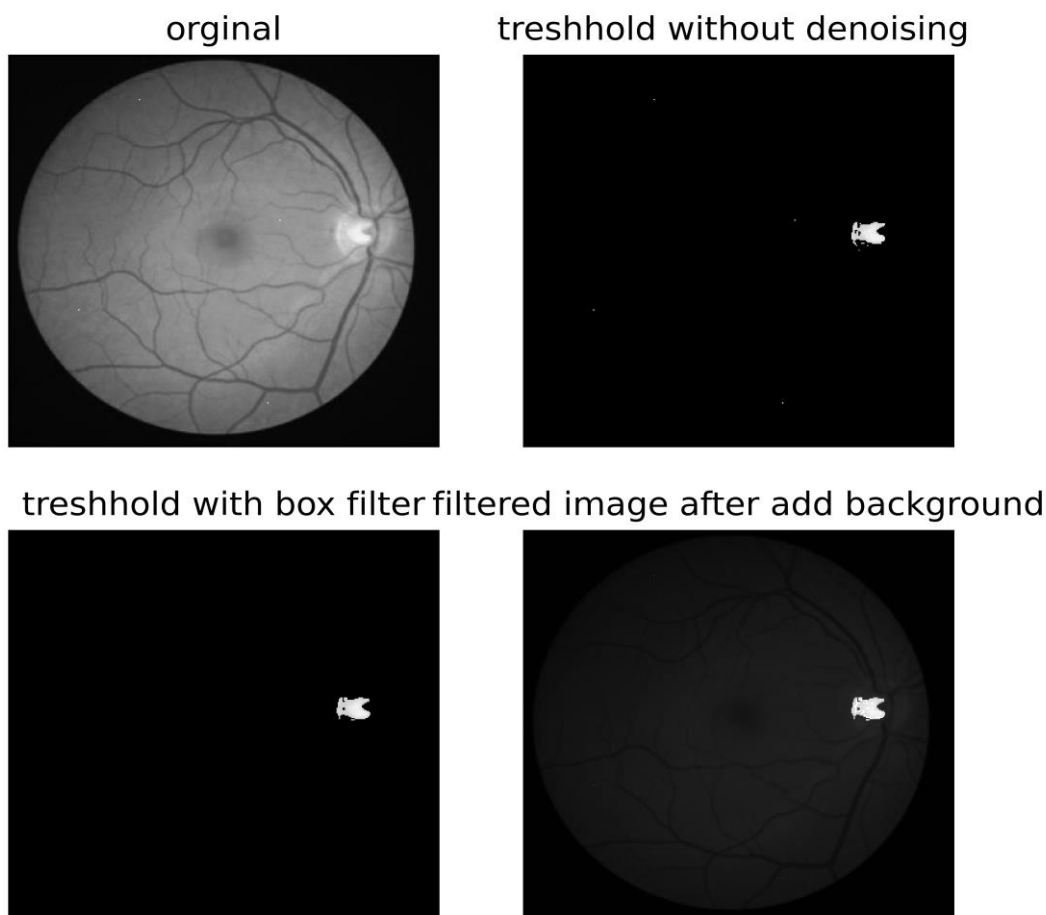
شکل 21: الف) سمت چپ: تصویر اصلی چشم ب) سمت راست: تصویر اصلی چشم بعد از اعمال حد آستانه با اعمال **Box filter**

که تمام نویز های موجود در تصویر حذف شده است . می توانستیم بجای این فیلتر از فیلترهای *median* یا گاوسی یا میانگین گیر وزن دار هم استفاده کنیم اما به دلیل ساده بودن و کم بودن نویز استفاده **Box filter** مناسب می باشد.



شکل 22: الف) بالا سمت چپ: تصویر اصلی چشم . ب) بالا سمت راست تصویر اصلی چشم بعد از اعمال حد آستانه بدون حذف نویز . ج) پایین سمت چپ: تصویر اصلی چشم بعد از اعمال حد آستانه با اعمال **Box filter** د) پایین سمت راست: تصویر اصلی چشم بعد از اعمال فیلتر **Median**

حال بک گراند تصویر را هم به همان تصویر فیلتر شده با *box filter* اضافه می کنیم:



شکل 23: الف) بالا سمت چپ: تصویر اصلی چشم . ب) بالا سمت راست تصویر اصلی چشم بعد از اعمال حد آستانه بدون حذف نویز . ج) پایین سمت چپ: تصویر اصلی چشم بعد از اعمال حد آستانه با اعمال *Box filter* د) پایین سمت راست: تصویر اصلی چشم بعد از اعمال فیلتر *Box filter* و اضافه کردن بک گراند

که تصویر آخر همان خواسته سوال می باشد.

منابع:

1. <https://towardsdatascience.com/image-filters-in-python-26ee938e57d2>
2. <https://www.geeksforgeeks.org/python-intensity-transformation-operations-on-images/>
3. <https://medium.com/fullstackai/why-is-plotting-figures-so-difficult-in-python-b3754f5d4c60>