

Reporte Semana 6: Algoritmo de Dijkstra

Caminos Más Cortos en Grafos Ponderados

Resumen Ejecutivo

Semana: 6
Tema: Algoritmo de Dijkstra
Fecha: Diciembre 2025

Objetivos Cumplidos

- ☒ Implementar el algoritmo de Dijkstra
- ☒ Encontrar caminos más cortos ponderados
- ☒ Usar cola de prioridad para optimización
- ☒ Reconstruir caminos óptimos
- ☒ Análisis de complejidad

Implementación

Algoritmo de Dijkstra

Características:

- Encuentra caminos más cortos desde un nodo origen
- Funciona con pesos positivos
- Usa cola de prioridad (min-heap)
- Complejidad: $O((V + E) \log V)$

Componentes:

1. Cola de prioridad (SortedSet)
2. Diccionario de distancias
3. Diccionario de predecesores
4. Relajación de aristas

Resultados de Ejecución

Red de Ciudades (Grafo de Prueba)

A	--4--	B
2		1


```
C --8-- D --2-- E --3-- F
|         |
10        5
|         |
E -----+
```

Salida del Programa

Semana 6 - Algoritmo de Dijkstra

Red de ciudades:
A-B(4), A-C(2), B-C(1), B-D(5), C-D(8)
C-E(10), D-E(2), D-F(6), E-F(3)

Distancias más cortas desde A:
A → A: 0.0
A → B: 3.0
A → C: 2.0
A → D: 8.0
A → E: 10.0
A → F: 13.0

Caminos más cortos:
A → B: A → C → B (distancia: 3.0)
A → C: A → C (distancia: 2.0)
A → D: A → C → B → D (distancia: 8.0)
A → E: A → C → B → D → E (distancia: 10.0)
A → F: A → C → B → D → E → F (distancia: 13.0)

☒ Programa completado!

Análisis de Complejidad

Dijkstra con Cola de Prioridad

Aspecto	Complejidad
Temporal	$O((V + E) \log V)$
Espacial	$O(V)$
Estructura	SortedSet (min-heap)

Desglose:

- Inicialización: $O(V)$
- Bucle principal: $O(V)$ iteraciones
- Cada extracción de cola: $O(\log V)$
- Cada relajación: $O(\log V)$

- Total: $O((V + E) \log V)$

Comparación con Otros Algoritmos

Algoritmo	Complejidad	Pesos Negativos	Uso
Dijkstra	$O((V+E)\log V)$	✗ No	Grafos con pesos positivos
Bellman-Ford	$O(VE)$	☑ Sí	Grafos con pesos negativos
Floyd-Warshall	$O(V^3)$	☑ Sí	Todos los pares
BFS	$O(V+E)$	N/A	Sin pesos (o peso=1)

🔍 Funcionamiento del Algoritmo

Paso a Paso

1. Inicialización:

- Distancia al origen = 0
- Distancia a todos los demás = ∞
- Agregar origen a cola de prioridad

2. Bucle Principal:

- Extraer nodo con menor distancia
- Para cada vecino:
 - Calcular nueva distancia
 - Si es menor que la actual:
 - Actualizar distancia
 - Actualizar predecesor
 - Agregar a cola de prioridad

3. Finalización:

- Cuando la cola está vacía
- Todas las distancias mínimas calculadas

Ejemplo Visual

```
Iteración 1: Procesar A (dist=0)
  Actualizar B:  $\infty \rightarrow 4$ 
  Actualizar C:  $\infty \rightarrow 2$ 
  Cola: [(2,C), (4,B)]

Iteración 2: Procesar C (dist=2)
  Actualizar B:  $4 \rightarrow 3$  (mejor: A→C→B)
  Actualizar D:  $\infty \rightarrow 10$ 
  Actualizar E:  $\infty \rightarrow 12$ 
  Cola: [(3,B), (4,B), (10,D), (12,E)]
```



```
Iteración 3: Procesar B (dist=3)
  Actualizar D: 10 → 8 (mejor: A→C→B→D)
  Cola: [(4,B), (8,D), (10,D), (12,E)]

... y así sucesivamente
```

Aplicaciones Prácticas

1. Navegación GPS

- Encontrar ruta más corta entre dos puntos
- Considerar distancia, tiempo o costo
- Actualización en tiempo real

2. Redes de Computadoras

- Routing de paquetes
- Protocolo OSPF (Open Shortest Path First)
- Optimización de latencia

3. Logística

- Rutas de entrega óptimas
- Minimización de costos
- Planificación de transporte

4. Juegos

- Pathfinding para NPCs
- Navegación de personajes
- Optimización de movimientos

Conceptos Clave Aprendidos

1. Relajación de Aristas

```
Si distancia[u] + peso(u,v) < distancia[v]:
    distancia[v] = distancia[u] + peso(u,v)
    predecesor[v] = u
```

2. Cola de Prioridad

- Siempre procesar nodo con menor distancia
- Garantiza optimalidad
- Evita reprocesar nodos

3. Reconstrucción de Caminos

- Guardar predecesores durante exploración
- Reconstruir desde destino a origen
- Invertir para obtener camino correcto

4. Limitaciones

- ✗ No funciona con pesos negativos
- ✗ Puede dar resultados incorrectos si hay ciclos negativos
- ☒ Usar Bellman-Ford para pesos negativos

Casos de Prueba

Caso 1: Red Simple

Entrada: A-B(4), A-C(2), B-C(1)
Resultado: A→B = 3 (vía C)
Verificación: ☒ Correcto

Caso 2: Múltiples Caminos

Entrada: A→F (6 nodos, 9 aristas)
Resultado: A→C→B→D→E→F (13 km)
Camino directo: No existe
Verificación: ☒ Óptimo

Caso 3: Nodo Aislado

Entrada: Grafo con nodo G aislado
Resultado: Distancia a G = ∞
Verificación: ☒ Correcto

Conclusiones

Logros

1. ☒ Implementación correcta de Dijkstra
2. ☒ Uso eficiente de cola de prioridad
3. ☒ Reconstrucción de caminos óptimos
4. ☒ Complejidad $O((V+E) \log V)$

Ventajas del Algoritmo

- Encuentra caminos óptimos garantizados
- Eficiente para grafos con pesos positivos
- Ampliamente usado en aplicaciones reales
- Base para algoritmos más avanzados (A*)

Limitaciones

- No funciona con pesos negativos
- Requiere cola de prioridad eficiente
- Calcula desde un solo origen

Próximos Pasos

- Semana 7: Árboles binarios de búsqueda
- Algoritmo A* (Dijkstra con heurística)
- Bellman-Ford (pesos negativos)



Referencias

- Dijkstra, E. W. (1959). "A note on two problems in connexion with graphs"
- Cormen, T. H., et al. (2009). *Introduction to Algorithms* (3rd ed.)
- Material del curso - Semana 6

Fecha: Diciembre 2025

Curso: Estructuras de Datos Avanzadas

Semana: 6 - Dijkstra

Estado: ☒ Completado