



Universitat Autònoma de Barcelona

GRAU EN FÍSICA

TREBALL FINAL DE GRAU

# ESTUDI DE LA CONVECCIÓ INDUÏDA PER MAGNETOFORESI

Ariadna Tohà Dalmau - 1528459

Juny 2023

---

Abstract

AAA

---

## CONTENTS

I. Model sense interaccions hidrodinàmiques	2
A. Model per nanopartícules	2
B. Model per concentracions	3
II. Model amb interaccions hidrodinàmiques	4

## I. MODEL SENSE INTERACCIONS HIDRODINÀMIQUES

Es planteja de dues maneres diferents. La primera consisteix en aplicar les diferents forces sobre cada partícula, observant-ne el moviment. La segona, que serà la que farà de base pel model amb interaccions hidrodinàmiques, estudia les variacions en la concentració a cada punt de la cubeta en aplicar-hi el camp magnètic. En ambdós casos, a part de negligir les interaccions hidrodinàmiques, es suposa que les partícules no interaccionen entre elles i s'aproxima la forma de cada una a una esfera.

### A. Model per nanopartícules

Es treballa amb una cubeta de dimensions 1x1x3 cm<sup>3</sup>, on hi ha  $N$  partícules repartides uniformement per l'espai. Sobre cada partícula actuen 3 forces: la magnètica, la gravitatòria i la viscosa.

- **Força magnètica:** Força deguda a l'acció que fa el camp magnètic generat per l'imant sobre les nanopartícules. Aquesta depèn de la magnetització de les partícules, que es defineix com magnetització per unitat de massa ( $M_m = 42.79\text{A/m}^2\text{kg}$ ) i per tant també depèn de la massa de cada partícula ( $m_p \simeq 5 \cdot 10^{-20}\text{kg}$ ) i del camp magnètic aplicat, que variarà en funció de les característiques de l'imant.

$$\vec{F}_{mag} = m_p \cdot \vec{M}_m \cdot \nabla B \quad (1)$$

Per definir la força magnètica s'utilitza l'expressió de  $B$  per un imant, on s'assumeix que el camp magnètic en l'epai només depèn de la coordenada  $y$ :

$$B = \frac{B_r}{2} \left( \frac{y+h}{\sqrt{(y+h)^2 + r^2}} - \frac{y}{\sqrt{y^2 + r^2}} \right), \quad (2)$$

on  $B_r = 1.45\text{T}$  és TAL,  $h = 1.5\text{cm}$  és l'alçada de l'imant i  $r = 0.7\text{cm}$  el radi d'aquest. A partir d'aquesta fórmula es troba la següent expressió pel gradient de camp magnètic:

$$\nabla B = \frac{B_r \cdot r^2}{2} \left( \frac{1}{\sqrt{((y+h)^2 + r^2)^3}} - \frac{1}{\sqrt{(y^2 + r^2)^3}} \right) \vec{e}_y. \quad (3)$$

- **Força gravitatòria:** Força deguda a l'acció de la gravetat, es defineix com:

$$\vec{F}_g = m_p \cdot \vec{g}. \quad (4)$$

- **Força viscosa:** Força causada per la viscositat del líquid, aquesta s'oposa al moviment de les partícules.

$$\vec{F}_d = -6\pi\eta d_h \vec{v}, \quad (5)$$

on  $\eta = 9 \cdot 10^{-4}\text{Kg/m}\cdot\text{s}$  és la viscositat del fluid i  $d_h = 30\text{nm}$  el diàmetre hidrodinàmic de les nanopartícules.

Aplicant les forces definides a la segona llei de Newton es troba

$$m_p \cdot \frac{d\vec{v}}{dt} = m_p \cdot \vec{M}_m \cdot \nabla B - 6\pi\eta d_h \vec{v} + m_p \cdot \vec{g} \quad (6)$$

S'assumeix que la velocitat és constant i que la força gravitatòria és menyspreable respecte les altres. Amb aquestes assumpcions es defineix la velocitat de cada nanopartícula:

$$\vec{v} = \frac{m_p \cdot \vec{M}_m \cdot \nabla B}{6\pi\eta d_h}. \quad (7)$$

La velocitat trobada depèn de  $\nabla \vec{B}$ , que depèn de la distància a la que es troba cada MNP respecte l'imant ( $y$ ).

S'efectua el model mitjançant python i s'observa com es desplacen les partícules per la cubeta per un temps determinat.

## B. Model per concentracions

Les forces amb que es treballa són les definides a l'apartat anterior. El que canvia és la forma de treballar amb aquestes, definint una concentració inicialment uniforme en tot l'espai i veient com varia aquesta en cada punt a causa de les forces externes.

Per fer-ho es parteix de l'equació de continuïtat

$$\frac{dc}{dt} + \nabla \vec{j} = 0, \quad (8)$$

definint el flux  $\vec{j}$  com la suma del flux difusiu, degut al moviment brownià dels col·loides, i del flux advection, generat pel moviment del fluid. Aquests fluxes es defineixen com:

$$\vec{j}_{dif} = -D\nabla c, \quad (9)$$

$$\vec{j}_{adv} = \vec{u}c, \quad (10)$$

on  $\vec{u}$  és la velocitat del fluid, que al no tenir en compte les interaccions hidrodinàmiques es considera nul·la, i  $D$  el coeficient de difusió, definit com

$$D = \frac{k_B T}{6\pi\eta R_h}, \quad (11)$$

amb  $R_h \simeq 15\text{nm}$  el radi hidrodinàmic de les MNP. Tenint en compte que  $\vec{u} = 0$  es defineix el flux total com:

$$\vec{j} = -D\nabla c. \quad (12)$$

A partir de les equacions 8 i 12 es troba

$$\frac{dc}{dt} = \nabla(D\nabla c), \quad (13)$$

que descriu la variació de concentració a cada punt de la cubeta en funció del temps, és a dir, la velocitat de variació de la concentració. Aquesta serà compatible amb l'equació 7, però en comptes de treballar amb la massa de les MNP es defineix a partir del volum, de la densitat ( $\rho_{magnetita} = 5180\text{kg/m}^3$ ) i de la concentració, que inicialment es fixa com a  $c_0 = 0.034\mu\text{M}$ .

Les condicions inicials imposades determinen que la distribució de partícules en l'espai és uniforme i, pel que fa a les condicions de contorn, s'imposa que les partícules s'acumulen a la base de la cubeta. També es podria plantejar com un fluxe, és a dir, que en arribar a la base les partícules fosin recollides.

## II. MODEL AMB INTERACCIONS HIDRODINÀMIQUES

Un cop estudiat el comportament de les partícules sense interaccions hidrodinàmiques s'afegeixen aquestes per estudiar-ne el comportament real i observar el fenomen d'interès per aquest treball; la convecció que té lloc en el procés de magnetofòresis.

Es defineix el moviment del fluid a partir de l'equació de Navier-Stokes

$$\frac{d\vec{u}}{dt} + (\vec{u} \cdot \nabla)\vec{u} = \frac{-1}{\rho}\Delta P + \eta\nabla^2\vec{u} + \frac{1}{3}\eta\Delta(\Delta \cdot \vec{u}) + \vec{f}_{ext}, \quad (14)$$

on  $\vec{u}$  és la velocitat del fluid. En aquesta equació es tenen en compte les diferents forces a les que està sotmés cada element de volum del fluid. Aquestes corresponen al gradient de presions, a la viscositat del fluid i a les forces externes, que seràn les plantejades a l'apartat anterior tenint en compte que la viscositat s'inclou dins d'aquesta equació. Es defineix la força externa per unitat de volum com

$$\vec{f}_{ext} = \vec{f}_g + \vec{f}_{mag} \simeq \vec{f}_{mag} = c(\vec{M}_m \cdot \nabla)B. \quad (15)$$

Tenint en compte que es tracta d'un fluid incompressible, i que per tant

$$\nabla \cdot \vec{u} = 0, \quad (16)$$

l'equació 14 es pot expressar com:

$$\frac{d\vec{u}}{dt} + (\vec{u} \cdot \nabla)\vec{u} = \frac{-1}{\rho}\Delta P + \eta\nabla^2\vec{u} + c(\vec{M}_m \cdot \nabla)B. \quad (17)$$

En aquest model també es té en compte l'equació 8 i, com en aquest cas  $\vec{u} \neq 0$  i el fluid és incompressible, es defineix com:

$$\frac{dc}{dt} = \nabla(D\nabla c) - \vec{u} \cdot \nabla c, \quad (18)$$

que determina la velocitat a la que disminueix la concentració de MNP.

L'evolució temporal del sistema es pot modelitzar utilitzant les equacions 17 i 18, però per fer-ho és necessari determinar les condicions inicials i de contorn.

Inicialment es treballa amb la mateixa concentració en tota la cubeta i es defineix la pressió a cada punt d'aquesta com a

$$P(y) = P_{atm} + g\rho(h - y), \quad (19)$$

on  $h$  és l'alçada de la cubeta.

Pel que fa a les condicions de contorn, s'imposa que a totes les parets la velocitat del fluid és nul·la, excepte a la base, on es recullen les MNP i per tant hi ha un fluxe de sortida corresponent a

$$J = \frac{1}{S} \frac{dN}{dt}, \quad \text{on } N(t) = c(t) \cdot V, \quad (20)$$

i  $V$  és el volum total. Experimentalment es troba que

$$c(t) = c_0^{-Kt}, \quad (21)$$

on  $K$  és una constant.