

陈俊宇

☎ 18913512129 ✉ chenjy865@sysu.edu.cn 🏠 <https://ariamather.github.io>

🎓 教育经历

中山大学 2023.9 – 至今
系统科学与工程学院 “优中选优”信息工程实验班 广东广州

- 排名3/30 (10%) GPA: 4.02/5.00
- 专业课程: python程序设计(99), 信号与系统, 线性代数 (96), 操作系统及嵌入式开发。
-

🔧 项目经历

Robomaster战队算法组成员 2025.03 – 至今

- 项目简介: 基于ROS2系统, 构建了机器人对于目标的识别, 并基于卡尔曼滤波和LSTM网络构建了两套轨迹预测系统。接入云台, 利用pid算法实现了对目标物体的持续锁定。

分布式多传感器融合: 虫情检测与空中目标识别打击 (校级大创) 主要成员 2025.03 – 2025.09

- 项目简介: 通过蚊虫图像数据集, 对当前先进的YOLOv8深度学习模型进行了系统的训练与精细化调优, 基于ROS2分布式框架的实时跟踪与控制系统。该系统深度整合了OpenCV计算机视觉库与PID闭环控制算法, 能够实现对空中微小目标的毫秒级控制响应。

⚙️ 专业技能

- 编程语言: 掌握Python, C语言, 学习并掌握pytorch用法。
- 熟练掌握Latex,Vmware等软件, 熟练掌握linux系统, 服务器使用及其环境配置。
- 理解机器学习如CNN,RNN的有关原理, 研读过专业领域重要论文。

♥️ 竞赛经历

无人系统应用挑战赛 国家级一等奖

- 项目简介: 基于ROS1系统, 构建了一套由建图, 重定位到导航的小车路径规划系统。以及一套由视觉识别, 位置解算到控制抓取的机械臂控制系统。最终通过ROS1的消息交流机制和行为树规划实现了小车在目标区域的自主导航以及任务完成。

中国机器人和人工智能大赛 省一等奖
MathorCup数学建模挑战赛 省三等奖
中山大学无人车科技挑战赛 校一等奖

⚙️ 荣誉情况

- 校二级奖学金, 君海奖学金

📄 其他

- GitHub: <https://github.com/ariamath>
- 语言: 英语 - 熟练(CET4-614)