

Seaborn и практика по деревьям

Цель занятия

В результате обучения на этой неделе вы:

научитесь решать задачи классификации и регрессии с помощью решающих деревьев

План занятия

- 1. Решающие деревья
- 2. Построение деревьев
- 3. Критерии информативности
- 4. Критерии в задачах регрессии
- 5. Неустойчивость решающих деревьев
- 6. Преимущества и Недостатки решающих деревьев

Конспект занятия

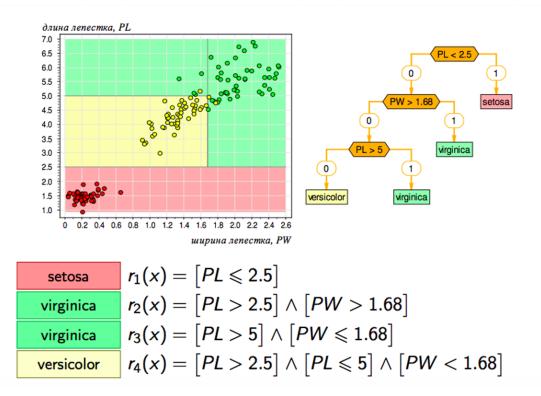
1. Решающие деревья

У решающих деревьев есть неоспоримый плюс: решающее дерево очень легко интерпретируется. Решающее дерево состоит из блоков и вершин. В блоках прописаны правила (предикат) разделения по классам. В основном решающие деревья бинарные.

Но решающие деревья сложно оптимизировать, у них дискретная структура. От запуска к запуску может меняться количество параметров. Сейчас решающими деревьями пользуются все реже и реже, обычно используют ансамбли.

Пример. Решающее дерево разделения на классы цветов:





Деревья можно использовать и для задачи регрессии.

Сгенерируем датасет:

```
import numpy as np
import pandas as pd
import matplotlib.pyplot as plt
from sklearn.ensemble import RandomForestRegressor
from sklearn.tree import DecisionTreeRegressor
%matplotlob inline
```

```
rng = np.random.RandomState(1)
X = np.sort(5 * rng.rand(80, 1), axis=0)
y = nd.sin(X).ravel()
y[::5] += 3 * (0.5 - rng.rand(16))
```

Обучим модели:

```
regr_1 = DecisionTreeRegressor(max_depth=2)
regr_2 = RandomForestRegressor(max_depth=10, n_estimators=1000,
criterion='mae')
reg_1.fit(X, y)
```



```
regr_2.fit(X, y)
```

RandomForestRegressor – ансамбль решающих деревьев, случайный лес. Мы задали глубину 10, количество деревьев 1000. Каждое дерево обучается на подвыборке из общей выборки, ответ в нашем случае выдается как среднее арифметическое.

Предскажем обученными регрессорами:

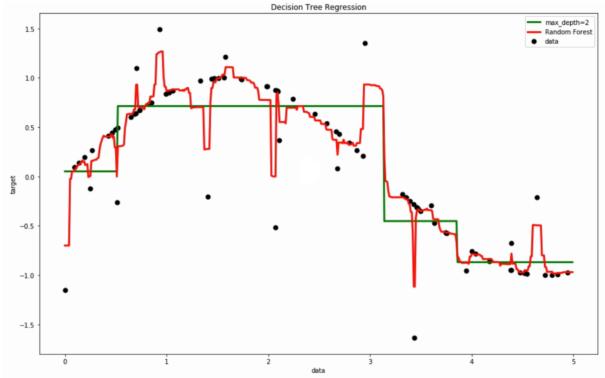
```
X_test = np.arange(0.0, 5.0, 0.01)[:, np.newaxis]
y_1 = regr_1.predict(X_test)
y_2 = regr_2.predict(X_test)
```

Построим график:

```
plt.figure(figsize=(16, 10))

plt.scatter(X, y, s=50, color="black", label="data")
plt.plot(X_test, y_1, color="green", label="max_depth=2", linewidth=3)
plt.plot(X_test, y_2, color="red", label="Random Forest", linewidth=3)

plt.xlabel("data")
plt.ylabel("target")
plt.title("Decision Tree Regression")
plt.legend()
plt.show()
```





Видим, что случайный лес немного переучился, у одного решающего дерева нужно сделать большую глубину.

Тот же график можно построить на seaborn.

```
#drawing
import pandas as pd

df = pd.DataFrame({
        'data' : X.squeeze(),
        'target': y
})

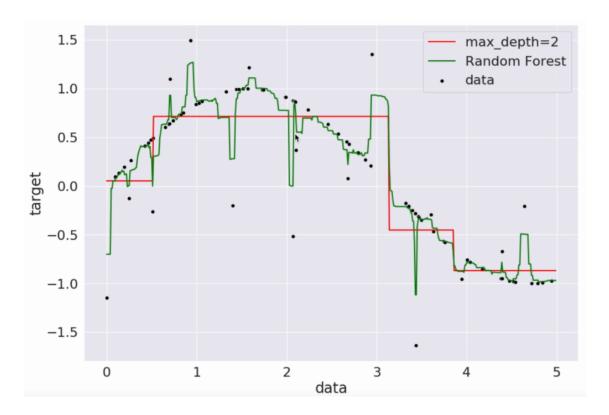
df_test1 = pd.DataFrame({
        'data': X_test.squeeze(),
        'target': y_1
})

df_test2 = pd.DataFrame({
        'data': X_test.squeeze(),
        'target': y_2
})
```

```
import seaborn as sns

sns.set(rc={'figure.figsize':(14.7,10.27)}, font_scale=2)

sns.scatterplot(data=df, x="data", y="target", color="black",
label="data")
sns.lineplot(data=df_test1, x="data", y="target", color="red",
linewidth=2, label="max_depth=2")
sns.lineplot(data=df_test2, x="data", y="target", color="green",
linewidth=2, label="Random Forest")
```



В целом можно делать красивую визуализацию.

2. Построение деревьев

Деревья строятся по жадному алгоритму. Разделяем так, что большинство объектов одного класса попали влево, большинство объектов другого класса – вправо. Потом считаем некоторый функционал качества т оцениваем, хорошее у нас разбиение или нет. Если плохое, строим дальше. В каждой вершине будем проверять, выполнился или не выполнился критерий остановки. Если выполнился, то называем вершину листовой и присваиваем ей какой-то класс.

Возьмем обучающую выборку:

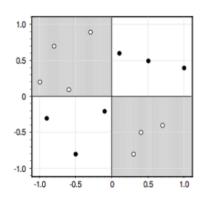
$$\left(x_{i'}, y_{i}\right)_{i=1}^{l} \in X \times Y$$

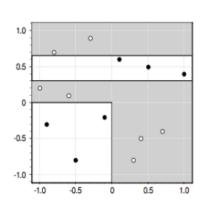
Как разбить на две части: $R_1(j, s) = \{x | x_j \le s\}$ и $R_2(j, s) = \{x | x_j > s\}$ с использованием критерия Q(X, j, s)?

Найдём наилучшие значения j и s, создадим корневую вершину дерева, поставив ей в соответствие функцию (предикат) $[x_j \leq s]$. Объекты выборки будут разбиты на две части и попадут либо в левое, либо в правое поддерево. Продолжим эту процедуру для каждой подвыборки. Если после очередного разбиения в одной из половин

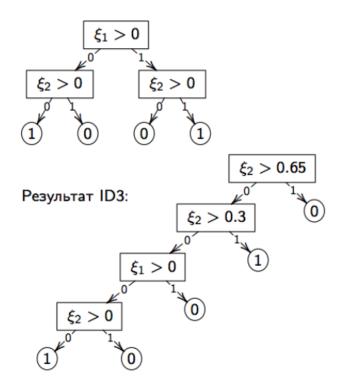
окажутся объекты одного из классов, то создадим листовую вершину, которой будет соответствовать класс попавших в неё объектов.

Жадный алгоритм переусложняет структуру дерева:





Оптимальное дерево для задачи XOR:



3. Критерии информативности

Критерий информативности показывает, насколько хорошо наше разделение.

Введем обозначения:

- ullet $R_m^{}$ множество объектов обучающей выборки, попавших в вершину m,
- $\bullet \quad N_m = |R_m|,$
- p_{mk} доля объектов класса $k \in \{1, \dots, K\}$, попавших в вершину

$$m: \ p_{mk} = \frac{1}{N_m} \sum_{x_i \in R_m} [y_i = k],$$

• $k_m = argmax_k p_{mk}$ – класс, чьих представителей больше всего среди объектов, попавших в вершину m.

ФТИ Модуль 3. Машинное обучение

Ошибка классификации

Если бы вершина m была листовой и относила все объекты к классу k, ошибка классификации

Критерий информативности при ветвлении вершины m: (l и r – правые и левые вершины)

$$Q(R_m, j, s) = H(R_m) - \frac{N_l}{N_m} H(R_l) - \frac{N_r}{N_m} H(R_r) \rightarrow max_{j,s}$$

Здесь $\frac{N_l}{N_m} H(R_l)$ – количество ошибок в левой вершине, $\frac{N_r}{N_m} H(R_r)$ – количество ошибок в правой вершине.

Мы хотим максимизировать критерий информативности, чтоб минимизировать ошибки в левой и правой вершинах.

Ошибка классификации – грубый критерий, учитывает частоту $p_{m,k_{\dots}}$ лишь одного класса.

Задача 1. Покажите, что ошибку классификации также можно записать в виде $H(R_m) = 1 - p_{m,k}.$

Решение.

Вероятность, что все объекты получили какой-то класс:

$$1=rac{1}{N_m}\sum\limits_{\left(x_i,y_i
ight)\in R_m}\left[y_i
eq k_m
ight]+rac{1}{N_m}\sum\limits_{\left(x_i,y_i
ight)\in R_m}\left[y_i=k_m
ight]$$
 – у нас есть доля ошибочных

предсказаний и доля верных предсказаний.

То есть

$$1 = H(R_m) + p_{m,k_m},$$

$$H(R_m) = \frac{1}{N_m} \sum_{(x_i, y_i) \in R_m} [y_i \neq k_m] = 1 - p_{m, k_m}$$

Индекс Джини

Функционал имеет вид

 $H(R_m) = \sum\limits_{k \neq k'} p_{mk} p_{mk'}$ – максимизация числа объектов одного класса, оказавшихся в одном поддереве.



• Аналогично определяется критерий информативности:

$$Q(R_m, j, s) = H(R_m) - \frac{N_l}{N_m} H(R_l) - \frac{N_r}{N_m} H(R_r).$$

Задача 2. Покажите, что индекс Джини $H(R_m)$ также можно записать в виде:

$$H(R_m) = \sum_{k=1}^{K} p_{mk} (1 - p_{mk}) = 1 - \sum_{k=1}^{K} p_{mk}^2.$$

Решение.

$$\sum_{k \neq k'} p_{mk} p_{mk'} = \sum_{k=1}^K p_{mk} \sum_{k' \neq k} p_{mk'}.$$

Здесь $\,p_{_{mk}}\,$ и $p_{_{mk'}}$ независимы друг от друга.

Рассмотрим матрицу $A_{ij} = p_i p_j$. Для нее

$$\sum_{i,j} p_i p_j = \sum_i p_i^2 + \sum_i p_i \sum_j p_j = 1.$$

Поэтому

$$\sum_{k \neq k'} p_{mk} p_{mk'} = 1 - \sum_{k=1}^{K} p_{mk}^2 = \sum_{k=1}^{K} p_{mk} (1 - p_{mk}).$$

Задача 3. Рассмотрим вершину m и объекты R_m , попавшие в нее. Сопоставим в соответствие вершине m алгоритм a(x), который выбирает класс случайно, причем класс k выбирается с вероятностью p_{mk} . Покажите, что матожидание частоты ошибок этого алгоритма на объектах из R_m равно индексу Джини.

Решение.

$$E \frac{1}{N_{m}} \sum_{x_{t} \in R_{m}} \left[y_{i} \neq a(x_{i}) \right] = \frac{1}{N_{m}} \sum_{x_{t} \in R_{m}} E \left[y_{i} \neq a(x_{i}) \right] = \frac{1}{N_{m}} \sum_{x_{t} \in R_{m}} \left(1 - p_{m,y_{t}} \right) = \sum_{k=1}^{K} \frac{\sum_{(x_{i},y_{i}) \in R_{m}} \left[y_{i} = k \right]}{N_{m}} \left(1 - p_{mk} \right) = \sum_{k=1}^{K} p_{mk} \left(1 - p_{mk} \right).$$

Выясним теперь, какой смысл имеет максимизация функционала, соответствующего критерию информативности Джини. Сразу выбросим из функционала $H(R_m)$, поскольку данная величина не зависит от j и s.

Преобразуем критерий:

$$-\frac{N_{l}}{N_{m}}H(R_{l}) - \frac{N_{r}}{N_{m}}H(R_{r}) = -\frac{1}{N_{m}}\left(N_{l} - \sum_{k=1}^{K} p_{lk}^{2}N_{l} + N_{r} - \sum_{k=1}^{K} p_{rk}^{2}N_{r}\right) =$$

ФТИ Модуль 3. Машинное обучение

$$=rac{1}{N_m}\Biggl(\sum\limits_{k=1}^K p_{lk}^2 N_l + \sum\limits_{k=1}^K p_{rk}^2 N_r - N_m\Biggr) = \{N_m$$
 не зависит от j и $s\} = \sum\limits_{k=1}^K p_{lk}^2 N_l + \sum\limits_{k=1}^K p_{rk}^2 N_r$

Запишем теперь в наших обозначениях число таких пар объектов (x_i, x_j) , что оба объекта попадают в одно и то же поддерево, и при этом $y_i = y_j$. Число объектов класса k, попавших в поддерево ℓ , равно $p_{ik}N_i$; соответственно, число пар объектов с одинаковыми метками, попавших в левое поддерево, равно $\sum_{i=1}^K n^2 N^2$. Интересующая нас велицина равна

$$\sum\limits_{k=1}^{K}p_{lk}^{2}N_{l}^{2}.$$
 Интересующая нас величина равна

$$\sum_{k=1}^{K} p_{lk}^{2} N_{l}^{2} + \sum_{k=1}^{K} p_{rk}^{2} N_{r}^{2}.$$

Заметим, что данная величина очень похожа на полученное выше представление для критерия Джини. Таким образом, максимизацию функционала Джини можно *условно* интерпретировать как максимизацию числа пар объектов одного класса, оказавшихся в одном поддереве.

Энтропийный критерий (критерий Шеннона)

Рассмотрим дискретную случайную величину, принимающую K значений с вероятностями

 $p_{_{1}}$, .., $p_{_{K}}$ соответственно. **Энтропия** этой случайной величины определяется как:

$$H(p) = -\sum_{k=1}^{K} p_k \log_2 p_k$$

Задача 4. Покажите, что энтропия ограничена сверху и достигает своего максимума на равномерном распределении $p_{_1}=\ ...\ =p_{_K}=rac{1}{K}.$

Решение. На отрезке [0,1] функция — xlogx вогнутая, достигает максимума. Неравенство Йенсена: для любой вогнутой функции f выполнено

$$f\left(\sum_{i=1}^{n} a_{i} x_{i}\right) \geq \sum_{i=1}^{n} a_{i} f\left(x_{i}\right),$$

если
$$\sum_{i=1}^n a_i = 1$$
.

Применим его к логарифму в определении энтропии~(он является вогнутой функцией):



$$H(p) = \sum_{k=1}^{K} p_k \log_2 \frac{1}{p_k} \le \log_2 \left(\sum_{k=1}^{K} p_i \frac{1}{p_i} \right) = \log_2 K.$$

Наконец, найдем энтропию равномерного распределения:

$$-\sum_{k=1}^{K} \frac{1}{K} log_2 \frac{1}{K} = -K \frac{1}{K} log_2 \frac{1}{K} = log_2 K.$$

Энтропия ограничена снизу нулем, причем минимум достигается на вырожденных распределениях $\left(p_{i}=1,\;p_{i}=0,\;i\neq j\right)$.

Энтропийный критерий информативности определяется как

$$Q(R_m, j, s) = H(p_m) - \frac{N_l}{N_m} H(p_l) - \frac{N_r}{N_m} H(p_r),$$

где $p_i = \left(p_{i1}, ..., p_{iK}\right)$ – распределение классов в i-й вершине. Видно, что данный критерий отдает предпочтение более "вырожденным" распределениям классов.

Посмотрим, как описанные нами критерии ведут себя на графиках:

```
plt.figure(figsize=(12, 8))

p = np.linspace(0, 1, 100)

plt.plot(p, [2 * x * (1-x) for x in p], label='gini')

plt.plot(p, [4 * x * (1-x) for x in p], label='2*gini')

plt.plot(p, [1 - max(x, 1 - x) for x in p], label='missclass')

plt.plot(p, [2 * (1 - max(x, 1 - x)) for x in p], label='2*missclass')

plt.plot(p, [-x * np.log2(x + 1e-10) - (1 - x) * np.log2(1 - x + 1e-10)

for x in p], label='entropy')

plt.xlabel('p+')

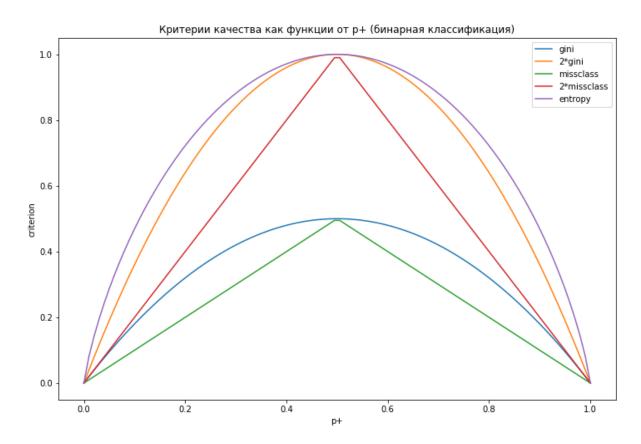
plt.ylabel('criterion')

plt.title('Критерии качества как функции от p+ (бинарная классификация)')

plt.legend()

plt.show()
```

ФТИ Модуль 3. Машинное обучение



Если есть датасет, можно с помощью seaborn построить много линий на графике:

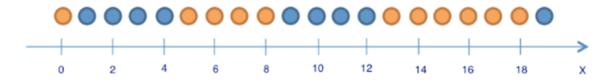
```
p = np.linspace(0, 1, 100)
data_dict = pd.DataFrame({
      'classes' : p,
      'gini' : [2 * x * (1-x) for x in p],
      '2*gini' : [4 * x * (1-x) for x in p],
      'misclass' : [1 - max(x, 1 - x) for x in p],
      '2*misclass' : [2 * (1 - max(x, 1 - x)) for x in p],
      'entropy' : [-x * np.log2(x + 1e-10) - (1 - x) * np.log2(1 - x +
      1e-10) for x in p]
})
```

```
sns.set(rc={'figure.figsize': (14.7, 10.27)}, font_scale=1.5)
sns.lineplot(data = data_dict[['gini', '2*gini', 'misclass',
'2*misclass', 'entropy']],
```



Энтропия в задаче классификации

Пример. Предсказание цвета шарика по его координате



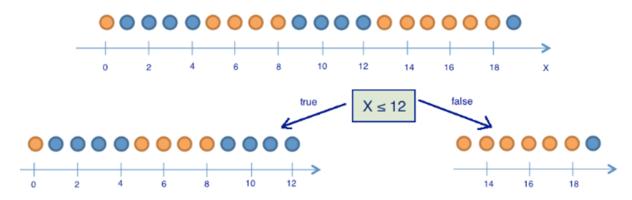
• Вероятности вытаскивания синего и жёлтого шариков соответственно:

$$p_1 = \frac{9}{20}$$
, $p_2 = \frac{11}{20}$

• Энтропия такого состояния:

$$S_0 = -\frac{9}{20}log_2\frac{9}{20} - \frac{11}{20}log_2\frac{11}{20} \approx 1$$

Как изменится энтропия, если разбить шарики на две группы? Создадим корневую вершину, возьмем какой-то предикат.



Для первой группы

$$S_1 = -\frac{8}{13}log_2\frac{8}{13} - \frac{5}{13}log_2\frac{5}{13} \approx 0.96.$$

Для второй:

$$S_2 = -\frac{6}{7}log_2\frac{6}{7} - \frac{1}{7}log_2\frac{1}{7} \approx 0.6.$$

Энтропия уменьшилась в обеих группах.

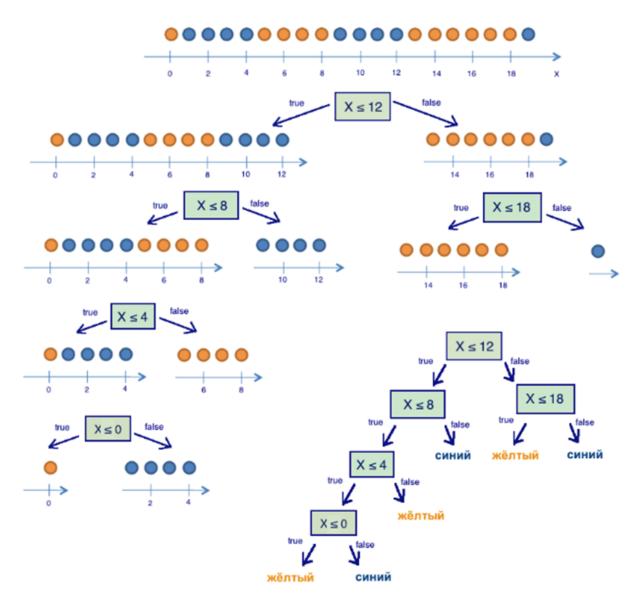
Мера прироста информации:

$$IG(Q) = S_0 - \sum_{i=1}^{q} \frac{N_i}{N} S_i$$

где q — число групп после разбиения, N_i — число элементов выборки, у которых признак Q имеет i-е значение.



$$IG(x \le 12) = S_0 - \frac{13}{20}S_1 - \frac{7}{20}S_2 \approx 0.16.$$



Для правой группы потребовалось всего одно дополнительное разбиение по признаку "координата меньше либо равна 18", для левой – еще три. Очевидно, энтропия группы с шариками одного цвета равна 0 ($\log_2 1 = 0$), что соответствует представлению, что группа шариков одного цвета – упорядоченная.



4. Критерии в задачах регрессии

В задачах регрессии, как правило, в качестве критерия выбирают дисперсию ответов в листе:

$$H_{R}(R_{m}) = \frac{1}{N_{m}} \sum_{(x_{i'}, y_{i}) \in R_{m}} \left(y_{i} - \frac{1}{N_{m}} \sum_{(x_{i'}, y_{i}) \in R_{m}} y_{j} \right)^{2}.$$

Можно использовать и другие критерии - например, среднее абсолютное отклонение от медианы.

Критерий останова построения дерева

Для любой непротиворечивой обучающей выборки можно построить решающее дерево, которое имеет нулевую ошибку на данной выборке. Если мы рассмотрим объекты, как точки в пространстве признаков, то каждую эту точку можно ограничить n-мерным кубиком, который не будет содержать других точек. n-мерный кубик прекрасно можно задать деревом.

Однако в этом случае имеет место переобучение.

В связи с этим встаёт вопрос: в каком случае вершину следует объявить листовой?

Пример. Рассмотрим модельную задачу регрессии. Объектами будут являться точки на плоскости (т.е. каждый объект описывается 2 признаками), целевой переменной — расстояние от объекта до точки (0, 0).

Сгенерируем датасет:

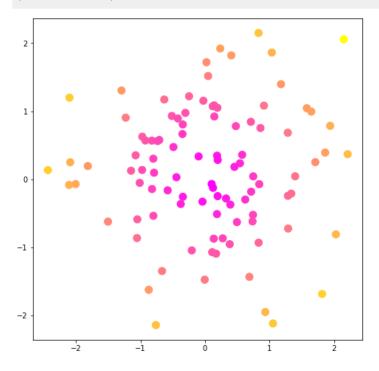
```
data_x = np.random.normal(size=(100, 2))
data_y = (data_x[:, 0] ** 2 + data_x[:, 1] ** 2) ** 0.5
```

Визуализируем:

```
plt.figure(figsize=(8, 8))
```





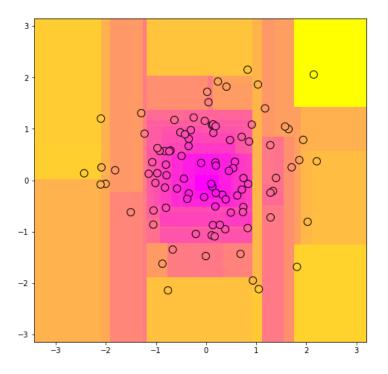


Обучим регрессор:

```
clf = DecisionTreeRegressor()
clf.fit(data_x, data_y)
```

Посмотрим как выглядят предсказания:

```
xx, yy = get_grid(data_x)
predicted = clf.predict(np.c_[xx.ravel(), yy.ravel()]).reshape(xx.shape)
plt.figure(figsize=(8, 8))
plt.pcolormesh(xx, yy, predicted, cmap='spring')
plt.scatter(data_x[:, 0], data_x[:, 1], c=data_y, s=100, cmap='spring',
edgecolor='k')
```



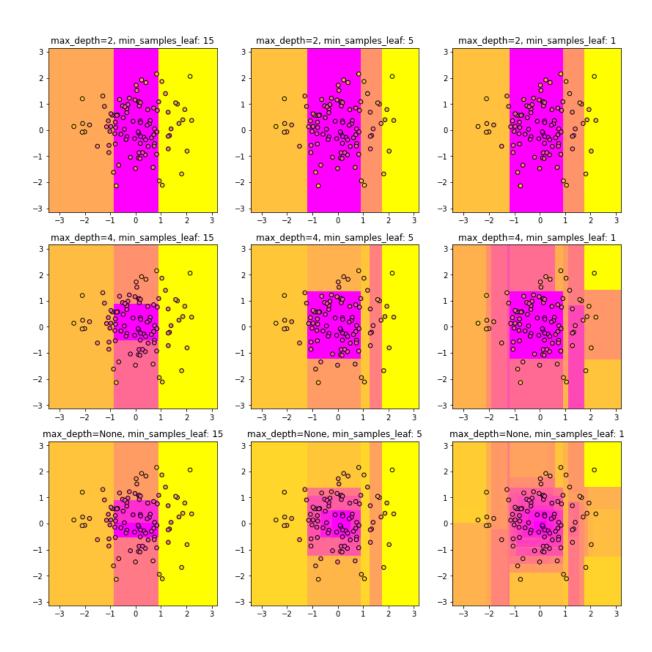
Для каждой точки представлен один цвет. Задача переобучилась.

Посмотрим как будет выглядеть разделение плоскости в зависимости от:

- минимального количества объектов в листе,
- максимальной глубины дерева.

```
sns.set(font_scale=1)
plt.figure(figsize=(14, 14))
for i, max_depth in enumerate([2, 4, None]):
   for j, min_samples_leaf in enumerate([15, 5, 1]):
        clf = DecisionTreeRegressor(max_depth=max_depth,
min_samples_leaf=min_samples_leaf)
        clf.fit(data_x, data_y)
        xx, yy = get_grid(data_x)
        predicted = clf.predict(np.c_[xx.ravel(),
yy.ravel()]).reshape(xx.shape)
        plt.subplot2grid((3, 3), (i, j))
        plt.pcolormesh(xx, yy, predicted, cmap='spring')
        plt.scatter(data_x[:, 0], data_x[:, 1], c=data_y, s=30,
cmap='spring', edgecolor='k')
        plt.title('max_depth=' + str(max_depth) + ', min_samples_leaf: '
+ str(min_samples_leaf))
```





Увеличение максимальной глубины и/или уменьшение минимального количества объектов выборки в листе приводит к увеличению качества на обучающей выборке и переобучению.

5. Неустойчивость решающих деревьев

Решающие деревья — это алгоритмы, неустойчивые к изменениям обучающей выборки, т.е. при малейших её изменениях итоговый классификатор может



радикально измениться. Посмотрим, как будет меняться структура дерева при обучении на разных 90%-х подвыборках.

```
plt.figure(figsize=(20, 6))

for i in range(3):
    clf = DecisionTreeRegressor(random_state=42)

    indecies = np.random.randint(data_x.shape[0],
    size=int(data_x.shape[0] * 0.9))
    clf.fit(data_x[indecies], data_y[indecies])

    xx, yy = get_grid(data_x)
    predicted = clf.predict(np.c_[xx.ravel(),
    yy.ravel()]).reshape(xx.shape)

plt.subplot2grid((1, 3), (0, i))
    plt.pcolormesh(xx, yy, predicted, cmap='winter')
    plt.scatter(data_x[:, 0], data_x[:, 1], c=data_y, s=30,
    cmap='winter', edgecolor='k')

}

clf = DecisionTreeRegressor(random_state=42)

indecies = np.random.randint(data_x.shape[0],
    size=int(data_x.shape[0] * 0.9))

clf.fit(data_x.shape[0] * 0.9))

clf.fit(data_x.shape[0] * 0.9))

clf.fit(data_x[indecies], data_y[indecies])

xx, yy = get_grid(data_x)
    predicted = clf.predict(np.c_[xx.ravel(),
    yy.ravel()], reshape(xx.shape)

plt.subplot2grid((1, 3), (0, i))
    plt.pcolormesh(xx, yy, predicted, cmap='winter')
    plt.scatter(data_x[:, 0], data_x[:, 1], c=data_y, s=30,
    cmap='winter', edgecolor='k')
```

Как видим, немного меняется подвыборка, и предсказание сильно меняется.

Категориальные признаки в деревьях

Есть несколько подходов работы с категориальными признаками в деревьях:

- One-hot encoding, Mean target encoding, binary encoding
- В некоторых фрэймворках (CatBoost) количество исходящих ребер в вершине может быть равно не 2, а количеству категориальных признаком. Таким образом естественно будут учитываться категориальные признаки.

6. Преимущества и Недостатки решающих деревьев

+ хорошо интерпретируются



Модуль 3. Машинное обучение

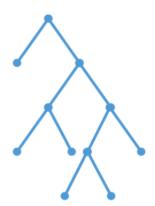
- + легко обобщаются для регрессии и классификации
- + допускаются разнотипные данные
- Сравнение с линейными алгоритмами на линейно разделимой выборке фиаско
- Переобучение
- Неустойчивость к шуму, составу выборки, критерию

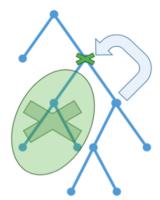
Способы устранения недостатков

- прунинг (усечение)
- композиции (леса) деревьев

Прунинг

Есть разные подходы к прунингу. Самый простой: срезаем листья и делаем родительскую вершину листом с ответом равным самому частому классу, смотрим на изменение качества на выборке, останавливаем, когда оно начинает ухудшаться. Или же мы можем находить поддерево, удаление которого не ухудшит нашу ошибку на валидационной выборке, как показано на рисунке:





Дополнительные материалы для самостоятельного изучения

1. http://www.r2d3.us/visual-intro-to-machine-learning-part-1/