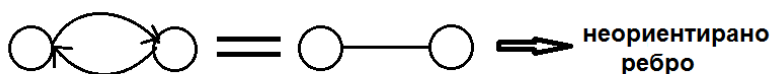


Графи

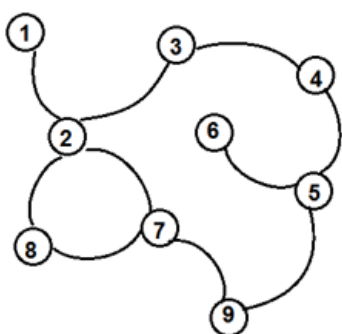
Граф е нелинейна структура данни, която се дефинира като множество върхове (V) и множество ребра (E) – наредени двойки върхове, между които има връзка. Бележим графа като $G(V, E)$.

Спрямо вида на ребрата графите се разделят на няколко вида:

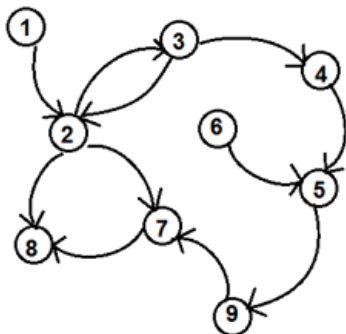
- неориентиран – ако от връх X до връх Y съществува ребро, то тогава и само тогава съществува и ребро от връх Y до връх X . Наричаме този тип ребра *неориентирани ребра* и всяко от тях може да се представи чрез две срещуположни ориентирани ребра.
- ориентиран – от връх X до връх Y съществува ребро, но не е задължително от връх Y до връх X също да съществува ребро. Наричаме този тип ребра *ориентирани ребра*.



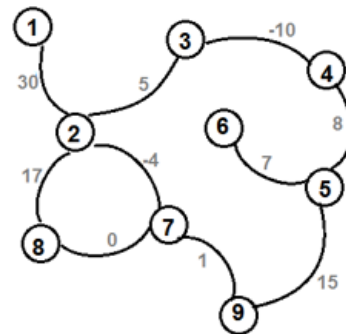
- претеглен (тегловен) – съществува тегловна функция $f: (x, y) \rightarrow w$, задаваща тегло на всяко ребро.



Неориентиран граф



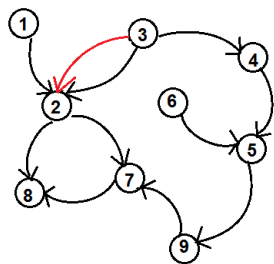
Ориентиран граф



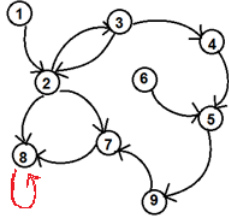
Претеглен граф

Основни понятия:

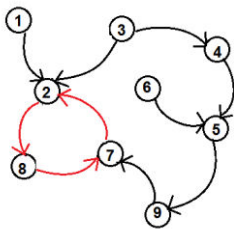
- мултиграф – ако E е мултимножество, т.е. се допуска повторение на двойките (X, Y) , то $G(V, E)$ наричаме мултиграф.



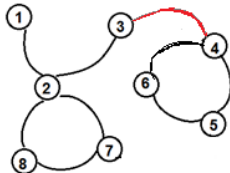
- инцидентни ребра/върхове – ако съществува ребро e между върховете X и Y , то X и Y се наричат инцидентни с e (краища на e).
- съседни върхове – ако върховете X и Y са инцидентни на едно и също ребро, то те са съседни.
- примка – ребро от вида $e=(X, X)$.



- път – поредица от свързани върхове.
- цикъл – такъв път, при който първият и последният връх съвпадат.



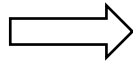
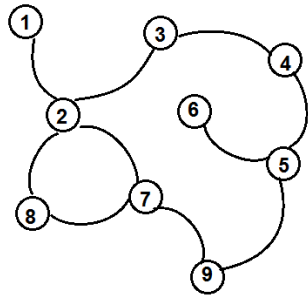
- цикличен граф – граф, съдържащ поне един цикъл.
- ацикличен граф – граф, който не съдържа цикли.
- DAG (Directed Acyclic Graph) – ориентиран нецикличен граф.
- компонента – един или повече върха, свързани с път помежду си.
- мост – ребро, при премахването на което една компонента се разделя на две нови.



Основни представяния на графи

- Матрица на съседство

Представяне на релацията на съседство в таблична форма, бележейки с 0 отсъствието на ребро, а с 1 (или съответното тегло при притеглен граф) – наличието му.

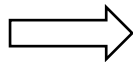
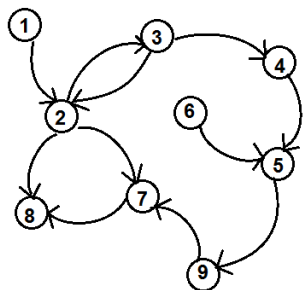


	1	2	3	4	5	6	7	8	9
1	0	1	0	0	0	0	0	0	0
2	1	0	1	0	0	0	1	1	0
3	0	1	0	1	0	0	0	0	0
4	0	0	1	0	1	0	0	0	0
5	0	0	0	1	0	1	0	0	1
6	0	0	0	0	1	0	0	0	0
7	0	1	0	0	0	0	0	1	1
8	0	1	0	0	0	0	1	0	0
9	0	0	0	0	1	0	1	0	0

Пример:

```
bool graph[128][128];
int n, m;           //n - брой върхове, m – брой ребра
cin>>n>>m;
for(int i=0; i<m; i++){ //въвеждаме всяко ребро
    int x, y;
    cin>>x>>y;
```

Ако графът е ориентиран, можем също така да построим т.н. матрица на инцидентност – отбелязваме ребро с 1 (или съответното тегло w при притеглен граф), а обратното му – с -1 (или $-w$). Отсъствието на ребро бележим с 0.



	1	2	3	4	5	6	7	8	9
1	0	1	0	0	0	0	0	0	0
2	-1	0	1	0	0	0	1	1	0
3	0	1	0	1	0	0	0	0	0
4	0	0	-1	0	1	0	0	0	0
5	0	0	0	-1	0	-1	0	0	1
6	0	0	0	0	1	0	0	0	0
7	0	-1	0	0	0	0	0	1	-1
8	0	-1	0	0	0	0	-1	0	0
9	0	0	0	0	-1	0	1	0	0

Предимства:

+ лесна проверка за наличие на ребро между два върха

Недостатъци:

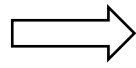
- може да бъде много разреждана
(да има повече върхове, отколкото ребра)

- бавно откриване на съседите на даден връх

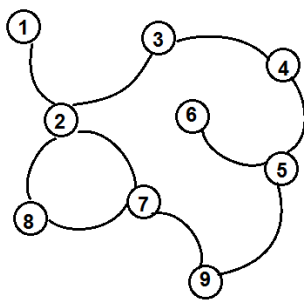
- Списък на съседите

Представяне на релацията на съседство като върхове за всеки връх.

списъци на съседни



1	2			
2	1	3	7	8
3	2	4		
4	3	5		
5	5	6	9	
6	5			
7	2	8	9	
8	2	7		
9	5	7		



Пример:

```
vector<vector<int> > graph;
int n, m; //n - брой върхове, m - брой ребра
cin>>n>>m;
graph.resize(n+1); //заделяме достатъчно място за всички списъци
for(int i=0; i<m; i++){ //въвеждаме всяко ребро
    int x, y;
    cin>>x>>y;
    graph[x].push_back(y); //добавяме Y като съсед на X
```

Аналогично се прилага за ориентиран граф. Ако графът е претеглен, то се пази информация и за теглото на реброто.

Пример:

```
vector<vector<pair<int, int> > > graph;
int n, m; //n - брой върхове, m - брой ребра
cin>>n>>m;
graph.resize(n+1); //заделяме достатъчно място за всички списъци
for(int i=0; i<m; i++){ //въвеждаме всяко ребро
    int x, y, w;
    cin>>x>>y>>w;
```

Предимства:

+ пести памет

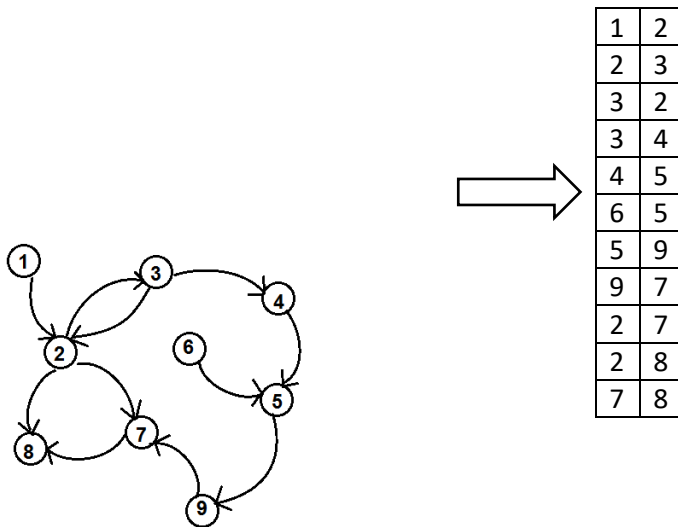
+ лесно обхождане на съседите на даден връх

Недостатъци:

- бавна проверка за наличието на ребро между два върха

- Списък на ребрата

Представяне на множеството E като списък от наредени (ненаредени за неориентиран граф) двойки върхове.



Пример:

```
vector<pair<int, int> > graph;
int n, m;                                //n - брой върхове, m – брой ребра
cin>>n>>m;
for(int i=0; i<m; i++){                  //въвеждаме всяко ребро
    int x, y;
    cin>>x>>y;
```

Ако графът е претеглен, то се пази информация и за теглото на реброто.

Пример:

```
vector<pair<pair<int, int>, int> > graph;
int n, m;                                //n - брой върхове, m – брой ребра
cin>>n>>m;
for(int i=0; i<m; i++){                  //въвеждаме всяко ребро
    int x, y, w;
    cin>>x>>y>>w;
```

Предимства:

+ пестя памет

Недостатъци:

- бавна проверка за наличието на ребро между два върха
- бавно обхождане на съседите на даден връх

