Аппроксимация производных при помощи метода баланса приводит к единообразным выражениям вне зависимости от того, как расположены возможные точки разрыва функций p(x) и r(x) в (7.10). В случае неоднородной среды использование метода баланса обычно позволяет ограничиться применением равномерной сетки с постоянным шагом.

7.4. Пример простейшей разностной схемы

В одномерных стационарных краевых задачах математической физики искомые функции зависят лишь от одной пространственной координаты и не зависят от времени. В математическую формулировку таких задач входят обыкновенные дифференциальные уравнения (ОДУ) с граничными условиями. Рассмотрим построение разностной схемы для сравнительно простой краевой задачи, описываемой линейным ОДУ второго порядка

$$-u''(x) + q(x)u(x) = f(x), \quad x \in [0, l], \tag{7.20}$$

где $q(x), f(x) \in C[0,l]$, с граничными условиями

$$u(0) = \overline{u}_0, \quad u(l) = \overline{u}_l. \tag{7.21}$$

К задаче (7.20), (7.21) можно прийти при рассмотрении установившегося распределения температуры u(x) в тонком цилиндрическом стержне длиной l, торцы которого имеют заданные значения температуры \overline{u}_0 и \overline{u}_l , а на его боковой поверх-

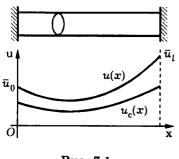


Рис. 7.1

ности происходит теплообмен с окружающей средой (рис. 7.1). При этом интенсивность теплообмена задает функция q(x)>0, $x\in [0,l]$, а изменение температуры $u_{\rm c}(x)$ среды вдоль стержня — функция f(x)/q(x).

Разобьем отрезок [0, l] внутренними точками $x_n = nh$, n = 1, N-1, на N частичных от-

резков равной длины h=l/N, т.е. введем равномерную одномерную сетку с номерами узлов $n=\overline{0,N}$. Для каждого внутреннего узла x_n , $n=\overline{1,N-1}$, используем аппроксимацию (7.3) второй производной u''(x), имеющую второй порядок погрешности. Тогда из (7.20) получим систему N-1 разностных уравнений

$$-\frac{u_{n+1}-2u_n+u_{n-1}}{h^2}+q_nu_n=f_n, \quad n=\overline{1,N-1},$$
 (7.22)

относительно неизвестных узмовых значений u_n искомой функции u(x), причем $q_n=q(x_n),\, f_n=f(x_n)$ и в соответствии с (7.21) $u_0=\overline{u}_0,\, u_N=\overline{u}_l.$

Итак, разностная схема в данном случае состоит из равномерной одномерной сетки с N+1 узлами и системы (7.22) разностных уравнений при заданных значениях u_0 и u_N . Ясно, что (7.22) образует систему N-1 линейных алгебраических уравнений (СЛАУ) относительно узловых значений u_n , $n=\frac{1}{1}$, N-1, матричная запись которой

$$A\mathbf{u} = \mathbf{y} \tag{7.23}$$

включает квадратную трехдиагональную матрицу

$$A = \begin{pmatrix} 2 + q_1 h^2 & -1 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ -1 & 2 + q_2 h^2 & -1 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 2 + q_3 h^2 & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 2 + q_{N-2} h^2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & \dots & -1 & 2 + q_{N-1} h^2 \end{pmatrix}$$

порядка N-1 и векторы $\boldsymbol{u}=(u_1\ u_2\ \dots\ u_n\ \dots\ u_{N-1})^{\mathrm{T}},\ \boldsymbol{y}==(y_1\ y_2\ \dots\ y_n\ \dots\ y_{N-1})^{\mathrm{T}},$ где $y_1=f_1h^2+u_0,\ y_{N-1}=f_{N-1}h^2+u_N$ и $y_n=f_nh^2,\ n=\overline{2,N-2}.$ Из $(N-1)^2$ элементов матрицы

A ненулевыми являются лишь 3N-5 и соответствуют коэффициентам СЛАУ (7.22), которую можно представить в виде

$$\begin{cases} b_1 u_1 - c_1 u_2 = y_1, \\ -a_n u_{n-1} + b_n u_n - c_n u_{n+1} = y_n, & n = \overline{2, N-2}, \\ -a_{N-1} u_{N-2} + b_{N-1} u_{N-1} = y_{N-1}, \end{cases}$$
 (7.24)

где $a_n = c_{n-1} = 1$, $n = \overline{2, N-1}$, и $b_n = a_n + c_n + q_n h^2 \neq 0$, $n = \overline{1, N-1}$, если учесть, что $a_1 = c_{N-1} = 0$. При $q(x) \geqslant 0$, $x \in (0, l)$, коэффициенты в (7.24) удовлетворяют неравенствам

$$\begin{cases} b_{n} - a_{n} - c_{n} \geqslant 0, \\ a_{n} \geqslant 0, \quad n = \overline{1, N - 1}, \\ c_{n} > 0, \quad n = \overline{1, N - 2}. \end{cases}$$
 (7.25)

В рассматриваемом случае выполнены неравенства

$$|b_n| \ge |a_n| + |c_n| > |a_n|, \quad n = \overline{1, N-1},$$
 (7.26)

причем $a_1=c_{N-1}=0$, т.е. при n=1 и n=N-1 первое неравенство в (7.25) является заведомо строгим. Если это неравенство является строгим хотя бы для одного значения n, будем говорить о трехдиагональной матрице c частичным диагональным преобладанием. В случае q(x)>0, $x\in(0,l)$, все неравенства в (7.26) строгие, т.е. A — матрица c диагональным преобладанием. СЛАУ, у которой матрица c диагональным преобладанием, имеет решение, и притом единственное [III]. Это решение можно найти методом Γ аусса.

Для решения СЛАУ, матрица которой имеет частичное диагональное преобладание, наиболее эффективным является метод прогонки, основанный на возможности выразить любое узловое значение u_n , $n=\overline{1,N-2}$, через значение u_{n+1} в соседнем

узле, т.е.

$$u_n = \mu_n u_{n+1} + \nu_n, \quad n = \overline{1, N-2},$$
 (7.27)

причем из первого равенства (7.24) имеем $\mu_1=\frac{c_1}{b_1}$ и $\nu_1=\frac{y_1}{b_1},$ а далее из (7.24) при помощи (7.27) находим

$$\mu_n = \frac{c_n}{b_n - a_n \mu_{n-1}}, \quad \nu_n = \frac{y_n + a_n \nu_{n-1}}{b_n - a_n \mu_{n-1}}, \quad n = \overline{2, N-2}.$$
 (7.28)

Подставляя $u_{N-2}=\mu_{N-2}u_{N-1}+\nu_{N-2}$ в последнее равенство (7.24), получаем

$$u_{N-1} = \frac{y_{N-1} + a_{N-1}\nu_{N-2}}{b_{N-1} - a_{N-1}\mu_{N-2}}. (7.29)$$

Это позволяет затем при помощи (7.27) и предварительно вычисленных по формуле (7.28) коэффициентов μ_n и ν_n найти остальные значения u_n , где номер n последовательно принимает значения $N-2,\ldots,1$.

Решение СЛАУ (7.24) существует и единственно, если по формулам (7.27)—(7.29), полученным из СЛАУ эквивалентными преобразованиями, можно однозначно найти неизвестные значения u_n , $n=\overline{1,N-1}$. Это будет в том случае, когда ни один из знаменателей $\Delta_n=b_n-a_n\mu_{n-1}$ в (7.28) и (7.29) в процессе вычислений не обращается в нуль. С помощью метода математической индукции покажем, что для существования и единственности решения СЛАУ достаточно выполнения условия (7.26). Действительно, $\Delta_1=b_1\neq 0$ и $|\mu_1|=\frac{|c_1|}{|b_1|}\leqslant 1$. Предположим, что $\Delta_{n-1}\neq 0$ и $|\mu_{n-1}|\leqslant 1$ при $2< n\leqslant N-1$. Тогда получаем

$$|\Delta_n| = |b_n - a_n \mu_{n-1}| \geqslant |b_n| - |a_n \mu_{n-1}| \geqslant |b_n| - |a_n| > 0,$$

т.е. $\Delta_n \neq 0$. Кроме того, имеем $|\Delta_n| \geqslant |c_n|$, $n = \overline{1, N-2}$, и в данном случае $|\Delta_n| \geqslant |a_n|$, $n = \overline{2, N-1}$. Поэтому $|\mu_n| = \frac{|c_n|}{|\Delta_n|} \leqslant 1$ и $|a_n| \leqslant |\Delta_n|$. Следовательно, алгоритм метода прогонки, исполь-

зующий рекуррентные формулы (7.27) и (7.28), не приводит к накоплению вычислительной погрешности, связанной, например, с ошибками округления. В таком случае говорят, что алгоритм обладает вычислительной устойчивостью.

В рассматриваемом случае алгоритм метода прогонки обладает устойчивостью и по входным данным, поскольку возможные погрешности в задании исходной информации при формулировке краевой задачи (7.20), (7.21) не возрастают в процессе вычислений благодаря выполнению неравенств $|\mu_n| \le 1$ и $|a_n| \le |\Delta_n| \le 1$. Алгоритм называют устойчивым, если он обладает одновременно и вычислительной устойчивостью и устойчивостью по входным данным, и неустойчивым в противном случае.

Для СЛАУ (7.24) справедлив так называемый **принцип максимума**, состоящий в том, что $u_n \leqslant 0$ при выполнении неравенств (7.25) и $u_0 \leqslant 0$, $u_N \leqslant 0$, $y_n \leqslant 0$, $n = \overline{1, N-1}$. Докажем это от противного. Предположим, что $u_n > 0$ в одном или нескольких внутренних уэлах x_n , $n = \overline{1, N-2}$. Обозначим через x_m узел, в котором значение $u_m > 0$ является наибольшим. Тогда в соответствии с (7.25) имеем

$$a_m u_m \geqslant a_m u_{m-1}, \qquad c_m u_m > c_m u_{m+1}.$$

и с учетом (7.24) запишем

$$0 \le (b_m - a_m - c_m)u_m < < b_m u_m - a_m u_{m-1} - c_m u_{m+1} = y_m \le 0.$$
 (7.30)

Полученное противоречие (0<0) доказывает, что $u_n\leqslant 0,\ n=\frac{1}{1},N-2$. Если же наибольшим является значение $u_{N-1}>0,$ то при m=N-1 также приходим к противоречию в (7.30), поскольку $a_{N-1}>0$ и $c_{N-1}=0.$

СЛАУ (7.24) получена эквивалентными преобразованиями из СЛАУ (7.22). Поэтому принцип максимума по отношению к (7.22) можно сформулировать так: $u_n \leq 0$ при выполнении неравенств (7.25) и $u_0 \leq 0$, $u_N \leq 0$, $f_n \leq 0$, $n = \overline{1, N-1}$.

Если в (7.22) $f_n=0$, $n=\overline{1,N-1}$, то для узловых значений $v_n,$ $n=\overline{1,N-1}$, являющихся решением такой СЛАУ при $v_0=u_0$ и $v_N=u_N$, справедлива оценка

$$\max_{n=1,N-1} |v_n| \leqslant \max\{|u_0|,|u_N|\} = M \geqslant 0.$$
 (7.31)

Действительно, рассмотрим совокупность уэловых эначений $\xi_n=v_n-M,\ n=\overline{1,N-1},\$ которые будут удовлетворять (7.22) при $f_n=-Mq_nh^2\leqslant 0,\ n=\overline{1,N-1},\$ причем $\xi_0=v_0-M\leqslant 0$ и $\xi_N=v_N-M\leqslant 0.$ Поэтому, согласно принципу максимума, имеем $\xi_n\leqslant 0,\$ или $v_n\leqslant M,\ n=\overline{1,N-1},\$ откуда следует (7.31).

Пусть теперь множество узловых значений w_n , $n=\overline{1,N-1}$, удовлетворяет СЛАУ (7.24) при условии $w_0=w_N=0$. Обозначим $Y=\max_{n=\overline{1,N-1}}|f_n|$ и рассмотрим совокупность узловых значений

$$z_n = \frac{1}{2} Y x_n (l - x_n) = \frac{1}{2} Y h^2 n (N - n) \geqslant 0, \quad n = \overline{1, N - 1}.$$

Непосредственной проверкой убедимся, что тогда значения $\zeta_n=w_n-z_n,\ n=\overline{1,N-1},$ будут удовлетворять СЛАУ (7.24) при условии $\zeta_0=\zeta_N=0,$ если в ее правой части f_n заменить на $f_n-Y-q_nz_n\leqslant 0,\ n=\overline{1,N-1}.$ Следовательно, согласно принципу максимума, получим $\zeta_n\leqslant 0,$ или

$$w_n \leqslant z_n = Y \frac{x_n(l - x_n)}{2} = \frac{x_n(l - x_n)}{2} \max_{n = \overline{1, N - 1}} |f_n|, \quad n = \overline{1, N - 1}. \quad (7.32)$$

Отсюда с учетом Nh=l находим

$$\max_{n=\overline{1,N-1}} |w_n| \leqslant \max_{n=\overline{1,N-1}} |z_n| \leqslant \frac{Yl^2}{8} = \frac{l^2}{8} \max_{n=\overline{1,N-1}} |f_n|. \tag{7.33}$$

Ясно, что при заданных значениях u_0 и u_N решение СЛАУ (7.24) можно представить в виде $u_n=v_n+w_n$. Поэтому с учетом (7.31) и (7.33) справедлива оценка

$$\frac{\max_{n=1,N-1}|u_n| = \max_{n=1,N-1}|v_n + w_n| \leq }{\leq \max_{n=1,N-1}|v_n| + \max_{n=1,N-1}|w_n| \leq }$$

$$\leq \max\{|u_0|, |u_N|\} + \frac{l^2}{8} \max_{n=1,N-1}|f_n|. \quad (7.34)$$

Теперь вывод об устойчивости по входным данным алгоритма метода прогонки при решении СЛАУ (7.22) можно перенести на соответствующую этой СЛАУ разностную схему. Пусть $\widetilde{u}_n,\ n=\overline{1,N-1},$ — решение СЛАУ (7.22) при правых частях \widetilde{f}_n и заданных $\widetilde{u}_0,\ \widetilde{u}_N.$ Тогда значения $\eta_n=u_n-\widetilde{u}_n,\ n=\overline{1,N-1},$ будут удовлетворять СЛАУ (7.22) при правых частях $\Delta f_n=f_n-\widetilde{f}_n$ и заданных $\Delta u_0=u_0-\widetilde{u}_0,\ \Delta u_N=u_N-\widetilde{u}_N,$ а вместо (7.34) получим

$$\frac{\max_{n=1,N-1} |\eta_n| = \max_{n=1,N-1} |u_n - \widetilde{u}_n| \leq
\leq \max\{|\Delta u_0|, |\Delta u_N|\} + \frac{l^2}{8} \max_{n=1,N-1} |\Delta f_n|. \quad (7.35)$$

Значения Δf_n , $n=\overline{1,N-1}$, и Δu_0 , Δu_N можно рассматривать как погрешности при задании исходной информации для краевой задачи (7.20), (7.21). Выполнение неравенства (7.35) означает, что рассматриваемая разностная схема обладает устойчивостью по входным данным.

Перейдем к оценке погрешностей, возникающих при приближенном решении краевой задачи (7.20), (7.21). Пусть функция $\overline{u}(x)$ является точным решением этой задачи и предположим, что $\overline{u}(x)$ имеет на отрезке [0,l] непрерывную производную четвертого порядка. Тогда, подставляя в разностные уравне-

ния (7.22) вместо u_n значения $\overline{u}_n = \overline{u}(x_n)$ и используя приближенный вариант (7.7) при $h_{n\pm 1/2} = h$, получим

$$-\frac{\overline{u}_{n-1} - 2\overline{u}_n + \overline{u}_{n+1}}{h^2} + q_n \overline{u}_n - f_n \approx -\overline{u}_n'' + \overline{u}_n^{\text{IV}} \frac{h^2}{12} + q_n \overline{u}_n - f_n = \overline{u}_n^{\text{IV}} \frac{h^2}{12} = \psi_n, \quad n = \overline{1, N-1}, \quad (7.36)$$

поскольку, согласно (7.20), $-\overline{u}_n'' + q_n \overline{u}_n - f_n = 0$. Значение

$$\psi = \max_{n=\overline{1,N-1}} |\psi_n| = \frac{h^2}{12} \max_{n=\overline{1,N-1}} |\overline{u}_n^{\text{IV}}| \leqslant \frac{M_4}{12} h^2, \quad M_4 = \max_{x \in [0,l]} |\overline{u}^{\text{IV}}(x)|,$$

назовем погрешностью аппроксимации $O\mathcal{A}Y$ (7.20) рассматриваемой разностной схемой. Говорят, что разностное уравнение аппроксимирует $O\mathcal{A}Y$, если $\psi \to 0$ при $h \to 0$. При этом показатель степени m' в неравенстве $\psi \leqslant C'h^{m'}$, где C' > 0 — некоторая константа, называют порядком аппроксимации. В данном случае m' = 2.

Из (7.36) следует, что значения \overline{u}_n , $n=\overline{1,N-1}$, удовлетворяют (7.22) при замене f_n на $\overline{f}_n=f_n+\psi_n$, т.е. значения $\Delta u_n=\overline{u}_n-u_n$ удовлетворяют условиям $\Delta u_0=\Delta u_N=0$ и СЛАУ (7.22) при замене в ней f_n на ψ_n . Тогда в соответствии с (7.32) и (7.36) имеем

$$|\overline{u}_{n} - u_{n}| \leq x_{n} \frac{l - x_{n}}{2} \max_{n = \overline{1, N - 1}} |\psi_{n}| \leq$$

$$\leq M_{4} h^{2} x_{n} \frac{l - x_{n}}{24}, \quad n = \overline{1, N - 1}, \quad (7.37)$$

откуда следует

$$\Delta u = \max_{n=1, N-1} |\overline{u}_n - u_n| \leqslant \frac{M_4 l^2}{96} h^2. \tag{7.38}$$

Значение Δu называют **погрешностью разностной схемы**. Если $\Delta u \to 0$ при $h \to 0$, то говорят, что решение разностных уравнений сходится к решению соответствующей краевой

задачи, или короче: разностная схема сходится. При этом показатель степени m в неравенстве $\Delta u \leqslant Ch^m$, C>0, называют порядком точности разностной схемы. Для рассматриваемой разностной схемы m=2. Совпадение порядка точности разностной схемы с порядком аппроксимации является в данном случае следствием непрерывной зависимости решения u_n , $n=\overline{1,N-1}$, разностных уравнений от их правых частей*.

Оценки (7.37) и (7.38) погрешности, называемые априорными, обычно трудно использовать на практике, поскольку значение M_4 сложно оценить до решения задачи. Апостериорную оценку погрешности можно получить методом Рунге, используя результаты решений СЛАУ (7.22) на так называемых стущающихся сетках, т.е. на нескольких сетках с увеличивающимся числом узлов при условии сохранения ранее введенных узлов. Пусть $u_{n^*}^*$ — значения в узлах $x_{n^*}^*$, $n^* = \overline{1,N^*-1}$, удовлетворяющие (7.22) при $u_0^* = \overline{u}_0$, $u_{N^*}^* = \overline{u}_l$, числе $N^* = 2N$ узлов сетки и ее шаге $h^* = h/2$. Оценивая левую часть в (7.37) сверху, т.е. заменяя неравенство (7.37) равенством, для узла $x_n = x_{n^*}^* = x_{2n}^*$ находим

$$|\overline{u}_n - u_n| = M_4 h^2 x_n \frac{l - x_n}{24}, \quad n = \overline{1, N - 1},$$

$$|\overline{u}_{n^*}^* - u_{n^*}^*| = M_4 (h^*)^2 x_{n^*}^* \frac{l - x_{n^*}^*}{24} = M_4 \frac{h^2}{4} x_n \frac{l - x_n}{24},$$

где $\overline{u}_{n^*}^* = \overline{u}_n$ и $n^* = \overline{1, N^*-1}$. Отсюда получаем

$$4|\overline{u}_{n^*}^* - u_{n^*}^*| = |\overline{u}_n - u_n|,$$

или, обозначая $\Delta u_n^* = |\overline{u}_{n^*}^* - u_{n^*}^*| = |\overline{u}_n - u_n^*|,$

$$4\Delta u^*(x_n) = |\overline{u}_n - u_n| = |(\overline{u}_n - u_n^*) + u_n^* - u_n| \leqslant \Delta u_n^* + |u_n^* - u_n|.$$

В итоге для узла x_n получаем оценку погрешности

$$\Delta u_n^* = |\overline{u}_n - u_n^*| \leqslant \frac{|u_n^* - u_n|}{3} = \Delta u_n. \tag{7.39}$$

^{*}См., например: Самарский А.А.

Пример 7.1. Рассмотрим краевую задачу

$$-u''(x) + x^2 u(x) = \left(\frac{\pi^2}{4} + x^2\right) \cos \frac{\pi x}{2}, \quad x \in (0, 1),$$

$$u(0) = 1, \quad u(1) = 0,$$

имеющую точное решение $\overline{u}(x)=\cos\frac{\pi x}{2}$. Используем разностную схему (7.22) при $q_n=x_n^2$ и $f_n=\left(\frac{\pi^2}{4}+x_n^2\right)\cos\frac{\pi x_n}{2}$, где $x_n=\frac{n}{4}$, $n=\overline{0,4}$, т.е. разобьем отрезок [0,1] тремя внутренними точками на N=4 частичных отрезков равной длины $h=\frac{1}{N}=\frac{1}{4}$. Тогда при заданных значениях $u_0=1$ и $u_N=0$ получим СЛАУ из трех уравнений

$$-u_{n-1} + \left(2 + \frac{n^2}{256}\right)u_n - u_{n+1} = \frac{4\pi^2 + n^2}{256}\cos\frac{\pi n}{8}, \quad n = \overline{1, N-1}.$$

Ее решение методом прогонки представлено в табл. 7.1.

Таблица 7.1

n	u_n	n^*	u_{n}^{*} .	$\overline{u}(x_{n^*}^*)$	Δ_n^*	Δ_n	C_n^*
0	1,000000	0	1,000000	1,000000	0	0	0
_		1	0,981114	0,980785	3,29		4,34
1	0,926080	2	0,924413	0,923880	5,33	$5,\!56$	7,43
-		3	0,832097	0,831470	6,27		9,29
2	0,709703	4	0,707733	0,707107	6,26	6,57	9,91
		5	0,556116	0,555570	5,46	_	9,29
3	0,384324	6	0,383082	0,382683	3,99	4,14	7,43
-	-	7	0,195300	0,195090	2,10	_	4,34
4	0	8	0	0	0	0	0

В случае $N^*=8$ та же разностная схема приведет к СЛАУ из семи уравнений

$$-u_{n^*-1}^* + \left(2 + \frac{(n^*)^2}{4096}\right)u_{n^*}^* - u_{n^*+1}^* = \frac{16\pi^2 + (n^*)^2}{4096}\cos\frac{\pi n^*}{16},$$

$$n^* = \overline{1, N^*-1},$$

причем $u_0^*=1$ и $u_{N^*}^*=0$. Решение этой СЛАУ и значения $\overline{u}(x_{n^*})$ точного решения в узлах $x_{n^*}=\frac{n^*}{N^*}$ приведены в табл. 7.1. Там же представлены значения $\Delta_n^*=10^4|\overline{u}(x_{n^*})-u_{n^*}^*|$. Их сравнение со значениями $\Delta_n=10^4\Delta u_n$, вычисленными в соответствии с (7.39), показывает, что метод Рунге дает в данном случае хорошие результаты. Вместе с тем погрешности значения $C_n^*=10^4\cdot\frac{M_4}{24}(h^*)^2x_{n^*}^*(1-x_{n^*}^*)$, соответствующие априорной оценке (7.37), где в данном случае

$$M_4 = \max_{x=[0,1]} |\overline{u}^{\text{IV}}(x)| = \frac{\pi^4}{16} \max_{x=[0,1]} \left| \cos\left(\frac{\pi x}{2}\right) \right| = \frac{\pi^4}{16},$$

заметно выше (см. табл. 7.1).

Вопросы и задачи

- 7.1. Какой порядок погрешности имеет формула $u_{n\pm 1}''\approx rac{u_{n+1}-2u_n+u_{n-1}}{h^2},$ где h постоянный шаг одномерной сетки?
- **7.2.** Показать, что погрешность аппроксимации в (7.8) имеет первый порядок, а в (7.9) второй порядок.