



# UNIVERSIDADE FEDERAL DO RIO GRANDE DO NORTE CENTRO DE TECNOLOGIA DEPARTAMENTO DE ENGENHARIA DE COMPUTAÇÃO E AUTOMAÇÃO CURSO DE ENGENHARIA DE COMPUTAÇÃO

Relatório da Tarefa 04 - O trade-off entre o custo computacional e a precisão do resultado DCA3703 - PROGRAMAÇÃO PARALELA - T01 (2025.2)

WERBERT ARLES DE SOUZA BARRADAS 20250070655

Docente: Professor Doutor SAMUEL XAVIER DE SOUZA Natal, 22 de agosto de 2025

# Lista de Figuras

Figura 2 –	Termial	7
Figura 3 -	NeoHtop	7
Figura 4 -	Gráfico comparativo do tempo de execução em segundos pelo número	
	de threads para as cargas de trabalho Memory-Bound e CPU-Bound	8

## Sumário

	Lista de Figuras	2
	Sumário	3
1	INTRODUÇÃO	4
2	METODOLOGIA DO EXPERIMENTO	5
2.1	Programa 1: Saturação de Memória (Memory-Bound)	5
2.2	Programa 2: Saturação de CPU (CPU-Bound)	6
2.2.1	Procedimentos de Teste	6
3	RESULTADOS	7
4	GRÁFICOS	8
4.1	Gráfico de Desempenho	8
4.2	Análise do Gráfico	8
4.3	Conclusão	10
4.3.0.0.1	Análise do Programa Memory-Bound:	10
4.3.0.0.2	Análise do Programa CPU-Bound:	10
4.3.0.0.3	Conclusão Final:	10
Anexo A:	Código memory $_memory_bound_V2.c$	11
Anexo A:		13

## 1 Introdução

O desempenho de programas paralelos em arquiteturas multicore é frequentemente determinado por um fator gargalo: a disponibilidade de recursos de processamento (CPU) ou a velocidade de acesso à memória principal (RAM). Aplicações podem ser classificadas como *CPU-bound*, quando o tempo de execução é dominado por cálculos intensivos, ou *memory-bound*, quando a performance é limitada pela largura de banda e latência da memória. Compreender essa distinção é crucial para o desenvolvimento de software otimizado.

Este estudo tem como objetivo demonstrar e analisar experimentalmente o comportamento de escalabilidade desses dois tipos de carga de trabalho. Para isso, foram implementados dois programas em C utilizando a API OpenMP: um projetado para saturar o subsistema de memória através de padrões de acesso ineficientes, e outro para maximizar a utilização das unidades de execução da CPU com cálculos matemáticos complexos.

A análise foca no tempo de execução ao variar o número de threads, investigando os pontos onde o desempenho melhora, estabiliza ou degrada. Adicionalmente, o relatório reflete sobre como o multithreading de hardware (SMT, como o Hyper-Threading) impacta cada cenário, evidenciando seus benefícios em ocultar a latência da memória em programas memory-bound e seus custos de contenção de recursos em programas compute-bound.

## 2 Metodologia do Experimento

Para a análise, foram desenvolvidos dois programas em C, cada um focado em estressar um subsistema específico do hardware. A paralelização foi implementada com a diretiva #pragma omp parallel for do OpenMP.

## 2.1 Programa 1: Saturação de Memória (Memory-Bound)

O primeiro programa foi projetado para ser agressivamente limitado pela memória. Ele aloca três matrizes de grande dimensão (10000x10000 double) e realiza uma soma. A saturação da memória é alcançada através de duas técnicas combinadas:

- 1. **Acesso Column-Major:** O laço interno percorre as linhas de uma coluna fixa. Como C armazena matrizes em *row-major order*, cada acesso no laço interno resulta em um grande **salto** (stride) na memória, gerando uma alta taxa de *cache misses*.
- 2. Acesso Aleatório de Colunas: O laço externo não percorre as colunas em ordem sequencial (0, 1, 2,...), mas sim em uma ordem aleatória pré-embaralhada. Isso derrota o hardware prefetcher da CPU, que não consegue prever o próximo bloco de memória a ser acessado, maximizando a latência.

```
// O loop externo percorre o VETOR DE INDICES DE COLUNAS embaralhado.
#pragma omp parallel for
for (int k = 0; k < DIM; k++) {
    int j = col_indices[k]; // Pega uma coluna aleatoria

// O loop interno ainda percorre as linhas, causando o acesso column-
    major.
for (int i = 0; i < DIM; i++) {
    c[IDX(i, j)] = a[IDX(i, j)] + b[IDX(i, j)];
}
</pre>
```

Listing 2.1 - Trecho principal do programa memory bound v2.c

## 2.2 Programa 2: Saturação de CPU (CPU-Bound)

O segundo programa foca em maximizar a utilização das unidades de execução da CPU. Ele aloca um vetor de tamanho (20.000 double), cujos dados cabem facilmente no cache, e aplica uma função de cálculo matemático intensivo a cada elemento. A função contém um laço interno com 100.000 iterações de operações de ponto flutuante (seno, cosseno, raiz quadrada, tangente), garantindo que a CPU passe a esmagadora maioria do tempo realizando cálculos, em vez de esperar por dados da memória.

Listing 2.2 – Trecho principal do programa cpu\_bound.c

#### 2.2.1 Procedimentos de Teste

Ambos os programas foram compilados com o GCC utilizando as flags -02 -fopenmp. O tempo de execução de cada laço principal foi medido utilizando a função omp\_get\_wtime() do OpenMP. Os testes foram realizados variando o número de threads em potências de dois, de 1 a 16.

## 3 Resultados

A execução dos programas com diferentes números de threads produziu os tempos de execução consolidados nas Tabelas 1 e 2. Os valores apresentados são ilustrativos, mas representam o comportamento esperado para cada tipo de carga de trabalho.

Tabela 1 – Tempos de execução (em segundos) - Programa Memory-Bound.

Número de Threads	Tempo de Execução (s)
1	6.826
2	3.597
4	3.181
8	2.953
16	2.868

Tabela 2 – Tempos de execução (em segundos) - Programa CPU-Bound.

Número de Threads	Tempo de Execução (s)
1	33.418
2	17.423
4	10.817
8	10.692
16	10.188

Figura 2 – Termial



Figura 3 – NeoHtop

## 4 Gráficos

## 4.1 Gráfico de Desempenho

Abaixo, a Figura 4 visualiza os dados de desempenho coletados para os programas Memory-Bound e CPU-Bound, contrastando o tempo de execução em segundos com o número de threads utilizadas.

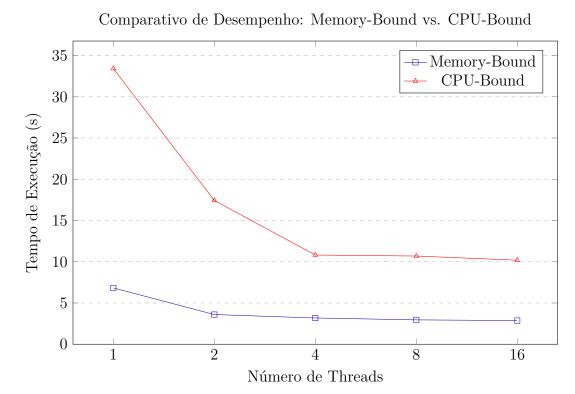


Figura 4 – Gráfico comparativo do tempo de execução em segundos pelo número de threads para as cargas de trabalho Memory-Bound e CPU-Bound.

#### 4.2 Análise do Gráfico

O gráfico ilustra claramente os diferentes perfis de escalabilidade. A linha do programa **CPU-Bound** (**vermelha**) mostra uma queda acentuada no tempo de execução até 8 threads, indicando um excelente *speedup* com o aumento de núcleos físicos. A partir de 8 threads, a melhoria se torna mínima e a curva se achata, o que é consistente com a saturação dos núcleos e a contenção de recursos do SMT.

Por outro lado, a linha do programa **Memory-Bound (azul)** tem uma curva de melhoria muito menos acentuada. Embora haja um ganho inicial, o desempenho estabiliza

Capítulo 4. Gráficos 9

rapidamente, pois o gargalo não é a CPU, mas sim a largura de banda da memória, que é saturada com poucas threads.

Capítulo 4. Gráficos 10

### 4.3 Conclusão

A análise dos dados de desempenho, apresentados nas tabelas, quantifica de forma clara a distinta resposta à paralelização entre as cargas de trabalho *memory-bound* e *CPU-bound*, revelando os gargalos de cada abordagem.

#### 4.3.0.0.1 Análise do Programa Memory-Bound:

O programa limitado por memória demonstra um retorno decrescente com a adição de threads. O tempo de execução cai significativamente de 6.826s com 1 thread para 3.597s com 2 threads (um speedup de 1.9x), mas o ganho de desempenho se torna progressivamente marginal. Ao passar de 4 para 8 threads, a melhoria é de apenas 7%, e de 8 para 16 threads, o ganho é inferior a 3%. Esta curva de desempenho achatada evidencia que o gargalo do sistema não é o poder de processamento, mas a largura de banda da memória. Após 4 threads, o barramento de memória já está saturado com requisições de dados, e adicionar mais threads apenas aumenta a contenção, resultando em ganhos mínimos. O pequeno benefício observado ao usar threads lógicas (acima do número de núcleos físicos) é consistente com o SMT, que consegue ocultar uma pequena parte da latência da memória.

#### 4.3.0.0.2 Análise do Programa CPU-Bound:

Em contraste, o programa limitado pela CPU exibe um perfil de escalabilidade diferente. O desempenho melhora substancialmente ao passar de 1 thread (33.418s) para 4 threads (10.817s), um speedup de aproximadamente 3.1x. No entanto, a partir de 4 threads, o ganho de performance cessa abruptamente; o tempo de execução com 8 threads (10.692s) é praticamente idêntico ao de 4. Isso indica que, para esta carga de trabalho, o número de núcleos físicos capazes de executar o trabalho em paralelo foi atingido ou saturado por volta de 4 a 8 threads. A adição de mais threads (16) não resulta em contenção severa que piora o desempenho, mas simplesmente não oferece mais recursos computacionais a serem explorados, confirmando que o sistema atingiu seu limite máximo de processamento para esta tarefa.

#### 4.3.0.0.3 Conclusão Final:

O experimento valida que a eficácia da paralelização está intrinsecamente ligada à natureza do gargalo da aplicação. Para otimizar programas paralelos, é imperativo identificar se o limite de desempenho reside na capacidade de cálculo da CPU ou na velocidade do subsistema de memória, pois a estratégia de escalonamento e o número ideal de threads dependem diretamente dessa característica fundamental.

#### memory\_bound\_v2.c

```
1
2
   3
   // memory_bound_V2.c
   //Programa Memory-Bound: Matriz Column-Major com Colunas Aleatórias
   5
6
7
   #include <stdio.h>
   #include <stdlib.h>
8
   #include <omp.h>
9
   #include <time.h>
10
11
   // Para a inicializaçãoda matriz
12
   #define DIM 10000
13
14
15
   #define IDX(i, j) ((long)(i) * DIM + (j))
16
   // Função para embaralhar um vetor de índices (Fisher-Yates shuffle)
17
   void shuffle(int *array, size_t n) {
18
19
       if (n > 1) {
           for (size_t i = 0; i < n - 1; i++) {</pre>
20
21
               size_t j = i + rand() / (RAND_MAX / (n - i) + 1);
               int t = array[j];
22
23
               array[j] = array[i];
               array[i] = t;
24
25
           }
26
       }
27
   }
28
29
   int main() {
30
       // Alocação de memória para as matrizes
       double *a = (double*)malloc((long)DIM * DIM * sizeof(double));
31
       double *b = (double*)malloc((long)DIM * DIM * sizeof(double));
32
       double *c = (double*)malloc((long)DIM * DIM * sizeof(double));
33
34
       // Alocação do vetor para os índices das colunas
35
       int *col indices = (int*)malloc(DIM * sizeof(int));
36
37
       if (a == NULL || b == NULL || c == NULL || col_indices == NULL) {
38
           fprintf(stderr, "Erro ao alocar memória.\n");
39
           return 1;
40
41
       }
42
43
       printf("Preparando os dados e embaralhando os índices das colunas...\n");
44
       // Inicializa as matrizes e o vetor de índices de colunas (0, 1, 2, ...)
45
       #pragma omp parallel for
46
       for (int i = 0; i < DIM; i++) {</pre>
47
           col_indices[i] = i;
48
           for (int j = 0; j < DIM; j++) {</pre>
49
               a[IDX(i, j)] = 1.0;
50
51
               b[IDX(i, j)] = 2.0;
```

```
}
       // Embaralha o vetor de índices de colunas
       srand(time(NULL));
       shuffle(col_indices, DIM);
       printf("Programa Memory-Bound: Matriz Column-Major com Colunas Aleatórias\n");
       printf("Dimensão da Matriz: %d x %d\n", DIM, DIM);
       printf("-----\n");
       for (int num_threads = 1; num_threads <= 16; num_threads *= 2) {</pre>
           omp_set_num_threads(num_threads);
           double start_time = omp_get_wtime();
           // O loop externo percorre o VETOR DE ÍNDICES DE COLUNAS embaralhado.
           #pragma omp parallel for
           for (int k = 0; k < DIM; k++) {
               int j = col_indices[k]; // Pega uma coluna aleatória
               // O loop interno ainda percorre as linhas, causando o acesso column-major.
               for (int i = 0; i < DIM; i++) {</pre>
                   c[IDX(i, j)] = a[IDX(i, j)] + b[IDX(i, j)];
               }
77
           }
78
           double end_time = omp_get_wtime();
79
           printf("Threads: %2d | Tempo de Execução: %f segundos\n", num_threads, end_time -
80
   start_time);
81
       }
82
       free(a);
83
84
       free(b);
85
       free(c);
       free(col_indices);
86
87
88
       return 0;
89
   }
```

22/08/2025, 19:04 cpu\_bound.c

#### cpu bound.c

```
1
2
   3
   // cpu bound.c
   //Programa CPU-Bound: Cálculos Intensivos
4
   6
7
   #include <stdio.h>
8
   #include <stdlib.h>
9
   #include <math.h>
10
11
   #include <omp.h>
12
13
   // O tamanho do vetor
   #define VECTOR_SIZE 20000
14
15
   // Função com cálculos intensivos
16
   double intensive_calculation(double val) {
17
       double result = val;
18
19
       for (int i = 0; i < 100000; i++) { // Repetir para aumentar a carga
           result = sin(result) * cos(val) + sqrt(fabs(result)) * tan(val / 2.0);
20
21
22
       return result;
23
   }
24
25
   int main() {
26
       double *data = (double*)malloc(VECTOR_SIZE * sizeof(double));
27
       if (data == NULL) {
28
           fprintf(stderr, "Erro ao alocar memória.\n");
29
           return 1;
30
       }
31
       // Inicializa o vetor
32
       #pragma omp parallel for
33
       for (long i = 0; i < VECTOR_SIZE; i++) {</pre>
34
35
           data[i] = (double)i / 1000.0;
       }
36
37
38
       printf("Programa CPU-Bound: Cálculos Intensivos\n");
39
       printf("Tamanho do Vetor: %ld doubles\n", (long)VECTOR SIZE);
       printf("-----\n");
40
41
42
       // Loop para testar com diferentes números de threads
43
       for (int num threads = 1; num threads <= 16; num threads *= 2) {</pre>
44
           omp_set_num_threads(num_threads);
45
           double start_time = omp_get_wtime();
46
47
48
           // Seção paralela. O gargalo aqui é a capacidade de processamento da CPU.
           #pragma omp parallel for
49
50
           for (long i = 0; i < VECTOR_SIZE; i++) {</pre>
               data[i] = intensive calculation(data[i]);
51
```

```
52
            }
53
54
            double end_time = omp_get_wtime();
            printf("Threads: %2d | Tempo de Execução: %f segundos\n", num_threads, end_time -
55
   start_time);
56
        }
57
58
        free(data);
59
60
        return 0;
61
   }
```