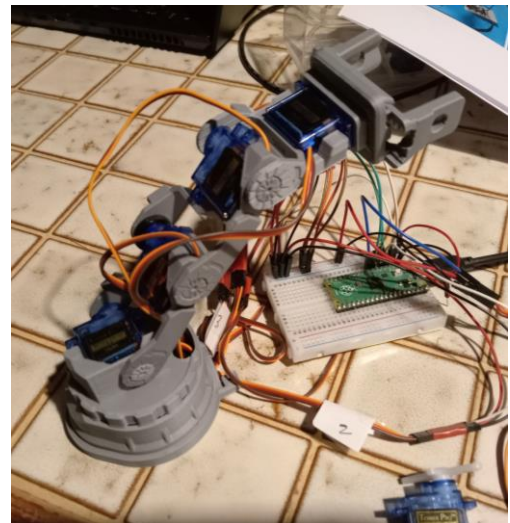
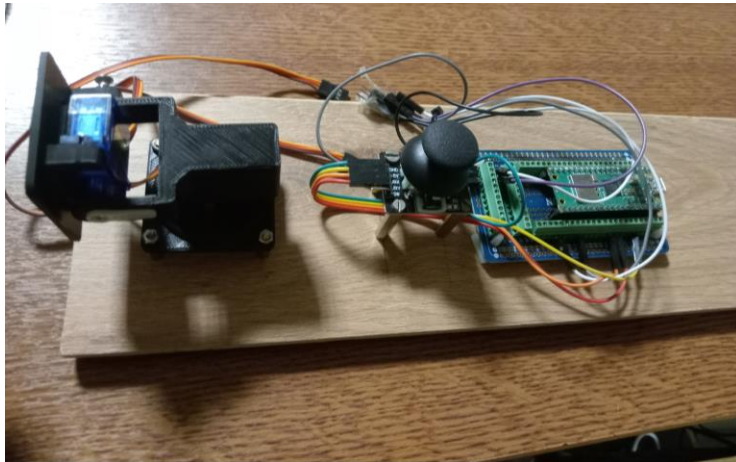


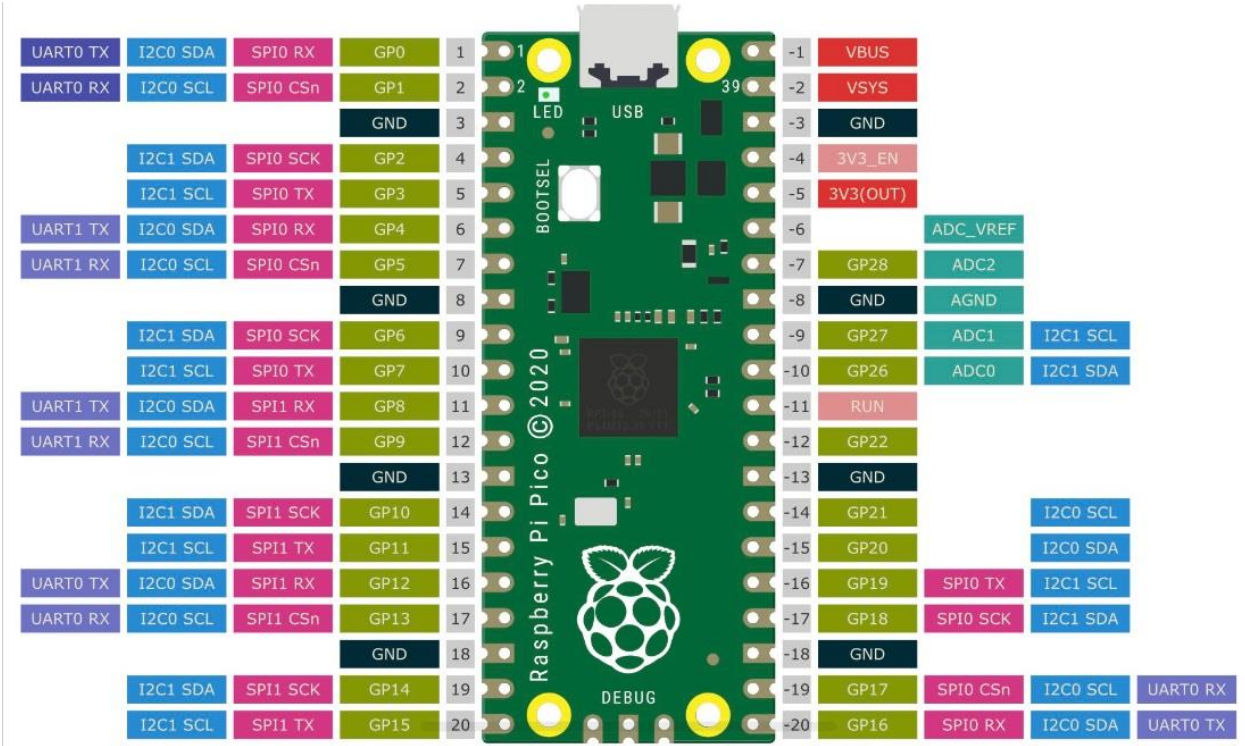
Bras Robotisé



1 LISTE DES COMPOSANTS

- 5x Servo Moteur
- Joystick (Action bras)
- Encoder (Rotation)
- 4x Boutons
- Télécommande IR

2 SCHEMA DE MONTAGE



Servo MRotation	GP#2		
Servo Moteur Bas	GP#3		
Servo Moteur Milieu	GP#4		
Servo Moteur Haut	GP#5		
Servo Pince	GP#6		

3 CODE DISPONIBLE

3.1 DATABASE

[GitHub - armanetl/prj_ateliers_mjc: Code pour atelier raspberry MJC](#)

3.2 LIBRAIRIES

Servo.py	Servo
Bras.py	Nouvelle classe qui pilote les 5 servos

3.3 DEMO

3.4 EXAMPLES DE CODE : SERVO

3.5 EXAMPLES DE CODE : JOYSTICK