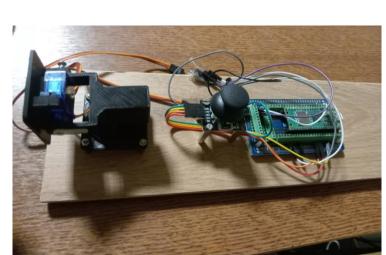




Bras Robotisé

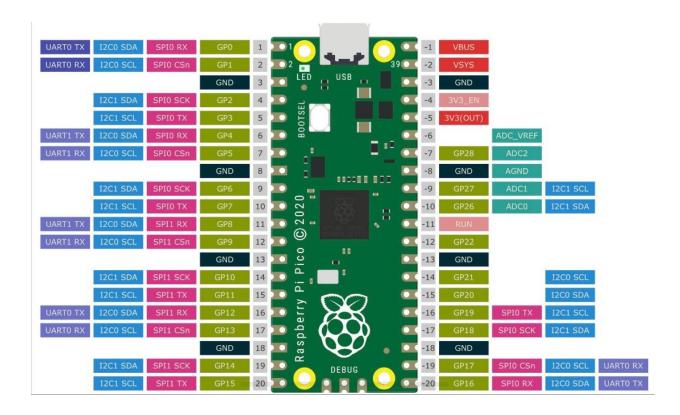




1 LISTE DES COMPOSANTS

- 5x Servo Moteur
- Joystick (Action bras)
- Encoder (Rotation)
- 4x Boutons
- Télécommande IR

2 SCHEMA DE MONTAGE



Servo MRotation	GP#2	
Servo Moteur Bas	GP#3	
Servo Moteur Milieu	GP#4	
Servo Moteur Haut	GP#5	
Servo Pince	GP#6	

3 CODE DISPONIBLE

\sim	•		
	1	DATABASE	-
.)		LIALADAN	-

<u>GitHub - armanetl/prj_ateliers_mjc: Code pour atelier raspberry MJC</u>

3.2 LIBRAIRIES

Servo.py	Servo
Bras.py	Nouvelle classe qui pilote les 5 servos

3.3 Dемо

3.4 EXAMPLES DE CODE : SERVO

3.5 EXAMPLES DE CODE : JOYSTICK