بسم الله الرحمن الرحيم

گزارش پروژه هوش مصنوعی بازی اتللو

آرمان حسینمردی محمدمهدی پیروی



پروژه هوش مصنوعی اتللو حاضر، متشکل از سه فاز جدا ولی به همپیوسته ی بازی کاربر با کاربر ، عامل هوش مصنوعی با کاربر و عامل هوش مصنوعی با عامل هوش مصنوعی عامل هوش مصنوعی می باشد.

ابتدا به بررسی بخش کاربر با کاربر میپردازیم:

در بخش کاربر با کاربر میبایست ابتدا زمین بازی و قوانین اولیه مربوط به آن را پیادهسازی نمود. اولین فایلی که باید برای بهراه انداختن بازی اجرا نماییم، فایل جاوای GameWindow.java است. در بدنه تابع سازنده، شیئی از کلاس زمین بازی (PlayGround) به نام gp نمونه سازی میشود. در این فایل تنظیمات اولیه مربوط به پنجره بازی انجام گردیده و همچنین یک زمین بازی به آن اضافه می-گردد. حال پرسش این است که این زمین بازی چگونه پیادهسازی شده و چگونه کار میکند؟

کلاس PlayGround دارای ویژگیهایی از جمله یک ماتریس دوبعدی از جنس عددصحیح و یک متغیر به نام نوبت میباشد. علاوه بر آن، ماتریسی دیگر از جنس کلاس PlayGroundTile و دو متغیر برای نگهداری امتیاز طرفین از جنس الله JLabel و دو متغیر از جنس صحیح برای مجموع امتیازات دو طرف از ویژگی-های این کلاس است.

در این زمین اطلاعات دو بازیکن (چه از جنس کاربر و چه از جنس عامل هوش مصنوعی) درج می شود. خوب است ذکر شود، برای Player1 و Player2 که از جنس کلاس والد GamePlayer هستند، می توان دو نوع تابع سازنده از دو کلاس متفاوت AI و UserPlayer (که هردو فرزند کلاس GamePlayer هستند) را فراخواند. با آرگومان های تابع سازنده کلاس AI، شماره بازیکن (Mark)، حداکثر

¹ User To User

² Al To User

³ Al To Al

Instantiate

⁵ Int (Integer)

عمق درخت مین مکسی که برای تصمیم گیری پیمایش میکند (Depth) و این که آیا این بازیکن بازی را اول شروع میکند یا نه (FirstPlayer) مشخص می شود. تابع کلاس UserPlayer نیز یک آرگومان برای تعیین شماره بازیکن دارد.

علاوه بر اینها ما به دو کنترلکننده زمان برای طرف های بازی نیاز داریم. لذا از دو متغیر از جنس Time به نام playerHandlerTime استفاده می نماییم.

سپس در تابع سازنده کلاس زمین بازی مقادیر و اندازههای گرافیکی مربوط به پنجره زمین بازی مثل تعداد سطرها و ستونهای زمین بازی، طول و عرض پنجره بازی و رنگها تنظیم میشوند.

تكتك سلولهایی كه از جنس PlayGroundTile بودند، نمونهسازی (Instantiate) می شوند.

در فرایند Instantiation کنترلکنندههای زمان، هربار با تأخیر ۱۰۰۰ میلی ثانیه (یک ثانیه)، سه تابع فراخوانی می شود.

```
player1HandlerTimer = new Timer( delay: 1000, (ActionEvent e) -> {
    handleAI(player1);
    player1HandlerTimer.stop();
    manageTurn();
});

player2HandlerTimer = new Timer( delay: 1000, (ActionEvent e) -> {
    handleAI(player2);
    player2HandlerTimer.stop();
    manageTurn();
});
```

تابع ()handleAI، حرکات غیرمجاز بازیکن را بررسی کرده و در صورت وجود اخطار میدهد. همچنین مکان حرکت بازیکن را چاپ کرده، بورد جدید را بروزرسانی نموده و نوبت فعلی را تغییر میدهد.

در تابع دوم، یعنی تابع ()stop از کنترلکننده زمان، بازیکن متوقف می شود تا طرف دیگر کارش را انجام دهد.

تابع ()manageTurn، دو حالت کلی را بررسی مینماید. اگر هیچ بازیکنی، هیچ حرکتی را نتواند در زمین بازی انجام دهد، بازی پایان یافته و علاوه بر چاپ این خبر، اطلاعات و امتیازات، از روی بورد و ماتریس بروزرسانی میشود. ضمناً با معرفی برنده به کمک کلاسBoardHelper مجموع امتیازات او یک واحد اضافه میشود. اما اگر بازیکنی امکان حرکت و بازی داشته باشد، علاوه بر بروزرسانی اطلاعات، باید وضعیت بازیکنی که نوبتش هست را بررسی کند. اگر جای حرکت داشت و یک عامل هوش مصنوعی بود، دوباره همان نخ که سه تابع داشت شروع می شود ولی اگر یک کاربر معمولی بود باید منتظر کلیک او بمانیم. حال اگر بازیکن که نوبتش هست جای حرکت نداشت، پس از چاپ عبارت حال اگر بازیکن عامل حرکت موباره همین تابع بازیکن /عامل حرکت مُجازی ندارد! ، نوبت را تغییر داده و دوباره همین تابع بازیکن /عامل حرکت مُجازی ندارد! ، نوبت را تغییر داده و دوباره همین تابع بازیکن /عامل حرکت می شدا می زنیم. یعنی دوباره دو حالت کلی را بررسی مینماییم

تاکنون کلیاتی را از اولین بخش پروژه و پایه ساخت بازی اتلاو بررسی کردیم که این می تواند یک بازی کاربر با کاربر را تا اینجای کار برای ما فراهم سازد.

اکنون برای تجربه کردن بازی با یک عامل هوشمند مصنوعی، نیاز است تا یکی از مقدمات و نیاز های مهم یک عامل را فراهم کنیم . . . درخت مین مکس!

```
ublic class Minimax {
  static int nodesExplored = 0;
  //returns max score move
      ic static Point solve(int[][] board, int player, int depth, Comparator e){
      nodesExplored = 0;
      int bestScore = Integer.MIN_VALUE;
      Point <u>bestMove</u> = null;
      for(Point move : BoardHelper.getAllPossibleMoves(board,player)){
          //create new node
          int[][] newNode = BoardHelper.getNewBoardAfterMove(board, move, player);
          //recursive call
          int childScore = MMAB(newNode,player, depth: depth-1, max: false,Integer.MIN_VALUE,Inte
              if(childScore > bestScore) {
              bestScore = childScore;
              bestMove = move;
      System.out.println("Nodes Explored : " + nodesExplored);
      return bestMove;
```

پس از پیادهسازی درخت مینیمکس و همچنین هرس آلفا و بتا، تصمیم داریم تا از توابع شهودی و هیوریستیک جهت کاهش بار پردازشی عامل هوش مصنوعی استفاده نماییم.

توابع هیوریستیک با تخمین زدن شرایط، امتیاز و وضعیت نسبی کار عامل هوشمند را آسانتر مینمایند. برای مثال، حرکت بازیکن به خانه های گوشه (کنج) از نظر استراتژیک امتیاز و وزن تصمیمگیری بیشتری را خواهد داشت.

ما در تابع شهودی و هیوریستیک، ۶ مؤلفه و فاکتور مهم در ارزیابی تقریبی را مورد بررسی قرار دادیم که اندازهگیری آنها سخت نیست ولی با این حال بسیار راهگشا خواهد بود.

فاکتورهای شهودی:

```
١. يوپايي
```

۲. میزان مرز

٣ مهر هها

۴. جايگير يها

۵ ثبات

۶. گوشهها و گرفتن آن

اندازهگیری این ویژگیها باعث سرعت و سهولت بیشتر در تصمیم گیری میشود. امتیاز کلی کاربر به میزان هر یک از فاکتورهای بالا وابسته است، اما هر کدام از فاکتورهای بالا ضریبی متفاوت دارند چون نقش و وزن آن ها یکسان نیست.

پویایی $^{\vee}$: عامل پویایی به میزان نسبت حرکت های قابل انجام فرد به رقیب بستگی دارد.

میزان مرز[^]: هر چهقدر مربعهای خالی اطراف مهرهها بیشتر باشد، مقدار این فاکتور بیشتر می شود.

مهرهها^۹: نسبت تعداد مهرههای فرد به حریف یکی از عوامل مؤثر در تصمیمگیری است.

جایگیری ۱۰: بر طبق تجربه های طولانی مدتِ به دست آمده، به هر یک از ۴۴ خانه زمین بازی، یک عدد نسبت داده خواهد شد که اگر فرد روی آنها حرکت کند، احتمال موفقیت بیشتر خواهد داشت. این عامل نیز با وزن مشخصی در تصمیمگیری برای حرکت بعدی تأثیر خواهد داشت.

ثبات' : چهار گوشه زمین بازی، ثابت(stable) حساب می شوند، زیرا وقتی به رنگ سیاه یا به رنگ سفید در آیند، تغییر رنگ پیدا نمی کنند. هر چقدر به این نقاط ثابت نزدیک تر شویم، مقدار این عامل بیشتر می شود.

⁷ Mobility

⁸ frontier

⁹ pieces

¹⁰ placement

گرفتن گوشهها^{۲۱}: اگر فرد، موفق به گرفتن یکی از گوشهها شود امتیاز خوبی را دریافت خواهد کرد، لذا این یکی از فاکتور های تاثیرگذار میباشد.

```
public int eval(int[][] board , int player){
   int score = 0;
   int[] weights = weightSetForDiscCount[BoardHelper.getTotalStoneCount(board)];
   if(weights[0] != 0) {
       score += weights[0] * mobility(board, player);
    if(weights[1] != 0) {
       score += weights[1] * frontier(board,player);
   if(weights[2] != 0) {
       score += weights[2] * pieces(board,player);
    if(weights[3] != 0) {
       score += weights[3] * placement(board,player);
   if(weights[4] != 0) {
       score += weights[4] * stability(board,player);
   if(weights[5] != 0) {
       score += weights[5] * cornerGrab(board,player);
   return score;
```

کتاب Opening ها

Opening Book ها مجموعهای از حرکتهایی به عنوان حرکتهای خوب هستند که اگر هر کدام از آنها اجرا شود بازی به نفع آن فرد خواهد شد.

```
ublic class OpeningBook {
  private Random rnd = new Random();
  String[] openings = {
          "C4e3F6e6F5g6E7c5",
          "C4e3F6e6F5c5F4g6F7g5",
          "C4e3F6e6F5c5F4g6F7d3",
          "C4e3F6e6F5c5F4g6F7",
          "C4e3F6e6F5c5F4g5G4f3C6d3D6b3C3b4E2b6",
          "C4e3F6e6F5c5F4g5G4f3C6d3D6",
          "C4e3F6e6F5c5D6",
          "C4e3F6e6F5c5C3g5",
          "C4e3F6e6F5c5C3c6D3d2E2b3C1c2B4a3A5b5A6a4A2",
          "C4e3F6e6F5c5C3c6",
          "C4e3F6e6F5c5C3b4D6c6B5a6B6c7",
          "C4e3F6e6F5c5C3b4",
          "C4e3F6e6F5",
          "C4e3F5e6F4c5D6c6F7g5G6",
          "C4e3F5b4F3f4E2e6G5f6D6c6",
          "C4e3F5b4F3",
          "C4e3F5b4",
          "C4e3F4c5D6f3E6c6",
          "C4e3F4c5D6f3F6c3D3e2D2".
```

در تابع ()getMoveFromOpeningBook حرکاتی که بازیکن تابهکنون داشته، با رشته های openingBook مقایسه شده و اگر برابر نبود، متغیر isMatch غیرفعال است.

اگر مَچ بودند، حرکت موردنظر به مجموعه حرکات موجود اضافه میشود.

در آخر نیز اگر حرکت موجودی بود، یکی از آنها را به صورت تصادفی و رندوم به عنوان حرکت انتخابی برمی گردانیم.