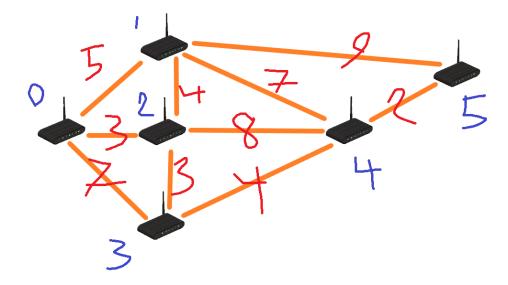
# روند اصلى الگوريتم از ابتدا تا پايان:

در ابتدا safe چاپ می شود سپس acknowledgement ها با همسایه ها برقرار شده و یک timeout کوچک برای سینک شدن در نظر گرفته شده است. سپس manager پیام ok را به همه ی روتر های موجود در شبکه ارسال می کند.

سپس packet ها از همسایه ها گرفته می شود و طبق الگوریتم مسیریابی دایجسترا کوتاه ترین مسیر ها بین روتر ها شناسایی شده و سپس forwarding table بدست می آید. در مرحله ی بعد روتر ها آماده ی ارسال بسته به یک دیگر می شوند و پس از ارسال هر manager بدست آمده در مراحل قبل (مرحله ارتباط forwarding table با روتر ها) به روتر مقصد رسیده و marked می شود.

در قسمت shell نیز مسیر هایی که بسته باید طی کند در داخل براکت ها مانند شکل زیر مشخص شده است:

شکل زیر ۷ روتر موجود در کد و هزینه های در نظرگرفته شده را نمایش می دهد:



# الگوريتم دايجسترا:

```
def minDistance (self, dist, queue):

# Initialize min value and min_index as -1
minimum = float("Inf")
min_index = -1

# from the dist array,pick one which
# has min value and is till in queue
for i in range(len(dist)):
    if dist[i] < minimum and i in queue:
        min_index = i
        return min_index

# Function to print shortest path
# from source to j
# using parent array
def printPath(self, parent, j):
    global res

# Base Case : If j is source
if parent[j] == -1:
    print(j)
```

کد های موجود در قسمت dijkstra\_algorithm.py مطابق با الگوریتم های موجود در اینترنت فقط با این تفاوت که در کد ما یک تابع به نام printPath در نظر گرفته شده که به صورت بازگشتی مسیر را چاپ می کند.

#### بخش manager:

ارتباط manager با هر روتر TCP در نظر گرفته شده است. آیپی و پورت ثابتی برای manager در نظر گرفته شده و در ابتدا از فایل config توپولوژی شبکه و مشخصات روتر های موجود (۷ روتر در نظر گرفته شده در شکل صفحه قبل) را دریافت می کند. سپس برای هر روتر یک process در نظر گرفته می شود و پورت و آیپی منحصر به فردی به روتر اختصاص داده می شود.

```
with open(FILE_NAME, "r") as f:

lines = [line.rstrip() for line in f]

for num in lines:

org, dest, _ = num.split()

if org not in router_names:

router_names.append(org)

router_udps[org] = None

router_tcp_addresses[org] = "127.0.0." + str(self.TCP_IP_INIT)

self.TCP_IP_INIT += 1

elif dest not in router_names:

router_names.append(dest)

router_udps[dest] = None

router_tcp_addresses[dest] = "127.0.0." + str(self.TCP_IP_INIT)

self.TCP_IP_INIT += 1
```

## بخش routing: (نمایش distance و مسیر به صورت مرحله به مرحله)

## بخش router:

برای اجرای موازی روتر ها ، از thread استفاده شده است. در ابتدا به هر روتر یک پورت UDP اختصاص داده می شود سپس به manager متصل شده و پورت UDP خود را اطلاع می دهد. سپس به کمک تابع adjacent\_info لیستی از همسایگان خود را دریافت کند. سپس لیست همه ی روتر ها و LSP ها را نیز دریافت می کند.

### بخش ارسال data packet:

Manager از طریق کانکشن TCP بسته ی شروع کننده را به روتر ها می فرستد. روتر ها نیز زمانی که بسته شروع کننده خود را گرفت ، می تواند بسته ای را به روتر دیگر با UDP بفرستد. در ابتدا باید باید در forwarding table مسیر های موجود و روتر های همسایه را شناسایی کند.

در شکل زیر ادامه ی توابع مورد نیاز برای روتر ها برای برقراری ارتباط با manager و سایر روتر ها موارد ذکر ها موجود است که به جز تابع receive\_from\_routers توضیحات آنها مطابق با موارد ذکر شده است:

### تابع receive\_from\_routers:

در صورت فراخوانی این تابع ، thread روتر مورد نظر lock شده و بسته های thread شده را بررسی می کند. در صورتی که مقصد بسته ی ارسالی همان روتر باشد (از طریق پورت udp تشخیص می دهد) بسته را دریافت کرده و از شبکه خارج می کند. در غیر این صورت Lock روتر را آزاد کرده و دوباره برای یک روتر دیگر این جست و جو را انجام می دهد.

#### بخش پایانی یا quit:

در پایان ، زمانی که manager دستور quit را به یک روتر ارسال می کند ، آن روتر متوقف شده و از لیست روتر های موجود در شبکه خارج می شود. البته در کد برای این بخش ییک sleep طولانی مدت در نظر گرفته شده که shell بسته نشود و در صورتی که sleep با کد وبان پایتون جایگزین شود ، روتر واقعا متوقف شده و shell آن نیز بسته می شود.