

Instituto Tecnológico y de Estudios Superiores de Monterrey

TE3001B.101

Fundamentación de robótica

Grupo 101

Integrantes:

Alejandro Armenta Arellano

A01734879

17 de mayo del 2023

Justificación

En todos los códigos había un reto en especial pero en este de lazo abierto era el indicado por la facilidad de poder seleccionar los puntos con la herramienta de GeoGebra y así ya poder Pazar los puntos al arreglo y realizar el movimiento, esa fue la razón principal de mi elección de Código

Evidencias finales





