



DÉPARTEMENT TIN - FILIÈRE **MICROTECHNIQUES** OPTION ROBOTIQUE ET CONCEPTION MICROTECHNIQUE

Conception d'un système automatisé permettant le cassage de microcapsules en verre et la libération contrôlée de réactifs chimiques

Travail de Bachelor



Réalisé par : Arnaud Arpino Proposé par :
EPFL - Swiss Cat +
Keyan VILLAT
Henryk ZOLNOWSKI

Supervisé par : Giuseppe Costanzo





Préambule

Ce travail de Bachelor (ci-après TB) est réalisé en fin de cursus d'études, en vue de l'obtention du titre de Bachelor of Science HES-SO en Ingénierie. En tant que travail académique, son contenu, sans préjuger de sa valeur, n'engage ni la responsabilité de l'auteur, ni celles du jury du travail de Bachelor et de l'École. Toute utilisation, même partielle, de ce TB doit être faite dans le respect du droit d'auteur.

HEIG-VD Le Chef du Département

Yverdon-les-bains, le 25 février 2025





Authentification

Je soussigné, Arnaud Arpino, atteste par la présente avoir réalisé seul ce travail et n'avoir utilisé aucune autre source que celles expressément mentionnées.

Arnaud ARPINO

Yverdon-les-bains, le 25 février 2025





Complémentaire concernant l'utilisation d'outils d'intelligence artificielle

L'utilisation limitée d'outils dits d'intelligence artificielle ou plus particulièrement de LLM (Large Language Models) a été validée avant le début de ce travail de bachelor pour les utilisations spécifiques suivantes :

Utilisation de ChatGPT de l'entreprise OpenAI versions GPT-3, GPT-4 et ChatGPT-4-turbo pour obtenir rapidement des informations servant de double vérifications, de correction orthographique, d'aide pour le language LATEX, d'aide pour les languages de programmation python et autres languages utiles à la programmation du bras robotisé robot.

Je soussigné, M. Arnaud Arpino, atteste par la présente avoir nullement utilisé de logiciels de génération de texte automatique pour la rédaction de ce document et que toutes les resources spécifiques utilisées se trouvent dans la bibliographie ou en annexe de ce rapport.

Arnaud ARPINO

Yverdon-les-bains, le 25 février 2025





Résumé

Travail de bachelor viii





Table des matières

Pı	réaml	bule		ii
\mathbf{A} 1	uther	ntificat	ion	iv
Co	ompl	émenta	aire concernant l'utilisation d'outils d'intelligence artificielle	vi
Re	ésum	é		viii
1	Intr	oducti	on	1
	1.1	Contex	xte	1
	1.2		ption du projet	
	1.3		isation	
2	Cah	ier des	s charges	2
	2.1		tions	2
	2.2		se du besoin	
	2.3		ons et exigences du système	
		2.3.1	Fonctions de services	
		2.3.2	Fonctions techniques	
		2.3.3	Fonctions de contraintes	
3	Cata	alogue	des solutions	3
	3.1	_	les solutions envisagées	3
		3.1.1	Canon à azote	
		3.1.2	Implosion de la capsule	
		3.1.3	Actionneur mécanique	





Liste des tableaux

1	Liste des besoins du système	2
2	Fonctions de service	ુ
3	Fonctions techniques	3
4	Fonctions de contrainte	3





Tabl	e des	figures

1	Diagramme bête à corne	_			_		_		_					_					_					_					_		2
_	2 200 201111110 0000 0 001110	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	-	_	_



1 INTRODUCTION



1 Introduction

1.1 Contexte

Dans le cadre de formation de microtechnicien, l'étudiant doit réaliser un Travail de Bachelor pour valider ses compétences. L'avancement de ce travail peut se déroulé à l'HEIG salle C26, au laboratoire Swiss Cat + de l'EPFL ou à distance, selon les règles établies par les enseignants et responsables des locaux. Le projet doit être réalisé sur une durée de 420 heures, réparties entre mi février et la fin du mois de juillet.

1.2 Description du projet

1.3 Organisation





2 Cahier des charges

2.1 Définitions

- Micro-capsules : petit cylindres en verre fermés des deux côtés (borosilicate). Diamètre extérieur = 2.8 ± 0.05 mm; Diamètre intérieur = 2.5 ± 0.05 mm; Longueur = 10 mm
- Réacteurs : Flacons à sertir en verre dimension : 11 mm, 12 x 32, 2 ml
- Bloc de réaction : Plaques « Para-Dox » avec 48 positions, Gen II, pour flacons 12×32

2.2 Analyse du besoin

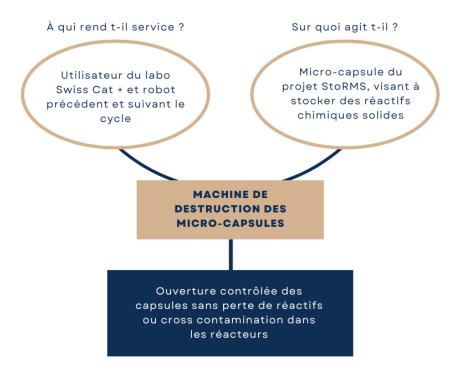


FIGURE 1 – Diagramme bête à corne

#	Besoin
1	Ouvrir des micro-capsules
2	

Table 1 – Liste des besoins du système



3 CATALOGUE DES SOLUTIONS



2.3 Fonctions et exigences du système

2.3.1 Fonctions de services

Les fonctions de services correspondes aux exigences principales du produits (réflexions basé sur cahier des charges du projet multi 2024 [1]).

Fonct	ions de service	Exig	Exigences						
FS 1	Doit être en mesure	E 1	Libération totale du réactif						
гот	Doit être en mesure de détruire une micro-capsule	E I	(débris de verres inclus)						
FS 2	Doit être en capable	E 2	Répétabilité de la tâche						
F 5 2	Doit être en capable de répéter la tâche		48 fois par plaque						
FS 3		E 3							

Table 2 – Fonctions de service

2.3.2 Fonctions techniques

Fonctions techniques			Exig	Exigences						
Er	Г 1	Doit fonctionner dans	E 5	Glove box rempli uniquement						
r.	r i i	un environnement contrôlé.	ЕО	d'azote à température ambiante.						
\mathbf{F}'	Γ 2	Doit être simple d'utilisation.	E 6	Mise en place par un laborantin de chimie.						
		Doit assurer la sécurité de		Protection contre projection,						
\mathbf{F}^{r}	Γ 3	l'utilisateur et de des équipements	$\mathbf{E} 7$	capteur ou système de sécurité						
		lors du fonctionnement.		en cas de défaillance ou conditions anormale.						
\mathbf{F}'	$\overline{\Gamma 4}$		E 8							

Table 3 – Fonctions techniques

2.3.3 Fonctions de contraintes

Fonctions de contrainte		Exigences	
FC 1	Doit éviter la cross contamination	E 9	Système anti-projection
FC 2		E 10	

Table 4 – Fonctions de contrainte

3 Catalogue des solutions

3.1 Liste des solutions envisagées

- 3.1.1 Canon à azote
- 3.1.2 Implosion de la capsule
- 3.1.3 Actionneur mécanique

Signature

Yverdon, 25 février 2025







Arnaud Arpino





RÉFÉRENCES



Références

 $[1]\;\;$ Arnaud Arpino et al. Cahier des charges. Rapp. tech. HEIG-VD, 2024.