

Universidad de La Habana Facultad de Matemática y Computación

Proyecto de Compilación + Intenteligencia Artificial + Simulación

Simulador de un Jefe Técnico de MotoGP

Autores:

Arnel Sánchez Rodríguez Grupo: C312 arnelsanchezrodriguez@gmail.com

Samuel Efraín Pupo Wong Grupo: C312 s.pupo@estudiantes.matcom.uh.cu

Darián Ramón Mederos Grupo: C312 darianrm24@gmail.com

2021-2022

${\bf \acute{I}ndice}$

1. Motociclismo de Velocidad

El motociclismo de velocidad es una modalidad deportiva del motociclismo disputada en circuitos de carreras pavimentados. Las motocicletas que se usan pueden ser prototipos, es decir desarrolladas específicamente para competición, o derivadas de modelos de serie (en general motocicletas deportivas) con modificaciones para aumentar las prestaciones. En el primer grupo entran las que participan en el Campeonato Mundial de Motociclismo, y en el segundo las Superbikes, las Supersport y las Superstock.

Las motocicletas deben presentar una serie de características como son estabilidad, alta velocidad (tanto en recta como en paso por curva), gran aceleración, gran frenada, fácil maniobrabilidad y bajo peso.



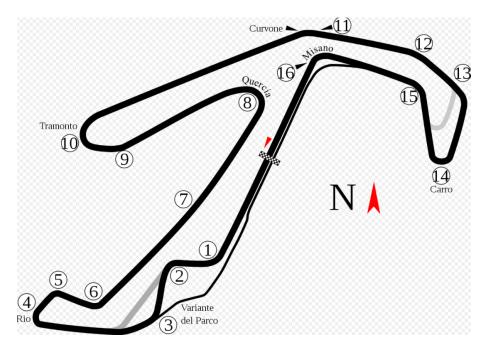
2. Estructura del Paddock

El **Jefe Técnico** de cada estructura se configura como una personalidad de bastante importancia dentro de un box, pues es quién se encarga de dirigir y controlar que todo funcione como un excelente engranaje que gane carreras. De igual importancia es la telemetría dentro de un box en MotoGP. Al fin y al cabo, los **Ingenieros Telemétricos** son las personas que se encargan de analizar, leer y comprender todos los datos proporcionados por el piloto, así como transmitirselos en boca al protago-

nista. Se trata de una figura de la que depende mucha de la información acerca de cualquier cambio realizado en la moto o asumir los puntos más fuertes de sus pilotos. Los **Mecánicos** también desempeñan un papel fundamental a la hora de construir la máquina perfecta.

3. Pista

Se utilizará como referencia el circuito de Misano, Misano World Circuit Marco Simoncelli, autódromo localizado en la fracción de Santa Mónica, comuna de Misano Adriático (provincia de Rímini), región de Emilia-Romaña, Italia.



4. Definición del Problema

Existirán varios pilotos con sus respectivas motos, las cuáles difieren entre sí en cuanto a sus prestaciones. Cada piloto posee su propio método de manejo, siendo algunos más cuidadosos y otros más agresivos. La pista se encuentra influenciada por el accionar del clima, puesto que no es lo mismo el manejo durante un día soleado que bajo la lluvia. Por tanto, el resultado de un piloto se verá condicionado por su moto, su modo de conducción y el clima.

Sin embargo, durante la carrera las condiciones pueden variar y el Jefe Técnico será el encargado de señalar los ajustes necesarios que el piloto deberá hacer para mejorar su rendimiento. Dicho intercambio de información se hará al finalizar cada vuelta utilizando un lenguaje imperativo, mediante el uso de palabras claves para que el piloto no necesite analizar situaciones complejas y pueda concentrarse en pilotar de la forma mas eficiente posible.

De esta manera, la simulación de la carrera será dinámica, puesto que entre las vueltas podrán existir variaciones provocadas por los ajustes propuestos por el Jefe Técnico, el cuál podrá ser una persona o una IA.

5. Definición del Lenguaje

5.1. Introducción a PSharp (P)

5.1.1. Hello world!

```
1  method void main() {
2   print("Hello World!");
3  }
```

Los archivos de P# suelen tener la extensión de archivo .pys.

P# permite almacenar el texto fuente de un programa en varios archivos fuente. Cuando se compila un programa P# de varios archivos, todos los archivos de origen se procesan juntos y los archivos de origen pueden hacer referencia libremente entre sí; conceptualmente, es como si todos los archivos de origen estuvieran concatenados en un archivo grande antes de ser procesados.

5.1.2. Estructura del Programa

Los conceptos organizativos clave en P# son programas, tipos y miembros. Los programas P# constan de uno o más archivos fuente. Los programas declaran tipos y miembros. Las motocicletas y los motociclistas son ejemplos de tipos. Los métodos y propiedades son ejemplos de miembros.

5.1.3. Tipos y Variables

Hay dos tipos de tipos en P#: tipos de valor y tipos de referencia. Las variables de tipos de valor contienen directamente sus datos, mientras que las variables de tipos de referencia almacenan referencias a sus datos. Con los tipos de referencia, es posible que dos variables hagan referencia al mismo objeto y, por lo tanto, las operaciones en una variable afecten al objeto al que hace referencia la otra variable. Con los tipos de valor, cada una de las variables tiene su propia copia de los datos, y no es posible que las operaciones en una afecten a la otra.

Categoría	Tipo	Descripción
Tipos por Valor	Tipos Simples	Entero con signo: int
		Punto flotante IEEE: dou-
		ble
		Booleanos: bool
		Cadenas Unicode: string
	Tipos que aceptan valores NULL	Extensiones de todos los de-
		más tipos de valor con un
		valor nulo
Tipos por Referencia	Tipos de matrices	Unidimensionales y multi-
		dimensionales, por ejemplo,
		int [] e int [,]

5.1.4. Expresiones

Las expresiones se construyen a partir de operandos y operadores. Los operadores de una expresión indican qué operaciones aplicar a los operandos. Los ejemplos de operadores incluyen +, -, * y /. Los ejemplos de operandos incluyen literales, variables y expresiones.

Categoría	Expresión	Descripción
Primaria	x()	Invocación de método
1 Illiana	x[]	Acceso a matrices e indexa-
		dores
	+x	Identidad
Unaria	-X	Negación
	!x	Negación lógica
	x * y	Multiplicación
Multiplicative	x / y	División
Multiplicativa	x % y	Resto
	x ** y	Exponenciación
	x + y	Adición y concatenación de
Aditiva		strings
	x - y	Substracción
	x < y	Menor que
Relacionales y de Pruebas	x >y	Mayor que
Relacionales y de l'Idebas	x <= y	Menor o igual que
	x >= y	Mayor o igual que
Igualdad	x == y	Igual
Iguaidad	x != y	Distinto
Condicionales AND	х && у	Evalúa y si y sólo si x es ver-
Condicionales AND		dadera
Condicionales OR	х у	Evalúa y si y sólo si x es fal-
Condicionales Oft		sa
Condicionales XOR	хŷ	
Asignación o función anónima	x = y	Asignación
risignation o function anomina		Asignación compuesta; los
	x op= y	operadores admitidos son
		*= /= %= **= += -=
		&&= = =

5.1.5. Declaraciones

Las acciones de un programa se expresan mediante declaraciones. P# admite varios tipos diferentes de declaraciones, algunas de las cuales se definen en términos de declaraciones integradas.

Un **bloque** permite escribir múltiples declaraciones en contextos donde se permite una sola declaración. Un bloque consta de una lista de declaraciones escritas entre

los delimitadoresy.

La declaración de inclusión se utiliza para obtener y luego disponer de un recurso.

```
include test:
```

Las declaraciones de declaración se utilizan para declarar variables.

```
1    method void example() {
2       int a = 1;
3    }
```

Las declaraciones de expresión se utilizan para evaluar expresiones. Las expresiones que se pueden usar como declaraciones incluyen invocaciones de métodos, asignaciones que usan = y los operadores de asignación compuesta.

```
1     method void example() {
2         int a = 1;
3         print(a + 2);
4     }
```

La instrucción de selección se utiliza para seleccionar una de varias declaraciones posibles para su ejecución en función del valor de alguna expresión. Este es el caso de la sentencia if.

```
1    method void example(int a) {
2        if (a < 5) {
            print(a);
4        }
5        else {
               print(a % 5);
7        }
8     }</pre>
```

La instrucción de iteración se utiliza para ejecutar repetidamente una instrucción incorporada. Este es el caso de la instrucción while.

Las **sentencias de salto** se utilizan para transferir el control. En este grupo están las declaraciones de **break**, **continue** y **return**.

```
1 method int example() {
2 while (true) {
```

```
x = input()
if (x == "x") {
    continue;
}

return 0;
}
```

5.1.6. Tipos

Los **tipos** son los elementos más importantes de P#. Un tipo es una estructura de bloques compuesta por acciones (métodos). Un tipo proporciona una definición para casos de, por ejemplo, motociclistas o motocicletas. Su declaración comienza con un encabezado que especifica qué tipo se va a crear y el nombre que se le dará a esta instancia. El encabezado va seguido del cuerpo del tipo, que consiste en una lista de declaraciones de miembros escritas entre los delimitadores y.

5.1.7. Métodos

Un **método** es un miembro que implementa un cálculo o acción que se puede realizar por tipo. Los métodos tienen una lista (posiblemente vacía) de **parámetros**, que representan valores o referencias de variables pasadas al método, y un tipo de retorno, que especifica el tipo de valor calculado y devuelto por el método. El tipo de retorno de un método es nulo si no devuelve un valor.

5.1.8. Parámetros

Los **parámetros** se utilizan para pasar valores o referencias de variables a métodos. Los parámetros de un método obtienen sus valores reales de los **argumentos** que se especifican cuando se invoca el método. Las modificaciones de un valor de parámetro no afectan el argumento que se pasó para el parámetro.

5.1.9. Cuerpo del método y variables locales

El cuerpo de un método especifica las declaraciones que se ejecutarán cuando se invoca el método. El cuerpo de un método puede declarar variables que son específicas de la invocación del método. Estas variables se denominan variables locales. Una declaración de variable local especifica un nombre de tipo, un nombre de variable y un valor inicial.

5.1.10. Operadores

Un **operador** es un miembro que define el significado de aplicar un operador de expresión particular. Se pueden definir tres tipos de operadores: operadores unarios y operadores binarios.

Operadores Unarios:

```
true;
```

```
Operadores Binarios:
```

```
1 3+5;
2 true && false;
```

5.1.11. Matrices

Una matriz es una estructura de datos que contiene una serie de variables a las que se accede a través de índices calculados. Las variables contenidas en una matriz, también llamadas elementos de la matriz, son todas del mismo tipo, y este tipo se denomina tipo de elemento de la matriz. Los tipos de matriz son tipos de referencia y la declaración de una variable de matriz simplemente reserva espacio para una referencia a una instancia de matriz. Los índices de los elementos de una matriz van de 0 a longitud - 1.

```
int[] a = [1, 2, 3, 4, 5];
```

5.1.12. Análisis Léxico

```
input
: input_element* new_line
directive
input_element
: whitespace
comment
 token
Terminadores de línea
new line
: '<Caracter de retorno (U+000D)>'
| '<Caracter de avance de línea (U+000A)>'
whitespace
: '<Cualquier personaje con clase Unicode Zs>'
'<Caracter de tabulación horizontal (U+0009)>'
Comentarios
comment
: '#' comment_section '#'
Tokens
token
: identifier
keyword
 literal
operator_or_punctuator
Identificadores
identifier
: '<Un identificador que no es una palabra clave>'
| identifier_start_character identifier_part_character*
identifier\_start\_character
: letter_character
| '<Caracter guión bajo (U+005F)>'
```

```
identifier_part_character
: letter\_character
 decimal_digit
'<Caracter guión bajo (U+005F)>'
letter\_character
: uppercase letter character
| lowercase_letter_character
uppercase_letter_character
: 'A' | 'B' | 'C' | 'D' | 'E' | 'F' | 'G' | 'H'
| 'I' | 'K' | 'L' | 'M' | 'N' | 'O' | 'P' | 'Q'
| 'R' | 'S' | 'T' | 'V' | 'X' | 'Y' | 'Z'
lowercase\_letter\_character
: 'a' | 'b' | 'c' | 'd' | 'e' | 'f' | 'g' | 'h'
| 'i' | 'k' | 'l' | 'm' | 'n' | 'o' | 'p' | 'q'
| 'r' | 's' | 't' | 'v' | 'x' | 'y' | 'z'
decimal_digit
: '0' | '1' | '2' | '3' | '4'
| '5' | '6' | '7' | '8' | '9'
Palabras Claves
keyword
: 'bool'
'break'
 'continue'
 'double'
 'elif'
 'else'
 'false'
 'if'
 'include'
 'int'
 'method'
| 'null'
```

```
'return'
 'string'
 'true'
 'void'
 'while'
 'motorcycle'
 'rider'
 'track'
 'weather'
 'angle'
 'brakes'
 'lap'
 'length'
 'speed'
 'temperature'
 'skill'
'tyres'
Literales
literal
: boolean_literal
| integer_literal
 double\_literal
 string_literal
 null\_literal
<u>Literales Booleanos</u>
boolean_literal
: 'true'
| 'false'
Literales Enteros
integer\_literal
: decimal_digit
<u>Literales flotantes</u>
double\_literal
```

```
: decimal\_digit+~...~decimal\_digit+
Literales de Cadenas
string\_literal
: "string_literal_character";
string\_literal\_character
: '<Cualquier caracter, excepto "(U+0022)'
Literales Nulos
null_literal
: 'null'
Operadores y signos de puntuación
operator_or_punctuator
: '{' |
'}' |
, [,
,
(
';' |
,+, |
'_' |
,*,
,\%,
,**;
'!' |
'<' |
'>' i
'&&' |
|\cdot|
,==, |
```

```
'!=' |
'<=' |
'>=' |
'+=' |
'-=' |
'*=' |
'%=' |
'%=' |
'***=' |
'&&=' |
'!|=' |
'ê'

Directivas
directive
: 'include' file_name ';'
;
```