

AKADEMIA GÓRNICZO-HUTNICZA IM. STANISŁAWA STASZICA W KRAKOWIE Wydział Fizyki i Informatyki Stosowanej

Praca inżynierska

Jarosław Cierpich Arkadiusz Kasprzak

kierunek studiów: informatyka stosowana

Rozbudowa i uaktualnienie oprogramowania systemu GGSS detektora ATLAS TRT

Opiekun: dr hab. inż. Bartosz Mindur

Kraków, styczeń 2020

Oświadczenie studenta

Uprzedzony(-a) o odpowiedzialności karnej na podstawie art. 115 ust. 1 i 2 ustawy z dnia 4 lutego 1994 r. o prawie autorskim i prawach pokrewnych (t.j. Dz. U. z 2018 r. poz. 1191 z późn. zm.): "Kto przywłaszcza sobie autorstwo albo wprowadza w błąd co do autorstwa całości lub części cudzego utworu albo artystycznego wykonania, podlega grzywnie, karze ograniczenia wolności albo pozbawienia wolności do lat 3. Tej samej karze podlega, kto rozpowszechnia bez podania nazwiska lub pseudonimu twórcy cudzy utwór w wersji oryginalnej albo w postaci opracowania, artystyczne wykonanie albo publicznie zniekształca taki utwór, artystyczne wykonanie, fonogram, wideogram lub nadanie.", a także uprzedzony(-a) o odpowiedzialności dyscyplinarnej na podstawie art. 307 ust. 1 ustawy z dnia 20 lipca 2018 r. Prawo o szkolnictwie wyższym i nauce (Dz. U. z 2018 r. poz. 1668 z późn. zm.) "Student podlega odpowiedzialności dyscyplinarnej za naruszenie przepisów obowiązujących w uczelni oraz za czyn uchybiający godności studenta.", oświadczam, że niniejszą pracę dyplomową wykonałem(-am) osobiście i samodzielnie i nie korzystałem(-am) ze źródeł innych niż wymienione w pracy.

Jednocześnie Uczelnia informuje, że zgodnie z art. 15a ww. ustawy o prawie autorskim i prawach pokrewnych Uczelni przysługuje pierwszeństwo w opublikowaniu pracy dyplomowej studenta. Jeżeli Uczelnia nie opublikowała pracy dyplomowej w terminie 6 miesięcy od dnia jej obrony, autor może ją opublikować, chyba że praca jest częścią utworu zbiorowego. Ponadto Uczelnia jako podmiot, o którym mowa w art. 7 ust. 1 pkt 1 ustawy z dnia 20 lipca 2018 r. — Prawo o szkolnictwie wyższym i nauce (Dz. U. z 2018 r. poz. 1668 z późn. zm.), może korzystać bez wynagrodzenia i bez konieczności uzyskania zgody autora z utworu stworzonego przez studenta w wyniku wykonywania obowiązków związanych z odbywaniem studiów, udostępniać utwór ministrowi właściwemu do spraw szkolnictwa wyższego i nauki oraz korzystać z utworów znajdujących się w prowadzonych przez niego bazach danych, w celu sprawdzania z wykorzystaniem systemu antyplagiatowego. Minister właściwy do spraw szkolnictwa wyższego i nauki może korzystać z prac dyplomowych znajdujących się w prowadzonych przez niego bazach danych w zakresie niezbędnym do zapewnienia prawidłowego utrzymania i rozwoju tych baz oraz współpracujących z nimi systemów informatycznych.

	•••••	 (czytelny podpis)

Spis treści

1.	Wstęp		
	1.1.	Wprowadzenie do systemu GGSS	7
	1.2.	Cel pracy	7
2.	Zast	osowane technologie	9
	2.1.	Język C++	9
	2.2.	Biblioteki	11
		2.2.1. Rodzaje bibliotek	12
		2.2.2. Biblioteki statyczne	12
		2.2.3. Biblioteki współdzielone	15
	2.3.	Narzędzie CMake	19
	2.4.	Język Python	21
	2.5.	Powłoka systemu operacyjnego (Bash)	22
	2.6.	System kontroli wersji Git i portal Gitlab	24
	2.7.	Menadżer pakietów RPM	28
	2.8.	Technologie wirtualizacji i konteneryzacji	29
3.	Stan	początkowy projektu	33
	3.1.	Architektura	33
	3.2.	Budowanie	36
	3.3.	Dostarczanie i uruchamianie	37
	3.4.	Kontrola wersji	38
4.	Star	docelowy projektu	39
	4.1.	Finalna wersja projektu	39
	4.2.	Stan oczekiwany w ramach projektu inżynierskiego	40
5.	Ogra	aniczenia dostępnej infrastruktury	41
	5.1.	Ograniczone uprawnienia w środowisku docelowym	41
	5.2.	Wersje kompilatorów i interpreterów	41
	5.3.	Wersja narzędzia budującego CMake	42

	5.4.	Związ	zek projektu z wersją jądra systemu	42
6.	Wyl	conane	prace	43
	6.1.	Wyko	rzystanie funkcjonalności portalu Gitlab wspierających zarządzanie projektem	43
	6.2.	Migra	cja projektu do systemu kontroli wersji Git i zmiany w architekturze	51
	6.3.	Zmiar	na sposobu budowania aplikacji	52
		6.3.1.	Zarys rozwiązania	52
		6.3.2.	Szablony CMake	52
		6.3.3.	Zewnętrzne zależności	52
		6.3.4.	Budowanie poszczególnych bibliotek	52
		6.3.5.	Budowanie aplikacji i całego projektu	52
		6.3.6.	Budowanie biblioteki DIM	52
	6.4.	Zasto	sowanie podejścia CI/CD	53
		6.4.1.	Możliwe sposoby implementacji podejścia CI/CD w projekcie $\mathrm{GGSS}\dots$	53
		6.4.2.	Opis działania GitLab CI/CD	54
		6.4.3.	Opis automatyzacji za pomocą Git Lab CI/CD w projekcie GGSS	56
	6.5.	Budo	wanie i dystrybucja sterownika oraz aplikacji testującej	61
	6.6.	Masz	yna wirtualna oraz konteneryzacja - Docker	62
	6.7.	Pomn	iejsze prace	63
		6.7.1.	Integracja bibliotek napisanych w języku C z aplikacją w C++	63
		6.7.2.	Integracja zewnętrznej biblioteki dynamicznej z użyciem narzędzia CMake .	63
	6.8.	Doku	mentacja projektu	64
		6.8.1.	Język Markdown	64
		6.8.2.	Opis wykonanej dokumentacji	65
7.	Test	y now	ej wersji oprogramowania	67
	7.1.	Przeb	ieg testu	67
	7.2.	Wynil	ki testu	72
8.	Dals	sza ści	eżka rozwoju projektu	77
	8.1.	Wpro	wadzenie zautomatyzowanego systemu testowania projektu	77
	8.2.	Migra	cja do nowego standardu języka C++	77
	8.3.	Autor	natyzacja procesu publikowania produktu	77
9.	Pod	sumov	vanie oraz wnioski	79
	9.1.	Statys	styki projektu	79
Α.	Dod	latki/A	Appendixes	81
	A.1	Poróv	vnanie poczatkowei i obecnei struktury proiektu oraz kodu źródłowego	81

A.2.	Adding new modules to the project using existing CMake templates	81
A.3.	Preparing virtual machine to work as a runner	81

1. Wstęp

1.1. Wprowadzenie do systemu GGSS

Detektor ATLAS (*A Toroidal LHC ApparatuS*), znajdujący się w Europejskim Ośrodku Badań Jądrowych *CERN*, jest jednym z detektorów pracujących przy Wielkim Zderzaczu Hadronów (*LHC - Large Hadron Collider*). Pełni on kluczową rolę w rozwoju fizyki cząstek elementarnych, w szczególności badania przy nim prowadzone doprowadziły do potwierdzenia istnienia tzw. *bozonu Higgsa* w roku 2012 [1].

Detektor ATLAS charakteryzuje się budową warstwową - składa się z kilku pod-detektorów [2]. Jednym z nich jest Detektor Wewnętrzny (Inner Detector) składający się z trzech głównych elementów zbudowanych za pomocą różnych technologii. Elementy te, w kolejności od położonego najbliżej punktu zderzeń cząstek, to: detektor pikselowy (Pixel Detector), krzemowy detektor śladów (SCT - Semiconductor Tracker) oraz detektor promieniowania przejścia (TRT - Transition Radiation Tracker). Dokładny opis zasad działania całego detektora oraz poszczególnych jego komponentów wykracza poza zakres niniejszego manuskryptu.

W kontekście niniejszej pracy kluczowym jest System Stabilizacji Wzmocnienia Gazowego (GGSS - Gas Gain Stabilisation System) dla detektora TRT. Jego oprogramowanie jest zintegrowane [2] z systemem kontroli detektora ATLAS (DCS - Detector Control System). W skład systemu GGSS wchodzą zarówno urządzenia takie jak multiplekser i zasilacz wysokiego napięcia, jak i rozbudowana warstwa oprogramowania. Autorzy pracy zaprezentują opis zmian, jakie do tej pory wprowadzili w projekcie GGSS. Zmiany te obejmują m.in. sposób budowania aplikacji wchodzących w skład systemu, ale również automatyzacja prac związanych z jego utrzymaniem i użytkowaniem.

1.2. Cel pracy

Przed autorami postawiony został szereg celów do zrealizowania, związanych zarówno ze zdobyciem wymaganej wiedzy domenowej, jak i przeprowadzeniem modyfikacji oprogramowania systemu GGSS.

Jednym z nich było zapoznanie się z infrastrukturą informatyczną CERN-u. Praca z oprogramowaniem oparta jest tam o unikalny ekosystem, mający zapewnić bezpieczeństwo i stabilność

całej infrastruktury, co wiąże się z wieloma ograniczeniami dotyczącymi m.in. dostępu do komputerów produkcyjnych. Konieczne było więc uzyskanie odpowiednich uprawnień i zdobycie doświadczenia w pracy z tą infrastrukturą. Ze względu na domenę działania systemu GGSS celem było również zdobycie wiedzy na temat sposobu pracy przy dużych eksperymentach, na przykładzie eksperymentu ATLAS. Ponadto uczestnictwo w rozwoju projektu tego typu miało na celu nabycie przez autorów doświadczenia w pracy w międzynarodowym środowisku, jakim jest CERN. Kluczowym dla poprawnego przeprowadzenia prac było również zapoznanie się autorów z zastosowaniem i podstawami sposobu działania systemu GGSS.

Oprócz wyżej wymienionych czynności związanych ze zdobyciem podstawowej wiedzy domenowej, celem niniejszej pracy było przeprowadzenie modyfikacji w warstwie oprogramowania projektu GGSS. Do postawionych przed autorami zadań należało zaplanowanie prac i utworzenie wygodnego, nowoczesnego środowiska do zarządzania projektem informatycznym oraz prostego w rozwoju, intuicyjnego systemu budowania oprogramowania opartego o narzędzie CMake. Miało to na celu umożliwienie modularyzacji projektu tak, by każdy z komponentów mógł być niezależnie budowany. Ponadto zadaniem autorów była migracja projektu do systemu kontroli wersji *Git*, stanowiącego ogólnie przyjęty standard we współczesnych projektach informatycznych. W celu uproszczenia procedury wdrażania projektu w środowisku produkcyjnym celem autorów było również zautomatyzowanie procesu budowania i dystrybucji projektu. Na koniec, by umożliwić innym uczestnikom projektu sprawne korzystanie z nowych rozwiązań, przygotowana miała zostać dokumentacja w formie krótkich instrukcji oraz zestawów komend. Dokumentacja, z uwagi na międzynarodowy charakter środowiska w CERN, miała zostać napisana w języku angielskim.

Niniejszy manuskrypt opisuje przede wszystkim prace związane z rozwojem oprogramowania przeprowadzone przez autorów. Praca opisuje stan początkowy projektu, założenia dotyczące stanu docelowego oraz wybrane, zdaniem autorów najważniejsze, zadania zrealizowane w ramach pracy z oprogramowaniem systemu GGSS.

2. Zastosowane technologie

Niniejszy rozdział zawiera krótki opis najważniejszych technologii i narzędzi używanych przez autorów podczas pracy z oprogramowaniem systemu GGSS. Przedstawione tu opisy zawierają podstawową wiedzę o sposobie działania i użytkowania tych technologii - szczegółowe przykłady przedstawione zostały w dalszej części pracy, w kontekście konkretnych rozwiązań zrealizowanych przez autorów w projekcie.

2.1. Język C++

C++ jest kompilowanym językiem programowania ogólnego przeznaczenia [3] opartym o statyczne typowanie. Został stworzony jako obiektowe rozszerzenie języka C (z którym jest w dużej mierze wstecznie kompatybilny), lecz wraz z rozwojem pojawiło się w nim wsparcie dla innych paradygmatów, w tym generycznego i funkcyjnego. Sprawiło to, że język ten stał się bardzo wszechstronny - pozwala zarówno na szybkie wykonywanie operacji niskopoziomowych, jak i na tworzenie wysokopoziomowych abstrakcji [3]. Dodatkową cechą wyróżniającą C++ wśród innych języków umożliwiających programowanie obiektowe jest jego wysoka wydajność.

Standardy języka

W ciągu ostatnich kilku lat C++ przechodzi proces intensywnego rozwoju - od 2011 roku pojawiły się trzy nowe standardy tego języka, a kolejny przewidziany jest na rok 2020. Wspomniane nowe standardy to:

- C++11 wprowadza funkcjonalności takie jak: wsparcie dla wielowątkowości, wyrażenia lambda, referencje do *r-wartości*, biblioteka do obsługi wyrażeń regularnych, dedukcja typów za pomocą słowa kluczowego *auto* czy pętla zakresowa. Standard ten uważany jest za przełom w rozwoju języka.
- C++14 rozszerza zmiany wprowadzone w C++11. Nie zawiera tak wielu przełomowych zmian jak poprzedni standard - twórcy skupili się na poprawie błędów oraz rozwoju istniejących rozwiązań [4], np. dedukcji typu zwracanego z funkcji za pomocą słowa kluczowego auto.

- C++17 - wprowadza m.in. nowe typy danych (np. std::variant, std::byte i std::optional), algorytmy współbieżne, biblioteka filesystem przeznaczona do obsługi systemu plików oraz rozszerzenie mechanizmu dedukcji typów w szablonach na szablony klas [5]. Standard ten usuwa również pewne elementy uznane za przestarzałe, np. inteligentny wskaźnik std::auto_ptr, zastąpiony w standardzie C++11 przez inne rozwiązanie.

Zmiany wprowadzane w nowych standardach pozwalają na tworzenie czytelniejszego kodu, który łatwiej utrzymywać i rozwijać. Ma to znaczenie zarówno na poziomie pojedynczych instrukcji czy typów danych, jak i na poziomie architektury projektu. Listingi 2.1 oraz 2.2 przedstawiają przykład zmiany, jaka zaszła między standardem C++03, a C++11. Zaprezentowany kod realizuje w obu przypadkach iterację po zawartości kontenera typu std::vector < int> mającą na celu wypisanie na standardowe wyjście jego zawartości. Przykład ten, pomimo że bardzo prosty, dobrze obrazuje wzrost jakości i czytelności kodu w nowym standardzie.

Listing 2.1. Przykład kodu w języku C++ napisany z wykorzystaniem standardu C++03

```
// kontener zawierający 6 elementów typu int - inicjalizacja
// za pomocą tymczasowej tablicy, możliwa w standardzie C++03
// języka
int tmp_arr[] = {1, 2, 3, 4, 5, 6};
std::vector<int> a (tmp_arr, tmp_arr + 6);

// iteracja po zawartości kontenera w standardzie C++03
for (std::vector<int>::const_iterator it = a.begin(); it != a.end(); ++it) {
    std::cout << *it << " ";
}</pre>
```

Listing 2.2. Przykład kodu w języku C++ napisany z wykorzystaniem funkcjonalności ze standardu C++11 (zakresowa petla for)

```
// kontener zawierający 6 elementów typu int - nowy
// sposób inicjalizacji
std::vector<int> a{1, 2, 3, 4, 5, 6};

// iteracja po zawartości kontenera w~standardzie C++11 -
// przykład zastosowania zakresowej pętli for
for (const auto& elem: a) {
    std::cout << elem << " ";
}</pre>
```

Boost

Boost jest zestawem bibliotek dla języka C++, poszerzających w znacznym stopniu wachlarz narzędzi programistycznych dostarczanych przez język. Biblioteki wchodzące w skład Boost dostarczają funkcjonalności takich, jak: wygodne przetwarzanie tekstu, zapewnienie interfejsu

między C++ a językiem Python czy programowanie sieciowe [6]. Boost to projekt aktywnie rozwijany, bardzo popularny. Niektóre z bibliotek wchodzących w jego skład zostały przeniesione (nie zawsze w postaci identycznej względem oryginału) do standardu C++.

2.2. Biblioteki

Biblioteki są jednym z podstawowych narzędzi wprowadzających podział programu na niezależne komponenty oraz dających możliwość wielokrotnego użycia tego samego kodu. Stanowią
więc zbiór funkcji, struktur itp. udostępnionych do użycia przez inne programy. Niniejsza część
pracy skupia się na bibliotekach opisywanych z perspektywy języków C oraz C++. Opis dotyczył
będzie rozwiązań związanych z systemami typu UNIX (nie zostanie poruszony sposób działania
bibliotek na systemach Windows). Autorzy zdecydowali się opisać to zagadnienie szczegółowo
z uwagi na fakt, iż architektura projektu GGSS w dużej mierze opiera się o mechanizm bibliotek.
Rozważania teoretyczne wzbogacone zostaną więc prostym przykładem.

Opis przykładu

Przykład prezentujący działanie bibliotek został napisany w języku C i składa się z dwóch katalogów: app, zawierającego kod źródłowy programu, oraz complex, zawierającego kod źródłowy, który zostanie wykorzystany do stworzenia prostej biblioteki pozwalającej na wykonywanie podstawowych operacji na liczbach zespolonych. Listing 2.3 zawiera wynik polecenia tree, które wypisuje na standardowe wyjście strukturę katalogu z projektem. Autorzy zdecydowali się pokazać proces budowania bibliotek bez wykorzystania narzędzi automatyzujących ten proces (takich jak CMake), gdyż znajomość zasad działania tego mechanizmu okazała się dla nich bardzo pomocna podczas rozwiązywania problemów związanych z wykorzystaniem bibliotek w systemie GGSS, gdzie wspomniane narzędzia były już używane.

Listing 2.3. Struktura katalogów projektu stanowiącego bazę przykładu dotyczącego bibliotek.

```
user@host:~$ tree --charset=ascii
.
|-- app
| '-- app.c
'-- complex
|-- complex_number.h
|-- complex_opers.c
'-- complex_opers.h
2 directories, 4 files
```

2.2.1. Rodzaje bibliotek

Na systemach z rodziny UNIX wyróżniamy dwa podstawowy typy bibliotek: **statyczne** oraz **współdzielone (shared)**, nazywane również **dynamicznymi**. Podejścia te znacznie różnią się od siebie. Każde z nich oferuje pewne zalety względem drugiego, przez co oba pozostają dziś w użyciu.

2.2.2. Biblioteki statyczne

Koncepcja stojąca za bibliotekami statycznymi jest bardzo prosta [7] - są to archiwa zawierające w sobie kolekcję plików obiektowych (*.o). Do tego typu bibliotek dołączone muszą być pliki nagłówkowe zawierające m.in. deklaracje funkcji stanowiących interfejs programistyczny pomiędzy biblioteką, a używającym ją programem. Cechą bibliotek statycznych odróżniającą je od bibliotek dynamicznych jest fakt, że są one dołączane do plików obiektowych głównego programu w czasie linkowania - stanowią więc część wynikowego pliku wykonywalnego.

Tworzenie biblioteki statycznej

Rysunek 2.1 przedstawia schematycznie proces tworzenia bibliotek statycznych. Składa się on z dwóch etapów [8]:

kompilacja plików źródłowych biblioteki do postaci obiektowej za pomocą gcc (listing 2.4).
 Wynikiem powinny być pliki o rozszerzeniu *.o odpowiadające wykorzystanym plikom źródłowym.

Listing 2.4. Kompilacja plików źródłowych biblioteki do postaci obiektowej - polecenie oraz jego wynik

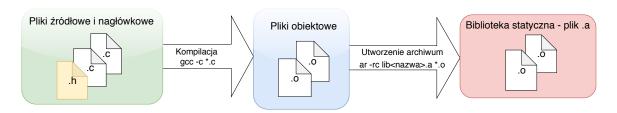
```
user@host:~/complex$ gcc -c *.c
user@host:~/complex$ ls
complex_number.h complex_opers.c complex_opers.h complex_opers.o
```

– utworzenie archiwum zawierającego pliki obiektowe za pomocą programu archiver (listing 2.5). Wynikiem powinien być plik o rozszerzeniu *.a. Podczas tworzenia biblioteki należy nadać jej odpowiednią nazwę, zgodną z formatem lib

Listing 2.5. Utworzenie biblioteki statycznej z plików obiektowych - polecenie oraz jego wynik

```
user@host:~/complex$ ar -rc libcoml.a *.o
user@host:~/complex$ ls
complex_number.h complex_opers.c complex_opers.h complex_opers.o libcoml.a
```

Rys. 2.1. Proces tworzenia biblioteki statycznej z uwzględnieniem komend koniecznych do wykonania poszczególnych etapów [7]



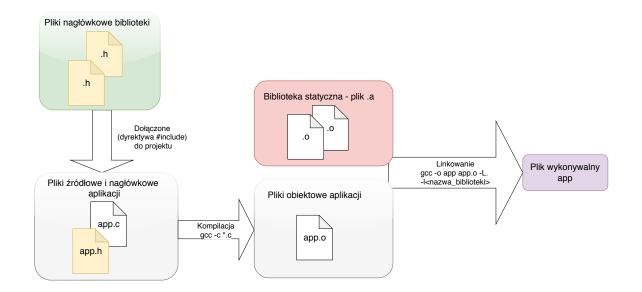
Zawartość powstałego archiwum można zbadać za pomocą komendy ar -t - wyświetla ona wszystkie pliki obiektowe wchodzące w skład danej biblioteki. Istnieje również możliwość wypisania symboli - służy do tego narzędzie nm. Użycie tych narzędzi na wykonanym przez autorów przykładzie ilustruje listing 2.6. Wynikiem polecenia nm są tam dwa symbole, oznaczające dwie udostępnione dla użytkowników biblioteki funkcje (dodawanie i odejmowanie liczb zespolonych).

Listing 2.6. Użycie poleceń *ar -t* oraz *nm* na bibliotece statycznej.

Dołączanie utworzonej biblioteki do programu

Rysunek 2.2 przedstawia schematycznie proces dołączania utworzonej biblioteki statycznej do programu. Proces ten składa się z następujących etapów:

Rys. 2.2. Proces dołączania biblioteki statycznej do programu z uwzględnieniem komend koniecznych do wykonania poszczególnych etapów [7]



 dołączenie do źródeł programu plików nagłówkowych zawierających deklaracje stanowiące interfejs między programem a biblioteką (dyrektywa include - listing 2.7).

Listing 2.7. Plik *app.c* zawierający dyrektywę *include* dołączającą plik nagłówkowy zawierający deklaracje funkcji z biblioteki statycznej

```
#include "../complex/complex_opers.h"
#include <stdio.h>

int main(void) {

   complex_number a = {2.5, 3.7};
   complex_number b = {3.5, 0};

   complex_number c = add_complex_numbers(a, b);
   complex_number d = subtract_complex_numbers(a, b);

   printf("%lf %lf\n", c.real, c.imaginary);
   printf("%lf %lf\n", d.real, d.imaginary);
   return 0;
}
```

 kompilacja plików źródłowych programu do postaci plików obiektowych za pomocą gcc (listing 2.8). Wynikiem powinien być zestaw plików obiektowych odpowiadający wykorzystanym plikom źródłowym.

Listing 2.8. Kompilacja plików źródłowych głównego programu do postaci obiektowej.

```
user@host:~/app$ gcc -c *.c
user@host:~/app$ ls
app.c app.o
```

– połączenie plików obiektowych i biblioteki w plik wykonywalny za pomocą gcc (listing 2.9). Opcja -L pozwala określić ścieżkę do dołączanej biblioteki, natomiast -l - nazwę biblioteki (bez przedrostka lib i rozszerzenie .a).

Listing 2.9. Linkowanie plików obiektowych programu z biblioteką statyczną, wynik uruchomienia programu obrazuący poprawne działanie przykładu.

```
user@host:~/app$ gcc -o app app.o -L../complex -lcoml
user@host:~/app$ ls
app app.c app.o
user@host:~/app$ ./app
6.000000 3.700000
-1.000000 3.700000
```

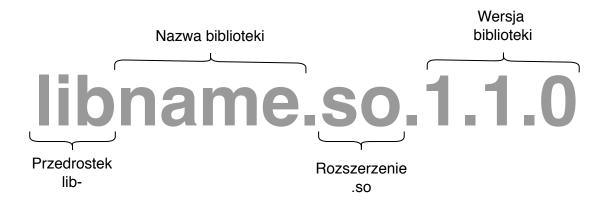
2.2.3. Biblioteki współdzielone

Działanie bibliotek współdzielonych jest bardziej skomplikowane. Z uwagi na fakt, iż w projekcie GGSS biblioteki współdzielone są używane jedynie w postaci zewnętrznych zależności, przedstawiony opis dotyczył będzie jedynie podstaw tworzenia i działania tych bibliotek. Główna różnica w stosunku do bibliotek statycznych polega na zmianie czasu, w którym biblioteka jest dołączana do programu. W przypadku bibliotek współdzielonych dzieje się to w trakcie ładowania programu do pamięci. Oznacza to, że biblioteki te nie są częścią pliku wykonywalnego programu, dzięki czemu programy te mają mniejszy rozmiar i nie ma konieczności ich ponownej kompilacji w wypadku wprowadzenia zmian w bibliotece. Ponadto kod bibliotek tego typu jest ładowany do pamięci tylko raz - przy pierwszym użyciu biblioteki, i może być współdzielony. Podobnie jak wcześniej do tego typu bibliotek dołączone muszą być pliki nagłówkowe zawierające m.in. deklaracje funkcji stanowiących interfejs programistyczny pomiędzy biblioteką, a używającym ją programem.

Nazwy i wersjonowanie bibliotek współdzielonych

Podczas pracy z bibliotekami współdzielonymi istotne jest przestrzeganie narzuconych konwencji dotyczących sposobu nadawania im nazw oraz ich wersjonowania. Rys. 2.3 przedstawia poszczególne części składające się na poprawną nazwę pliku biblioteki. Składa się ona z przedrostka *lib*, po którym następuje właściwa nazwa biblioteki. Następnie po kropce powinno znaleźć się rozszerzenie .so a po nim, rozdzielone kropkami, liczby określające wersję biblioteki.

Rys. 2.3. Elementy poprawnej nazwy biblioteki współdzielonej



Wersja biblioteki składa się z trzech liczb [9]:

- nadrzędny numer wersji ($major\ version\ number$) różnica na tym poziomie oznacza zmianę interfejsu skutkującą brakiem kompatybilności miedzy wersjami bibliotek
- podrzędny numer wersji ($minor\ version\ number$) różnica na tym poziomie oznacza zwykle zachowaną kompatybilność między wersjami biblioteki
- numer wydania (release number) opcjonalny

Poza nazwą samego pliku bibliotekę współdzieloną określają również dwie inne nazwy [10]. Pierwsza z nich to tzw. **soname**. Stanowi ona podzbiór nazwy przedstawionej na Rys. 2.3, bez dwóch ostatnich numerów wersji (przykład: *libname.so.1*). Nazwa *soname* stanowi zwykle nazwę dowiązania symbolicznego do pliku biblioteki. Druga z nazw to tzw. **linker name** - stanowi ona nazwę biblioteki bez numeru wersji (tzn. np. *libname.so*).

Tworzenie biblioteki współdzielonej

Proces tworzenia biblioteki współdzielonej przedstawiony został na Rys. 2.4. Składa się on z następujących etapów [11]:

kompilacja plików źródłowych biblioteki do postaci obiektowej za pomocą gcc (listing 2.10).
 Konieczne jest zastosowanie flagi -fPIC, pozwalającej na wygenerowanie tzw. Position

Independent Code - jest to taki kod maszynowy, który po załadowaniu do pamięci może być współdzielony przez kilka procesów. Wynikiem tej operacji są pliki obiektowe (*.o)

Listing 2.10. Kompilacja plików źródłowych biblioteki (zastosowanie flagi -fPIC)

```
user@host:~/complex$ gcc -fPIC -c *.c
user@host:~/complex$ ls
complex_number.h complex_opers.c complex_opers.h complex_opers.o
```

– utworzenie obiektu współdzielonego w procesie linkowania (listing 2.11). W tym celu należy zastosować flagę -shared. Należy również przekazać do wynikowego pliku nazwę so (soname). Wartość pola SONAME w pliku biblioteki można następnie sprawdzić za pomocą narzędzia objdump z flagą -p. Podobnie jak w przypadku biblioteki statycznej możliwe jest również zbadanie występujących w niej symboli za pomocą narzędzia nm - z uwagi na bardziej skomplikowaną naturę samego pliku ich lista jest jednak dłuższa.

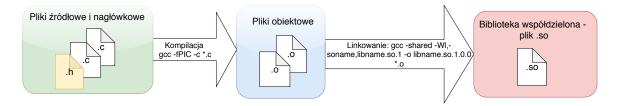
Listing 2.11. Utworzenie biblioteki współdzielonej, zbadanie wartości pola *SONAME* w utworzonym pliku

utworzenie odpowiednich dowiązań symbolicznych. Istnieje kilka sposobów na linkowanie bibliotek współdzielonych. W zależności od zastosowanego sposobu potrzebne mogą okazać się inne dowiązania. W tym przypadku autorzy posłużyli się narzędziem ldconfig z flagą
 n do wygenerowania dowiązania odpowiadającego nazwie soname biblioteki (listing 2.12).

Listing 2.12. Utworzenie dowiązania symbolicznego wskazującego na bibliotekę za pomocą programu *ldcongfig*

```
user@host:~/complex$ ldconfig -n .
user@host:~/complex$ ls
complex_number.h complex_opers.c complex_opers.h complex_opers.o 
    libcoml.so.1 libcoml.so.1.0.0
```

Rys. 2.4. Proces tworzenia biblioteki współdzielonej z uwzględnieniem koniecznych poleceń [7]



Dołączanie utworzonej biblioteki do programu

Proces dołączania utworzonej biblioteki współdzielonej do programu składa się z następujących etapów:

- dołączenie do źródeł programu plików nagłówkowych zawierających deklaracje stanowiące interfejs między programem a biblioteką (dyrektywa *include*, identycznie jak w przypadku biblioteki statycznej)
- kompilacja plików źródłowych programu do postaci obiektowej (również analogicznie jak w przypadku bibliotek statycznych)
- linkowanie w celu uzyskania pliku wykonywalnego (listing 2.13). W zaprezentowanym przykładzie użyte zostało stworzone wcześniej dowiązanie symboliczne libcoml.so.1.

Listing 2.13. Linkowanie w celu uzyskania pliku wykonywalnego zależnego od biblioteki współdzielonej

```
user@host:~/app$ gcc -o app app.o -L../complex -1:libcoml.so.1
user@host:~/app$ ls
app app.c app.o
```

Istnieje możliwość wyświetlenia, od jakich bibliotek współdzielonych jest zależny dany plik wykonywalny. Można to osiągnąć za pomocą narzędzie **ldd** [12], co zostało ukazane na listingu 2.14. Aktualnie stworzona przez autorów biblioteka jest oznaczona jako nie znaleziona (*not found*). Z tego też powodu próba uruchomienia programu zakończy się porażką.

Listing 2.14. Użycie polecenia *ldd* i pierwsza, nieudana próba uruchomienia aplikacji zależnej od biblioteki współdzielonej

Uruchamianie programu zależnego od biblioteki współdzielonej

Poprzednia próba uruchomienia biblioteki zakończyła się porażką. Wynika to z tego, że program loader (linker dynamiczny) nie zna ścieżki, pod którą powinien znaleźć bibliotekę. Jednym z rozwiązań tego problemu jest dodanie tej ścieżki do zmiennej środowiskowej LD_LIBRARY_PATH [13]. Odpowiednie polecenie oraz poprawne uruchomienie programu ilustruje listing 2.15.

Listing 2.15. Dodanie ścieżki zawierającej bibliotekę do zmiennej *LD_LIBRARY_PATH* i poprawne uruchomienie przykładowej aplikacji

```
user@host:~/complex$ export LD_LIBRARY_PATH=$ (pwd):$LD_LIBRARY_PATH
user@host:~/complex$ cd ../app/
user@host:~/app$ ./app
6.000000 3.700000
-1.000000 3.700000
```

2.3. Narzędzie CMake

CMake (Cross-platform Make) to narzędzie pozwalające na konfigurację procesu budowania oprogramowania (aplikacji oraz bibliotek) w sposób niezależny od platformy. Jego działanie opiera się na generowaniu pliku budującego natywnego dla określonej platformy [14] (dla systemów z rodziny UNIX jest nim Makefile) na podstawie przygotowanego przez użytkownika pliku CMakeLists.txt. Takie podejście w znacznym stopniu ułatwia tworzenie aplikacji multiplatformowych oraz pozwala na intuicyjne zarządzanie zależnościami w projekcie. Domyślnie CMake pracuje z językami C i C++, natomiast nowe wersje narzędzia wpierają ponadto m.in. język C#czy technologię CUDA [15]. Narzędzie to jest rozwijane i wspierane przez firmę Kitware.

Plik CMakeLists.txt

Jak wspomniano wyżej działanie narzędzia CMake opiera się na przygotowanym przez użytkownika pliku (lub zestawie plików rozmieszczonych w strukturze katalogów projektu) *CMake-Lists.txt.* Plik ten zawiera polecenia napisane w specjalnie do tego celu przygotowanym języku

skryptowym. Użytkownik może za jego pomocą m.in. określać jakie pliki wykonywalne mają zostać wygenerowane podczas procesu budowania, wskazać lokalizację plików źródłowych czy określić zależności między komponentami projektu oraz bibliotekami zewnętrznymi.

Prosty przykład

Listing 2.16 zawiera przykład prostego pliku *CMakeLists.txt*, pozwalającego na zbudowanie napisanej w języku C++ obiektowej wersji klasycznego programu *Hello world*. Przykład ilustruje zastosowanie podstawowych poleceń CMake do określenia minimalnej wersji narzędzia, standardu języka C++, wynikowego pliku wykonywalnego oraz potrzebnych plików nagłówkowych.

Listing 2.16. Przykład prostego pliku CMakeLists.txt przeznaczonego do budowania programu napisanego w C++

```
# Określenie minimalnej wersji CMake

cmake_minimum_required(VERSION 3.0 FATAL_ERROR)

# Określenie standardu języka C++

set(CMAKE_CXX_STANDARD 14)

set(CMAKE_CXX_STANDARD_REQUIRED True)

# Nazwa oraz wersja projektu

project(Hello VERSION 1.0)

# Dodanie pliku wykonywalnego, który powinien powstać

# wskutek procesu budowania

add_executable(Hello Main.cpp)

# Dodanie do projektu katalogu include wraz ze znajdującym się

# wewnątrz niego plikiem nagłówkowym

target_include_directories(Hello PUBLIC "${CMAKE_CURRENT_SOURCE_DIR}/include")
```

Wersje CMake

CMake jest narzędziem, który w ciągu ostatnich kilku lat przechodzi gruntowne zmiany. Starsze wersje (np. 2.8) oparte są o prosty system zmiennych [16], co wprowadza szereg trudności w zarządzaniu dużymi projektami z wielopoziomowymi drzewami zależności. Dodatkowym problemem tych wersji jest również brak dobrze zdefiniowanych tzw. dobrych praktyk oraz nieprzystępna dla początkujących dokumentacja. Współczesne wersje narzędzie CMake (zwykle za takie uznaje się nowsze od wersji 3.0) opierają się na innym podejściu, opartym na strukturze projektu [16], co było przyczyną pojawienia się dla nich wyżej wspomnianych dobrych praktyk. Zalecane jest więc, by nowe projekty prowadzone były właśnie z użyciem nowszych wersji narzędzia.

Narzędzia CTest i CPack

CMake oferuje również możliwość konfiguracji sposobu testowania projektu. Służy do tego narzędzie CTest, dystrybuowane razem z podstawowym narzędziem CMake. Innym przydatnym modułem jest CPack - narzędzie to służy przygotowywaniu pakietów instalacyjnych z oprogramowaniem. Użycie obu wymienionych narzędzi polega na umieszczeniu w pliku CMakeLists.txt kilku przeznaczonych do tego komend.

2.4. Język Python

Python jest nowoczesnym, wysokopoziomowym językiem programowania, wspierającym takie paradygmaty jak programowanie obiektowe czy imperatywne. Działanie Pythona opiera się na dynamicznym systemie typów. Z założenia Python jest językiem przyjemnym w użytkowaniu, co przyczyniło się do jego dużej popularności [17]. Python jest szeroko stosowany jako język skryptowy - takie też zastosowanie znalazł w projekcie GGSS.

Prosty przykład

Listing 2.17 przedstawia prosty przykład skryptu napisanego w języku Python w wersji 3. Kod ten stanowi uproszczoną wersję skryptu zaprezentowanego w dalszej części pracy, którego zadaniem jest zbudowanie aplikacji w zależności od przekazanych przez użytkownika argumentów. Przykład prezentuje prosty skrypt przyjmujący jeden z dwóch możliwych argumentów i wypisujący informację na temat otrzymanego argumentu na standardowe wyjście.

Listing 2.17. Przykład prostego skryptu napisanego w języku Python 3 - przetwarzanie argumentów podanych przez użytkownika do skryptu

```
import argparse

## Prosty skrypt przetwarzający argumenty podane
## przy jego uruchomieniu przez użytkownika

## Definicja funkcji w~języku Python

def parse_command_line_arguments():

## Obiekt przetwarzający argumenty (parser)
    parser = argparse.ArgumentParser()

## Argumenty wzajemnie się wykluczające
    group = parser.add_mutually_exclusive_group(required=True)
    group.add_argument("-s", "--staticboost",
        help="Use static Boost linking.", action="store_true")
    group.add_argument("-d", "--dynamicboost",
        help="Use dynamic Boost linking.", action="store_true")
```

```
return parser.parse_args()

if __name__=="__main__":
    ## Wywołanie funkcji
    arguments = parse_command_line_arguments()
    print(arguments)
```

Wersje języka Python

Python funkcjonuje w dwóch wersjach: Python 2 oraz 3. Wersje te nie są ze sobą w pełni kompatybilne, tzn. pewne funkcjonalności Pythona 2 nie są dostępne w Pythonie 3 i odwrotnie. Różnice znaleźć można również np. w domyślnym sposobie kodowania łańcuchów znakowych (ASCII w Pythonie 2, Unicode w Pythonie 3) oraz w wyniku dzielenia (za pomocą operatora /) dwóch liczb całkowitych (w Pythonie 2 wynikiem jest liczba całkowita, w Pythonie 3 liczba zmiennoprzecinkowa typu float) [18]. Ponadto zakończenie oficjalnego wsparcia Pythona w wersji 2 przewidziane jest na styczeń 2020 roku [19] - co w momencie pisania niniejszej pracy (grudzień 2019) jest terminem niedalekim i miało kluczowe znaczenie w czasie podejmowania pewnych decyzji projektowych.

Zewnętrzne biblioteki

Jedną z największych zalet Pythona jest bardzo duża liczba bibliotek zewnętrznych tworzonych przez społeczność Pythona. Rozbudowują one język o wiele nowych funkcjonalności,
np. przetwarzanie plików HTML czy wykonywanie obliczeń numerycznych. W niniejszej pracy
zastosowanych zostało kilka tego typu bibliotek, m.in. Beautiful Soup do wspomnianego wyżej
przetwarzania dokumentów w formacie HTML. Omówienie ich działania na przykładach znaleźć
można w dalszej części pracy - przy opisie konkretnego ich zastosowania.

2.5. Powłoka systemu operacyjnego (Bash)

Powłoka systemu jest programem, którego głównym zadaniem jest udostępnienie interfejsu umożliwiającego łatwy dostęp do funkcji systemu operacyjnego. Nazwę powłoka zawdzięcza temu, że jest warstwą okalającą system operacyjny. Najczęściej spotykanym rodzajem powłoki są tzw. interfejsy z wierszem poleceń (ang. command-line interface). Polecenia wprowadzane są do nich w modzie interaktywnym, tj. wykonywane są one w momencie wprowadzenia końca linii.

Listing 2.18. Komenda wypisująca tekst na standardowe wyjście wykonana z linii poleceń

```
user@host:~$ echo "interfejs z linia poleceń"
interfejs z linia poleceń
user@host:~$
```

Bash, czyli **Bourne Again Shell** jest powłoką systemu początkowo napisaną dla systemu operacyjnego GNU. Obecnie Bash jest kompatybilny z większością systemów Unixowych, gdzie

zwykle jest powłoką domyślną oraz posiada kilka portów na inne platformy, tj.: MS-DOS, OS/2, Windows [20]. Oprócz pełnienia wyżej wymienionej funkcji, Bash jest również językiem programowania pozwalającym na tworzenie skryptów, które są kolejną metodą wprowadzania poleceń do powłoki systemu.

Korzystając z języka skryptowego powłoki Bash jesteśmy w stanie zawrzeć dodatkową logikę podczas wykonywania komend. Wspiera on takie struktury jak: instrukcje warunkowe, pętle, operacje logiczne oraz arytmetyczne. Aby wykorzystać Bash w skrypcie należy na początku pliku zamieścić zapis #!/bin/bash, gdzie /bin/bash to ścieżka do pliku interpretera Bash. Zachowanie skryptu jesteśmy w stanie uzależnić od argumentów wykonania. Ich obsługa odbywa się za pomocą zapisu \$?, gdzie ? jest to numer porządkowy argumentu liczony od 0.

Listing 2.19. Skrypt wykorzystujący argumenty wejściowe, instrukcję warunkową oraz polecenie echo

Listing 2.20. Przykład działania Skryptu z Listingu 2.19

```
user@host:~$ /home/user/prostySkrypt.sh argumenty
Argument 0.: /home/user/prostySkrypt.sh
Argument 1.: argumenty
```

Bash posiada wiele poleceń, które pozwalają na wykonywanie zarówno podstawowych, jak i bardziej zaawansowanych czynności, np.: obsługa plików, obsługa systemu katalogów, zarządzanie kontami, uprawnieniami, itd.

Bash posiada również wiele zaawansowanych funkcjonalności, które pozwalają na kontrolowanie przepływu informacji w trakcie wykonywania poleceń. Przykładem jest wpisywanie tekstu do pliku ukazane na Listingu 2.21.

Listing 2.21. Przykład zapisu tekstu do pliku

```
user@host:~$ echo "Ten napis zostanie zapisany do pliku plik.txt" > plik.txt
user@host:~$ cat plik.txt
Ten napis zostanie zapisany do pliku plik.txt
```

W celu zapisania tekstu do pliku należy na standardowe wyjście przekazać napis za pomocą komendy **echo**, a następnie przekierować za pomocą zapisu >, który poprzedza nazwę pliku docelowego. W wyniku działania zawartość pliku **plik.txt** zostanie nadpisana, a w przypadku gdy takiego pliku nie ma, to zostanie on utworzony i uzupełniony o napis.

2.6. System kontroli wersji Git i portal Gitlab

System kontroli wersji Git jest oprogramowaniem służącym do śledzenia i zarządzania zmianami w plikach projektowych. W przypadku Git'a, aby zarejestrować pliki projektowe w celu ich śledzenia należy wykonać kilka czynności. Po pierwsze wymagane jest utworzenie repozytorium. Sprowadza się ono do wykonania odpowiedniej komendy Git'a wewnątrz folderu projektu, tj. git init. Podczas działania komendy wewnątrz folderu, w którym wywołaliśmy ww. polecenie, inicjowany jest ukryty folder <code>.git</code> . Jest on odpowiedzialny za przechowywanie konfiguracji dla tego repozytorium oraz zapisywanie informacji o wszystkich zmianach dokonanych w projekcie.

Listing 2.22. Inicjalizacja repozytorium git

```
user@host:/ścieżka/do/projektu$ git init
Initialized empty Git repository in /ściezka/do/projektu
user@host:/ściezka/do/projektu$ ls .git
branches config description HEAD hooks info objects refs
```

Taka inicjalizacja nie spowoduje żadnego dodatkowego działania oprócz utworzenia repozytorium. Żadne pliki nie są jeszcze poddawane rewizji. W celu rejestracji plików należy wykonać jeszcze kilka kroków. Pierwszym z nich jest wykonanie komendy **git add**, która poprzedza nazwę plików lub folderów, które chcemy poddać wersjonowaniu. Elementy te zostają dodane do tzw. poczekalni, czyli są one kandydatami do utworzenia kolejnej rewizji. Przydatną komendą w tym przypadku jest również **git status** pozwalająca na sprawdzenie obecnego stanu repozytorium. Wyświetla ono krótkie podsumowanie nt. nowych plików, usuniętych plików oraz plików zmodyfikowanych. Informuje nas również o tym, które pliki są brane pod uwagę do utworzenia kolejnej rewizji.

Listing 2.23. Dodawanie elementów do poczekalni

```
user@host:/ściezka/do/projektu$ git add plik1 folder1 && git status
On branch master

No commits yet

Changes to be committed:
   (use "git rm --cached <file>..." to unstage)

        new file: folder1/plik3
        new file: folder1/plik4
        new file: plik1

Untracked files:
   (use "git add <file>..." to include in what will be committed)

        plik2
```



Rys. 2.5. Możliwe stany pliku w repozytorium [21]

Tworzenie nowej wersji w ramach repozytorium odbywa się za pomocą komendy **git commit**. Sprowadza się do 'zamrożenia' obecnych wersji plików zarejestrowanych do rewizji oraz przypisanie im wspólnego, unikalnego dla każdej z nich, identyfikatora. Git udostępnia komendy pozwalające na przeglądanie oraz przywracanie plików do wcześniej utworzonych wersji. Listing 2.24 przedstawia utworzenie nowej wersji oraz wyświetlenie podsumowania o utworzonych do tej pory rewizjach.

Listing 2.24. Utworzenie nowej rewizji

```
user@host:/sciezka/do/projektu$ git commit -m "Pierwsza rewizja"
user@host:/sciezka/do/projektu$ git log
commit 1d2445e961beb25940dffa9d73963f887ee553ad
Author: user <user@localdomain>
Date: Wed Dec 4 17:29:55 2019 +0100
Pierwsza rewizja
```

Przejścia między rewizjami nie powodują utraty danych, gdyż zachowywana jest informacja o stanie plików dla każdej z nich, co ukazuje Listing 2.25. Tworzona jest nowa rewizja zawierająca dodatkowo **plik2**, natomiast po powrocie do poprzedniej wersji plik ten nie występuje. Gdy powrócimy do nowszej wersji ponownie pojawi się **plik2**.

Listing 2.25. Podsumowanie rewizji, powrót do starszej wersji

```
user@host:/sciezka/do/projektu$ git add plik2
user@host:/sciezka/do/projektu$ git commit -m "Druga rewizja"
user@host:/sciezka/do/projektu$ git log
commit b58836df55fc2a8eb2a43aa96273853776924807
Author: user <user@localdomain>
Date: Wed Dec 4 17:30:10 2019 +0100
    Druga rewizja
commit 1d2445e961beb25940dffa9d73963f887ee553ad
Author: user <user@localdomain>
      Wed Dec 4 17:29:55 2019 +0100
Date:
    Pierwsza rewizja
user@host:/sciezka/do/projektu$ ls
folder1 plik1 plik2
user@host:/sciezka/do/projektu$ git checkout ←
   1d2445e961beb25940dffa9d73963f887ee553ad
user@host:/sciezka/do/projektu$ ls
folder1 plik1
user@host:/sciezka/do/projektu$ git checkout ←
   b58836df55fc2a8eb2a43aa96273853776924807
user@host:/sciezka/do/projektu$ ls
folder1 plik1 plik2
```

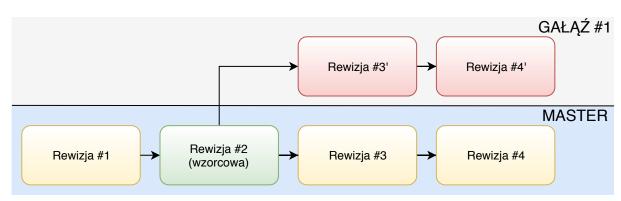
Głównym celem portalu **GitLab** jest udostępnienie środowiska do przechowywania repozytoriów Gitowych na zdalnych serwerach. Pozwala to na uniezależnienie się od maszyny na której pracujemy, zwiększa bezpieczeństwo plików źródłowych poprzez umieszczenie kopii na zdalnym serwerze oraz wspiera zespołową pracę nad kodem.

Ze względu na to, że portale typu **GitLab** są traktowane jako podstawowe narzędzie do wspólnej pracy nad kodem, to rozwinęły one wiele narzędzi wspomagających organizację oraz śledzenie pracy. Oprócz ww. funkcji **Gitlab** dostarcza wiele narzędzi do wspomagania procesu zapewniania jakości, jak i automatyzacji dostarczania kodu.

 ${f Git}$ posiada specjalne komendy pozwalające na przekazywanie oraz pobieranie repozytoriów z ww. portali, czyli:

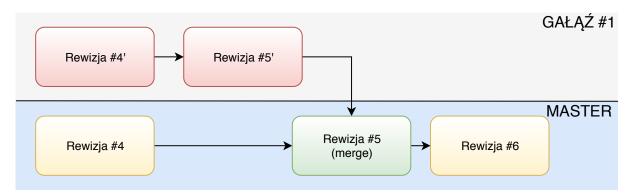
- git clone, która pozwala na pobranie repozytorium z portalu oraz zainicjalizowanie go lokalnie
- git pull za pomocą tej komendy możemy zaktualizować repozytorium lokalne do najnowszej rewizji, która znajduje się na portalu
- oraz komenda **git push** aktualizująca zdalne repozytorium do najnowszej lokalnej wersji

Bardzo ważnym aspektem technologii **GIT** jest mechanizm gałęzi (ang. branch). Pozwala on na równoległą pracę nad jedną częścią kodu. Polega to na tym, że w momencie utworzenia nowej gałęzi tworzymy tak na prawdę osobny łańcuch rewizji, których jedyną wspólną częścią jest rewizja wzorcowa, czyli wersja na podstawie której została utworzona gałąź, co przedstawia Rysunek 2.7. W celu utworzenia nowej gałęzi należy wykorzystać komendę **git branch <nazwagałęzi>**, a w celu zmiany aktualnie używanej gałęzi **git checkout <nazwa-gałęzi>**. Główna gałąź projektu nazywa się **master**. Zmiany na jednej gałęzi nie wpływają w żaden sposób na inną gałąź do momentu tzw. **merge**, czyli złączenia dwóch gałęzi. Ważnym aspektem łączenia gałęzi jest rozwiązywanie konfliktów, które pojawiają się w momencie, gdy łączone gałęzie wprowadzały zmiany do tego samego pliku, a system rozwiązujący konflikty nie był w stanie wykonać swojego zadania automatyczne. W takim przypadku wymagana jest akcja programisty, aby w gałęzi wynikowej zachować odpowiedni kod.



Rys. 2.6. Schemat tworzenia rewizja w ramach nowej gałęzi

Rys. 2.7. Schemat złączania gałęzi w ramach polecenie git merge



Jest to tylko podstawowy opis technologii jaką jest **Git**, przykłady bardziej zaawansowanych zastosowań pojawią się w części manuskryptu przeznaczonej na prezentację wykonanych prac w ramach projektu.

2.7. Menadżer pakietów RPM

Menadżer pakietów jest zbiorem oprogramowania, które w sposób automatyczny zarządza instalacją, aktualizacją, konfiguracją oraz usuwaniem programów komputerowych [22]. Ze względu na to, że procesy te różnią się w zależności od systemów operacyjnych oraz ich dystrybucji istnieje wiele menadżerów pakietów.

Zastosowanie technologii zarządzania pakietami pozwala znacząco zmniejszyć próg wejścia wynikający z użycia wcześniej niewykorzystywanego oprogramowania. Pozwala on odejść od żmudnego procesu ręcznej instalacji zależności oraz konfiguracji środowiska. Dzięki menadżerom wszystko jest wykonywane automatycznie. Jeżeli w trakcie procedur nie wystąpi żaden problem, to pakiet, którego zleciliśmy instalacje, powinien być od razu gotowy do działania. Jeżeli domyślna konfiguracja, jaka zostanie nam zapewniona w podczas działania menadżera pakietów, nie będzie dla nas odpowiednia możemy dokonać jej modyfikacji po procesie instalacji.

RPM, czyli RedHat Package Manager jest darmowym, open-source'owym menadżerem pakietów dla systemów z rodziny RedHat oraz SUSE, czyli m.in.:

- RedHat Linux
- CentOS
- Fedora
- openSUSE

RPM jest domyślnym menadżerem pakietów dla ww. dystrybucji. Obsługuje on pakiety w ramach formatu .rpm. Pakiety .rpm zawierają w sobie wiele ważnych elementów. Po pierwsze wewnątrz nich przechowywane są dane aplikacji, czyli: pliki wykonywalne, dokumentacja, testy, konfiguracja.

Kolejnym ważnym elementem są informacje o zależnościach, czyli innych wymaganych pakietach, które pozwalają na automatyzację procesu instalacji. W momencie, gdy któraś z zależności jest niespełniona menadżer pakietów stara się odnaleźć, w bazie danych pakietów, odpowiedni wpis, aby **pobrać** oraz **zainstalować** brakujące oprogramowanie. Trzecim ważnym elementem jest logika pakietu, która jest podstawą do realizacji akcji wykonywanych przez menadżer pakietów, dostarczona w postaci skryptów powłoki, np. **bash**, zaszytych wewnątrz pliku *.rpm.

Listing 2.26 pokazuje przykładową zawartość pakietu, czyli moduł kernela **moduł Aplikacji**, plik w formacie **JSON** pozwalający na konfigurację aplikacji oraz plik wykonywalny **aplikacji**, natomiast listing 2.27 pokazuje przykładową logikę pakietu RPM w postaci skryptów shell. Skrypty te nie zawierają ani kopiowania, ani usuwania plików zawartych pakiecie, proces ten odbywa się automatycznie na podstawie ścieżek ukazanych na Listingu 2.26 w trakcie instalacji/dezinstalacji.

Listing 2.26. Przykładowa zawartość pakietu RPM

```
user@host:~$ rpm -qpl pakiet.rpm
/ścieżka
/ścieżka/do
/ścieżka/do/konfiguracjaAplikacji.json
/ścieżka/do/aplikacji
/usr
/usr/lib
/usr/lib/modules
/usr/lib/modules/3.10.0-862
/usr/lib/modules/3.10.0-862/extra
/usr/lib/modules/3.10.0-862/extra/modułAplikacji.ko
```

Listing 2.27. Skrypty pakietu RPM

```
user@host:~$ rpm -qp --scripts pakiet.rpm
preinstall program: /bin/sh
postinstall scriptlet (using /bin/sh):

#!/bin/sh
echo "Post-instajacja przykładowego pakietu"
echo "Przypisywanie uprawnień"
chmod 777 /ścieżka/do/konfiguracjaAplikacji.json
echo "Ładowanie modułu aplikacji"
/sbin/modrpobe modułAplikacji

preuninstall scriptlet (using /bin/sh):
#!/bin/sh
echo "Odinstalowywanie przykładowego pakietu"
echo "Usuwanie modułu aplikacji"
/sbin/rmmod modułAplikacji
```

2.8. Technologie wirtualizacji i konteneryzacji

Wirtualizacja, czyli proces uruchamiania instancji wirtualnego systemu komputerowego odseparowanego od rzeczywistego systemu komputerowego oraz jego sprzętu (ang. hardware). Pozwala na uruchomienie wielu różnych systemów operacyjnych na jednym komputerze jednocześnie. Wykorzystywany przede wszystkim do separacji środowisk dla aplikacji, czy też całych systemów. Pozwala na uruchomienie oprogramowania nieprzystosowanego do naszego systemu operacyjnego, wystarczy utworzyć instancję maszyny wirtualnej z odpowiednim systemem operacyjnym. Aplikacje uruchamiane w takiej instancji zachowują się tak, jakby znajdowały się na odseparowanym komputerze z własnym, dedykowanym systemem operacyjnym, biblio-

tekami oraz innym oprogramowaniem. Dużym plusem jest pełna separacja instancji uruchomionych na systemie gospodarza. Procesy jednej instancji **nie mają wpływu** na drugą instancję [23].

Proces wirtualizacji odbywa się za pomocą oprogramowania, które nazywa się hipernadzorcą (ang. hipervisor). Odpowiada on za zapewnienie środowiska, które pozwoli na uruchomienie maszyny wirtualnej. Wyróżnianie są dwa rodzaje hipernadzorców. Pierwsze z nich bazują na wspomaganiu procesu przez fizyczny sprzęt, co pozwala na częściowe ominięcie systemu operacyjnego gospodarza, dzięki czemu narzut na wydajność jest mniejszy, natomiast drugie bazują na rozwiązaniach aplikacyjnych, dzięki czemu można je uruchamiać bez wsparcia sprzętowego, natomiast są znacznie mniej wydajne.

Konteneryzacja jest procesem utworzenia odseparowanego kontenera, czyli ustandaryzowanej jednostki, która zawiera w sobie oprogramowanie oraz zależności wymagane do uruchomienia aplikacji, w celu której została utworzone [24]. Kontenery są tworzone na podstawie obrazu, czyli wzorcowego środowiska, które zostało zamrożone w celu późniejszego odtworzenia. W przypadku **Dockera** obrazy te są tworzone na podstawie tzw. **Dockerfile**. Wewnątrz takiego pliku zapisywane są informacje o krokach podejmowanych w celu utworzenia obrazu, np.:

- informacje o bazowym systemie operacyjnym
- informacje o zmiennych środowiskowych
- komendy menadżera pakietów w celu instalacji zależności

Informacje te są poprzedzone odpowiednimi słowami kluczowymi, np.: **ENV**, czy **RUN**. Listing 2.28 ukazuje przykładowy Dockerfile, którego użycie, za pomocą odpowiedniej komendy Dockera, spowoduje utworzenie obrazu bazującego na dystrybucji centos7 z zainstalowanym kompilatorem języka c++.

Listing 2.28. Przykładowy Dockerfile

```
FROM cern/cc7-base:latest

RUN yum -y install gcc-c++
```

Zasadniczą różnicą między konteneryzacją, a wirtualizacją, jest używanie jądra systemu operacyjnego gospodarza w celu zapewnienia wymaganych funkcjonalności. Pomimo tego, że wykorzystywane jest to samo jądro systemu, to kontenery są w pełni odseparowane od siebie. W przypadku Linuksa osiągane jest to za pomocą **cgroups**, które pozwalają na limitowanie zasobów przypadających na grupę, oraz **przestrzeni nazw**, które służą do separacji procesów. Procesy wykonywane w ramach przestrzeni nazw ńie widzą procesów z poza tej przestrzeni. Ze względu na brak warstwy pośredniej, jaką w przypadku wirtualizacji jest system operacyjny gościa oraz warstwa integracji tego systemu z systemem gospodarze, kontenery są znacznie szybsze zarówno

w kwestii tworzenia, uruchamiania, jak i działania. Minusem natomiast jest przywiązanie do jądra gospodarza, ze względu na to nie jesteśmy w stanie podmienić wersji jądra w obrazie, czy też nie jesteśmy w stanie w prosty sposób uruchomić systemu operacyjnego z niezgodnym jądrem (np.: kontener Windows na systemie operacyjnym Linuks). W przypadku niezgodności jąder wymagana jest dodatkowa warstwa w postaci maszyny wirtualnej, która zapewni nam odpowiedni rodzaj jądra systemu operacyjnego. Obecnie takie rozwiązanie jest stosowane w aplikacjach wykorzystujących technologię **Docker** na Windows, np.: *Doccker-for-Windows*. [25] [26]

Rys. 2.8. Porównanie klasycznej architektury z technologiami wirtualizacji oraz konteneryzacji [27]

Klasyczna architektura	Wirtualizacja	Konteneryzacja	
Aplikacja	Aplikacja	Aplikacja	
Pliki wykonywalne / biblioteki	Pliki wykonywalne / biblioteki	Pliki wykonywalne / biblioteki	
	System operacyjny gościa	Silnik konteneryzacji	
	Hipernadzorca		
System operacyjny gospodarza	System operacyjny gospodarza	System operacyjny gospodarza	
Serwer gospodarza	Serwer gospodarza	Serwer gospodarza	

3. Stan początkowy projektu

Niniejszy rozdział został przygotowany w oparciu o wiedzę przekazaną przez opiekuna pracy dra hab. inż. Bartosza Mindura, pracę magisterską Pana Przemysława Pluteckiego pt. Aktualizacja oprogramowania oraz sprzętu elektronicznego dla Systemu Stabilizacji Wzmocnienia Gazowego [28] oraz pracę magisterską Pana Pawła Zadrożniaka pt. Aktualizacja sprzętu elektronicznego dla Systemu Stabilizacji Wzmocnienia Gazowego [29].

3.1. Architektura

Główna logika projektu została wykonana z użyciem języka C++, dzięki czemu aplikacja jest szybka i wydajna. Część kodu źródłowego została napisana z użyciem standardu 11. Wykorzystano również zewnętrzne biblioteki takie jak biblioteka Boost, czy też GSL. Początkowa architektura projektu oparta była o płaską strukturę folderów. Konwencja jaka została przyjęta, to nazwaLib dla folderów zawierających pliki bibliotek oraz __nazwa dla folderów zawierających aplikacje użytkowe.

Biblioteki, które były zawarte w ramach projektu, to:

- ggssLib biblioteka zawierająca logikę aplikacji **ggssrunner**, czyli głównego programu wykonywalnego projektu
- fifoLib biblioteka implementująca kolejkę FIFO (first in first out)
- FitLib biblioteka wspierająca obliczenia numeryczne z wykorzystanie biblioteki zewnętrznej GSL
- utilsLib biblioteka zawierająca pliki pomocnicze projektu
- -xml Lib - biblioteka dokonywująca parsowanie pliku konfiguracyjnego aplikacji, który jest napisany w formacie ${\bf xml}$
- handleLib biblioteka realizująca obsługę mechanizmu sygnałów i slotów
- logLib biblioteka odpowiedzialna za mechanizm logowania

- ThreadLib biblioteka odpowiadająca za wykorzystanie wielowątkowości w aplikacji
- CaenHVLib biblioteka okalająca (ang. wrapper) bibliotekę CaenN1470Lib
- CaenN1470Lib biblioteka implementująca komunikację z urządzeniem sprzętowym (CAEN N1470)
- OrtecMcbLib biblioteka okalająca (ang. wrapper) bibliotekę **mcaLib**
- mcaLib biblioteka odpowiedzialna za komunikację z urządzeniem sprzętowym (CAEN N957)
- usbrmLib biblioteka, której zadaniem jest komunikacja z multiplekserami

Aplikacje, które były zawarte w ramach projektu, to:

- _ggss aplikacja ggssrunner, która odpowiada za człon projektu, jest to główny program wykonywalny
- _dimCS aplikacja odpowiedzialna za wysyłanie komend, za pomocą technologii dim
- _ggssspector aplikacja, której zadaniem zapisywanie parametrów pracy, np.: ustawione napięcie, odczytane napięcie, ciśnienie itp

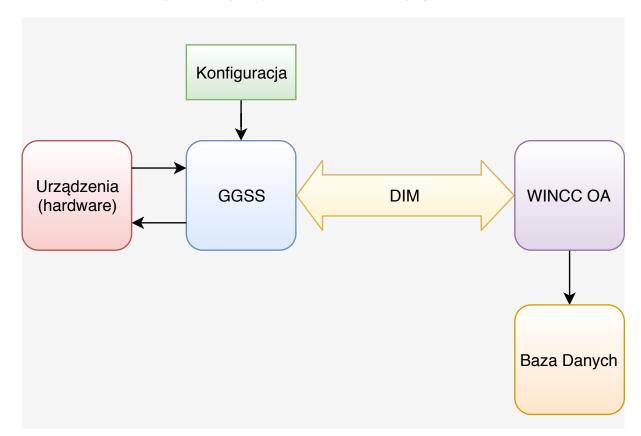
Oprócz opisanych wcześniej katalogów występowały również:

- zawierające pliki nagłówkowe wspólne dla wielu bibliotek (include)
- zawierające biblioteki zewnętrzne (lib)
- zawierające konfigurację aplikacji oraz skrypt pomocniczy w języku Python dla biblioteki serial (misc)
- zawierające skrypty pomocnicze w języku Python i Bash oraz skrypty watchdog (obserwatorzy)

Dodatkowo projekt wykorzystywał następujące biblioteki zewnętrzne:

- Boost biblioteka C++ ogólnego przeznaczenia
- GSL (GNU Scietific Library) biblioteka numeryczna dla języka C oraz C++
- dim biblioteka wspierająca komunikacja protokołem dim
- QT oraz QWT biblioteki wykorzystywane w ramach modułu GGSS Spector

W ramach projektu został również przygotowany panel informacyjno-administracyjny w technologii Scada (WinCC OA), który komunikuje się z główną częścią aplikacji za pomocą protokołu dim. Rysunek 3.1 przedstawia wysokopoziomową architekturę wraz z przepływem informacji.



Rys. 3.1. Wysokopoziomowa architektura projektu GGSS

W ramach architektury projektu utworzone zostały również pliki CMAKE, które służyły jako szablon akcji wykorzystywanych wielokrotnie w pozostałych miejscach, np.: wyszukiwanie odpowiedniej biblioteki.

Architektura projektu charakteryzowała się całkowicie płaską strukturą, nie było żadnej gradacji bibliotek, z której nie wynikały żadne zależności między modułami. Plusem takiego rozwiązania była łatwość w budowie całego systemu (np. brak problemów ze skomplikowanymi ścieżkami), aczkolwiek nie wynikała z niego żadna informacja nt. systemu ze względu na co próg wejścia, czy też utrzymanie projektu jest utrudnione. Widoczny był podział na moduły, lecz nie był on w żaden sposób uporządkowany, np. ze względu na przeznaczenie bibliotek (programowe, sprzętowe).

Projekt zawierał również moduł przeznaczony obsłudze sterownika projektu ggss (ggssdriver). Zawierał on archiwum z sterownikiem dla urządzenia firmy Caen (CAEN N957) dostarczanym przez ww. firmę. W ramach modułu został również zawarty plik CMAKE, którego zadaniem było przygotowanie pakietu RPM w skład którego wchodził sterownik, biblioteki od firmy Caen (libCAENN957) oraz pre-generowane skrypty pozwalające na instalację oraz dezinstala-

cję pakietu. W celu sprawdzenia poprawności działania pakietu odpowiedzialnego za instalacje sterownika został utworzony osobny moduł (mcaN957), którego zadaniem jest zebranie napięć rejestrowanych przez analizator wielokanałowy (MCA) oraz zapisanie ich w pliku tekstowym w postaci zgrupowanej zakresami. Aplikacja (mcaN957) przyjmuje dwa parametry wejściowe jakimi sa czas działania oraz wartość progowa rejestrowania napieć.

3.2. Budowanie

Projekt w swojej oryginalnej postaci budowany był za pomocą narzędzia CMake w wersji **2.8**. Wyróżnić można było jeden nadrzędny plik *CMakeLists.txt* znajdujący się w katalogu głównym projektu oraz pomniejsze pliki dla każdego z modułów.

Nadrzędny plik *CMakeLists.txt* pozwalał na budowanie aplikacji: *ggssrunner*, *dimCS* oraz opcjonalnie *ggsspector*. Zawierał on zmienną *PROJECTS* przechowującą listę zależności, czyli nazwy wszystkich stworzonych w ramach projektu bibliotek (listing 3.1). Było to jedyne miejsce w całym systemie budowania określające wewnętrzne zależności w projekcie.

Listing 3.1. Fragment oryginalnego pliku *CMakeLists.txt* znajdującego się w katalogu głównym pierwotnej wersji projektu przedstawiający zmienną *PROJECTS* zawierającą listę bibliotek [28]

```
set (PROJECTS
logLib
xmlLib
utilsLib
handleLib
ThreadLib
fifoLib
FitLib
OrtecMcbLib
CaenHVLib
ggssLib
usbrmLib
CaenN1470Lib
mcaLib
daemonLib
```

Pliki *CMakeLists.txt* poszczególnych komponentów projektu były bardzo proste (przykład na listingu 3.2). Pliki te nie były jednak niezależne od głównego pliku *CMake*: nie znajdowały się w nich informacje na temat wewnętrznych zależności projektu czy ścieżek do użytych plików .cmake. Sprawiało to, że niemożliwym było użycie ich do zbudowania pojedynczego komponentu projektu w sposób niezależne od całości.

Listing 3.2. Oryginalny pliku *CMakeLists.txt* służący do budowania biblioteki *ThreadLib* oraz zawartość pliku *LibraryTemplate.cmake* [28]

```
# Plik CMakeLists.txt dla biblioteki ThreadLib
include(LibraryTemplate)
target_link_libraries (ThreadLib ${Boost_LIBRARIES})

# Zawartość pliku LibraryTemplate.cmake
project (${dir_name})
file (GLOB subdirectory_files ${dir_name} *.h *.cpp *.hxx *.cxx *.c)
add_library (${dir_name} STATIC ${subdirectory_files})
set_target_properties (${dir_name} PROPERTIES LINKER_LANGUAGE CXX)
```

Projekt posiadał zatem tylko jeden, z góry określony sposób budowania - budowanie wszystkiego za pomocą głównego pliku CMakeLists.txt. Pomimo podziału projektu na komponenty (biblioteki) na poziomie architektury nie było możliwości budowania ich osobno (za pomocą dostarczonego systemu). Zaletą takiego podejścia jest jego prostota - pliki CMakeLists.txt są krótkie, odwołują się zwykle do jednego szablonu. Istnieje jednak szereg wad takiego rozwiązania. Jedną z nich jest brak łatwej możliwości identyfikacji wewnętrznych zależności w projekcie - niemożliwe jest np. wywnioskowanie zależności biblioteki ThreadLib od bibliotek handleLib i logLib. Jedyną podpowiedzią na ten temat mogłaby być kolejność ich występowania w zmiennej PROJECTS w głównym pliku CMakeLists.txt - taka informacja nie jest jednak informacją pełną i tego typu rozumowanie nie zawsze byłoby prawdziwe. Innym ograniczeniem tego rozwiązania był brak możliwości łatwego podziału projektu na niezależne repozytoria. Nie było również możliwość zbudowania aplikacji wchodzących w skład projektu niezależnie od siebie - dedykowane im pliki CMakeLists.txt korzystają z elementów zdefiniowanych w pliku głównym (np. ze wspomnianej już listy zależności czy ścieżek wskazujących lokalizację plików nagłówkowych).

Projekt zawierał kilka plików o rozszerzeniu .cmake definiujących szablony możliwe do wykorzystania w wielu miejscach systemu budującego. Udostępniały one funkcjonalności takie jak: identyfikacja systemu operacyjnego, wyszukanie w systemie potrzebnych bibliotek zewnętrznych czy przeprowadzenie podstawowych operacji koniecznych do stworzenia biblioteki statycznej. Zawartość jednego z nich (LibraryTemplate.cmake) widoczna jest na listingu 3.2.

3.3. Dostarczanie i uruchamianie

Projekt nie miał automatycznego systemu dostarczania gotowych do użycia plików binarnych, czy też pakietów RPM. Wszystkie akcje prowadzące do utworzenia odpowiednich plików trzeba było wykonywać ręcznie. Nie dostarczono również żadnego systemu regresji, który automatycznie testowałby wprowadzane zmiany. Uruchamianie projektu odbywało się poprzez ręczne umieszczenie plików w środowisku docelowym, a następnie uruchomienie aplikacji za pomocą skryptów pomocniczych. Aplikacja była również uruchamiana za pomocą zadania cyklicznego Linux (program crontab). Zadanie to sprawdzało, czy działał proces aplikacji ggssrunner, jeżeli takowy nie istniał oraz nie został utworzony plik .lock, to aplikacja była uruchamiana.

3.4. Kontrola wersji

Technologią kontroli wersji zastosowaną był do tej pory **SVN** (Subversion). Mgr. Plutecki w swojej pracy wspomina o wykorzystaniu technologii **GIT**, natomiast była ona prawdopodobnie używana jedynie w trakcie prac. Wniosek taki został wysnuty z powodu braku jakichkolwiek śladów wykorzystania tej technologii w projekcie. Wykorzystane zostały jedynie podstawowe funkcjonalności kontroli wersji, brak jakiegokolwiek mechanizmu pozwalającego na automatyczne wersjonowanie, czy kontrolę tworzonych rewizji.

4. Stan docelowy projektu

Niniejszy rozdział zawiera opis docelowej wersji systemu GGSS, jaka powinna zostać osiągnięta po zakończeniu przez autorów prac. Cele do zrealizowania podzielone zostały na dwie główne części, wynikające z organizacji czasowej prac tzn. wkład autorów w system nie zamyka się wraz z zakończeniem prac nad niniejszym manuskryptem. Z tego powodu niniejszy rozdział podzielony został na dwie części - pierwsza z nich opisuje finalną wersję projektu, natomiast druga - wersję po zakończeniu prac w ramach projektu inżynierskiego.

4.1. Finalna wersja projektu

Projekt w swojej wersji finalnej ma charakteryzować się modularną architekturą zarówno jeśli chodzi o organizację kodu, jak i sposób jego budowania. Pozwala to na proste i efektywne testowanie każdego komponentu z osobna. Ułatwia to również podmianę komponentów w środowisku produkcyjnym. Większa modularyzacja pozwala skrócić czas poszukiwania źródła ewentualnych błędów w działaniu systemu. Z drugiej natomiast strony podział systemu na dużą liczbę komponentów utrudnia proces budowania, przez co wymagana jest jego znacząca automatyzacja. Konieczne jest przygotowanie więc prostej w użytkowaniu infrastruktury wspomagającej proces produkcyjny. Powinna być ona dobrze udokumentowana, by próg wejścia do projektu był możliwie niski. Powinny więc zostać przygotowane instrukcje w języku angielskim zawierające zestaw najczęściej używanych komend wraz z wariantami ich użycia (np. flagi). Kluczowym celem jest również modernizacja kodu źródłowego - zarówno jeśli chodzi o jego jakość, jak i zastosowane technologie. Projekt charakteryzować się ma więc ustandaryzowanym, ogólnie przyjętym przez społeczność programistów jako tzw. dobre praktyki, nazewnictwem, odpowiednim podziałem na poziomie kodu źródłowego (funkcje, klasy itp.). W swojej ostatecznej wersji projekt powinien bazować na najnowszych, dostępnych w ramach infrastruktury produkcyjnej CERN-u, technologiach, np. standard języka C++. Dzięki temu zależności zewnętrzne powinny zostać ograniczone do minimum, na rzecz standardowych rozwiązań (np. biblioteka standardowa), by zagwarantować możliwie duża przenośność. Zaplanowano również rozszerzenie projektu o nowe komponenty ułatwiające korzystanie z systemu (np. graficzny interfejs użytkownika).

4.2. Stan oczekiwany w ramach projektu inżynierskiego

Z uwagi na brak możliwości realizowania wszystkich powyższych postulatów dotyczących celów pracy w ramach projektu inżynierskiego (co wynika z ograniczonego czasu), wybrany został następujący podzbiór wymagań:

- przygotowanie środowiska umożliwiającego zarządzanie prowadzonym projektem
- modularyzacja projektu (z poziomu architektury i systemu budowania *CMake*)
- przygotowanie infrastruktury automatyzującej proces produkcyjny, zapewniającej spójne środowisko do testowania
- wykonanie dokumentacji zgodnej z wymienionymi założeniami
- wprowadzenie standardu nazewnictwa na poziomie procesu budowania i podziału na repozytoria
- przeprowadzenie testów wynikowego produktu

Rezultatem zakończenia tej części prac powinien być w pełni działający, udoskonalony system.

5. Ograniczenia dostępnej infrastruktury

Z uwagi na silny związek oprogramowania GGSS z infrastrukturą CERN oraz wymóg zapewnienia możliwości budowania projektu na należących do niej maszynach, przed autorami postawiony został szereg ograniczeń związanych z możliwymi do użycia technologiami oraz sposobem wykonywania pewnych operacji. Niniejszy rozdział stanowi opis najważniejszych z tych ograniczeń z uwzględnieniem ich wpływu na obraną przez autorów pracy ścieżkę rozwoju projektu.

5.1. Ograniczone uprawnienia w środowisku docelowym

Ze względu na ograniczone uprawnienia w środowisku docelowym proces wprowadzania zmian w systemie **GGSS** wymagał komunikacji z administratorami środowiska. Każdorazowa instalacja poprawek dla modułu sterownika (**ggss-driver**) wymagała autoryzacji oraz przeprowadzenie procesu instalacji przez osobę upoważnioną. Ze względu na to zostało przygotowane specjalne środowisko pozwalające na testowanie pakietów **RPM** przed ich instalacją w środowisku docelowym. Dodatkowo uprawnienia autorów w środowisku docelowym są ograniczone ze względu na możliwości instalacji dodatkowych pakietów, czy tez modułów. Nie jest możliwe również budowanie komponentów w środowisku docelowym, restart maszyny produkcyjnej, czy też ładowanie/usuwanie modułów spoza listy określonej przed administratorów. Wszystkie te czynniki negatywnie wpłynęły na czas, który był wymagany w celu wykonania testów w środowisku produkcyjnym oraz wykonane zmiany w projekcie.

5.2. Wersje kompilatorów i interpreterów

Dostępne wersje kompilatorów i interpreterów stanowią jeden z kluczowych czynników, który należy uwzględnić podczas wprowadzania zmian w istniejącym systemie, ponieważ definiują one możliwy do wykorzystania podzbiór technologii. W kontekście systemu GGSS ograniczenia te dotyczą przede wszystkim kompilatora języka C++ oraz interpretera języka Python.

Dostępna w ramach infrastruktury projektu wersja kompilatora języka C++ to g++ (GCC) 4.8.5. Wspiera ona w pełni standard C++11, czyli funkcjonalności takie, jak referencje

do r-wartości, wyrażenia lambda czy zakresowa pętla for [30]. Wersja ta nie wspiera niestety nowszych wydań języka (C++14/17).

Domyślną wersją Pythona jest **Python 2.7.5**, jednak dostępny jest również Python 3 (w wersji **Python 3.6.8**). Z uwagi na wspomniany wcześniej koniec oficjalnego wsparcia dla Pythona 2, który ma nadejść wraz z początkiem 2020 roku, naturalnym jest więc wybór wersji 3. Infrastruktura projektu posiada jednak znaczące braki jeśli chodzi o dostępne dla wersji 3 biblioteki zewnętrzne - domyślnie nie jest np. dostępna biblioteka *Beautiful Soup*, służąca do przetwarzania dokumentów w formacie HTML. Niektóre popularne biblioteki i frameworki (np. *PyTest* - wykorzystywany do przeprowadzania testów oprogramowania) nie są dostępne dla obu wersji Pythona.

5.3. Wersja narzędzia budującego CMake

Dostępna wersja narzędzia CMake stanowiła zdaniem autorów największe ograniczenie w czasie prac nad projektem. Na maszynach docelowych dostępna jest jedynie stara wersja **2.8.12.2**. Nowsza wersja **(3.14.6)** dostępna jest na niektórych z komputerów, jednak z uwagi na konieczność zachowania kompatybilności ze wspomnianymi maszynami docelowymi, nie było możliwe jej użycie. Stosowanie wersji o numerze niższym od **3.0** skutkuje szeregiem ograniczeń - brakuje w niej wielu funkcjonalności pozwalających na stosowanie ogólnie przyjętych dziś praktyk, jak np. określenie zakresu wersji narzędzia CMake, w którym powinna mieścić się używana wersja, by projekt można było bez problemu zbudować, czy wsparcie dla instrukcji $target_link_directories$ [31].

5.4. Związek projektu z wersją jądra systemu

Ze względu na mocny związek modułu **ggss-driver** z jądrem systemu operacyjnego ważnym aspektem pracy jest zapewnienie środowiska deweloperskiego zgodnego z produkcyjnym pod względem wersji jądra. Okazało się to problematyczne, ponieważ maszyna dostarczona przez administratorów w celu budowania aplikacji okazała się różnić od maszyny produkcyjnej właśnie pod względem wersji jądra systemu operacyjnego. Z powodu tego, że mocnym ograniczeniem okazało się jądro systemu nie wystarczyło zastosowanie ogólnodostępnych maszyn budujących w ramach wewnętrznego portalu opartego o technologię Gitlab. Ze względu na to autorzy postanowili utworzyć własne środowisko produkcyjne. Rozwiązanie problemu wymagało zastosowania maszyny wirtualnej, z pełnym dostępem do konta administratora oraz skonfigurowania środowiska konteneryzacyjnego Docker właśnie na tej maszynie, co opisane jest w rozdziale 6.6.

6. Wykonane prace

Niniejszy rozdział zawiera opis wykonanych przez autorów prac w ramach projektu **GGSS**. Rozdział został podzielony na sekcję według obszarów tematycznych poruszanych przez autorów: zarządzanie projektem, kontrola wersji i nowa architektura projektu, zastosowanie podejścia CI/CD, budowanie aplikacji, budowanie i dystrybucja sterownika, wirtualizacja i konteneryzacja, pomniejsze prace w projekcie oraz zasady i sposób tworzenia dokumentacji projektu.

6.1. Wykorzystanie funkcjonalności portalu Gitlab wspierających zarządzanie projektem

Ze względu na zespołowy charakter pracy bardzo ważną częścią było planowanie oraz zarządzanie projektem. W celu usprawnienia tego procesu autorzy wykorzystali funkcjonalności dostarczane w ramach portalu Gitlab oraz dobre praktyki programistyczne.

Pierwszym krokiem było utworzenie grupy, o odpowiedniej nazwie (atlas-trt-dcs-ggss) definiującej projekt, na portalu Gitlab udostępnianego w ramach infrastruktury CERN. Oprócz oczywistej zalety w postaci identyfikacji przynależności oraz odpowiedzialności za repozytoria zawarte w ramach takiej grupy dodatkowym atutem jest możliwość wykorzystania systemu rang, w celu przyznawania odpowiednich uprawnień. Rysunek 6.1 przedstawia panel zarządzania członkami zespołu, widoczne jest pole odpowiedzialne za dodawanie zarejestrowanych w systemie osób do grupy. W trakcie dodawania możemy również wybrać jeden z zdefiniowanych zestawów uprawnień w postaci rangi (Guest, Reporter, Developer, Maintainer, Owner) oraz datę automatycznego wygaśnięcia członkostwa. Pełny opis uprawnień powiązanych z rangą dostępny jest w oficjalnej dokumentacji portalu Gitlab [32]. Poniżej formularza odpowiedzialnego za dodawanie nowych osób do grupy widoczny jest również spis obecnych członków, czas który upłynął od ich dołączenia, ranga, czy też pola oraz przyciski odpowiedzialne za modyfikację ich obecnego statusu w zespole.

Add new member to atlas-trt-dcs-ggss Add to group Guest Expiration date Search for a user Read more about role On this date, the member(s) Search for members by name, username, or permissions will automatically lose access email, or invite new ones using their email address. to this group and all of its projects. Existing 2 Members with access to atlas-trt-dcs-2FA Everyone Oldest joined Sort by user1 @user1 It's you Given access 1 day ago user2 @user2 Member Expiration date Given access 1 day ago

Rys. 6.1. Panel zarządzania członkami zespołu na portalu Gitlab

Podstawowym problemem do rozwiązania w trakcie pracy grupowej jest odpowiedni podział zadań ze względu na ilość oraz trudność. Wykorzystane w tym celu zostały **issues** (problemy, zagadnienia). Są one podstawową funkcjonalnością wykorzystywaną do współpracy, planowania, czy też przedstawiania swoich pomysłów lub problemów.

W ramach **issue** jesteśmy w stanie precyzyjnie opisać problem, czy też zadanie. Zawdzięczamy to mnogością możliwych do wypełnienia pól, dzięki czemu zarządzanie projektem jest znacznie ułatwione. Na Rysunku 6.2 widnieje panel w ramach którego jesteśmy z stanie zdefiniować:

- Tytuł (Title) krótki opis słowny zawartości
- Opis (Description) pełny opis problemu, zadania, czy też pomysłu, który jest poruszany w ramach issue
- Osoba odpowiedzialna (Assignee) główna osoba koordynująca lub wykonująca zadanie
- Termin (Due date) data do której należy zamknąć issue, czyli wykonać wszystkie, wymagane w ramach zadania, akcje
- Kamień milowy (Milestone) pole wynikające z zastosowania dobrych praktyk programistycznych. Duże cele powinny być podzielone na mniejsze zadania, które można wykonać w stosunkowo krótkim czasie, dzięki czemu możliwość zmierzenia stopnia wykonania zadania jest większa. Zadania realizowane w ramach jednego większego celu są powiązane za pomocą kamienia milowego, który powinien zawierać informacje nt. tegoż celu.
- Etykieta (Label) służy przypisaniu do zdania atrybutu. W przypadku pracy wykonanej przez autorów etykiety mają na celu określanie stanu realizacji zadania (Ongoing, To

Do), powodu niewykonania zadania (Blocked, Duplicate) oraz oznaczenie zadań z wysokim priorytetem (Urgent). Etykiety nie mają żadnych ograniczeń co do nazwy, zatem możemy za ich pomocą przypisywać dowolne atrybuty zadaniom. Pozwalają one również na łatwe wyszukiwanie zadań do nich przypisanych, ze względu na możliwość filtrowania według etykiet. Najważniejszą oraz najbardziej przydatną funkcją etykiet jest możliwość utworzenia tzw. **Kanban Board** (tablica Kanban).

- Waga (Weight) - jest to wartość definiująca trudność zadania oraz wymaganą ilość pracy na jego wykonanie. Wartość ta nie jest bezpośrednio przekładana na czas, wymaga ona interpretacji pod względem przypisanej osoby. Dokładniejsze wytłumaczenie zostanie ukazane na przykładzie.

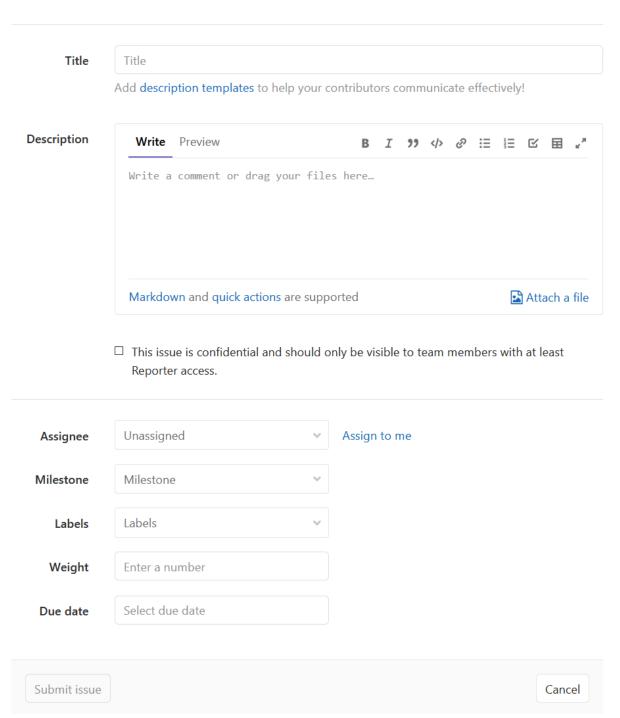
Poniższy przykład pokazuje wykorzystanie wagi **issue** w celu oszacowania czasu potrzebnego na jego wykonanie.

Zakładając, że do dyspozycji jest dwóch pracowników, jeden doświadczony, który w ciągu tygodnia jest w stanie wykonać pracę o równowartości wagowej 40, a drugi niedoświadczony, który w ciągu tygodnia wykonuję pracę o równowartości wagowej 20. Aby przełożyć wagę zadania, która wynosi w przykładzie 8, należy wziąć pod uwagę osobę, która zostanie do tego zadania przydzielona. Zakładając, że ww. pracownicy pracują na pełen etat, czyli 40 godzin tygodniowo, w przypadku przydzielenia zadania osobie doświadczonej waga 8 przełoży się na 8 rzeczywistych godzin, natomiast w przypadku osoby niedoświadczonej waga 8 przełoży się na 16 rzeczywistych godzin.

Określenie wydajności pracownika wymaga zastosowania techniki nazywanej sprzężeniem zwrotnym. W pierwszej kolejności zakładamy jakąś arbitralną wartość wydajności pracownika i na podstawie tej wartości przydzielamy mu odpowiednią ilość zadań z odpowiednimi wagami. Następnie cyklicznie weryfikujemy (np. co tydzień), czy pracownik jest w stanie wykonać zadania o określonej wadze w danym cyklu. Po każdym cyklu odpowiednio modyfikujemy wartość wydajności pracownika, tak, aby była zbliżona do wartości wydajności osiągniętej za poprzedni okres. Aby zwiększyć poprawność wyznaczania wspomnianej wartości należy wziąć pod uwagę również wcześniejsze okresy, a nie jedynie ostatni.

Rys. 6.2. Formularz tworzenia issue na portalu Gitlab

New Issue



W celu usprawnienia tworzenia **issue** możliwe jest zdefiniowanie szablonów w języku **Markdown** i umieszczenie ich w odpowiednim repozytorium, natomiast funkcjonalność ta nie została wykorzystana w trakcie realizacji projektu

Wszystkie prace wykonywane w ramach projektu były rejestrowane na portalu Gitlab w ramach funkcjonalności **issues**. Posiadały one odpowiednio przypisane etykiety. Część zadań miała również przypisane wagi, na podstawie których były one odpowiednio przydzielane członkom zespołu. Zadania realizujące większy cel były grupowane w ramach kamieni milowych.

Ważną kwestią dotyczącą **issues** jest również możliwość śledzenia zmian zachodzących w ramach nich, która była mocno wykorzystywana w przypadku problematycznych zadań. Każde **issue** zapisuje historię zmian dotyczących jego parametrów, jak np. zmiana etykiety. W ramach zadania można również dodawać komentarze opisujące aktualny stan. **Issue** na portalu Gitlab są również zintegrowane z wiadomościami definiowanymi w ramach tworzenia nowej rewizji z użyciem technologii **GIT**, dzięki czemu tworząc nową wersję jesteśmy w stanie automatycznie zamknąć zadanie, lub dodać referencję do niego co skutkuje odpowiednim wpisem w historii zadania.

Closed Opened 2 months ago by Jaroslaw Piotr Cierpich New issue Reopen issue Create CMakeLists and add Caen demo app for CAENN957 0 Related issues ② ① 0 + Show all activity > **9** 0 Jaroslaw Piotr Cierpich @jcierpic added Ongoing label 1 month ago Owner ② 🏳 🖉 : Jaroslaw Piotr Cierpich @jcierpic · 1 month ago Duplicate of this issue. Jaroslaw Piotr Cierpich @icierpic closed 1 month ago Jaroslaw Piotr Cierpich @jcierpic added Duplicate label and removed Ongoing label 1 month ago Write Preview B I 99 Write a comment or drag your files here... Attach a file Markdown and quick actions are supported

Rys. 6.3. Historia zmian issue na portalu Gitlab

Kolejną ważną funkcjonalnością portalu Gitlab wykorzystywaną w ramach projektu był Kanban Board. Za jego pomocą można w szybki oraz prosty sposób ocenić etap postępów w projekcie. W jednym widoku wyświetlane jest podsumowanie stanów zadań pogrupowanych według etykiet. Z poziomu widoku tabli możliwa jest również zmiana status zadania za pomocą prostej techniki drag and drop (przeciągnij i upuść). Każda wyświetlana etykieta posiada krótkie podsumowanie zadań, czyli ich ilość oraz sumę wag przypisanych do tych zadań. Dodatkowo dla każdego zadania wyświetlana jest nazwa repozytorium, w ramach którego zadanie jest realizowane oraz osoby do niego przypisane, co widoczne jest na Rysunku 6.4

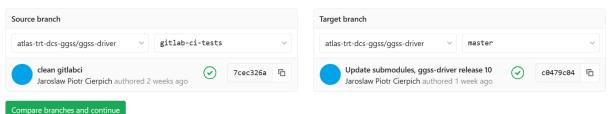
0) 16 🛆 9 Ongoing To Do FindLibCaen - create symlink for chosen version Compile and run project - ggss runner atlas-trt-dcs-ggss/ggss-misc#2 atlas-trt-dcs-ggss/ggss-runner#1 Add comments to build.py script Create proper documentation and README for every repository atlas-trt-dcs-ggss/ggss-all#8 🙇 1 atlas-trt-dcs-ggss/ggss-all#3 Rewrite READMEs in all repositories Upload rest of the code atlas-trt-dcs-ggss/ggss-all#10 💍 1 atlas-trt-dcs-ggss/ggss-all#5 Boost - automated path resolution for Driver tests on pcatltrtggss FindLibraryBoost - system boost usage atlas-trt-dcs-ggss/ggss-driver#2 🚨 8 atlas-trt-dcs-ggss/ggss-misc#4

Rys. 6.4. Tablica Kanban dla grupy na portalu Gitlab

Portal GitLab zapewnia również funkcjonalność, która wspiera wykonywanie operacji **merge** w ramach technologii **GIT**. Udostępniony jest specjalny widok, który pozwala na połączenie dwóch dowolnych gałęzi, które zostały wcześniej przekazane na platformę. Po wybraniu i zatwierdzeniu docelowych gałęzi zostaje utworzony **merge request**, którego zadaniem jest udostępnienie interfejsu zarządzania operacją **merge** oraz , podobnie jak w przypadku **issue**, śledzenie zmian dokonywanych w trakcie trwania **merge request**. W celu wykonania złączenia gałęzi należy taką operację zatwierdzić w panelu **merge request** oraz wykonać ją za pomocą specjalnego przycisku **merge**. Dopiero wtedy zostanie wykonane faktyczne złączenie.

 $\mathbf{Rys.}$ 6.5. Tworzenie nowego \mathbf{merge} request

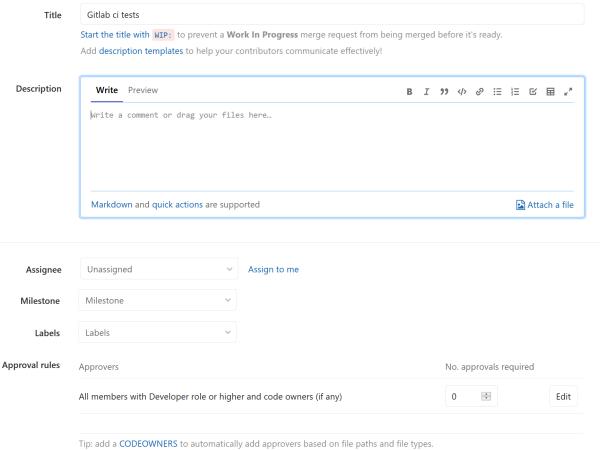
New Merge Request



Rysunek 6.6 przedstawia panel tworzenia nowego **merge request**. Możemy w nim zdefiniować takie parametry, jak:

- Tytuł (Title)
- Opis (Description)
- Osoba przypisana (Assignee), czyli osoba, której zadaniem jest wykonanie operacji merge oraz rozwiązanie ewentualnych konfliktów
- Kamień milowy (*Milestone*)
- Etykiety (Labels)
- Zasady zatwierdzenia (Approval rules) tutaj definiuje się wymagania odnośnie zatwierdzenia przez członków zespołu poprawności wykonanych zmian. Jest to jedna z praktyk dobrego programowania (code review).

Rys. 6.6. Panel tworzonego merge request



6.2. Migracja projektu do systemu kontroli wersji Git i zmiany w architekturze

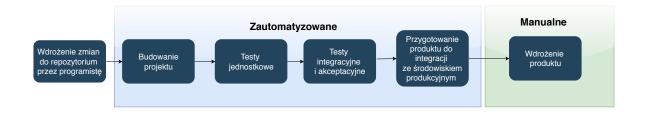
6.3. Zmiana sposobu budowania aplikacji

- 6.3.1. Zarys rozwiązania
- 6.3.2. Szablony CMake
- 6.3.3. Zewnętrzne zależności
- 6.3.4. Budowanie poszczególnych bibliotek
- 6.3.5. Budowanie aplikacji i całego projektu
- 6.3.6. Budowanie biblioteki DIM

6.4. Zastosowanie podejścia CI/CD

Ważną częścią wykonanych prac było przygotowanie środowiska pozwalającego na zautomatyzowane budowanie i dystrybucję aplikacji. Standardowym dziś sposobem na rozwiązanie tego problemu jest podejście CI/CD. Skrót CI oznacza tzw. ciągłą integrację (Continous Integration) - praktykę polegającą na stosowaniu współdzielonego repozytorium kodu źródłowego, za pomocą którego programiści pracujący nad projektem regularnie integrują swoje zmiany. Nowa wersja kodu jest automatycznie sprawdzana - serwer ciągłej integracji samodzielnie buduje projekt i uruchamia przygotowane dla niego testy. Skrót CD oznacza natomiast ciągłe dostarczanie (Continous Delivery). Polega ono na przygotowaniu produktu do stanu, w którym jest on możliwy do wdrożenia w środowisku produkcyjnym. Może to być np. przeprowadzenie różnego rodzaju testów czy przygotowanie odpowiedniej paczki z aplikacją. Ważne jest, że w podejściu tym nie następuje automatyczne wdrożenie aplikacji do środowiska produkcyjnego (jest to domena ciągłego wdrażania [33], które jednak nie znalazło zastosowania w projekcie GGSS). Podejście CI/CD porównuje się czasem do działania linii produkcyjnej. Rysunek 6.7 obrazuje schematycznie jego działanie.

Rys. 6.7. Przykładowy schemat działania podejścia *Continous Integration / Continous Delivery*. Należy zwrócić uwagę, że w zastosowaniu praktycznym kolejność oraz liczba etapów może być różna od widocznej



W kontekście systemu GGSS podejście to jest pożądane, z uwagi na konieczność zachowania poprawności działania systemu pomimo zmian (które aktualnie mają miejsce) w strukturze jego oprogramowania. Głównym celem jego zastosowania było ułatwienie autorom pracy działania jako zespół. Miało również znacząco przyspieszyć proces testowania aplikacji w środowisku produkcyjnym poprzez automatyczne tworzenie paczki z odpowiednia wersją oprogramowania.

6.4.1. Możliwe sposoby implementacji podejścia CI/CD w projekcie GGSS

Istnieje wiele narzędzi pozwalających na implementację ciągłej integracji oraz ciągłego dostarczania w projekcie. Prawdopodobnie najpopularniejszym z nich jest **Jenkins**. Jest to darmowe [34] oprogramowanie do automatyzacji, charakteryzujące się dużą możliwością konfiguracji. Przez lata stał się standardem dla wielu firm wytwarzających oprogramowanie. Jednak jego główną wadą, wykluczającą jego użycie w projekcie GGSS, jest zbyt duża ilość pracy związa-

nej z jego konfiguracją i utrzymaniem. Narzędzie to sprawdza się dobrze przy dużej wielkości projektach. W przypadku systemu GGSS użytkowanie go przyniosłoby więcej pracy niż dałoby realnych korzyści.

Autorzy zdecydowali się więc wykorzystać narzędzie CI/CD udostępniane przez portal **GitLab**. GitLab CI/CD udostępnia wystarczająco dużo możliwości, by możliwe było wprowadzenie automatyzacji budowania i testowania w systemie GGSS. Narzędzie to można wykorzystać na dwa sposoby:

- implementując mechanizm budowania i testowania manualnie, co daje większą kontrolę nad całym procesem
- używając narzędzia Auto DevOps, oferującego predefiniowane konfiguracje ciągłej integracji i ciągłego dostarczania

Początkowo podjęta została decyzja o zastosowania drugiego z wyżej wymienionych rozwiązań. Przemawiającym za tym argumentem było potencjalne uproszczenie procedury wdrażania podejścia CI/CD do projektu - w portalu GitLab włączenie narzędzia Auto DevOps sprowadza się do zaznaczenia jednej opcji w ustawieniach na poziomie grupy lub repozytorium. Oferuje ono funkcjonalności takie, jak automatyzacja budowania i testowania projektu czy testy jakości kodu [35]. Podczas prób integracji tego rozwiązania do projektu pojawiło się jednak wiele problemów natury technicznej, związanych m.in. z niestandardowym sposobem działania projektu GGSS czy infrastrukturą tzw. runner-ów używaną w CERN. Ostatecznie pomysł ten został więc porzucony na rzecz manualnej konfiguracji środowiska CI/CD.

6.4.2. Opis działania GitLab CI/CD

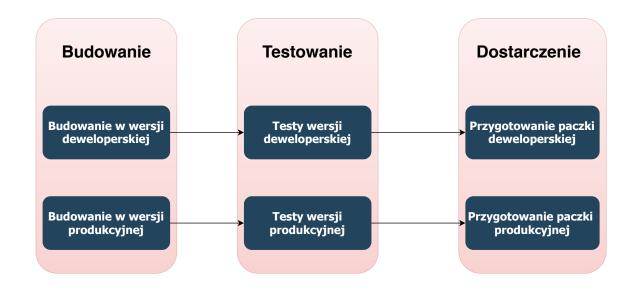
Przed przystąpieniem do opisu sposobu zastosowania narzędzia GitLab CI/CD w projekcie GGSS przedstawiony zostanie sposób jego działania oraz najważniejsze pojęcia z nim związane. Manualna konfiguracja polega na umieszczeniu w repozytorium pliku .gitlab-ci.yml zawierającego szczegółowy opis przebiegu całego procesu ciągłej integracji i dostarczania (w tym konieczne do wykonania komendy). Przebieg ten określa się słowem **pipeline**. Składa się on z etapów (stages), przy czym każdy etap może zawierać w sobie kilka równoległych zadań (jobs). Idea ta została zilustrowana na Rys. 6.8.

Wynikiem każdego z zadań może być tzw. **artefakt**, czyli możliwe do pobrania archiwum zawierające np. plik wykonywalny z produktem. Artefakty mogą być również przekazywane między poszczególnymi etapami procesu.

Zadania składające się na pipeline uruchamiane są przez specjalne narzędzie **GitLab Run**ner. Może on znajdować się na serwerach GitLab lub na skonfigurowanej przez klienta maszynie [36]. Przebieg całego procesu koordynowany jest przez **GitLab Server** [37].

Jak zostało wspomniane przebieg procesu CI/CD konfigurowany jest za pomocą specjalnego pliku .qitlab-ci.yml. Zastosowany format YAML (skrót od YAML Ain't Markup Language [38]),

Rys. 6.8. Idea działania *pipeline*. Kolorem czerwonym oznaczone zostały poszczególne etapy (*stages*), natomiast zadania (*jobs*) przedstawione zostały za pomocą ciemnoniebieskich prostokątów. Rysunek przedstawia przykładową strukturę, liczba etapów i zadań różni się zwykle od pokazanej.



ze względu na swoją czytelność, pozwala na stosunkowo szybkie przygotowanie funkcjonalnego systemu. Listing 6.1 przedstawia przykład prostego pliku w tym formacie konfigurującego GitLab CI/CD. Na początku zostaje w nim określony użyty obraz *Docker'a*, następnie wymienione są poszczególne etapy (klucz *stages* - w tym przypadku jeden etap: *software_test*) procesu CI/CD, a na końcu pojawia się opis zadania (*dim_software_test*) należącego do zdefiniowanego etapu. Podczas definicji zadań możliwe jest wyspecyfikowanie mających się wykonać komend (klucz *script*).

Listing 6.1. Przykład prostego pliku .gitlab-ci.yml generującego jeden etap procesu CI/CD oraz jedno zadanie w ramach tego etapu

```
image: gitlab-registry.cern.ch/atlas-trt-dcs-ggss/ggss-misc/centos7
stages:
    - software_test

dim_software_test:
    stage: software_test
    script:
    - echo "Test"
```

6.4.3. Opis automatyzacji za pomocą GitLab CI/CD w projekcie GGSS

Na potrzeby projektu GGSS przygotowane zostało środowisko zapewniające ciągłą integrację i dostarczanie. Pozwala ono na automatyzację procesu budowania i testowania poszczególnych komponentów projektu oraz, dzięki mechanizmowi artefaktów, przygotowuje gotowe paczki z najważniejszymi aplikacjami w projekcie (m.in. ggssrunner). Każde repozytorium zawierające komponent projektu poddawany kompilacji zostało wyposażone w plik .gitlab-ci.yml konfigurujący zautomatyzowany proces budowania i testowania. W niniejszej części pracy zostaną przedstawione konfiguracje zrealizowane w ramach dwóch repozytoriów: ggss-all oraz external-dim-lib.

W ramach repozytorium ggss-all przygotowana została konfiguracja budująca aplikacje: ggss-runner, ggss-dim-cs oraz mca-n957. Listing 6.2 przedstawia fragment przygotowanego pliku .yml. Plik ten zawiera siedem zadań zdefiniowanych w ramach etapu build (nie ma konieczności bezpośredniej jego definicji, jest to jeden z trzech, obok test i deploy, etapów które mogą zostać, w razie pojawienia się przypisanego do nich zadania, wygenerowane automatycznie). Zadania te odpowiadają za:

- build_all_debug_static_boost zbudowanie wszystkich trzech wymienionych wyżej
 aplikacji w wersji deweloperskiej (debug) ze statycznie dołączaną biblioteką Boost oraz
 przygotowanie artefaktu zawierającego wynikowe pliki wykonywalne.
- build_all_debug_dynamic_boost zbudowanie wszystkich trzech aplikacji w wersji deweloperskiej z dynamicznie dołączaną biblioteką Boost oraz przygotowanie artefaktu zawierającego wynikowe pliki wykonywalne.
- build_all_release_static_boost oraz build_all_release_dynamic_boost analogicznie do dwóch powyższych ale w wersji produkcyjnej (release).
- build_only_ggss_runner, build_only_ggss_dim_cs i build_only_mca_n957
 zbudowanie każdej aplikacji z osobna, bez produkowania artefaktu, w wersji debug z dynamicznie linkowaną biblioteką Boost (konfiguracja domyślna).

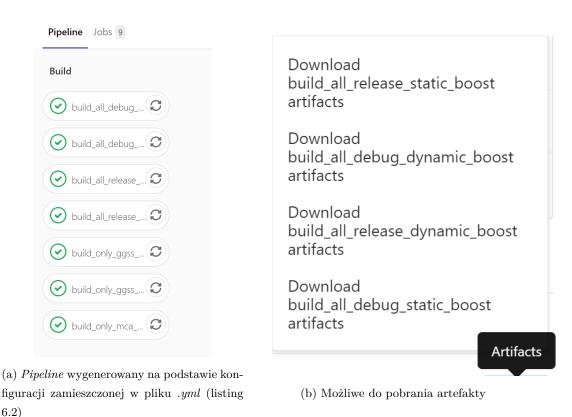
Listing 6.2. Fragment pliku .*gitlab-ci.yml* konfigurującego *pipeline* CI/CD dla repozytorium *ggss-all* image: gitlab-registry.cern.ch/atlas-trt-dcs-ggss/ggss-misc/centos7

```
before_script:
    - git submodule update --init --remote --recursive
# Debug builds
build_all_debug_static_boost:
    stage: build
    script:
```

```
- mkdir build
- cd build
- python ../build.py -s --debug
artifacts:
name: all_debug_static_boost
paths:
    - build/ggss-dim-cs-build/ggss-dim-cs
    - build/ggss-runner-build/ggss-runner
    - build/mca-n957-build/mca-n957
```

Dalsza część pliku ...

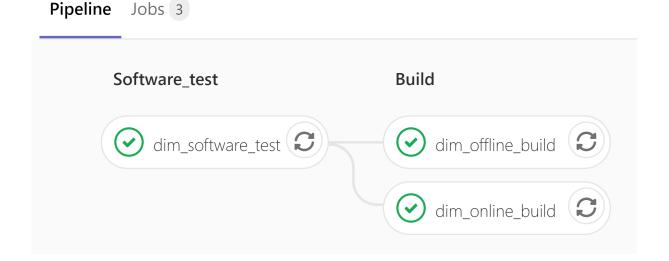
Generowane w repozytorium ggss-all artefakty są tymi trafiającymi ostatecznie do środowiska produkcyjnego. Pliki mające trafić do artefaktu specyfikowane są za pomocą klucza paths (widoczne na listingu 6.2). Do przeprowadzenia budowania używany jest specjalnie w tym celu przygotowany przez autorów obraz, oparty na oficjalnych obrazach dostarczonych przez CERN. Rys. 6.9 przedstawia wynikowy pipeline oraz dostępnie do pobrania artefakty.



Rys. 6.9. Zrzuty ekranu wykonane w serwisie GitLab przedstawiające elementy działania ciągłej integracji i dostarczania dla repozytorium ggss-all

Konfiguracja stworzona na potrzeby repozytorium external-dim-lib różni się nieznacznie od opisanej do tej pory jeśli chodzi o techniczną stronę jej realizacji. Przygotowany pipeline (Rys. 6.10) składa się z innych etapów i zadań, ale zostały one skonfigurowane z użyciem zaprezentowanych już technik. Na potrzeby przygotowania biblioteki obsługującej protokół DIM zostały więc stworzone dwa etapy: odpowiadający za przeprowadzenie testów skryptu pobierającego bibliotekę ze strony internetowej (Software_test), oraz odpowiadający na zbudowanie jej w dwóch wersjach (Build). Obie wersje udostępniane są do pobrania za pomocą mechanizmu artefaktów.

Rys. 6.10. Pipeline wygenerowany na potrzeby repozytorium external-dim-lib



Podobnego typu prace zostały wykonane dla większości pozostałych repozytoriów. Z uwagi na ich powtarzalny charakter nie zostaną one jednak omówione w niniejszym manuskrypcie.

W przedstawionym przykładzie dotyczącym aplikacji ggssrunner (listing 6.2) znajduje się klucz before_script z instrukcją pobierającą submoduły projektu. Istnieją dwa wykluczające się sposoby na wykonanie tej czynności. Submoduł może zostać pobrany w swojej najnowszej wersji znajdującej się na zdalnej rewizji (tak jak w przytoczonym przykładzie, służy temu opcja —remote) lub w wersji aktualnie powiązanej z repozytorium nadrzędnym (realizację przedstawia listing 6.3). Oba wymienione podejścia mają swoje wady i zalety. Rys. 6.11 stanowi uproszczoną (ograniczoną tylko do jednej gałęzi na repozytorium) ilustrację opisywanego problemu. Pierwszy z wymienionych sposobów jest wygodniejszy, ponieważ pozwala na dostarczenie i przetestowanie najnowszej możliwej wersji produktu. Jest to jednak ryzykowne najnowsza wersja submodułu może nie być kompatybilna z modułem nadrzędnym (np. mógł zmienić się jej interfejs). Spowoduje to błąd, którego źródło może być trudne do odnalezienia (jeśli programista owej najnowszej wersji nie używał pojawi się sprzeczność w wynikach otrzymywanych przez niego lokalnie, a generowanych przez mechanizm CI/CD). Drugie rozwiązanie jest zatem bezpieczniejsze i gwarantuje stabilność. Autorzy skłaniają się w większości przypad-

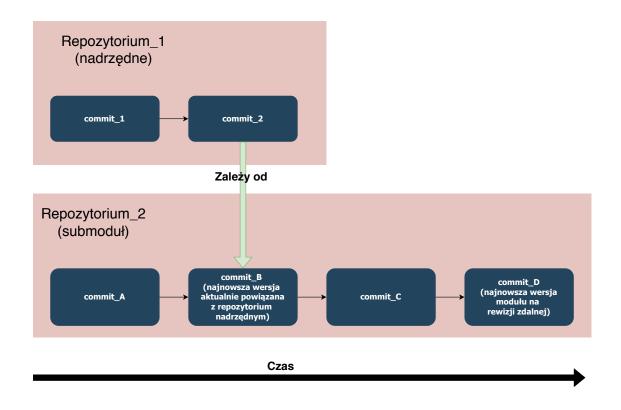
ków do tego właśnie rozwiązania, jednak z uwagi na zalety pierwszej z wymienionych opcji, jest ona wciąż używana w niektórych repozytoriach (np. ggss-all).

 $\textbf{Listing 6.3.} \ \text{Fragment pliku }. \textit{gitlab-ci.yml} \ \text{znajdującego się w repozytorium } \textit{ggss-software-libs} \ \text{pobierający} \\ \text{submoduły projektu w wersji aktualnie powiązanej z repozytorium nadrzędnym}$

```
image: gitlab-registry.cern.ch/atlas-trt-dcs-ggss/ggss-misc/centos7
variables:
   GIT_SUBMODULE_STRATEGY: recursive
```

Dalsza część pliku

Rys. 6.11. Uproszczona (ograniczona do jednej gałęzi na repozytorium) ilustracja problemu dotyczacego pobieranej przez mechanizm CI/CD wersji submodułu. Problem polega na podjęciu decyzji, czy powinna zostać pobrana wersja najnowsza (tutaj oznaczona jako *commit_D*) czy ta aktualnie powiązana z repozytorium nadrzędnym (*commit_B*)



W ramach prac nad mechanizmem CI/CD w projekcie GGSS został również przygotowany specjalny **szablon** ułatwiający tworzenie *pipeline'ów*. Został on umieszczony w repozytorium *aux*, a jego fragment przedstawia listing 6.4. Zawartość tego szablonu, zmodyfikowana zgodnie ze specyfiką danego repozytorium, posłużyła autorom do napisania większości plików *.yml*, które znalazły się w projekcie.

Listing 6.4. Fragment szablonu ułatwiającego pisanie plików .gitlab-ci.yml znajdującego się w repozytorium aux

```
# This is gitlab-ci.yml for TRT GGSS project.
# actual image being used by ggss project
image: gitlab-registry.cern.ch/atlas-trt-dcs-ggss/ggss-misc/centos7
# variable needed for submodule clone - can be moved to job locally
# to use submodules on docker without adding ssh key please use relative \hookleftarrow
   submodules path
variables:
  GIT_SUBMODULE_STRATEGY: recursive
build:
  stage: build
# input your building under scripts
  script:
    e.g:
    - cmake
  - make
    artifacts are being used to store and share files, for,
   insert proper path that should be shared, e.g.:
  artifacts:
    paths:
      - build/ggss-driver-cc7*
   tags allow to choose on which runner jobs should be executed
  tags:
    - ggss-builder # default ggss runner
# Dalsza część pliku
```

6.5. Budowanie i dystrybucja sterownika oraz aplikacji testującej

6.6. Maszyna wirtualna oraz konteneryzacja - Docker

6.7. Pomniejsze prace

- 6.7.1. Integracja bibliotek napisanych w języku C z aplikacją w C++
- 6.7.2. Integracja zewnętrznej biblioteki dynamicznej z użyciem narzędzia ${\rm CMake}$

6.8. Dokumentacja projektu

Jednym z wymagań postawionych przed autorami niniejszej pracy było przygotowanie podstawowej dokumentacji opisującej poszczególne komponenty projektu GGSS. Dokumentacja ta miała zostać sporządzona w języku angielskim, co wynika z międzynarodowego charakteru zespołu pracującego nad detektorem ATLAS. Przygotowana dokumentacja powinna oferować możliwie niski próg wejścia - powinna ona umożliwić osobie niezaznajomionej z całym systemem GGSS zbudowanie oraz użycie poszczególnych jego komponentów, jak i całego projektu. Autorzy zrealizowali to zadanie za pomocą plików **README.md** umieszczonych w każdym repozytorium projektu oraz dokumentów opisujących sposób wykonania niektórych czynności związanych z utrzymaniem projektu.

6.8.1. Język Markdown

Pliki *readme* umieszczane w serwisach takich jak *GitLab* czy *GitHub* pisane są przy pomocy specjalnego języka znaczników **Markdown**. Jest to prosty w użyciu język, konwertowany zwykle do odpowiadającego mu kodu *HTML* [39]. Listing 6.5 przedstawia prosty przykład pliku napisanego w języku Markdown, natomiast Rys. 6.12 przedstawia wygenerowaną za jego pomocą zawartość w portalu *GitLab*.

Listing 6.5. Przykład prostego pliku napisanego w języku Markdown

Przykład nagłówka

Ten przykład został wygenerowany na potrzeby pracy inżynierskiej dotyczącej systemu GGSS.

- ## Autorzy
- Przykład listy:
 - * Arkadiusz Kasprzak
 - * Jarosław Cierpich

 ${\bf Rys.~6.12.}$ Przykład zawartości wygenerowanej w portalu ${\it GitLab}$ za pomocą języka Markdown na podstawie kodu z listingu 6.5

Przykład nagłówka

Ten przykład został wygenerowany na potrzeby pracy inżynierskiej dotyczącej systemu GGSS.

Autorzy

Przykład listy:

- · Arkadiusz Kasprzak
- · Jarosław Cierpich

6.8.2. Opis wykonanej dokumentacji

Dla każdego repozytorium w projekcie wykonany został plik *README.md* zawierający informacje takie jak:

- opis zawartości repozytorium (np. lista bibliotek wraz z krótkim ich opisem)
- wymagania dotyczące środowiska, w którym projekt może zostać zbudowany (np. niezbędne biblioteki zewnętrzne, wersja narzędzia CMake)
- szczegółowy opis procesu budowania projektu wraz z gotową komendą umożliwiającą jego zbudowanie

Rys. 6.13 przedstawia fragment zawartości wygenerowanej za pomocą pliku *README.md* znajdującego się w repozytorium *ggss-hardware-libs*, opisującej proces budowania bibliotek wchodzących w skład tego repozytorium. Poza listą kroków opisującą szczegółowo budowanie zestawu bibliotek, instrukcja zawiera również pojedynczą komendę, użycie której wykonuje cały proces bez konieczności dodatkowego wkładu ze strony użytkownika. Takie podejście ma na celu ułatwienie osobom nieznającym struktury projektu szybkie jego zbudowanie. Podobne komendy umieszczone zostały w repozytoriach zawierających aplikacje wchodzące w skład systemu GGSS (takie jak *ggssrunner*).

Oprócz plików .md przygotowane zostały również dwa dokumenty opisujące ważne, zdaniem autorów, aspekty utrzymania i rozwoju projektu GGSS. Dokumenty te zostały dołączone do niniejszej pracy w formie dodatków (A.2 oraz A.3). Dotyczą one rozszerzania projektu o nowe moduły (dodatek A.2 - Adding new modules to the project using existing CMake templates) oraz przygotowywania maszyny wirtualnej do pracy jako runner w procesie CI/CD (dodatek A.3 - Preparing virtual machine to work as a runner).

 $\mathbf{Rys.}$ 6.13. Fragment instrukcji budowania zestawu bibliotek znajdujących się w repozytorium ggss-hardware-libs

Building

User can build libraries separately or as one project. In both cases, out-of-source building is supported.

Building whole project

To build all libraries at once, use the following commands:

- git clone ssh://git@gitlab.cern.ch:7999/atlas-trt-dcs-ggss/ggss-hardware-libs.git to clone the repository from GitLab
- mkdir <build_directory where build_directory should be CMake output directory
- cd ggss-hardware-libs
- git submodule update --init --recursive --remote
- cd ../<build_directory>
- cmake ../ggss-hardware-libs
- make

You can also use the following one-liner.

git clone ssh://git@gitlab.cern.ch:7999/atlas-trt-dcs-ggss/ggss-hardware-libs.git && mkdir ggss-hardware-libs-build && cd ggss-hardware-libs && git submodule update --init --recursive --remote && cd ../ggss-hardware-libs-build && cmake ../ggss-hardware-libs && make

7. Testy nowej wersji oprogramowania

Niniejszy rozdział zawiera opis testów systemu GGSS przeprowadzonych na koniec trwania prac związanych z jego oprogramowaniem. Celem testów była weryfikacja poprawności działania czterech konfiguracji programu ggssrunner: wersja deweloperska (debug) ze statycznie linkowaną biblioteką Boost, wersja deweloperska z dynamicznie linkowaną biblioteką Boost oraz analogiczne wersje produkcyjne (release). Z uwagi na powtarzalny charakter procesu testowania zaprezentowany zostanie jedynie przebieg testów dla wersji deweloperskiej ze statycznie linkowaną biblioteką Boost.

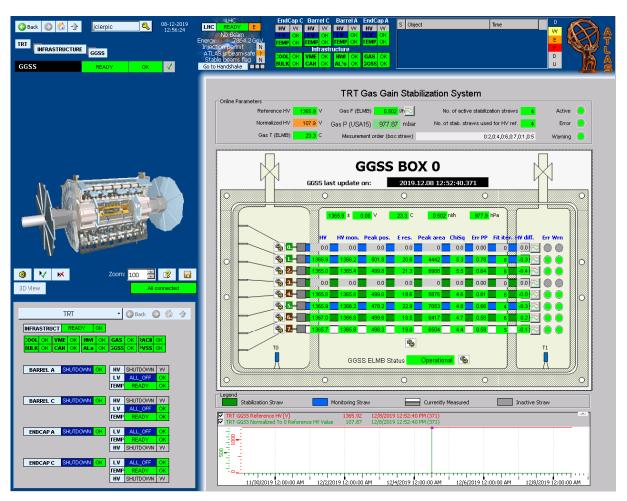
7.1. Przebieg testu

Ze względu na fakt, że środowisko w którym osadzony jest program ggssrunner jest ciągle monitorowane, pierwszym krokiem było umieszczenie informacji o przeprowadzaniu testów w dedykowanym do tego celu systemie ELisA (Electronic Logbook for Information Storage for Atlas).

Rys. 7.1. Informacja o przeprowadzaniu testów w systemie ELisA

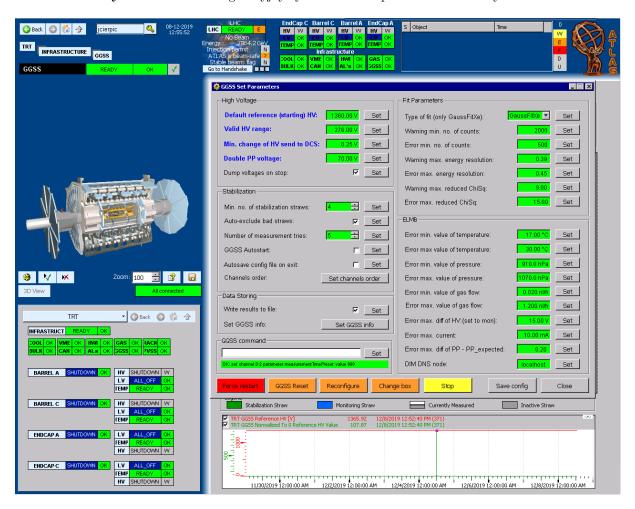


Pliki wykonywalne aplikacji ggssrunner wygenerowane zostały za pomocą przygotowanego przez autorów środowiska CI/CD. Zostały one umieszczone na komputerze produkcyjnym. Kolejnym krokiem było zalogowanie się do panelu WinCC OA służącego do monitorowania działania detektora ATLAS oraz wybranie panelu odpowiedzialnego za dostarczanie informacji o systemie GGSS.



Rys. 7.2. Panel WinCC OA monitorujący działanie systemu GGSS

Następnym etapem było przeprowadzenie procesu wyłączania systemu GGSS za pomocą przycisku *Stop* znajdującego się na dedykowanym panelu konfiguracyjnym ukazanym na Rys. 7.3.



Rys. 7.3. Panel konfiguracyjny systemu GGSS podczas działania systemu

Po wyłączeniu systemu należało również przerwać działanie poprzedniej wersji aplikacji ggs-srunner za pomocą skryptu ggss_monitor.sh (listing 7.1). Za pomocą tego skryptu został również potwierdzony stan aplikacji po wyłączeniu.

Listing 7.1. Zatrzymanie działania aplikacji ggssrunner

```
user@host:~$ ./ggss_monitor.sh check
ggssrunner is running.

user@host:~$ ./ggss_monitor.sh stop
ggssrunner: no process found
Creating lock /localdisk/ggss/bin/autostartggss.lock

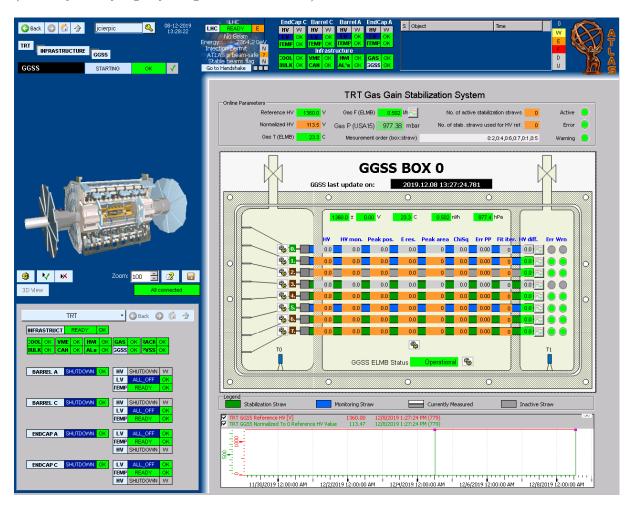
user@host:~$ ./ggss_monitor.sh check
ggssrunner is NOT running. /localdisk/ggss/bin/autostartggss.lock exists. Remove ←
   it or start GGSS manually
```

Po wykonaniu wyżej wymienionych czynności podmieniony został plik wykonywalny aplikacji ggssrunner na przygotowany przez autorów. Zmiana została wykonana poprzez modyfikacje dowiązania symbolicznego. Następnie aplikacja uruchomiona została ponownie za pomocą skryptu ggss_monitor.sh (listing 7.2) oraz z poziomu panelu WinCC OA. Stan panelu monitorującego system GGSS jest widoczny na Rys. 7.4.

Listing 7.2. Ponowne uruchomienie aplikacji ggssrunner

```
user@host:~$ ./ggss_monitor.sh remove_lock
Removing lock /localdisk/ggss/bin/autostartggss.lock
user@host:~$ ./ggss_monitor.sh check
ggssrunner is NOT running.
user@host:~$ ./ggss_monitor.sh check_start
```

 ${f Rys.}$ 7.4. Panel WinCC OA monitorujący działanie systemu GGSS po ponownym uruchomieniu systemu (widoczny w lewym górnym rogu stan STARTING)



Dodatkowo użyty został skrypt pozwalający na monitorowanie zużycia zasobów pamięci przez aplikację (listing 7.3). Sposób użycia oraz fragment generowanego przez ten skrypt wyjścia przedstawia listing 7.4.

Listing 7.3. Skrypt *check_mem_ggssrunner.sh* służacy do monitorowania pamięci używanej przez aplikację *ggssrunner*

```
#!/bin/bash
while true
do
    ps afux | egrep " ./ggssrunner" | awk -v date="$(date +"%Y.%m.%d %H:%M:%S")" \( '{print date, $5}' \)
    sleep 1m
done
```

Listing 7.4. Wywołanie oraz fragment wyjścia skryptu *check_mem_ggssrunner.sh* służacego do monitorowania pamięci używanej przez aplikację *ggssrunner*

```
user@host:~$ ./check_mem_ggssrunner.sh
2019.12.08 15:15:26 638800
2019.12.08 15:16:26 638800
2019.12.08 15:17:26 638800
2019.12.08 15:18:26 638800
2019.12.08 15:19:26 638800
2019.12.08 15:20:27 638800
2019.12.08 15:21:27 638800
2019.12.08 15:22:27 638800
```

W takim stanie system pozostawiony został na dłuższy (ponad 6 godzin) czas. Idea testu polegała na sprawdzeniu, czy przez ten czas działanie systemu pozostanie stabilne i nie pojawią się żadne błędy.

7.2. Wyniki testu

Test każdej z przygotowanych konfiguracji trwał **ponad 6 godzin**. Tabela 7.1 przedstawia rezultaty.

Podczas przeprowadzania testów wersji produkcyjnej zostały wykryte błędy w działaniu, co zostało zakomunikowane na panelu WinCC OA. Błędy te pojawiły się zarówno na poziomie całego systemu (Rys. 7.5), jak i pojedynczej słomki (Rys. 7.6). Pojawienie się błędów było skutkiem zastosowania w czasie kompilacji flagi optymalizacji -O3. Jest to domyślna flaga stosowana przez narzędzie CMake dla wersji produkcyjnej. Podczas kompilacji aplikacji ggssrunner w takiej konfiguracji widoczne były dwa ostrzeżenia, zatem błędy nie były dla autorów zaskoczeniem. Flaga -O3 oznacza agresywną politykę optymalizacji, co często prowadzi do zmiany zachowania aplikacji. Została więc wprowadzona zmiana w sposobie kompilacji aplikacji w wer-

Konfiguracja	Sposób linkowania	Wygenerowane błędy	Zaalokowana
(debug/release)	biblioteki Boost	Wygenerowane biquy	pamięć
debug	statyczne	brak	stała
		błąd zarejestrowany	
release (-O3)	statyczne	dla całego systemu	stała
		GGSS	
release (-O2)	statyczne	brak	stała
debug	dynamiczne	brak	stała
		błąd zarejestrowany	
release (-O3)	dynamiczne	dla konkretnej	stała
		słomki	

Tabela 7.1. Wyniki testów systemu GGSS po wprowadzonych zmianach

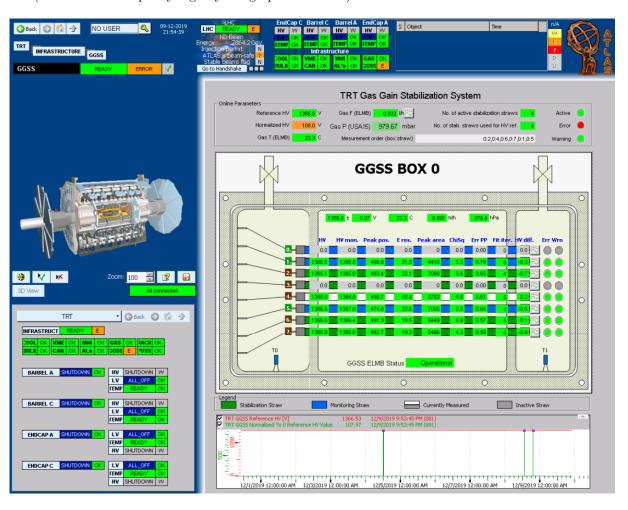
sji produkcyjnej - flaga ta została zastąpiona przez jej łagodniejszy i stabilniejszy odpowiednik -02, powszechnie wykorzystywany do tworzenia wersji produkcyjnych oprogramowania. Testy wykonane z użyciem tej flagi nie wyprodukowały żadnych błędów.

Testy wersji deweloperskiej (w obu konfiguracjach) odbyły się bez problemów - nie zostały wygenerowane żadne błędy ani ostrzeżenia.

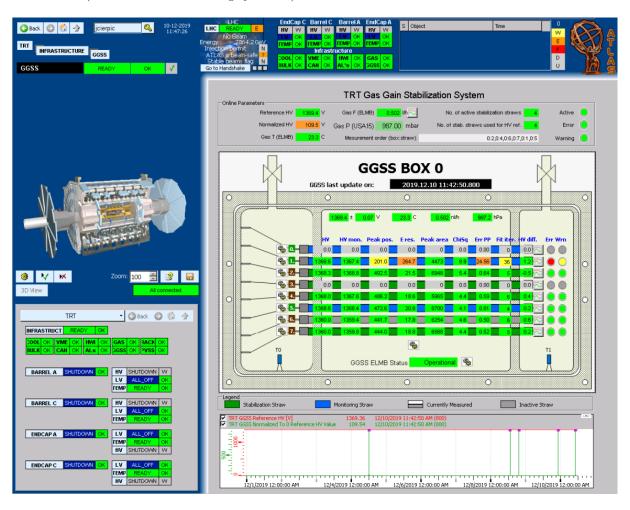
W każdym z przypadków ilość zaalokowanej przez program pamięci pozostawała stała przez cały czas trwania testu. Oznacza to brak znaczących problemów z zarządzaniem pamięcią (takich jak wycieki pamięci).

Wyniki przeprowadzonych testów stanowią potwierdzenie poprawności wprowadzonych przez autorów zmian w systemie.

Rys. 7.5. Błąd w działaniu aplikacji *ggssrunner* na poziomie całego systemu widoczny w panelu WinCC OA (czerwone koło w prawym górnym rogu panelu GGSS)



Rys. 7.6. Błąd w działaniu aplikacji *ggssrunner* na poziomie pojedynczej słomki widoczny w panelu WinCC OA (czerwone koło obok drugiej słomki)



8. Dalsza ścieżka rozwoju projektu

- 8.1. Wprowadzenie zautomatyzowanego systemu testowania projektu
- 8.2. Migracja do nowego standardu języka C++
- 8.3. Automatyzacja procesu publikowania produktu

9. Podsumowanie oraz wnioski

9.1. Statystyki projektu

A. Dodatki/Appendixes

- A.1. Porównanie początkowej i obecnej struktury projektu oraz kodu źródłowego
- A.2. Adding new modules to the project using existing CMake templates
- A.3. Preparing virtual machine to work as a runner

Bibliografia

- [1] Wikipedia The Free Encyclopedia. ATLAS experiment. URL: https://en.wikipedia.org/ wiki/ATLAS_experiment (term. wiz. 2019-12-07).
- [2] M. Bochenek, T. Bołd, K. Ciba, W. Dąbrowski, M. Deptuch, M. Dwużnik, T. Fiutowski, I. Grabowska-Bołd, M. Idzik, K. Jeleń, D. Kisielewska, S. Koperny, T. Z. Kowalski, S. Kulis, B. Mindur, B. Muryn, A. Obłąkowska-Mucha, J. Pieron, K. Półtorak, B. Prochal, L. Suszycki, T. Szumlak, K. Świentek, B. Toczek i T. Tora. "Budowa aparatury detekcyjnej i przygotowanie programu fizycznego przyszłych eksperymentów fizyki cząstek (ATLAS i LHCb na akceleratorze LHC i Super LHC oraz eksperymentu na akceleratorze liniowym ILC)." W: Akademia Górniczo-Hutnicza im. S. Staszica. Wydział Fizyki i Informatyki Stosowanej. Raport Roczny 2008. (2008).
- [3] Bjarne Stroustrup. Język C++, Kompendium Wiedzy, Wydanie IV (The C++ Programming Language, 4th Edition). ul. Kościuszki 1c, 44-100 Gliwice: HELION S.A., 2014, s. 35–53.
- [4] Wikipedia The Free Encyclopedia. C++14. URL: https://en.wikipedia.org/wiki/C%2B% 2B14 (term. wiz. 2019-12-07).
- [5] Bartłomiej Filipek. C++ 17 Features. URL: https://www.bfilipek.com/2017/01/cpp17features.html (term. wiz. 2019-12-07).
- [6] Dokumentacja biblioteki Boost w wersji 1.57.0. URL: https://www.boost.org/doc/libs/1_57_0/?view=categorized (term. wiz. 2019-12-07).
- [7] Milan Stevanovic. C and C++ Compiling. An engineering guide to compiling, linking, and libraries using C and C++. Apress, 2014, s. 53–115.
- [8] Megha Mohan. All about Static Libraries in C. URL: https://medium.com/@meghamohan/all-about-static-libraries-in-c-cea57990c495 (term. wiz. 2019-12-09).
- [9] The Linux Documentation Project. Shared Libraries. URL: http://tldp.org/HOWTO/ Program-Library-HOWTO/shared-libraries.html (term. wiz. 2019-12-09).
- [10] Michael Kerrisk. The Linux Programming Interface. no starch press, 2010, s. 845–847.

- [11] Jimmy Thong. Shared (dynamic) libraries in the C programming language. URL: https: //medium.com/meatandmachines/shared-dynamic-libraries-in-the-c-programming-language-8c2c03311756 (term. wiz. 2019-12-09).
- [12] Peter Seebach. Dissecting shared libraries. URL: https://www.ibm.com/developerworks/library/l-shlibs/ (term. wiz. 2019-12-09).
- [13] Artur Gramacki. Instrukcja do zajęć laboratoryjnych. Język ANSI C (w systemie LINUX). URL: http://staff.uz.zgora.pl/agramack/files/Linux/ANSI_C_Linux_Lab5.pdf (term. wiz. 2019-12-09).
- [14] Kitware. About CMake. URL: https://cmake.org/overview/ (term. wiz. 2019-12-07).
- [15] Sandy McKenzie (KitwareBlog). CMake Ups Support for Popular Programming Languages in Version 3.8. URL: https://blog.kitware.com/cmake-ups-support-for-popular-programming-languages-in-version-3-8/ (term. wiz. 2019-12-07).
- [16] Pablo Arias. It's Time To Do CMake Right. URL: https://pabloariasal.github.io/2018/02/19/its-time-to-do-cmake-right/ (term. wiz. 2019-12-07).
- [17] Mark Lutz. Python. Wprowadzenie. Wydanie IV (Learning Python, Fourth Edition by Mark Lutz). ul. Kościuszki 1c, 44-100 Gliwice: HELION S.A., 2011, s. 49-65.
- [18] Laurence Bradford. What Should I Learn As A Beginner: Python 2 Or Python 3? URL: https://learntocodewith.me/programming/python/python-2-vs-python-3/ (term. wiz. 2019-12-07).
- [19] Team Anaconda. End of Life (EOL) for Python 2.7 is coming. Are you ready? URL: https://www.anaconda.com/end-of-life-eol-for-python-2-7-is-coming-are-you-ready/ (term. wiz. 2019-12-07).
- [20] Bash Reference Manual. URL: http://www.gnu.org/software/bash/manual/bash.html# What-is-Bash_003f (term. wiz. 2019-12-08).
- [21] Anand Abhishek Singh. File states in Git. URL: https://anandabhisheksingh.me/file-states-git/ (term. wiz. 2019-12-08).
- [22] Wikipedia The Free Encyclopedia. Package manager. URL: https://en.wikipedia.org/wiki/Package_manager (term. wiz. 2019-12-08).
- [23] opensource.com. What is virtualization? URL: https://opensource.com/resources/virtualization (term. wiz. 2019-12-08).
- [24] Vineet Chaturvedi. What Is Docker And Docker Container? A Deep Dive Into Docker! URL: https://www.edureka.co/blog/what-is-docker-container (term. wiz. 2019-12-11).
- [25] EuroLinux Sp. z o.o. Podstawy konteneryzacji czyli jak w Linuksie działają kontenery. URL: https://pl.euro-linux.com/blog/podstawy-konteneryzacji/ (term. wiz. 2019-12-11).

- [26] evgenyl. Can Windows Containers be hosted on linux? URL: https://stackoverflow.com/questions/42158596/can-windows-containers-be-hosted-on-linux (term. wiz. 2019-12-11).
- [27] Doug Chamberlain. Containers vs. Virtual Machines (VMs): What's the Difference? URL: https://blog.netapp.com/blogs/containers-vs-vms/ (term. wiz. 2019-12-11).
- [28] Przemysław Plutecki. Aktualizacja oprogramowania oraz sprzętu elektronicznego dla Systemu Stabilizacji Wzmocnienia Gazowego. 2015.
- [29] Paweł Zadrożniak. Aktualizacja sprzętu elektronicznego dla Systemu Stabilizacji Wzmocnienia Gazowego. 2015.
- [30] GCC Team. Status of Experimental C++11 Support in GCC 4.8. URL: https://gcc.gnu.org/gcc-4.8/cxx0x_status.html (term. wiz. 2019-12-07).
- [31] What's new in in CMake. URL: https://cliutils.gitlab.io/modern-cmake/chapters/intro/newcmake.html (term. wiz. 2019-12-07).
- [32] GitLab. Permissions. URL: https://docs.gitlab.com/ee/user/permissions.html (term. wiz. 2019-12-11).
- [33] Kamil Porembiński. Continuous Integration, Continuous Delivery oraz Continuous Deployment. URL: https://thecamels.org/pl/continuous-integration-continuous-delivery-oraz-continuous-deployment/ (term. wiz. 2019-12-10).
- [34] Wikipedia The Free Encyclopedia. Jenkins (software). URL: https://en.wikipedia.org/wiki/Jenkins_(software) (term. wiz. 2019-12-10).
- [35] GitLab. Auto DevOps. URL: https://docs.gitlab.com/ee/topics/autodevops/ (term. wiz. 2019-12-10).
- [36] DevKR. Continuous Integration z GitLab CI. url: https://devkr.pl/2018/01/15/continuous-integration-gitlab-ci/ (term. wiz. 2019-12-10).
- [37] GitLab. GitLab Continuous Integration (CI) and Continuous Delivery (CD). URL: https://about.gitlab.com/product/continuous-integration/ (term. wiz. 2019-12-10).
- [38] Wikipedia The Free Encyclopedia. YAML. URL: https://en.wikipedia.org/wiki/YAML (term. wiz. 2019-12-10).
- [39] John Gruber. Markdown. url: https://daringfireball.net/projects/markdown/ (term. wiz. 2019-12-11).