



Archive Ifes



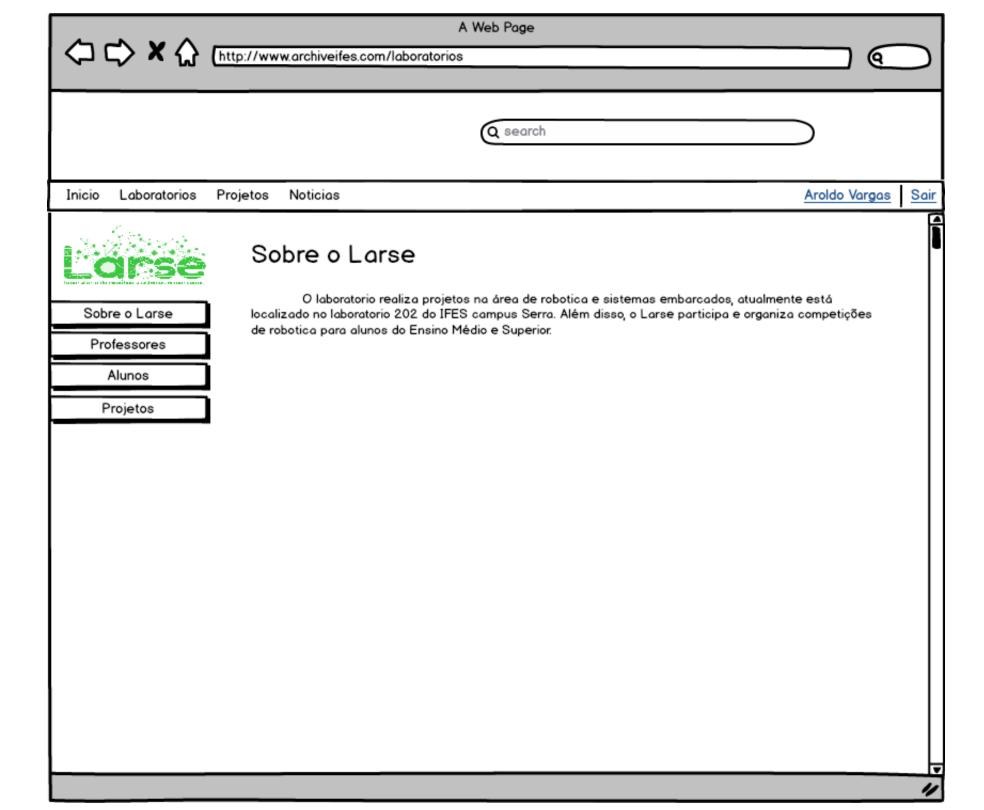


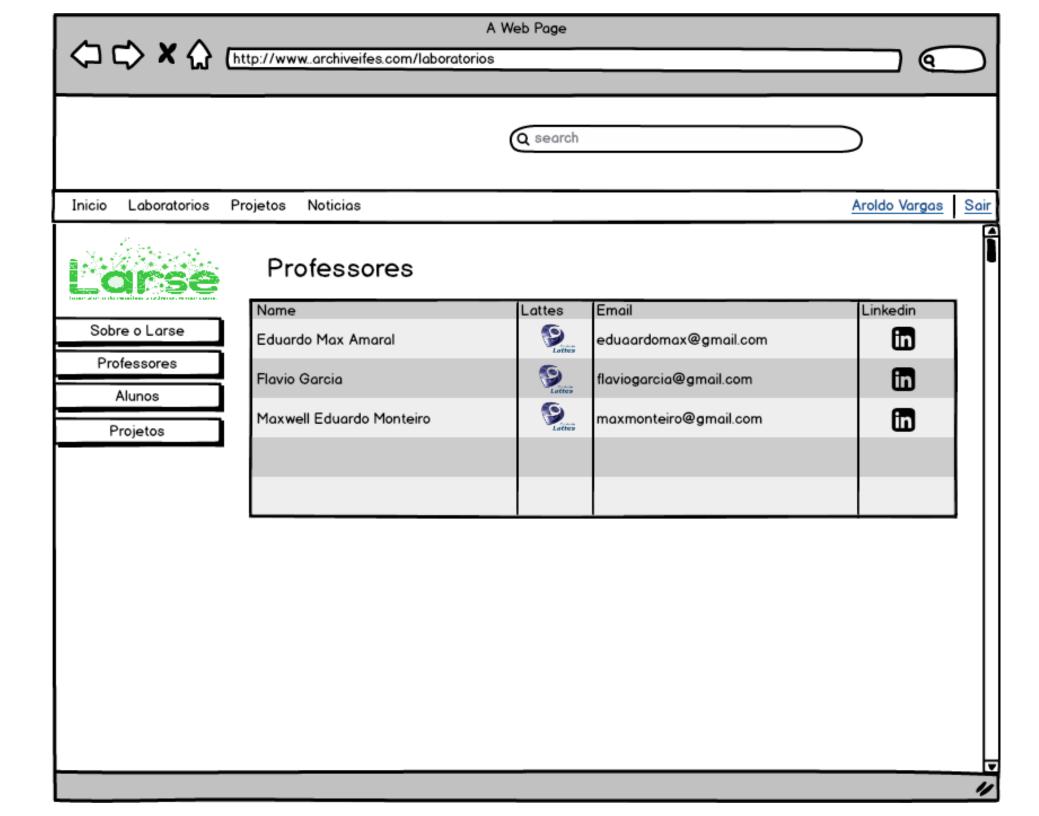


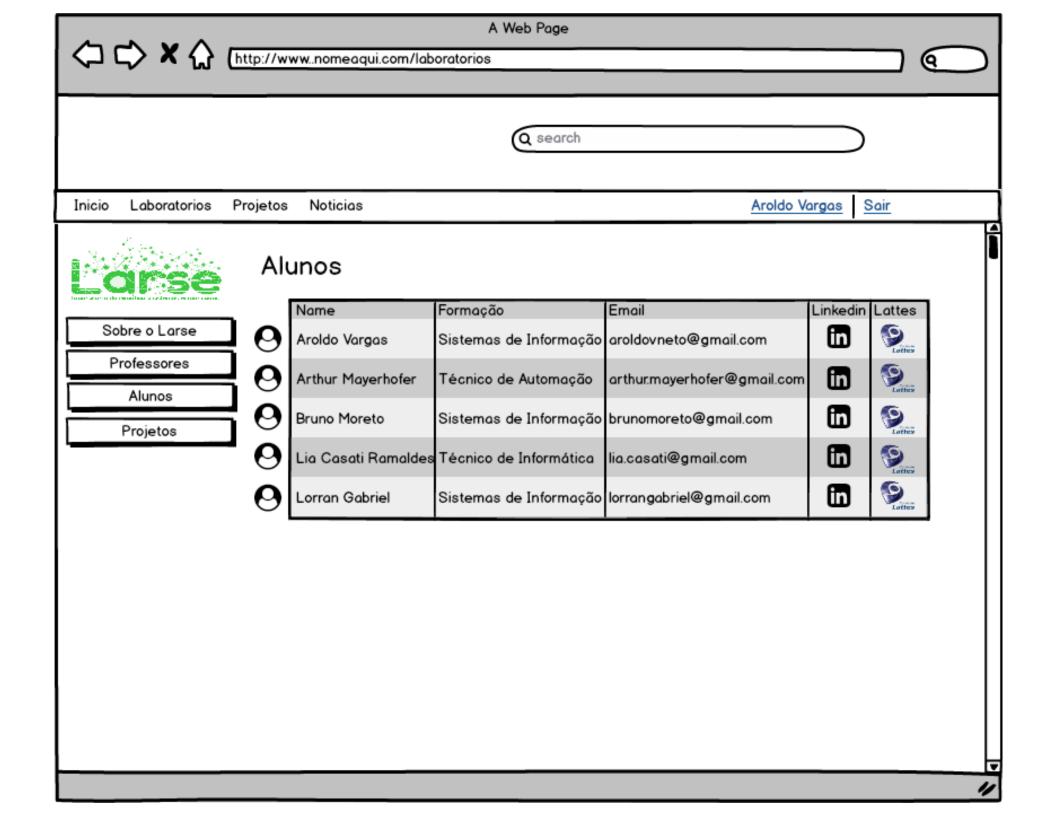
Archive Ifes

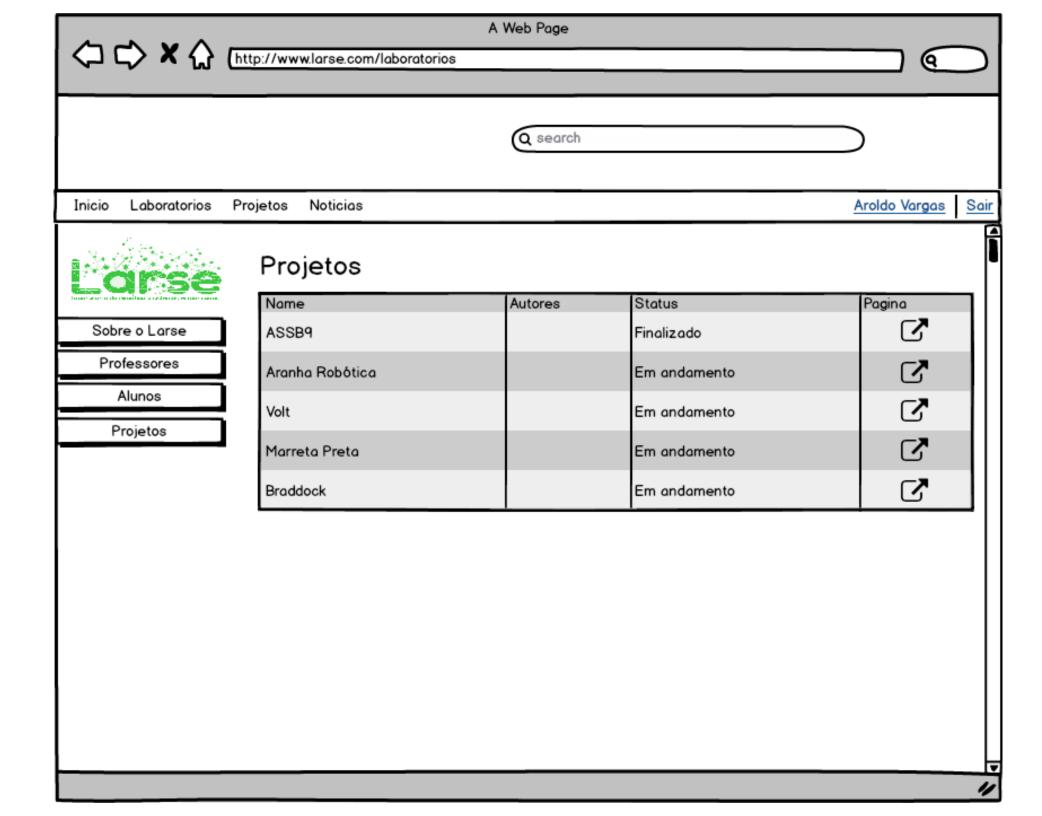
- G Continue with Google
- f Continue with Facebook
- Continue with Email















Q search

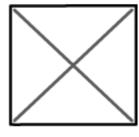
Inicio Laboratorios Projetos

Noticias

Aroldo Vargas

Sair

Projetos



Aranha Robótica

Autores: Bruno Santos Fernandes, Joac.



Volt

Autores: Aroldo Vargas, Lorran Gabriel Araujo.



- Robótica
- () Sistemas
- () Redes de computadores

Status:

- Em andamento
- () Finalizado

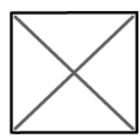
Laboratório:

- LARSE
- () GPRC
- () NUTEC

ASSB9

Sistema de controle por visão em primeira pessoa e sistema de detecção e rastreamento de um alvo baseados em visão computacional utilizando kinect

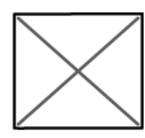
Autores: Filipe Salles, Lorran Gabriel Araujo, Marcos Ferreira, Marlon Santos Macedo e Patrick Felipe de Souza.



Marreta Preta



Autores: Aroldo Vargas, Arthur Mayerhofer, Lorran Gabriel Araujo, Lia Casati.









_					_	
\sim	e	Δ	Λ	re	h	
ч	0	u	ч	10	41	

Inicio Laboratorios Projetos Noticias Aroldo Vargas

Sair



ASSB9: SISTEMA DE CONTROLE POR VISÃO EM PRIMEIRA PESSOA E SISTEMA DE DETECÇÃO E RASTREAMENTO DE UM ALVO BASEADOS EM VISÃO COMPUTACIONAL UTILIZANDO KINECT.

Data da publicação: 06/08/2016

Status: finalizado

Autores: Filipe Salles, Lorran Gabriel Araujo, Marcos Ferreira, Marlon Santos Macedo e Patrick Felipe de Souza,

Resumo: O uso de robôs baseados em realimentação por visão computacional é cada vez mais comum em várias aplicações, como linhas industriais e sistemas de segurança. Este artigo apresenta um sistema de controle robótico por visão em primeira pessoa. Também apresenta um sistema de detecção e rastreamento de um alvo baseado em visão computacional. Os sistemas foram implementados em ROS (Robot Operating System) e executados em uma plataforma robótica experimental (PR). Os resultados demonstraram que os sistemas propostos são viáveis e podem ser utilizados na robótica autônoma auxiliando na navegação de robôs.

Informações adicionais: O projeto participou da MNR - Mostra Nacional de Robótica no ano de 2016 recebendo merito acadêmico pelo artigo produzido.

Resumo

Artigo

Midias

Autores

Referências





Q search

Inicio Laboratorios Projetos Noticias Aroldo Vargas

Sair

Noticias



As incrições para a Olimpiada Brasileira de Robotica - OBR se encerram nesta segunda-feiira dia 12/08/2019. Para realizar sua inscrição acesse aqui.



Lista de aprovados para segunda etapa da TRUFES é diviulgada, os aprovados devem comparecer no local definido com a documentação exigida até o dia 22/08. Confira o local <u>aqui</u>.

Q search

Inicio Laboratorios Projetos Noticias Aroldo Vargas

Perfil



Vinculos institucionalizados

€ LARSE

NuTec

Nome: Aroldo Vargas

Email: aroldovneto@gmail.com

Formação: Sistemas de Informação

Areas de Interesse: Robotica, Automação, Programação

