



http://www.larse.com/home



Archive Ifes

 Usuario

 Visitante



http://www.larse.com/home



Archive Ifes



Continue with Google



Continue with Facebook



Continue with Email



http://www.larse.com/home



Q search

[Inicio](#) [Laboratorios](#) [Projetos](#) [Noticias](#)

[Aroldo Vargas](#) | [Sair](#)



http://www.larse.com/laboratorios



Q search

[Inicio](#) [Laboratorios](#) [Projetos](#) [Noticias](#)

[Aroldo Vargas](#) | [Sair](#)

Laboratórios



[Laboratório de Robótica e Sistemas Embarcados - LARSE.](#)

Área:

- ☒ Robótica
- ☐ Sistemas
- ☐ Redes de computadores

[Inicio](#) [Laboratorios](#) [Projetos](#) [Noticias](#)[Aroldo Vargas](#) | [Sair](#)

Sobre o Larse

O laboratorio realiza projetos na área de robotica e sistemas embarcados, atualmente está localizado no laboratorio 202 do IFES campus Serra. Além disso, o Larse participa e organiza competições de robotica para alunos do Ensino Médio e Superior.

[Sobre o Larse](#)[Professores](#)[Alunos](#)[Projetos](#)

[Inicio](#) [Laboratorios](#) [Projetos](#) [Noticias](#)[Aroldo Vargas](#) | [Sair](#)[Sobre o Larse](#)[Professores](#)[Alunos](#)[Projetos](#)

Professores

Name	Formação	Email	Linkedin
Aroldo Vargas	Sistemas de Informação	aroldovneto@gmail.com	
Arthur Mayerhofer	Técnico de Automação	arthur.mayerhofer@gmail.com	
Bruno Moreto	Sistemas de Informação	brunomoreto@gmail.com	
Lia Casati Ramaldes	Técnico de Informática	lia.casati@gmail.com	
Lorran Gabriel	Sistemas de Informação	lorrangabriel@gmail.com	

[Início](#) [Laboratorios](#) [Projetos](#) [Noticias](#)[Aroldo Vargas](#) | [Sair](#)

Alunos

[Sobre o Larse](#)[Professores](#)[Alunos](#)[Projetos](#)

Name	Formação	Email	Linkedin	Lattes
Aroldo Vargas	Sistemas de Informação	aroldovneto@gmail.com		
Arthur Mayerhofer	Técnico de Automação	arthur.mayerhofer@gmail.com		
Bruno Moreto	Sistemas de Informação	brunomoreto@gmail.com		
Lia Casati Ramaldes	Técnico de Informática	lia.casati@gmail.com		
Lorran Gabriel	Sistemas de Informação	lorrangabriel@gmail.com		



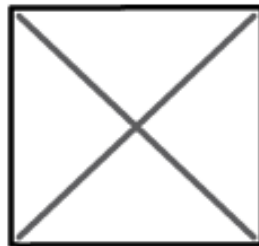
[Sobre o Larse](#)[Professores](#)[Alunos](#)[Projetos](#)

Projetos

Name	Autores	Status	Pagina
ASSB9		Finalizado	
Aranha Robótica		Em andamento	
Volt		Em andamento	
Marreta Preta		Em andamento	
Braddock		Em andamento	

[Início](#) [Laboratorios](#) [Projetos](#) [Noticias](#)[Aroldo Vargas](#) | [Sair](#)

Projetos



[Aranha Robótica](#)

Autores: Bruno Santos Fernandes, Joao



[Volt](#)

Autores: Aroldo Vargas, Lorrann Gabriel Araujo

Área:

- ☒ Robótica
- ☐ Sistemas
- ☐ Redes de computadores

Status:

- ☒ Em andamento
- ☐ Finalizado

Laboratório:

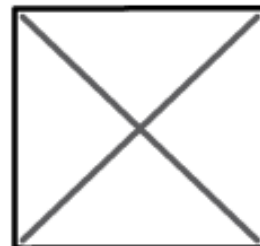
- ☒ LARSE
- ☐ GPRC
- ☐ NUTEC



[ASSB9](#)

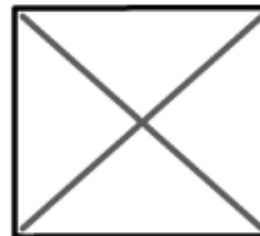
Sistema de controle por visão em primeira pessoa e sistema de detecção e rastreamento de um alvo baseados em visão computacional utilizando kinect

Autores: Filipe Salles, Lorrann Gabriel Araujo, Marcos Ferreira, Marlon Santos Macedo e Patrick Felipe de Souza.



[Marreta Preta](#)

Autores: Aroldo Vargas, Arthur Mayerhofer, Lorrann Gabriel Araujo, Lia Casati.



[Inicio](#) [Laboratorios](#) [Projetos](#) [Noticias](#)[Aroldo Vargas](#) | [Sair](#)

ASSB9: SISTEMA DE CONTROLE POR VISÃO EM PRIMEIRA PESSOA E SISTEMA DE DETECÇÃO E RASTREAMENTO DE UM ALVO BASEADOS EM VISÃO COMPUTACIONAL UTILIZANDO KINECT.

Data da publicação: 06/08/2016

Status: finalizado

Autores: Filipe Salles, Lorrán Gabriel Araujo, Marcos Ferreira, Marlon Santos Macedo e Patrick Felipe de Souza.

Resumo: O uso de robôs baseados em realimentação por visão computacional é cada vez mais comum em várias aplicações, como linhas industriais e sistemas de segurança. Este artigo apresenta um sistema de controle robótico por visão em primeira pessoa. Também apresenta um sistema de detecção e rastreamento de um alvo baseado em visão computacional. Os sistemas foram implementados em ROS (Robot Operating System) e executados em uma plataforma robótica experimental (PR). Os resultados demonstraram que os sistemas propostos são viáveis e podem ser utilizados na robótica autônoma auxiliando na navegação de robôs.

Informações adicionais: O projeto participou da MNR - Mostra Nacional de Robótica no ano de 2016 recebendo mérito acadêmico pelo artigo produzido.

[Resumo](#)[Artigo](#)[Mídias](#)[Autores](#)[Referências](#)



Noticias



As inscrições para a **Olimpiada Brasileira de Robotica - OBR** se encerram nesta segunda-feira dia 12/08/2019. Para realizar sua inscrição [acesse aqui](#).



Lista de aprovados para segunda etapa da TRUFES é divulgada, os aprovados devem comparecer no local definido com a documentação exigida até o dia 22/08. Confira o [local aqui](#).



Perfil



Nome: Aroldo Vargas

Email: aroldovneto@gmail.com

Formação: Sistemas de Informação

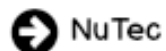
Areas de Interesse: Robotica, Automação, Programação



Vinculos institucionalizados



LARSE



NuTec

Publicações relacionadas



Resumo da publicação relacionada.



Resumo da publicação relacionada.



Resumo da publicação relacionada.