# **L2 Mention Informatique**

## **UE Probabilités**

« Si, en ouvrant un dictionnaire au hasard, on tombait sur le mot « hasard », ce serait un miracle, alors que si on tombait sur le mot « miracle », ce serait un hasard » (tiré de Les amnésiques n'ont rien vécu d'inoubliable de H. Le Tellier)

> Notes de cours rédigées par Régine André-Obrecht, Julien Pinquier, Sergei Soloviev

> > Année universitaire 2011-2012

à partir des documents suivants :

- Jean Pierre Ramis, André Warusfel, « Mathématiques, tout-en-un pour la Licence » niveau L2, Dunod, 2007
- André Arnold, Irèen Guessarian, «Mathématiques pour l'informatique», Masson 1997.
- Pierre Brémaud, « An introduction to probabilistic modeling » Springer 1997.
- Sylvie Méléard, « Alétoire », Cours de l'Ecole Polytechnique 1ère année, 2006.

## Chapitre 1 : Concepts et Bases élémentaires des Probabilités

## I. Pourquoi les probabilités ?

<u>Probabilité</u>: outil mathématique qui permet de quantifier le hasard, de modéliser les situations où le hasard intervient → le hasard?

<u>Définition d'un phénomène aléatoire</u>: un phénomène est dit aléatoire si, reproduit maintes fois dans des *conditions identiques*, il se déroule chaque fois différemment de telle sorte que le résultat de l'expérience change d'une fois sur l'autre de manière imprévisible.

<u>Domaines</u>: économie (trader, gestion de stocks), assurances (contrat), pharmacologie (mise sur le marché d'un médicament), physique (durée de vie d'un atome radioactif, d'une ampoule électrique), informatique (gestion de flux d'un réseau), files d'attente....

#### Trois idées majeures :

- La loi des grands nombres → lois
- Le conditionnement et l'indépendance → prise en compte de l'information a priori
- Les variables aléatoires → fonctions élaborées à partir de phénomènes aléatoires

<u>Des grands noms</u>: Pascal (1623-1662), Bernouilli (1654-1705), Bayes (1667-1754), Gauss (1777-1855), Einstein (1879-1955)...

#### II. Le langage des probabilités

#### II.1 Quelques définitions :

Expérience aléatoire : expérience qui reproduite dans des conditions identiques peut conduire à des résultats différents et dont on ne peut prévoir le résultat à l'avance

Ensemble fondamental (d'états, de réalisations, ou d'observations) lié à une expérience : ensemble de tous les résultats possibles de cette expérience, noté  $\Omega$ , une réalisation est notée  $\omega$ .

Evénement aléatoire associé à une expérience : sous ensemble ou partie A de  $\Omega$ , qui, au vu du résultat de l'expérience, peut être réalisé ou non.

#### II.2 Exemples:

- Jeu de pile ou face, jeux de dés
- Lancer de fléchettes sur une cible de 30cm de diamètre

$$\Omega = \{(x, y) / \sqrt{x^2 + y^2} \le 15\} \cup \{\infty\}$$

$$A = \{(x, y) / 10 < \sqrt{x^2 + y^2} \le 15\}$$

- Durée de vie d'une ampoule électrique

$$\Omega = R^+$$

A=[a,b], a et b éléments de  $R^+$ 

- Prix d'un actif financier sur un intervalle de temps  $\left[t_1,t_2\right]$ 

$$\Omega = C([t_1, t_2], R^+)$$

A={le prix est inférieur à 
$$\alpha$$
}=  $\left\{\omega \in C([t_1, t_2], R^+) / \sup_{t \in [t_1, t_2]} |\omega(t)| \le \alpha\right\}$ 

Un événement est toujours une partie, un sous-ensemble de  $\Omega$ . A est l'ensemble des événements d'une expérience.

 $\mathcal{A} \subset \mathcal{P}(\Omega)$ , avec  $\mathcal{P}(\Omega)$ , l'ensembles des parties de  $\Omega$ .

Le langage des probabilités est lié au langage ensembliste.

### III. Evénements et Probabilités

Dans tout ce chapitre,  $\Omega$  est l'ensemble des résultats d'une expérience aléatoire ; cet ensemble peut être fini, dénombrable ou avant la puissance du continu comme R.

#### III.1 Définition d'un espace probabilisé :

**Définition d'une tribu** : soit  $\mathcal A$  un ensemble de parties de  $\Omega,\ \mathcal A\subseteq \mathcal P(\Omega)$  .

A est une tribu si les propriétés suivantes sont vérifiées :

- 1.  $\emptyset \in \mathcal{A}$  et  $\Omega \in \mathcal{A}$ .
- 2.  $\mathcal{A}$  est stable par passage au complémentaire :  $A \in \mathcal{A} \Rightarrow \overline{A} \in \mathcal{A}$
- 3.  $\mathcal{A}$  est stable par réunion et intersection dénombrable : si  $(A_n)_n$  est une suite dénombrable d'éléments de  $\mathcal{A}$ , alors  $\bigcup_{n\in \mathcal{N}}A_n$  et  $\bigcap_{n\in \mathcal{N}}A_n$  sont des éléments de  $\mathcal{A}$ .

**Définition d'une probabilité P sur (\Omega, \mathcal{A})** où  $\mathcal{A}$  est une tribu sur  $\Omega$ : P est une application de  $\mathcal{A}$  dans [0,1] qui vérifie:

- 1.  $P(\Omega) = 1$
- 2. Si  $(A_n)_n$  est une suite dénombrable d'éléments de  $\mathcal{A}$ , deux à deux disjoints, on a

$$P(\bigcup_{n\in\mathbb{N}}A_n)=\sum_{n\in\mathbb{N}}P(A_n)$$

(Ω, A, P) est un espace de probabilité.

#### III.2 Propriétés

Définition d'une tribu engendrée par un ensemble C de parties de  $\Omega$  : plus petite tribu contenant C, notée  $\mathcal{I}(C)$ 

**Exemple fondamental**: Tribu borélienne sur  $R = \mathcal{I}(]a,b[$ ,  $a \in R$  et  $b \in R$ )

Propriété : 
$$\mathcal{I}(]a,b[$$
,  $a \in R$  et  $b \in R$ ) =  $\mathcal{I}(]-\infty,q[$ ,  $q \in O$ )

Propriétés immédiates (à démontrer en exercice):

- $P(\emptyset) = 0$
- $P(A) + P(\overline{A}) = 1$
- $P(\bigcup_{i=1}^{n} A_i) = \sum_{i=1}^{n} P(A_i)$ , si les  $A_i$  sont deux à deux disjoint s
- $P(A \cup B) + P(A \cap B = P(A) + P(B)$
- $P(A) \le P(B)$  si  $A \subseteq B$
- Si  $(A_n)_n$  est une suite dénombrable d'éléments de  $\mathcal{A},\ P(\bigcup_{n\in N}A_n)\leq \sum_{n\in N}P(A_n)$
- Si  $(B_n)_n$  est une suite dénombrable d'éléments de  $\mathcal{A}$ , tels que  $B_n \subseteq B_{n+1}$ ,  $P(\bigcup_{n \in \mathcal{N}} B_n) = \lim_{n \to \infty} f(\mathbf{B}_n)$

• Si  $(C_n)_n$  est une suite dénombrable d'éléments de  $\mathcal{A}$ , tels que  $C_{n+1} \subseteq C_n$ ,  $P(\bigcap C_n) = \lim_{n \downarrow \infty} \downarrow P(C_n)$ 

#### Cas où $\Omega = \{\omega_n, n \in \mathbb{N}\}$ , ensemble infini mais dénombrable :

- 1. Une probabilité définie sur  $\Omega$  est entièrement caractérisée par sa valeur sur les singletons P(ω<sub>n</sub>)
- 2. Etant donnée une suite (p<sub>n</sub>)<sub>n</sub> de réels tels que :  $0 \le p_n \le 1$ ,  $\sum p_n = 1$ , il lui correspond une unique probabilité P telle que pour tout A de W,  $P(A) = \sum_{\omega \in A} p_n$

### III.3 Exemples

- a. Loi de Bernouilli de paramètre p,  $0 \prec p \prec 1$ : Jeu de pile ou face
- b. Loi uniforme discrète : Jeu de trois dés « distinguables »  $\Omega = \{1.2.3.4.5.6\}^3$  $P(A) = \frac{|A|}{A^2}$ , |A| désigne le cardinal de A, A partie de  $\Omega$ .
- c. Loi uniforme réelle : Choix aléatoire d'un point dans le carré de coté unitaire  $\Omega = [0,1] \times [0,1]$ A est l'ensemble des parties A du carré dont on peut calculer l'aire notée S(A)  $P: A \rightarrow S(A)$  est une probabilité définie sur  $(\Omega, A)$  la loi uniforme sur le carré unité
- d. Loi de Poisson de paramètre  $\theta$  sur N,  $(\theta > 0)$ :  $\Omega = N, P(\{n\})$  est noté P(n) par abus d'écriture et  $P(n) = e^{-\theta} \frac{\theta^n}{\theta}$ .

#### Variables aléatoires et distributions

## IV.1 Définition générale

**Proposition**: Soit  $(\Omega, A, P)$  un espace de probabilité et X une application de  $\Omega$  dans E.

- a. La famille  $\mathcal{B}$  des parties B de E telles que  $X^{-1}(B) \in \mathcal{A}$ , est une tribu de E.
- b. L'application  $P_X$  définie pour tout B de B par  $P_Y(B) = P(X^{-1}(B))$  définit une probabilité sur (E,B).

Sous ces conditions X est appelée variable aléatoire, et P<sub>X</sub> est la loi de X.

Notations: 
$$X^{-1}(B) = \{\omega / X(\omega) \in B\} = \{X \in B\}$$
$$P_X(B) = P(\{X \in B\}) = P(X \in B)$$

## IV.2 Exemples:

- a) Jeu des 3 dés (reprise exemple III.3 b))
- Soit  $X_1: \omega = (i, j, k) \rightarrow i$ ,  $1^{\text{ère}}$  coordonnée de  $\omega = (i, j, k)$ .
- $\mathbf{X}_1$  est une variable aléatoire et  $P_{X_1}(\{i\}) = P(\{(i, j, k), j = 1, ...6; k = 1, ...6\}) = \frac{6^2}{6^3}$

- b) Choix aléatoire d'un point dans le carré de coté unitaire  $\Omega = [0,1] \times [0,1]$  (reprise exemple III
  - Soient les deux applications « coordonnées » réelles à valeur dans [0.1] :
  - $X(x,y) \rightarrow x$
  - $Y(x,y) \rightarrow y$

(à montrer en exercice) Les deux applications sont des variables aléatoires

Si 
$$a < 0, \{X \le a\} = \emptyset$$
,  $P_X(a) = P(\{X \le a\}) = 0$ 

Si 
$$a \in [0,1], \{X \le a\} = [0,a]x[0,1], P_{v}(a) = P(\{X \le a\}) = a$$

Si 
$$a \ge 1, \{X \le a\} = [0,1]x[0,1], P_X(a) = P(\{X \le a\}) = 1$$

c) Un sac contient 3 jetons numérotés 1,2 et 3 et 3 jetons numérotés -1, -2 et -3, indiscernables. On tire au hasard 1 jeton, on note x son numéro et on replace le jeton dans le sac. On retire un jeton et on note v son numéro. L'espace probabilisé est :

$$\Omega = \{(x, y), x \in \{1, 2, 3, -1, -2, -3\}, y \in \{1, 2, 3, -1, -2, -3\}\}$$

$$P(\omega) = 1/36$$
.

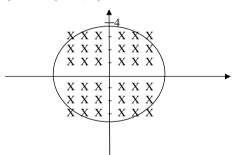
Soit l'application 
$$X: \Omega \to R'$$
  
 $X(\omega) = X((x, y)) = \sqrt{x^2 + y^2}$ 

Les valeurs possibles de X appartiennent à  $\{\sqrt{2}, \sqrt{5}, \sqrt{8}, \sqrt{10}, \sqrt{13}, \sqrt{18}\}$ 

$$P(X \le 1) = 0$$
,  $P(X \le 2) = P(X = \sqrt{2}) = 1/9$ ,

$$P(X \le 3) = P(\{X = \sqrt{2}\} \cup \{X = \sqrt{5}\} \cup \{X = \sqrt{8}\}) = 1/3$$

$$P(X \le 4) = 1 - P(X = \sqrt{18}) = 1/9$$



IV.3 Cas le plus important = cas réel :  $\mathbf{E} = \mathbf{R}$ 

Soit X :  $\Omega \rightarrow R$ . X est une variable aléatoire réelle si  $\forall I$ , intervalle de R,  $\{X \in I\} \in \mathcal{A}$ .

**Proposition :** Cette condition est vérifiée dès que  $\{X \le x\} \in \mathcal{A}$ , pour tout x de R.

Elle entraı̂ne que  $\{X \in B\} \in \mathcal{A}$ , pour tout borélien B de la tribu borélienne  $\mathcal{B}(R)$  et que la loi de X est définie par  $P_x(B) = P(\{X \in B\})$ , pour tout B de  $\mathcal{B}(R)$ .

Fonction de répartition On appelle Fonction de répartition de la variable aléatoire X, la fonction  $F: R \rightarrow [0,1]$  définie par :

$$F(x) = P(X \le x)$$

La fonction de répartition caractérise la loi de probabilité de la variable X.

## V. Conditionnement et Indépendance

#### V.1 Conditionnement

Soit  $(\Omega, \mathcal{A}, P)$  un espace de probabilité

**Définition**: Soit A et B deux événements, tels que P(B) > 0. La probabilité conditionnelle de A sachant B est le nombre  $P(A/B) = \frac{P(A \cap B)}{P(B)}$ .

### Propriété :

- a. Soit B un événement fixe tel que P(B) > 0, l'application  $P_B$  de  $\mathcal A$  dans [0,1] définie par  $P_B(A) = P(A/B)$  est une probabilité sur  $(\Omega, \mathcal A)$ .
- b. Si P(A)>0 et P(B)>0, alors  $P(A/B)P(B) = P(A \cap B) = P(B/A)P(A)$

## Formule des probabilités composées

Si  $A_1, A_2, ..., A_n$  sont des événements de  $\Omega$  tels que  $P(A_1 \cap A_2 \cap ... \cap A_n) \succ 0$ , alors  $P(A_1 \cap A_2 \cap ... \cap A_n) = P(A_1)P(A_2 / A_1)P(A_3 / A_1 \cap A_2)...P(A_n / A_1 \cap A_2 \cap ... \cap A_{n-1})$ 

### Formule des probabilités totales

Soit  $(B_i)_i \in N$ , une partition finie ou dénombrable d'événements de  $\Omega$ , tels que  $P(B_i) > 0$ , pour tout i. Pour tout A de  $\mathcal{A}$ , on a :  $P(A) = \sum_i P(A \cap B_i) = \sum_i P(A / B_i) P(B_i)$ .

Théorème (Formule de Bayes) Sous les mêmes hypothèses et si P(A)>0,

$$\forall i \in N, P(B_i / A) = \frac{P(A / B_i)P(B_i)}{\sum_{i} P(A / B_j)P(B_j)}$$

« Interprétation d'un événement par ses causes »

### V.2 Indépendance

Soit  $(\Omega, \mathcal{A}, P)$  un espace de probabilité

**Définition** Deux événements A et B de probabilité strictement positive sont indépendants si et seulement si  $P(A \cap B) = P(A)P(B)$ 

**Proposition** Si deux événements A et B sont indépendants, il en est de même A et  $\overline{B}$ ,  $\overline{A}$  et B,  $\overline{A}$  et  $\overline{B}$ .

**Définition** Une suite infinie d'événements  $(A_n)$  de probabilité strictement positive sont indépendants si et seulement si, pour toute suite finie  $(i_1,...,i_n)$  2 à 2 disjoints,  $P(A_i \cap ... \cap A_i) = P(A_i)...P(A_i)$ 

### Lien entre Conditionnement et Indépendance

A et B sont indépendants  $\Leftrightarrow P(A/B) = P(A) \Leftrightarrow P(B/A) = P(B)$