



$$\text{Minimize } \sum_{s=1}^T \phi(s_r)$$

$$s^{\min} < s_r < s^{\max} \quad r=1 \dots T$$

$$|s_{r+1} - s_r| < R \quad r=1 \dots (T-1) \quad \begin{cases} s_{r+1} < R + s_r \\ s_r < R + s_{r+1} \end{cases}$$

$$\sum_{r=A_i}^{D_i} \Theta_{r,r} s_r \geq w_i \quad i=1 \dots n$$

تبدیل به مسأله بهینه

$$\text{Minimize } \sum_{s=1}^T \phi(s_r)$$

$$\text{s.t. } s^{\min} < s_r < s^{\max}$$

$$s_{r+1} - s_r < R$$

$$s_r - s_{r+1} < R$$

$$\sum_{r=A_i}^{D_i} x_i(r) \geq w_i \quad i=1 \dots n$$

$$\sum_{i=1}^n x_i(r) = s_r \quad r=1 \dots T$$

$$x_i(r) \geq 0 \quad \forall i, r$$

$$(\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3) = (0.2, 0.9, 0.6)$$

$$\text{Rate stability} \begin{cases} P_1(0,1,1) + P_2(1,0,1) + P_3(1,1,0) \geq (0.2, 0.9, 0.6) \\ P_1 + P_2 + P_3 = 1 \\ P_i \geq 0 \quad \forall i \in \{1, 2, 3\} \end{cases} \quad (a-2)$$

$$\begin{aligned} \rightarrow & \begin{aligned} P_2 + P_3 &\geq 0.2 \\ P_2 + (1 - P_2 - P_3) &= 1 - P_3 \geq 0.9 \rightarrow P_3 \leq 0.1 \\ 1 - P_3 &\geq 0.6 \rightarrow P_3 \leq 0.4 \end{aligned} \end{aligned} \quad \rightarrow \begin{cases} P_1 = 0.5 \\ P_2 = 0.1 \\ P_3 = 0.4 \end{cases}$$

بردار کروسین با احتمال ۰.۵ (۰.۵، ۱، ۰) با احتمال ۰.۱ (۱، ۰، ۱) و با احتمال ۰.۴ (۱، ۱، ۰) انتخاب می شود.

$$(\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3) = (\frac{3}{4}, \frac{3}{4}, \frac{1}{2})$$

(b)

طبقاً قبل معادله و نابرابری را می نویسیم و به نابرابری زیر می رسم:

$$P_1 + P_2 \geq \frac{3}{4}$$

$$1 - P_2 \geq \frac{3}{4} \rightarrow P_2 \leq \frac{1}{4} \rightarrow \begin{cases} P_1 = \frac{1}{4} \\ P_2 = \frac{1}{4} \\ P_3 = \frac{1}{2} \end{cases}$$

$$1 - P_3 \geq \frac{1}{2} \rightarrow P_3 \leq \frac{1}{2}$$

بردار سرویس با احتمال  $\frac{1}{4}$ ، با احتمال  $\frac{1}{4}$  و با احتمال  $\frac{1}{2}$  است.

(c) با توجه به احتمال بردار سرویس انتظار داریم در هر تصمیم، یکبار (۰۵، ۱، ۱) یکبار (۱، ۰، ۵) و ۲ بار (۱، ۱، ۵) باشد.

- ۱- (۱، ۱، ۵)
- ۲- (۰، ۵، ۱)
- ۳- (۱، ۵، ۱)
- ۴- (۱، ۱، ۵)

$$(\lambda_1, \lambda_2, \lambda_3) = (0.5, 0.5, 0.1)$$

(f)

$$P_1 + P_3 \geq 0.6$$

$$1 - P_2 \geq 0.5 \rightarrow P_2 \leq 0.5 \rightarrow \begin{cases} P_1 = 0.4 \\ P_2 = 0.5 \\ P_3 = 0.1 \end{cases}$$

$$1 - P_3 \geq 0.9 \rightarrow P_3 \leq 0.1$$

الگوریتم باید به این صورت باشد که در هر بردار سرویس تا (۰، ۵، ۱) تا (۱، ۰، ۵) و آن (۱، ۱، ۵) باشد:

- ۱- (۰، ۵، ۱)
- ۲- (۱، ۰، ۵)
- ۳- (۰، ۵، ۱)
- ۴- (۱، ۵، ۱)
- ۵- (۱، ۱، ۵)
- ۶- (۰، ۵، ۱)
- ۷- (۱، ۵، ۱)
- ۸- (۰، ۵، ۱)
- ۹- (۱، ۵، ۱)
- ۱۰- (۱، ۵، ۱)

LP:

(a-f)

$$\text{Minimize } E[C^T x]$$

$$\text{Minimize } C_0^T x$$

$$\text{s.t. } Ax \leq b$$

$$\text{s.t. } Ax \leq b$$

مسئله استاندارد LP است

$$\begin{aligned} \text{Var}[C^T x] &= E[(C^T x)^T] - (E[C^T x])^T = E[x^T x^T C^T x] - x^T C_0 C_0^T x \\ &= x^T E[C C^T] x - x^T C_0 C_0^T x = x^T \Sigma x \end{aligned} \quad (b)$$

$$\begin{aligned} \text{Minimize } C_0^T x + \lambda x^T \Sigma x &\longrightarrow \nabla f(x) = \lambda \Sigma x + C_0^T \\ \text{s.t. } Ax - b \leq 0 &\quad \Sigma \succeq 0 \quad \nabla^T f(x) = \lambda \Sigma \succeq 0 \rightarrow \text{موجب} \\ &\quad \lambda \succeq 0 \end{aligned}$$

چون تابع هدف و قید موجب است، مسئله Convex استدر صورتیکه  $\lambda > 0$ ، مسئله مقعر است و ما به دنبال کمینه کردن ریسک و هزینه هستیم.در صورتیکه  $\lambda < 0$ ، مسئله مقعولست:

در این حالت ما به دنبال بیشینه کردن ریسک و کمینه کردن هزینه هستیم. در صورتیکه مسئله maximization باشد، به دنبال کمینه کردن ریسک و بیشینه کردن تابع هدف اولیه هستیم.

$$\nabla^T f(x) = \lambda \Sigma \leq 0$$

هم تابع هدف و هم قید مقعراست  $\Leftarrow$  مسئله Concave است.

$$\text{Minimize } \beta$$

$$\text{s.t. } P(C^T x \geq \beta) \leq \alpha$$

$$Ax \leq b$$

$$C^T x: \mathcal{N}(C_0^T x, x^T \Sigma x)$$

$$\text{Var}(C^T x) = x^T \Sigma x: \text{در (b) محاسبه شد.}$$

$$\begin{aligned} P(C^T x \geq \beta) &= \int_{\beta}^{\infty} \frac{1}{\sqrt{x^T \Sigma x} \sqrt{2\pi}} e^{-\frac{1}{2} \left( \frac{r - C_0^T x}{\sqrt{x^T \Sigma x}} \right)^2} dr \\ &= \int_{\frac{\beta - C_0^T x}{\sqrt{x^T \Sigma x}}}^{\infty} \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{1}{2} u^2} du \quad \left( \begin{aligned} du &= \frac{dr}{\sqrt{x^T \Sigma x}} \\ du &= 1 - F\left(\frac{\beta - C_0^T x}{\sqrt{x^T \Sigma x}}\right) \end{aligned} \right) \end{aligned}$$

هم  $CdF$  تابع برای توزیع نرمال: معکوس  $\Leftarrow 1 - CdF$  از جدول



چون  $1 - CDF$  فرد است:

$$P(G^T x \geq \beta) \leq \alpha \stackrel{\text{از}}{=} 1 - F\left(\frac{\beta - G^T x}{\sqrt{x^T L x}}\right) \leq \alpha$$

$$F^{-1}(1-\alpha) \leq \frac{\beta - G^T x}{\sqrt{x^T L x}} \rightarrow \underbrace{\sqrt{x^T L x}}_{\text{یک عدد ثابت}} \times \underbrace{F^{-1}(1-\alpha)}_{\text{این برابر است با}} + G^T x \leq \beta$$

$$\begin{aligned} \sqrt{x^T L x} &= \sqrt{x^T L^{\frac{1}{2}} L^{\frac{1}{2}} x} \\ &= \sqrt{x^T L^{\frac{1}{2}} L^{\frac{1}{2}T} x} \\ &= \|x^T L^{\frac{1}{2}}\| \end{aligned}$$

که تابع نرم است

$\Rightarrow$  چون مجموع حاصل جمع نرم و یک ترکیب خطی از  $x$  است،  
 متوجه می‌شویم که تابع هدف مثبت است.

$$\phi(x) = f_0(x) + \alpha \sum_{i=1}^m \max\{0, f_i(x)\}^2$$

(a - a)

است  $f_0(x)$  Given میدانیم

$$e_{pi} = \{x \in R \mid \underbrace{\max\{0, f_i\}^2}_{\downarrow} \leq \epsilon\}$$

را در نظر بگیرید

$$\underbrace{f_i \leq \sqrt{\epsilon}}_{\text{مثبت است}} \text{ و } \underbrace{0 \leq \sqrt{\epsilon}}_{\text{مثبت است}}$$

مثبت است و اینچنین  $f_i$  مثبت است، اینگران آن مثبت است

است. اگر  $2$  اینگران مثبت، مثبت است  $\Leftarrow \max\{0, f_i(x)\}^2$  مثبت است

مجموع توابع مثبت، مثبت است  $\Leftarrow \phi(x)$  مثبت است

$$\phi(\tilde{x}) = f_0(\tilde{x}) + \alpha \sum_{i=1}^m \max\{0, \gamma f_i(\tilde{x})\}^+ \quad , \alpha > 0 \quad (b)$$

Dual Problems  $L(x, \lambda) = \underbrace{f_0(x)}_{\text{Given}} + \sum_{i=1}^m \lambda_i \underbrace{f_i(x)}_{\text{Given}} \rightarrow L \text{ Given}$   
 $g(\lambda) = \inf_x L(x, \lambda)$

$$\frac{\partial L}{\partial x} = 0 \rightarrow x^*$$

Dual Problem: minimize  $g(\lambda) = L(x^*, \lambda)$   
s. t.  $\lambda > 0$

$$x^*: \nabla f_0 + \sum_{i=1}^m \lambda_i \nabla f_i = 0$$

$$\tilde{x}: \nabla f_0 + \alpha \sum_{i=1}^m \max\{\gamma f_i, 0\} \nabla f_i = 0$$

$$f_i \leq 0 \quad \gamma f_i \nabla f_i \\ f_i > 0 \quad \gamma f_i \nabla f_i$$

در صورتیکه  $\lambda_i = \max\{0, \gamma \alpha f_i(\tilde{x})\}$  بگیریم به یک نقطه feasible خواهیم رسید.

$$L(\tilde{x}, \max\{0, \gamma \alpha f_i(\tilde{x})\}) = f_0(\tilde{x}) + \sum_{i=1}^m \gamma \alpha \max\{0, f_i(\tilde{x})\} f_i(\tilde{x}) \quad (c)$$

مقدار بهینه مسئله دوال

$$\Rightarrow f_0(\tilde{x}) + \sum_{i=1}^m \gamma \alpha \max\{0, f_i(\tilde{x})\} f_i(\tilde{x}) \leq \text{مقدار بهینه}$$

$$f_0(x) + \alpha \max_{i=1, \dots, m} f_i(x)^+$$

(a-6)

$f_i \leq 0$  چون  $f_i \leq 0 \Rightarrow \max\{0, f_i\} = 0$  اگر آن  $f_i$  epi  $\Rightarrow$  تابع ثابت صفر کاغذی است  
 epi است و  $f_i > 0$  کاغذی است  $\Rightarrow$  تابع ثابت صفر کاغذی است  $\Rightarrow$  epi است و  $f_i > 0$  کاغذی است

حال اگر  $\max$  تمام  $\max\{0, f_i\}$  را در نظر بگیریم چون اگر آن  $f_i$  epi است و  $f_i > 0$  کاغذی است  
 ها محدب است پس  $\max\{0, f_i\}$  محدب است

$$\Rightarrow \underbrace{f_0(x)}_{\text{محدب}} + \alpha \underbrace{\max_{i=1, \dots, m} f_i(x)^+}_{\text{محدب}}$$

$$\text{minimize } f_0(x) + \sigma y$$

(b)

$$\text{s.t. } f_i(x) \leq y \quad i=1, \dots, m$$

$$y \leq 0$$

$$L(x, y, \lambda_1, \dots, \lambda_{m+1}) = f_0(x) + \sigma y + \lambda_1 (f_1(x) - y) + \lambda_2 (f_2(x) - y) + \dots + \lambda_m (f_m(x) - y) + \lambda_{m+1} (-y)$$

$$\begin{cases} \frac{\partial L}{\partial x} = f'_0(x) + \lambda_1 f'_1(x) + \dots + \lambda_m f'_m(x) = 0 \\ \frac{\partial L}{\partial y} = \sigma - (\lambda_1 + \dots + \lambda_m + \lambda_{m+1}) = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x_r^* = x_r^* \\ \sigma = \lambda_1 + \dots + \lambda_m + \lambda_{m+1} \end{cases}$$

$$g_p(\lambda_1, \dots, \lambda_m) = f_0(x_r^*) + \sigma y + \sum_{i=1}^m \lambda_i f_i(x_r^*) - \sum_{i=1}^m \lambda_i y - y \lambda_{m+1}$$

$$\Rightarrow g_p(\lambda) = f_0(x_r^*) + \sum_{i=1}^m \lambda_i f_i(x_r^*) = g_r(\lambda) + y^* \left( \sigma - \sum_{i=1}^m \lambda_i - \lambda_{m+1} \right) + y \left( \sigma - \sum_{i=1}^m \lambda_i - \lambda_{m+1} \right)$$

(c) مسئله (3) چون Convex است مقدار بهینه (دقیق) یا همان  $g_p(\lambda^*)$  برابر است با مقدار بهینه مسئله

$$\Rightarrow g_p(\lambda^*) = g_r(\lambda^*) + y^* \left( \sigma - \sum_{i=1}^m \lambda_i^* - \lambda_{m+1}^* \right) \quad (3)$$

اگر این کرم مثبت باشد، مقدار بهینه برای  $y$  صفر است چون در غیر این صورت

با توجه به اینکه  $y \leq 0$  است، مقادیری مثبت به تابع هدف در نقطه بهینه

اضافه می شود که این چنین انتخاب بهتری برای  $y$  وجود دارد.

$$g_p(\lambda^*) = g_r(\lambda^*)$$

$$\text{شرط آن: } \sigma - \sum_{i=1}^m \lambda_i^* - \lambda_{m+1}^* > 0 \rightarrow \sigma > \lambda_{m+1}^* + \sum_{i=1}^m \lambda_i^* = 1^T \lambda^* \rightarrow \sigma > 1^T \lambda^*$$