

Блог Арсения Ярмолинского

Ярмолинский Арсений Маркович, студент магистратуры СПбПУ им. Петра Великого, учитель информатики, педагог дополнительного образования

telegram: @arsenis, email: yarmolinskiyam@gmail.com

0. [Использование параметрических функций для описания периодических процессов](#)
1. [Обзор архитектур систем управления](#)
2. [Система управления роботом Лапчик](#)
3. [Архитектуры систем управления роботами теория и практика](#)
4. [Система управления роботом на всенаправленной платформе команды Eagles](#)
5. [Управление двигателем постоянного тока с использованием полной точности энкодера](#)
6. [Настройка прерываний PIN CHANGE INTERRUPT](#)
7. [Константные ссылки вместо геттеров в C++](#)
8. [Хранилище лабиринта для соревнований MicroMouse](#)
9. [Движение робота по траектории](#)
10. [Эксперименты с временем отправки данных по Serial](#)
11. [ArGVIZ - телеметрия для роботов это просто](#)
12. [Настройка регулятора скорости на моторе постоянного тока](#)

Оффтопик

0. [Установка TotalCommander как менеджера файлов по умолчанию в Windows](#)