به نام خدا

پردازش تصویر

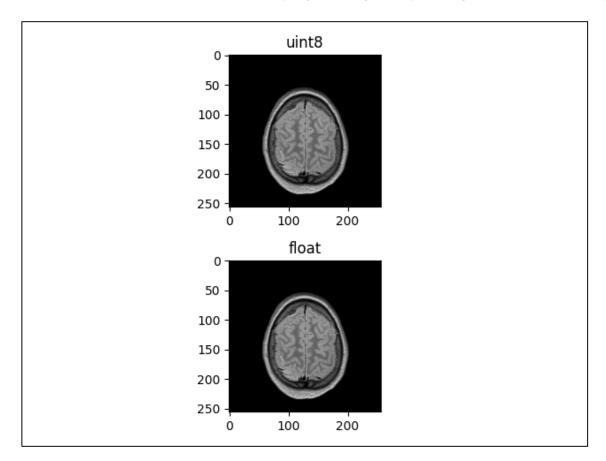
تمرین شماره ی ۱ پایههای پردازش تصویر و عملیاتهای پایهای تاریخ تحویل: ۱۴۰۰/۱/۶

ارشین سلطان بایزیدی ۹۷۳۳۰۳۷ استاد درس: دکتر حامد آذرنوش

نیمسال بهار ۹۹-۰۰

oject:	date:
i(x,y)=ke-[(n-x0)2+(y-y0)2]	· 2.7 Js
k = 255 $f(x,y) = i(x,y)r(x,y) = 255e^{-(x-x)}$	(o) = (y-y.) =]
$\frac{(255+1)}{2^{h}} = 8 \qquad 2^{h} = 256 = 6$	$7n=5=7k=2^5=32$ bits of intensity
$\frac{(1024 \times 1024)(842)}{56000} = 187.24$	· 2.9 Ji
$b)(1024\times1024)(10) = 3.495$ 3×10^6	
3×106	

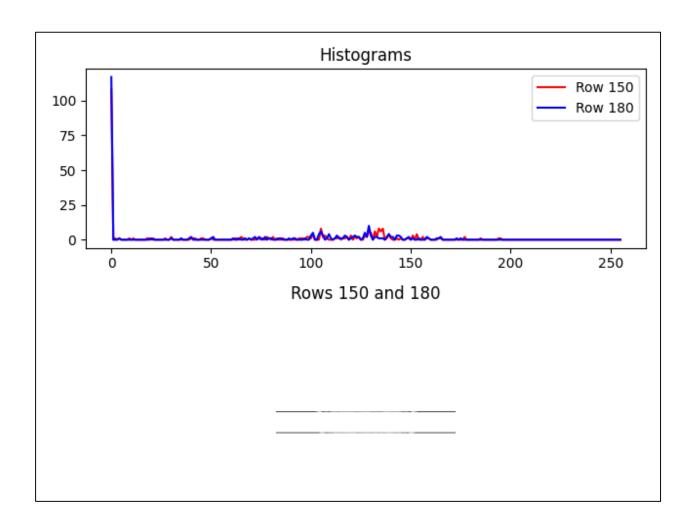
پس از خواندن عکس موردنظر، بخشهای مختلف نمودار اول را رسم کرده و با دستورهای مناسب در کتابخانهی NumPy خواستههای مسئله را انجام میدهیم. نمودار بخش الف به این صورت است:



در بخش ب، برای رسم هیستوگرام ردیفهای موردنظر، می توانستیم از کتابخانه ی matplotlib استفاده کنیم؛ اما از آنجا که صورت سؤال از ما خواسته تا هیستوگرام را با plot نمایش دهیم و آن را به صورت نموداری مستقل نمی خواهد، از دستور رسم هیستوگرام در کتابخانه ی OpenCV یا NumPy می توان استفاده کرد که من اولی را انتخاب کردم تا هیستوگرام را به صورت عکس دریافت کنم.

در بخش ج که پایین نمودار دوم را در آن رسم می کنیم، می بینیم که اگر تنها با دستور plt.imshow ردیفهای ۱۵۰ و ۱۸۰ را نشان دهیم، در نمودار روی یکدیگر قرار می گیرند. پس به جای این کار، کل عکس را به جز دو ردیف (دو بازه در ابعاد عکس) به رنگ سفید درمی آوریم تا تنها آن دو ردیف دیده شوند.

ب و ج:



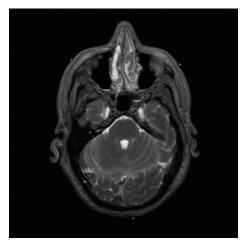
قسمت آ و ب: ابتدا تصویر و ویدیوی موردنظر را میخوانیم. برای استفاده از دستور int32 که در صورت مسئله به آن اشاره شده، می توان از ابتدا هنگام خواندن تصویر و همچنین تغییر رنگ ویدیو به خاکستری، استفاده کرد. در اینجا برای استفاده از ویدیو آن را خاکستری می کنیم تا ابعاد آن با تصویرمان که خاکستری است یکی شود و بتوانیم از یکدیگر کمشان کنیم. برای بهدست آوردن فریم اول ویدیو، کافی ست دستورهای خواندن ویدیو را بدون حلقه نوشته تا فقط فریم اول خوانده شود. حال تفاوت خالص دو عکس را با دستور absdiff بهدست می آوریم که نوع آن آرایه (ndarray) است، و با استفاده از کتابخانه ی NumPy میانگین و انحراف معیار عناصر آرایه را محاسبه می کنیم.

برای دیدن اختلاف دو تصویر به صورت یک تصویر، نویز را که یک آرایه است به uint8 تبدیل می کنیم. این تصویر نویز یا همان اختلاف عکس اصلی از فریم اول ویدیو است:



برای گرفتن تصویر میانگین ویدیو، یک لیست خالی میسازیم و با نوشتن یک حلقه به وارد را میخوانیم و آن را به تعداد فریمهای ویدیو تکرار میکنیم. به ازای هر فریمی که خوانده شود، آن فریم وارد لیست می شود. حال از عناصر این لیست میانگین می گیریم، چون uint8 تنها مقادیر مثبت را شامل می شود و میانگین درست عکس را به ما می دهد، میانگین را تبدیل به uint8 می کنیم و نشان داده و ذخیره می کنیم.

تصویر نهایی:



در قسمت ج، تصویرمان را تبدیل به int32 می کنیم و مثل قسمت قبل میانگین اختلاف بین تصویر اول و نهایی را محاسبه می کنیم. هم میانگین و هم انحراف معیار دوم از اولی کمتر هستند.

Average: 5.5281219482421875

Standard Deviation: 5.997128335074645

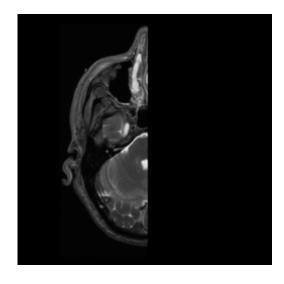
Average 2: 2.3891754150390625

Standard Deviation 2: 0.9314672519452099





میبینیم که نویز تقریباً سیاه است و یعنی اختلاف بین تصویر میانگین ویدیو و تصویر اول کمتر از مورد قبلی است. در بخش د، برای اینکه تنها در بخش سفید mask تصویر نهایی بیفتد، حلقه ی تودرتو for میسازیم و شرط می گذاریم که هرجا در عکس mask رنگ سفید داشتیم، در نقاط متناظر آن، تصویر نهایی روی عکس mask قرار بگیرد:



الف و ب: ابتدا باتوجه به خواستههای مسئله، رنگ عکس را تغییر داده و خروجیهای موردنظر رو نشان میدهیم.

Image dimensions: (366, 409, 3) Gray image dimensions: (366, 409) Image datatype: uint8

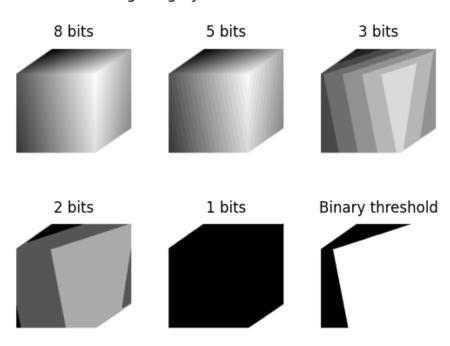
در قسمت ج، تابعی با ورودی عکس و بیت مینویسیم که در آن ورودیِ عکس را که یک آرایه است، بر ۲۵۵ تقسیم کند و در قسمت ج، تابعی با ورودی عکس و بیت مینویسیم که در از آنجا که با تقسیم بر ۲۵۵ تصویر ما تقریباً سیاه و عددی بین $^{\circ}$ و ۱ است و بسیار کوچک است، آن را دوباره در ۲۵۵ ضرب و بر $^{\circ}$ تقسیم می کنیم تا تصویر را بتوانیم ببینیم.

حال با ساختن subplot نمودار شدت روشنایی تصویر خاکستری را در بیتهای موردنظر مسئله نشان می دهیم.

در قسمت ه، با استفاده از دستور threshholding، عکس را به اَستانه ی ۱۲۷ الی ۲۵۵ باینری می کنیم (THRESH_BINARY) و در نمودار نشان می دهیم. در نهایت نیز اَن را به صورت png ذخیره می کنیم.

نمودار خروجی:

Cube image in gray with different intensities



در این سؤال نخست برای بخش کردن عکس، از یک حلقه ی تودرتو استفاده می کنیم که به تعداد ردیف ها و ستون های عکس به ترتیب تقسیم بر ۲ و ۳ (برای ۶ قسمت شدن عکس)، دستوری را اجرا کند. در این دستور هربار یک بخش از تصویر که ۱/۶ کل تصویر است و طوری تقسیم می شود که هر حرف در وسط بخش بیفتد، انتخاب و ذخیره می شود. برای نامگذاری آن ها هم از الگوریتمی استفاده کرده ام که از عدد ۱ تا ۶ نام هر بخش را قرار دهد و در قسمت print از fstring برای اعمال عدد در نام خروجی استفاده کرده ام.

در قسمت ب، با دستور resize در کتابخانه ی OpenCV اندازه ی تصویر را تغییر داده و دوبرابر می کنیم؛ سپس برای crop کردن، کل طول و عرض عکس کوچکتر کرده، بر ۲ تقسیم می کنیم و با دادن مختصات مناسب، بخش وسط عکس را انتخاب می کنیم.

در بخشهای ج و د، اول ماتریسی می سازیم که ماتریس تبدیل موردنظر است (طبق جدول کتاب) و سپس با دستور warpAffine تغییر شکل مناسب را انجام می دهیم.

در بخش ه و و، ابتدا ماتریس صفری میسازیم که ابعاد آن با ابعاد عکس برابر باشد و نوع آن را uint8 میکنیم. سپس با انتخاب مرکز عکس به عنوان نقطه ی (0,0)، و تبدیل درجه به رادیان، با کمک توابع کتابخانه ی math ماتریس تبدیل برای چرخش مستقیم (forward) را مینویسیم (این ماتریس نیز در جدول تبدیلها در مطالب تدریس شده قرار دارد). در انتها، یک شرط قرار میدهیم که به اندازه ی ابعاد تصویر، ماتریس صفر از فرمول ماتریس تبدیل، تبعیت کرده و آن را اجرا کند (در نقاط متناظر).

برای چرخش بهروش backward یا معکوس نیز باید از تصویر forward به تصویر اصلی دست یابیم. ماتریس تبدیل آن تقریباً مشابه با روش مستقیم خواهد بود (علامت درایهها تغییر می کند) و همان شرط قبلی را نیز اعمال می کنیم.

در بخش ز، با استفاده از تابع آماده ی getRotationMatrix2D در کتابخانه ی OpenCV و همچنین warpAffine عکس را بهقدر خواسته شده می چرخانیم. آرگومان سوم تابع مذکور برای مشخص کردن میزان بزرگی یا zoom تصویر است که ما اینجا ۱ قرار می دهیم.

در قسمت ح، با ایجاد subplot، تصاویر حاصل هر بخش را در یک نمودار قرار میدهیم و با figsize متناسب، اندازه ی عکسها و عنوانهای شان را تنظیم می کنیم.

خروجي:

Character images geometrical transformations

scaled & cropped



rotated with forward mapping



horizontally sheared



rotated with backward mapping



translated



rotated

