# Методы оптимизации

Русначенко Николай

8 Января, 2016

# Численное решение задач многокритериальной оптимизации

Даны дважды непрерывно дифференцируемые целевые функции, представленные в виде вектор-функции  $F(x)=[f_1(x),f_2(x),\ldots,f_l(x)]$  и функции ограничений  $g_j(x)=0,j=\overline{1,m}$  и  $g_j(x)\leq 0,j=\overline{m+1,p}$ , определяющие множество допустимых решений. Требуется найти недоминируемые (эффективные) решения на множестве X, т.е. такое множество решений  $X_e\subset X$ , что:

$$F(X_e) = \inf_{x \in X} [f_1(x), f_2(x), \dots, f_l(x)]$$

Где X удовлетворяет ораничениям  $g_j(x) = 0, j = \overline{1,m}$  и  $g_j(x) \le 0, j = \overline{m+1,p}$ . Рассматривается следующий вектор функции F(x), а также ограничения:

$$\begin{cases} f_1(x) = 5(x_1^2 - x_2^2)^2 + 3(x_1 - x_2^2)^2 \\ f_2(x) = 4(x_1^2 - x_2)^2 + (3 - x_2^2) \\ g_1(x) = -(2x_1 + 1)^2 + 1 \le 0 \\ g_2(x) = (x_1 + 2x_2)^2 - 16 \end{cases}$$

#### 1.1 Решение задачи

Для решения поставленной задачи, необходимо рассмотреть свертку функций  $f_1, f_2,$  представляемую следующим образом:

$$F(x, r_k) = \sum_{j=1}^{l} w_j (f_j(x) - f_j^*) + P(x, r_k) \to \min_{x \in \mathbb{R}^n}$$

$$P(x, r_k) = \frac{r_k}{2} \left[ \sum_{j=1}^m [g_j(x)]^2 + \sum_{j=m+1}^p [g_j^+(x)]^2 \right]$$

Под  $f^*$  понимается вектор составленный из вычисленных минимальных значений функций. w — представляет собой вектор весовых коэффициентов. Этот вектор представляет собой собственный вектор матрицы A с максимальным собственным значением. Матрица A имеет следующий вид:

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1/a \\ a & 1 \end{bmatrix}$$

Для определения собственных значений матрицы A, необходимо вычислить  $det(A-\lambda E)$ . Собственные значения матрицы A:

$$\lambda_1 = 0$$

$$\lambda_2 = 2$$

Тогда для поиска вектора w, необходимо решить СЛАУ:

$$(A - \lambda E) x = 0$$

Решение будет иметь следующий вид (при условии, что рассматривается  $\lambda = \lambda_2$ :

$$w = \left[\frac{x_2}{a}, x_2 \in R\right]$$

Для поиска экстремума (минимума функции), будем искать минимум с помощью метода Нидлера-Мида с добавлением функций ограничений. Вектор  $f^*$  представляет собой минимум функции  $f_1^*$  и минимум функции  $f_2^*$  в точках, удовлетворяющих ограничениям  $g_1, g_2$ .

$$f^* = [f_1^*, f_2^*]$$

### 1.2 Результат работы программы

Прежде чем вычислить свертку функций  $f_1, f_2$ , необходимо определить минимальные значения (экстремумы) функций  $f_1, f_2$ :

- Для функции  $f_1$ , минимум достигается в точке (1, -1) или (0, 0).  $f_{1_min}=3.4e^{-0.8}\approx 0$ .
- Для функции  $f_2$ , минимум достигается в точке (1.164, 1.417).  $f_{1_min}=1.0052$ .

Исходя из полученных значений, вектор  $f^*$  будет иметь вид:

a: 0.183853

$$f^* = [0, 1.0052]$$

Значение a для матрицы A выбирается с равномерным распределением из интервала (0,1) при каждом запуске программы. Результаты работы алгоритма поиска минимума для свертки функций  $f_1, f_2$  следующие:

Листинг 1: "Результат работы алгоритма для заданной функции f и граничными условиями."

```
% result simplex
1.02965\ 1.02731\ -0.160674\ 0\ 0\ 0.256
1.02965\ 1.0269\ -0.151224\ 0\ 0\ 0.256
1.03094\ 1.02822\ -0.158597\ 0\ 0\ 0.256
1.03058\ 1.0278\ -0.152598\ 0\ 0\ 0.256
1.02928 \ 1.02673 \ -0.14623 \ 0 \ 0 \ 0.256
1.03041\ 1.02788\ -0.154032\ 0\ 0\ 0.256
1.02978 \ 1.02729 \ -0.154396 \ 0 \ 0 \ 0.256
minimum: 1.89642
a: 0.869594
1.07566 1.07806 -0.0756635 0 0 0.256
1.07887 1.0799 -0.0788747 0 0 0.256
1.07743 1.08003 -0.0774334 0 0 0.256
1.07738 \ 1.07871 \ -0.0773835 \ 0 \ 0 \ 0.256
1.07717\ 1.07865\ -0.0771716\ 0\ 0\ 0.256
1.07817\ 1.08036\ -0.078174\ 0\ 0\ 0.256
1.07679 \ 1.07885 \ -0.0767944 \ 0 \ 0 \ 0.256
minimum: 1.47005
a: 0.753412
0.00149757 \ 0.00716231 \ -0.767758 \ 0 \ 0 \ 1.024
0.0019838 \ 0.0093893 \ -0.771089 \ 0 \ 0 \ 1.024
0.00369031 \ 0.00732168 \ -0.734181 \ 0 \ 0 \ 1.024
0.0046733\ 0.00513931\ -0.758748\ 0\ 0\ 1.024
0.00216721 \ 0.00757979 \ -0.756801 \ 0 \ 0 \ 1.024
0.00406691 \ 0.00380676 \ -0.7353 \ 0 \ 0 \ 1.024
0.00245188 \ \ 0.00644172 \ \ -0.755824 \ \ 0 \ \ 0 \ \ 1.024
minimum: 1.58226
a: 0.206507
0.0160532\ -0.0810558\ -3.29866\ 0\ 0\ 4.096
```

<sup>3</sup> 

a: 0.388466

1.05049 1.04781 0.64242 0 0 0.256

1.04974 1.04699 0.646878 0 0 0.256

1.0509 1.0487 0.63395 0 0 0.256

1.05136 1.04867 0.647238 0 0 0.256

1.04932 1.04714 0.637952 0 0 0.256

1.0494 1.04707 0.645903 0 0 0.256

1.04991 1.0476 0.652672 0 0 0.256

minimum: 1.65171

Исходя из полученных результатов, можно сделать вывод что засчет изменения весовых коэффициентов для каждой функции, возможны несколько точке, в которых достигается минимум одновременно двух функций (при условии ограничений  $g_1, g_2$ ):

$$x_1 = (0,0)$$

$$x_2 = (1, 1)$$

Заметим, что  $x_1, x_2$  являются минимумами функции  $f_1$ , в то время как только  $x_2$  является минимумом для функции  $f_2$ .

## 1.3 Реализация программы на языке C++

#### Листинг 2: "Реализация программы."

```
// Nelder-Mead Minimization
//\ See:\ en.wikipedia.org/wiki/Nelder\% E2\%80\%93 Mead\_method
#include <bits/stdc++.h>
#include "nedler mead.h"
#include <stdio.h>
#include <time.h>
using namespace std;
// function example
double f1 (vector <double>& xargs)
      \mbox{\bf double} \  \, \mbox{\bf x1} \, = \, \mbox{\bf xargs} \, [\, 0\, ] \; , \  \, \mbox{\bf x2} \, = \, \mbox{\bf xargs} \, [\, 1\, ] \; , \  \, \mbox{\bf x3} \, = \, \mbox{\bf xargs} \, [\, 2\, ] \, ;
      }
\mathbf{double} \hspace{0.2cm} \texttt{f2} \hspace{0.1cm} (\hspace{0.1cm} \texttt{vector} \hspace{-0.1cm} < \hspace{-0.1cm} \mathbf{double} \hspace{-0.1cm} > \hspace{-0.1cm} \& \hspace{0.1cm} \texttt{xargs} \hspace{0.1cm} )
{
      \mbox{\bf double} \ x1 \, = \, xargs \, [\, 0 \, ] \; , \ x2 \, = \, xargs \, [\, 1 \, ] \; , \ x3 \, = \, xargs \, [\, 2 \, ] \, ;
      return 4*pow(pow(x1, 2) - x2, 2) + (3 - pow(x2, 2));
}
// Boundaries
double g1 (vector < double > & xargs)
{
      double x1 = xargs[0], x2 = xargs[1], x3 = xargs[2];
      return -pow(2*x1 + 1, 2) + 1;
}
double g2 (vector < double > & xargs)
{
      \mbox{\bf double} \  \, \mbox{\bf x1} \, = \, \mbox{\bf xargs} \, [\, 0\, ] \; , \  \, \mbox{\bf x2} \, = \, \mbox{\bf xargs} \, [\, 1\, ] \; , \  \, \mbox{\bf x3} \, = \, \mbox{\bf xargs} \, [\, 2\, ] \, ;
      return pow(x1 + 2*x2, 2) - 16;
}
double lambda = 2;
double a;
double w2;
// Lagrange function
double f(vector < double > & args)
{
      vector <double> xargs;
      // x arguments
      xargs.push_back(args[0]);
      xargs.push_back(args[1]);
      {\tt xargs.push\_back(args[2]);}
      {\bf double}\ m1\ =\ {\tt args}\,[\,3\,]\ ,\ m2\ =\ {\tt args}\,[\,4\,]\,;
      \mathbf{double} \ r \ = \ \mathrm{args} \, [\, 5\, ] \, ;
      double fm1 = 0, fm2 = 1.0052;
```

```
\textbf{return} \ \ w1*(f1(xargs) \ - \ fm1) \ + \ w2*(f2(xargs) \ - \ fm2) \ + \ (1.0/(2*r))*(
                (pow(max(0.0,(const double) m1 + r*g1(xargs)), 2) - pow(m1, 2)) +
                (\ pow(max(0.0,(\textbf{const double})\ m2\ +\ r*g2(xargs))\ ,\ 2)\ -\ pow(m2,\ 2)\ )\ );
}
// Penality function
double P(vector < double > & args)
       vector <double> xargs;
     // x arguments
     xargs.push_back(args[0]);
     xargs.push_back(args[1]);
     xargs.push_back(args[2]);
     \mbox{\bf double} \ m1 \, = \, \mbox{args} \, [\, 3 \, ] \; , \ m2 \, = \, \mbox{args} \, [\, 4 \, ] \, ;
     double r = args[5];
     return abs((1/(2*r))*(
                (\ pow(max(0.0\,,(\,\textbf{const double})\ m1\ +\ r*g1(\,xargs\,))\,,\ 2)\ -\ pow(m1,\ 2)\ )\ +
                (\ pow(\max(\,0.\,0\,,(\,\textbf{const double}\,)\ m2\,+\,r*g2(\,xargs\,))\,,\ 2)\,-\,pow(\,m2,\ 2)\ )));
}
{\tt vector}\!<\!\!{\tt vector}\!<\!\!{\tt double}\!\!>\ >\ {\tt simplex}\ ;
int main()
{
     srand(time(NULL));
     int n = 6;
     double eps = 1e - 08;
     double alpha = 1, beta = 0.5, gamma = 2;
     \mbox{\bf double} \ C = \ 4 \, , \ r \ = \ 0 \, . \, 0 \, 0 \, 1 \, , \ m1 \ = \ 1 \, , \ m2 \ = \ 1 \, ;
     a = (double) rand() / (RAND MAX);
     w2 = lambda * ((double) rand() / (RAND MAX));
     cout << "a:" << a << endl;
     for (int i = 0; i < n+1; i++)
           \verb|vector| < | \textbf{double} > | \verb|pt| ;
           \mbox{ for } \mbox{ (int } \mbox{ j } = \mbox{ 0; } \mbox{ j } < \mbox{ n; } \mbox{ j++)}
                if (j == 5)
                      // r
                      pt.push_back(r);
                {\tt else \ if \ (j == 3)}
                      // m
                      pt.push_back(m1);
                else if (j == 4)
                      // m2
                      pt.push_back(m2);
                      pt.push_back(rand()\%2);
           simplex.push_back(pt);
     }
     double result = nedler mead f g2(f, P, g1, g2, simplex,
                n, C, r, m1, m2, alpha, beta, gamma, eps);
     \mathtt{cout} \; << \; \mathtt{"minimum} \colon \mathtt{\_"} \; << \; \mathtt{result} \; << \; \mathtt{endl} \, ;
     return 0;
```

```
}
```

```
Листинг 3: "Заголовочный файл."
#ifndef _NEDLER_MEAD_H_
#define _NEDLER_MEAD_H_
\#include < bits / stdc++.h>
using namespace std;
\label{eq:double_nedler_mead_f_g2(double (*f)(vector < double > \&),} \\
           \label{eq:double} \textbf{double } (*P) (\, \text{vector} < \! \textbf{double} > \! \&), \ \textbf{double } (*g1) (\, \text{vector} < \! \textbf{double} > \! \&),
           \mathbf{double} \ (*\,\mathtt{g2}\,) (\, \mathtt{vector} < \!\! \mathbf{double} \! > \! \&), \ \mathtt{vector} < \!\! \mathbf{vector} < \!\! \mathbf{double} \! > \! > \ \mathtt{simplex} \,,
           \label{eq:double_n_double_m1} \textbf{double} \ n\,, \ \textbf{double} \ C, \ \textbf{double} \ r\,, \ \textbf{double} \ m1, \ \textbf{double} \ m2, \ \textbf{double} \ alpha\,,
           double beta, double gamma, double eps);
#endif
Листинг 4: "Реализация алгоритма минимизации."
#include <bits/stdc++.h>
#include <stdio.h>
using namespace std;
void xc_calc(vector<vector<double> >& simplex, int length,
           int except_index, vector<double> *result)
     \label{eq:formula} \textbf{for (int } j = 0; \ j < length; \ j++)
           double m = 0;
           for(int i = 0; i < simplex.size(); i++)
                if (except_index != i)
                     m \mathrel{+=} simplex [i][j]/(simplex.size() - 1);
           result ->push back(m);
     }
}
void global press(vector<vector<double> >& simplex, int length, int min index)
     for (int j = 0; j < length; j++)
           for(int i = 0; i < simplex.size(); i++)
                if (min index != i)
                     simplex[i][j] = simplex[min_index][j] +(simplex[i][j] -
                           simplex [min_index][j])/2;
void xr_calc(vector<double>& xc, vector<double>& xh, double alpha,
           vector < double > * xr)
{
     for (int i = 0; i < xc.size(); i++)
           xr->push\_back((1 + alpha)*xc[i] - alpha*xh[i]);
}
void xs calc(vector<double>& xh, vector<double>& xc, double beta,
           vector <double>* xs)
{
     \mbox{ for } \mbox{ (int } \mbox{ i } = \mbox{ 0; } \mbox{ i } < \mbox{ xc.size(); } \mbox{ i++)}
           xs->push_back(beta*xh[i] + (1 - beta)*xc[i]);
```

void press(double (\*f)(vector<double>&), vector<vector<double>> &simplex ,

```
vector < double > & xc, double beta)
{
         vector < double > * xh = & simplex [0];
        // 6
         vector <double> xs;
         xs calc(*xh, xc, beta, &xs);
         // 7
         if (f(xs) < f(*xh))
                 *xh = xs;
         // 8
         \mathbf{else} \ \mathbf{if} \ (\, \mathbf{f} \, (\, \mathbf{x} \, \mathbf{s} \, ) \, > = \, \mathbf{f} \, (\, \mathbf{*} \, \mathbf{x} \, \mathbf{h} \, ) \, )
                  {\tt global\_press(simplex\,,\ xs.size()\,,\ simplex.size()-1);}
}
\mathbf{double} \hspace{0.2cm} \mathrm{mx}(\mathbf{double} \hspace{0.2cm} (*\hspace{0.1cm} \mathrm{f}\hspace{0.1cm}) \hspace{0.1cm} (\hspace{0.1cm} \mathrm{vector} \hspace{0.1cm} < \hspace{0.1cm} \mathbf{double} \hspace{0.1cm} > \hspace{0.1cm} \&), \hspace{0.2cm} \mathrm{vector} \hspace{0.1cm} < \hspace{0.1cm} \mathbf{double} \hspace{0.1cm} > \hspace{0.1cm} \mathrm{simplex}\hspace{0.1cm})
{
         \label{eq:double} \textbf{double} \ m = \ 0\,;
         \label{eq:for_int} \textbf{for} \hspace{0.2cm} (\hspace{0.1cm} \textbf{int} \hspace{0.2cm} i \hspace{0.1cm} = \hspace{0.1cm} 0\hspace{0.1cm} ; \hspace{0.2cm} i \hspace{0.1cm} < \hspace{0.1cm} \texttt{simplex.size}\hspace{0.1cm} (\hspace{0.1cm} )\hspace{0.1cm} ; \hspace{0.2cm} i \hspace{0.1cm} + \hspace{0.1cm} )
                 m += f(simplex[i])/(simplex.size());
         return m;
}
double (* f)(vector<double>&);
\mathbf{bool} \ \mathtt{cmp} \big( \, \mathtt{vector} \! < \! \mathbf{double} \! > \, \mathtt{x} \, , \ \ \mathtt{vector} \! < \! \mathbf{double} \! > \, \mathtt{y} \, \big)
{
         \mathbf{return} \ \ \underline{} \ f(x) \ > \ \underline{} \ f(y);
}
double nedler mead f g2(double (*f)(vector<double>&),
                  \mathbf{double} \ (*P) (\ \mathbf{vector} < \! \mathbf{double} > \&), \ \mathbf{double} \ (*g1) (\ \mathbf{vector} < \! \mathbf{double} > \&),
                  \mathbf{double} \ (*\,\mathrm{g2}\,)\,(\,\,\mathrm{vector}\,{<}\mathbf{double}{>}\&),\ \ \mathrm{vector}\,{<}\mathrm{vector}\,{<}\mathbf{double}{>}\,>\,\,\mathrm{simplex}\;,
                  \mbox{ double } n\,, \mbox{ double } C, \mbox{ double } r\,, \mbox{ double } m1, \mbox{ double } m2, \mbox{ double } alpha\,,
                  double beta, double gamma, double eps)
{
         _{\mathbf{f}} = \mathbf{f};
         \mathbf{while} \ (\mathbf{true})
                  // min algo
                  while (true)
                          sort(simplex.begin(), simplex.end(), cmp);
                          vector <double>* xh = &simplex[0];
                           vector <double>* xg = &simplex[1];
                           {\tt vector} \negthinspace < \negthinspace \textbf{double} \negthinspace > \negthinspace * \texttt{ xl } = \& \texttt{simplex} \negthinspace [ \texttt{simplex.size} () \negthinspace - \negthinspace 1 \negthinspace ];
                          //cout << f(*xh) << " " << f(*xg) << " " << f(*xl) << endl;
                           vector <double> xc;
                           xc calc(simplex, n, 0, &xc);
                           vector <double> xr;
                           xr_calc(xc, *xh, alpha, &xr);
                           // 5
                           if (f(xr) < f(*xl))
```

```
{
                vector <double> xe;
                xr_calc(xc, xr, gamma, &xe);
                if (f(xe) < f(xr))
                      simplex[0] = xe;
                      simplex[0] = xr;
          }
           else if (f(*xl) < f(xr) && f(xr) < f(*xg))
                     simplex[0] = xr;
           else if (f(*xg) < f(xr) && f(xr) < f(*xh))
                vector < double > *c = &xr;
                xr = *xh; *xh = *c;
                press(f, simplex, xc, beta);
           else \ if \ (f(*xh) < f(xr))
                press(f, simplex, xc, beta);
          // 9
          double diff = 0;
          \label{eq:double_m} \textbf{double} \ m = \, mx(\,f \;, \; \, \texttt{simplex}\,) \,;
           \  \  \, \textbf{for} \  \, (\, \textbf{int} \  \, \textbf{i} \, = \, 0\,; \  \, \textbf{i} \, < \, \, \textbf{simplex.size} \, (\,)\,; \  \, \textbf{i} \, + +)
                  diff += pow(f(simplex[i])-m, 2);
          }
           if (diff < eps)
                break;
     }
     cout << "points:" << simplex.size() << endl;
     for (int i = 0; i < simplex.size(); i++)
     {
           for (int j = 0; j < simplex[i].size(); j++)
              cout << simplex[i][j] << "";
           \verb"cout" << \verb"endl";
     }
     \texttt{cout} \; << \; \texttt{"minim} \colon \underline{\ \ } \texttt{"} \; << \; mx(\,f \;, \; \; simplex \,) \; << \; endl \; ;
     {\tt cout} \; << \; {\tt "P(pt):"} \; << \; P(simplex[0]) \; << \; endl;
     if (P(simplex[0]) > eps)
          cout << "optimize" << endl;</pre>
          r = C*r;
          m1 = max(0.0, m1 + r*g1(simplex[0]));
          m2 \, = \, \max \, (\, 0 \, . \, 0 \, \, , \  \, m2 \, + \, \, r * g2 \, (\, simplex \, [\, 0 \, ] \, ) \, ) \, ;
          simplex[i][3] = m1;
                simplex[i][4] = m2;
                simplex[i][5] = r;
          }
     else break;
return f(simplex[0]);
```

}