I prova in itinere di FONDAMENTI DI AUTOMATICA

Oltre ai necessari articoli di cancelleria (penna, matita, etc.) si può utilizzare **solo** una calcolatrice non programmabile. Non si possono, in particolare, tenere fotocopie di alcun tipo, appunti, quaderni, etc. Inoltre, ciascuna Studentessa e ciascuno Studente deve svolgere la prova per proprio conto e può comunicare SOLO con il personale di sorveglianza per tutta la durata della prova.

Durata della prova: 80 minuti.

• Domanda 1. Si consideri il polinomio

$$P(s) = s^6 + 3s^5 - s^4 + 4s^3 + s^2 + s + 1.$$

Si ha:

- 1. Tutti gli zeri di P(s) hanno parte reale minore di -1;
- 2. P(s) è un polinomio di Hurwitz;
- 3. P(s) non è un polinomio di Hurwitz;
- 4. nessuna delle precedenti risposte è corretta.
- **Domanda 2.** Si consideri un sistema Σ di funzione di trasferimento $W(s) = \frac{1}{s^5 + 2s^4 + s^2 + s + K}$ dove K è un parametro reale.
 - 1. Σ è BIBO stabile per ogni K > 0;
 - 2. Σ è BIBO stabile per ogni $K \in (0, 45/4)$;
 - 3. Qualunque sia il valore del parametro reale K, Σ non è BIBO stabile;
 - 4. nessuna delle precedenti risposte è corretta.

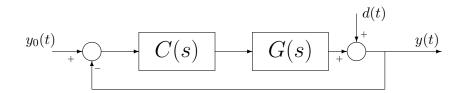
• **Domanda 3.** Si consideri un sistema Σ di funzione di trasferimento $W(s) = \frac{1}{s+1}$ e sia y(t) la sua risposta indiciale. Si ha:

1.
$$y(t) = [1 - e^{-t}]1(t);$$

2.
$$y(t) = [1 - e^t]1(t);$$

3.
$$y(t) = [1 + e^{-t}]1(t);$$

- 4. nessuna delle precedenti risposte è corretta.
- **Domanda 4.** Si consideri lo schema a catena chiusa rappresentato in figura dove $G(s) = \frac{s+1}{s+2}$ e $C(s) = \frac{3}{2s+3}$.



Indicando con W(s) la funzione di trasferimento da y_0 a y e con $W_d(s)$ la funzione di trasferimento da d a y, si ha:

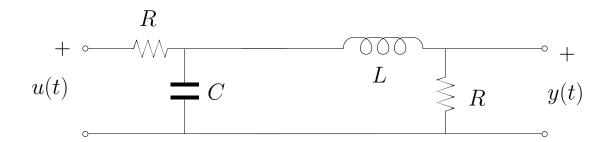
1.
$$W(s) = \frac{3s+1}{2s^2+10s+9} \in W_d(s) = \frac{1}{2s^2+10s+9}$$

2.
$$W(s) = \frac{3(s+1)}{2s^2+10s+9} \in W_d(s) = \frac{2s^2+7s+6}{2s^2+10s+9}$$

3.
$$W(s) = \frac{1}{2s^2 + 10s + 9} \in W_d(s) = \frac{3}{2s^2 + 10s + 9}$$

4. nessuna delle precedenti risposte è corretta.

• **Domanda 5.** Si vuole progettare un filtro con la struttura rappresentata in figura, dove R, L e C sono parametri positivi costanti.



Si consideri la tensione u(t) applicata come ingresso del filtro e la tensione y(t) (a morsetti di uscita aperti) come uscita. Sia H(s) la funzione di trasferimento del filtro. Si ha:

1.
$$H(s) = \frac{\frac{1}{CL}}{s^2 + (\frac{1}{RC} - \frac{R}{L})s + \frac{1}{CL}};$$

2.
$$H(s) = \frac{\frac{1}{CL}}{s^2 + (\frac{1}{RC} + \frac{R}{L})s + \frac{2}{CL}};$$

3.
$$H(s) = \frac{\frac{1}{CL}}{s^2 + (\frac{1}{RC} + \frac{R}{L})s};$$

4. nessuna delle precedenti risposte è corretta.

• Domanda 6. Si consideri il sistema

$$\Sigma: \begin{cases} \dot{x} = \begin{bmatrix} 1 & -2 \\ 0 & 3 \end{bmatrix} x + \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix} u \\ y = \begin{bmatrix} 1 & 0 \end{bmatrix} x + u \end{cases}$$

3

Sia H(s) la funzione di trasferimento del filtro. Si ha:

1.
$$H(s) = \frac{2}{(s-1)(s-3)}$$
;

2.
$$H(s) = \frac{2+(s+1)(s+3)}{(s+1)(s+3)}$$
;

3.
$$H(s) = \frac{2}{(s+1)(s+3)}$$
;

4. nessuna delle precedenti risposte è corretta.

• **Domanda 7.** Si consideri lo schema a catena chiusa rappresentato in figura dove $G(s) = \frac{1}{s(s+1)^2}$ e C(s) = 20.

$$\xrightarrow{y_0(t)} C(s) \longrightarrow G(s) \xrightarrow{\downarrow^{d(t)}} y(t)$$

Sia e_r l'errore a regime in corrispondenza a $y_0(t) = t \ 1(t)$ e $d(t) = \frac{1}{2}1(t)$. Si ha:

- 1. $e_r = 1/20$
- 2. $e_r = 0$;
- 3. $e_r = 20$
- 4. nessuna delle precedenti risposte è corretta.
- **Domanda 8.** Si consideri un sistema di funzione di trasferimento $W(s) := \frac{2s+10}{s^2+s+3}$. Sia y(t) la risposta forzata del sistema in corrispondenza ad un ingresso a gradino unitario; sia

$$y_{\infty} = \lim_{t \to \infty} y(t)$$

Si ha:

- 1. $y_{\infty} = 10/3$;
- 2. $y_{\infty} = 3/10;$
- 3. il limite a secondo membro non esiste o non è finito;
- 4. nessuna delle precedenti risposte è corretta.

- **Domanda 9.** Si consideri un sistema lineare Σ di ordine 3. Sia A la matrice di stato di Σ . Sapendo che -1 è un autovalore di A e la sua molteplicità algebrica è 2, si può concludere che:
 - 1. Σ è semplicemente stabile se e solo se nessuno degli autovalori di A ha parte reale positiva;
 - 2. Σ non è asintoticamente stabile;
 - 3. Σ è BIBO stabile se e solo se tutti gli autovalori di A hanno parte reale negativa;
 - 4. nessuna delle precedenti risposte è corretta.
- **Domanda 10.** Si consideri un sistema lineare Σ di ordine 10. Sapendo che tra i modi del sistema vi sono le due funzioni

$$\cos(t)$$
 $t^3 e^{-t} \sin(t)$,

si può concludere che:

- 1. Σ è semplicemente stabile;
- 2. Σ è asintoticamente stabile;
- 3. Σ è BIBO stabile;
- 4. nessuna delle precedenti risposte è corretta.