

**COMPITO DI CONTROLLI AUTOMATICI**  
**Ingegneria dell'Informazione**  
**1 Luglio 2014**

**Esercizio 1.** [11 punti] Si consideri il modello ingresso/uscita a tempo continuo avente la seguente funzione di trasferimento:

$$G(s) = \frac{1 + 100s^2}{s(1 - s)^2}.$$

- i) Si determini il diagramma di Bode (modulo e fase) della risposta in frequenza del sistema;
- ii) si determini il diagramma di Nyquist di  $G(j\omega)$  per  $\omega \in \mathbb{R}$ , individuandone asintoti ed intersezioni con gli assi;
- iii) si studi, attraverso il criterio di Nyquist, la stabilità BIBO del sistema retroazionato di funzione di trasferimento  $W(s) = \frac{kG(s)}{1+kG(s)}$  al variare di  $k \in \mathbb{R}$  ( $k \neq 0$ ), e nel caso in cui il sistema non sia BIBO stabile se ne determini l'eventuale numero di poli a parte reale positiva.

**Esercizio 2.** [7 punti] Dato il modello ingresso/uscita a tempo continuo di funzione di trasferimento:

$$G(s) = \frac{1 + s}{\left(1 + \frac{s}{100}\right)^3},$$

- i) si progetti un compensatore stabilizzante  $C_1(s)$  che garantisca errore a regime al gradino pari a circa 0.001, pulsazione di attraversamento pari a circa  $10^4$  rad/s e margine di fase pari a circa  $90^\circ$ ;
- ii) si progetti un compensatore stabilizzante di tipo PID  $C_2(s)$  che garantisca errore a regime alla rampa lineare pari a circa 0.01, pulsazione di attraversamento pari a circa  $10^4$  rad/s e margine di fase pari a circa  $90^\circ$ .

**Esercizio 3.** [8 punti] Si consideri la funzione di trasferimento di un modello ingresso/uscita a tempo continuo

$$G(s) = \frac{s}{(s + a)^3},$$

dove  $a$  è un parametro reale positivo.

- i) Si determini  $a$  sapendo che  $s = 1$  è punto doppio del luogo delle radici (positivo o negativo);
- ii) si traccino i luoghi delle radici positivo e negativo, determinandone eventuali asintoti e punti doppi;

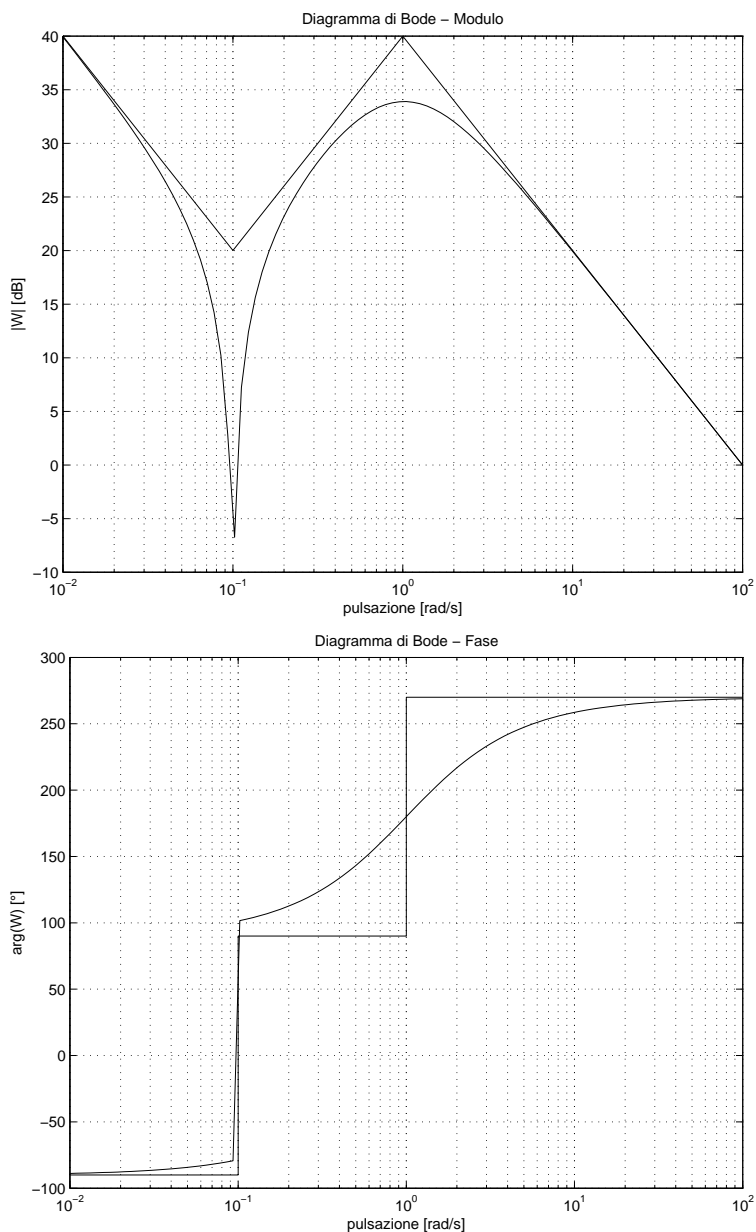
- iii) si studi, ricorrendo al luogo delle radici (positivo e negativo), la stabilità BIBO del sistema retroazionato di funzione di trasferimento  $W(s) = \frac{kG(s)}{1+kG(s)}$ , al variare di  $k \in \mathbb{R}$ , determinando le intersezioni del luogo con l'asse immaginario;
- iv) si studi la stabilità BIBO di  $W(s) = \frac{kG(s)}{1+kG(s)}$  mediante il criterio di Routh.

**Teoria.** [5 punti] Si enunci, nella sua versione più restrittiva, il criterio di Nyquist per la stabilità BIBO di sistemi (lineari, tempo-invarianti e a tempo continuo) ottenuti per retroazione unitaria negativa e se ne discutano le possibili estensioni.

[Chiarimento: con versione più restrittiva si intende quella che ipotizza due condizioni sul diagramma di Nyquist che consentono di definire sempre il numero  $N$  di giri che il diagramma compie attorno al punto critico]

# SOLUZIONI

**Esercizio 1.** i) [4 punti] I diagrammi di Bode sono i seguenti. Si noti che il diagramma di Bode delle ampiezze presenta un picco di antirisonanza infinito.

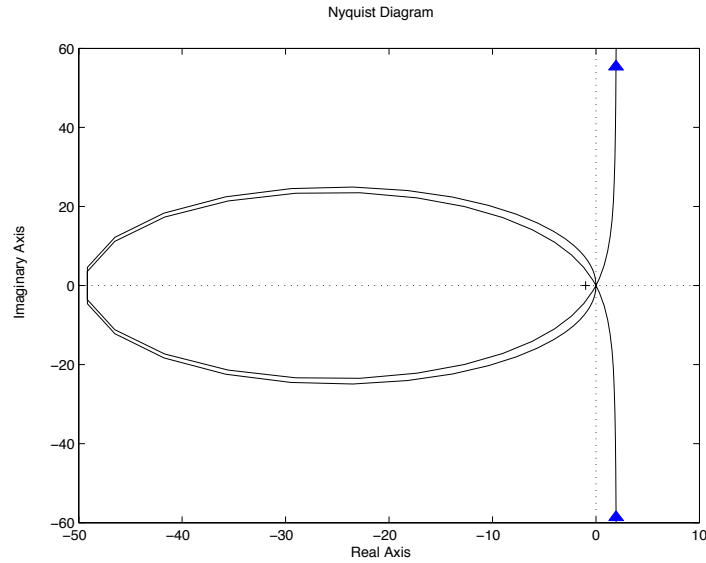


ii) [4 punti] Il diagramma di Nyquist di  $G(j\omega)$  può essere tracciato in modo approssimativo a partire dai precedenti diagrammi di Bode. Tuttavia per valutare asintoti e punti di intersezione con gli assi è necessario ricorrere all'espressione analitica della  $G(j\omega)$ . Si

trova, dopo alcuni passaggi,

$$G(j\omega) = 2 \frac{1 - 100\omega^2}{(1 + \omega^2)^2} + j \frac{(\omega^2 - 1)(1 - 100\omega^2)}{\omega(1 + \omega^2)^2},$$

da cui si desume che l'asintoto verticale (per  $\omega \rightarrow 0$ ) ha ascissa  $s = 2$ . Considerando la sola porzione di diagramma per pulsazioni positive, si nota quindi che il diagramma di Nyquist parte dal punto improprio (con fase  $-90^\circ$  e parallelo all'asintoto verticale), attraversa l'origine per  $\omega = 0.1$  rad/s (dove si annullano sia parte reale che immaginaria della  $G(j\omega)$ ), poi fa un cappio e ritorna nell'origine dopo aver attraversato l'asse reale nel punto di ascissa  $-\frac{99}{2}$  per  $\omega = 1$  rad/s. La porzione relativa a pulsazioni negative viene ottenuta per simmetria.



iii) [3 punti] Se ora vogliamo studiare la stabilità BIBO della funzione di trasferimento  $W(s)$  al variare di  $k$ , per prima cosa riportiamo il diagramma al finito attraverso un semicerchio descritto in verso orario. Sfruttando il precedente diagramma e osservando la posizione del punto  $-\frac{1}{k}$  rispetto a Nyquist ( $n_{G+} = 2$  e  $n_{W+} = n_{G+} - N$ ) troviamo

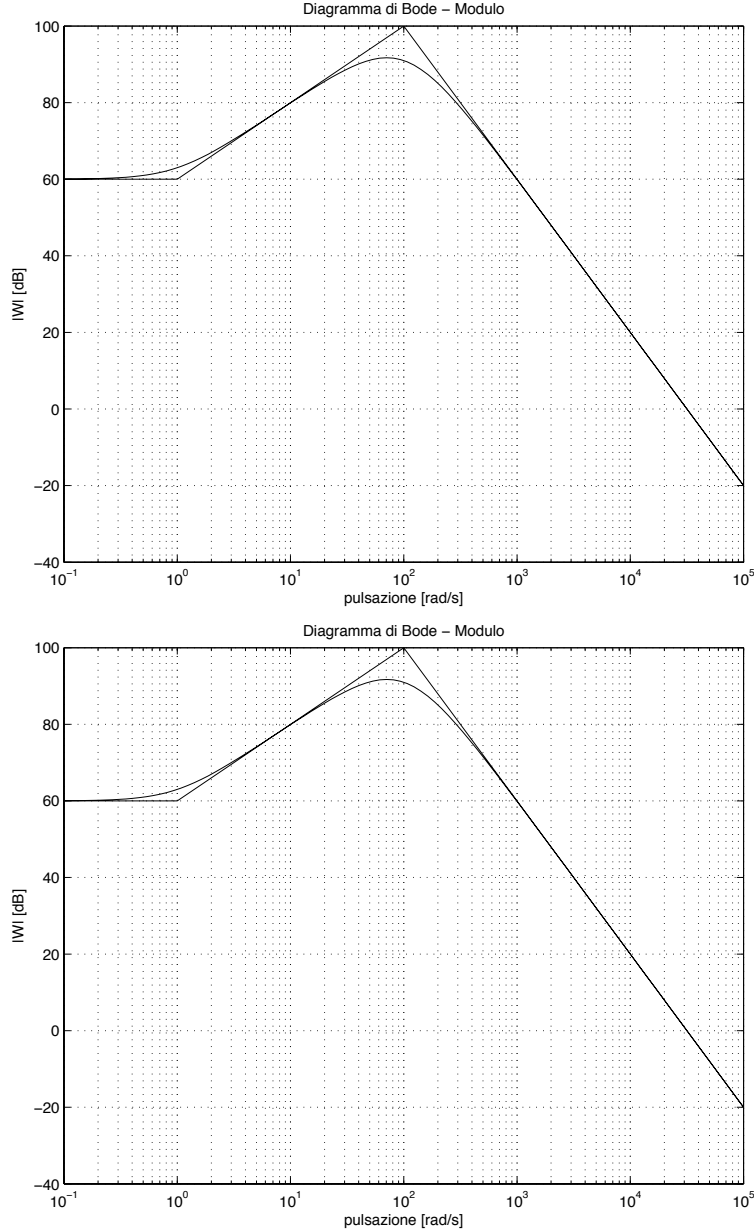
$$\begin{aligned} k < 0 & \Rightarrow N_G = -1 \Rightarrow n_{W+} = 3 \\ \frac{2}{99} > k > 0 & \Rightarrow N_G = 0 \Rightarrow n_{W+} = 2 \\ k > \frac{2}{99} & \Rightarrow N_G = +2 \Rightarrow n_{W+} = 0 \end{aligned}$$

da cui si ha stabilità BIBO solo per  $k > \frac{2}{99}$ . Nel caso limite  $k = \frac{2}{99}$  il diagramma passa per il punto critico e si hanno due poli immaginari puri in  $\pm j$  (mentre il rimanente polo si trova facilmente fattorizzando

$$s(1 - s)^2 + \frac{2}{99}(1 + 100s^2) = (s^2 + 1) \left( s + \frac{2}{99} \right) \Rightarrow s = -\frac{2}{99}$$

da cui due poli immaginari puri ed uno reale negativo, ma questo conto non veniva richiesto).

**Esercizio 2.** [4 punti] i) Il guadagno  $K_B \simeq 10^3$  sistema l'errore a regime e il tipo. Dai diagrammi di Bode di  $10^3 G(s)$



si vede che, essendo  $10^4 = \omega_a^{DES} < \omega_a = 10^{4.5}$  e  $90^\circ = m_\phi^{DES} > m_\phi(\omega_a^{DES}) \simeq 0^\circ$ , è necessaria una rete a sella

$$C_{sella}(s) = \frac{1 + s/z_1}{1 + s/p_1} \frac{1 + s/z_2}{1 + s/p_2},$$

in quanto in  $\omega_a^{DES}$  il guadagno va abbassato di 20 dB, e la fase aumentata di quasi  $90^\circ$ . Scegliamo, ad esempio, di posizionare la prima coppia polo-zero distante 2 decadi (discesa di 40 dB), ed il secondo zero una decade prima di  $\omega_a^{DES}$  (salita di 20 dB), ed il secondo polo in alta frequenza. Ad esempio la scelta  $p_1 = -10$ ,  $z_1 = z_2 = -10^3$ ,  $p_2 = -10^6$  va

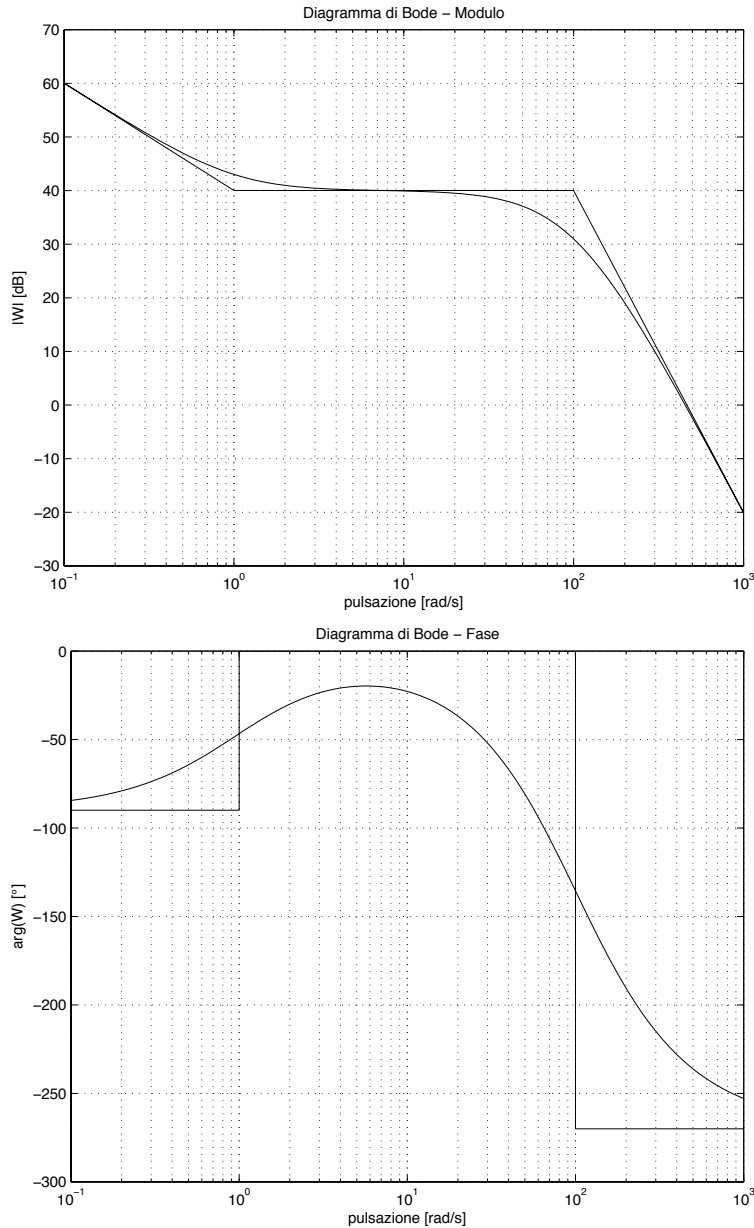
bene e conduce a

$$C_1(s) = K_B C_{sella}(s) = 10^3 \frac{\left(1 + \frac{s}{10^3}\right)^2}{\left(1 + \frac{s}{10}\right) \left(1 + \frac{s}{10^6}\right)}$$

e i diagrammi di Bode di  $C_1(s)G(s)$  dimostrano il soddisfacimento di tutti i requisiti (stabilità BIBO inclusa, per il Criterio di Bode):

(\* MANCANO DIAGRAMMI DI BODE \*)

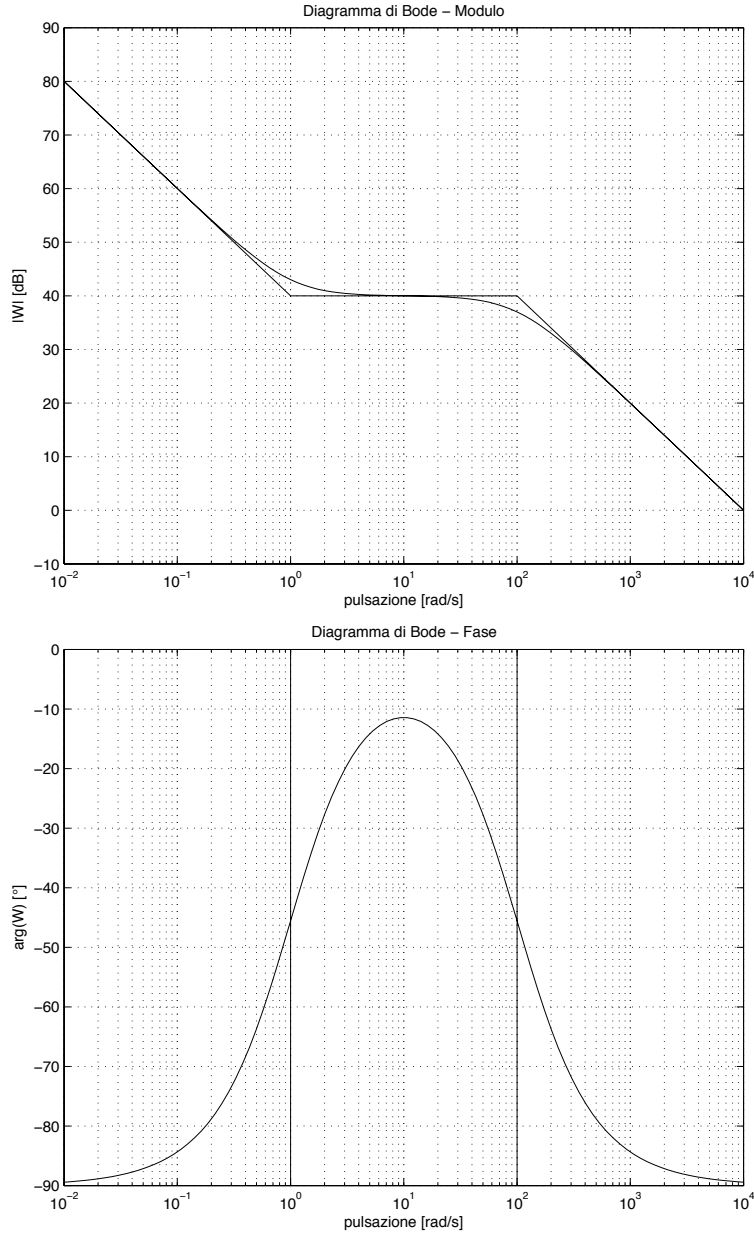
[3 punti] Il precompensatore  $C'_2(s) = \frac{100}{s}$  è necessario per sistemare l'errore a regime, dopodiché i diagrammi di Bode di  $C'_2(s)G(s)$



evidenziano una pulsazione di attraversamento  $\omega_a$  inferiore a  $10^3$  rad/s, con margine di fase addirittura negativo. Tuttavia, posizionando ad esempio i due zeri del PID in  $-100$

(in modo da indurre una doppia cancellazione zero-polo ammissibile) si ottiene quanto desiderato (stabilità BIBO inclusa, per il Criterio di Bode). Quindi il controllore PID cercato è:

$$C_2(s) = \frac{100}{s} \left(1 + \frac{s}{100}\right)^2 = \frac{100}{s} + 2 + \frac{s}{100}$$



**Esercizio 3.** i) [1 punto] L'equazione dei punti doppi porge

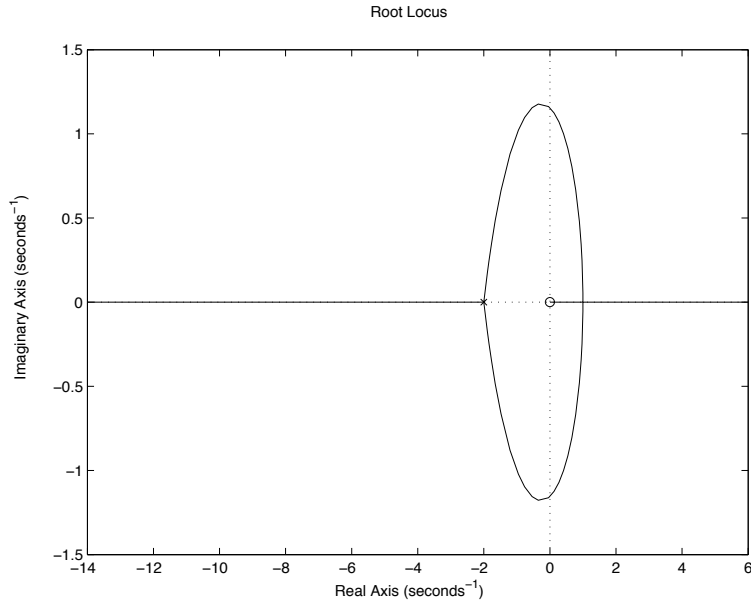
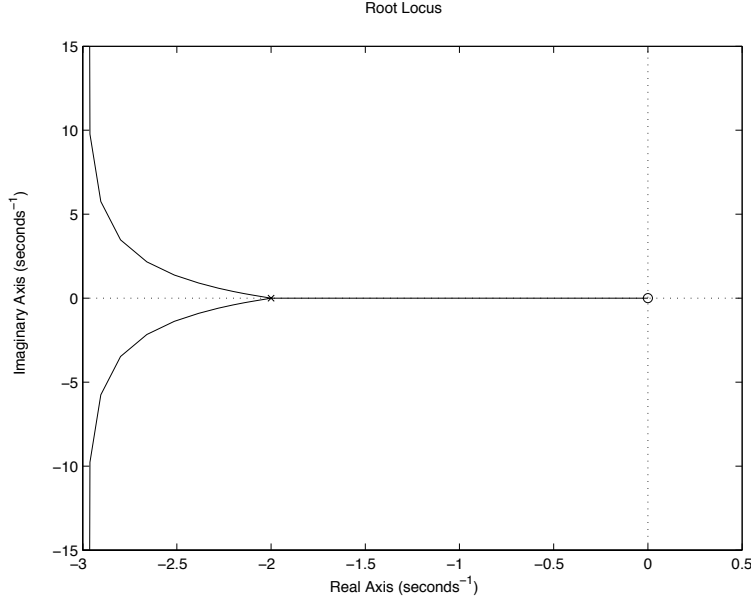
$$(s + a)^2(a - 2s) = 0 \Rightarrow (s = -a) \text{ oppure } a = 2$$

delle quali solo  $a = 2$  è accettabile ( $a > 0$ ).

ii) [4 punti] I punti doppi sono  $s = -2$  ( $k = 0$ , punto doppio, anzi triplo, iniziale del luogo), e  $s = 1$  ( $k = -27$ , luogo negativo). Il centro asintoti è in  $-3$ , e gli asintoti sono

verticali (luogo positivo) o sull'asse reale (luogo negativo). Studiando le intersezioni con l'asse immaginario si trova

$$j\omega(k + 12 - \omega^2) + (8 - 6\omega^2) = 0 \Rightarrow \omega = \pm \frac{2}{\sqrt{3}}, k = -\frac{32}{3}$$



iii) [2 punti] Osservando il luogo positivo si deduce la stabilità BIBO della  $W(s)$  per ogni  $k \geq 0$  (un ramo va da  $-2$  a  $0$  e gli altri due verso i due asintoti, senza attraversare l'asse immaginario vista l'assenza di soluzioni immaginarie per  $k \geq 0$ ). Per quanto concerne il luogo negativo, invece, si ha stabilità BIBO per  $-\frac{32}{3} < k \leq 0$  (un ramo va da  $-2$  verso  $-\infty$ , gli altri attraversano l'asse immaginario in  $\pm j\frac{2}{\sqrt{3}}$  e si dirigono verso il punto doppio  $1$ , dopodiché un ramo va verso  $0$  e l'altro verso  $+\infty$ ). In definitiva, si ha stabilità BIBO se e solo se  $k > -\frac{32}{3}$ .



iv) [1 punto] Infine, la tabella di Routh per  $(s + 2)^3 + ks = s^3 + 6s^2 + (12 + k)s + 8$  presenta i valori 1, 6,  $k + \frac{32}{3}$ , 8 in prima colonna, da cui si ha stabilità BIBO se e solo se  $k > -\frac{32}{3}$ , in accordo a quanto trovato ricorrendo all'analisi del luogo delle radici.

**Teoria.** [5 punti] Si veda il Capitolo 7 del libro di testo, pagina 160 e successive.