

**COMPITO DI FONDAMENTI DI AUTOMATICA**  
**Ingegneria Elettronica**  
**30 Agosto 2021**

**Esercizio 1.** [9.5 punti] Dato il sistema di funzione di trasferimento

$$G(s) = \frac{s^2 + 2s + 100}{s(s - 10)}$$

- i) Si determini il diagramma di Bode (modulo e fase) della risposta in frequenza del sistema.
- ii) Si determini il diagramma di Nyquist di  $G(j\omega)$  per  $\omega \in \mathbb{R}$ , individuandone asintoti ed intersezioni con gli assi.
- iii) Si studi attraverso il criterio di Nyquist la stabilità BIBO del sistema retroazionato

$$W(s) = \frac{KG(s)}{1 + KG(s)},$$

al variare di  $K$  in  $\mathbb{R}$ ,  $K \neq 0$ , e in caso non sia BIBO stabile si determini il numero di poli a parte reale positiva e/o a parte reale nulla.

**Esercizio 2.** [8.5 punti] Data

$$G(s) = \frac{(s + 1)^2}{(s - 1)^2 s}$$

si traccino, in modo approssimato, i luoghi positivo e negativo (con analisi di asintoti, intersezioni con l'asse immaginario e calcolo esplicito dei punti doppi). Si discuta la stabilità BIBO di  $W(s) = \frac{KG(s)}{1 + KG(s)}$  al variare di  $K$ , individuando, per ogni valore di  $K$  il numero di poli a parte reale positiva. Si discutano eventuali casi critici.

**Esercizio 3.** [7.5 punti] Si consideri il modello ingresso/uscita a tempo continuo e causale descritto dalla seguente equazione differenziale:

$$\frac{d^2 y(t)}{dt^2} + 2 \frac{dy(t)}{dt} + 5y(t) = u(t).$$

- i) Si determini, se esiste, ricorrendo alle trasformate di Laplace la risposta transitoria e la risposta di regime permanente al segnale sinusoidale

$$u(t) = 10 \cos t \delta_{-1}(t),$$

a partire da condizioni iniziali nulle;

- ii) si determini, se possibili, per quali condizioni iniziali il sistema risponde al segnale sinusoidale

$$u(t) = 10 \cos t \delta_{-1}(t),$$

con uscita  $y(t)$  che coincide con la risposta di regime prima determinata per ogni istante  $t \in \mathbb{R}$  (e non solo asintoticamente).

**Teoria.** [5 punti] Si definiscano i concetti di tipo ed errore di regime permanente di un sistema di funzione di trasferimento  $W(s)$ . Si dimostri analiticamente che nel caso di un sistema BIBO stabile valgono le seguenti condizioni:

i) il sistema è di tipo 0 se e solo se  $W(0) \neq 1$ ;

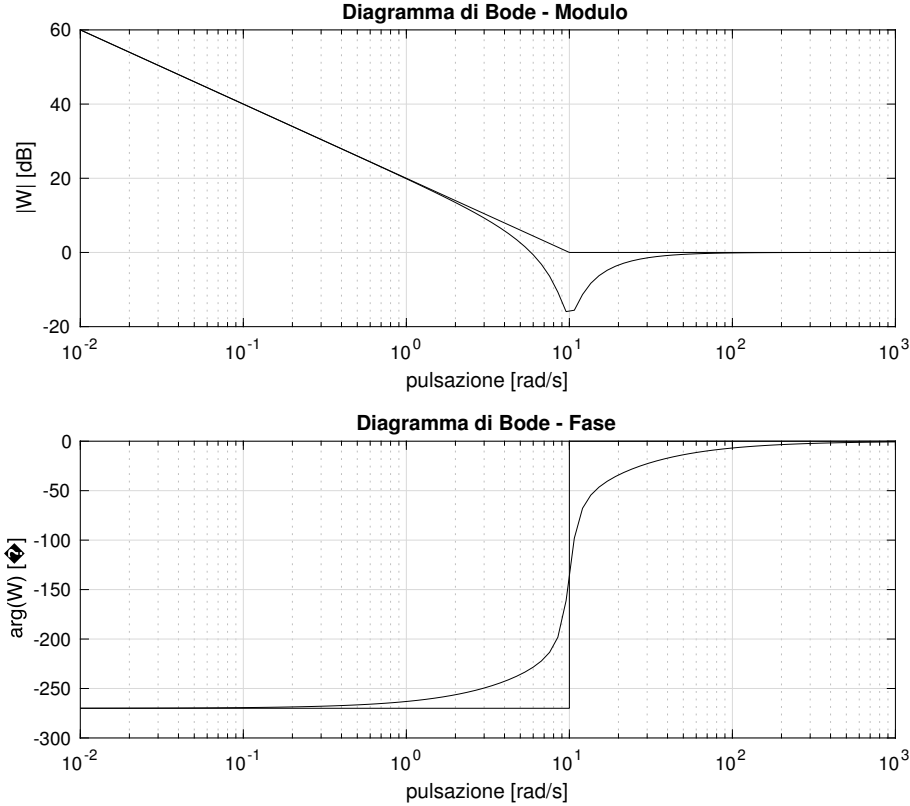
ii) il sistema è di tipo 1 se e solo se  $W(0) = 1$  e  $\left. \frac{dW(s)}{ds} \right|_{s=0} \neq 0$ .

In entrambi i casi si derivi l'espressione del relativo errore di regime permanente.

Si dica (non è necessario dimostrarlo) sotto quali condizioni un sistema è di tipo  $k > 1$  e in tal caso qual è l'espressione dell'errore di regime permanente.

## SOLUZIONI

**Esercizio 1.** i) Una volta riportata la funzione di trasferimento in forma di Bode si nota che essa ha guadagno di Bode  $K_B = -10$ , due zeri complessi coniugati a parte reale negativa con  $\omega_n = 10$  e  $\xi = 0.1$ , un polo in 0 e un polo reale instabile in 10. Quindi il diagramma di Bode asintotico del modulo prima scende con pendenza  $-20$  dB/dec e poi diventa piatto da  $\omega = 10$  rad/s in poi. Il diagramma reale dei moduli ha un picco di antirisonanza in corrispondenza a  $\omega = 10$  rad/s. Il diagramma delle fasi invece sale sempre, passando da  $90^\circ$  fino a  $360^\circ$  in un intorno della pulsazione  $\omega = 10$  rad/s.



ii) Per quanto concerne il diagramma di Nyquist, osserviamo che

$$G(j\omega) = \frac{\omega^2 - 120}{100 + \omega^2} + j \frac{1000 - 12\omega^2}{\omega(100 + \omega^2)}.$$

Limitandosi alle pulsazioni non negative, è immediato verificare che la parte immaginaria si annulla solo per  $\omega = \omega_1 := \sqrt{1000/12} = \sqrt{250/3} \approx 9.13$  e per tale pulsazione la parte reale vale  $-1/5 = -0.2$ . Invece la parte reale si annulla solo per  $\omega = \omega_2 := \sqrt{120} \approx 10.95$  e per tale pulsazione la parte immaginaria vale  $-2/\sqrt{120} \approx -0.18$ . Infine,

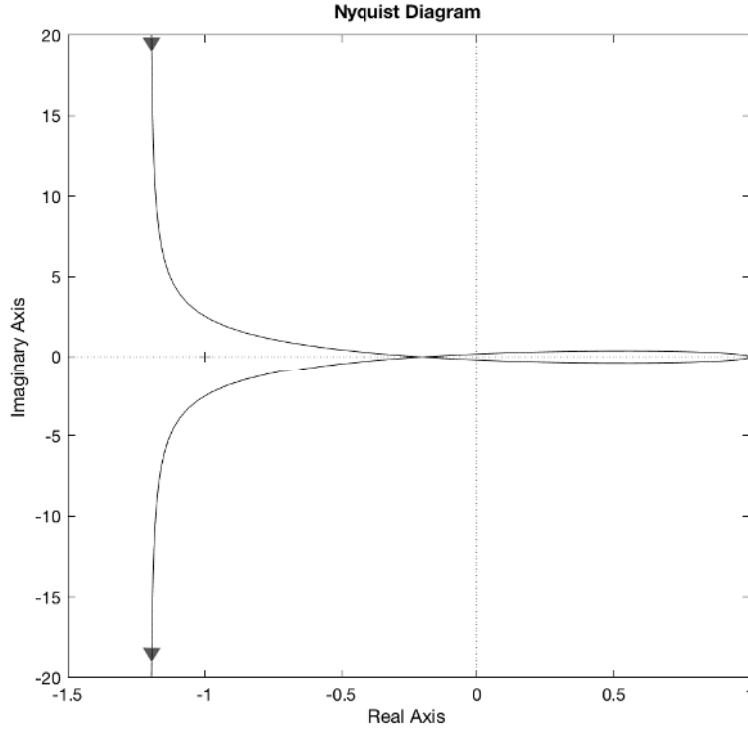
$$\lim_{\omega \rightarrow 0^+} \operatorname{Re}(G(j\omega)) = -1.2, \quad \lim_{\omega \rightarrow 0^+} \operatorname{Im}(G(j\omega)) = +\infty,$$

mentre

$$\lim_{\omega \rightarrow +\infty} \operatorname{Re}(G(j\omega)) = 1, \quad \lim_{\omega \rightarrow +\infty} \operatorname{Im}(G(j\omega)) = 0.$$

Di conseguenza il diagramma di Nyquist di  $G(j\omega)$ , per  $\omega \geq 0$ , parte (per  $\omega = 0^+$ ) parallelo all'asintoto verticale di ascissa  $\text{Re} = -1.2$ , poi scende (ruotando in verso antiorario) e prima attraversa il semiasse reale negativo in  $-0.2$  per  $\omega = \omega_1$ , poi il semiasse immaginario negativo in  $-0.18$  per  $\omega = \omega_2$  e infine arriva nel punto  $(-1, 0)$  per  $\omega = +\infty$ .

La parte relativa alle pulsazioni negative si trova per simmetria Hermitiana. Il diagramma finale è illustrato in figura.



iii) Considerando il cerchio all'infinito (chiuso in verso orario dal ramo in basso verso il ramo in alto) ed il punto critico  $s = -\frac{1}{K}$ , si trova che

$$-\frac{1}{K} < -\frac{1}{5} \quad (0 < K < 5) \Rightarrow N = -1, \quad n_{G+} = 1, \quad n_{W+} = 2$$

$$-\frac{1}{5} < -\frac{1}{K} < 1 \quad (K < -1 \text{ oppure } K > 5) \Rightarrow N = 1 \quad n_{G+} = 1, \quad n_{W+} = 0$$

$$-\frac{1}{K} > 1 \quad (-1 < K < 0) \Rightarrow N = 0, \quad n_{G+} = 1, \quad n_{W+} = 1$$

Si nota inoltre che per  $K = 5$  la  $W(s)$  ha due poli immaginari coniugati, mentre per  $K = -1$  non è propria. Quindi  $W(s)$  è BIBO stabile se e solo se  $K < -1$  oppure  $K > 5$ .

**Esercizio 2.** Osserviamo preliminarmente che  $n = 3 > 2 = m$  e quindi sia nel luogo positivo che nel luogo negativo c'è un singolo asintoto, di pendenza  $\pi$  radianti nel luogo positivo e 0 rad nel luogo negativo. Il baricentro della stella di asintoti (peraltro irrilevante essendo  $n - m = 1$ ) è:

$$(x_B, 0), \quad \text{con} \quad x_B = 4.$$

Se considero il luogo positivo noto che appartengono ad esso dell'asse reale solo i punti della semiretta:  $(-\infty, 0)$ . Invece la semiretta  $(0, +\infty)$  appartiene al luogo negativo.

Una valutazione preliminare ci porta quindi a dire che nel luogo positivo c'è un punto doppio sull'asse reale in  $(-\infty, -1)$ , mentre nel luogo negativo ci deve essere un punto doppio nell'intervallo  $(0, 1)$ . Nel luogo positivo i due rami uscenti da 1 si incrociano in qualche punto dell'intervallo  $(-\infty, -1)$  e poi vanno l'uno a  $-\infty$  e l'altro a  $-1$ . Simultaneamente il terzo ramo parte da 0 e va a sua volta a  $-1$ , rimanendo sull'asse reale. Per quel che concerne il luogo negativo, invece, abbiamo un ramo sull'asse reale che da 1 va a  $+\infty$  e due rami che partono l'uno da 0 e uno da 1, si incontrano in qualche punto intermedio dell'intervallo  $(0, 1)$ , sull'asse reale, e poi lasciano l'asse reale per finire nello zero doppio collocato in  $-1$ .

Chiaramente sia nel luogo positivo che in quello negativo due rami attraverseranno l'asse immaginario.

Per prima cosa andiamo a determinare i punti doppi del luogo. L'equazione dei candidati punti doppi, dopo un paio di passaggi, si riduce a:

$$0 = (s + 1)(s - 1)[-s^2 - 4s + 1].$$

Le prime due soluzioni vanno eliminate giacché corrispondono a  $K = \infty$  e  $K = 0$ , quindi non sono punti del luogo se non al limite. L'equazione di secondo grado ha soluzioni

$$s = -2 + \sqrt{5} \approx 0.2361$$

corrispondente a  $K = -\frac{(3-\sqrt{5})^2(\sqrt{5}-2)}{(\sqrt{5}-1)^2} < 0$  e

$$s = -2 - \sqrt{5} \approx -4.236$$

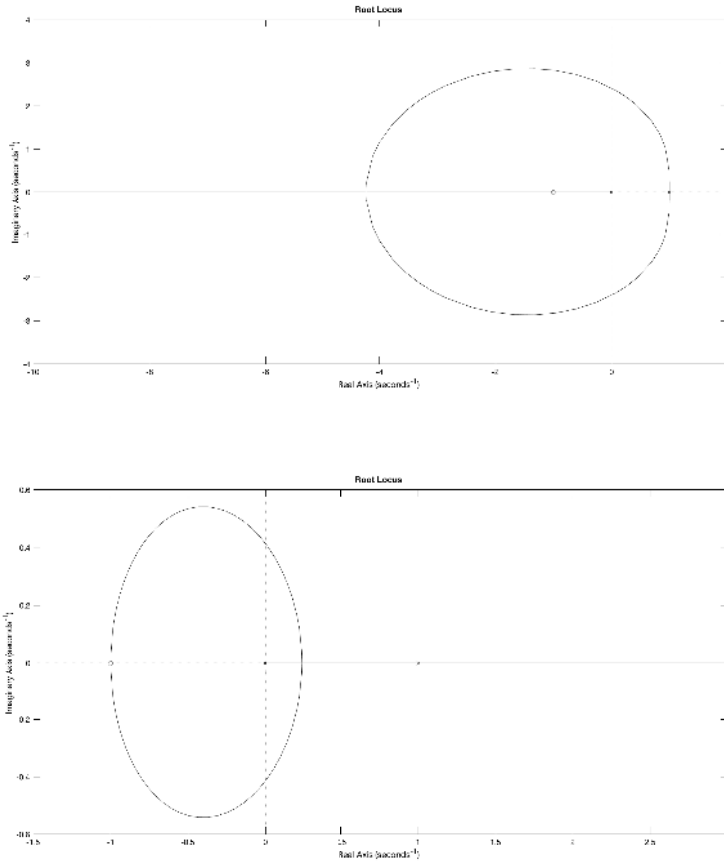
corrispondente a  $K = \frac{(3+\sqrt{5})^2(\sqrt{5}+2)}{(\sqrt{5}+1)^2} > 0$ .

La ricerca delle intersezioni con l'asse immaginario conduce a

$$(j\omega - 1)^2 j\omega + K(j\omega + 1)^2 = 0 \Rightarrow \begin{cases} \omega(1 - \omega^2 + 2K) = 0 \\ 2\omega^2 + K(1 - \omega^2) = 0 \end{cases}$$

Una soluzione possibile è  $\omega = 0$  per  $K = 0$ . Un'altra soluzione della prima equazione è  $\omega^2 = 1 + 2K$  che sostituita nella seconda porta all'equazione  $K^2 - 2K - 1 = 0$ , le cui soluzioni sono  $K_1 = 1 + \sqrt{2} > 0$  e  $K_2 = 1 - \sqrt{2} < 0$ . In corrispondenza alla prima troviamo  $\omega = \pm\sqrt{3 + 2\sqrt{2}}$ , mentre in corrispondenza alla seconda troviamo  $\omega = \pm\sqrt{3 - 2\sqrt{2}}$ .

I luoghi positivo e negativo sono riportati qui di seguito:



È immediato quindi verificare che nel luogo negativo uno dei rami è interamente contenuto nel semipiano reale positivo e conseguentemente per ogni  $K < 0$  il sistema retroazionato non è BIBO stabile. Invece nel luogo positivo noto che per  $K > 1 + \sqrt{2}$  i punti sui tre rami del luogo sono tutti contenuti nel semipiano reale negativo, mentre per  $0 < K \leq 1 + \sqrt{2}$  due dei poli di  $W(s)$  si trovano su due rami che sono contenuti in  $\text{Re}(s) \geq 0$ . Pertanto si ha stabilità BIBO se e solo se  $K > 1 + \sqrt{2}$ .

**Esercizio 3.** i) Chiaramente affinché esista la risposta di regime permanente a un segnale sinusoidale in corrispondenza a condizioni iniziali nulle occorre e basta che il sistema sia BIBO stabile. Poiché il sistema è del secondo ordine, la regola dei segni di Cartesio permette di dedurre che il sistema è asintoticamente stabile e quindi BIBO stabile. Il calcolo della trasformata di Laplace dell'uscita (puramente forzata) porta a

$$Y(s) = W(s)U(s) = \frac{1}{s^2 + 2s + 5} \frac{10s}{s^2 + 1} = \frac{10s}{(s^2 + 2s + 5)(s^2 + 1)},$$

che decomposta in fratti semplici, dopo un certo numero di passaggi numerici, porta a

$$Y(s) = \frac{2s + 1}{s^2 + 1} - \frac{2(s + 1) + 3/2 \cdot 2}{(s + 1)^2 + 2^2},$$

la cui antitrasformata è

$$y(t) = y_f(t) = [2 \cos t + \sin t] + [-2e^{-t} \cos(2t) - 3/2 e^{-t} \sin(2t)] \delta_{-1}(t).$$

È immediato rendersi conto del fatto che

$$y_{rp}(t) = 2 \cos t + \sin t,$$

mentre

$$y_{f,tr}(t) = -2e^{-t} \cos(2t) - 3/2 e^{-t} \sin(2t).$$

ii) L'asintotica stabilità del sistema assicura che anche in presenza di condizioni iniziali non nulle esistano risposta di regime e risposta transitoria. L'unico modo per garantire che, in corrispondenza ad una specifica scelta delle condizioni iniziali, valga

$$y(t) = y_{\ell}(t) + y_f(t) = y_{\ell}(t) + y_{f,tr}(t) + y_{rp}(t) = y_{rp}(t),$$

per ogni  $t \geq 0$ , è scegliere tali condizioni in modo tale che

$$y_{\ell}(t) + y_{f,tr}(t) = 0$$

per ogni  $t \geq 0$ , ovvero

$$y_{\ell}(t) = 2e^{-t} \cos(2t) + 3/2 e^{-t} \sin(2t).$$

Il calcolo della derivata

$$\frac{dy_{\ell}(t)}{dt} = e^{-t} \cos(2t) - \frac{11}{2} e^{-t} \sin(2t)$$

e successivamente dei valori di  $y_{\ell}(t)$  e  $\frac{dy_{\ell}(t)}{dt}$  in  $t = 0$  porta a

$$y(0^-) = y_{\ell}(0) = 2, \quad \frac{dy(0^-)}{dt} = \frac{dy_{\ell}(0)}{dt} = 1.$$

**Teoria.** Si veda il Capitolo 6, pag. 170 e seguenti, del Libro di testo.