

ESERCIZI TUTORATO

1. Sia V uno spazio vettoriale con base v_1, v_2, v_3, v_4 e sia $f : V \rightarrow V$ la funzione lineare definita da

$$f(v_1) = 2v_1 + 3v_2, f(v_2) = 3v_1 + 2v_2, f(v_3) = v_1 + 3v_3 + 2v_4, f(v_4) = 2v_1 - v_2 + 2v_3 + 3v_4$$

Si determinino tutti gli autovalori e gli autovettori di f e si dica se f è diagonalizzabile.

2. Sia $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ la funzione lineare definita ponendo $f(v_1) = w_1, f(v_2) = w_2, f(v_3) = w_3$, ove $v_1 = (1; 2; 3)^T, v_2 = (2; -1; 0)^T, v_3 = (0; -1; -1)^T, w_1 = (6; 4; 10)^T, w_2 = (5; -1; 4)^T, w_3 = (-1; -2; -3)$.

- Si scriva la matrice di f rispetto alla base canonica.
- Si determini una base del nucleo e una base dell'immagine di f .
- Si determinino gli autovalori e gli autovettori di f e si dica se f è diagonalizzabile

Immaginiamo di ridefinire $\{w_1, w_2, w_3\}$ come $w_1 = (1, 2, -1)^T, w_2 = (0, 1, 2)^T$ e $w_3 = (1, 2, 0)^T$, adesso costituiscono una base?

Si può calcolare $M_{\underline{e}}^{\underline{e}}(f)$ in maniera alternativa?

3. Invertire la seguente matrice (con complementi algebrici) $\begin{pmatrix} 1 & -1 & 3 \\ 1 & 1 & 2 \\ 2 & 0 & 7 \end{pmatrix}$