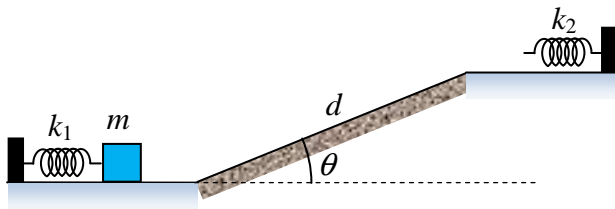


Corsi di Laurea in Ingegneria Biomedica, dell'Informazione, Elettronica e Informatica
Canale 3 (Prof. G. Naletto)
Prova scritta di Fisica Generale 1 - Padova, 20 Giugno 2016

Cognome **Nome** **Matricola**

Problema 1

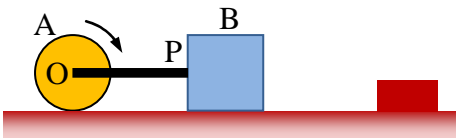


Un corpo di dimensioni trascurabili e massa $m = 1.5$ kg è appoggiato su un piano liscio e mantiene compressa di $\Delta x_1 = 0.2$ m una molla ideale orizzontale di costante elastica $k_1 = 300$ N/m bloccata ad un estremo. Ad un certo istante il corpo viene lasciato libero e si mette in movimento a seguito dell'azione della molla (che non è vincolata al corpo). Al termine del piano orizzontale, il corpo inizia a salire su un piano scabro di lunghezza

$d = 0.7$ m, inclinato di un angolo $\theta = 25^\circ$ rispetto all'orizzontale, con coefficiente di attrito statico e dinamico tra corpo e piano uguali e pari a $\mu = 0.12$. Al termine del piano inclinato scabro, il corpo prosegue il suo moto su un altro piano orizzontale liscio; qui impatta contro una seconda molla ideale posta orizzontale di costante elastica $k_2 = 100$ N/m vincolata ad un estremo. Determinare:

- il tempo t impiegato dal corpo a percorrere per la prima volta il piano inclinato in salita;
- la massima compressione Δx_2 della molla sul piano orizzontale superiore;
- la quota h' a cui si ferma il corpo rispetto al piano orizzontale (inferiore).

Problema 2



Il sistema mostrato a lato è costituito da due corpi A e B collegati da una sbarretta rigida orizzontale di massa trascurabile OP. Il corpo A è un disco omogeneo sottile di massa $m_A = 15$ kg e raggio $R = 0.3$ m che può ruotare attorno al suo asse passante per O posto orizzontale; il corpo B, che è rigidamente collegato alla sbarretta in P, ha massa $m_B = 3$ kg. Il sistema è fermo su un piano orizzontale scabro, ed il coefficiente di attrito del corpo

B con il piano, uguale per i casi statico e dinamico, è $\mu_B = 0.15$. Ad un certo istante per mezzo di un motore interno ad A, si applica un momento costante $M = 10$ Nm che mette in rotazione il disco attorno al suo asse e tutto il sistema si mette in movimento (verso destra in figura) con A che rotola senza strisciare. Dopo aver percorso un tratto di lunghezza $d = 1.2$ m, B urta in modo completamente anelastico un blocco rigidamente connesso al piano orizzontale ed il sistema istantaneamente smette di avanzare. Determinare:

- il modulo a dell'accelerazione con cui si muove il sistema;
- il minimo valore $\mu_{as,A,min}$ del coefficiente di attrito statico tra piano e disco A per non strisciare;
- il lavoro W_{att} fatto dalle forze di attrito durante il moto del sistema;

Problema 3

Un gas ideale si trova in equilibrio nello stato iniziale A, alla pressione $p_A = 3 \cdot 10^5$ Pa, volume $V_A = 0.05$ m³ in contatto termico con un serbatoio alla temperatura $T_A = 380$ K. Il gas subisce una prima trasformazione irreversibile fino allo stato di equilibrio B mantenendo sempre il contatto termico con il serbatoio. Successivamente il gas viene messo in contatto termico con un diverso serbatoio a temperatura $T_C = 300$ K e raggiunge lo stato di equilibrio C senza variare il suo volume. Infine, tramite una trasformazione reversibile in cui non scambia calore con l'ambiente, viene riportato nello stato iniziale A subendo un lavoro pari a $W_{CA} = -7895$ J. Il rendimento del ciclo è $\eta = 0.08$. Disegnare il ciclo del gas nel diagramma pV e determinare:

- il valore di c_V ;
- la pressione p_B del gas nello stato B;
- il calore Q_{AB} scambiato dal gas nella trasformazione AB;
- la variazione ΔS_U di entropia dell'universo nel ciclo;

Problema 1

$$a) \quad \frac{1}{2} k_1 \Delta x_1^2 = \frac{1}{2} m v_o^2 \Rightarrow v_o = \Delta x_1 \sqrt{\frac{k_1}{m}} = 2.8 \text{ m/s}; \quad a = -g \sin \theta - \mu g \cos \theta = -5.21 \text{ m/s}^2;$$

$$v_d = \sqrt{v_o^2 + 2ad} = 0.84 \text{ m/s}; \quad v_d = v_o + at \Rightarrow t = \frac{v_d - v_o}{a} = 0.38 \text{ s};$$

$$\text{oppure} \quad d = \frac{1}{2} at^2 + v_o t \Rightarrow t^2 + \frac{2v_o}{a} t - \frac{2d}{a} = 0 \Rightarrow t = -\frac{v_o}{a} \pm \sqrt{\left(\frac{v_o}{a}\right)^2 + \frac{2d}{a}}$$

Nell'equazione di secondo grado la soluzione corretta è quella con il segno “-” (questa corrisponde al “primo” passaggio; vista la geometria del sistema, la soluzione con il segno “+” corrisponde ad un “secondo” passaggio, dopo che il corpo ha raggiunto una massima altezza e “ridiscende” lungo il piano).

$$b) \quad \frac{1}{2} m v_d^2 = \frac{1}{2} k_2 \Delta x_2^2 \Rightarrow \Delta x_2 = v_d \sqrt{\frac{m}{k_2}} = 0.10 \text{ m}$$

- c) La componente delle forze parallela al piano inclinato cui è soggetto il corpo mentre si trova sul piano stesso è (posto il verso positivo dell'asse verso l'alto) $-mgsin\theta \pm \mu mgcos\theta$. Siccome $mgsin\theta = 6.2 \text{ N}$ e $\mu mgcos\theta = 1.6 \text{ N}$ (nota che quest'ultimo è anche il massimo valore che può assumere la forza di attrito statico), il primo è il termine dominante; quindi il corpo non si può arrestare lungo il piano inclinato e tenderà sempre a scendere. Di conseguenza, $h' \rightarrow 0$.

Problema 2

- a) Si può assumere come polo sia il punto di contatto C sia il centro O del disco. Si ottiene, rispettivamente:

$$\begin{cases} T - \mu_B m_B g = m_B a \\ M - RT = I_C \alpha \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} T = \mu_B m_B g + m_B a \\ M - R\mu_B m_B g - Rm_B a = \left(\frac{1}{2} m_A R^2 + m_A R^2\right) \cdot \frac{a}{R} \end{cases} \Rightarrow a = \frac{M - R\mu_B m_B g}{R\left(\frac{3}{2} m_A + m_B\right)}$$

$$\begin{cases} f_{as,A} - T = m_A a \\ T - \mu_B m_B g = m_B a \\ M - Rf_{as,A} = I_O \alpha \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} f_{as,A} = \mu_B m_B g + (m_A + m_B) a \\ M - Rf_{as,A} = \frac{1}{2} m_A R^2 \cdot \frac{a}{R} \end{cases} \Rightarrow M - R\mu_B m_B g - R(m_A + m_B) a = \frac{1}{2} m_A R a$$

$$\Rightarrow R\left(\frac{3}{2} m_A + m_B\right) a = M - R\mu_B m_B g \Rightarrow a = \frac{2(M - R\mu_B m_B g)}{R(3m_A + 2m_B)} = 1.13 \text{ m/s}^2$$

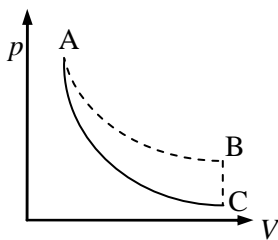
$$b) \quad f_{as,A} = \mu_B m_B g + (m_A + m_B) a \leq f_{as,A,\max} = \mu_{as,A} m_A g \Rightarrow \mu_{as,A} \geq \frac{\mu_B m_B g + (m_A + m_B) a}{m_A g} = 0.17$$

- c) $W_{att} = -\mu_B m_B g \cdot d = -5.3 \text{ J}$ oppure si applica il teorema dell'energia cinetica:

$$W_{TOT} = \Delta E_k \Rightarrow W_M + W_{att} = \frac{1}{2} (m_A + m_B) v^2 + \frac{1}{2} I \omega^2 \Rightarrow W_{att} = \frac{1}{2} (m_A + m_B) v^2 + \frac{1}{2} \frac{1}{2} m_A R^2 \frac{v^2}{R^2} - M \Delta \theta$$

$$\Rightarrow W_{att} = \frac{1}{2} \left(\frac{3}{2} m_A + m_B\right) 2ad - M \frac{d}{R} = \frac{1}{2} (3m_A + 2m_B) \frac{2(M - R\mu_B m_B g)}{R(3m_A + 2m_B)} d - M \frac{d}{R} = -\mu_B m_B g d$$

Problema 3



Il ciclo del gas è costituito dalle trasformazioni AB, espansione isoterma irreversibile, BC, isocora irreversibile e CA, compressione adiabatica reversibile.

$$a) \quad n = \frac{p_A V_A}{RT_A} = 4.75; \quad W_{CA} = -\Delta U_{CA} = -nc_V (T_A - T_C) \Rightarrow c_V = \frac{W_{CA}}{n(T_C - T_A)} = \frac{5}{2} R$$

$$b) \quad T_C V_C^{\gamma-1} = T_A V_A^{\gamma-1} \Rightarrow V_B = V_C = V_A \left(\frac{T_A}{T_C}\right)^{\frac{1}{\gamma-1}} = 0.09 \text{ m}^3 \Rightarrow p_B = \frac{nRT_B}{V_B} = 1.66 \cdot 10^5 \text{ Pa}$$

$$c) \quad Q_{AB} = W_{AB}; \quad \eta = \frac{W}{Q_{ASS}} = \frac{W_{AB} + W_{CA}}{Q_{AB}} = 1 + \frac{W_{CA}}{Q_{AB}} \Rightarrow Q_{AB} = \frac{W_{CA}}{\eta - 1} = 8581 \text{ J}$$

$$d) \quad \Delta S_{U,ciclo} = \Delta S_{amb,ciclo} = \Delta S_{AB,amb} + \Delta S_{BC,amb} = \frac{-Q_{AB,gas}}{T_A} + \frac{-Q_{BC,gas}}{T_C} = \frac{-Q_{AB,gas}}{T_A} + \frac{-nc_V (T_C - T_B)}{T_C} = 3.73 \text{ J/K}$$