

Corso di Laurea in Ingegneria Biomedica - Canale 1 (Prof. G. Naletto) Prima Prova in Itinere di Fisica Generale 1 - Padova, 16 aprile 2025

Cognome Matricola Matricola

Problema 1

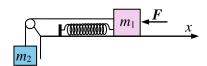


Un corpo di dimensioni trascurabili è in moto lungo l'asse orizzontale x. Quando transita per l'origine O dell'asse, esso ha una velocità v_0 e da quel momento risente di una accelerazione di modulo a = -kt con k = 0.42 m/s³. Dopo un tempo $t_A = 2.8$ s, quando raggiunge il punto A, esso ha una velocità $v_A = 0.55$ m/s; da A, il corpo continua il suo moto su un arco di

guida circolare orizzontale di raggio R=0.15 m, soggetto ad una accelerazione tangenziale di modulo a_T . Sapendo che il modulo della velocità del corpo quando raggiunge il punto B, dopo aver percorso un quarto di giro della guida circolare, è $v_B=v_A/2$, determinare:

- a) il valore v_0 della velocità del corpo quando transita per O;
- b) il valore a_T dell'accelerazione tangenziale sulla guida circolare;
- c) modulo, direzione e verso dell'accelerazione \vec{a}_B del corpo quando si trova in B.

Problema 2



Un corpo di massa m_1 e dimensioni trascurabili è fermo su un piano orizzontale liscio. Su un lato del corpo agisce una forza costante $\vec{F} = -F\vec{u}_x$ (F > 0) orizzontale; sul lato opposto il corpo è collegato ad un filo teso ideale parallelo all'asse x che regge, tramite una carrucola ideale, un altro

corpo di massa $m_2 = 1.1$ kg soggetto alla forza peso (vedi figura). Inoltre, sullo stesso lato dove è attaccato il filo, il corpo è attaccato ad una molla ideale di costante elastica k = 160 N/m parallela all'asse x e vincolata all'altro estremo, compressa di una quantità pari a $\Delta x = -0.18$ m. Ad un certo istante si toglie la forza \vec{F} e i corpi si mettono in movimento con accelerazione iniziale a = 2.5 m/s². Determinare:

- a) il modulo *F* della forza.
- b) il valore della massa m_1 ;
- c) il modulo v della velocità di m_1 quando la molla è alla sua lunghezza a riposo.

(Facoltativo) Dall'istante in cui la molla ha raggiunto la sua lunghezza a riposo, una forza costante $\vec{F}' = F'\vec{u}_x$ (F' > 0) agisce sul corpo di massa m_1 ; il corpo si ferma dopo aver percorso una distanza d = 0.13 m da quando è applicata la forza. Determinare:

d) il modulo F' della forza agente sul corpo di massa m_1 .

Problema 3



Un carrello di massa M=14.6 kg può scorrere senza attrito su un piano orizzontale. Sul piano orizzontale del carrello giace un corpo di dimensioni trascurabili e massa m=3.8 kg; il corpo è appoggiato ad una molla ideale

orizzontale di costante elastica $k_0 = 85$ N/m vincolata all'altro estremo e la comprime della quantità $|\Delta x_0| = 0.14$ m; inizialmente il sistema è fermo. Ad un certo istante il corpo viene sbloccato e il sistema si mette in moto.

a) Dimostrare che il modulo della velocità istantanea del corpo di massa m rispetto al suolo quando la molla raggiunge la sua lunghezza a riposo è v = 0.59 m/s, assumendo che non vi sia attrito tra corpo e carrello.

Dopo che il corpo si è staccato dalla molla, proseguendo il suo moto sul carrello, esso entra in una zona scabra e infine si ferma sul carrello. Determinare:

- b) il modulo V_f della velocità finale del carrello dopo che il corpo si è fermato sul carrello;
- c) il lavoro W_{att} fatto dalle forze di attrito fino a quando il corpo si ferma sul carrello.
- d) quale dovrebbe essere il valore k della costante elastica della molla affinché il modulo dell'accelerazione iniziale del corpo relativamente al carrello sia $a'_m = 3.56 \text{ m/s}^2$.

Soluzioni

a)
$$a = -kt = \frac{dv}{dt}$$
 $\Rightarrow \int_{v_0}^{v(t)} dv = \int_0^t (-kt)dt \Rightarrow v(t) - v_0 = -\frac{1}{2}kt^2 \Rightarrow v_0 = v_A + \frac{1}{2}kt_A^2 = 2.20 \text{ m/s}$

b)
$$v_B^2 = v_A^2 + 2a_T \frac{\pi R}{2} \Rightarrow a_T = \frac{v_B^2 - v_A^2}{\pi R} = -\frac{3v_A^2}{4\pi R} = -0.48 \text{ m/s}^2$$
oppure
$$\begin{cases} v_B = v_A + a_T t \\ \frac{\pi R}{2} = v_A t + \frac{1}{2}a_T t^2 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} t = \frac{v_B - v_A}{a_T} = -\frac{v_A}{2a_T} \\ \frac{\pi R}{2} = -v_A \frac{v_A}{2a_T} + \frac{1}{2}a_T \left(-\frac{v_A}{2a_T}\right)^2 = -\frac{3v_A^2}{8a_T} \Rightarrow a_T = -\frac{3v_A^2}{4\pi R} \end{cases}$$

c)
$$a_B = \sqrt{a_{B,T}^2 + a_{B,N}^2} = \sqrt{\left(-\frac{3v_A^2}{4\pi R}\right)^2 + \left(\frac{v_B^2}{R}\right)^2} = \frac{v_A^2}{4R} \sqrt{\frac{9}{\pi^2} + 1} = 0.67 \text{ m/s}^2;$$

$$\tan \theta = \frac{a_{T,B}}{a_{N,B}} \Rightarrow \theta = \tan^{-1}\left(\frac{a_T R}{v_B^2}\right) = \tan^{-1}\left(\frac{3}{\pi}\right) = -43.7^\circ = -0.76 \text{ rad}$$

Problema 2

a)
$$\begin{cases} -k\Delta x - F - T = 0 \\ T - m_2 g = 0 \end{cases} \Rightarrow F = -k\Delta x - m_2 g = 18 \text{ N}$$

a)
$$\begin{cases} -k\Delta x - F - T = 0 \\ T - m_2 g = 0 \end{cases} \Rightarrow F = -k\Delta x - m_2 g = 18 \text{ N}$$
 b)
$$\begin{cases} -k\Delta x - T' = m_1 a \\ T' - m_2 g = m_2 a \end{cases} \Rightarrow -k\Delta x - m_2 g = (m_1 + m_2) a \Rightarrow m_1 = -\frac{k\Delta x + m_2 g}{a} - m_2 = 6.1 \text{ kg}$$

c)
$$E_m = \cot \Rightarrow \frac{1}{2}(m_1 + m_2)v^2 + m_2g|\Delta x| = \frac{1}{2}k\Delta x^2 \Rightarrow v = \sqrt{\frac{k\Delta x^2 - 2m_2g|\Delta x|}{m_1 + m_2}} = 0.42 \text{ m/s}$$

d)
$$W_{TOT} = \Delta E_k \implies -m_2 g d - \frac{1}{2} k d^2 + F' d = -\frac{1}{2} (m_1 + m_2) v^2 \implies$$

 $\Rightarrow F' = m_2 g + \frac{1}{2} k d - \frac{1}{2d} (m_1 + m_2) v^2 = 16.2 \text{ N}$

Problema 3

Definiamo un asse x orizzontale e orientato verso destra in figura: in tal caso, $\Delta x_0 < 0$ ($\Delta x_0 = -0.14$ m).

a)
$$\begin{cases} P = mv + MV = 0 \\ \frac{1}{2}k_0\Delta x_0^2 = \frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}MV^2 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} V = -\frac{m}{M}v \\ k_0\Delta x_0^2 = mv^2 + M\left(-\frac{m}{M}v\right)^2 \Rightarrow \begin{cases} v = |\Delta x_0|\sqrt{\frac{k_0M}{m(m+M)}} = 0.59 \text{ m/s} \\ V = -\frac{m}{M}v = -0.15 \text{ m/s} \end{cases}$$

b) Quando $v_f'=0$, siccome v'=v-V, si ha $v_f=V_f$. Siccome il sistema è isolato e P=0= costante,

c)
$$W_{nc} = \Delta E_m = 0 - \frac{1}{2}k_0\Delta x_0^2 = -\frac{1}{2}k_0\Delta x_0^2 = -0.833 \text{ J}$$
 oppure
$$W_{nc} = \Delta E_m = 0 - \left(\frac{1}{2}mv^2 + \frac{1}{2}MV^2\right) = -\frac{1}{2}mv^2\left(1 + \frac{m}{M}\right)$$

d)
$$\vec{F}_{el} = -k\Delta x_0 \vec{u}_x = m\vec{a}_m \implies a_m = -\frac{k\Delta x_0}{m} > 0; \quad -\vec{F}_{el} = k\Delta x_0 \vec{u}_x = M\vec{a}_M \implies a_M = \frac{k\Delta x_0}{M} < 0;$$
 $a'_m = a_m - a_M = -\frac{k\Delta x_0}{m} - \frac{k\Delta x_0}{M} = -k\Delta x_0 \left(\frac{1}{m} + \frac{1}{M}\right) \implies k = -\frac{mMa'_m}{\Delta x_0 (m+M)} = 76.7 \text{ N/m}$

Nota al punto a)

Molti studenti, per rispondere a questa domanda, hanno considerato la conservazione dell'energia nel sistema di riferimento in moto relativo. La soluzione, in questo caso è la seguente.

$$\Delta E'_k + \Delta E'_p = 0 \implies \Delta E'_k = -\Delta E'_p = W_{el} + W_{app}$$

Dal punto d) si vede che la forza apparente è quella dovuta alla forza elastica sul carrello, per cui:

$$F_{app} = -ma_{M} = -m\frac{k_{0}\Delta x_{0}}{M} \implies W_{app} = \int_{0}^{\Delta x_{0}} F_{app} dx = \frac{1}{2} \frac{mk_{0}}{M} \Delta x_{0}^{2}$$

$$\Rightarrow \frac{1}{2} m v'^{2} = \frac{1}{2} k_{0} \Delta x_{0}^{2} + \frac{1}{2} \frac{mk_{0}}{M} \Delta x_{0}^{2} = \frac{1}{2} k_{0} \Delta x_{0}^{2} \left(1 + \frac{m}{M}\right) \implies v' = |\Delta x_{0}| \sqrt{\frac{k_{0}}{m} \left(1 + \frac{m}{M}\right)}$$

$$v = v' + V = |\Delta x_{0}| \sqrt{\frac{k_{0}}{m} \left(1 + \frac{m}{M}\right)} - \frac{m}{M} v \implies$$

$$\Rightarrow v = \frac{M}{m+M} |\Delta x_{0}| \sqrt{\frac{k_{0}}{m} \left(1 + \frac{m}{M}\right)} = |\Delta x_{0}| \sqrt{\frac{k_{0}}{m} \left(\frac{M}{m+M}\right)}$$