

## FONDAMENTI DI ALGEBRA LINEARE E GEOMETRIA

*(Ingegneria dell'Energia, seconda squadra)*

PROF. F. BOTTACIN

**3<sup>a</sup> Prova di accertamento — 16 giugno 2009**

**Esercizio 1.** Nello spazio vettoriale  $V = \mathbb{R}^4$  si consideri la forma bilineare simmetrica  $g$  la cui matrice, rispetto alla base canonica, è

$$G = \begin{pmatrix} 4 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & -1 & -2 \\ 1 & -1 & 4 & 0 \\ 0 & -2 & 0 & 4 \end{pmatrix}$$

Si dimostri che  $g$  è non degenere e si determini una base ortogonale di  $V$ . Si determinino inoltre una matrice diagonale  $D$  e una matrice invertibile  $P$  tali che  $D = {}^tPGP$ .

**Esercizio 2.** Nello spazio euclideo tridimensionale sono dati i punti  $A = (0, -1, 1)$ ,  $B = (-1, 0, 2)$  e  $C = (1, -1, -4)$ . Si determini l'equazione cartesiana del piano  $\pi$  passante per  $A$ ,  $B$  e  $C$ . Si determini la retta  $r$  passante per  $A$  e per il punto medio  $M$  del segmento  $BC$ . Si determini la retta  $s$  passante per  $A$ , contenuta nel piano  $\pi$  e ortogonale alla retta  $r$ .

**Esercizio 3.** Nello spazio vettoriale euclideo  $\mathbb{R}^3$ , dotato del prodotto scalare usuale, si consideri il sottospazio  $U$  di equazione  $x + y - z = 0$ . Si esprima il vettore  $v = (3, -2, 4)$  come somma  $v = v_1 + v_2$ , con  $v_1 \in U$  e  $v_2 \in U^\perp$ . Sia  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  la funzione che associa a un vettore  $w \in \mathbb{R}^3$  la sua proiezione ortogonale  $f(w)$  sul sottospazio  $U$ . Si scriva la matrice di  $f$  rispetto alla base canonica di  $\mathbb{R}^3$ .

**Esercizio 4.** Sia  $V$  uno spazio vettoriale dotato di un prodotto scalare e siano  $u, v \in V$  tali che  $\|u\| = \|v\|$ . Allora:

- ☐ V ☐ F  $\|u - v\| = 0$ ;  
☐ V ☐ F  $u + v$  e  $u - v$  sono ortogonali;  
☐ V ☐ F  $\|u + v\|^2 + \|u - v\|^2 = 2\|u\|^2$ .

**Esercizio 5.** Sia  $V$  uno spazio vettoriale reale e sia  $g : V \times V \rightarrow \mathbb{R}$  una forma bilineare simmetrica.

- ☐ V ☐ F Se  $g$  è definita positiva non esistono sottospazi isotropi diversi da  $\{0\}$ ;  
☐ V ☐ F Se  $g$  è definita negativa esistono vettori isotropi non nulli;  
☐ V ☐ F Se  $g$  è indefinita esistono vettori isotropi non nulli.

**Esercizio 6.** Nello spazio euclideo tridimensionale sono dati i piani  $\pi_1 : x - 2y + 2z - 4 = 0$  e  $\pi_2 : 2x - y + 2z - 1 = 0$ . Indichiamo con  $\phi$  l'angolo da essi determinato. Allora si ha:

- ☐ V ☐ F  $\cos \phi = 8/9$ ;  
☐ V ☐ F  $\cos \phi = \sqrt{6}/9$ ;  
☐ V ☐ F  $\cos \phi = \sqrt{11}/11$ .

## FONDAMENTI DI ALGEBRA LINEARE E GEOMETRIA

*(Ingegneria dell'Energia, seconda squadra)*

PROF. F. BOTTACIN

**3<sup>a</sup> Prova di accertamento — 16 giugno 2009**

**Esercizio 1.** Nello spazio euclideo tridimensionale sono dati i punti  $A = (2, 0, 1)$ ,  $B = (0, 3, -2)$  e  $C = (1, 1, 0)$ . Si determini l'equazione cartesiana del piano  $\pi$  passante per  $A$ ,  $B$  e  $C$ . Si determini la retta  $r$  passante per  $A$  e per il punto medio  $M$  del segmento  $BC$ . Si determini la retta  $s$  passante per  $A$ , contenuta nel piano  $\pi$  e ortogonale alla retta  $r$ .

**Esercizio 2.** Nello spazio vettoriale  $V = \mathbb{R}^4$  si consideri la forma bilineare simmetrica  $g$  la cui matrice, rispetto alla base canonica, è

$$G = \begin{pmatrix} 2 & -1 & 1 & 0 \\ -1 & 3 & 0 & -2 \\ 1 & 0 & 2 & 0 \\ 0 & -2 & 0 & 4 \end{pmatrix}$$

Si dimostri che  $g$  è non degenere e si determini una base ortogonale di  $V$ . Si determinino inoltre una matrice diagonale  $D$  e una matrice invertibile  $P$  tali che  $D = {}^tPGP$ .

**Esercizio 3.** Nello spazio vettoriale euclideo  $\mathbb{R}^3$ , dotato del prodotto scalare usuale, si consideri il sottospazio  $U$  di equazione  $x - 2y + z = 0$ . Si esprima il vettore  $v = (2, 3, 1)$  come somma  $v = v_1 + v_2$ , con  $v_1 \in U$  e  $v_2 \in U^\perp$ . Sia  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  la funzione che associa a un vettore  $w \in \mathbb{R}^3$  la sua proiezione ortogonale  $f(w)$  sul sottospazio  $U$ . Si scriva la matrice di  $f$  rispetto alla base canonica di  $\mathbb{R}^3$ .

**Esercizio 4.** Nello spazio euclideo tridimensionale sono dati i piani  $\pi_1 : x + 2y - z + 3 = 0$  e  $\pi_2 : 2x - y + 2z + 1 = 0$ . Indichiamo con  $\phi$  l'angolo da essi determinato. Allora si ha:

☐ V ☐ F  $\cos \phi = 7/9$ ;☐ V ☐ F  $\cos \phi = \sqrt{6}/9$ ;☐ V ☐ F  $\cos \phi = \sqrt{7}/11$ .

**Esercizio 5.** Sia  $V$  uno spazio vettoriale reale e sia  $g : V \times V \rightarrow \mathbb{R}$  una forma bilineare simmetrica.

☐ V ☐ F Se  $g$  è definita negativa esistono vettori isotropi non nulli;☐ V ☐ F Se  $g$  è definita positiva non esistono sottospazi isotropi diversi da  $\{0\}$ ;☐ V ☐ F Se  $g$  è indefinita esistono vettori isotropi non nulli.

**Esercizio 6.** Sia  $V$  uno spazio vettoriale dotato di un prodotto scalare e siano  $v, w \in V$  tali che  $\|v\| = \|w\|$ . Allora:

☐ V ☐ F  $\|v - w\| = 0$ ;☐ V ☐ F  $\|v + w\| = \|v - w\|$ ;☐ V ☐ F  $v + w$  e  $v - w$  sono ortogonali.

## FONDAMENTI DI ALGEBRA LINEARE E GEOMETRIA

*(Ingegneria dell'Energia, seconda squadra)*

PROF. F. BOTTACIN

**3<sup>a</sup> Prova di accertamento — 16 giugno 2009**

**Esercizio 1.** Nello spazio vettoriale euclideo  $\mathbb{R}^3$ , dotato del prodotto scalare usuale, si consideri il sottospazio  $U$  di equazione  $2x - y - z = 0$ . Si esprima il vettore  $v = (-1, 3, 5)$  come somma  $v = v_1 + v_2$ , con  $v_1 \in U$  e  $v_2 \in U^\perp$ . Sia  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  la funzione che associa a un vettore  $w \in \mathbb{R}^3$  la sua proiezione ortogonale  $f(w)$  sul sottospazio  $U$ . Si scriva la matrice di  $f$  rispetto alla base canonica di  $\mathbb{R}^3$ .

**Esercizio 2.** Nello spazio euclideo tridimensionale sono dati i punti  $A = (1, -2, 0)$ ,  $B = (0, 1, -1)$  e  $C = (2, 0, -3)$ . Si determini l'equazione cartesiana del piano  $\pi$  passante per  $A$ ,  $B$  e  $C$ . Si determini la retta  $r$  passante per  $A$  e per il punto medio  $M$  del segmento  $BC$ . Si determini la retta  $s$  passante per  $A$ , contenuta nel piano  $\pi$  e ortogonale alla retta  $r$ .

**Esercizio 3.** Nello spazio vettoriale  $V = \mathbb{R}^4$  si consideri la forma bilineare simmetrica  $g$  la cui matrice, rispetto alla base canonica, è

$$G = \begin{pmatrix} 3 & -2 & 0 & 1 \\ -2 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}$$

Si dimostri che  $g$  è non degenere e si determini una base ortogonale di  $V$ . Si determinino inoltre una matrice diagonale  $D$  e una matrice invertibile  $P$  tali che  $D = {}^tPGP$ .

**Esercizio 4.** Sia  $V$  uno spazio vettoriale reale e sia  $g : V \times V \rightarrow \mathbb{R}$  una forma bilineare simmetrica.

☐ V ☐ FSe  $g$  è definita positiva non esistono sottospazi isotropi diversi da  $\{0\}$ ;☐ V ☐ FSe  $g$  è indefinita esistono vettori isotropi non nulli;☐ V ☐ FSe  $g$  è definita negativa esistono vettori isotropi non nulli.

**Esercizio 5.** Nello spazio euclideo tridimensionale sono dati i piani  $\pi_1 : -x + y - 2z + 5 = 0$  e  $\pi_2 : 2x - 2y + z - 1 = 0$ . Indichiamo con  $\phi$  l'angolo da essi determinato. Allora si ha:

☐ V ☐ F $\cos \phi = 3/5$ ;☐ V ☐ F $\cos \phi = \sqrt{6}/3$ ;☐ V ☐ F $\cos \phi = 3\sqrt{7}/13$ .

**Esercizio 6.** Sia  $V$  uno spazio vettoriale dotato di un prodotto scalare e siano  $u, v \in V$  tali che  $u + v$  e  $u - v$  sono ortogonali. Allora:

☐ V ☐ F $u + v$  e  $u - v$  hanno la stessa norma;☐ V ☐ F $u$  e  $v$  sono ortogonali;☐ V ☐ F $u$  e  $v$  hanno la stessa norma.

## FONDAMENTI DI ALGEBRA LINEARE E GEOMETRIA

*(Ingegneria dell'Energia, seconda squadra)*

PROF. F. BOTTACIN

**3<sup>a</sup> Prova di accertamento — 16 giugno 2009**

**Esercizio 1.** Nello spazio vettoriale  $V = \mathbb{R}^4$  si consideri la forma bilineare simmetrica  $g$  la cui matrice, rispetto alla base canonica, è

$$G = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 1 & 0 \\ -2 & 5 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 7 & -1 \\ 0 & 0 & -1 & 3 \end{pmatrix}$$

Si dimostri che  $g$  è non degenere e si determini una base ortogonale di  $V$ . Si determinino inoltre una matrice diagonale  $D$  e una matrice invertibile  $P$  tali che  $D = {}^tPGP$ .

**Esercizio 2.** Nello spazio vettoriale euclideo  $\mathbb{R}^3$ , dotato del prodotto scalare usuale, si consideri il sottospazio  $U$  di equazione  $3x - y + 2z = 0$ . Si esprima il vettore  $v = (3, -1, 1)$  come somma  $v = v_1 + v_2$ , con  $v_1 \in U$  e  $v_2 \in U^\perp$ . Sia  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  la funzione che associa a un vettore  $w \in \mathbb{R}^3$  la sua proiezione ortogonale  $f(w)$  sul sottospazio  $U$ . Si scriva la matrice di  $f$  rispetto alla base canonica di  $\mathbb{R}^3$ .

**Esercizio 3.** Nello spazio euclideo tridimensionale sono dati i punti  $A = (-1, 2, 1)$ ,  $B = (0, 1, -1)$  e  $C = (1, -1, 2)$ . Si determini l'equazione cartesiana del piano  $\pi$  passante per  $A$ ,  $B$  e  $C$ . Si determini la retta  $r$  passante per  $A$  e per il punto medio  $M$  del segmento  $BC$ . Si determini la retta  $s$  passante per  $A$ , contenuta nel piano  $\pi$  e ortogonale alla retta  $r$ .

**Esercizio 4.** Sia  $V$  uno spazio vettoriale dotato di un prodotto scalare e siano  $v, w \in V$  tali che  $\|v\| = \|w\|$ . Allora:

☐ V ☐ F  $\|v + w\| = \|v - w\|;$

☐ V ☐ F  $\|v + w\|^2 + \|v - w\|^2 = 4\|w\|^2;$

☐ V ☐ F  $\|v - w\| = 0.$

**Esercizio 5.** Sia  $V$  uno spazio vettoriale reale e sia  $g : V \times V \rightarrow \mathbb{R}$  una forma bilineare simmetrica.

☐ V ☐ F Se  $g$  è definita negativa esistono vettori isotropi non nulli;

☐ V ☐ F Se  $g$  è definita positiva non esistono sottospazi isotropi diversi da  $\{0\}$ ;

☐ V ☐ F Se  $g$  è indefinita esistono vettori isotropi non nulli.

**Esercizio 6.** Nello spazio euclideo tridimensionale sono dati i piani  $\pi_1 : x + 3y + z + 1 = 0$  e  $\pi_2 : 2x - y - 2z - 1 = 0$ . Indichiamo con  $\phi$  l'angolo da essi determinato. Allora si ha:

☐ V ☐ F  $\cos \phi = 4/7;$

☐ V ☐ F  $\cos \phi = \sqrt{6}/11;$

☐ V ☐ F  $\cos \phi = \sqrt{11}/11.$

## FONDAMENTI DI ALGEBRA LINEARE E GEOMETRIA

*(Ingegneria dell'Energia, seconda squadra)*

PROF. F. BOTTACIN

**3<sup>a</sup> Prova di accertamento — 16 giugno 2009**

**Esercizio 1.** Nello spazio vettoriale euclideo  $\mathbb{R}^3$ , dotato del prodotto scalare usuale, si consideri il sottospazio  $U$  di equazione  $2x - y - 2z = 0$ . Si esprima il vettore  $v = (-1, 3, 2)$  come somma  $v = v_1 + v_2$ , con  $v_1 \in U$  e  $v_2 \in U^\perp$ . Sia  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  la funzione che associa a un vettore  $w \in \mathbb{R}^3$  la sua proiezione ortogonale  $f(w)$  sul sottospazio  $U$ . Si scriva la matrice di  $f$  rispetto alla base canonica di  $\mathbb{R}^3$ .

**Esercizio 2.** Nello spazio euclideo tridimensionale sono dati i punti  $A = (-2, -1, 1)$ ,  $B = (1, 0, 2)$  e  $C = (2, -1, 0)$ . Si determini l'equazione cartesiana del piano  $\pi$  passante per  $A$ ,  $B$  e  $C$ . Si determini la retta  $r$  passante per  $A$  e per il punto medio  $M$  del segmento  $BC$ . Si determini la retta  $s$  passante per  $A$ , contenuta nel piano  $\pi$  e ortogonale alla retta  $r$ .

**Esercizio 3.** Nello spazio vettoriale  $V = \mathbb{R}^4$  si consideri la forma bilineare simmetrica  $g$  la cui matrice, rispetto alla base canonica, è

$$G = \begin{pmatrix} 2 & -2 & -1 & 0 \\ -2 & 3 & 0 & -1 \\ -1 & 0 & 5 & 1 \\ 0 & -1 & 1 & 3 \end{pmatrix}$$

Si dimostri che  $g$  è non degenere e si determini una base ortogonale di  $V$ . Si determinino inoltre una matrice diagonale  $D$  e una matrice invertibile  $P$  tali che  $D = {}^tPGP$ .

**Esercizio 4.** Nello spazio euclideo tridimensionale sono dati i piani  $\pi_1 : x - 4y + z + 3 = 0$  e  $\pi_2 : 2x - 2y + z - 2 = 0$ . Indichiamo con  $\phi$  l'angolo da essi determinato. Allora si ha:

☐ V ☐ F  $\cos \phi = 3/18$ ;☐ V ☐ F  $\cos \phi = 11\sqrt{2}/18$ ;☐ V ☐ F  $\cos \phi = \sqrt{13}/13$ .

**Esercizio 5.** Sia  $V$  uno spazio vettoriale reale e sia  $g : V \times V \rightarrow \mathbb{R}$  una forma bilineare simmetrica.

☐ V ☐ F Se  $g$  è definita positiva non esistono sottospazi isotropi diversi da  $\{0\}$ ;☐ V ☐ F Se  $g$  è indefinita esistono vettori isotropi non nulli;☐ V ☐ F Se  $g$  è definita negativa esistono vettori isotropi non nulli.

**Esercizio 6.** Sia  $V$  uno spazio vettoriale dotato di un prodotto scalare e siano  $u, v \in V$  tali che  $u + v$  e  $u - v$  sono ortogonali. Allora:

☐ V ☐ F  $u + v$  e  $u - v$  hanno la stessa norma;☐ V ☐ F  $u$  e  $v$  sono ortogonali;☐ V ☐ F  $u$  e  $v$  hanno la stessa norma.

## FONDAMENTI DI ALGEBRA LINEARE E GEOMETRIA

*(Ingegneria dell'Energia, seconda squadra)*

PROF. F. BOTTACIN

3<sup>a</sup> Prova di accertamento — 16 giugno 2009

**Esercizio 1.** Nello spazio euclideo tridimensionale sono dati i punti  $A = (1, 3, -1)$ ,  $B = (-1, 2, 0)$  e  $C = (2, -1, 1)$ . Si determini l'equazione cartesiana del piano  $\pi$  passante per  $A$ ,  $B$  e  $C$ . Si determini la retta  $r$  passante per  $A$  e per il punto medio  $M$  del segmento  $BC$ . Si determini la retta  $s$  passante per  $A$ , contenuta nel piano  $\pi$  e ortogonale alla retta  $r$ .

**Esercizio 2.** Nello spazio vettoriale  $V = \mathbb{R}^4$  si consideri la forma bilineare simmetrica  $g$  la cui matrice, rispetto alla base canonica, è

$$G = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 & -1 \\ 1 & 2 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 5 & 1 \\ -1 & -1 & 1 & 3 \end{pmatrix}$$

Si dimostri che  $g$  è non degenere e si determini una base ortogonale di  $V$ . Si determinino inoltre una matrice diagonale  $D$  e una matrice invertibile  $P$  tali che  $D = {}^tPGP$ .

**Esercizio 3.** Nello spazio vettoriale euclideo  $\mathbb{R}^3$ , dotato del prodotto scalare usuale, si consideri il sottospazio  $U$  di equazione  $x + 2y - 2z = 0$ . Si esprima il vettore  $v = (2, -1, -1)$  come somma  $v = v_1 + v_2$ , con  $v_1 \in U$  e  $v_2 \in U^\perp$ . Sia  $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  la funzione che associa a un vettore  $w \in \mathbb{R}^3$  la sua proiezione ortogonale  $f(w)$  sul sottospazio  $U$ . Si scriva la matrice di  $f$  rispetto alla base canonica di  $\mathbb{R}^3$ .

**Esercizio 4.** Sia  $V$  uno spazio vettoriale reale e sia  $g : V \times V \rightarrow \mathbb{R}$  una forma bilineare simmetrica.

☐ V ☐ FSe  $g$  è definita negativa esistono vettori isotropi non nulli;☐ V ☐ FSe  $g$  è definita positiva non esistono sottospazi isotropi diversi da  $\{0\}$ ;☐ V ☐ FSe  $g$  è indefinita esistono vettori isotropi non nulli.

**Esercizio 5.** Sia  $V$  uno spazio vettoriale dotato di un prodotto scalare e siano  $v, w \in V$  tali che  $\|v\| = \|w\|$ . Allora:

☐ V ☐ F $\|v + w\| = \|v - w\|$ ;☐ V ☐ F $\|v - w\| = 0$ ;☐ V ☐ F $\|v + w\|^2 + \|v - w\|^2 = 4\|w\|^2$ .

**Esercizio 6.** Nello spazio euclideo tridimensionale sono dati i piani  $\pi_1 : 2x - 2y + z + 5 = 0$  e  $\pi_2 : x - 2y + 3z - 2 = 0$ . Indichiamo con  $\phi$  l'angolo da essi determinato. Allora si ha:

☐ V ☐ F $\cos \phi = 11/13$ ;☐ V ☐ F $\cos \phi = \sqrt{14}/14$ ;☐ V ☐ F $\cos \phi = 3\sqrt{14}/14$ .