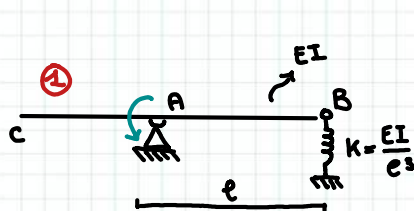


ESAME FEBBRAIO 2024

SOLUZIONI TESTO 1



3 g.d.v. } condiz. NECESSARIA ma NON SUFFICIENTE
3 g.d.l. } per definire una struttura ISOSTATICA

TRATTO AC: SCARICO

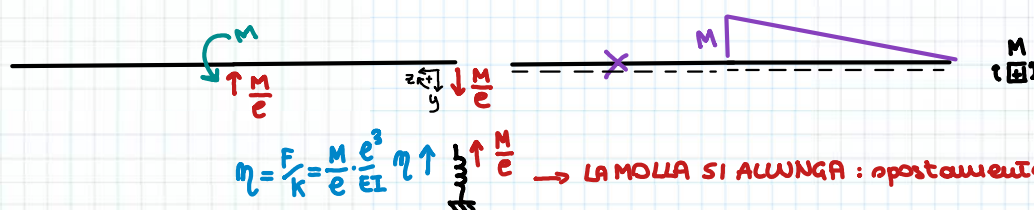
↳ corpo unico con due centri di rotazione assoluti non coincidenti → la struttura è FISSA.

La molla in una struttura isostatica NON dà contributo alle reazioni vincolari, ma modifica la cinematica del corpo.

Posso risolvere l'esercizio in due modi:

- 1.a - Applicazione della linea elastica
- 1.b - Sovrapposizione degli effetti

In ogni caso le reazioni vincolari le ricavo con le equazioni della statica:



$$\eta = \frac{F}{K} = \frac{M}{e} \cdot \frac{e^3}{EI} \uparrow \quad \rightarrow \text{LA MOLLA SI ALLUNGA: spostamento verso l'alto}$$

1.a Applicazione LINEA ELASTICA

Eq. linea elastica:

$$y'' = -\frac{M(z)}{EI} = \frac{1}{EI} \left(\frac{M}{e} z \right)$$

$$y' = \frac{1}{EI} \frac{M}{e} \frac{z^2}{2} + C_1$$

$$y = \frac{1}{EI} \frac{M}{e} \frac{z^3}{6} + C_1 z + C_2$$

Cond. a contorno:

$$\begin{cases} y(z=0) = -\frac{M e^2}{EI} \\ y(z=e) = 0 \end{cases}$$

$$y(z=0) = C_2 = -\frac{M e^2}{EI}$$

$$y(z=e) = \frac{1}{EI} \frac{M e^2}{6} + C_1 e - \frac{M e^2}{EI} = 0 \quad C_1 = \frac{5}{6} \frac{M e}{EI}$$

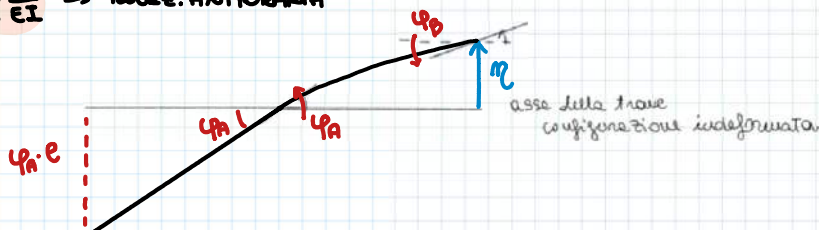
la molla modifica le condizioni a contorno (senza molla $y(z=0)=0$)

In B lo spostamento verticale sarà pari a $\eta = \frac{V_c}{K}$

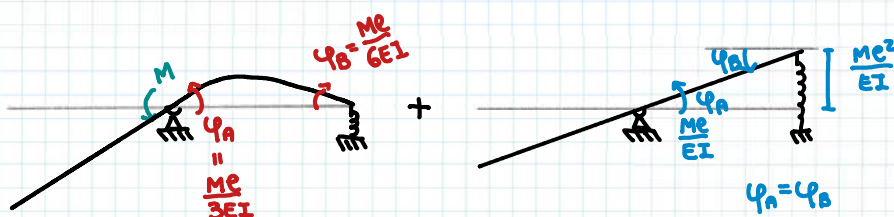
⇒ la rotazione nel nodo B risulta: $\varphi(B) = -y'(z=0) = -\frac{5}{6} \frac{M e}{EI}$ convenzione $\oplus \rightarrow$ rotaz. ANTICLOCKWISE

rotaz. in A: $-\frac{1}{2} \frac{M e}{EI} - \frac{5}{6} \frac{M e}{EI} = -\frac{4}{3} \frac{M e}{EI} \rightarrow$ rotaz. ANTICLOCKWISE

Deformata qualitativa:



1.b Sovrapposizione degli effetti



Scegliendo come rotazioni \oplus

$$\varphi_B = \frac{M e}{EI} - \frac{M e}{6 EI} = \frac{5}{6} \frac{M e}{EI} \quad \text{ANTICLOCKWISE}$$

$$\varphi_A = \frac{M e}{EI} + \frac{M e}{3 EI} = \frac{4}{3} \frac{M e}{EI} \quad \text{ANTICLOCKWISE}$$

Nel caso di corpo infinitamente rigido $EI \rightarrow \infty$



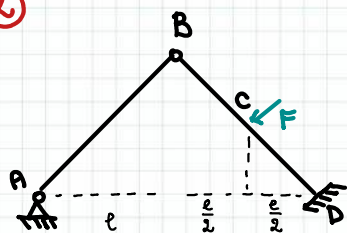
rotazione in B \equiv rotazione rigida dell'intera

struttura: $\varphi = \frac{\eta}{\ell} = \frac{M\ell}{EI}$ ANTICLOCKWISE

ERRORI COMUNI RISCOVTRATI:

- Non indicare o non riportare il SISTEMA di RIFERIMENTO adottato nella trave: senza sistema di ref. $mm + o mm -$ non hanno significato.
- Le condizioni al contorno: devono essere specifiche per il tipo di problema in esame
- Trattare la struttura come un'iperstatica (la reazione vincolare della molla si può calcolare con gli equilibri).
- Considerare che, nel caso di trave infinitamente rigida, anche la k della molla tende ad infinito: la rigidità della trave NON è legata alla rigidità della molla. Se la trave è rigida, questo non influisce sulla molla, ma solo sulla deformata della trave stessa.
- Non commentare le scelte e i passaggi. Bisogna motivare i passaggi e le ipotesi di partenza adottate
- Definire una struttura ISOSTATICA $\Leftrightarrow qdv = qde$: non è sufficiente.

(2)



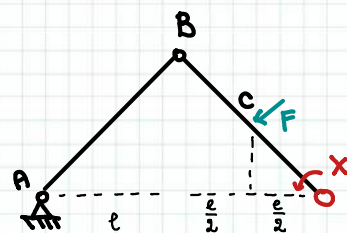
la struttura non presenta gradi di libertà, risulta invece avere 6 qde e 7 qdv \rightarrow iperstatica. la struttura è a nodi fissi, AB biella

Vincolo in D. L'eq^{te} di congruenza associata è $\varphi_D = 0$. I nodi sono fissi.

Valuto tutti i contributi per la rotazione in D:

$$\downarrow \oplus \frac{X\ell\sqrt{2}}{3EI} + \frac{F(\sqrt{2}\ell)^2}{16EI} = 0 \quad \frac{\sqrt{2}X}{3} = -\frac{2F\ell}{16} \quad X = -\frac{3}{8\sqrt{2}} F\ell$$

quindi posso usare gli schemi noti in quanto $\circ = \text{pin}$



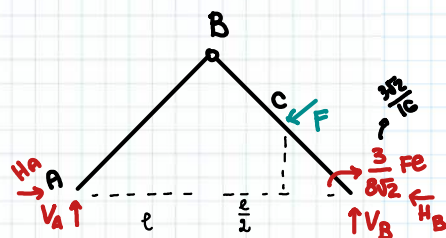
Applico le eqⁿⁱ cardinali della statica per ricavare le altre reazioni vincolari:

$$H_A - F\frac{\sqrt{2}}{2} - H_B = 0 \quad H_B = -\frac{\sqrt{2}}{2}F + \frac{5\sqrt{2}}{32}F = -\frac{11\sqrt{2}}{32}F$$

$$V_A + V_B - F\frac{\sqrt{2}}{2} = 0 \quad V_A = \frac{\sqrt{2}}{2}F - \frac{11\sqrt{2}}{32}F = \frac{5\sqrt{2}}{32}F = H_A$$

$$\downarrow M(A) = -F\frac{\sqrt{2}}{2}\ell - \frac{3\sqrt{2}}{16}F\ell + V_B \cdot 2\ell = 0 \quad V_B = \frac{11\sqrt{2}}{32}F$$

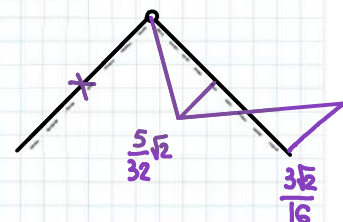
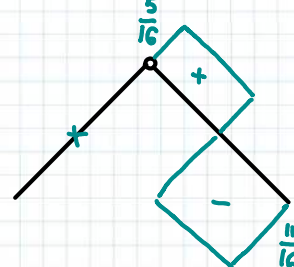
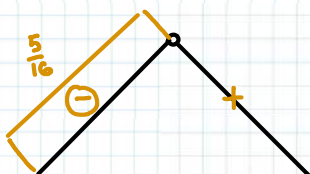
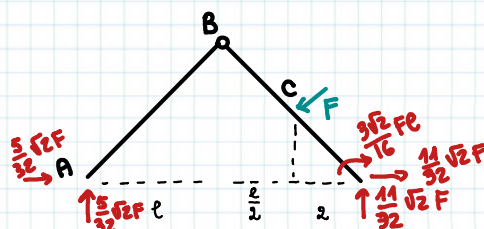
Per condizione di BIELLA $\rightarrow V_A = H_A$ in modulo



$$\frac{N}{F} \leftarrow \oplus \rightarrow$$

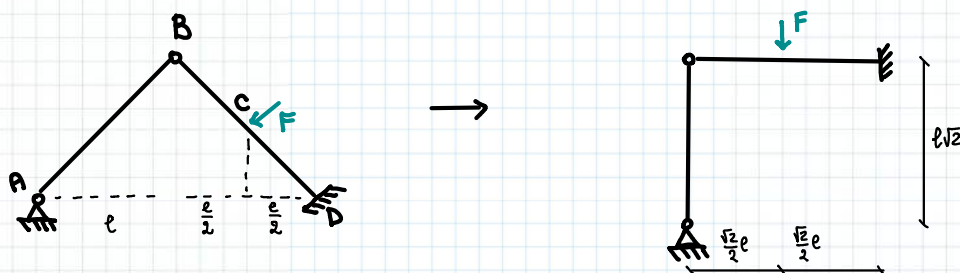
$$\frac{T}{F} \leftarrow \oplus \rightarrow$$

$$\frac{M}{F\ell} \leftarrow \oplus \rightarrow$$



OSSERVAZIONE:

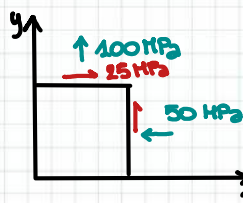
Potremo ruotare il sistema di riferimento della struttura:

**ERRORI COMUNI RISCONTRATI:**

- Definire il tratto AB una "biella scarica": AB è una BIELLA (\Rightarrow solo azioni assiali) ma NON è scarica.
- Svincolare scorrettamente: es. mettere incognita iperstatica X come coppia in B. In B c'è già una cerniera, quindi il momento è NULLO.
- Considerare la lunghezza della trave sbagliata: è $l\sqrt{2}$, non l (da utilizzare anche nei coefficienti elastici).
- Scrivere in maniera scorretta l'eq^{ne} di congruenza. Questa deve essere coerente con la struttura originaria.
- Considerare la struttura come unisostatica

③

Stato di tensione PIANO $\rightarrow \sigma_z = 0$



$$[\sigma] = \begin{bmatrix} -50 & 25 & 0 \\ 25 & 100 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Per ricavare le tensioni principali posso procedere con 2 metodi.

- 1- Problema autovalori
- 2- cerchi di Mohr (graficamente)

Soluzioni:

$$\sigma_1 = 104 \text{ MPa}$$

$$\sigma_2 = 0 \text{ MPa}$$

$$\sigma_3 = -54 \text{ MPa}$$

$$\{n_1\} = \begin{Bmatrix} 4/25 \\ 1 \\ 0 \end{Bmatrix} \quad \{n_2\} = \begin{Bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{Bmatrix} \quad \{n_3\} = \begin{Bmatrix} -25/4 \\ 1 \\ 0 \end{Bmatrix}$$

Posso normalizzarli per avere il vettore di modulo unitario

