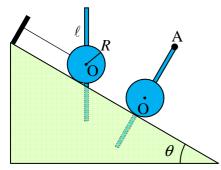
Corsi di Laurea in Ingegneria Biomedica, dell'Informazione, Elettronica e Informatica Canale 3 (Prof. G. Naletto)

Seconda Prova in Itinere di Fisica Generale 1 - Padova, 12 Giugno 2014

Cognome Nome Matricola Matricola

Problema 1



Un corpo rigido è costituito da un cilindro omogeneo di raggio R e da due sbarrette sottili omogenee identiche, ciascuna di lunghezza $\ell=2R$ e massa $m_S=2$ kg orientate perpendicolarmente alla superficie laterale del cilindro, diametralmente opposte e aventi un estremo attaccato alla stessa superficie; il momento d'inerzia del corpo rigido rispetto all'asse O del cilindro è $I_O=0.72$ kgm². Il cilindro, di massa $m_C=2m_S/3$, è appoggiato con l'asse orizzontale su un piano inclinato; il piano è scabro, realizzato con un incavo che consente il movimento delle sbarrette durante il rotolamento del corpo ed è inclinato di un angolo $\theta=\pi/6$ rad rispetto all'orizzontale. Il corpo è mantenuto inizialmente fermo sul piano con le sbarrette verticali grazie ad un filo ideale teso parallelo al piano ad una distanza R dal piano stesso e fissato alla

superficie laterale del cilindro (vedi figura: prima posizione del corpo). Determinare:

- a) il modulo f_{as} della forza di attrito statico;
- b) il raggio *R* del cilindro.

[Suggerimento: si consiglia di esprimere le formule in funzione di m_S ed R, esplicitando m_C ed ℓ come sopra indicato.] Ad un certo istante si taglia il filo ed il corpo inizia a scendere lungo il piano inclinato con un moto di puro rotolamento. Dopo aver rotolato di un angolo $\phi = \pi + \theta$ dalla posizione iniziale (quindi con le sbarrette perpendicolari al piano inclinato; vedi in figura la seconda posizione del corpo), l'estremo superiore A di una delle due sbarrette si aggancia ad un perno ed il corpo inizia a ruotare attorno ad un asse orizzontale fisso passante per A parallelo all'asse del cilindro. Determinare (nel sistema di riferimento fisso):

- c) il modulo v_{CM} della velocità del centro di massa del corpo un istante prima dell'urto;
- d) il modulo v_A della velocità dell'estremo A della sbarretta nello stesso istante;
- e) il modulo ω' della velocità angolare del corpo rigido un istante dopo l'urto.

Problema 2

Tre moli di un gas ideale monoatomico sono soggetti al ciclo frigorifero ABCDA. Il gas, che si trova inizialmente allo stato A all'interno di un contenitore adiabatico ideale, viene portato allo stato B tramite un'espansione libera in cui l'entropia dell'universo varia di $\Delta S_{U,AB} = 27.4 \text{ J/K}$. Mantenendo costante il volume e togliendo l'isolamento del contenitore, il gas viene portato in modo molto lento e graduale senza attriti allo stato C, alla temperatura $T_C = 150 \text{ K}$; durante questa trasformazione, il gas cede all'ambiente un calore $Q_{BC} = -7500 \text{ J}$. Per mezzo di una trasformazione adiabatica reversibile, il gas viene poi portato allo stato D in cui il volume del gas ritorna ad essere quello dello stato iniziale A. Infine, a volume bloccato, il gas viene messo in contatto termico con un serbatoio a temperatura T_A finché ritorna allo stato iniziale. Dopo aver disegnato il ciclo nel diagramma pV, determinare:

- a) la temperatura T_D del gas in D;
- b) il lavoro W fatto dal gas nel ciclo;
- c) l'efficienza ξ del ciclo;
- d) la variazione di entropia $\Delta S_{U,ciclo}$ dell'universo nel ciclo.

Nell'ipotesi che il lavoro necessario per realizzare il ciclo venga prodotto da una macchina termica reversibile operante tra una miscela di acqua e ghiaccio alla temperatura $T_2 = 273.15$ K ed un serbatoio alla temperatura $T_1 = 200$ K, determinare:

e) la massa m di acqua solidificata nella macchina termica (calore latente di solidificazione dell'acqua: $\lambda_g = 3.3 \cdot 10^5$ J/kg).

Soluzioni

Problema 1

Per avere equilibrio statico, la somma dei momenti rispetto al polo O deve essere uguale a zero. Siccome tensione, forza peso e reazione normale hanno momento nullo, si ha che:

$$\vec{R} \times \vec{f}_{as} = 0 \implies f_{as} = 0$$

oppure, prendendo come polo dei momenti il punto di contatto C, e visto che il centro di massa sta in O:

$$\vec{R} \times \vec{T} + \vec{R} \times m_{TOT} \vec{g} = 0 \implies RT - Rm_{TOT} g \sin \theta = 0 \implies T = m_{TOT} g \sin \theta = 0;$$

$$f_{as} + T - m_{TOT}g\sin\theta = 0 \implies f_{as} = m_{TOT}g\sin\theta - T = 0$$

b)
$$I_O = \frac{1}{2}m_CR^2 + 2\left[\frac{1}{12}m_S\ell^2 + m_S\left(\frac{\ell}{2} + R\right)^2\right] = \frac{1}{3}m_SR^2 + 2\left(\frac{1}{3}m_SR^2 + 4m_SR^2\right) = 9m_SR^2 \implies R = \sqrt{\frac{I_O}{9m_S}} = 0.2 \text{ m}$$

c)
$$m_{TOT}gh = \frac{1}{2}I_O\omega^2 + \frac{1}{2}m_{TOT}v_{CM}^2 \implies \frac{8}{3}m_Sg(\pi + \theta)R\sin\theta = \frac{1}{2}(9m_SR^2)\frac{v_{CM}^2}{R^2} + \frac{1}{2}\frac{8}{3}m_Sv_{CM}^2 \implies$$

$$\Rightarrow v_{CM} = \sqrt{\frac{8}{15} g \pi R \sin \theta} = 1.28 \text{ m/s}$$

oppure, prendendo come polo il punto di contatto C:

$$Rm_{TOT}g\sin\theta = I_C\alpha = \left(9m_SR^2 + m_{TOT}R^2\right)\alpha = \frac{35}{3}m_SR^2\frac{a_{CM}}{R} \quad \Rightarrow \quad a_{CM} = \frac{8}{35}g\sin\theta; \quad v_{CM} = \sqrt{2a_{CM}(\pi + \theta)R^2}$$

oppure, prendendo come polo il centro O del cilindro:

$$m_{TOT}g\sin\theta - f'_{as} = m_{TOT}a_{CM}$$
 \Rightarrow $f'_{as} = m_{TOT}g\sin\theta - m_{TOT}a_{CM} = \frac{8}{3}m_s(g\sin\theta - a_{CM})$

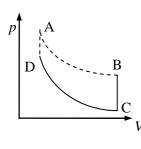
$$Rf_{as} = I_O \alpha \quad \Rightarrow \quad R\frac{8}{3}m_s \left(g\sin\theta - a_{CM}\right) = 9m_S R^2 \frac{a_{CM}}{R} \quad \Rightarrow \quad a_{CM} = \frac{8}{35}g\sin\theta; \quad v_{CM} = \sqrt{2a_{CM}(\pi + \theta)R^2}$$

d)
$$\vec{v}_A = \vec{v}'_A + \vec{v}_{CM} + \vec{\omega} \times \vec{r}_A \implies v_A = v_{CM} + \frac{v_{CM}}{R} (\ell + R) = 4v_{CM} = 5.13 \text{ m/s}$$

e)
$$\vec{L}_{in,A} = \vec{L}_{fin,A} \implies I_O \vec{\omega} + \vec{r} \times m_{TOT} \vec{v}_{CM} = I_A \vec{\omega} \implies 9m_S R^2 \omega - (\ell + R) \frac{8}{3} m_S v_{CM} = \left(I_O + \frac{8}{3} m_S (\ell + R)^2\right) \omega \implies 0$$

$$\Rightarrow 9m_S R^2 \frac{v_{CM}}{R} - 3R \frac{8}{3} m_S v_{CM} = \left(9m_S R^2 + \frac{8}{3} m_S 9R^2\right) \omega \Rightarrow \omega = \frac{1}{33} \frac{v_{CM}}{R} = 0.194 \text{ rad/s}$$

Problema 2



E' da notare che il ciclo è frigorifero pur essendo percorso in senso orario nel diagramma pV. Questo è dovuto al fatto che nell'espansione libera non si compie lavoro, così come nelle due isocore: rimane quindi in gioco il solo lavoro della trasformazione adiabatica

nelle due isocore: rimane quindi in gioco il solo lavoro reversibile, che ha segno negativo.

a)
$$\Delta S_{U,AB} = nR \ln \frac{V_B}{V_A} \implies \frac{V_B}{V_A} = e^{\frac{\Delta S_{U,AB}}{nR}} = 3 = \frac{V_C}{V_D}$$

$$T_C V_C^{\gamma-1} = T_C V_C^{\gamma-1} \implies T_C = T_C \left(\frac{V_C}{V_C}\right)^{\gamma-1} = 312$$

$$T_C V_C^{\gamma - 1} = T_D V_D^{\gamma - 1}$$
 \Rightarrow $T_D = T_C \left(\frac{V_C}{V_D}\right)^{\gamma - 1} = 312 \text{ K}$

b)
$$W = W_{CD} = -\Delta U_{CD} = -nc_V (T_D - T_C) = -6061 \text{ J}$$

oppure
$$W = Q_{TOT} = Q_{BC} + Q_{DA} = nc_V (T_C - T_B) + nc_V (T_A - T_D) = nc_V (T_C - T_D)$$

c)
$$Q_{BC} = nc_V (T_C - T_B) \implies T_B = T_C - \frac{Q_{BC}}{nc_V} = 350.5 \text{ K} = T_A; \qquad \xi = \frac{Q_{ASS}}{|W|} = \frac{nc_V (T_A - T_D)}{|nc_V (T_C - T_D)|} = \frac{T_A - T_D}{|T_C - T_D|} = 0.237$$

d)
$$\Delta S_{U,ciclo} = \Delta S_{U,AB+DA} = \Delta S_{gas,AB} + \Delta S_{gas,DA} + \Delta S_{amb,DA} = \Delta S_{U,AB} + nc_V \ln \frac{T_A}{T_D} + \frac{-nc_V (T_A - T_D)}{T_A} = 27.6 \text{ J/K}$$

$$\text{oppure } \Delta S_{U,ciclo} = \Delta S_{amb,ciclo} = \Delta S_{amb,BC} + \Delta S_{amb,DA} = -\Delta S_{gas,BC} + \Delta S_{amb,DA} = -nc_V \ln \frac{T_C}{T_B} + \frac{-nc_V \left(T_A - T_D\right)}{T_A}$$

e)
$$W = -W_{macc} = -\eta Q_{ASS} = -\left(1 - \frac{T_1}{T_2}\right) m \lambda_g \implies m = -\frac{W}{\lambda_g} \frac{T_2}{T_2 - T_1} = 0.0686 \text{ kg}$$