Zastosowanie technik rozmytych do oceny jakości sygnału PPG

Tomasz Hawro Jan Słowik Karolina Antonik

Problem do rozwiązania

Problem

Sygnały PPG pochodzące z urządzenia Empatica E4 są wątpliwej jakości

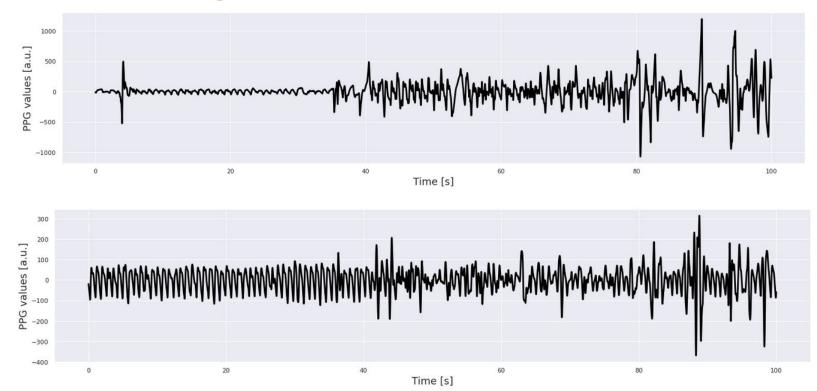
Rozwiązanie

Automatyczne narzędzie oceniające jakość sygnału PPG

Zysk

Odfiltrowane sygnały o dobrej jakości są odpowiednim inputem do modeli Al

Przykładowe sygnały PPG



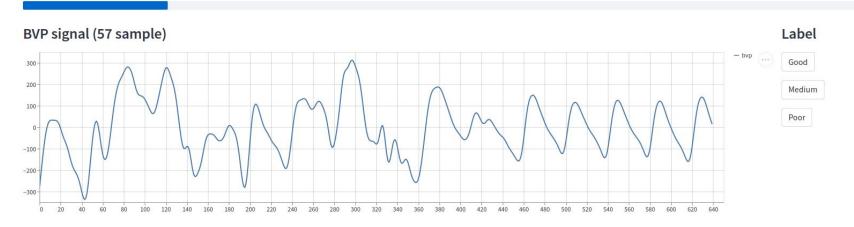
Kroki do osiągnięcia celu

- 1. Stworzenie narzędzia do adnotacji danych
- 2. Adnotacja ok. tysiąca 10-sekundowych fragmentów sygnałów pod kątem jakości
- 3. Analiza sygnałów w celu znalezienia cech, które mogłyby świadczyć o jakości
- 4. Stworzenie zbioru danych składającego się z cech sygnałów (input) i etykiet jakości (target)
- 5. Wyznaczenie reguł służących do wyuczenia modelu Mamdani
- 6. Wyuczenie modelu Mamdani

Narzędzie do adnotacji danych

Fuzzy Annotator!

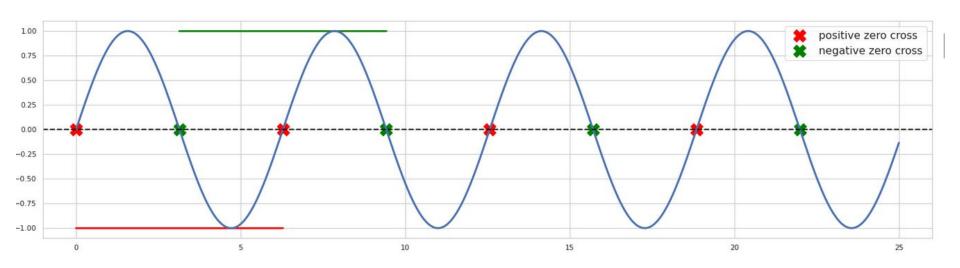
You are Tomek



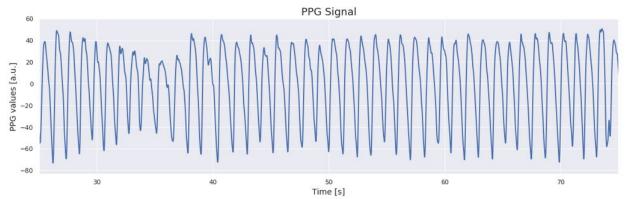
Cechy świadczące o jakości

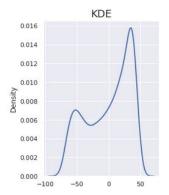
- std odchylenie standardowe sygnału
- skew skośność dystrybucji wartości sygnału
- kurtosis kurtoza dystrybucji wartości sygnału
- **entropy** entropia sygnału
- pos_zc_int_mean średnia interwałów przecięć przez zero z minusa na plus
- pos_zc_int_std odchylenie standardowe interwałów przecięć przez zero z minusa na plus
- neg_zc_int_mean średnia interwałów przecięć przez zero z plusa na minus
- neg_zc_int_std odchylenie standardowe interwałów przecięć przez zero z plusa na minus

Przecięcia przez zero

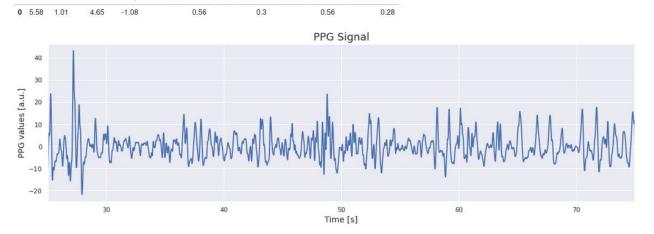


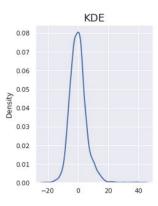


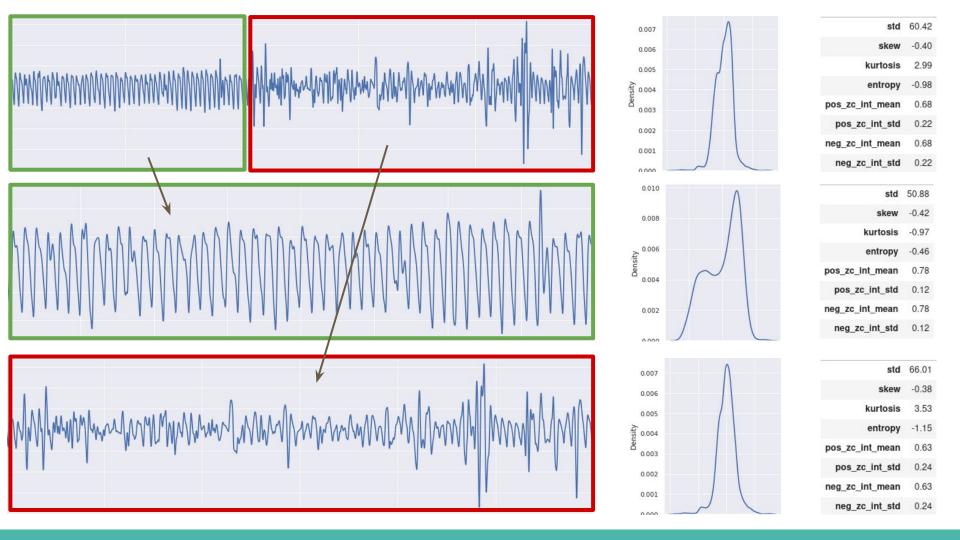




std	skew	kurtosis	entropy	pos_zc_int_mean	pos_zc_int_std	neg_zc_int_mean	neg_zc_int_std
5.58	1.01	4.65	-1.08	0.56	0.3	0.56	0.28



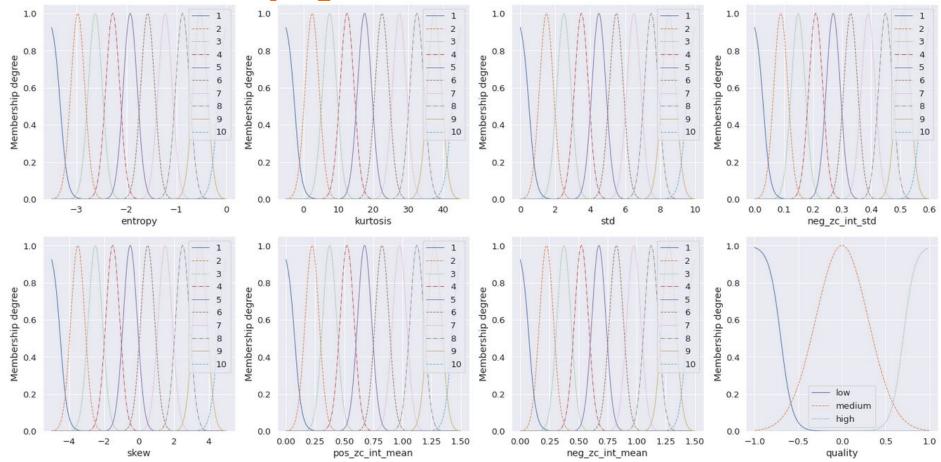




Zbiór danych

	std	skew	kurtosis	entropy	pos_zc_int_mean	pos_zc_int_std	neg_zc_int_mean	neg_zc_int_std	label
count	1049.000000	1049.000000	1049.000000	1049.000000	1049.000000	1049.000000	1049.000000	1049.000000	1049.000000
mean	71.398569	-0.005707	2.155045	-0.966497	0.670913	0.213404	0.670496	0.216351	-0.342231
std	80.771093	0.887452	5.050068	0.531913	0.259973	0.167205	0.259651	0.156003	0.865000
min	0.498119	-6.278308	-1.453442	-3.427461	0.171845	0.007440	0.170886	0.010155	-1.000000
25%	10.505289	-0.421837	-0.758180	-1.205916	0.472673	0.092818	0.465444	0.100608	-1.000000
50%	47.408679	-0.108233	0.222546	-0.785828	0.667757	0.200875	0.666049	0.198341	-1.000000
75%	100.776425	0.247694	2.904381	-0.557921	0.843835	0.295669	0.838565	0.305581	1.000000
max	754.943358	4.913352	42.376044	-0.325507	2.190898	2.684132	2.170234	1.801960	1.000000

Stworzenie rozmytego zbioru



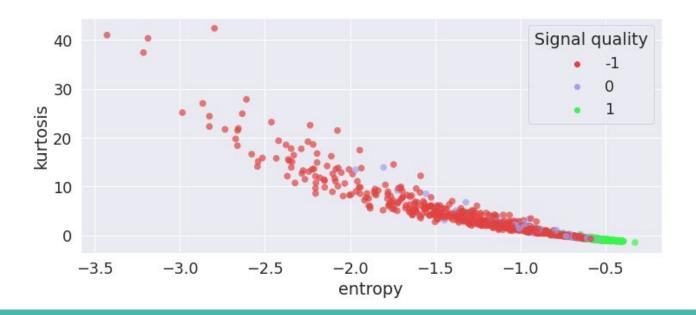
Reguly

- 1. IF (entropy IS 10) AND (kurtosis IS 1) THEN (quality IS high)
- 2. IF (kurtosis IS 5) OR (kurtosis IS 6) OR (kurtosis IS 7) OR (kurtosis IS 8) OR (kurtosis IS 8) OR (kurtosis IS 10) THEN (quality IS low)
- 3. IF (skew IS 3) AND (NOT (pos_zc_int_mean IS 1)) THEN (quality IS high)
- 4. IF (entropy IS 7) AND (kurtosis IS 1) THEN (quality IS medium)
- 5. IF (entropy IS 8) AND (neg_zc_int_std IS 1) THEN (quality IS high)
- 6. IF (entropy IS 7) AND (neg_zc_int_std IS 2) THEN (quality IS medium)
- 7. IF (pos_zc_int_mean IS 1) AND (neg_zc_int_mean IS 1) THEN (quality IS low)
- 8. IF (pos_zc_int_mean IS 1) AND (neg_zc_int_mean IS 1) THEN (quality IS low)
- 9. IF (pos_zc_int_mean IS 2) AND (neg_zc_int_mean IS 2) THEN (quality IS low)
- 10. IF (pos_zc_int_mean IS 3) AND (neg_zc_int_mean IS 3) THEN (quality IS low)
- 11. IF (pos_zc_int_mean IS 8) AND (neg_zc_int_mean IS 8) THEN (quality IS high)

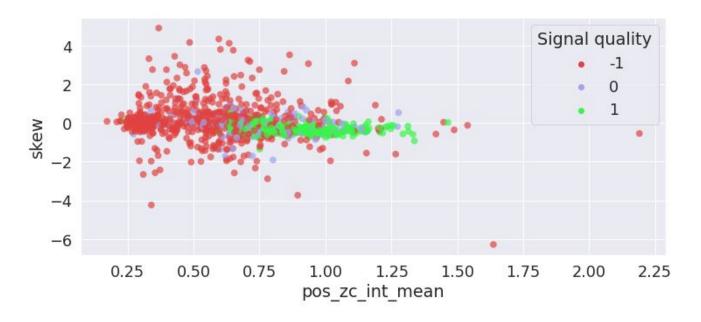
IF (entropy IS 10) AND (kurtosis IS 1) THEN (quality IS high)

IF (kurtosis IS 5) OR (kurtosis IS 6) OR (kurtosis IS 7) OR (kurtosis IS 8) OR (kurtosis IS 9) OR (kurtosis IS 10) THEN (quality IS low)

IF (entropy IS 7) AND (kurtosis IS 1) THEN (quality IS medium)



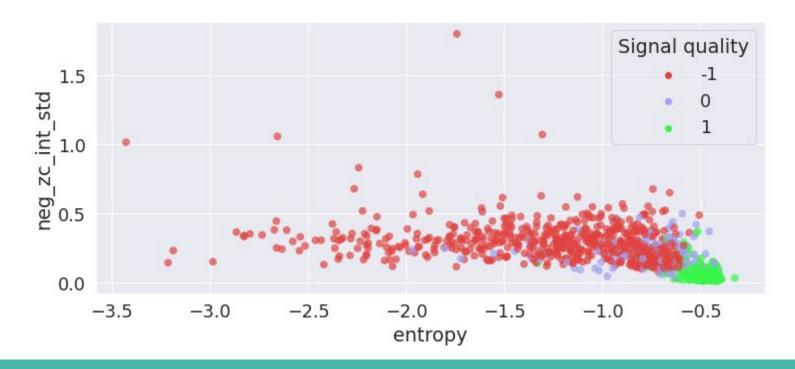
IF (skew IS 3) AND (NOT (pos_zc_int_mean IS 1)) THEN (quality IS high)



IF (entropy IS 8) AND (neg_zc_int_std IS 2) THEN (quality IS medium)

IF (entropy IS 9) AND (neg_zc_int_std IS 1) THEN (quality IS high)

IF (entropy IS 10) AND (neg_zc_int_std IS 1) THEN (quality IS high)

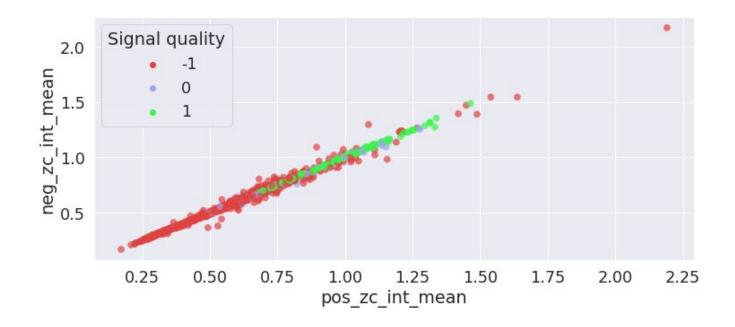


IF (pos_zc_int_mean IS 1) AND (neg_zc_int_mean IS 1) THEN (quality IS low)

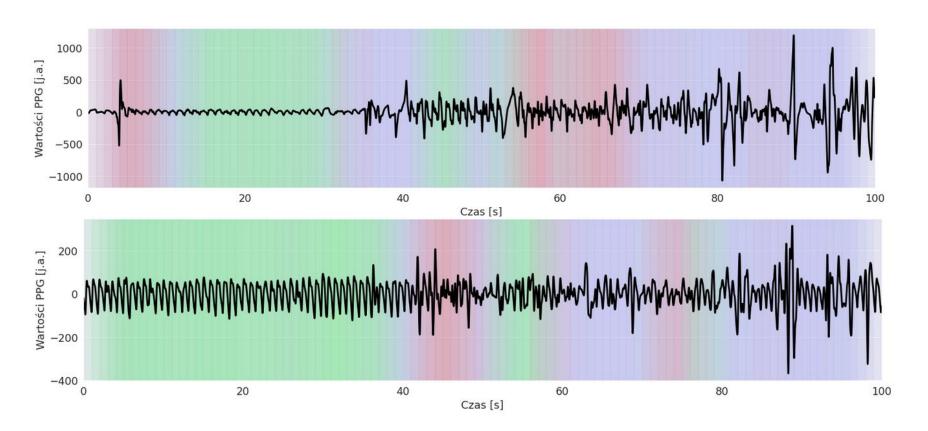
IF (pos_zc_int_mean IS 2) AND (neg_zc_int_mean IS 2) THEN (quality IS low)

IF (pos_zc_int_mean IS 3) AND (neg_zc_int_mean IS 3) THEN (quality IS low)

IF (pos_zc_int_mean IS 8) AND (neg_zc_int_mean IS 8) THEN (quality IS high)



Wyniki



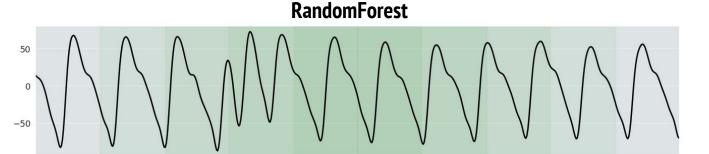
Zalety stosowania technik rozmytych

- Proste podejście oparte o reguły
- Otrzymana jakość sygnału jest ciągła z przedziału [-1, 1]. Klasyczne metody uczenia maszynowego (np. drzewo decyzyjne) zwracają jakość ze zbioru {-1, 0, 1}

Wady stosowania technik rozmytych

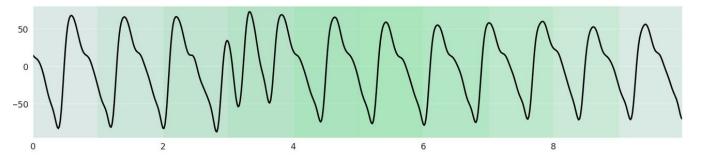
- Dużo pracy przy wyznaczaniu odpowiednich reguł
- Dłuższy czas inferencji
 - \circ RandomForest: 150 ms \pm 4.45 ms
 - Fuzzy: 2.92 s ± 98.3 ms

Inferencja RandomForest vs Mamdani

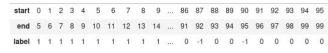


start	end	label
0	5	1.0
1	6	1.0
2	7	1.0
3	8	1.0
4	9	1.0
5	9	1.0

Mamdani

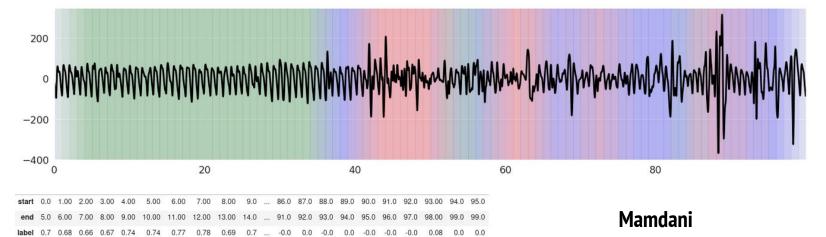


start	end	label
0	5	0.658495
1	6	0.682337
2	7	0.674330
3	8	0.676506
4	9	0.816360
5	9	0.816332



RandomForest

3 rows × 96 columns



3 rows × 96 columns

