Министерство науки и высшего образования Российской Федерации ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ АВТОНОМНОЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ ИТМО

Лабораторная работа №1 по дисциплине "Линейная алгебра и анализ данных"

Семестр I

Выполнили: студенты

Таряник Антон Александрович

гр. J3112 ИСУ 467677

Мавров Артём Николаевич

гр. J3112 ИСУ 466574

Вебер Кирилл Владимирович

гр. J3112 ИСУ 465380

Отчет сдан: 14.12.2024

 ${
m Caнкт-}\Pi{
m erep}{
m fypr}$ 2024

Цели

Цели данной лабораторной работы заключаются в приобретении практических навыков работы с матрицами, хранимыми в разреженном виде. Изучении преимущества разреженных матриц перед плотными.

Задачи

Для того, чтобы научиться работать с разреженными матрицами были поставлены и выполнены следующие задачи:

- Реализовать хранение матриц в разреженно-строчном виде. На выходе должен быть класс с методами подсчёта следа матрицы и вывода элемента по строке и столбцу.
- Реализовать функции сложения и произведения матриц, а также функцию умножения матрицы на скаляр.
- Реализовать функцию, которая считает определитель заданной матрицы, а также определяет, существует ли обратная матрица к данной.
- Написать тестирующую программу, чтобы убедиться в правильности реализованных функций.

Ход решения

.

Реализация первой задачи

Чтобы решить поставленные задачи, был выбран язык программирования C++, так как он обладает более высокой скоростью по сравнению с Python. Для реализации хранения матрицы в разреженном виде в классе были созданы следующие поля:

```
int n, m;
long double scalar = 1.0;
vector<long double> values;
vector<int> col;
vector<int> rowpointer;
string path;
```

Гле:

- n и m количество строк и столбцов матрицы.
- Scalar коэффициент, на который домножаются все элементы матрицы (по умолчанию равен единице).

• values - вектор непустых элементов матрицы, col - вектор, который хранит номер столбца каждого ненулевого элемента в values, rowpointer - вектор размерности n+1, хранит для каждой строки количество ненулевых элементов в пред идущих строках, причём для первой строки это количество считается равным нулю, т.е. rowpointer[0] = 0

Чтобы перейти к решению первой задачи лабораторной работы необходимо дать определение следа матрицы: **следом матрицы** называется сумма элементов на главной диагонали матрицы. Теперь, чтобы посчитать след матрицы, нужно в каждой строке і найти такой элемент j в values, что $\operatorname{col}[j] = i$. Для этого переберём все $i \in [1,n]$ и $j \in [rowpointer[i-1], rowpointer[i])$. Тогда values[j] соответсвует элементу в строке i - 1. Стоит заметить, что все нулевые элементы будут проигнорирваны данным алгоритмом, поэтому уже на данном этапе разреженные матрицы могут ускорить время выполнения программы и сократить используемую память. Конечная сумма также должна умножаться на скаляр - некоторый коэффициент, на который умножается матрица.

Код метода подсчёта следа матрицы:

Реализация метода поиска элемента по номеру строки и столбца не менее тривиальна: по аналогии с методом подсчёта следа матрицы переберём все элементы из искомой строки и найдём искомый элемент в values.

Код метода поиска элемента:

```
long double get_element(int i, int j)
2
3
           if(col[rowpointer[i - 1]] > j || col[rowpointer[i] - 1] < j)</pre>
5
6
                return 0;
           for(int value_index = rowpointer[i - 1]; value_index < rowpointer[i];</pre>
9
           value_index++)
10
                if(col[value_index] == j)
11
12
                    return values[value_index];
13
14
15
           return 0;
16
       }
```

Реализация второй задачи

Для реализации функции сложения матриц был реализован следующий алгоритм: для каждой строки ненулевые элементы записываются в словарь string_values с помощью функции get_matrix_string_sum. В string_values ключом служит номер столбца элемента, а значением - значение элемента. Далее, в функции merge_string_to происходит слияние string_values в векторы new_values и new_col, а также обновляется состояние new_rowpointer. После обхода всех элементов в values матриц, которые нужно суммировать, функцией создаётся и возвращается новая матрица С, которая является результатом суммы матриц А и В. С кодом вспомогательных функций вы можете ознакомиться на GitHub

Код функции sum of matrix

```
Matrix sum_of_matrix(Matrix& A, Matrix& B) {
2
       if (A.n != B.n || A.m != B.m) {
          cout << "Mistake";</pre>
          return A:
4
5
      int n = A.n;
6
7
      int m = A.m;
      vector < long double > new_values;
      vector < int > new_col;
10
      vector < int > new_rowpointer(n + 1, 0);
11
       for(int rowpointer_index = 1; rowpointer_index < n + 1; rowpointer_index++)</pre>
12
           map < int , long double > string_values;
13
           get_matrix_string_sum(string_values, A, rowpointer_index);
14
           get_matrix_string_sum(string_values, B, rowpointer_index);
15
           merge_string_to_new_vectors(new_values, new_col, string_values);
           new_rowpointer[rowpointer_index] = new_rowpointer[rowpointer_index - 1]
17
18
           + string_values.size();
19
      Matrix C = Matrix(n, m, new_values, new_col, new_rowpointer);
20
21
       return C;
```

Так как умножение матрицы на скаляр предполагает умножение каждого элемента матрицы на этот самый скаляр, его можно вынести как отдельное поле в классе. Это поле назовём scalar и при умножении матрицы на скаляр будем умножать не всю матрицу, а поле scalar. Тогда время такой операции сократится с O(values.size()) до O(1), что работает гораздо быстрее. С помощью данной оптимизации функция умножения на скаляр становится тривиальной:

Функция умножения на скаляр

```
void multiply_scalar(int scalar, Matrix& A) {
    A.scalar *= scalar;
}
```

Для реализации функции умножения матриц проделаем процедуру, аналогичную сложению матриц: получим два словаря, которые содержат все ненулевые элементы матриц A и B, а затем для каждого элемента новой матрицы вычислим сумму произведений элементов вектора-строки и вектора-столбца с помощью полученных словарей.

Функции multiply_vectors и multiply_matrix:

```
Matrix multiply_matrix(Matrix& A, Matrix& B) {
       if (A.m != B.n) {
2
           cout << "Mistake \n";</pre>
3
4
           return A:
      int new_n = A.n;
6
      int new_m = B.m;
7
      vector < long double > new_values;
      vector < int > new_col;
9
10
      vector<int> new_rowpointer(new_n + 1, 0);
      // column values of matrix B
11
      map<int, map<int, long double>> column_values;
12
      // string values of matrix A
13
      map<int, map<int, long double>> string_values;
14
      for(int i = 1; i < A.rowpointer.size(); i++)</pre>
15
16
           get_matrix_string_sum(string_values[i - 1], A, i);
17
18
      }
      for(int j = 0; j < B.m; j++)
19
20
           get_matrix_column_sum(column_values[j], B, j);
21
      }
22
      for(int i = 0; i < new_n; i++)</pre>
23
24
           int cnt_of_not_zero_elements = 0;
25
26
           for(int j = 0; j < new_m; j++)
27
               long double new_value = 0;
28
29
               for(pair<int, long double> string_value : string_values[i])
30
31
                    long double value = string_value.second;
                   long double index = string_value.first;
32
                   if(column_values[j].count(index) == 0)
33
34
35
                        continue;
36
                   value *= column_values[j][index];
37
                    new_value += value;
38
39
40
               new_value = new_value * A.scalar * B.scalar;
41
42
               if(new_value != 0)
43
                    cnt_of_not_zero_elements++;
44
                    new_values.push_back(new_value);
45
                   new_col.push_back(j);
46
47
48
           }
           new_rowpointer[i + 1] = new_rowpointer[i] + cnt_of_not_zero_elements;
49
50
       }
51
       Matrix C = Matrix(new_n, new_m, new_values, new_col, new_rowpointer);
       return C:
52
53
```

Реализация третьей задачи

Определитель матрицы можно вычислить двумя известными способами: с помощью метода алгебраических дополнений и метода Гаусса. В данной работе будет приведено решение методом Гаусса, так как метод алгебраических дополнений работает за O(n!), в то время, как метод Гаусса за $O(n^3)$. Кратко опишем метод Гаусса: Для начала находится наибольший элемент строки для снижения погрешности. Далее при необходимости строки меняются местами и вычитаются (при вычитании можно умножать строку на скаляр). Алгоритм повторяется до тех пор пока матрица не придёт к треугольному виду, после чего вычисляется определитель как произведение элементов на главной диагонали. При этом, матрица

называется невырожденной, если её определитель не равен нулю. У невырожденных матриц есть важное свойство: у них всегда есть обратная матрица, поэтому зная определитель, можно определить, существует обратная матрица к данной, или нет.

Код функции подсчёта определителя

.

```
pair < long double, string > get_determinant(Matrix matrix) {
       int n = matrix.n;
       vector<long double> values = matrix.values;
       vector<int> col = matrix.col;
4
5
       vector<int> rowpointer = matrix.rowpointer;
6
7
       vector<int> order(n + 1);
       vector < long double > nw_values;
       vector < int > nw_col;
9
10
       vector < int > nw_rowpointer;
11
       long double det = 1.0;
       long double factor;
12
13
       int pivot_row;
       long double max_value;
14
15
       for (int i = 0; i < n + 1; i++) {</pre>
           order[i] = i;
17
       }
18
19
       for (int i = 0; i < n; i++) {</pre>
20
21
           max_value = 0.0;
22
23
           for (int j = i; j < n; j++) {
                for (int k = rowpointer[order[j]]; k < rowpointer[order[j] + 1]; k++) {</pre>
24
25
                    if (col[k] == i) {
26
                         if (abs(values[k]) > abs(max_value)) {
27
                             max_value = values[k];
                             pivot_row = j;
28
                        }
29
30
31
                        break;
                    }
32
               }
33
           }
34
           if (max_value == 0.0) {
36
                return make_pair(0.0, "No");
37
38
39
40
           det *= max_value;
41
42
           if (pivot_row != i) {
43
                swap(order[pivot_row], order[i]);
44
45
46
           for (int j = i + 1; j < n; j++) {
47
48
                if (col[rowpointer[order[j]]] == i) {
                    factor = values[rowpointer[order[j]]] / max_value;
49
50
                    values[rowpointer[order[j]]] = 0.0;
                    for (int k = rowpointer[order[j]] + 1, l =
52
                    rowpointer[order[i]] + 1; k < rowpointer[order[j] + 1]; k++) {</pre>
53
                        if (col[k] == col[1]) {
54
                             values[k] -= values[1] * factor;
55
56
                             1++;
                        }
57
                    }
58
               }
59
           }
60
61
           nw_rowpointer = rowpointer;
```

```
63
           for (int j = 0; j < n; j++) {
               for (int k = rowpointer[j]; k < rowpointer[j + 1]; k++) {</pre>
65
                    if (abs(values[k]) > 1e-5) {
66
                        nw_values.push_back(values[k]);
67
                        nw_col.push_back(col[k]);
                    }else {
68
                        for (int p = j + 1; p < n + 1; p++) {
69
                            nw_rowpointer[p] -= 1;
70
71
                    }
72
               }
73
74
           }
75
           values = move(nw_values);
           col = move(nw_col);
76
           rowpointer = move(nw_rowpointer);
77
78
79
       return make_pair(det, "Yes");
80
81
```

Тестирующая программа

Для тестирования выполненных заданий была разработана тестирующая программа. В ней присутствует класс который содержит аналогичные функции, только на плотных матрицах. В силу простоты этих функций и проверки их вручную, с ними можно сверяться. Далее генерируется случайные тесты на основе вводимых через консоль параметров. Также тесты учитывают заданную погрешность в силу не идеальности типа данных long double.

Вывод

В ходе данной лабораторной работы был подробно рассмотрен формат хранения матриц в разреженном виде. Также были изучены принципы работы функций и методов, необходимых для работы с разреженными матрицами. Данные знания и навыки помогут в будущем в предметной деятельности, в том числе при использовании библиотеки NumPy для работы с матрицами и тензорами.

Приложения

Ссылка на GitHub с лабораторной работой: https://github.com/artemmavrov/lab1_linal