

Тензорный подход к выражениям для второго спектрального момента

12 мая 2017

Запишем вектор дипольного момента в МСК и его производную по времени в нотации Эйнштейна, N_α – орты МСК:

$$\mu = \mu^\alpha N_\alpha, \quad \dot{\mu} = \dot{\mu}^\alpha N_\alpha + \mu^\alpha \dot{N}_\alpha$$

Матрица \mathbb{S} связывает координаты вектора в разных базисах: $N_\alpha = \mathbb{S}_\alpha^\beta n_\beta$. Производные ортов подвижной системы могут быть представлены с использованием скобки Пуассона по эйлеровым углам и импульсам (?):

$$\dot{N}_\alpha = \{N_\alpha, \mathcal{H}\}$$

Производная вектора дипольного момента преобразуется к виду:

$$\dot{\mu} = \dot{\mu}^\alpha \mathbb{S}_\alpha^\beta n_\beta + \mu^\alpha \{\mathbb{S}_\alpha^\beta, \mathcal{H}\} n_\beta$$

Несложно заметить, что матричный аналог первого слагаемого есть:

$$\dot{\mu}^\alpha \mathbb{S}_\alpha^\beta n_\beta = \mathbb{S}^\top \begin{bmatrix} \dot{\mu}_X \\ \dot{\mu}_Y \\ \dot{\mu}_Z \end{bmatrix}$$

Второе слагаемое может быть представлено в следующем виде:

$$\{\mathbb{S}_\alpha^\beta, \mathcal{H}\} = (\partial_k \mathbb{S}_\alpha^\beta) (\partial^l \mathcal{H}) J_l^k,$$

где под ∂ понимается следующий дифференциальный оператор, действующий в фазовом пространстве:

$$\partial = \left(\frac{\partial}{\partial \varphi}, \frac{\partial}{\partial \theta}, \frac{\partial}{\partial \psi}, \frac{\partial}{\partial p_\varphi}, \frac{\partial}{\partial p_\theta}, \frac{\partial}{\partial p_\psi} \right)$$

Несложно сообразить, что тензор J_l^k имеет следующее матричное представление (может быть представлен в виде блочной матрицы):

$$J_l^k = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & \mathbb{E} \\ -\mathbb{E} & 0 \end{bmatrix} \quad (1)$$

Осуществим переход к дифференциальному оператору, содержащему производные по компонентам углового момента (не будем уточнять вид матрицы \mathbb{G}):

$$\tilde{\partial} = \begin{bmatrix} \frac{\partial}{\partial \varphi} \\ \frac{\partial}{\partial \theta} \\ \frac{\partial}{\partial \psi} \\ \frac{\partial}{\partial J_x} \\ \frac{\partial}{\partial J_y} \\ \frac{\partial}{\partial J_z} \end{bmatrix} = \mathbb{U} \partial = \begin{bmatrix} \mathbb{E} & 0 \\ 0 & \mathbb{G} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \frac{\partial}{\partial \varphi} \\ \frac{\partial}{\partial \theta} \\ \frac{\partial}{\partial \psi} \\ \frac{\partial}{\partial p_\varphi} \\ \frac{\partial}{\partial p_\theta} \\ \frac{\partial}{\partial p_\psi} \end{bmatrix}$$

Осуществим замену дифференциального оператора в выражении для скобки Пуассона:

$$\{\mathbb{S}_\alpha^\beta, \mathcal{H}\} = (\partial_k \mathbb{S}_\alpha^\beta) (\partial^l \mathcal{H}) J_l^k = (\partial_k \mathbb{S}_\alpha^\beta) \left(\mathbb{U}_m^l \tilde{\partial}^m \mathcal{H} \right) J_l^k = (\partial_k \mathbb{S}_\alpha^\beta) \left(\tilde{\partial}^m \mathcal{H} \right) \tilde{J}_m^k, \quad \tilde{J}_m^k = \mathbb{U}_m^l J_l^k$$

Матричное представление тензора \tilde{J}_m^k выглядит следующим образом:

$$\tilde{J}_m^k = \begin{bmatrix} \mathbb{E} & 0 \\ 0 & \mathbb{G} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & E \\ -E & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & E \\ -\mathbb{G} & 0 \end{bmatrix}$$

Заметим, что вид матрицы \mathbb{G} не влияет на значение рассматриваемой скобки Пуассона (т.к. тензор $\partial_k \mathbb{S}_\alpha^\beta$ имеет первые три ненулевые компоненты, а тензор $\partial^l \mathcal{H}$ – последние три). Приходим к следующему выражению для скобки Пуассона:

$$\{\mathbb{S}_\alpha^\beta, \mathcal{H}\} = \partial_e \mathbb{S}_\alpha^\beta \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial \mathbf{J}},$$

где ∂_e – оператор дифференцирования по эйлеровым углам.