## Виртуальные частицы

На примере системы  $N_2$ -Ar сделаем преобразование координат, аналогичное введению приведенной массы в задаче двух тел, приводящее к возникновению виртуальных масс. Обозначим массы азотов за  $m_1$ ,  $m_2$ , аргона — за  $m_3$ . Радиусвекторам относительно лабораторной системы координат припишем соответстующие номера.

$$T = \frac{1}{2}m_1\dot{\mathbf{r}}_1^2 + \frac{1}{2}m_2\dot{\mathbf{r}}_2^2 + \frac{1}{2}m_3\dot{\mathbf{r}}_3^2 \tag{1}$$

Осуществим замену переменных  $\mathbf{r}_1, \mathbf{r}_2 \longrightarrow \mathbf{r}_{12}, \boldsymbol{\rho}_{12}$ :

$$\begin{cases} \boldsymbol{\rho}_{12} = \mathbf{r}_1 - \mathbf{r}_2 \\ \mathbf{r}_{12} = \frac{m_1 \mathbf{r}_1 + m_2 \mathbf{r}_2}{m_1 + m_2} \end{cases} \iff \begin{cases} \mathbf{r}_1 = \mathbf{r}_{12} + \frac{m_2}{m_1 + m_2} \boldsymbol{\rho}_{12} \\ \mathbf{r}_2 = \mathbf{r}_{12} - \frac{m_1}{m_1 + m_2} \boldsymbol{\rho}_{12} \end{cases}$$
(2)

Подставляя замену (2) в выражение кинетической энергии (1), получаем

$$T = \frac{1}{2}m_{12}\dot{\mathbf{r}}_{12}^2 + \frac{1}{2}\mu_{12}\dot{\boldsymbol{\rho}}_{12}^2 + \frac{1}{2}m_3\dot{\mathbf{r}}_3^2,\tag{3}$$

где были введены обозначения

$$m_{12} = m_1 + m_2, \qquad \frac{1}{\mu_{12}} = \frac{1}{m_1} + \frac{1}{m_2}.$$

Заметим, что вектор  $\boldsymbol{\rho}_{12}$  направлен вдоль линейной молекулы  $N_2$ , а вектор  $\mathbf{r}_{12}$  – к ее центру масс.

Проделаем аналогичную операцию с парой векторов  ${\bf r}_{12}, {\bf r}_3,$  введя переменные  ${m 
ho}_{\Sigma}, {\bf r}_{\Sigma}$ :

$$\begin{cases}
\boldsymbol{\rho}_{\Sigma} = \mathbf{r}_{12} - \mathbf{r}_{3} \\
\mathbf{r}_{\Sigma} = \frac{m_{12}\mathbf{r}_{12} + m_{3}\mathbf{r}_{3}}{m_{12} + m_{3}}
\end{cases}
\iff
\begin{cases}
\mathbf{r}_{3} = \mathbf{r}_{\Sigma} - \frac{m_{12}}{m_{12} + m_{3}}\boldsymbol{\rho}_{\Sigma} \\
\mathbf{r}_{12} = \mathbf{r}_{\Sigma} + \frac{m_{3}}{m_{12} + m_{3}}\boldsymbol{\rho}_{\Sigma}
\end{cases}$$

$$T = \frac{1}{2}m_{\Sigma}\dot{\mathbf{r}}_{\Sigma}^{2} + \frac{1}{2}\mu_{\Sigma}\dot{\boldsymbol{\rho}}_{\Sigma}^{2} + \frac{1}{2}\mu_{12}\dot{\boldsymbol{\rho}}_{12}^{2},$$
(4)

где были введены обозначения

$$m_{\Sigma} = m_1 + m_2 + m_3$$
, (сумма масс мономеров)  $\frac{1}{\mu_{\Sigma}} = \frac{1}{m_1 + m_2} + \frac{1}{m_3}$ . (приведенная масса мономеров)

Переместив начало системы отсчета в центр масс системы, исключаем первое слагаемое в (5).

$$T = \frac{1}{2}\mu_{\Sigma}\dot{\boldsymbol{\rho}}_{\Sigma}^2 + \frac{1}{2}\mu_{12}\dot{\boldsymbol{\rho}}_{12}^2. \tag{6}$$

Введем подвижную систему координат таким образом, чтобы линейная молекула и атом всегда находились в плоскости XZ, а атом лежал на оси OZ. Введем внутренние координаты  $\mathbf{q} = \{R, \Theta\}$ ; R – длина вектора  $\boldsymbol{\rho}_{\Sigma}$ , равная расстоянию между центром масс  $N_2$  и Ar,  $\Theta$  – угол поворота  $N_2$  относительно линии связи в подвижной плоскости.

$$\begin{array}{ll} \boldsymbol{\rho}_{\Sigma} \rightarrow \mathbf{R}_{1} = \{0,0,R\} \\ \boldsymbol{\rho}_{12} \rightarrow \mathbf{R}_{2} = \{l\cos\Theta,0,l\sin\Theta\} \end{array} \iff \begin{array}{ll} X_{1} = 0 & X_{2} = l\sin\Theta \\ Y_{1} = 0 & Y_{2} = 0 \\ Z_{1} = R & Z_{2} = l\cos\Theta \end{array}$$