

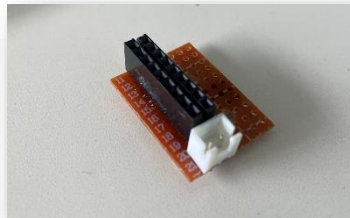


Objectifs de la séance :

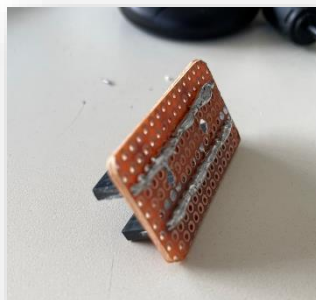
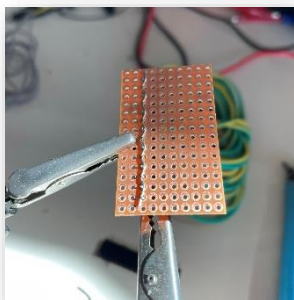
- Fabriquer un composant pour partager la masse de la carte Arduino Mega.
- Changement du bois pour le plexiglas pour les 4 planches fixées au châssis.

Réalisations :

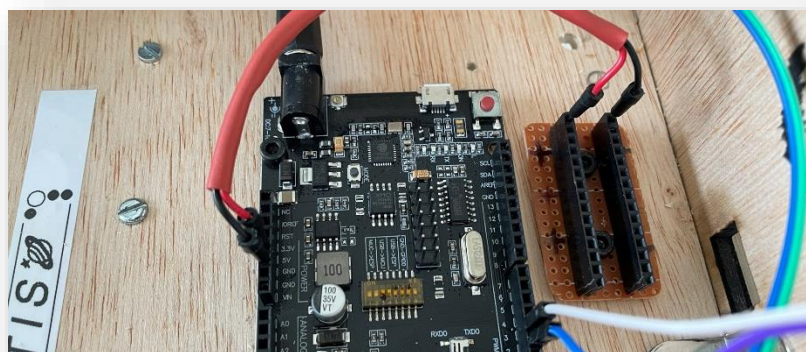
- Je commence par réaliser un composant où je peux connecter plus de 10 masses ensemble puisque la carte Arduino ne possède pas assez de ports pour tout nos capteurs.



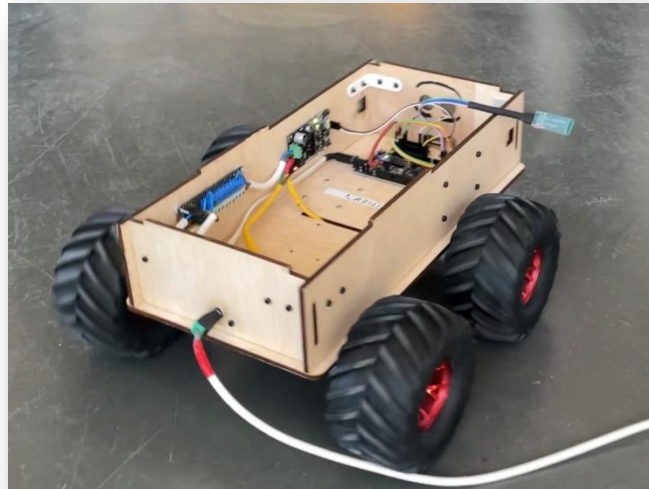
Après réflexion il va me falloir la même chose pour le 5V, je décide donc de recommencer pour avoir tout sur la même carte.



Puis je fixe ce nouveau composant sur le châssis et connecte les fils à la carte Arduino.



- Et une fois tout connecté voici le robot :



- Enfin je découpe 4 nouvelles planches plexiglas pour une nouveau look esthétique et plus de rigidité que le bois.

