

# Equações Diferenciais Ordinárias, Resumo A2

jãofredo e artu

05/06/2025

## Contents

1. Transformada de Laplace .....	2
1.1. Definição .....	2
1.2. Propriedades Com derivada .....	2
1.3. Função degrau .....	2
1.4. Propriedades com Função degrau .....	2
1.5. Função Impulso .....	2
1.6. Propriedades com Função Impulso .....	2
1.7. Convolução .....	3
2. Sistemas de EDO's de Primeira Ordem .....	3
2.1. Sistemas Lineares .....	3

# 1. Transformada de Laplace

## 1.1. Definição

**Definição 1.1.1:** (Transformada de Laplace)

Dada  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  contínua por partes e  $f \in O(e^{st})$ , definimos a Transformada de Laplace como

$$L\{f(t)\} = \int_0^{\infty} e^{-st} f(t) dt \quad (1)$$

## 1.2. Propriedades Com derivada

*Propriedade 1.2.1.:* Se  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  é derivável, então:

$$L\{f'(t)\} = sL\{f(t)\} - f(0) \quad (2)$$

Analogamente:

$$L\{f''(t)\} = s^2 L\{f(t)\} - sf(0) - f'(0) \quad (3)$$

E assim por diante.

Resolver EDO's com a transformada de Laplace se restringe a algebricamente buscar a inversa de  $L\{f(t)\}$ , justamente a função procurada.

## 1.3. Função degrau

A função degrau  $u_c$  é definida como:

$$u_{c(t)} = \begin{cases} 0 & \text{se } t < c \\ 1 & \text{se } t \geq c \end{cases} \quad (4)$$

## 1.4. Propriedades com Função degrau

*Propriedade 1.4.1.:* Se  $F(s) = L\{f(t)\}$  existe, dada  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ , então:

$$L\{u_c(t)f(t-c)\} = e^{-sc} \cdot L\{f(t)\} \quad (5)$$

*Propriedade 1.4.2.:* Se  $F(s) = L\{f(t)\}$  existe, dada  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ , então:

$$L\{e^{ct}f(t)\} = F(s-c) \quad (6)$$

Ou equivalentemente:

$$e^{ct}f(t) = L^{-1}\{F(s-c)\} \quad (7)$$

## 1.5. Função Impulso

A função impulso  $\delta$  satisfaz:

$$\begin{aligned} \delta(t) &= 0, t \neq 0 \\ \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t) dt &= 1 \end{aligned} \quad (8)$$

## 1.6. Propriedades com Função Impulso

A transformada de Laplace da função impulso é:

$$L\{\delta(t-c)\} = e^{-sc} \quad (9)$$

E também vale:

$$L\{\delta(t-c)f(t)\} = f(c)e^{-sc} \quad (10)$$

## 1.7. Convolução

Dadas  $F(s) = L\{f(t)\}$  e  $G(s) = L\{g(t)\}$ , a transformada do produto pode ser calculada como:

$$H(s) = F(s)G(s) = L\{h(t)\} \quad (11)$$

Onde:

$$h(t) = \int_0^t f(t-\tau)g(\tau)d\tau = \int_0^t f(\tau)g(t-\tau)d\tau \quad (12)$$

A função  $h$  é chamada de convolução de  $f$  e  $g$ , denotada por  $f * g$ .

## 2. Sistemas de EDO's de Primeira Ordem

### 2.1. Sistemas Lineares

Sistemas da forma:

$$Ax = x', A \in \mathbb{R}^{n \times n}, x \in \mathbb{R}^n \quad (13)$$

Têm solução constante em  $x' = 0$ .

Fazendo uma analogia em  $\mathbb{R}$ , temos  $x' = ax \Rightarrow x = e^{at}x_0$ . O mesmo vale para exponenciais de matrizes. Buscamos então soluções da eq. (13) da forma:

$$x(t) = ve^{\lambda t}, v \in \mathbb{R}^n, \lambda \in \mathbb{R} \quad (14)$$

Ou seja:

$$Ax = x' \Leftrightarrow Ave^{\lambda t} = \lambda ve^{\lambda t} \quad (15)$$

Como  $e^{\lambda t} \neq 0, \forall t \in \mathbb{R}$ :

$$Av = \lambda v \quad (16)$$

É exatamente o problema de autovalores da matriz de coeficientes  $A$ . Então seja  $A \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$ , e  $v_i, \lambda_i$  o  $i$ -ésimo autovetor e autovalor de  $A$ , respectivamente. Então a solução gera de eq. (13) é:

$$x(t) = c_1 v_1 e^{\lambda_1 t} + c_2 v_2 e^{\lambda_2 t} \quad (17)$$

Onde  $c_i$  é determinado pela condição inicial  $x(0) = x_0$ .

A Bebel não gosta de notação eq. (17), então vamos escrever a solução do jeito da patroa:

$$x(t) = X\Lambda X^{-1} \cdot x_0 \quad (18)$$

Onde  $X\Lambda X^{-1}$  é a decomposição espectral de  $A$  e:

$$\Lambda = \begin{pmatrix} e^{\lambda_1 t} & 0 \\ 0 & e^{\lambda_2 t} \end{pmatrix} \quad (19)$$