

Projeto de Filtros IIR

Processamento de Sinais Digitais

Arthur Cadore Matuella Barcella

12 de Agosto de 2024

Engenharia de Telecomunicações - IFSC-SJ

Sumário

1. Introdução	3
2. Questão 1	3
2.1. Projeto do Filtro IIR no Simulink:	3
2.1.1. Pré-Distorção do Sinal:	3
2.1.2. Normalização do Filtro:	4
2.1.3. Calculo das atenuações:	4
2.1.4. Calculo dos parâmetros do filtro:	
2.1.5. Calculo das Raízes do Filtro:	5
2.1.6. Calculo dos Coeficientes do Filtro:	5
2.1.7. Aplicando a função bilinear:	6
2.2. Script Matlab:	7
2.3. Resultados obtidos:	
2.3.1. Resposta em Frequência (Magnitude):	
2.3.2. Resposta em Frequência (Fase):	9
3. Questão 2	10
3.1. Montagem do Filtro IIR no Simulink:	
3.1.1. Resposta em Frequência (Magnitude):	
3.1.2. Resposta em Frequência (Fase):	11
3.1.3. Magnitude e Fase do Filtro:	11
3.1.4. Resposta ao impulso:	12
3.1.5. Polos e Zeros do Filtro:	12
3.1.6. Espalhamento de potência do filtro:	13
3.2. Comparativo entre outros Desings:	14
3.3. Aplicando o filtro no sinal de entrada:	
3.3.1. Script Matlab:	14
3.3.2. Resultados Obtidos:	
3.3.2.1. Sinal de Entrada:	
3.3.2.2. Sinal de 770Hz Filtrado:	
3.3.2.3. Sinal de 852Hz Filtrado:	19
3.3.2.4. Sinal de 941Hz Filtrado:	20
4. Conclução	91

1. Introdução

O objetivo deste relatório é apresentar o desenvolvimento do projeto de filtros IIR para o processamento de sinais digitais. O projeto foi desenvolvido utilizando o MATLAB e o Simulink, e tem como objetivo a filtragem de sinais digitais para a separação de componentes cossenoidais em um sinal composto.

2. Questão 1

Usando a transformação bilinear, projete um filtro passa-baixas Butterworth que atenda as seguintes especificações:

$$0.9 \le |H(e^{\{j\omega\}})| \le 1\tag{1}$$

$$0 \le \omega \le 0.2\pi \tag{2}$$

$$|H(e^{\{j\omega\}})| \le 0.2 \tag{3}$$

$$0.3\pi \le \omega \le \pi \tag{4}$$

Considere também que:

- Ts (tempo de amostragem) = 2
- Faça o mesmo projeto usando o MATLAB ou simulink. Plote a resposta em frequência

2.1. Projeto do Filtro IIR no Simulink:

2.1.1. Pré-Distorção do Sinal:

O primeiro passo no desenvolvimento do projeto foi a montagem do filtro IIR no Simulink. Utilizamos a ferramenta para alterar os parâmetros do filtro procurando pelos valores que atendessem as especificações de banda de passagem e de rejeição.

Seguindo a formula para transformação bilinear para transformar a frequência analógica em frequência digital:

$$\omega = \frac{2}{\mathrm{Ts}} \tan \left(\frac{\omega}{2}\right) \tag{5}$$

Desta forma, temos que o script matlab corresponte é:

```
1  wp = 0.2*pi;
2  wr = 0.3*pi;
3  ts = 2;
4
5  omega_ap = (2/ts)*tan(wp/2)
6  omega_ar = (2/ts)*tan(wr/2)
```

2.1.2. Normalização do Filtro:

A normalização do filtro é realizada para que o filtro projetado atenda as especificações de banda de passagem e de rejeição.

Para o processo de normalização, seguimos a tabela apresentada em aula que contém a seguinte transformada:

$$\Omega_p' = \frac{1}{a} \tag{6}$$

$$\Omega_r' = \frac{1}{a} \left(\frac{\Omega_r}{\Omega_p} \right) \tag{7}$$

Desta forma, temos que o script matlab corresponte é:

```
1  a = 1;
2  omega_p_linha = 1/a
3  omega_r_linha = omega_p_linha * (omega_ar/omega_ap)
```

2.1.3. Calculo das atenuações:

Para o calculo das atenuações, utilizamos a formula apresentada em aula para obter o valor de ganho em dB para a banda de passagem e de rejeição:

Para a banda de passagem:

$$G_p = 20\log_{10}(1 - \sigma_p) \tag{8}$$

• Para a banda de rejeição:

$$G_r = 20\log_{10}(\sigma_r) \tag{9}$$

Desta forma, temos que o script matlab corresponte é:

```
1  sigma_p = 0.9;
2  sigma_r = 0.2;
3  atenuacao_p = -1 * (20*log10(sigma_p));
5  atenuacao_r = -1 * (20*log10(sigma_r))
```

2.1.4. Calculo dos parâmetros do filtro:

Em seguida podemos calcular os demais parâmetros do filtro, que são dados através das seguintes espressões:

• Calculo do fator de normalização:

$$\epsilon = \sqrt{10^{0,1,A_p} - 1} \tag{10}$$

• Calculo da ordem do filtro:

$$n \ge \frac{\log_{10\left(\frac{10^{0,1,A_{r-1}}}{\epsilon^2}\right)}}{2\log_{10}\Omega'_r} \tag{11}$$

Desta forma, aplicando na sintaxe do matlab, temos que o script corresponte é:

```
eps = sqrt((10^(0.1*atenuacao_p))-1)
numerador = log10((10^(0.1*atenuacao_r)-1) / eps^2);
denominador = 2*log10(omega_r_linha);
n = ceil(numerador/denominador)
```

2.1.5. Calculo das Raízes do Filtro:

Em seguida, podemos calcular as raízes do filtro utilizando a função roots do matlab, para isso, utilizamos a seguinte formula:

$$1 + \epsilon^2 \left(-s'^2 \right)^n = 0 \tag{12}$$

Desta, forma, como possuimos um filtro de ordem 12, temos que o script matlab corresponte é:

```
roots([eps^2 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 1])

Raizes encontradas:
% -1.0900 + 0.2921i
% -1.0900 - 0.2921i
% -0.7979 + 0.7979i
% -0.7979 - 0.7979i
% -0.2921 + 1.0900i
% % -0.2921 - 1.0900i
```

2.1.6. Calculo dos Coeficientes do Filtro:

Em seguida, podemos calcular os coeficientes do filtro utilizando a função poly do matlab aplicando as raizes encontradas no calculo anterior.

```
poly([
2 -1.0900 + 0.2921i
3 -1.0900 - 0.2921i
4 -0.7979 + 0.7979i
5 -0.7979 - 0.7979i
6 -0.2921 + 1.0900i
7 -0.2921 - 1.0900i
8 ])
```

Com a aplicação da função poly, obtemos os coeficientes do filtro que são:

```
h'(s') = 2.0648 / ls'6 + 4.3600s'5 + 9.5048s'4 + 13.1362s'3 + 12.1033s'2 + 7.0697s + 2.0648
```

Em seguida, podemos aplicar a desnormalização do filtro para obter os coeficientes do filtro no domínio do tempo, para isso, utilizamos a função bilinear do matlab, a partir da seguinte formula:

$$s' = \left(\frac{1}{a}\right) \left(\frac{s}{\Omega_p'}\right) \tag{13}$$

Desta forma, temos que o resultado da espressão é o seguinte:

```
%h(s) = 0.0024 / 1s^6 1.4166s^5 + 1.0034s^4 + 0.4506s^3 + 0.1349s^2 + 0.0256s + 0.0024
```

E desta forma, os valores dos coeficiente podem ser separados em numerador e denominador, como apresentado abaixo, sendo o vetor 'a' o numerador e o vetor 'b' o denominador:

```
1 a = [1 1.4166 1.0034 0.4506 0.1349 0.0256 0.0024]
2 b = [0.0024]
```

2.1.7. Aplicando a função bilinear:

Por fim, podemos aplicar a função bilinear do matlab para obter os coeficientes do filtro no domínio do tempo, para isso, utilizamos a função bilinear do matlab, a partir do script abaixo:

```
1 [numerador, denominador] = bilinear(b,a,fs)
```

```
Numerator:
     0.00060234019040941179888S581924473101025;
     0.009035102856141176766446854173864267068;
     0.012046803808188236845078122883023752365;
     0.009035102856141176766446854173864267068;
     0.003614041142456470793314915468386061548;
     0.000602340190409411798885819244731010258;
  Denominator:
10
    1;
11
    -3.293990202908562814343440550146624445915;
    4.898232666546461722134608862688764929771;
13
    -4.084996050238189013725786935538053512573;
14
    1.992931744078747957615860286750830709934;
    -0.535091724334459173384459518274525180459;
     0.061463339042203794793106652605274575762;
```

2.2. Script Matlab:

O script matlab completo para o projeto do filtro IIR é apresentado abaixo:

```
1 clear all; close all; clc;
pkg load signal;
4 % Especificações do filtro
_{5} wp = 0.2*pi;
6 wr = 0.3*pi;
   ts = 2;
9 % Calculo das frequências de passagem e rejeição
  omega ap = (2/ts)*tan(wp/2)
11
   omega ar = (2/ts)*tan(wr/2)
13
14 % Normalização do filtro
a = 1;
   omega_p_linha = 1/a
17
   omega_r_linha = omega_p_linha * (omega_ar/omega_ap)
20 % Calculo das atenuações
sigma_p = 0.9;
   sigma r = 0.2;
atenuacao_p = -1 * (20*log10(sigma_p))
24
   atenuacao_r = -1 * (20*log10(sigma_r))
25
26
27 % Calculo dos parâmetros do filtro
   eps = sqrt((10^{(0.1*atenuacao p))-1})
30 % Calculo da ordem do filtro
31
numerador = log10((10^(0.1*atenuacao_r)-1) / eps^2);
   denominador = 2*log10(omega_r_linha);
33
   n = ceil(numerador/denominador)
36 % Calculo das raízes do filtro
37
   roots([eps^2 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 1])
39
   poly([-1.0900 + 0.2921i])
   -1.0900 - 0.2921i
   -0.7979 + 0.7979i
42
   -0.7979 - 0.7979i
-0.2921 + 1.0900i
44 -0.2921 - 1.0900i])
46 % Montando o vetor "a" e "b" a patir dos resultados obtidos
b = [0.0024];
a = [1 \ 1.4166 \ 1.0034 \ 0.4506 \ 0.1349 \ 0.0256 \ 0.0024];
49 fs = 1/ts;
51 % Aplicando a função bilinear
52 [numerador, denominador] = bilinear(b,a,fs)
53
54 % Aplicando a função freqz para plotar a resposta em frequência
55 freqz(numerador, denominador)
```

2.3. Resultados obtidos:

A partir do script acima, obtemos os seguintes resultados para o filtro IIR projetado, conforme apresentado anteriormente:

```
omega ap = 0.3249
^{2} omega ar = 0.5095
3 \text{ omega}_p \text{linha} = 1
4 omega r linha = 1.5682
5 \text{ atenuacao}_p = 0.9151
6 atenuacao_r = 13.979
7 \text{ eps} = 0.4843
8 n = 6
10 % Raizes encontradas:
11 1 -1.08999
12
     0.292061i
13
14 2 -1.08999
15
    -0.292061i
16
17 3 -0.797926
18
    0.797926i
19
20 4 -0.797926
    -0.797926i
23 5 -0.292061
24
     1.08999i
25
26 6 -0.292061
27
    -1.08999i
28
29 7 0.292061
      1.08999i
32 8 0.292061
33
    -1.08999i
34
35 9 0.797926
     0.797926i
37
38 10 0.797926
39
      -0.797926i
40
41 11 1.08999
42
       0.292061i
43
44 12 1.08999
45
      -0.292061i
47 % Calculo dos coeficientes do filtro
48 1 2 3 4 5
  1 4.36 9.5048 13.1362 12.1033 7.06973 2.06477
49
51
52 % Aplicando a função bilinear:
54 % Numerador:
```

```
1 4.11341e-07
  2 2.46805e-06
  3 6.17012e-06
  4 8.22683e-06
   5 6.17012e-06
  6 2.46805e-06
   7 4.11341e-07
62
63
   % Denominador:
64
   1
       1
      -5.29386
   2
   3 11.71430
   4 -13.86580
   5
       9.25758
   6
      -3.30503
70
   7
       0.49283
```

Aplicando a função freqz para plotar a resposta em frequência, obtemos os seguintes gráficos:

2.3.1. Resposta em Frequência (Magnitude):

No gráfico abaixo é apresentada a resposta em frequência do filtro projetado. Note que o filtro atende as especificações de banda de passagem e de rejeição, com uma atenuação de aproximadamente 0.2 na banda de rejeição e uma atenuação de 0.9 na banda de passagem.

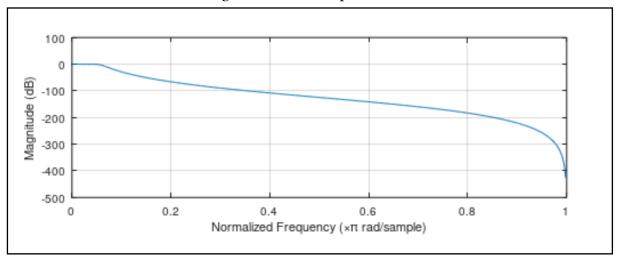


Figura 1: Elaborada pelo Autor

2.3.2. Resposta em Frequência (Fase):

A fase do filtro é apresentada na figura abaixo. Note que a fase do filtro é linear e apresenta uma variação pequena na banda de passagem:

Figura 2: Elaborada pelo Autor

3. Questão 2

Crie, usando MATLAB, um sinal de entrada composto de três componentes senoidais, nas frequências 770Hz, 852Hz e 941Hz, com Ω s = 8 kHz. Projete, usando o simulink ou o MATLAB, um filtro IIR para isolar cada componente. Documente as especificações utilizadas. Faça comentários.

3.1. Montagem do Filtro IIR no Simulink:

O primeiro passo no desenvolvimento da questão foi a montagem do filtro IIR no Simulink seguindo as especificações solicitadas pela questão. Utilizamos a ferramenta para alterar o parâmetros do filtro procurando pelos valores que atendessem as especificações de banda de passagem e de rejeição.

Os valores apresentados abaixo foram obtidos para o filtro de 941Hz, porem, foram realizados mais duas baterias de testes exatamente como as apresentadas abaixo, para as frequências de 770Hz e 852Hz.

3.1.1. Resposta em Frequência (Magnitude):

Inicialmente utilizamos a ferramenta de plot da resposta em frequência do filtro para analisar a magnitude do filtro. A figura abaixo apresenta a resposta em frequência do filtro para a frequência de 941Hz.

O filtro que estamos procurando precisa possuir uma alta atenuação na banda de rejeição e uma queda abrupta na banda de transição para a banda de rejeição. O filtro abaixo apresenta uma atenuação de aproximadamente 80dB em toda a banda de rejeição.

Magnitude Response (dB)

0
-50
(BB) -100
-50
-200
-250
-300
0
0
0.5
1
1.5
2
2.5
3
3.5

Frequency (kHz)

Figura 3: Elaborada pelo Autor

3.1.2. Resposta em Frequência (Fase):

A fase do filtro é apresentada na figura abaixo. A fase do filtro é linear e apresenta apenas uma variação de 11° na banda de passagem.

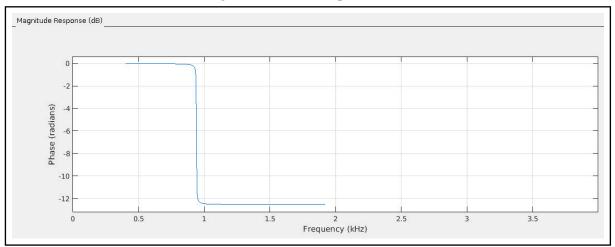


Figura 4: Elaborada pelo Autor

3.1.3. Magnitude e Fase do Filtro:

Abaixo podemos ver a magnitude e a fase do filtro sendo apresentadas juntas, note que a fase é linear dentro da banda de passagem, e a magnitude apresenta uma queda abrupta na banda de transição:

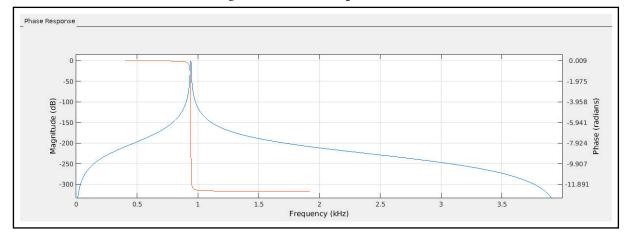


Figura 5: Elaborada pelo Autor

3.1.4. Resposta ao impulso:

Abaixo está apresentada a resposta ao impulso do filtro. Note que a resposta ao impulso é finita, oque é um requisito para o desenvolvimento deste projeto por se tratar de um filtro para sinais digitais.

Note que a resposta ao impulso apresenta um pico inicial e em seguida cai para zero, oque é esperado para um filtro passa-faixa.

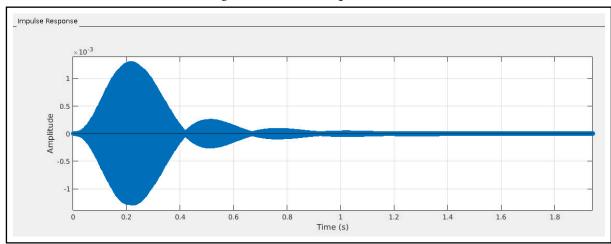


Figura 6: Elaborada pelo Autor

3.1.5. Polos e Zeros do Filtro:

Os polos e zeros do filtro são apresentados na figura abaixo. Note que o filtro possui 4 polos e 4 zeros, e que os polos estão localizados na região de interesse, ou seja, todos os polos estão dentro do círculo unitário.

Desta forma, o filtro é estável e possui uma resposta ao impulso finita oque é um requisito para o desenvolvimento deste projeto por se tratar de um filtro para sinais digitais.

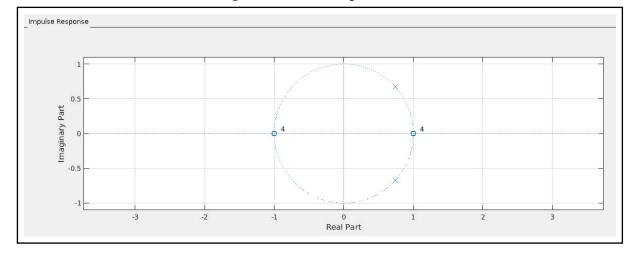


Figura 7: Elaborada pelo Autor

3.1.6. Espalhamento de potência do filtro:

Abaixo também está apresentado o espalhamento de potência do filtro. Note que o filtro apresenta uma atenuação de aproximadamente 80dB na banda de rejeição, também é possivel verificar que grande parte da potência do sinal está concentrada na banda de passagem como esperado para as caracteristicas do filtro.

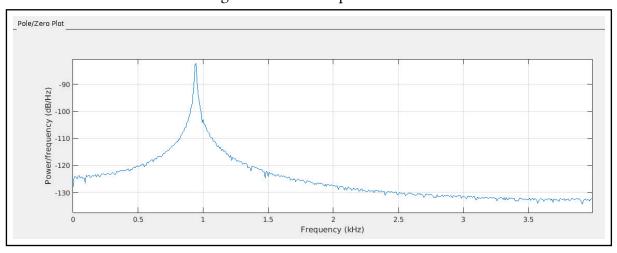


Figura 8: Elaborada pelo Autor

Com base nestes valores, obtivemos os seguintes parâmetros para o filtro de 942Hz:

• Ordem do filtro: 8

• Banda de passagem: 941Hz - 943Hz

• Banda de transição Baixa: 930Hz - 941Hz

• Banda de transição Alta: 943Hz - 954Hz

• Frequência de amostagem: 8kHz

• Astop1 = 40dB

• Astop2 = 60 dB

• Método de Desing: IIR-Butterworth

Os mesmos parâmetros foram utilizados para os filtros de 1kHz e 1.1kHz.

3.2. Comparativo entre outros Desings:

Neste projeto foi decidido utilizar o méotodo de Butterworth para o desing do filtro, porem, também foram testados outros métodos, como Chebyshev:

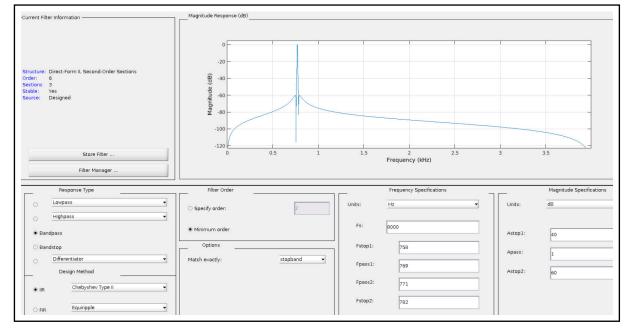


Figura 9: Elaborada pelo Autor

Filtro de 941Hz Utilizando Chebyshev

Entretanto, durante os testes com os demais filtros, foi visto que a taxa de atenuação apresentada pelo filtro de Butterworth era superior a dos demais filtros, como é possivel verificar acima para o filtro chebyshev em relação ao filtro Butterworth apresentado abaixo.

Note que na banda de passagem, os filtros se assemelham com atenuação proxima de zero e queda abrupta no inicio da banda de rejeição, porem, o filtro Butterworth apresenta uma atenuação de aproximadamente 80dB na banda de rejeição, enquanto o filtro Chebyshev apresenta uma atenuação de até 60dB e em seguida o filtro se mantem constante neste valor por uma faixa de frequência maior, oque atenua menos as componentes espectrais indesejadas.

Desta forma, o filtro que foi escolhido para o projeto e filtragem das componentes cossenoidais, foi o filtro Butterworth.

3.3. Aplicando o filtro no sinal de entrada:

Uma vez com o filtro projetado e os parâmetros definidos, é possivel gerar um script matlab (octave) para gerar as três componentes de entrada, soma-las de maneira a criar um sinal único, análogo ao que seria transmitido pelo meio de transmissão, e aplicar o filtro projetado "no receptor" para cada uma das componentes, separando-as e verificando a resposta em frequência de cada sinal filtrado.

3.3.1. Script Matlab:

```
1 clc; close all; clear all;
3 % Parâmetros do sinal
4 tmin = 0;
5 \text{ tmax} = 2;
6 Omega s = 8000;
  Fs = Omega s;
  Ts = 1/Fs;
9 L = (tmax - tmin)/Ts;
t = 0:Ts:tmax-Ts;
11
12 % Componentes do sinal de entrada
13 	 f1 = 770;
14 	ext{ f2} = 852;
15 f3 = 941;
17 % Sinal de entrada composto:
s_t = \sin(2*pi*f1*t) + \sin(2*pi*f2*t) + \sin(2*pi*f3*t);
20 % Realizando a FFT do sinal composto:
S_f = fft(s_t);
S_f = abs(2*S_f/L);
  S_f = fftshift(S_f);
  freq = Fs*(-(L/2):(L/2)-1)/L;
  % Realizando o plot do sinal composto no dominio do tempo:
  figure;
27
28 subplot(2,1,1);
29 plot(t,s t);
30 ylabel('Amplitude');
xlabel('Tempo (s)');
32 title('Sinal de entrada');
33
34 % Plotando a FFT do sinal composto
35 subplot(2,1,2);
36 plot(freq,S_f);
ititle('Espectro do sinal composto de três componentes senoidais');
38 xlabel('Frequência (Hz)');
39 ylabel('Amplitude');
40 xlim([-1000 1000]);
41
  ylim([-0.1 1.1]);
42
44 % Aplicando as componentes de filtragem
  % Filtro de 770Hz Butterworth
  Num = [
46
        0.00000000007648974625344080593812088956; 0;
47
48
       -0.000000000030595898501376322375248355826; 0;
       0.00000000045893847752064483562872533739; 0;
       -0.000000000030595898501376322375248355826; 0;
50
51
        0.000000000007648974625344080593812088956
  ];
53
  Den = [1;
54
       -6.573968478516325930627317575272172689438;
56
      20.197703598146055981032986892387270927429;
      -37.435767531546105146844638511538505554199;
57
58
      45.612066895335409810741111868992447853088;
```

```
59
       -37.354424964373507123127637896686792373657;
       20.110025517173959030969854211434721946716:
61
       -6.5312086462963758748401232878677546978;
62
        0.991336860368820738109718604391673579812
63
   ];
65
   % Realizando a filtragem do sinal composto:
   s 770hz = filter(Num, Den, s t);
   S 770hz = fft(s 770hz);
67
68 S 770hz = abs(2*S 770hz/L);
   S 770hz = fftshift(S 770hz);
70
71 % Realizando o plot do sinal composto no dominio do tempo:
72 figure:
73 subplot(2,1,1);
74 plot(freq,S f);
   title('Espectro do sinal composto de três componentes senoidais');
   xlabel('Frequência (Hz)');
77
   ylabel('Amplitude');
78 xlim([-1000 1000]);
   ylim([-0.1 1.1]);
80 subplot(2,1,2);
   plot(freq, S 770hz);
   title('Componente do
                           sinal
                                  de
                                      770 Hz
                                                filtrado
                                                           com
                                                                 passa-faixa
   Butterworth.');
   xlabel('Frequência (Hz)');
   ylabel('Amplitude');
   xlim([-1000 1000]);
   ylim([-0.1 1.1]);
   % Aplicando as componentes de filtragem
   % Filtro de 852Hz Butterworth
90
91
   Num = [
        0.00000000007674623107715503777944271234; 0;
       -0.000000000030698492430862015111777084937; 0;
93
94
        0.00000000046047738646293025898839895191; 0;
95
       -0.000000000030698492430862015111777084937; 0;
96
        0.00000000007674623107715503777944271234
   ];
97
98
99
   Den = [1;
100
       18.723854036105780807019982603378593921661;
101
      -34.153268845102040529582154704257845878601;
       41.404068891609767888439819216728210449219;
103
      -34.07899654791336274683999363332986831665 ;
104
       18.642505949254868369280302431434392929077;
       -6.22711645042142070138879716978408396244;
        0.991329630860964927663303569715935736895
106
107
   ];
109
   % Realizando a filtragem do sinal composto:
110
   s 852hz = filter(Num, Den, s t);
   S_852hz = fft(s_852hz);
S 852hz = abs(2*S 852hz /L);
S 852hz = fftshift(S_852hz);
114
115
   % Realizando o plot do sinal composto no dominio do tempo:
```

```
116
   figure;
   subplot(2,1,1);
plot(freq,S f);
   title('Espectro do sinal composto de três componentes senoidais');
120 xlabel('Frequência (Hz)');
   ylabel('Amplitude');
122 xlim([-1000 1000]);
123 ylim([-0.1 1.1]);
124 subplot(2,1,2);
   plot(freq, S 852hz );
   title('Componente do
                            sinal
                                  de 852 Hz
                                                  filtrado com
                                                                   passa-faixa
126
   Butterworth.');
   xlabel('Frequência (Hz)');
   ylabel('Amplitude');
   xlim([-1000 1000]);
   ylim([-0.1 1.1]);
   % Aplicando as componentes de filtragem
   % Filtro de 940Hz Butterworth
134
   Num = [0.000000000007698496068837793746781982269; 0;
        -0.000000000030793984275351174987127929078; 0;
        0.00000000046190976413026762480691893617; 0;
        -0.000000000030793984275351174987127929078; 0;
        0.000000000007698496068837793746781982269\\
140
   ];
   Den = [1;
141
142
         -5.902149339413338857696089689852669835091;
        17.054552786823688137474164250306785106659;
143
       -30.518120678802585388211809913627803325653;
144
        36.783803548311759357147820992395281791687;
145
        -30.451702102949198547321429941803216934204;;
        16.980399695100125256885803537443280220032;
147
148
         -5.863697447546361019021787797100841999054;
         0.991322918116968265778155000589322298765
149
150
   ];
   % Realizando a filtragem do sinal composto:
   s 940hz = filter(Num, Den, s t);
S_940hz = fft(s_940hz);
   S 940hz = abs(2*S 940hz/L);
156
   S 940hz = fftshift(S 940hz);
158
   % Realizando o plot do sinal composto no dominio do tempo:
   figure;
   subplot(2,1,1);
160
   plot(freq,S f);
   title('Espectro do sinal composto de três componentes senoidais');
   xlabel('Frequência (Hz)');
   ylabel('Amplitude');
   xlim([-1000 1000]);
166
   ylim([-0.1 1.1]);
167
   subplot(2,1,2);
   plot(freq, S 940hz);
   title('Componente do sinal de 940 Hz
                                                  filtrado com
                                                                   passa-faixa
   Butterworth.');
   xlabel('Frequência (Hz)');
```

```
171  ylabel('Amplitude');
172  xlim([-1000 1000]);
173  ylim([-0.1 1.1]);
```

3.3.2. Resultados Obtidos:

Os resultados obtidos para a filtragem das componentes cossenoidais são apresentados abaixo.

3.3.2.1. Sinal de Entrada:

A partir do script acima, o sinal de entrada foi gerado e apresentado na figura abaixo. Note que o sinal é composto por três componentes senoidais, nas frequências de 770Hz, 852Hz e 941Hz.

As componentes somadas são apresentadas abaixo, tanto no dominio do tempo quanto no dominio da frequência, note que no dominio da frequência aparece as três componentes cossenoidas separadamente permitindo visualizar a soma completa dos sinais.

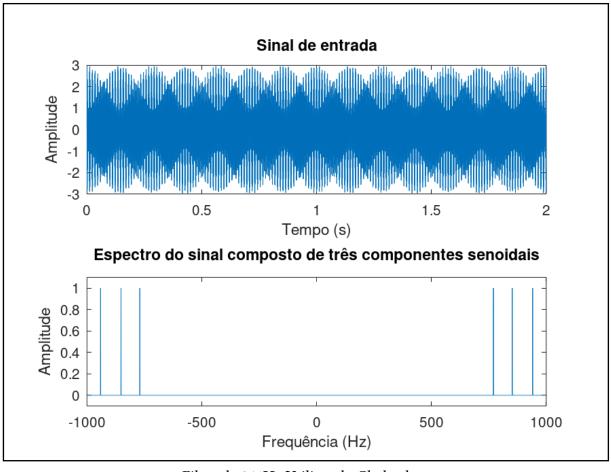


Figura 10: Elaborada pelo Autor

Filtro de 941Hz Utilizando Chebyshev

3.3.2.2. Sinal de 770Hz Filtrado:

Multiplicando o sinal de entrada pelo filtro de 770Hz, obtemos o sinal filtrado para a frequência de 770Hz. Note que o sinal filtrado apresenta apenas a componente de 770Hz, as demais componentes foram atenuadas pelo filtro.

Engenharia de Telecomunicações - IFSC-SJ

Note que também há uma pequena amplitude associada a lateral do sinal, isso ocorre devido a resposta em frequência do filtro que não é ideal, porem, a atenuação é suficiente para que a componente de 770Hz seja isolada das demais.

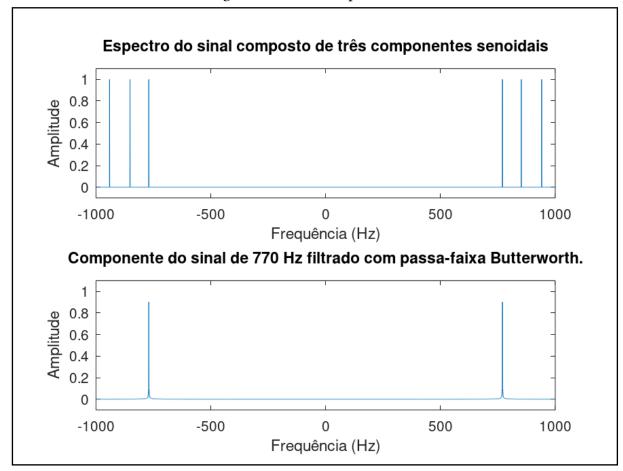


Figura 11: Elaborada pelo Autor

Filtro de 941Hz Utilizando Chebyshev

3.3.2.3. Sinal de 852Hz Filtrado:

Em seguida, podemos ver o sinal filtrado para a frequência de 852Hz. Note que o sinal filtrado apresenta apenas a componente de 852Hz, as demais componentes foram atenuadas pelo filtro.

Note que também há uma pequena amplitude associada a lateral do sinal, isso ocorre devido a resposta em frequência do filtro que não é ideal, porem, a atenuação é suficiente para que a componente de 852Hz seja isolada das demais.

Espectro do sinal composto de três componentes senoidais 1 8.0 Amplitude 0.6 0.4 0.2 0 -1000 -500 0 500 1000 Frequência (Hz) Componente do sinal de 852 Hz filtrado com passa-faixa Butterworth. 1 8.0 0.6 0.4 0.2 0 0 -1000 -500 500 1000 Frequência (Hz)

Figura 12: Elaborada pelo Autor

Filtro de 941Hz Utilizando Chebyshev

3.3.2.4. Sinal de 941Hz Filtrado:

Por fim temos o sinal filtrado para a frequência de 941Hz. Note que o sinal filtrado apresenta apenas a componente de 941Hz, as demais componentes foram atenuadas pelo filtro.

Note que também há uma pequena amplitude associada a lateral do sinal, isso ocorre devido a resposta em frequência do filtro que não é ideal, porem, a atenuação é suficiente para que a componente de 941Hz seja isolada das demais.

Espectro do sinal composto de três componentes senoidais 1 8.0 Amplitude 0.6 0.4 0.2 -500 0 500 -1000 1000 Frequência (Hz) Componente do sinal de 940 Hz filtrado com passa-faixa Butterworth. 1 8.0 0.6 0.4 0.2 0 -1000 -500 0 500 1000 Frequência (Hz)

Figura 13: Elaborada pelo Autor

Filtro de 941Hz Utilizando Chebyshev

4. Conclusão

A partir dos conceitos vistos, desenvolvimento e resultados obtidos, podemos concluir que o projeto de filtros IIR é uma ferramenta poderosa para o processamento de sinais digitais. Através do projeto de filtros IIR é possivel separar componentes cossenoidais de um sinal composto, permitindo a análise de cada componente individualmente.

Além de poder ser utilizado em diversas aplicações, como a separação de componentes em sinais de comunicação, processamento de sinais de áudio e vídeo, entre outras aplicações.