

UNIVERSIDADE FEDERAL DE GOIÁS – UFG  
INSTITUTO DE INFORMÁTICA – INF

Arthur de Oliveira Barbosa Lacerda  
Murillo Rodrigues de Paula

**Relatório do desenvolvimento do sistema de arquivos FAT16**

Linguagens de Programação  
Prof. Dr. Bruno Oliveira Silvestre

Goiânia, 2017

## SUMÁRIO

<b>1. CONVENÇÕES DE CÓDIGO.....</b>	<b>2</b>
<b>2. ESTRUTURAS E TIPOLOGIAS UTILIZADAS .....</b>	<b>2</b>
<b>3. FUNÇÃO sector_read .....</b>	<b>3</b>
<b>4. IMPLEMENTAÇÃO FAT16 .....</b>	<b>4</b>
4.1 Funções utilizadas .....	4
4.1.1 <i>path_treatment</i> .....	4
4.1.2 <i>fat16_init</i> .....	5
4.1.3 <i>find_root</i> .....	5
4.1.4 <i>fat_entry_by_cluser</i> .....	6
4.1.5 <i>find_subdir</i> .....	6
4.2 Funcionamento .....	7
<b>5. FUSE .....</b>	<b>8</b>
5.1 Funções necessárias do FUSE .....	8
5.2 Funcionamento .....	9
<b>6. REFERÊNCIAS .....</b>	<b>10</b>

## 1. CONVENÇÕES DO CÓDIGO

- Todas as variáveis utilizadas foram nomeadas na língua inglesa e apresentam formato em camel case.
  - Ex: variableNameExample
- Toda função foi nomeada na língua inglesa, utilizando apenas letras minúsculas e tem o caracter “\_” como separador.
  - Ex: function\_example
- Todo o comentário do código também está na língua inglesa.
  - Padrão de comentário de funções:

```
/**
 * Description: This is the function description
 * =====
 * Return
 * @returnname: What the return means.
 * =====
 * Parameters
 * @param1name: What parameter 1 mean.
 * @param2name: What parameter 2 mean.
 */
```

- Padrão de comentário dentro das funções:

```
/* This is a single line comment */

/* This is the format of a multiple
 * line comment */
```

- Tamanho 2 de tabulação.

## 2. ESTRUTURAS E TIPOLOGIAS UTILIZADAS

Por questão de compatibilidade e uniformidade com a FAT16, todas os tipos são unsigned por padrão.

O tipo BYTE é definido como uma quantidade de 8 bits sem sinal.

O tipo WORD é definido como uma quantidade de 16 bits sem sinal.

O tipo DWORD é definido como uma quantidade de 32 bits sem sinal.

Segue abaixo às estruturas e definições utilizadas:

```
typedef uint8_t BYTE;
typedef uint16_t WORD;
typedef uint32_t DWORD;
```

```
typedef struct {
    BYTE BS_jmpBoot[3];
    BYTE BS_OEMName[8];
    WORD BPB_BytsPerSec;
```

```

    BYTE BPB_SecPerClus;
    WORD BPB_RsvdSecCnt;
    BYTE BPB_NumFATS;
    WORD BPB_RootEntCnt;
    WORD BPB_TotSec16;
    BYTE BPB_Media;
    WORD BPB_FATSz16;
    WORD BPB_SecPerTrk;
    WORD BPB_NumHeads;
    DWORD BPB_HiddSec;
    DWORD BPB_TotSec32;
    BYTE BS_DrvNum;
    BYTE BS_Reserved1;
    BYTE BS_BootSig;
    DWORD BS_VollID;
    BYTE BS_VollLab[11];
    BYTE BS_FilSysType[8];
    BYTE Reserved[448];
    WORD Signature_word;
} __attribute__((packed)) BPB_BS;

typedef struct {
    BYTE DIR_Name[11];
    BYTE DIR_Attr;
    BYTE DIR_NTRes;
    BYTE DIR_CrtTimeTenth;
    WORD DIR_CrtTime;
    WORD DIR_CrtDate;
    WORD DIR_LstAccDate;
    WORD DIR_FstClusHI;
    WORD DIR_WrtTime;
    WORD DIR_WrtDate;
    WORD DIR_FstClusLO;
    DWORD DIR_FileSize;
} __attribute__((packed)) DIR_ENTRY;

typedef struct {
    DWORD FirstRootDirSecNum;
    DWORD FirstDataSector;
    BYTE *Fat;
    BPB_BS Bpb;
} VOLUME;

```

### 3. FUNÇÃO `sector_read`

A função `sector_read` à ser implementada em `sector.c` simplesmente deveria acessar o posicionamento da FAT16 referente ao parâmetro `secnum` (número do setor) e efetuar a leitura.

Para isso foi necessário apenas utilizar a função *fseek* de tal forma que o descritor, à partir do `SEEK_SET` (Ponto inicial da FAT16), desse um salto de  $512 \times \text{secnum}$ , e logo após a leitura dos próximos 512 bytes seria efetuada e armazenada no buffer.

Segue abaixo a implementação de *sector\_read*.

```
void sector_read(FILE *fd, unsigned int secnum, void *buffer)
{
    fseek(fd, BYTES_PER_SECTOR * secnum, SEEK_SET);
    fread(buffer, BYTES_PER_SECTOR, 1, fd);
}
```

## 4. IMPLEMENTAÇÃO FAT16

Primeiramente escrevemos o código `run_fat16.c` afim de entender e efetuar o funcionamento da FAT16.

O programa recebe como parâmetro a imagem da FAT16 e o caminho à ser percorrido, e é apresentado na saída se o caminho foi ou não percorrido com sucesso na imagem.

Para compilar e executar o programa, deve-se utilizar os comandos à seguir:

```
gcc run_fat16.c sector.c -o run_fat16
./run_fat16 <Imagem FAT16> <Diretório>
```

### 4.1. Funções utilizadas

#### 4.1.1 *path\_treatment*

retorno:

`char** pathFormatted`: Vetor de strings com cada string referente à um arquivo do caminho em uma posição, na devida formatação da FAT16.

parâmetros:

1. `char* pathInput` : String dada de entrada ao programa com o caminho de diretórios.
2. `int* pathSz`: Endereço da variável que armazenará a quantidade de arquivos presentes no caminho.

Descrição:

A função trata a string dada de entrada adaptando para o formato FAT16.

O caminho dado de entrada (`pathInput`) é dividido em um vetor de strings (`path`) que eram anteriormente delimitadas pelo token `"/"`, a função *strtok* da biblioteca *string.h* é utilizada para este fim.

Após esse procedimento, é criado um vetor de strings (`pathFormatted`), cada uma com tamanho 11, que armazenará o nome de cada arquivo no formato da FAT16.

O tratamento das strings então é realizada, de forma que a informação passada de `path` seja transferida para `pathFormatted` com as devidas alterações, sendo estas que

aceite apenas os caracteres aceitos pela especificação, troque caracteres em caixa baixa por caixa alta, que os 8 primeiros espaços das string sejam referentes ao nome do arquivo e os três últimos à extensão e qualquer espaço inutilizado é preenchido com o caracter de espaço “ ”, também é tratado o caso em que os arquivos possam ser “.” ou “..”.

#### **4.1.2. fat16\_init**

retorno:

VOLUME\* Vol: Estrutura com dados essenciais da FAT16

parâmetros:

1. FILE\* fd: Descritor de arquivo.

descrição:

A leitura do primeiro setor é efetuada, que é referente ao setor BPB, e o grava no volume (Vol->Bpb).

A posição do primeiro setor do diretório raiz (Vol->FirstRootDirSecNum) é calculado, tal calculo é feito baseado no salto da área reservada (BPB\_RsvdSecCnt), acrescido do tamanho de uma FAT (BPB\_FATSz16) multiplicado pela quantidade de FATs (BPB\_NumFATS).

O número de setores do diretório raiz então é calculado baseado na quantidade de entradas do diretório raiz. Com esse valor em memória, calcula-se então a posição do primeiro setor da região de dados (Vol->FirstDataSector), que é dada pelo primeiro setor do diretório raiz acrescido do número de setores do diretório raiz.

#### **4.1.3. find\_root**

retorno:

void

parâmetros:

1. FILE\* fd: Descritor do arquivo.
2. VOLUME Vol: Estrutura com dados essenciais da FAT16.
3. DIR\_ENTRY Root: Variável que armazenará entradas de diretório situadas no diretório raiz.
4. char \*\*path: Vetor de arquivos do caminho à ser percorrido.
5. int pathDepth: Profundidade (ou índice) do caminho.
6. int pathSize: Tamanho total do caminho.

descrição:

A função percorre as entradas de diretório raiz buscando o arquivo da atual profundidade do caminho.

Com a função *sector\_read*, lê-se todas às entradas de diretórios da root, até que encontre o arquivo especificado ou até que chegue em seu fim.

A comparação de string é feita caracter por caracter entre o path e Root.DIR\_Name.

Se o arquivo for encontrado e for o último do caminho, então ele é apresentado, se for encontrado e não for o último, então a função *find\_subdir* é chamada incrementando a profundidade do caminho.

#### 4.1.4. fat\_entry\_by\_cluster

retorno:

void

parâmetros:

1. FILE\* fd: Descritor do arquivo.
2. VOLUME\* Vol: Estrutura com dados essenciais da FAT16.
3. WORD ClusterN: Cluster em que será usado como base para obter a entrada da FAT.

Descrição:

Dado um cluster N, é determinada a entrada da FAT.

Primeiramente define-se o FATOffset da FAT como  $\text{ClusterN} * 2$ , já que uma entrada da fat tem 2 bytes (16bits).

Calcula-se então o número de setor da FAT em que a leitura deve ser realizada, saltando a área reservada acrescida do número de setores que o offset da fat passa ( $\text{FATOFFSET} / \text{Vol} \rightarrow \text{Bpb.BPB\_BytsPerSec}$ ).

Calcula-se então o offset de entrada, de acordo com o resto da divisão do FATOffset com  $\text{Vol} \rightarrow \text{Bpb.BPB\_BytsPerSec}$ .

Lê-se o setor correspondente à ao numero do setor calculado e retorna o valor encontrado no offset de entrada.

#### 4.1.5. find\_subdir

retorno:

void

parâmetros:

1. FILE\* fd: Descritor do arquivo.
2. VOLUME Vol: Estrutura com dados essenciais da FAT16.
3. DIR\_ENTRY Dir Variável que armazenará entradas de diretório situadas no subdiretório.
4. char\*\* path
5. int pathSize: Vetor de arquivos do caminho à ser percorrido.

6. int pathDepth: Profundidade (ou índice) do caminho.
7. int rootDepth: Profundidade atual do caminho em relação ao diretório raiz.

descrição:

A função percorre as entradas do subdiretório buscando o arquivo da atual profundidade do caminho.

Com a função *fat\_entry\_by\_cluster* determina-se a entrada da FAT para qual o subdiretório terá continuidade na busca. Caso o cluster seja o último então terá valor 0xFFFF.

Com a função *sector\_read*, lê-se todas as entradas do subdiretório, até que encontre o arquivo especificado ou até que chegue ao fim do cluster.

Se chegar ao fim do cluster, o valor do cluster atual passa a ser a entrada da FAT anterior, e então se recalcula a próxima entrada da FAT, reiniciando o processo e dando continuidade à leitura do subdiretório.

A comparação de string é feita caracter por caracter entre o path e Dir.DIR\_Name.

Se o arquivo for encontrado e for o último do caminho, então ele é apresentado, se for encontrado e não for o último, então a função *find\_subdir* é chamada recursivamente incrementando a profundidade do caminho, além disso, se o arquivo da profundidade atual for ".", a profundidade em relação ao diretório raiz não muda, e se for ".." a profundidade em relação ao diretório raiz diminui. Se chegar ao ponto de que a profundidade em relação ao diretório raiz chegar a zero, então em vez de chamar a função *find\_subdir*, chamaremos *find\_root* para retornar ao diretório raiz e continuar a percorrer o caminho..

## 4.2. Funcionamento

Na função main do programa desenvolvido, primeiramente abre-se a imagem passada como primeiro parâmetro, e logo após, trata-se a string passada como segundo parâmetro com a função *path\_treatment*, inicializa-se então o Volume com a função *fat16\_init*, afim de armazenar o BPB e determinar os setores de início do diretório raiz e da área de dados, e então chama-se a função de busca *find\_root* que iniciará a busca pela primeira profundidade do caminho, que chamará *find\_subdir* ao encontrar o primeiro arquivo, e entrará em recursão até encontrar o último (ou voltará a *find\_root* caso a profundidade relativa ao diretório raiz seja zero. Ao encontrar o arquivo final do caminho, ele é mostrado na tela, se o arquivo em alguma profundidade não for encontrado ao varrer o subdiretório (ou diretório raiz) atual, então uma mensagem é mostrada na tela informando que não há tal arquivo.

Abordando em um nível estrutural, primeiramente é lido o primeiro setor da FAT16, e então salta-se para o primeiro setor diretório raiz, e então busca-se entrada por entrada, àquela que seja correspondente ao arquivo encontrado, então move-se para a região de dados, e busca a entrada do próximo cluster na região da fat, e assim segue-se a leitura, fazendo consultas entra a região de dados e a fat, e ocasionalmente dependendo do caminho, poderá voltar à região do diretório raiz.



## 5. FUSE

O FUSE (Filesystem in USErspace) é uma ferramenta que permite ao usuário criar seus próprios sistemas de arquivo sem que seja necessário editar o modo kernel.

Para nosso trabalho, implementamos o sistema de arquivo FAT16 no FUSE, e para isso, é necessário implementar funções que o FUSE requisita ao usuário ao fazer a comunicação do nível usuário ao kernel.

### 5.1. Funções necessárias do FUSE

*init* inicializa o sistema de arquivos

```
void>(* fuse_operations::init)(struct fuse_conn_info *conn, struct fuse_config *cfg)
```

*getattr* é responsável por obter os atributos do arquivo.

```
int(* fuse_operations::getattr)(const char *, struct stat *, struct fuse_file_info *fi)
```

*opendir* abre o um diretório

```
int(* fuse_operations::opendir)(const char *, struct fuse_file_info *)
```

*readdir* lê um diretório

```
int(* fuse_operations::readdir)(const char *, void *, fuse_fill_dir_t, off_t, struct fuse_file_info *, enum fuse_readdir_flags)
```

*releasedir* libera um diretório aberto

```
int(* fuse_operations::releasedir)(const char *, struct fuse_file_info *)
```

*open* é a operação de abertura de um arquivo

```
int(* fuse_operations::open)(const char *, struct fuse_file_info *)
```

*read* lê os dados de um arquivo aberto

```
int(* fuse_operations::read)(const char *, char *, size_t, off_t, struct fuse_file_info *)
```

*release* libera um arquivo aberto, é chamada quando não serão mais feitas referências à ao arquivo que está aberto

```
int(* fuse_operations::release)(const char *, struct fuse_file_info *)
```

*destroy* limpa o sistema de arquivos, chamado quando sair do sistema de arquivos.

```
void(* fuse_operations::destroy)(void *)
```

Em nosso trabalho usamos a nomenclatura da função, utilizando seu próprio nome com o prefixo “fat16”.

Ex: para a função *readdir* implementamos *fat16\_readdir*.

Para anexar estas funções implementadas ao fuse, devermos então atribuí-las à estrutura *fuse\_operations* como mostrado à seguir:

```
struct fuse_operations fat16_oper = {  
    .init          = fat16_init,  
    .getattr       = fat16_getattr,  
    .opendir       = fat16_opendir,  
    .readdir       = fat16_readdir,  
    .releasedir    = fat16_releasedir,  
    .open          = fat16_open,  
    .read          = fat16_read,  
    .release       = fat16_release,  
    .destroy       = fat16_destroy  
};
```

## 5.2. Funcionamento

Para compilar e executar o programa, utiliza-se os seguintes comandos:

```
make  
./mount_fat16 <diretório de montagem>
```

Ao executar estes comandos, a FUSE chama a função *init* primeiramente, inicializando o sistema de arquivo, logo depois, o *getattr*, obtendo os atributos do diretório raíz.

Ao efetuar uma listagem com o comando *ls*, será chamada a função *readdir* que percorrerá as entradas do diretório, listando cada entrada de diretório correspondente à arquivos e diretórios encontrados. Quanto ao *readdir*, ele executa diferentemente no diretório raíz e em outros diretórios, já que no diretório raíz, ele deve percorre-lo acessando apenas a região reservada, e em outros diretórios, que se encontram na região de dados, deverão fazer acesso a FAT para consultar se há mais informação a ser lida ou se o último cluster é o que está sendo lido.

Ao entrar em um novo subdiretório com o comando *cd*, primeiro deverá ser executado o *readdir* para ler as entradas de diretório do diretório atual, então busca-se o diretório a ser encontrado utilizando o path, e ao encontrar o diretório, executa-se *releasedir* no diretório atual e *opendir* no diretório encontrado.

Para efetuar uma cópia com o comando *cp* de dentro da imagem para fora, deve-se abrir o arquivo identificado com a função *open*, ler o seu conteúdo com a função *read*, e assim os dados já estarão em buffer e serão transferidos para o destino, onde o

FUSE fará a comunicação com o kernel para que a escrita seja feita no outro sistema de arquivos. Após finalizar o *read*, o arquivo deve ser liberado com a função *release*.

No fechamento do sistema de arquivo, deverá ser chamada a função *destroy*.

## 6. REFERÊNCIAS

- libfuse: fuse\_operations Struct Reference  
([http://libfuse.github.io/doxygen/structfuse\\_\\_operations.html](http://libfuse.github.io/doxygen/structfuse__operations.html))
- Write a filesystem with FUSE  
(<https://engineering.facile.it/blog/eng/write-filesystem-fuse/>)
- Microsoft FAT Specification, Microsoft Corporation, August 30 2005
- Repósitório do github libfat com implementação da FAT  
(<https://github.com/Hexxeh/libfat>)