

Diferențiale de ordin superior

Fie $A \subseteq \mathbb{R}^n$ o mulțime deschisă, $a = (a_1, a_2, \dots, a_n) \in A$ și $f : A \rightarrow \mathbb{R}$, $f \in C^m(A)$. Fie $h = (h_1, h_2, \dots, h_n) \in \mathbb{R}^n$, definim funcția g prin relația

$$g(t) = f(a + th),$$

unde $t \in (-r, r)$, iar $r > 0$ este ales astfel ca $a + th \in A$. Funcția g este de clasă $C^m(-r, r)$.

Definiție 4 Diferențiala de ordinul p , $1 \leq p \leq n$, a funcției f în punctul a se definește prin formula

$$d^p f(a)(h) = g^{(p)}(0).$$

Avem

$$g(t) = f(\underbrace{a_1 + th_1}_{u_1}, \underbrace{a_2 + th_2}_{u_2}, \dots, \underbrace{a_n + th_n}_{u_n}).$$

Derivând obținem

$$\begin{aligned} g'(t) &= \frac{\partial f}{\partial u_1}(a + th)u'_1(t) + \frac{\partial f}{\partial u_2}(a + th)u'_2(t) + \dots + \frac{\partial f}{\partial u_n}(a + th)u'_n(t) \\ &= \frac{\partial f}{\partial u_1}(a + th)h_1 + \frac{\partial f}{\partial u_2}(a + th)h_2 + \dots + \frac{\partial f}{\partial u_n}(a + th)h_n, \\ g'(0) &= \frac{\partial f}{\partial u_1}(a)h_1 + \frac{\partial f}{\partial u_2}(a)h_2 + \dots + \frac{\partial f}{\partial u_n}(a)h_n, \end{aligned}$$

deci notând $h_k = dx_k$, $1 \leq k \leq n$

$$df(a) = \frac{\partial f}{\partial x_1}(a)dx_1 + \frac{\partial f}{\partial x_2}(a)dx_2 + \dots + \frac{\partial f}{\partial x_n}(a)dx_n.$$

Calculând derivata de ordinul 2 a funcției g și punând $t = 0$ se obține relația

$$d^2 f(a)(h) = \sum_{i=1}^n f''_{x_i x_i}(a)h_i^2 + 2 \sum_{1 \leq i < j \leq n} f''_{x_i x_j}(a)h_i h_j$$

sau înlocuind h_i cu dx_i , $1 \leq i \leq n$, avem:

$$d^2 f(a)(dx) = \sum_{i=1}^n f''_{x_i x_i}(a)dx_i^2 + 2 \sum_{1 \leq i < j \leq n} f''_{x_i x_j}(a)dx_i dx_j.$$

- Pentru o funcție de 2 variabile $f(x, y)$ avem

$$d^2 f(x, y) = f''_{x^2} dx^2 + f''_{y^2} dy^2 + 2f''_{xy} dx dy + 2f''_{xy} dx dy.$$

- Pentru o funcție de 3 variabile $f(x, y, z)$ avem

$$d^2 f(x, y, z) = f''_{x^2} dx^2 + f''_{y^2} dy^2 + f''_{z^2} dz^2 + 2f''_{xy} dx dy + 2f''_{xz} dx dz + 2f''_{yz} dy dz.$$

Observație 21 Diferențiala a doua a unei funcții într-un punct este o funcție polinomială, omogenă de gradul al doilea numită formă pătratică.

Matricea diferențialei de ordinul 2 a funcției f într-un punct a se numește matricea hessiană și este dată de

$$H_f(a) = \begin{pmatrix} f''_{x_1 x_1}(a) & f''_{x_1 x_2}(a) & \dots & f''_{x_1 x_n}(a) \\ f''_{x_2 x_1}(a) & f''_{x_2 x_2}(a) & \dots & f''_{x_2 x_n}(a) \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ f''_{x_n x_1}(a) & f''_{x_n x_2}(a) & \dots & f''_{x_n x_n}(a) \end{pmatrix}$$

Exemplu 3.1 Să se calculeze diferențiala de ordinul doi a funcției $f : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$, $f(x, y, z) = x^3 + 2y^3 - 3xyz^2$ în punctul $a = (1, 1, 1)$.

$$f'_x = 3x^2 - 3yz^2, \quad f'_y = 6y^2 - 3xz^2, \quad f'_z = -6xyz.$$

$$f''_{xx} = 6x, \quad f''_{yy} = 12y, \quad f''_{zz} = -6xy;$$

$$f''_{xy} = -3z^2, \quad f''_{yz} = -6xz, \quad f''_{xz} = -6yz.$$

Obținem

$$d^2 f(a)(dx, dy, dz) = 6dx^2 + 12dy^2 - 6dz^2 - 6dxdy - 12dydz - 12dxdz.$$

$$H_f(a) = \begin{pmatrix} 6 & -3 & -6 \\ -3 & 12 & -6 \\ -6 & -6 & -6 \end{pmatrix}.$$

Formula lui Taylor pentru funcții de mai multe variabile

În acest paragraf ne propunem să extindem formula lui Taylor pentru funcții de o variabilă reală la funcții de mai multe variabile reale. Reamintim această formulă pentru funcții de o variabilă reală.

Fie $f : I \rightarrow \mathbb{R}$ o funcție de $(n+1)$ ori derivabilă pe I . Atunci pentru orice $x, x_0 \in I$ cu $x \neq x_0$ există c cuprins între x și x_0 astfel încât

$$f(x) = f(x_0) + \frac{f'(x_0)}{1!}(x-x_0) + \dots + \frac{f^{(n)}(x_0)}{n!}(x-x_0)^n + \frac{f^{(n+1)}(c)}{(n+1)!}(x-x_0)^{n+1}.$$

Teorema 1 (Formula lui Taylor) Fie $A \subseteq \mathbb{R}^n$ o mulțime convexă și deschisă, $f : A \rightarrow \mathbb{R}$, $f \in C^{m+1}(A)$. Atunci pentru orice $x, a \in A$ există $c \in [a, x]$ astfel încât

$$f(x) = f(a) + \underbrace{\frac{1}{1!}df(a)(x-a) + \dots + \frac{1}{m!}d^m f(a)(x-a)}_{T_m(x)} + \underbrace{\frac{1}{(m+1)!}d^{(m+1)} f(c)(x-a)}_{R_m(x)}.$$

$T_m(x), R_m(x)$ se numesc polinomul Taylor de ordin m , respectiv rest de ordinul m în formula lui Taylor.

Dem Fie $a, x \in A$. Definim funcția

$$F : [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}, \quad F(t) = f(a + t(x-a)),$$

$$a = (a_1, \dots, a_n), \quad x = (x_1, \dots, x_n)$$

Funcția F are de clasă C^{m+1} pe $[0, 1]$. Aplicăm lui F formula lui Taylor pentru funcții de o variabilă cu $x_0 = 0, x = 1$.

$$(1) \quad F(1) = F(0) + \frac{1}{1!}F'(0) + \dots + \frac{1}{m!}F^{(m)}(0) + \frac{1}{(m+1)!}F^{(m+1)}(\theta), \quad 0 < \theta < 1.$$

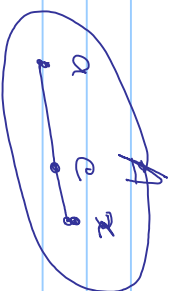
$$F(t) = f(\underbrace{a_1 + t(x_1 - a_1)}_{u_1}, \dots, \underbrace{a_n + t(x_n - a_n)}_{u_n})$$

$$F'(t) = \sum_{i=1}^n \frac{\partial f}{\partial u_i}(a + t(x-a)) \underbrace{u'_i(t)}_{v_i - a_i} = df(a + t(x-a))(x-a).$$

$$F''(t) = d^2 f(a + t(x-a))(x-a)$$

...

$$F^{(m+1)}(t) = d^{m+1} f(a + t(x-a))(x-a)$$



$$\begin{aligned}
 F(0) &= f(a) \\
 F(1) &= f(x) \\
 F'(0) &= df(a)(x-a) \\
 &\dots \dots \dots \\
 F^{(m)}(0) &= d^m f(a)(x-a) \\
 F^{(m+1)}(\theta) &= d^{m+1} f(\mathbf{c})(x-a), \quad \mathbf{c} = a + \theta(x-a).
 \end{aligned}$$

Înlocuind $f^{(k)}(0)$, $0 \leq k \leq m$, respectiv $F^{(m+1)}(\theta)$ din relațiile anterioare în (1) obținem formula din T.1.

Pentru funcții de două variabile formula lui Taylor se scrie de ordinul 2 este dată de:

Corolar 2. Fie $f \in C^3(A)$, $A \subseteq \mathbb{R}^2$ deschis și convex, $(x_0, y_0) \in A$. Atunci

$$\begin{aligned}
 f(x, y) &= f(x_0, y_0) + \frac{1}{1!} (f'_x(x_0, y_0)(x-x_0) + f'_y(x_0, y_0)(y-y_0)) + \\
 &+ \frac{1}{2!} \left(f''_{xx}(x_0, y_0)(x-x_0)^2 + 2f''_{xy}(x_0, y_0)(x-x_0)(y-y_0) + f''_{yy}(x_0, y_0)(y-y_0)^2 \right) + R_2(x, y).
 \end{aligned}$$

În raportăm la continuarea o aplicație a formulei lui Taylor,

Exemplu 4 Să se scrie primii trei termeni din formula lui Taylor pentru funcția $f(x, y) = x^2 + xy + \ln(x + y - 1)$, $(x, y) \in \mathbb{R}^2$, $x + y > 1$ în jurul punctului $(1, 1)$.

Soluție 2 Fie $(x_0, y_0) = (1, 1)$. Atunci

$$f'_x(x, y) = 2x + y + \frac{1}{x + y - 1}, \quad f'_y(x, y) = x + \frac{1}{x + y - 1}$$

$$f''_{xx}(x, y) = 2 - \frac{1}{(x + y - 1)^2}, \quad f''_{xy}(x, y) = 1 - \frac{1}{(x + y - 1)^2}, \quad f''_{yy}(x, y) = -\frac{1}{(x + y - 1)^2}$$

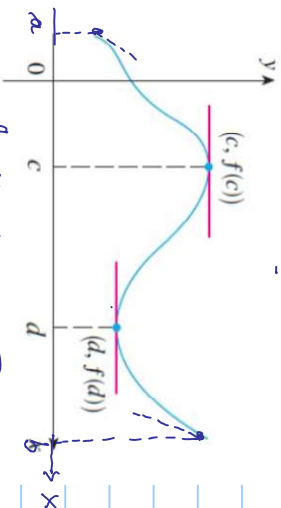
și

$$\begin{aligned}
 f(x, y) &= f(1, 1) + \frac{1}{1!} (f'_x(1, 1)(x-1) + f'_y(1, 1)(y-1)) \\
 &+ \frac{1}{2!} \left(f''_{xx}(1, 1)(x-1)^2 + 2f''_{xy}(1, 1)(x-1)(y-1) + f''_{yy}(1, 1)(y-1)^2 \right) + \dots
 \end{aligned}$$

$$f(x, y) = 2 + 4(x-1) + 2(y-1) + \frac{1}{2}(x-1)^2 - \frac{1}{2}(y-1)^2 + \dots$$

Exeme pentru funcții de mai multe variabile

1. Funcții de o variabilă (recapitulare)



$$f: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$$

Teorema 1 (Teoremă lui Fermat) Fie $I \subseteq \mathbb{R}$, $f: I \rightarrow \mathbb{R}$, $x_0 \in \text{int} I$, un punct de extrem local al lui f . Dacă f este derivabilă în x_0 , atunci $f'(x_0) = 0$.

Observație 1.1 i) Teorema lui Fermat are o interpretare geometrică simplă: într-un punct de extrem local tangenta la graficul funcției este paralelă cu axa Ox .

ii) Din teorema lui Fermat rezultă că punctele de extrem local ale unei funcții derivabile pe un interval și interioare acestuia se află printre punctele critice. Nu orice punct staționar este punct de extrem local.

(iii) Funcția $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$, $f(x) = x^3$, are punctul staționar $x = 0$, dar acesta nu este punct de extrem local.

Teorema 2 Fie $f: I \rightarrow \mathbb{R}$, $f \in C^2(I)$ și $x_0 \in \text{int} I$ un punct critic al lui f . Atunci:

- a) dacă $f''(x_0) < 0 \Rightarrow x_0$ este punct de maxim local al lui f .
- b) dacă $f''(x_0) > 0 \Rightarrow x_0$ este punct de minim local al lui f .

2. Funcții de mai multe variabile

Definiție 2.1 Fie $A \subseteq \mathbb{R}^n$, $f: A \rightarrow \mathbb{R}$. Punctul $a \in A$ se numește punct de minim (maxim) local al lui f dacă există $B(a, r)$ astfel încât

$$f(a) \leq f(x) \text{ (} f(a) \geq f(x) \text{)}, \quad \forall x \in B(a, r) \cap A.$$

Un punct de minim sau maxim local se numește punct de extrem local.

Observație 2.2 Un punct $a \in A$ este punct de extrem local al funcției $f: A \rightarrow \mathbb{R}$ dacă există $B(a, r)$ astfel încât diferența $f(x) - f(a)$ păstrează semn constant pentru orice $x \in B(a, r) \cap A$ (semnul — pentru maxim și semnul + pentru minim).

Definiție 2.3 Fie $A \subseteq \mathbb{R}^n$, $f: A \rightarrow \mathbb{R}$. Punctul $a \in A$ se numește punct de minim (maxim) global al lui f dacă

$$f(a) \leq f(x) \text{ (} f(a) \geq f(x) \text{)}, \quad \forall x \in A.$$

Un punct de minim sau maxim global se numește punct de extrem global.

Teorema 24 (Fermat) Fie $A \subseteq \mathbb{R}^n$, $a \in \text{int } A$, și $f: A \rightarrow \mathbb{R}$ o funcție diferențiabilă în a . Dacă a este punct de extrem local al lui f atunci $df(a) = 0$
 $\Leftrightarrow \frac{\partial f}{\partial x_1}(a) = \frac{\partial f}{\partial x_2}(a) = \dots = \frac{\partial f}{\partial x_n}(a) = 0$.

Dem. Încercăm ca a să fie punct de minim. local al lui f . Atunci există $B(a, r) \subseteq A$ a.î. $f(a) \leq f(x)$, $\forall x \in B(a, r)$.

Definim $g: (-r, r) \rightarrow \mathbb{R}$, $g(t) = f(a + tA)$, $t \in (-r, r)$ unde $A \in \mathbb{R}^n$ este un vector fixat cu $\|A\| = 1$.

Atem:

$g(0) = f(a) \leq f(a + ts) = g(t)$, $\forall t \in (-r, r)$, deci $t = 0$ este punct de minim. local al lui g . Atunci $g'(0) = 0$ conform lemei lui Fermat pentru funcții de o variabilă reală. Determinăm $g'(0)$.

$$g'(0) = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{g(t) - g(0)}{t} = \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(a + ts) - f(a)}{t} = \frac{df}{ds}(a)$$

Rezultă et $\frac{df}{ds}(a) = 0$ pentru orice director s , prin ambele cazuri $\frac{df}{ds}(a) = 0$, pentru $K \in \{1, 2, \dots, n\}$.

Dur. Fie $f: A \rightarrow \mathbb{R}$, $A \subseteq \mathbb{R}^n$. Nu poate $a \in \text{int } A$ cu proprietatea $df(a) = 0$ a.n.m. punct critic sau punct staționar al lui f .

Observație 25 i) Teorema lui Fermat ne spune că pentru o funcție diferențiabilă pe o mulțime deschisă punctele de extrem local se găsesc printre punctele critice ale lui f .

ii) Reciproca teoremei lui Fermat este falsă. Într-adevăr pentru funcția $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$, $f(x, y) = x^2 - y^2$ avem

$f'_x(x, y) = 2x$, $f'_y(x, y) = -2y$
 $\Rightarrow (0, 0)$ punct critic al lui f . Dar $f(0, h) = -h^2 \leq 0$ și $f(h, 0) = h^2 \geq 0$, pentru orice $h \in \mathbb{R}$. Deci $f(x, y) - f(0, 0)$ nu păstrează semn constant în nicio vecinătate a lui $(0, 0)$. Deci $(0, 0)$ nu e punct de extrem local al lui f .

Înainte de a prezenta condiție necesară pentru ca un punct critic să fie punct de extrem vom prezenta câteva noțiuni despre formă pătratică.

Formule pătratice sunt funcții polinomiale omogene de gradul doi.

De ex. lucrăm: $Q(x_1, x_2) = x_1^2 - 3x_1x_2 + 2x_2^2$, $(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2$,
 $Q(x_1, x_2, x_3) = x_1^2 - 2x_1x_2 + 4x_2^2 + 5x_1x_3 + 3x_2x_3 + x_3^2$, $(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3$
 O formă pătratică este o funcție $q: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ dată de

$$Q(x) = \sum_{i,j=1}^n a_{ij} x_i x_j, \quad x = (x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n$$

unde $a_{ij} \in \mathbb{R}$ și $a_{ij} = a_{ji}$ $\forall i, j \in \{1, 2, \dots, n\}$.

Matricea simetrică $A = (a_{ij}) \in M_n(\mathbb{R})$ s.m.

matricea formei pătratice Q .

Am notat $a_{ij} = a_{ji}$, $1 \leq i, j \leq n$ regulă ca
 Q se mai scrie sub formă:

$$Q(x) = \sum_{i=1}^n a_{ii} x_i^2 + 2 \cdot \sum_{1 \leq i < j \leq n} a_{ij} x_i x_j, \quad x = (x_1, \dots, x_n)$$

Exemplu: Formă pătratică

$$Q(x_1, x_2, x_3) = x_1^2 + 2x_2^2 + 6x_3^2 - 2x_1x_2 - 6x_2x_3 + 2x_3x_1$$

are matricea:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -1 & 2 & -3 \\ 1 & -3 & 6 \end{pmatrix}$$

Definiție O formă pătratică $Q: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ s.m.:

1. pozitiv definită dacă $Q(x) > 0$, $\forall x \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$;
2. negativ definită dacă $Q(x) < 0$, $\forall x \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$;
3. definită dacă există $x, y \in \mathbb{R}^n$ a.i. $Q(x) < 0$, $Q(y) > 0$;
4. pozitiv semidefinită dacă $Q(x) \geq 0$, $\forall x \in \mathbb{R}^n$ și
 există $x_0 \in \mathbb{R}^n$, $x_0 \neq 0$, a.i. $Q(x_0) = 0$;

5. negativ semidefinită dacă $Q(x) \leq 0$, $\forall x \in \mathbb{R}^n$ și
 $\exists x_0 \in \mathbb{R}^n$, $x_0 \neq 0$, a.i. $Q(x_0) = 0$.

Ex 1 $Q(x_1, x_2) = x_1^2 - 2x_1x_2 + 2x_2^2$ este pozitiv definită
 pentru că $Q(x_1, x_2) = (x_1 - x_2)^2 + x_2^2 > 0$, $\forall (x_1, x_2) \neq (0, 0)$.

Ex 2. $Q(x_1, x_2) = x_1^2 - 2x_1x_2 - x_2^2$ este nedefinită pentru că
 $Q(1, 0) = 1 > 0$; $Q(0, 1) = -1 < 0$.

Ex 3. $Q(x_1, x_2) = x_1^2 - 2x_1x_2 + x_2^2 = (x_1 - x_2)^2$ este pozitiv
 semidefinită pentru că $Q(x_1, x_2) \geq 0$, $\forall (x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2$ și $Q(1, 1) = 0$.

Teo $Q: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ o formă pătratică de
matrice

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}, \quad a_{ij} = a_{ji}, \quad 1 \leq i, j \leq n.$$

Notăm prin $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ valorile proprii ale lui A .

Un A este simetrică $\Leftrightarrow \lambda_k \in \mathbb{R}, 1 \leq k \leq n$.

Notăm: $\Delta_1 = a_{11}, \Delta_2 = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{vmatrix}$

o o o

$$\Delta_k = \begin{vmatrix} a_{11} & \dots & a_{1k} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{k1} & \dots & a_{kk} \end{vmatrix}$$

$$\Delta_n = \det A$$

Teoremă (Criteriul lui Sylvester)

1) A este pozitiv definită $\Leftrightarrow \Delta_1 > 0, \Delta_2 > 0, \dots, \Delta_n > 0$

$$\Leftrightarrow \lambda_1 > 0, \lambda_2 > 0, \dots, \lambda_n > 0$$

2) A este negativ definită $\Leftrightarrow \Delta_1 < 0, \Delta_2 > 0, \Delta_3 < 0, \dots,$
 $(-1)^n \Delta_n > 0 \Leftrightarrow \lambda_1 < 0, \lambda_2 < 0, \dots, \lambda_n < 0$

3) A este indefinită $\Leftrightarrow \exists \lambda_i < 0, \lambda_j > 0$.

Obs: $D^2 f(a)$ este o formă pătratică.
 Natura punctelor critice ale unei funcții se poate decide cu
 următorul rezultat.

Teoremă: Fie $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ o matrice simetrică, $f \in C^2(A)$
 și a un punct critic al lui f .

Atunci:

- 1) dacă $D^2 f(a)$ este pozitiv definită $\Rightarrow a$ este punct
 de minim local al lui f ;
- 2) dacă $D^2 f(a)$ este negativ definită $\Rightarrow a$ este punct
 de maxim local al lui f ;
- 3) dacă $D^2 f(a)$ nu este definită $\Rightarrow a$ nu este
 punct de extrem local al lui f .

Obs: dacă $D^2 f(a)$ este semidefinită atunci
 metoda punctului critic se decide
 prin alte metode (de ex. studiul
 dezvoltării de ordin superior în acel punct)

Aplicăți Să se determine extremele

locale ale funcției $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$

$$f(x, y) = x^4 + y^4 - 4xy.$$

Sol Determinăm punctele critice ale lui f :

$$\begin{cases} f'_x = 0 \\ f'_y = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 4x^3 - 4y = 0 \\ 4y^3 - 4x = 0 \end{cases} \Leftrightarrow$$

$$\begin{cases} x^3 - y = 0 \\ y^3 - x = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} y = x^3 \\ y^3 - x = 0 \end{cases} \Rightarrow x^9 - x = 0$$

$$\Leftrightarrow x(x^8 - 1) = 0 \Rightarrow x_1 = 0, x_2 = 1, x_3 = -1$$

Puncte critice: $(0, 0); (1, 1); (-1, -1)$.

Studiem d^2f în punctele critice. Avem:

$$d^2f(x, y) = f''_{xx} dx^2 + 2f''_{xy} dx dy + f''_{yy} dy^2$$

$$f''_{xx} = 12x^2, f''_{xy} = -4, f''_{yy} = 12y^2$$

$$d^2f(x, y) = 12x^2 dx^2 - 8 dx dy + 12y^2 dy^2$$

Sau

$$d^2f(x, y) = 12x^2 h_1^2 - 8h_1 h_2 + 12y^2 h_2^2, (h_1, h_2) \in \mathbb{R}^2$$

$$\bullet d^2f(0, 0) = -8h_1 h_2$$

$$pt. h_1 = h_2 = 1 \Rightarrow d^2f(0, 0) = -8 < 0 \Rightarrow d^2f(0, 0)$$

$$h_1 = 0, h_2 = -1 \Rightarrow d^2f(0, 0) = 8 > 0 \Rightarrow d^2f(0, 0)$$

are nedefinită $\Rightarrow (0, 0)$ nu e punct de extre.

$$\bullet d^2f(1, 1) = 12h_1^2 - 8h_1 h_2 + 12h_2^2 \text{ formă pătratică}$$

$$H_f(1, 1) = \begin{pmatrix} 12 & -4 \\ -4 & 12 \end{pmatrix} \Delta_1 = 12 > 0$$

$$\Delta_2 = \begin{vmatrix} 12 & -4 \\ -4 & 12 \end{vmatrix} = 128 > 0$$

deci $d^2f(1, 1)$ e pozitiv definită $\Rightarrow (1, 1)$ e punct de min. local

$$\bullet d^2f(-1, -1) = 12h_1^2 - 8h_1 h_2 + 12h_2^2 \text{ e poz. definită} \Rightarrow$$

$(-1, -1)$ e punct de min. local.