

# main

June 12, 2025

## 1 Trabalho Computacional 3. Rede Convolutacional e Transfer Learning

### 1.1 1. Introdução e Base de Dados

Neste trabalho usaremos uma rede convolutacional pré-treinada e a aplicaremos em um problema novo. Também experimentaremos com a divisão da base em treinamento, validação e teste, e usaremos o conjunto de validação para a técnica “early stopping”, na tentativa de controlar o sobre-ajuste.

A base de dados é a [CIFAR10](#). Ela contém 60000 imagens 32x32 coloridas (3 canais) das seguintes categorias de objetos: ‘airplane’, ‘automobile’, ‘bird’, ‘cat’, ‘deer’, ‘dog’, ‘frog’, ‘horse’, ‘ship’, ‘truck’.

Ela pode ser baixada com o código abaixo.

```
[1]: import torch
import torchvision
import torchvision.transforms as transforms
```

```
[2]: class CIFAR10(): #@save
    def __init__(self, root, resize=(224, 224)):
        trans = transforms.Compose([transforms.Resize(resize),
                                    transforms.ToTensor(),
                                    transforms.Normalize((0.5, 0.5, 0.5), (0.5, 0.5, 0.5))])
        self.train = torchvision.datasets.CIFAR10(
            root=root, train=True, transform=trans, download=True)
        # use 20% of training data for validation
        train_set_size = int(len(self.train) * 0.8)
        valid_set_size = len(self.train) - train_set_size
        # split the train set into two
        seed = torch.Generator().manual_seed(42)
        self.train, self.val = torch.utils.data.random_split(self.train,
            [train_set_size, valid_set_size], generator=seed)
        self.test = torchvision.datasets.CIFAR10(
            root=root, train=False, transform=trans, download=True)

dataset = CIFAR10(root="./data/")
```

```

train_dataloader = torch.utils.data.DataLoader(dataset.train, batch_size=64,
    ↪shuffle=True, num_workers=5)
val_dataloader = torch.utils.data.DataLoader(dataset.val, batch_size=64,
    ↪shuffle=False, num_workers=3)
test_dataloader = torch.utils.data.DataLoader(dataset.test, batch_size=64,
    ↪shuffle=False, num_workers=3)

print(f"Number of training examples: {len(dataset.train)}")
print(f"Number of validation examples: {len(dataset.val)}")
print(f"Number of test examples: {len(dataset.test)}")

```

Number of training examples: 40000  
 Number of validation examples: 10000  
 Number of test examples: 10000

Observe como foi feita a separação de 10.000 exemplos do conjunto de treinamento original para serem o conjunto de validação. Dessa forma, temos ao final 40.000 exemplos para treinamento, 10.000 exemplos para validação e 10.000 exemplos para teste, com os seus respectivos `DataLoader`'s instanciados.

Também redimensionamos as imagens para 224x224pixels, já preparando o dado para a posterior aplicação na rede convolucional.

## 1.2 2. Treinando um MLP

Use esta base de dados para treinar um Perceptron Multicamadas, como feito no trabalho anterior com a base MNIST. Escolha um MLP com 2 camadas escondidas. Não perca muito tempo variando a arquitetura porque este problema é difícil sem o uso de convoluções e o resultado não será totalmente satisfatório.

Você pode usar este código, baseado na biblioteca [Pytorch Lightning](#) como base para definição da rede:

```

[3]: %pip install pytorch-lightning
import pytorch_lightning as pl
import torch.nn as nn
from torchmetrics.functional import accuracy

# The model is passed as an argument to the `LightModel` class.
class LightModel(pl.LightningModule):
    def __init__(self, model, lr=1e-5):
        super().__init__()
        self.model = model
        self.lr = lr
    def training_step(self, batch):
        X, y = batch
        y_hat = self.model(X)
        loss = nn.functional.cross_entropy(y_hat, y)
        self.log("train_loss", loss)

```

```

        return loss
    def validation_step(self, batch):
        X, y = batch
        y_hat = self.model(X)
        loss = nn.functional.cross_entropy(y_hat, y)
        self.log("val_loss", loss)
        return loss
    def test_step(self, batch):
        X, y = batch
        y_hat = self.model(X)
        preds = torch.argmax(y_hat, dim=1)
        acc = accuracy(preds, y, task="multiclass", num_classes=10)
        self.log("test_acc", acc)
        loss = nn.functional.cross_entropy(y_hat, y)
        self.log("test_loss", loss)
    def configure_optimizers(self):
        optimizer = torch.optim.Adam(self.parameters(), self.lr)
        return optimizer

arch = nn.Sequential(
    nn.Flatten(),
    nn.Linear(3*224*224, 512),
    nn.ReLU(),
    nn.Linear(512,128),
    nn.ReLU(),
    nn.Linear(128,10)
)

mlp = LightningModel(arch)

```

Requirement already satisfied: pytorch-lightning in c:\python311\lib\site-packages (2.5.1.post0)

Requirement already satisfied: torch>=2.1.0 in c:\python311\lib\site-packages (from pytorch-lightning) (2.7.1)

Requirement already satisfied: tqdm>=4.57.0 in c:\python311\lib\site-packages (from pytorch-lightning) (4.67.1)

Requirement already satisfied: PyYAML>=5.4 in c:\python311\lib\site-packages (from pytorch-lightning) (6.0.2)

Requirement already satisfied: fsspec[http]>=2022.5.0 in c:\python311\lib\site-packages (from pytorch-lightning) (2025.5.1)

Requirement already satisfied: torchmetrics>=0.7.0 in c:\python311\lib\site-packages (from pytorch-lightning) (1.7.2)

Requirement already satisfied: packaging>=20.0 in c:\users\tucol\appdata\roaming\python\python311\site-packages (from pytorch-lightning) (25.0)

Requirement already satisfied: typing-extensions>=4.4.0 in c:\python311\lib\site-packages (from pytorch-lightning) (4.14.0)

Requirement already satisfied: lightning-utilities>=0.10.0 in c:\python311\lib\site-packages (from pytorch-lightning) (0.14.3)

Requirement already satisfied: aiohttp!=4.0.0a0,!4.0.0a1 in c:\python311\lib\site-packages (from fsspec[http]>=2022.5.0->pytorch-lightning) (3.12.12)

Requirement already satisfied: setuptools in c:\python311\lib\site-packages (from lightning-utilities>=0.10.0->pytorch-lightning) (65.5.0)

Requirement already satisfied: filelock in c:\python311\lib\site-packages (from torch>=2.1.0->pytorch-lightning) (3.18.0)

Requirement already satisfied: sympy>=1.13.3 in c:\python311\lib\site-packages (from torch>=2.1.0->pytorch-lightning) (1.14.0)

Requirement already satisfied: networkx in c:\python311\lib\site-packages (from torch>=2.1.0->pytorch-lightning) (3.5)

Requirement already satisfied: jinja2 in c:\python311\lib\site-packages (from torch>=2.1.0->pytorch-lightning) (3.1.6)

Requirement already satisfied: numpy>1.20.0 in c:\python311\lib\site-packages (from torchmetrics>=0.7.0->pytorch-lightning) (2.3.0)

Requirement already satisfied: colorama in c:\users\tucol\appdata\roaming\python\python311\site-packages (from tqdm>=4.57.0->pytorch-lightning) (0.4.6)

Requirement already satisfied: aiohappyeyeballs>=2.5.0 in c:\python311\lib\site-packages (from aiohttp!=4.0.0a0,!4.0.0a1->fsspec[http]>=2022.5.0->pytorch-lightning) (2.6.1)

Requirement already satisfied: aiosignal>=1.1.2 in c:\python311\lib\site-packages (from aiohttp!=4.0.0a0,!4.0.0a1->fsspec[http]>=2022.5.0->pytorch-lightning) (1.3.2)

Requirement already satisfied: attrs>=17.3.0 in c:\python311\lib\site-packages (from aiohttp!=4.0.0a0,!4.0.0a1->fsspec[http]>=2022.5.0->pytorch-lightning) (25.3.0)

Requirement already satisfied: frozenlist>=1.1.1 in c:\python311\lib\site-packages (from aiohttp!=4.0.0a0,!4.0.0a1->fsspec[http]>=2022.5.0->pytorch-lightning) (1.7.0)

Requirement already satisfied: multidict<7.0,>=4.5 in c:\python311\lib\site-packages (from aiohttp!=4.0.0a0,!4.0.0a1->fsspec[http]>=2022.5.0->pytorch-lightning) (6.4.4)

Requirement already satisfied: propcache>=0.2.0 in c:\python311\lib\site-packages (from aiohttp!=4.0.0a0,!4.0.0a1->fsspec[http]>=2022.5.0->pytorch-lightning) (0.3.2)

Requirement already satisfied: yarl<2.0,>=1.17.0 in c:\python311\lib\site-packages (from aiohttp!=4.0.0a0,!4.0.0a1->fsspec[http]>=2022.5.0->pytorch-lightning) (1.20.1)

Requirement already satisfied: mpmath<1.4,>=1.1.0 in c:\python311\lib\site-packages (from sympy>=1.13.3->torch>=2.1.0->pytorch-lightning) (1.3.0)

Requirement already satisfied: MarkupSafe>=2.0 in c:\python311\lib\site-packages (from jinja2->torch>=2.1.0->pytorch-lightning) (3.0.2)

Requirement already satisfied: idna>=2.0 in c:\python311\lib\site-packages (from yarl<2.0,>=1.17.0->aiohttp!=4.0.0a0,!4.0.0a1->fsspec[http]>=2022.5.0->pytorch-lightning) (3.10)

Note: you may need to restart the kernel to use updated packages.

[notice] A new release of pip available: 22.3 -> 25.1.1

[notice] To update, run: python.exe -m pip install --upgrade pip

### 1.2.1 Callback personalizada: LastNCheckpoints

A célula define a classe `LastNCheckpoints`, que herda de `ModelCheckpoint` do PyTorch Lightning. Ela serve para manter apenas os **N últimos checkpoints** do treinamento, apagando automaticamente os mais antigos após cada validação. Isso evita o acúmulo excessivo de arquivos de checkpoint no disco, facilitando o gerenciamento de espaço.

**Como funciona:** - No final de cada validação (`on_validation_end`), a classe busca todos os arquivos `.ckpt` no diretório de checkpoints. - Ordena os arquivos por data de modificação. - Remove os checkpoints mais antigos, mantendo apenas os `keep_last_n` mais recentes.

Essa abordagem é útil para economizar espaço em disco durante experimentos longos ou com muitos checkpoints salvos.

```
[4]: from pytorch_lightning.callbacks import ModelCheckpoint
import os
import glob

class LastNCheckpoints(ModelCheckpoint):
    def __init__(self, keep_last_n=5, *args, **kwargs):
        super().__init__(*args, **kwargs)
        self.keep_last_n = keep_last_n

    def on_validation_end(self, trainer, pl_module):
        super().on_validation_end(trainer, pl_module)

        # Clean up old checkpoints
        all_ckpts = sorted(
            glob.glob(os.path.join(self.dirpath, "*.ckpt")),
            key=os.path.getmtime
        )
        if len(all_ckpts) > self.keep_last_n:
            for ckpt in all_ckpts[:-self.keep_last_n]:
                os.remove(ckpt)
```

Observe que as imagens são achatadas (transformadas em vetor). Substitua as interrogações pelo tamanho desejado das camadas escondidas.

Neste problema vamos verificar o fenômeno do sobreajuste, e vamos tentar equilibrá-lo pela técnica de parada prematura de treinamento (early-stopping). Por isso foi necessário, a partir dos dados de treinamento, fazer uma nova separação para validação. Quando a função custo (`loss`) no conjunto de validação não diminui num dado número de épocas (o parâmetro `patience`), o treinamento é interrompido. Este trecho de código pode ser útil:

### 1.2.2 Treinamento com Early Stopping e Checkpoints

Esta célula configura o treinamento do MLP usando PyTorch Lightning, com duas callbacks principais:

- **EarlyStopping:** Interrompe o treinamento automaticamente se a métrica de validação (`val_loss`) não melhorar após um número definido de épocas (`patience=5`). Isso ajuda a evitar sobreajuste.
- **LastNCheckpoints:** Salva checkpoints do modelo a cada época, mas mantém apenas os N mais recentes, economizando espaço em disco.

O código permite alternar entre treinar o modelo (`TRAIN=True`) ou carregar um checkpoint salvo para análise e avaliação. Após o treinamento ou carregamento, o modelo é colocado em modo de avaliação.

```
[5]: from pytorch_lightning.callbacks import EarlyStopping, ModelCheckpoint
from pytorch_lightning import Trainer
from pytorch_lightning.utilities.model_summary import summarize

checkpoint = LastNCheckpoints(
    dirpath='model1_checkpoints/',
    filename='{epoch:02d}-{val_loss:.4f}',
    every_n_epochs=1, # Save every epoch
    save_top_k=-1 # Save ALL checkpoints
)

early_stopping = EarlyStopping(
    monitor='val_loss', # metric to monitor
    patience=5, # epochs with no improvement after which training will
    ↪ stop
    mode='min', # mode for min loss; 'max' if maximizing metric
    min_delta=0.001 # minimum change to qualify as an improvement
)

trainer = Trainer(
    callbacks=[early_stopping, checkpoint],
    max_epochs=50,
)
mlp.train()
TRAIN = False
# TRAIN = True
if TRAIN:
    trainer.fit(
        model=mlp,
        train_dataloaders=train_dataloader,
        val_dataloaders=val_dataloader,
        ckpt_path="model1_checkpoints/checkpoint-epoch=15-val_loss=1.3520.ckpt"
    )
else:
```

```

print("LOADING MODEL")

checkpoint = torch.load("model1_checkpoints/epoch=16-val_loss=1.3592.ckpt",
↪map_location=torch.device('cpu')) # or 'cuda'

# Load state dict into your model
mlp.load_state_dict(checkpoint['state_dict'])

summary = summarize(mlp, max_depth=2) # max_depth controls how deep to
↪show layers
print(summary)

mlp.eval()

```

GPU available: False, used: False  
 TPU available: False, using: 0 TPU cores  
 HPU available: False, using: 0 HPUs  
 c:\Python311\Lib\site-packages\pytorch\_lightning\trainer\connectors\logger\_connector\logger\_connector.py:76: Starting from v1.9.0, `tensorboardX` has been removed as a dependency of the `pytorch\_lightning` package, due to potential conflicts with other packages in the ML ecosystem. For this reason, `logger=True` will use `CSVLogger` as the default logger, unless the `tensorboard` or `tensorboardX` packages are found. Please `pip install lightning[extra]` or one of them to enable TensorBoard support by default

LOADING MODEL

	Name	Type	Params	Mode
-----				
0	model	Sequential	77.1 M	train
1	model.0	Flatten	0	train
2	model.1	Linear	77.1 M	train
3	model.2	ReLU	0	train
4	model.3	Linear	65.7 K	train
5	model.4	ReLU	0	train
6	model.5	Linear	1.3 K	train
-----				
77.1 M	Trainable params			
0	Non-trainable params			
77.1 M	Total params			
308.551	Total estimated model params size (MB)			
7	Modules in train mode			
0	Modules in eval mode			

```

[5]: LightModel(
  (model): Sequential(
    (0): Flatten(start_dim=1, end_dim=-1)
    (1): Linear(in_features=150528, out_features=512, bias=True)
    (2): ReLU()

```

```

(3): Linear(in_features=512, out_features=128, bias=True)
(4): ReLU()
(5): Linear(in_features=128, out_features=10, bias=True)
)
)

```

Os parâmetros dados são sugestões. Você agora pode testar o seu modelo, por exemplo, com:

```

[6]: # Evaluate the model on the test dataset
trainer.test(model=mlp, dataloaders=test_dataloader)

```

```

c:\Python311\Lib\site-
packages\pytorch_lightning\trainer\connectors\data_connector.py:420: Consider
setting `persistent_workers=True` in 'test_dataloader' to speed up the
dataloader worker initialization.

```

```

Testing: |           | 0/? [00:00<?, ?it/s]

```

Test metric	DataLoader 0
test_acc	0.5370000004768372
test_loss	1.365114688873291

```

[6]: [{'test_acc': 0.5370000004768372, 'test_loss': 1.365114688873291}]

```

Mais uma vez, procure realizar ajustes, mas não espere um bom desempenho. Como dissemos, é um problema complexo de classificação de imagem, e é difícil fazer o MLP funcionar sozinho. Precisamos de um pré-processamento com base em uma rede convolucional.

### 1.3 3. Uso da rede VGG16 pré-treinada

Lembre-se que a rede VGG usa como bloco básico cascata de convoluções com filtros 3x3, com “padding” para que a imagem não seja diminuída, seguida de um “max pooling” reduzindo imagens pela metade. O número de mapas vai aumentando e seu tamanho vai diminuindo ao longo de suas 16 camadas. Este é um modelo gigantesco e o treinamento com recursos computacionais modestos levaria dias ou semanas, se é que fosse possível.

No entanto, vamos aproveitar uma característica central das grandes redes convolucionais. Elas podem ser usadas como pré-processamento fixo das imagens, mesmo em um novo problema (lembre-se, a rede VGG original foi treinada na base ImageNet, que tem muitas categorias de imagens).

O código abaixo realiza o download do modelo treinado e configura os seus parâmetros como não ajustáveis.

```

[7]: from torchvision.models import vgg16
vgg16_model = vgg16(weights="DEFAULT", progress=True)

```



```

for param in vgg16_model.parameters():
    param.requires_grad = False

print(vgg16_model)

```

```

VGG(
  (features): Sequential(
    (0): Conv2d(3, 64, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1, 1))
    (1): ReLU(inplace=True)
    (2): Conv2d(64, 64, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1, 1))
    (3): ReLU(inplace=True)
    (4): MaxPool2d(kernel_size=2, stride=2, padding=0, dilation=1,
ceil_mode=False)
    (5): Conv2d(64, 128, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1, 1))
    (6): ReLU(inplace=True)
    (7): Conv2d(128, 128, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1, 1))
    (8): ReLU(inplace=True)
    (9): MaxPool2d(kernel_size=2, stride=2, padding=0, dilation=1,
ceil_mode=False)
    (10): Conv2d(128, 256, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1, 1))
    (11): ReLU(inplace=True)
    (12): Conv2d(256, 256, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1, 1))
    (13): ReLU(inplace=True)
    (14): Conv2d(256, 256, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1, 1))
    (15): ReLU(inplace=True)
    (16): MaxPool2d(kernel_size=2, stride=2, padding=0, dilation=1,
ceil_mode=False)
    (17): Conv2d(256, 512, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1, 1))
    (18): ReLU(inplace=True)
    (19): Conv2d(512, 512, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1, 1))
    (20): ReLU(inplace=True)
    (21): Conv2d(512, 512, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1, 1))
    (22): ReLU(inplace=True)
    (23): MaxPool2d(kernel_size=2, stride=2, padding=0, dilation=1,
ceil_mode=False)
    (24): Conv2d(512, 512, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1, 1))
    (25): ReLU(inplace=True)
    (26): Conv2d(512, 512, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1, 1))
    (27): ReLU(inplace=True)
    (28): Conv2d(512, 512, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1, 1))
    (29): ReLU(inplace=True)
    (30): MaxPool2d(kernel_size=2, stride=2, padding=0, dilation=1,
ceil_mode=False)
  )
  (avgpool): AdaptiveAvgPool2d(output_size=(7, 7))
  (classifier): Sequential(
    (0): Linear(in_features=25088, out_features=4096, bias=True)

```

```

        (1): ReLU(inplace=True)
        (2): Dropout(p=0.5, inplace=False)
        (3): Linear(in_features=4096, out_features=4096, bias=True)
        (4): ReLU(inplace=True)
        (5): Dropout(p=0.5, inplace=False)
        (6): Linear(in_features=4096, out_features=1000, bias=True)
    )
)

```

Redefine o classificador da VGG16 para três camadas lineares (50, 20 e 10 neurônios) com ReLU, adaptando a saída para 10 classes do CIFAR-10. Apenas os parâmetros do classificador são ajustáveis no treinamento. O modelo é então encapsulado na classe `LightModel` para uso com PyTorch Lightning.

```

[8]: import torch.nn as nn

print(vgg16_model.classifier)
vgg16_model.classifier = nn.Sequential(
    # nn.Flatten(),
    nn.Linear(25088, 50),
    nn.ReLU(),
    nn.Linear(50, 20),
    nn.ReLU(),
    nn.Linear(20, 10)
)

# make sure we unfreeze here for training:
for param in vgg16_model.classifier.parameters():
    param.requires_grad = True

print(vgg16_model.classifier)

cnn = LightModel(vgg16_model)

```

```

Sequential(
  (0): Linear(in_features=25088, out_features=4096, bias=True)
  (1): ReLU(inplace=True)
  (2): Dropout(p=0.5, inplace=False)
  (3): Linear(in_features=4096, out_features=4096, bias=True)
  (4): ReLU(inplace=True)
  (5): Dropout(p=0.5, inplace=False)
  (6): Linear(in_features=4096, out_features=1000, bias=True)
)
Sequential(
  (0): Linear(in_features=25088, out_features=50, bias=True)
  (1): ReLU()
  (2): Linear(in_features=50, out_features=20, bias=True)
  (3): ReLU()
  (4): Linear(in_features=20, out_features=10, bias=True)
)

```

)

Configura o treinamento do modelo com PyTorch Lightning, usando early stopping para evitar sobreajuste e checkpoints para salvar o progresso. Se TRAIN for verdadeiro, treina o modelo; caso contrário, carrega um checkpoint salvo e exibe o resumo da arquitetura.

```
[9]: from pytorch_lightning.callbacks import EarlyStopping, ModelCheckpoint
from pytorch_lightning import Trainer
from pytorch_lightning.utilities.model_summary import summarize

checkpoint = LastNCheckpoints(
    dirpath='model2_checkpoints/',
    filename='{epoch:02d}-{val_loss:.4f}',
    every_n_epochs=1, # Save every epoch
    save_top_k=-1 # Save ALL checkpoints
)

early_stopping = EarlyStopping(
    monitor='val_loss', # metric to monitor
    patience=5, # epochs with no improvement after which training will
    ↪ stop
    mode='min', # mode for min loss; 'max' if maximizing metric
    min_delta=0.001 # minimum change to qualify as an improvement
)

trainer = Trainer(
    callbacks=[early_stopping, checkpoint],
    max_epochs=50,
)

cnn.train()

TRAIN = False
# TRAIN = True
if TRAIN:
    trainer.fit(
        model=cnn,
        train_dataloaders=train_dataloader,
        val_dataloaders=val_dataloader,
        # ckpt_path="model2_checkpoints/checkpoint-epoch=15-val_loss=1.3520.
    ↪ ckpt"
    )
else:
    print("LOADING MODEL")

    checkpoint = torch.load(
        "model2_checkpoints/epoch=34-val_loss=0.4055.ckpt",
        map_location=torch.device('cpu')
```

```

) # or 'cuda'

# Load state dict into your model
cnn.load_state_dict(checkpoint['state_dict'])

summary = summarize(cnn, max_depth=2) # max_depth controls how deep to
↳ show layers
print(summary)

cnn.eval()

```

GPU available: False, used: False  
 TPU available: False, using: 0 TPU cores  
 HPU available: False, using: 0 HPUs

LOADING MODEL

	Name	Type	Params	Mode
0	model	VGG	16.0 M	train
1	model.features	Sequential	14.7 M	train
2	model.avgpool	AdaptiveAvgPool2d	0	train
3	model.classifier	Sequential	1.3 M	train

  

1.3 M	Trainable params
14.7 M	Non-trainable params
16.0 M	Total params
63.881	Total estimated model params size (MB)
40	Modules in train mode
0	Modules in eval mode

```

[9]: LightModel(
  (model): VGG(
    (features): Sequential(
      (0): Conv2d(3, 64, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1, 1))
      (1): ReLU(inplace=True)
      (2): Conv2d(64, 64, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1, 1))
      (3): ReLU(inplace=True)
      (4): MaxPool2d(kernel_size=2, stride=2, padding=0, dilation=1,
ceil_mode=False)
      (5): Conv2d(64, 128, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1, 1))
      (6): ReLU(inplace=True)
      (7): Conv2d(128, 128, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1, 1))
      (8): ReLU(inplace=True)
      (9): MaxPool2d(kernel_size=2, stride=2, padding=0, dilation=1,
ceil_mode=False)
      (10): Conv2d(128, 256, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1, 1))
      (11): ReLU(inplace=True)
      (12): Conv2d(256, 256, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1, 1))

```

```

(13): ReLU(inplace=True)
(14): Conv2d(256, 256, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1, 1))
(15): ReLU(inplace=True)
(16): MaxPool2d(kernel_size=2, stride=2, padding=0, dilation=1,
ceil_mode=False)
(17): Conv2d(256, 512, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1, 1))
(18): ReLU(inplace=True)
(19): Conv2d(512, 512, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1, 1))
(20): ReLU(inplace=True)
(21): Conv2d(512, 512, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1, 1))
(22): ReLU(inplace=True)
(23): MaxPool2d(kernel_size=2, stride=2, padding=0, dilation=1,
ceil_mode=False)
(24): Conv2d(512, 512, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1, 1))
(25): ReLU(inplace=True)
(26): Conv2d(512, 512, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1, 1))
(27): ReLU(inplace=True)
(28): Conv2d(512, 512, kernel_size=(3, 3), stride=(1, 1), padding=(1, 1))
(29): ReLU(inplace=True)
(30): MaxPool2d(kernel_size=2, stride=2, padding=0, dilation=1,
ceil_mode=False)
)
(avgpool): AdaptiveAvgPool2d(output_size=(7, 7))
(classifier): Sequential(
  (0): Linear(in_features=25088, out_features=50, bias=True)
  (1): ReLU()
  (2): Linear(in_features=50, out_features=20, bias=True)
  (3): ReLU()
  (4): Linear(in_features=20, out_features=10, bias=True)
)
)
)

```

### 1.3.1 Avalia o modelo

```
[10]: trainer.test(model=cnn, dataloaders=test_data_loader)
```

```
Testing: |           | 0/? [00:00<?, ?it/s]
```

Test metric	DataLoader 0
test_acc	0.859499990940094
test_loss	0.420192688703537

```
[10]: [{'test_acc': 0.859499990940094, 'test_loss': 0.420192688703537}]
```

## 1.4 4. Transfer Learning com ResNet18

Agora, vamos testar o uso de outra rede convolucional pré-treinada como base para o nosso classificador. Em vez da VGG16, utilizaremos a **ResNet18**, que é uma arquitetura moderna e eficiente, bastante utilizada em tarefas de visão computacional.

Assim como antes, vamos ajustar apenas o classificador final para as 10 classes do CIFAR-10 e aplicar **regularização L2 (weight decay)** durante o treinamento, buscando reduzir o sobreajuste e melhorar a generalização do modelo.

```
[14]: from torchvision.models import resnet18

# Carrega a ResNet18 pré-treinada
resnet = resnet18(weights='IMAGENET1K_V1')

[15]: import torch.nn as nn

# Congela todas as camadas convolucionais
for param in resnet.parameters():
    param.requires_grad = False

# Substitui o classificador final para 10 classes (CIFAR-10)
num_ftrs = resnet.fc.in_features
resnet.fc = nn.Linear(num_ftrs, 10)
```

Abaixo, definimos a classe `LightModelResNet` para usar a `ResNet18` no framework do PyTorch Lightning, agora com `weight_decay` (L2 regularização) configurado no otimizador.

```
[16]: class LightModelResNet(pl.LightningModule):
    def __init__(self, model, lr=1e-4, weight_decay=1e-2):
        super().__init__()
        self.model = model
        self.lr = lr
        self.weight_decay = weight_decay

    def training_step(self, batch, batch_idx):
        X, y = batch
        y_hat = self.model(X)
        loss = nn.functional.cross_entropy(y_hat, y)
        self.log("train_loss", loss)
        return loss

    def validation_step(self, batch, batch_idx):
        X, y = batch
        y_hat = self.model(X)
        loss = nn.functional.cross_entropy(y_hat, y)
        self.log("val_loss", loss)
```

```

        return loss

    def test_step(self, batch, batch_idx):
        X, y = batch
        y_hat = self.model(X)
        preds = torch.argmax(y_hat, dim=1)
        acc = accuracy(preds, y, task="multiclass", num_classes=10)
        loss = nn.functional.cross_entropy(y_hat, y)
        self.log("test_acc", acc)
        self.log("test_loss", loss)

    def configure_optimizers(self):
        optimizer = torch.optim.Adam(
            self.parameters(),
            lr=self.lr,
            weight_decay=self.weight_decay
        )
        return optimizer

```

```

[17]: resnet_model = LightModelResNet(resnet)

trainer = pl.Trainer(
    max_epochs=10,
    accelerator="auto",
    devices=1,
    enable_progress_bar=True
)

trainer.fit(resnet_model, train_dataloaders=train_dataloader,
    ↪ val_dataloaders=val_dataloader)

```

Using default `ModelCheckpoint`. Consider installing `litmodels` package to enable `LitModelCheckpoint` for automatic upload to the Lightning model registry.

GPU available: False, used: False  
 TPU available: False, using: 0 TPU cores  
 HPU available: False, using: 0 HPUs

	Name	Type	Params	Mode
0	model	ResNet	11.2 M	train
5.1 K	Trainable params			
11.2 M	Non-trainable params			
11.2 M	Total params			
44.727	Total estimated model params size (MB)			
68	Modules in train mode			
0	Modules in eval mode			

```

Sanity Checking: |           | 0/? [00:00<?, ?it/s]

c:\Python311\Lib\site-
packages\pytorch_lightning\trainer\connectors\data_connector.py:420: Consider
setting `persistent_workers=True` in 'val_dataloader' to speed up the dataloader
worker initialization.
c:\Python311\Lib\site-
packages\pytorch_lightning\trainer\connectors\data_connector.py:420: Consider
setting `persistent_workers=True` in 'train_dataloader' to speed up the
dataloader worker initialization.

Training: |           | 0/? [00:00<?, ?it/s]
Validation: |           | 0/? [00:00<?, ?it/s]
Validation: |           | 0/? [00:00<?, ?it/s]
Validation: |           | 0/? [00:00<?, ?it/s]
Validation: |           | 0/? [00:00<?, ?it/s]
Validation: |           | 0/? [00:00<?, ?it/s]
Validation: |           | 0/? [00:00<?, ?it/s]
Validation: |           | 0/? [00:00<?, ?it/s]
Validation: |           | 0/? [00:00<?, ?it/s]
Validation: |           | 0/? [00:00<?, ?it/s]
Validation: |           | 0/? [00:00<?, ?it/s]
`Trainer.fit` stopped: `max_epochs=10` reached.

```

```
[18]: trainer.test(resnet_model, dataloaders=test_dataloader)
```

```

Testing: |           | 0/? [00:00<?, ?it/s]

Test metric      DataLoader 0
test_acc         0.7918000221252441
test_loss        0.635003924369812

```

```
[18]: [{'test_acc': 0.7918000221252441, 'test_loss': 0.635003924369812}]
```

## 1.5 Conclusão

Este trabalho teve como objetivo desenvolver e treinar uma rede neural convolucional (CNN) baseada na arquitetura VGG16, utilizando a estrutura do PyTorch Lightning para facilitar o gerenciamento do treinamento e a organização do código.



### 1.5.1 Principais Etapas

- **Preparação dos dados:** Os dados foram carregados, normalizados e divididos em conjuntos de treino, validação e teste.
- **Modelagem:** Foi utilizada a arquitetura VGG16 com modificações específicas, encapsulada em uma classe customizada e adaptada ao PyTorch Lightning.
- **Treinamento:** O modelo foi treinado com callbacks de *EarlyStopping* para evitar overfitting e *ModelCheckpoint* para salvar os melhores estados do modelo.
- **Avaliação:** O modelo com melhor desempenho na validação (`val_loss` 0.4055) foi carregado e avaliado no conjunto de teste.

### 1.5.2 Resultados

- O uso de técnicas de regularização, como *early stopping*, contribuiu para a estabilidade do treinamento e para a generalização do modelo.
- O checkpoint carregado indica que o modelo alcançou um bom equilíbrio entre performance e generalização, evitando overfitting.
- O resumo da arquitetura mostrou que o modelo possui uma estrutura profunda, adequada para tarefas de classificação complexas.

### 1.5.3 Considerações Finais

O experimento demonstrou que é possível adaptar arquiteturas consagradas, como a VGG16, a diferentes conjuntos de dados e problemas utilizando ferramentas modernas como PyTorch Lightning. O pipeline implementado é modular, reutilizável e preparado para experimentos futuros com diferentes arquiteturas, hiperparâmetros e estratégias de treinamento.