1. (a) Les equacions del moviment i de la velocitat s'escriuen, en general

$$\varphi = \omega_0 t + \frac{1}{2} \alpha t^2$$
  $\omega = \omega_0 + \alpha t$ 

i comparant, per exemple, amb  $\omega=40\pi-4\pi t$ , es veu directament que  $\omega_0=40\pi\,rad/s$ .

- (b) Amb el mateix argument de l'apartat anterior tenim  $\alpha = -4\pi \, rad/s^2$
- (c) Podem calcular directament

$$a_t = \alpha R = -4\pi \cdot 3 = -37,7 \, m/s^2$$

(d) Demanant que la velocitat angular final sigui zero

$$0 = 40\pi - 4\pi t \to t = \frac{40\pi}{4\pi} = 10 \, s$$

(e) Calculem la velocitat angular al cap de 5 segons

$$\omega = 40\pi - 4\pi \cdot 5 = 20\pi = 62,83 \, rad/s$$

i l'acceleració centrípeta valdrà

$$a_c = \omega^2 R = 62,83^2 \cdot 3 = 1,184 \cdot 10^4 \, m/s^2$$

(f) L'espai angular recorregut al cap de 10 segons val

$$\varphi = 40\pi \cdot 10 - 2\pi \cdot 100 = 200\pi \, rad$$

i les voltes

$$200\pi rad \cdot \frac{1 \, rev}{2\pi rad} = 100 \, rev$$

2. (a) La velocitat del camió és en tot moment la mateixa que la lineal de la perifèria de les rodes, de forma que tenim

$$v = \omega R = 10\pi \cdot 1 = 31,416 \, m/s$$

(b) A partir de  $\omega = \omega_0 + \alpha t$  calculem

$$\alpha = \frac{\omega - \omega_0}{t} = \frac{0 - 10\pi}{5} = -2\pi \, rad/s^2$$

(c) Calculem directament

$$\varphi = 10\pi t - \frac{1}{2}(2\pi)t^2 = 10\pi \cdot 5 - \pi \cdot 25 = 25\pi \, rad$$

i les voltes seran

$$25\pi rad \cdot \frac{1 \, rev}{2\pi rad} = 12,5 \, rev$$

3. (a) Per una banda, la velocitat angular es pot calcular a partir de  $\varphi = \omega t$  com

$$\omega = \frac{\varphi}{t} = \frac{2\pi}{92.88 \cdot 60} = 1,1275 \cdot 10^{-3} \, rad/s$$

i la velocitat lineal serà

$$v = \omega R = 1,1275 \cdot 10^{-3} \cdot (400 \cdot 10^3 + 6,38 \cdot 10^6) = 7,64 \cdot 10^3 \, m/s$$

(b) Calculem directament

$$a_c = \frac{v^2}{R} = \frac{(7,64 \cdot 10^3)^2}{400 \cdot 10^3 + 6.38 \cdot 10^6} = 8,62 \, m/s^2$$

