## Covarianza paralela

La covarianza es un valor que indica el grado de variación conjunta de dos variables aleatorias, es utilizada para ver si existe dependencia entre ambas variables.

1) Descripción del algoritmo Expresión matemática

$$\sigma_{xy} = \frac{\sum f_i x_i y_i}{N} - \bar{x} \, \bar{y}$$

Código secuencial

```
1 template <class T>
2 double covarianza(vector<T> a, vector<T> b) {
    T sum_a = 0, sum_b = 0, sum_ab = 0;
3
4
    double tam = min(a.size(), b.size());
5
6
    for (int i = 0; i < (int)tam; i++){
7
      sum_ab += a[i] * b[i];
      sum_b += b[i];
8
9
      sum_a += a[i];
10
    }
    return (sum ab / tam) - (sum a / tam) * (sum b / tam);
11
12 }
```

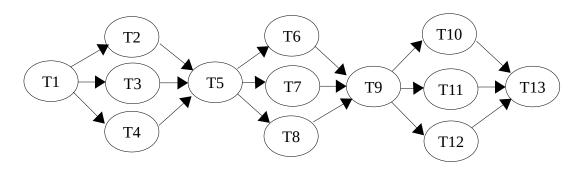
2) Paralelización

Código paralelo:

```
1 template <class T>
2 double covarianza(vector<T> a, vector<T> b) {
3
     T sum_a = 0, sum_b = 0, sum_ab = 0;
4
     double tam = min(a.size(), b.size());
5
6
     #pragma omp parallel for reduction(+ : sum_ab)
7
     for (int i = 0; i < (int)tam; i++)</pre>
       sum_ab += a[i] * b[i];
8
9
10
     #pragma omp parallel for reduction(+ : sum_b)
     for (int i = 0; i < (int)tam; i++)</pre>
11
       sum_b += b[i];
12
13
14
     #pragma omp parallel for reduction(+ : sum a)
15
     for (int i = 0; i < (int)tam; i++)</pre>
16
       sum_a += a[i];
17
```

```
18  return (sum_ab / tam) - (sum_a / tam) * (sum_b / tam);
19 }
```

Grafo de tareas para un tamaño de problema pequeño con asignación a flujo de instrucciones



Problema de ejemplo:

 $vector1 = \{2,3,4\}$ 

 $vector2 = \{5,6,7\}$ 

T1: Buscar el vector de menor tamaño (Linea 4)

T2, T3, T4: Paralelización de bucle de la linea 7

T2: Multiplicar 2 por 5 y sumarlo a sum\_ab

T3: Multiplicar 3 por 6 y sumarlo a sum\_ab

T4: Multiplicar 4 por 7 y sumarlo a sum\_ab

T5: Barrera implicita de #pragma omp parallel for

T6, T7, T8: Paralelización de bucle de la linea 11

T6: Sumar 2 a sum\_b

T7: Sumar 3 a sum\_b

T8: Sumar 4 a sum\_b

T9: Barrera implicita de #pragma omp parallel for

T10, T11, T12: Paralelización de bucle de la linea 15

T10: Sumar 5 a sum a

T11: Sumar 6 a sum\_a

T12: Sumar 7 a sum\_a

T13: Barrera implicita de #pragma omp parallel for, calculos finales y devolución de la covarianza

## 3) Evaluación de prestaciones

Descripción de la arquitectura

Arquitectura: x86\_64

modo(s) de operación de las CPUs: 32-bit, 64-bit Orden de los bytes: Little Endian

Tamaños de las direcciones: 39 bits physical, 48 bits virtual

CPU(s):

Lista de la(s) CPU(s) en línea: 0-7 Hilo(s) de procesamiento por núcleo: 2

Núcleo(s) por «socket»: 4 «Socket(s)» 1 Modo(s) NUMA: 1

ID de fabricante: GenuineIntel

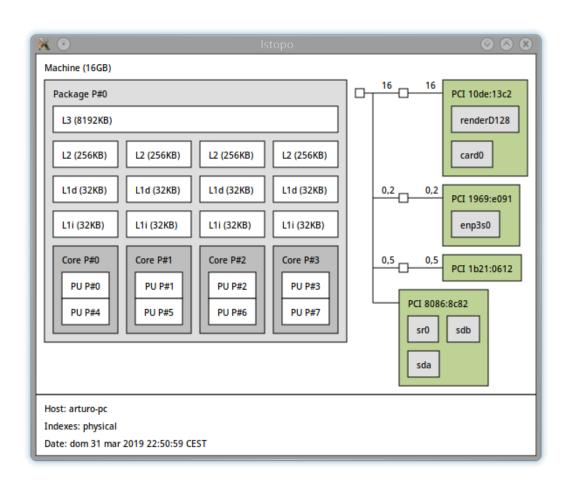
Familia de CPU: 6 Modelo: 60 Nombre del modelo: Intel(R) Core(TM) i7-4790K CPU @ 4.00GHz

Revisión: 3

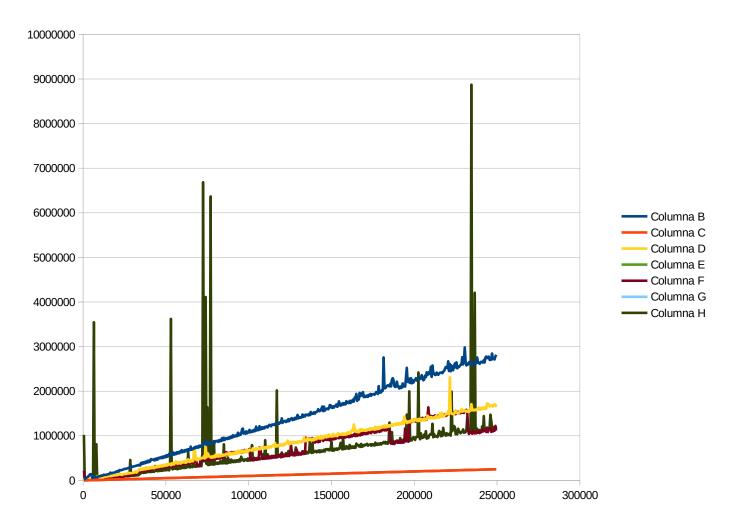
CPU MHz: 1738.690 CPU MHz máx.: 4400,0000 CPU MHz mín.: 800,0000 BogoMIPS: 8003.47 Virtualización: VT-x Caché L1d: 32K Caché L1i: 32K Caché L2: 256K Caché L3: 8192K CPU(s) del nodo NUMA 0: 0 - 7

Indicadores:

fpu vme de pse tsc msr pae mce cx8 apic sep mtrr pge mca cmov pat pse36 clflush dts acpi mmx fxsr sse sse2 ss ht tm pbe syscall nx pdpe1gb rdtscp lm constant\_tsc arch\_perfmon pebs bts rep\_good nopl xt opology nonstop\_tsc cpuid aperfmperf pni pclmulqdq dtes64 monitor ds\_cpl vmx est tm2 ssse3 sdbg fma cx16 xtpr pdcm pcid sse4\_1 sse4\_2 x2apic movbe popcnt tsc\_deadline\_timer aes xsave avx f16c rdrand lahf\_lm abm cpuid\_fault invpcid\_single pti ssbd ibrs ibpb stibp tpr\_shadow vnmi flexpriority ept vpid ept\_ad fsgsbase tsc\_adjust bmi1 avx2 smep bmi2 erms invpcid xsaveopt dtherm ida arat pln pts flush\_l1d



## Escalabilidad fuerte



Para mas detalle mirar el archivo covarianza.ods