



Universidad Nacional Autónoma de México

FACULTAD DE CIENCIAS

SOLUCIÓN A SISTEMAS DE ECUACIONES
LINEALES

Práctica No. 2

Alumnos:

López Espíndola Luis Enrique
Mucio Alvarez Santos
Muñiz Lescale Marco Aurelio
Reynoso Sánchez Arturo Yitzack

26 de noviembre de 2021

EJERCICIO 1

1. Dada $A \in M_{n \times n}$ demostrar que las siguientes afirmaciones son equivalentes:

- (a) $\text{Rango}(A) = n$.
- (b) $\det(A) \neq 0$
- (c) A tiene inversa.

Sea $\text{Im}(A) = \{y \in \mathbb{R}^n : Ax = y \text{ para alguna } x \in \mathbb{R}^n\}$.

Entonces $\text{Rango}(A) = \dim \text{Im}(A)$.

Sea $N_A = \{x \in \mathbb{R}^n : Ax = 0\}$ el espacio nulo de A .

$v(A) = \dim N_A$ es la nullidad de A .

Por un resultado de álgebra lineal, tenemos el siguiente resultado

$$\text{Rango}(A) + v(A) = n.$$

Demostración:

(c) \Rightarrow (a)

$$\text{Sea } A\bar{x} = \bar{0} \Rightarrow A^{-1}A\bar{x} = \bar{0}$$

$$\Rightarrow \bar{x} = \bar{0}$$

Por lo tanto, si $x_1\bar{a}_1 + x_2\bar{a}_2 + \dots + x_n\bar{a}_n = \bar{0}$ donde \bar{a}_i es la i -ésima columna de A , tenemos que $x_i = 0 \forall i \in \{1, \dots, n\}$.

Entonces las n columnas de A forman un conjunto l.i.
Por lo tanto $\text{Rango}(A) = n$.

(a) \Rightarrow (b)

Sea $A \in M_{n \times n}$ tal que $\text{Rango}(A) = n$. Entonces por cada i existe $v_i \in \mathbb{R}^n$ tal que $A v_i = e_i$ (el vector canónico con 1 en la i -ésima posición y 0 en las demás).

Sea $B = [v_1 \ v_2 \ \dots \ v_n]$, la matriz con columna i igual a v_i .
Entonces $A B = I \therefore A$ es invertible.

Como A es invertible, tenemos que

$$\det(A) \cdot \det(A^{-1}) = \det(A A^{-1}) = \det(I) = 1.$$

$$\Rightarrow \det(A) \neq 0.$$

(b) \Rightarrow (c)

Sea $A \in M_{n \times n}$ s.t. $\det(A) \neq 0$. Sea $\text{adj}(A)$ la adjunta de A .

Tenemos

$$A \cdot \text{adj}(A) = \det(A) \cdot I_n$$

$$\text{adj}(A) \cdot n = \det(A) \cdot I_n$$

$$\Rightarrow A \cdot \left(\frac{1}{\det(A)} \text{adj}(A) \right) = I_n \quad y \quad \left(\frac{1}{\det(A)} \text{adj}(A) \right) \cdot A = I_n$$

$\Rightarrow A$ es invertible. \therefore Las afirmaciones son equivalentes.

2. Dada la siguiente norma

$$\|A\| = \sup\{\|A\bar{u}\| : \bar{u} \in \mathbb{R}^n, \|\bar{u}\| = 1\} = \sup_{\|\bar{u}\|=1} \|A\bar{u}\|$$

probar que $\|\cdot\|$ es norma consistente para $A \in \mathbb{M}_{n \times n}$.

Dem.

P.D. 1) $\|A\bar{x}\| \leq \|A\| \|\bar{x}\| , \quad \bar{x} \in \mathbb{R}^n$

2) $\|AB\| \leq \|A\| \|B\|$

3) $\|I_n\| = 1$

1) $\|A\bar{x}\| = \sup_{\|\bar{v}\|=1} \|A\bar{x}\bar{v}\|$

$$= \sup_{\|\bar{v}\|=1} \|A\| \|\bar{x}\bar{v}\| \quad \leftarrow \bar{x} \in \mathbb{R}^n \quad \bar{x}\bar{v} = \langle \bar{x}, \bar{v} \rangle$$

$$\leq \sup_{\|\bar{v}\|=1} \|A\| \|\bar{x}\| \|\bar{v}\| \quad \leftarrow \leq \|\bar{x}\| \|\bar{v}\|$$

$$= \sup_{\|\bar{v}\|=1} \|A\| \|\bar{x}\| \sup_{\|\bar{v}\|=1} \|\bar{v}\| \quad \leftarrow \sup(a \cdot b) = \sup(a) \sup(b)$$

$$= \|A\| \|\bar{x}\| 1 \quad \leftarrow \sup(c) = c, c \in \mathbb{R}$$

$$= \|A\| \|\bar{x}\| \quad \checkmark$$

2) $\|AB\| = \sup_{\|\bar{v}\|=1} \|AB\bar{v}\|$

$$\leq \sup_{\|\bar{v}\|=1} \|A\| \|\bar{B}\bar{v}\| \quad \leftarrow B\bar{v} \in \mathbb{R}^n$$

$$= \sup_{\|\bar{v}\|=1} \|A\| \sup_{\|\bar{v}\|=1} \|\bar{B}\bar{v}\| \quad \leftarrow \sup(a \cdot b) = \sup(a) \sup(b)$$

$$= \|A\| \|B\| \quad \checkmark$$

3) $\|I\| = \sup_{\|\bar{v}\|=1} \|I\bar{v}\|$

$$= \sup_{\|\bar{v}\|=1} \|\bar{v}\|$$

$$= 1 \quad \leftarrow \sup(c) = c, c \in \mathbb{R}$$

3. Demostrar:

(a) Dada $A \in \mathbb{M}_{n \times n}$, una norma es Inducida o Subordinada si se tiene:

$$\|A\| = \max_{\bar{x} \neq 0} \frac{\|A\bar{x}\|}{\|\bar{x}\|}$$

Con la definición anterior para norma matricial, demostrar:

$$\text{Cond}(AB) \leq \text{Cond}(A) \text{Cond}(B)$$

con $A, B \in \mathbb{M}_{n \times n}$.

(b) Dar un ejemplo donde la afirmación anterior no se cumpla para alguna norma matricial.

a) Demo

Hacemos unas cuantas observaciones:
En clase definimos que dada una norma vectorial $\|\cdot\|_V$, se define la norma subordinada como.

$$\|A\| = \sup \{ \|A\bar{x}\| : \bar{x} \in \mathbb{R}^n, \|\bar{x}\|_V = 1 \} = \sup_{\|\bar{x}\|_V=1} \|A\bar{x}\|$$

Y notemos que $\sup_{\bar{x} \neq 0} \frac{\|A\bar{x}\|}{\|\bar{x}\|} = \sup_{\substack{\bar{x} \\ \|\bar{x}\|=1}} \left\| \frac{1}{\|\bar{x}\|} A\bar{x} \right\| = \sup_{\|\bar{x}\|=1} \|A\bar{x}\|$

Props
norma

Def norma subordinada

Y la definición presentada en el enunciado nos permite decir que el cociente $\|A\bar{x}\|/\|\bar{x}\|$ alcanza su supremo en $\mathbb{R}^n \setminus \{0\}$

Por ende tenemos una def más amplia

$$\rightarrow \|A\| = \max_{\bar{x} \neq 0} \frac{\|A\bar{x}\|}{\|\bar{x}\|} = \max_{\|\bar{x}\|=1} \|A\bar{x}\| \quad \begin{matrix} \frac{\|A\bar{x}\|}{\|\bar{x}\|} \text{ alcanza su supremo en} \\ S = \{ \bar{x} \in \mathbb{R}^n : \|\bar{x}\|=1 \} \end{matrix}$$

→ Dada una norma inducida, Pd que $\|AB\| \leq \|A\| \cdot \|B\| \leftarrow \star$

Demo $\forall \bar{x} \in \mathbb{R}^n, \|AB\bar{x}\| \leq \|A\| \cdot \|B\bar{x}\| \leq \|A\| \cdot \|B\| \cdot \|\bar{x}\|$

$$\rightarrow \|AB\| = \max_{\|\bar{x}\|=1} \|AB\bar{x}\| \leq \max_{\|\bar{x}\|=1} \|A\| \cdot \|B\| \cdot \|\bar{x}\| = \|A\| \cdot \|B\|$$

⇒ Ahora si Pd que: $\text{Cond}(AB) \leq \text{Cond}(A) \cdot \text{Cond}(B)$

$$\rightarrow \text{Cond}(AB) = \| (AB)^{-1} \| \cdot \|AB\| \stackrel{\substack{\text{Props Matrices. no-singulares.}}}{} = \|B^{-1}A^{-1}\| \cdot \|AB\|$$

$$\begin{aligned} &\stackrel{\substack{\text{Mista} \\ \text{en clase}}}{\uparrow} \leq \|B^{-1}\| \cdot \|A^{-1}\| \cdot \|A\| \cdot \|B\| \\ &\stackrel{\substack{\text{Son reales}}}{\uparrow} = \|A\| \|A^{-1}\| \cdot \|B\| \cdot \|B^{-1}\| \\ &= \text{Cond}(A) \cdot \text{Cond}(B) \end{aligned}$$

∴ Dada una norma inducida, $\text{Cond}(AB) \leq \text{Cond}(A) \cdot \text{Cond}(B)$

b) Contraseña

Definimos la siguiente norma para $A \in M_{n \times n}$ como:

$$\|A\| = \max_{i,j} \{|a_{ij}| \}$$

Verifiquemos que es norma

$$\rightarrow \text{Pd } \|A\| \geq 0 \text{ y } \|A\| = 0 \iff A = 0_n.$$

Demostrar

Al tomar el valor absoluto la norma siempre será mayor a cero y por lo estar tomando el máximo la única forma en que la norma de 0 es si $A = 0_n$.

$$\rightarrow \text{Pd } \|\alpha A\| = |\alpha| \cdot \|A\|$$

Demostrar

$$\|\alpha A\| = \max_{i,j} \{ |\alpha a_{ij}| \} = \max_{i,j} \{ |\alpha| |a_{ij}| \}$$

$$\alpha \text{ multiplica cada} \\ \text{entrada de } A \Rightarrow (\alpha) (\max_{i,j} |a_{ij}|) = |\alpha| \|A\|.$$

$$\rightarrow \text{Pd } \|A + B\| \leq \|A\| + \|B\|$$

$$\|A + B\| = \max \{ |a_{ij} + b_{ij}| \} \leq \max \{ |a_{ij}| + \max \{ |b_{ij}| \} \} = \|A\| + \|B\|$$

$|a_{ij} + b_{ij}| \leq |a_{ij}| + |b_{ij}|$

$\therefore \|A\| = \max_{i,j} |a_{ij}|$ es norma matricial.

$$\rightarrow \text{Pd que con } \|A\| = \max_{i,j} |a_{ij}| \text{ Con}(AB) \neq \text{Cond}(A) \cdot \text{Cond}(B)$$

$$\text{Sea } A, B \in M_{n \times n}. \text{ Si } A = \begin{pmatrix} 2 & 2 \\ 2 & 1 \end{pmatrix} \text{ y } B = \begin{pmatrix} 4 & 4 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}.$$

$$\rightarrow A^{-1} = \begin{pmatrix} -\frac{1}{2} & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} ; \quad B^{-1} = \begin{pmatrix} -\frac{1}{4} & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & -\frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

$$AB = \begin{pmatrix} 16 & 12 \\ 12 & 10 \end{pmatrix} \quad \text{y} \quad (AB)^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{5}{8} & -\frac{3}{4} \\ -\frac{3}{4} & 1 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \text{Con}(AB) = \|(AB)^{-1}\| \cdot \|AB\| = 16 \cdot \frac{3}{4} = 12$$

$$\Rightarrow \text{Cond}(A) = \|A^{-1}\| \cdot \|A\| = 2 \cdot 1 = 2$$

$$\Rightarrow \text{Cond}(B) = \|B^{-1}\| \cdot \|B\| = \frac{1}{2} \cdot 4 = 2$$

$$\rightarrow \text{Con}(AB) = 12 \neq 4 = (2)(2) = \text{Cond}(A) \cdot \text{Cond}(B)$$

$\therefore \text{Cond}(AB) \neq \text{Cond}(A) \cdot \text{Cond}(B)$

EJERCICIO 4.

4. Propiedades de $\text{Cond}(A)$.

Demostrar:

(a) Para $I_n \in M_{n \times n}$, $\text{Cond}(I_n) = 1$.

(b) Para $A \in M_{n \times n}$, $\text{Cond}(A) \geq 1$.

(c) Para $A \in M_{n \times n}$, $\forall \alpha \neq 0$, $\text{Cond}(\alpha A) = \text{Cond}(A)$.

Suponer una norma consistente

Dem. (a) Por definición de norma consistente, $\|I_n\| = 1$.

$$\Rightarrow \text{Cond}(I_n) = \|I_n\| \|I_n^{-1}\| = 1 \cdot 1 = 1.$$

(b) Si A es singular, $\text{Cond}(A) = +\infty$.

Si A es no singular, como $\|\cdot\|$ es norma consistente, tenemos

$$1 = \|I_n\| = \|AA^{-1}\| \leq \|A\| \|A^{-1}\| = \text{Cond}(A).$$

Por lo tanto $\text{Cond}(A) \geq 1$.

(c) $\text{Cond}(\alpha A) = \|(\alpha A)^{-1}\| \|\alpha A\|$

$$= \left\| \frac{1}{\alpha} A^{-1} \right\| \|\alpha A\|$$

$$\geq \frac{1}{|\alpha|} \cdot |\alpha| \|A^{-1}\| \|A\|$$

$$= \|A^{-1}\| \|A\| = \text{Cond}(A)$$

Norma saca
escalares

5. Dada $A \in \mathbb{M}_{n \times n}$ con A no singular, ¿se cumple $\|A\| \neq 0$? en caso afirmativo demostrar, en caso contrario mostrar un ejemplo.

Sí se cumple.

Demuestra por contrapositiva:

P.D. $\|A\| = 0 \Rightarrow A \in \mathbb{M}_{n \times n}$ es singular

$\|A\| = 0 \Leftrightarrow A = 0_n$

$\Leftrightarrow \det(A) = 0$

$\Leftrightarrow A$ es singular ■

Sea

$$A = \begin{bmatrix} 3 & 4 & 5 \\ 9 & 14 & 16 \\ -6 & -6 & -10 \end{bmatrix} \quad (1)$$

6. Para la matriz en (1) realizar el procedimiento completo de la factorización LU .

→ Aplicando LU

$$\rightarrow M_1 \cdot A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -\frac{9}{3} & 1 & 0 \\ -\frac{6}{3} & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 4 & 5 \\ 9 & 14 & 16 \\ -6 & -6 & -10 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 4 & 5 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 2 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\rightarrow M_2 \cdot M_1 \cdot A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & -\frac{2}{2} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 4 & 5 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 2 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 4 & 5 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow L = M_2 M_1 A = \begin{pmatrix} 3 & 4 & 5 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow M_1^{-1} \cdot M_2^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ +3 & 1 & 0 \\ -2 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & +1 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 3 & 1 & 0 \\ -2 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Inversa 

$$\Rightarrow U = M_1^{-1} \cdot M_2^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 3 & 1 & 0 \\ -2 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$



$$\therefore A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 3 & 1 & 0 \\ -2 & 1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 & 4 & 5 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} = d \cdot U \cdot A.$$

Sea

$$A = \begin{bmatrix} 3 & 4 & 5 \\ 9 & 14 & 16 \\ -6 & -6 & -10 \end{bmatrix} \quad (1)$$

7. Para la matriz en (1) realizar el procedimiento completo de la factorización LU con pivoteo parcial.

Llevamos la matriz A a una matriz triangular superior con matrices de permutación y eliminación.

$$P_1 A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 & 4 & 5 \\ 9 & 14 & 16 \\ -6 & -6 & -10 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 9 & 14 & 16 \\ 3 & 4 & 5 \\ -6 & -6 & -10 \end{bmatrix}$$

$$M_1 P_1 A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -\frac{3}{9} & 1 & 0 \\ \frac{6}{9} & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 9 & 14 & 16 \\ 3 & 4 & 5 \\ -6 & -6 & -10 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 9 & 14 & 16 \\ 0 & -\frac{2}{3} & -\frac{1}{3} \\ 0 & \frac{10}{3} & \frac{2}{3} \end{bmatrix}$$

$$P_2 M_1 P_1 A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 9 & 14 & 16 \\ 0 & -\frac{2}{3} & -\frac{1}{3} \\ 0 & \frac{10}{3} & \frac{2}{3} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 9 & 14 & 16 \\ 0 & \frac{10}{3} & \frac{2}{3} \\ 0 & -\frac{2}{3} & -\frac{1}{3} \end{bmatrix}$$

$$M_2 P_2 M_1 P_1 A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & \frac{2}{10} & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 9 & 14 & 16 \\ 0 & \frac{10}{3} & \frac{2}{3} \\ 0 & -\frac{2}{3} & -\frac{1}{3} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 9 & 14 & 16 \\ 0 & \frac{10}{3} & \frac{2}{3} \\ 0 & 0 & -\frac{1}{5} \end{bmatrix} = U$$

$$M_2 P_2 M_1 P_1 A = U \Rightarrow A = P_1^{-1} M_1^{-1} P_2^{-1} M_2^{-1} U = \tilde{L} U$$

$$\begin{aligned} \tilde{L} &= P_1^{-1} M_1^{-1} P_2^{-1} M_2^{-1} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ \frac{3}{9} & 1 & 0 \\ -\frac{6}{9} & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & -\frac{2}{10} & 1 \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} \frac{1}{3} & -\frac{1}{5} & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ -\frac{2}{3} & 1 & 0 \end{bmatrix} \leftarrow \text{triangular inferior con renglones permutados} \end{aligned}$$

Por lo tanto:

$$A = \tilde{L} U = \begin{bmatrix} \frac{1}{3} & -\frac{1}{5} & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ -\frac{2}{3} & 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 9 & 14 & 16 \\ 0 & \frac{10}{3} & \frac{2}{3} \\ 0 & 0 & -\frac{1}{5} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 & 4 & 5 \\ 9 & 14 & 16 \\ -6 & -6 & -10 \end{bmatrix}$$

8) Pivoteo total

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 4 & s \\ 9 & 14 & 16 \\ -6 & -6 & -10 \end{pmatrix}$$

$$\underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -3 & 1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix}}_{M_1} \underbrace{\begin{pmatrix} 3 & 4 & s \\ 9 & 14 & 16 \\ -6 & -6 & -10 \end{pmatrix}}_A = \underbrace{\begin{pmatrix} 3 & 4 & s \\ 0 & 2 & -1 \\ 0 & 2 & 0 \end{pmatrix}}_{M_1 A}$$

$$\underbrace{\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}}_{M_2} \underbrace{\begin{pmatrix} 3 & 4 & s \\ 0 & 2 & -1 \\ 0 & 2 & 0 \end{pmatrix}}_{M_1 A} = \underbrace{\begin{pmatrix} 3 & 4 & s \\ 0 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}}_{M_2 M_1 A}$$

Ahora

$$M_1^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 3 & 1 & 0 \\ -2 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$M_2^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow L = M_2^{-1} M_1^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -3 & 1 & 0 \\ 5 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$U = \begin{pmatrix} 3 & 4 & s \\ 0 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

9. Suponga que se tiene la factorización LU de A una matriz no singular, ¿con dicha factorización cómo se puede resolver el sistema $A^T \bar{x} = \bar{b}$

Como A es no singular $\Rightarrow A^T$ es no singular $\Rightarrow A^T \bar{x} = \bar{b}$ si tiene solución ✓

Como $A = LU$, con L triangular inferior y U triangular superior, entonces

$$A^T \bar{x} = \bar{b} \Rightarrow (LU)^T \bar{x} = \bar{b} \Rightarrow U^T L^T \bar{x} = \bar{b}$$

sea $\bar{y} = L^T \bar{x}$, entonces por cambio de variable $U^T \bar{y} = \bar{b}$

como U es triangular superior $\Rightarrow U^T$ es triangular inferior, entonces la solución \bar{y} del sistema $U^T \bar{y} = \bar{b}$ se encuentra con sustitución hacia adelante, una vez obtenida \bar{y} y como L es triangular es triangular inferior $\Rightarrow L^T$ es triangular superior, entonces la solución \bar{x} del sistema $L^T \bar{x} = \bar{y}$ se encuentra con sustitución hacia atrás.

10) Sea $A \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$ "perfectamente bien condicionado" esd $\text{cond}(A) = 1$, ¿Cuáles de las matrices conservan la misma propiedad?

a) $cA, c \in \mathbb{R}$

$$\text{Si } c=0 \Rightarrow \|cA\| = |c| \|A\| = 0$$

$$\therefore \text{cond}(cA) = 0 \quad \forall A \in M_{n \times n}(\mathbb{R})$$

$$\text{Si } c \neq 0 \Rightarrow \|cA\| = |c| \|A\|$$

$$\text{y } \|cA^c\| = |c| \|A^c\|$$

$$\Rightarrow |c| \|A\| \cdot |c| \|A^c\| = c^2$$

Si $c=1 \Rightarrow$ si se cumple, en otro caso no.

b) DA donde D es una matriz diagonal y no singular

Vemos que como D es diagonal

$$\forall i, j \in \{1, \dots, n\} (i \neq j \Rightarrow (D)_{ij} = 0)$$

$$\Rightarrow (DA)_{ii} = \begin{cases} (D)_{ii}(A_{ii}) \\ 0 \text{ si } i \neq j \end{cases}$$

$\therefore DA$ es invertible y diagonal

$$\therefore DA = (DA)^{-1}$$

$$\Rightarrow \|DA\| = \|(DA)^{-1}\|$$

$$\|DA\| \cdot \|(DA)^{-1}\| \neq 1$$

c) PA , donde P es una matriz de permutación

Caso P es de permutación $\|P\| = 1$

$$\Rightarrow \|PA\| = \|A\| \text{ pues sólo se intercambian}$$

filas y columnas

$$\text{por otro lado } (PA)^{-1} = A^{-1} P^{-1}$$

$$\text{pero } \|A^{-1} P^{-1}\| = \|A^{-1}\|$$

$\therefore PA$ cumple con ser perfectamente condicionada

d) $B A$ donde B es una matriz cualquiera no singular.

No pues si $B = \bar{0} \Rightarrow BA = \bar{0}$
 $\therefore \|BA\| = 0 \therefore$ no cumple

e) A^{-1} la inversa de A

Sí, por def $\text{cond}(A) = \|A\| \|A^{-1}\| = \frac{1}{\|A\|}$

f) A^t la transpuesta de A

EJERCICIO 11

11. Clasificar las siguientes matrices como bien condicionadas y mal condicionadas, calculando la condición para cada una.

$$A = \begin{bmatrix} 10^{10} & 0 \\ 0 & 10^{-10} \end{bmatrix}, \quad B = \begin{bmatrix} 10^{10} & 0 \\ 0 & 10^{10} \end{bmatrix}$$

$$C = \begin{bmatrix} 10^{-10} & 0 \\ 0 & 10^{-10} \end{bmatrix} \quad D = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 4 \end{bmatrix}$$

Usaremos la norma 1.

$$\|A\|_1 = \max_j \sum_{i=1}^n |a_{ij}|$$

$$\|A\|_1 = \max \{ |10^{10}|, |10^{-10}| \} = 10^{10}.$$

$$A^{-1} = \begin{bmatrix} 10^{-10} & 0 \\ 0 & 10^{10} \end{bmatrix}, \quad \|A^{-1}\|_1 = \max \{ |10^{-10}|, |10^{10}| \} = 10^{10}.$$

$$\Rightarrow \text{Cond}(A) = \|A^{-1}\|_1 \|A\|_1 = 10^{10} \times 10^{10} = 10^{20}$$

Como $\text{Cond}(A) > 10^6$, la matriz A está mal condicionada

$$\|B\|_1 = \max\{10^{10}, 10^{-10}\} = 10^{10}.$$

$$B^{-1} = \frac{1}{10^{20}} \begin{bmatrix} 10^{10} & 0 \\ 0 & 10^{10} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 10^{-10} & 0 \\ 0 & 10^{-10} \end{bmatrix}$$

$$\|B^{-1}\|_1 = \max\{10^{-10}, 10^{-10}\} = 10^{-10}$$

$$\Rightarrow \text{Cond}(B) = \|B^{-1}\|_1 \|B\|_1 = 10^{10} \times 10^{-10} = 1$$

Como $\text{Cond}(B) < 10^6$, la matriz B está bien condicionada.

$$\|C\|_1 = \max\{10^{-10}, 10^{-10}\} = 10^{-10}.$$

$$C^{-1} = \frac{1}{10^{-20}} \begin{bmatrix} 10^{-10} & 0 \\ 0 & 10^{-10} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 10^{10} & 0 \\ 0 & 10^{10} \end{bmatrix}$$

$$\|C^{-1}\|_1 = \max\{10^{10}, 10^{10}\} = 10^{10}.$$

$$\Rightarrow \text{Cond}(C) = \|C^{-1}\|_1 \|C\|_1 = 10^{10} \times 10^{-10} = 1.$$

Como $\text{Cond}(C) < 10^6$, la matriz C está bien condicionada.

$$\|D\|_1 = \max\{|1+2|, |2+4|\} = 6.$$

D es singular, ya que solo tiene una columna linealmente independiente.

Como D es singular $\text{Cond}(D) = +\infty$.

Por lo tanto, D está mal condicionado.

12. ¿Cuáles son las dos propiedades que una matriz A debe tener para aceptar la factorización de Cholesky?

Que la matriz sea simétrica y positiva definida.
es decir

$$i) A = A^t$$

ii) Es positiva definida si todos sus determinantes superiores izquierdos son positivos.

ej. sea $A = \begin{pmatrix} G & 1S & SS \\ 1S & SS & 22S \\ SS & 22S & 979 \end{pmatrix}$

$$l_{00} = \sqrt{a_{00}} = \sqrt{G} = 2.4495$$

$$l_{10} = \frac{a_{10}}{l_{00}} = \frac{1S}{\sqrt{G}} = 6.1237$$

$$l_{20} = \frac{a_{20}}{l_{00}} = \frac{SS}{\sqrt{G}} = 22.454$$

Y tenemos la primera columna de L, para calcular la segunda columna volvemos a aplicar los iguales anteriores.

$$l_{11} = \sqrt{a_{11} - l_{10}^2} = \sqrt{SS - (6.1237)^2} = 4.1833$$

$$l_{21} = \frac{a_{21} - l_{10}l_{20}}{l_{11}} = \frac{SS - (6.1237)(22.454)}{4.1833} \\ = 20.916$$

finalmente, dado que $A \in M_{3 \times 3}(IR)$ sólo falta la resta de la entrada l_{22}

$$l_{22} = \sqrt{a_{22} - (l_{20}^2 + l_{21}^2)}$$

$$= \sqrt{979 - (22.454^2 + 20.916^2)}$$

$$= 6.1106$$

$$\therefore L = \begin{pmatrix} 2.4995 & 0 & 0 \\ 6.1237 & 4.1833 & 0 \\ 22.454 & 20.916 & 6.1106 \end{pmatrix}$$

$$L^T = \begin{pmatrix} 2.4995 & 6.1237 & 22.454 \\ 0 & 4.1833 & 20.916 \\ 0 & 0 & 6.1106 \end{pmatrix}$$

$$\therefore \underline{\underline{A = L L^T}}$$

13. Sea $A \in \mathbb{M}_{n \times n}$ tal que la suma de los elementos de cada columna es cero, demostrar que A es singular.

Recordemos que por ser cuadrada $\det(A) = \det(A^t)$

\rightarrow Pd que $\det(A^t) = 0$

$\rightarrow A^t$ tiene la característica de que la suma de los elementos de cada renglón es cero por la definición de matriz transpuesta

\rightarrow \exists sea $\bar{x} \in \mathbb{R}^n \neq \bar{0}$ es el vector columna de puros 1's.

$$\rightarrow A^t \bar{x} = 0 = 0 \bar{x}$$

↑
Por que sus
renglones
suman cero

Esto quiere decir que \bar{x} es un eigen vector con eigenvalor 0.

Y recordemos que en AL 1 aprendimos que el determinante es el producto de los eigenvalores y acabamos de ver que cero es un eigenvalor

$$\therefore \det(A^t) = 0$$

$$\therefore \det(A) = 0$$

$\therefore A$ es singular

EJERCICIO 14

14. Sea $A \in M_{n \times n}$ tal que $A^2 = 0$ (matriz cero). Demostrar que A es singular.

Supongamos por contradicción que A es no singular. Entonces $\exists B \neq 0$ s. $AB = BA = I$.

$$\Rightarrow BA^2 = B \cdot 0 = 0$$

$$\Rightarrow IA = 0$$

$\Rightarrow A = 0$! Ya que supusimos que A es invertible y debe ser distinta de la matriz cero.

Por lo tanto A es singular.

15. Sea

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1+\epsilon \\ 1-\epsilon & 1 \end{bmatrix}$$

- (a) ¿Cuál es el determinante de A ?
- (b) En aritmética de punto flotante con precisión simple, ¿cuál es rango de valores de ϵ para que el determinante sea cero?.
- (c) ¿Cuál es la factorización LU de A ?
- (d) En aritmética de punto flotante con precisión simple, ¿cuál es el rango de valores para ϵ tal que U se vuelve singular?.

(a) $\det(A) = \det \begin{pmatrix} 1 & 1+\epsilon \\ 1-\epsilon & 1 \end{pmatrix}$

$$\begin{aligned} &= (1)(1) - (1-\epsilon)(1+\epsilon) \\ &= 1 - (1^2 - \epsilon^2) \\ &= 1 - 1 + \epsilon^2 \\ &= \epsilon^2 \end{aligned}$$

(b) $\det(A) = \epsilon^2 = 0$

$$\Leftrightarrow \epsilon = 0$$

El sistema de punto flotante para precisión simple está dado por $F(2, 24, -126, 127)$.

Sea $\epsilon \in F(2, 24, -126, 127)$

entonces $\epsilon = 0 \Leftrightarrow \epsilon = \pm 1.0 \cdot 2^E$ con $E \in [-126, -23]$

+/-	E	d ₀ d ₁ ... d ₂₂
1 bit	8 bits	23 bits
32 bits		

$$\epsilon = 1.0 \cdot 2^E = \underbrace{0.00\dots 0}_{23} \underbrace{\overbrace{00\dots 1}^{|\epsilon|+1}}_{\substack{\text{pérdida de información} \\ |E|+1}}$$

Nota: $d_0 = 0$
(se almacena en mantisa)

Ejemplo:

$$\epsilon = 1.0 \cdot 2^{-23} = \underbrace{0.00\dots 01}_{23} = 0.00\dots 0 = 0$$

(c) Para evitar pérdida de información usaremos pivoteo parcial

$$M_1 A = \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -(1-\epsilon) & 1 \end{bmatrix}}_{M_1} \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & 1+\epsilon \\ 1-\epsilon & 1 \end{bmatrix}}_A = \begin{bmatrix} 1 & 1+\epsilon \\ 0 & \epsilon^2 \end{bmatrix} = U$$

$$M_1 A = U \Rightarrow A = M_1^{-1} U = LU$$

$$L = M_1^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1-\epsilon & 1 \end{bmatrix}$$

Por lo tanto:

$$A = LU = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1-\epsilon & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1+\epsilon \\ 0 & \epsilon^2 \end{bmatrix}$$

(d) U es singular $\Leftrightarrow \det(U) = 0$

$$\Leftrightarrow \det \begin{pmatrix} 1 & 1+\epsilon \\ 0 & \epsilon^2 \end{pmatrix} = 0$$

$$\Leftrightarrow (1)(\epsilon^2) - (0)(1+\epsilon) = 0$$

$$\Leftrightarrow \epsilon^2 = 0$$

$$\Leftrightarrow \epsilon = 0$$

$$\Leftrightarrow \epsilon = \pm 1.0 \cdot 2^E \text{ con } E \in [-126, -23] \quad \leftarrow (a)$$

16. Dado el sistema lineal

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 1.0001 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 \\ 3.0001 \end{bmatrix}$$

con solución $\bar{x} = (1, 1)^t$. Transforme A ligeramente en

$$A' = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 0.9999 & 2 \end{bmatrix}$$

y considere el nuevo sistema lineal

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 0.9999 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 3 \\ 3.0001 \end{bmatrix}$$

Calcular la nueva solución mediante la aritmética de redondeo a cinco dígitos:

- (a) ¿Cómo difiere de la solución real?
- (b) ¿Es A una matriz mal condicionada?
- (c) ¿Es A' una matriz mal condicionada?

Sol

Calculamos la nueva solución, tenemos el sig sistema de ecuaciones

$$\begin{cases} x_1 + 2x_2 = 3 \\ 0.9999x_1 + 2x_2 = 3.0001 \end{cases} \rightarrow x_1 = 3 - 2x_2 \rightarrow 0.9999(3 - 2x_2) + 2x_2 = 3.0001 \\ \rightarrow 2.9997 - 1.9998x_2 + 2x_2 = 3.0001 \rightarrow \frac{1}{5000}x_2 = \frac{1}{2500} \\ \text{Sustituimos} \quad \rightarrow x_2 = \frac{5000}{2500} = 2 \\ x_1 = 3 - 2(2) = 3 - 4 = -1 \end{math>$$

$\therefore \bar{x}' = (-1, 2)^t$ es la nueva solución

(a) Calculamos la condición de cada matriz.

Usando matricial del máximo para ambas matrices, obtenemos:

Para A

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 1.0001 & 2 \end{pmatrix} \rightarrow A^{-1} = \begin{pmatrix} -10,000 & 10,000 \\ 10,001 & -5000 \end{pmatrix}$$

$$\rightarrow \|A\|_1 = \max\{2.0001, 4\} = 4$$

$$\rightarrow \|A^{-1}\|_1 = \max\{15,000.5, 15,000\} = 15,000.5$$

$$\Rightarrow \text{Cond}(A) = \|A^{-1}\|_1 \cdot \|A\|_1 = 15,000.5 \cdot 4 = 60,002$$

$$\therefore \text{Cond}(A) = 60,002$$

Para A'

$$A' = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0.9999 & 2 \end{pmatrix} \rightarrow A'^{-1} = \begin{pmatrix} 10,000 & -10,000 \\ -4999.5 & 5000 \end{pmatrix}$$

$$\rightarrow \|A'\|_1 = \max\{1.9999, 4\} = 4$$

$$\rightarrow \|A'^{-1}\|_1 = \max\{14,999.5, 15,000\} = 15,000$$

$$\Rightarrow \text{Cond}(A') = \|A'^{-1}\|_1 \cdot \|A'\|_1 = 15,000 \cdot 4 = 60,000$$

$$\therefore \text{Cond}(A') = 60,000$$

(b) Tomando formato simple. ($\beta = 10$). $[\text{Cond}(M) < 10^3]$

$$\rightarrow \text{Cond}(A) = 60,002 > 1,000 = 10^3 \quad \therefore A \text{ está mal condicionada}$$

(c) Tomando formato simple. ($\beta = 10$). $[\text{Cond}(M) < 10^3]$

$$\rightarrow \text{Cond}(A') = 60,000 > 1,000 = 10^3 \quad \therefore A' \text{ está mal condicionada}$$

17. Demostrar:

- El producto de matrices triangulares inferiores es triangular inferior.
- La inversa de una matriz triangular inferior no singular, es triangular inferior.

a) Sean $A, B \in M_{n \times n}$ matrices triangulares inferiores

\rightarrow Pd que $A \cdot B$ es una matriz triangular inferior

Sean $i, j \in \{1, \dots, n\}$. $i < j$

Pd que $(AB)_{i,j} = 0$

Dado

$$\text{Por def } (AB)_{i,j} = \sum_{k=1}^n a_{ik} b_{kj}$$

$$= \underbrace{\sum_{k=1}^i a_{ik} \cdot b_{kj}}_{\text{Dividimos en tres}} + \underbrace{\sum_{k=i+1}^{j-1} a_{ik} \cdot b_{kj}}_{\bullet} + \underbrace{\sum_{k=j}^n a_{ik} \cdot b_{kj}}_{\text{II}}$$

\rightarrow En \star y $j > k \rightarrow b_{kj} = 0$ (\forall qm B es triangular inferior); en \bullet y $k > i$ y por ello $a_{ik} = 0$ (\forall qm A es triangular inferior)

$$\Rightarrow \# = \underbrace{\sum_{k=1}^i a_{ik} \cdot b_{kj}}_{\substack{\parallel \\ (j > i \geq k)}} + \underbrace{\sum_{k=i+1}^{j-1} a_{ik} \cdot b_{kj}}_{\substack{\parallel \\ (k > i) \\ (k > k)}} + \underbrace{\sum_{k=j}^n a_{ik} \cdot b_{kj}}_{\substack{\parallel \\ (k \geq j > i) \\ 0}} = 0$$

∴ El producto de matrices triangulares inferiores es triangular inferior

Tomamos una No singular $\Rightarrow \exists A^{-1}$

b) Pd que A^{-1} es triangular inferior; A es \square e*o* $A_{j,k} = 0 \quad \forall j < k$

Dado Sea B la inversa de A $\rightarrow AB = I_n$

Separamos la demostración en $n-1$ pasos: $p=1, \dots, n-1$. En el p -ésimo paso vamos a demostrar que para cada $q \in \{p+1, \dots, n\}$ se tiene que $B_{p,q} = 0$. Q*o*: Estamos suponiendo que ya hicimos los pasos anteriores y hemos demostrado que:

$$\forall j \in \{1, \dots, p-1\} \quad \forall q \in \{j+1, \dots, n\} \rightarrow B_{j,q} = 0 \rightarrow \#$$

Sabemos que $(AB)_{p,q} = (I_n)_{pq} = \delta_{pq} = 0$. Por otro lado del producto de matrices

$$(AB)_{p,q} = \sum_{k=1}^n A_{p,k} B_{k,q} = \underbrace{\sum_{k=1}^{p-1} A_{p,k} B_{k,q}}_0 + A_{p,p} B_{p,q} + \underbrace{\sum_{k=p+1}^n A_{p,k} B_{k,q}}_0$$

Porque $k \leq p-1 \rightarrow q > k$
 y por $\# \rightarrow B_{k,q} = 0$

\downarrow
 $K \geq p+1$ pero
 A es triangular inferior $\Rightarrow A_{p,k} = 0$

$\rightarrow (AB)_{p,q} = A_{p,p} B_{p,q} = 0$. Pero... A es triangular y en linear aprendimos que es invertible si $A_{pp} \neq 0$ (entradas de la diagonal distintas de cero)
 $\therefore B_{p,q} = 0$

∴ B es triangular inferior

Tipos
 Hip.
 Inducción
 por partir
 la dim en $n-1$
 pasos

(18) Demostrar que las matrices (2) y (3) son definidas positivas con el criterio visto en clase.

$$\begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \end{bmatrix} = A \quad (2)$$

$$\begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -1 & 5 & -3 \\ 1 & -3 & 6 \end{bmatrix} = B \quad (3)$$

Demonstración.

Para (2);

es definida positiva si todos sus determinantes son mayores a cero

$$\det(2) = 2 > 0 \checkmark$$

$$\det \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} = 4 - 1 = 3 > 0 \checkmark$$

$$\det(A) = 2 \det \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$-(-1) \det \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$+ 0 \det \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

$$= 2(2 - 1) \\ + (-2 - 0) \\ + 0$$

$\therefore A$ es definida positiva \square
Para (3):

$$\det(A) = 7 > 0 \checkmark$$

$$\det\begin{pmatrix} 1 & -1 \\ -1 & 5 \end{pmatrix} = 5 - 1 = 4 > 0 \checkmark$$

$$\det(B) = 1 \begin{vmatrix} 5 & -3 \\ -3 & 6 \end{vmatrix}$$

$$-(-1) \begin{vmatrix} -1 & -3 \\ 1 & 6 \end{vmatrix}$$

$$+ 1 \begin{vmatrix} -1 & 5 \\ 1 & -3 \end{vmatrix}$$

$$= (30 - 9) + (-6 + 3) + (3 - 5)$$

$$= 21 - 3 - 2$$

$$= 16 > 0 \checkmark$$

$\therefore B$ es definida positiva \square

19. Sea A dada como:

$$\begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \end{bmatrix}$$

(2)

escribir el procedimiento completo para factorizar A en $A = LDL^t$, donde D es una matriz diagonal y L una matriz triangular inferior.

$$M_1 A = \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -\frac{1}{2} & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}}_{M_1} \underbrace{\begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \end{bmatrix}}_A = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 \\ 0 & \frac{3}{2} & -1 \\ 0 & -1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$M_2 M_1 A = \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & \frac{2}{3} & 1 \end{bmatrix}}_{M_2} \underbrace{\begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 \\ 0 & \frac{3}{2} & -1 \\ 0 & -1 & 1 \end{bmatrix}}_{M_1 A} = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 \\ 0 & \frac{3}{2} & -1 \\ 0 & 0 & \frac{1}{3} \end{bmatrix} = U$$

$$M_2 M_1 A = U \Rightarrow A = \underbrace{M_1^{-1} M_2^{-1}}_L U$$

$$L = M_1^{-1} M_2^{-1} = \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -\frac{1}{2} & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}}_{M_1^{-1}} \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & -\frac{2}{3} & 1 \end{bmatrix}}_{M_2^{-1}} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -\frac{1}{2} & 1 & 0 \\ 0 & -\frac{2}{3} & 1 \end{bmatrix}$$

Por lo que

$$A = LU = \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -\frac{1}{2} & 1 & 0 \\ 0 & -\frac{2}{3} & 1 \end{bmatrix}}_L \underbrace{\begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 \\ 0 & \frac{3}{2} & -1 \\ 0 & 0 & \frac{1}{3} \end{bmatrix}}_{DL^t = U}$$

$$D = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{3}{2} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{3} \end{bmatrix}$$

$$L^t = \begin{bmatrix} 1 & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 1 & -\frac{2}{3} \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Por lo tanto:

$$A = L D L^t = \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -\frac{1}{2} & 1 & 0 \\ 0 & -\frac{2}{3} & 1 \end{bmatrix}}_L \underbrace{\begin{bmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{3}{2} & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{3} \end{bmatrix}}_{DL^t} \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & -\frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 1 & -\frac{2}{3} \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}}_{L^t}$$

20. Sea $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ -1 & 5 & -3 \\ 1 & -3 & 6 \end{pmatrix}$ concluir el procedimiento completo para factorizar A en $A = L L^T$ con una matriz L triangular inferior.

$$l_{00} = \sqrt{a_{00}} = \sqrt{1} = 1$$

$$l_{10} = \frac{a_{10}}{l_{00}} = \frac{-1}{1} = -1$$

$$l_{20} = \frac{a_{20}}{l_{00}} = \frac{1}{1} = 1$$

Para la 2da columna

$$l_{11} = \sqrt{a_{11} - l_{10}^2}$$

$$= \sqrt{5 - 1^2}$$

$$= \sqrt{4}$$

$$= 2$$

$$l_{21} = \frac{a_{21} - l_{10} l_{20}}{l_{11}}$$

$$= \frac{1 - (-1)(1)}{2} = \frac{1+1}{2} = 1$$

$$\text{por último } l_{22} = \sqrt{a_{22} - (l_{20}^2 + l_{21}^2)}$$

$$= \sqrt{6 - (1^2 + 1^2)}$$

$$= \sqrt{6 - 2} = \sqrt{4} = 2$$

$$\therefore L = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 2 & 0 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}, L^T = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

21. Sea A una matriz definida positiva,

- (a) Mostrar que A es no singular.
- (b) Mostrar que A^{-1} es definida positiva.
- (c) Los elementos de la diagonal de A son positivos.

Deme Demuéstrelo (Contradicción).

a) A es definida positiva, i.e., $\bar{x}^t A \bar{x} > 0 \quad \forall \bar{x} \neq \bar{0}$

\rightarrow Sup^r que A es singular

$$\rightarrow A \cdot \bar{x} = 0 \text{ p.a. } \bar{x} \neq 0. \Rightarrow \bar{x}^t \cdot A \bar{x} = 0 \text{ p.a. } \bar{x} \neq 0 !$$

Pero eso sería imposible por que A definida positiva
 $\therefore A$ es no singular.

b) Pd A^{-1} es definida positiva.

$$\begin{aligned} \forall \bar{y} \neq \bar{0} \exists \bar{x} = A^{-1} \bar{y} \neq \bar{0} \quad \text{d.t.} \bar{y} = A \bar{x} \Rightarrow \bar{y}^t A^{-1} \bar{y} = \bar{x}^t A^t (A^{-1} A) \bar{x} \\ = \bar{x}^t A^t \bar{x} = (A \bar{x})^t \bar{x} = (\underbrace{\bar{x}^t A \bar{x}}_{\in \mathbb{R}})^t = x^t A x > 0. \\ \Rightarrow \bar{y}^t A^{-1} \bar{y} > 0 \quad \therefore A^{-1} \text{ definida positiva} \end{aligned}$$

A es no singular \xrightarrow{I}

c) Pd $a_{ii} > 0 \quad \forall i, j \in \{1, \dots, n\}$

Sea \bar{e}_i el vector canónico en \mathbb{R}^n

A definida positiva $\Rightarrow \bar{e}_i^t A \bar{e}_i > 0$

$$\rightarrow [\dots, 1, \dots] \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & a_{ii} \\ a_{n1} & \dots & \ddots a_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \vdots \\ 1 \\ \vdots \end{pmatrix} > 0$$

$$\rightarrow (a_{11} \dots a_{ii} \dots a_{nn}) \begin{pmatrix} \vdots \\ 1 \\ \vdots \end{pmatrix} > 0$$

$$\Rightarrow a_{ii} > 0$$

22. Determine cuáles de los siguientes son simétricos, singulares, diagonal dominante y/o definida positiva.

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} \text{ es simétrica pues } A^t = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow A = A^t$$

Veamos que $\det(A) = S \neq 0 \therefore$ es invertible
 \therefore es no singular

veamos $\sum_{j=1, i \neq j}^2 |a_{ij}| \quad \forall i \in \{1, 2\}$
 $= |a_{21}| = 1 \quad y \quad |a_{11}| = 2, |a_{22}| = 3$
 $y |a_{12}| = 1$
y como $2 > 2! \quad y \quad 3 > 2 \Rightarrow$ no es
diagonal dominante

veamos $\det(a_{11}) = 2 > 0$

$$\det \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} = 6 - 1 > 0$$

\therefore es def. positiva.

$$B = \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 1 & -3 \end{pmatrix} \text{ es simétrica pues } B^t = \begin{pmatrix} -2 & 1 \\ 1 & -3 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow B = B^t$$

$\det(B) \neq 0 \Rightarrow$ es invertible \Leftrightarrow no singular.

veamos si $|D_{ii}| > \sum_{j=1, i \neq j}^2 |a_{ij}| \quad \forall i \in \{1, 2\}$
 $|a_{12}| = 1$

$$|a_{21}| = 1 \quad y \quad 2 > -2 \quad y \quad 2 > -3$$

\therefore no es diagonal dominante

$$\det(a_{11}) = -2 < 0 \quad \therefore \text{no es def. positiva.}$$

$$C = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 1 & 0 & 4 \end{pmatrix}$$

no es simétrica pues
 $a_{21} = 0$ y $a_{12} = 1$
y $0 \neq 1$

\Rightarrow no puede ser \det positiva. pues debe ser simétrica.

por otro lado C es invertible pues $\det(C) \neq 0$
 \therefore es no singular.

Veamos si $|D_{ii}| > \sum_{j=1, i \neq j}^3 |a_{ij}| \quad \forall i \in \{1, 2, 3\}$

$$\begin{aligned} \sum_{j=1, i \neq j}^3 |a_{ij}| &= |a_{21}| + |a_{31}| \\ &\quad + |a_{12}| + |a_{32}| \\ &\quad + |a_{13}| + |a_{23}| \end{aligned}$$

$$= 0 + 1 + 1 + 0 + 0 + 0 = 2$$

$$\text{y } 2 = 2, 3 > 2, 4 > 2$$

\therefore no es diagonal dominante.

$$D = \begin{pmatrix} 4 & 2 & 6 \\ 3 & 0 & 7 \\ -2 & -1 & -3 \end{pmatrix}$$

no es simétrica pues
 $D_{21} = 3, D_{12} = 2$
y $3 \neq 2 \Rightarrow$ no es \det positiva

Veamos que $\det(D) = 0 \quad \therefore$ no es invertible
 \therefore es singular

$$\text{además } 2 + 6 + 8 + 7 - 12 - 1 = 15$$

$$4 < 15, 0 < 15, -3 < 15$$

\therefore no es diagonal dominante.

$$E = \begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 & 0 \\ 6 & 7 & 0 & 0 \\ 9 & 11 & 1 & 0 \\ 5 & 4 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

Veamos que $E_{21} = 6$ y $E_{12} = 0$ y $6 \neq 0 \therefore$
no es simétrica y además
no es def positiva.

$\det(E) = 20 \neq 0 \therefore E$ es invertible cd
es no singular.

como $6 > 4 \Rightarrow$ no es dominante

$$F = \begin{pmatrix} 2 & 3 & 1 & 2 \\ -2 & 4 & -1 & 5 \\ 3 & 7 & 1.5 & 1 \\ 6 & -9 & 3 & 7 \end{pmatrix}$$

F no es simétrica
pues $F_{21} \neq F_{12}$
 \Rightarrow no es def positiva.

Además $\det(F) = 0 \Rightarrow$ no es invertible
 \therefore es singular.

además es no dominante.

EJERCICIO 23

23. Obtener α de modo que A sea definida positiva para

$$A = \begin{bmatrix} \alpha & 1 & -1 \\ 1 & 2 & 1 \\ -1 & 1 & 4 \end{bmatrix}$$

Necesitamos que los determinantes esquinados sean mayores a cero

$$\det(A) = 8\alpha - 1 - 1 - 4 - \alpha - 2 > 0 \\ = 7\alpha - 8 > 0 \quad \dots (1)$$

$$\det \begin{vmatrix} \alpha & 1 \\ 1 & 2 \end{vmatrix} = 2\alpha - 2 > 0 \Rightarrow \alpha > 1 \quad \dots (2)$$

$$\alpha > 0 \quad \dots (3)$$

de (1) tenemos $7\alpha > 8$

$$\Rightarrow \alpha > \frac{8}{7}$$

Necesitamos que se cumplan las siguientes 3 condiciones:

$$1. \alpha > 1$$

$$2. \alpha > \frac{8}{7}$$

$$3. \alpha > 0$$

Por lo tanto, si $\boxed{\alpha > \frac{8}{7}}$ se cumplen las tres condiciones.

EJERCICIO 24

24. Sea

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 1 \\ -1 & 1 & \alpha \end{bmatrix}$$

Calcular los valores de α para los cuales

- (a) A es singular.
- (b) A es estrictamente diagonal dominante.
- (c) A es simétrica.
- (d) A es definida positiva.

(a) Necesitamos $\alpha \neq$. $\begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ \alpha \end{pmatrix}$ esté en el espacio generado de $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}$ y $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$.

Sean $a \in \mathbb{R}, b \in \mathbb{R} \neq$.

$$\begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ \alpha \end{pmatrix} = a \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow -1 = a$$

$$1 = b$$

$$\alpha = -a + b \Rightarrow \alpha = 1 + 1 = 2$$

Necesitamos que $\alpha = 2$ para que A sea singular.

(b) A no es estrictamente diagonal dominante, no importa el valor de α . Para $i=1$.

$$| = |a_{11}| \not> |a_{13}| = 1.$$

(c) Cualquier valor de $\alpha \in \mathbb{R}$.

(d) Necesitamos que:

1. $1 > 0$

2. $\det \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = 1 > 0$

3. $\det(A) = \alpha - 1 - 1 = \alpha - 2 > 0$

$$\Rightarrow \alpha > 2.$$

Necesitamos que $\alpha > 2$ para que A sea definida positiva.