# Actividad 05 - Clases y Objetos

#### Arturo Sánchez Sánchez

#### Seminario de Algoritmia

### Lineamientos de evaluación

- El reporte está en formato Google Docs o PDF.
- El reporte sigue las pautas del Formato de Actividades .
- El reporte tiene desarrollada todas las pautas del Formato de Actividades.
- Se muestra la captura de pantalla de los datos antes de usar el método agregar\_inicio() y la captura de pantalla del método mostrar() después de haber utilizado el método agregar\_inicio().
- Se muestra la captura de pantalla de los datos antes de usar el método agregar\_final() y la captura de pantalla del método mostrar() después de haber utilizado el método agregar\_final().

## **Desarrollo**

Primero creé la clase de partícula con sus atributos y los métodos requeridos, por consiguiente en otro archivo creé la función para calcular la distancia entre las coordenadas de una partícula. Una vez que una partícula podría ser impresa correctamente procedí a crear la lista doblemente ligada la cual recibe nodos con información que estaban conectados a otros. Por último creé los métodos agregar\_final, agregar\_inicio y mostrar.

```
finn1@LAPTOP-4TPTI52A MINGW64 ~/OneDrive/Escr
$ C:/Users/finn1/AppData/Local/Programs/Pythor
Escritorio/sem-algo/act5/codigo/index.py
Id: 2
Origen X: 5
Origen Y: 4
Destino X: 2
Destino Y: 7
Velocidad: 8
Red: 3
Green: 54
Blue: 3
Distancia: 4.24264
Id: 1
Origen X: 1
Origen Y: 21
Destino X: 5
Destino Y: 6
Velocidad: 8
Red: 3
Green: 54
Blue: 3
Distancia: 15.52417
```

Captura de pantalla antes de usar el método agregar\_inicio()

```
finn1@LAPTOP-4TPTI52A MINGW64 ~/
$ C:/Users/finn1/AppData/Local/P
Id: 3
Origen X: 15
Origen Y: 7
Destino X: 18
Destino Y: 12
Velocidad: 8
Red: 3
Green: 54
Blue: 3
Distancia: 5.83095
Id: 2
Origen X: 5
Origen Y: 4
Destino X: 2
Destino Y: 7
Velocidad: 8
Red: 3
Green: 54
Blue: 3
Distancia: 4.24264
Id: 1
Origen X: 1
Origen Y: 21
Destino X: 5
Destino Y: 6
Velocidad: 8
Red: 3
Green: 54
Blue: 3
Distancia: 15.52417
```

Captura de pantalla después de usar el método agregar\_inicio()

```
finn1@LAPTOP-4TPTI52A MINGW64 ~/OneDrive/
$ C:/Users/finn1/AppData/Local/Programs/P
Id: 1
Origen X: 1
Origen Y: 21
Destino X: 5
Destino Y: 6
Velocidad: 8
Red: 3
Green: 54
Blue: 3
Distancia: 15.52417
Id: 2
Origen X: 5
Origen Y: 4
Destino X: 2
Destino Y: 7
Velocidad: 8
Red: 3
Green: 54
Blue: 3
Distancia: 4.24264
```

Captura de pantalla antes de usar el método agregar\_final()

```
finn1@LAPTOP-4TPTI52A MINGW64 ~/0
$ C:/Users/finn1/AppData/Local/Pr
Id: 1
Origen X: 1
Origen Y: 21
Destino X: 5
Destino Y: 6
Velocidad: 8
Red: 3
Green: 54
Blue: 3
Distancia: 15.52417
Id: 2
Origen X: 5
Origen Y: 4
Destino X: 2
Destino Y: 7
Velocidad: 8
Red: 3
Green: 54
Blue: 3
Distancia: 4.24264
Id: 4
Origen X: 5
Origen Y: 4
Destino X: 2
Destino Y: 7
Velocidad: 8
Red: 3
Green: 54
Blue: 3
Distancia: 4.24264
```

Captura de pantalla despues de usar el método agregar\_final()

## **Conclusiones**

Una actividad muy interesante en su totalidad, me gustó el uso de clases y objetos y su manejo, creo que nos adentramos a un mundo de posibilidades una vez que sabemos usar las herramientas que nos da python para el uso de la programación orientada a objetos, espero que en un futuro podamos seguir trabajando con esto, creando cada vez más cosas teniendo como límite únicamente nuestra imaginación.

#### Referencias

undefined [MICHEL DAVALOS BOITES]. (2020, October 7). PySide2 - Introducción (Qt for Python)(I) [Video]. YouTube. Retrieved September 29, 2022, from https://www.youtube.com/watch?v=T0qJdF1fMqo&t=424s

## Código

#### index.py

```
from particula import Particula
   dato = None
   siguiente = None
   anterior = None
       self.dato = dato
       self.siguiente = None
class Lista ligada():
   def agregar_inicio(self, nodo):
```

```
self.nodo final = nodo
        self.no elements = self.no elements + 1
        temporal = self.nodo inicial
        temporal.anterior = nodo
        nodo.siguiente = temporal
def agregar_final(self, nodo):
        self.nodo inicial = nodo
        self.no elements = self.no elements + 1
        temporal = self.nodo final
        temporal.siguiente = nodo
       nodo.anterior = temporal
def mostrar(self):
    temp = self.nodo_inicial
    while(temp):
       print(temp.dato)
        temp = temp.siguiente
```

```
lista ligada = Lista ligada()
particula1 = Particula(1, 1, 21, 5, 6, 8, 3, 54, 3)
particula2 = Particula(2, 5, 4, 2, 7, 8, 3, 54, 3)
particula3 = Particula(3, 15, 7, 18, 12, 8, 3, 54, 3)
particula4 = Particula(4, 5, 4, 2, 7, 8, 3, 54, 3)
nodo1 = Nodo(particula1)
nodo2 = Nodo(particula2)
nodo3 = Nodo(particula3)
nodo4 = Nodo(particula4)
lista ligada.agregar final(nodo1)
lista ligada.agregar final(nodo2)
lista ligada.agregar inicio(nodo3)
lista ligada.agregar final(nodo4)
lista ligada.mostrar()
```

#### particula.py

```
from algoritmos import distancia_euclidiana

class Particula:
    def __init__(self, id, origen_x, origen_y, destino_x, destino_y,
velocidad, red, green, blue):
```

#### algoritmos.py

```
import math

def distancia_euclidiana(x_1, y_1, x_2, y_2):
    return "{:.5f}".format(math.sqrt(math.pow((x_2-x_1),
2)+math.pow(y_2-y_1, 2)))
```