ب ناکا فدا مسلود برکسی ۱ مسلود برگسی سری سعی تمرین سری سعی بیا دلسری معنق (آ) یک تصویر به شکل صفحه شطرنجی ۸ × ۸ مطابق شکل زیر را در نظر بگیرید.

$N = V + K - 1 - K = Y \sim 0$



فرض کنید خانههای به رنگ سیاه در این جدول را با عندصفر و خانههای به رنگ سفید را با عند ۵: نشان دهیم. میخواهیم عملکرد فیلتر زیر را روی این تصویر بررسی کنیم.

 $\frac{\varphi_{\varphi}(Q)}{\varphi} = \frac{\varphi_{\varphi}(Q)}{\varphi_{\varphi}}$

YOOXO + 0x = 121,44

1 1 1 1

با اعمال این فیلتر روی تصویر نتیجه را بدست آورید. فرض کنید پیکسل های موجود در لبدی تصویر بدون تغییر باقی میمانند. ب) توضیح دهید این فیلتر به طور تقریبی چه عملی روی تصویر انجام می.دهد.

 1 Ex. 44
 1 C / ce
 1 Ex. 44
 <th



- ۲. (۵۰ نمره) شبکه عصبی کانولوشنی ای با لایه های ستون چپ جدول در نظر بگیرید. برای هر کدام از لایههای ذکر شده در جدول، ابعاد خروجی لایه و همچنین تعداد پارامترهای هر لایه را وارد نمایید. ابعاد خروجی را به صورت $H \times W \times C$ که به ترتیب نشان دهنده ارتفاع، عرض و عمق خروجی میباشد، نمایش دهید. همچنین نحوه نمایش هر لایه مطابق زیر میباشد:
- CONVk-N(S,P): یک لایه کانولوشی با N فیلتر، هر کدام به ابعاد $k \times k \times D$ که D عمق لایه قبلی میباشد و همچنین با گام (stride) برابر با S و تعداد پدینگ P (padding). همچنین، در صورت ذکر نشدن مقادیر P و S هر دو را برابر با D در نظر بگیرید.
 - POOL-n: نمایش دهنده یک لایه max-pooling با ابعاد n imes n، گام n و پدینگ میباشد.
 - FLATTEN: ورودی هموار میکند، معادل FLATTEN:
 - FC-N: نمایش دهنده یک لایه fully-connected با N نورون می باشد.

Layer	Output Dimension	Number of Parameters
Input	$32 \times 32 \times 3$	0
CONV3-10	CYX CKX1º	(x (x (+1) x l = 1
ReLU	CYXCYXlo	
POOL-2	14 x14 x 10	• ,
CONV3-20(3,2)	4 x4x40	(4 x4 x 10 +1) x4.=Nx.
ReLU	4x4x4.	•
POOL-2	פאמ אל.	•
FLATTEN	CxCx4.=1/	•
FC-10	١.	المراء والح مالادما

- Padding

out size (in size . + Yxpad _ kernelsie) +1

strice, Padding, Crio

نانولوشنی یک بعدی|ی مطابق شکل زیر در نظر بگیرید که ورودیهای آن. ۵ متغیر در و خروجی آن ﴿ میباشد که با استفاده از آن مقدار تابع هزینه مطابق رابطه ذکر . .

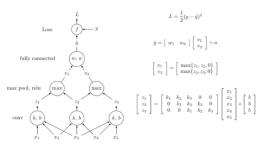
(آ) کدام یک از متغیرهای داده شده، پارامترهای شبکه میباشند؟

$$\frac{\partial L}{\partial v_1} = \delta_1, \quad \frac{\partial L}{\partial v_2} = \delta_2$$

. δ_i مطلوب است محاسبه مقادیر $rac{\partial L}{\partial z_i}$ بر حسب مقادیر z_i

$$\frac{\partial L}{\partial z_1} = \alpha_1, \quad \frac{\partial L}{\partial z_2} = \alpha_2, \quad \frac{\partial L}{\partial z_3} = \alpha_3$$

. Here $lpha_i$ g x_i —— y $rac{\partial L}{\partial b}$ g $rac{\partial L}{\partial k_4}$ ($rac{\partial L}{\partial k_3}$ ($rac{\partial L}{\partial k_2}$ ($rac{\partial L}{\partial k_1}$) and a_i g a_i —— where a_i is a solution of a_i and a_i and a_i is a solution of a_i and a_i and a_i is a solution of a_i and a_i and a_i is a solution of a_i and a_i and a_i is a solution of a_i and a_i and a_i is a solution of a_i and a_i and a_i is a solution of a_i and a_i and a_i is a solution of a_i and a_i and a_i is a solution of a_i and a_i and a_i is a solution of a_i and a_i and a_i is a solution of a_i and a_i and a_i is a solution of a_i and a_i and a_i is a solution of a_i and a_i and a_i is a solution of a_i and a_i and a_i is a solution of a_i and a_i and a_i is a solution of a_i and a_i and a_i and a_i is a solution of a_i and a_i an



شكل ١: شبكه عصبي كانولوشني يك بعدى

(a) در حالت کلی، فرض کنید یک لایه کانولوشن یک بعدی با رابطه زیر داریم:

$$\begin{bmatrix} z_1 \\ \vdots \\ z_m \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} k_1 & \dots & k_d \\ k_1 & \dots & k_d \\ & & \ddots \\ & & k_1 & \dots & k_d \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} b \\ \vdots \\ b \end{bmatrix}$$
 ...

مطلوب است محاسبه $\frac{\partial L}{\partial h}$ و $\frac{\partial L}{\partial k}$ بر حسب x_i ها.

$$\frac{\partial L}{\partial w_{1}} = \frac{\partial L}{\partial \hat{y}} \frac{\partial \hat{y}}{\partial w_{1}} = -(y_{1} - \hat{y}) \times v_{1}$$

$$\frac{\partial L}{\partial w_{2}} = \frac{\partial L}{\partial \hat{y}} \frac{\partial \hat{y}}{\partial w_{2}} = -(y_{1} - \hat{y}) \times v_{2}$$

$$\frac{\partial L}{\partial w_{2}} = \frac{\partial L}{\partial \hat{y}} \frac{\partial \hat{y}}{\partial w_{2}} = -(y_{1} - \hat{y}) \times v_{2}$$

$$\frac{\partial L}{\partial w_{3}} = \frac{\partial L}{\partial \hat{y}} \frac{\partial \hat{y}}{\partial w_{4}} = -(y_{1} - \hat{y}) \times v_{3}$$

$$\frac{\partial \operatorname{maxpool}(2i,2i)}{\partial 2i} = \operatorname{Sgn}(2i-2i)$$

$$\frac{\partial v_1}{\partial z'} = Sgn(v_1) \qquad \frac{\partial z'}{\partial u} = Sgn(2x - 2x)$$

$$\frac{\partial L}{\partial u} = \frac{\partial L}{\partial v_1} \frac{\partial v_1}{\partial z'} \frac{\partial z'}{\partial z} = \delta_1 \odot \text{sgn}[v_1] \odot \text{sgn}[v_2 - 2v]$$

$$\frac{\partial L}{\partial L} = \frac{\partial L}{\partial L} \frac{\partial v_i}{\partial v_i} \frac{\partial z_i'}{\partial z_i'} + \frac{\partial L}{\partial L} \frac{\partial v_i}{\partial v_i'} \frac{\partial z_i''}{\partial z_i''} \frac{\partial z_i''}{\partial z_i''}$$

$$\frac{\partial v_{Y}}{\partial z''} = Sgn(v_{Y}) \qquad \frac{\partial z''}{\partial z_{Y}} = Sgn(z_{Y} - z_{Z})$$

$$\frac{\partial L}{\partial 2r} = S_1 \odot Sgn(v_1) \odot Sgn(2r-2l) + SrO Sgn(v_1) \odot Sgn(2r-2e)$$

$$\frac{\partial L}{\partial z_0} = \frac{\partial L}{\partial v_r} \frac{\partial v_r}{\partial z_0} = \frac{\partial z_0}{\partial z_0} = \frac{\partial v_r}{\partial z_0} \frac{\partial v_r}{\partial z_0} = \frac{\partial v_$$

$$\frac{\partial L}{\partial K_1} = \frac{\partial L}{\partial \lambda} \frac{\partial \lambda_1}{\partial K_1} + \frac{\partial L}{\partial \lambda_2} \frac{\partial \lambda_2}{\partial \lambda_1} = \frac{\partial \lambda_1}{\partial \lambda_2} \frac{\partial \lambda_2}{\partial \lambda_2} = \frac{\partial \lambda_1}{\partial \lambda_1} \frac{\partial \lambda_2}{\partial \lambda_2} + \frac{\partial \lambda_2}{\partial \lambda_2} \frac{\partial \lambda_2}{\partial \lambda_3} = \frac{\partial \lambda_1}{\partial \lambda_1} \frac{\partial \lambda_2}{\partial \lambda_2} + \frac{\partial \lambda_2}{\partial \lambda_2} \frac{\partial \lambda_2}{\partial \lambda_3} = \frac{\partial \lambda_1}{\partial \lambda_1} \frac{\partial \lambda_2}{\partial \lambda_2} + \frac{\partial \lambda_2}{\partial \lambda_3} \frac{\partial \lambda_2}{\partial \lambda_3} = \frac{\partial \lambda_1}{\partial \lambda_2} \frac{\partial \lambda_2}{\partial \lambda_3} + \frac{\partial \lambda_2}{\partial \lambda_3} \frac{\partial \lambda_2}{\partial \lambda_3} = \frac{\partial \lambda_1}{\partial \lambda_3} \frac{\partial \lambda_2}{\partial \lambda_3} + \frac{\partial \lambda_2}{\partial \lambda_3} \frac{\partial \lambda_3}{\partial \lambda_3} = \frac{\partial \lambda_3}{\partial \lambda_3} \frac{\partial \lambda_4}{\partial \lambda_3} + \frac{\partial \lambda_2}{\partial \lambda_3} \frac{\partial \lambda_3}{\partial \lambda_3} = \frac{\partial \lambda_3}{\partial \lambda_3} \frac{\partial \lambda_4}{\partial \lambda_3} + \frac{\partial \lambda_4}{\partial \lambda_3} \frac{\partial \lambda_4}{\partial \lambda_3} = \frac{\partial \lambda_3}{\partial \lambda_3} \frac{\partial \lambda_4}{\partial \lambda_3} + \frac{\partial \lambda_4}{\partial \lambda_3} \frac{\partial \lambda_4}{\partial \lambda_3} = \frac{\partial \lambda_4}{\partial \lambda_3} \frac{\partial \lambda_4}{\partial \lambda_3} + \frac{\partial \lambda_4}{\partial \lambda_3} \frac{\partial \lambda_4}{\partial \lambda_3} = \frac{\partial \lambda_4}{\partial \lambda_3} \frac{\partial \lambda_4}{\partial \lambda_3} + \frac{\partial \lambda_4}{\partial \lambda_3} \frac{\partial \lambda_4}{\partial \lambda_3} = \frac{\partial \lambda_4}{\partial \lambda_3} \frac{\partial \lambda_4}{\partial \lambda_3} + \frac{\partial \lambda_4}{\partial \lambda_3} \frac{\partial \lambda_4}{\partial \lambda_3} = \frac{\partial \lambda_4}{\partial \lambda_3} \frac{\partial \lambda_4}{\partial \lambda_3} + \frac{\partial \lambda_4}{\partial \lambda_3} \frac{\partial \lambda_4}{\partial \lambda_3} = \frac{\partial \lambda_4}{\partial \lambda_3} \frac{\partial \lambda_4}{\partial \lambda_3} + \frac{\partial \lambda_4}{\partial \lambda_3} \frac{\partial \lambda_4}{\partial \lambda_3} = \frac{\partial \lambda_4}{\partial \lambda_3} \frac{\partial \lambda_4}{\partial \lambda_3} + \frac{\partial \lambda_4}{\partial \lambda_3} \frac{\partial \lambda_4}{\partial \lambda_3} + \frac{\partial \lambda_4}{\partial \lambda_3} \frac{\partial \lambda_4}{\partial \lambda_3} + \frac{\partial \lambda_4}{\partial \lambda_4} \frac{\partial \lambda_4}{\partial \lambda_3} + \frac{\partial \lambda_4}{\partial \lambda_4} \frac{\partial \lambda_4}{\partial \lambda_4} + \frac{\partial \lambda_4}{\partial \lambda_4} \frac{\partial \lambda_4}{\partial \lambda$$

$$\frac{\partial L}{\partial k_r} = \frac{\partial L}{\partial k_r} \frac{\partial Z_r}{\partial k_r} + \frac{\partial L}{\partial k_r} \frac{\partial Z_r}{\partial k_r} + \frac{\partial L}{\partial k_r} \frac{\partial Z_r}{\partial k_r} = \alpha_1 X_r + \alpha_r X_{cr} + \alpha_c X_c$$

$$\frac{\partial k_e}{\partial k_e} = \frac{\partial l}{\partial \lambda} \frac{\partial k_e}{\partial k_e} + \frac{\partial l}{\partial k_e} \frac{\partial k_e}{\partial k_e} + \frac{\partial l}{\partial k_e} \frac{\partial k_e}{\partial k_e} = \alpha_1 \lambda_e + \alpha_r \lambda_c + \alpha_e \lambda_d$$

$$\frac{\partial P}{\partial r} = \frac{\partial r}{\partial r} \frac{\partial P}{\partial r} + \frac{\partial r}{\partial r} \frac{\partial P}{\partial r} + \frac{\partial r}{\partial r} \frac{\partial P}{\partial r} = \alpha^1 + \alpha^2 + \alpha^6$$

$$\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \mathcal{L}} = \sum_{i=1}^{|a|} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial x_i} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial x_j} = \sum_{i=1}^{|a|} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial x_i} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial x_i} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial x_i} = \sum_{i=1}^{|a|} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial x_i} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial x_i} = \sum_{i=1}$$

$$\frac{\partial l}{\partial l} = \sum_{i=1}^{N} \frac{\partial z_{i}}{\partial z_{i}} \frac{\partial z_{i}}{\partial z_{i}} = \sum_{i=1}^{N} \alpha_{i}$$

 (T) با توجه به ابعاد ورودی و خروجی نشان داده شده در شکل زیر، سایز کرنل مورد استفاده در این عملیات کانولوشنی را بدست آورید. لازم به ذکر است که ابعاد ورودی مشخص شده در شکل، با احتساب zero - padding

post-byer kernel size + Stride (next ager -1)

You = kernel + 4 (Ya)

kernel-Sile=10a-19a=10

kernel_size = lo

(ب) تعداد پارامترهای قابل آموزش یا همان Learnable موجود در این لایه کانولوشنی را تعیین نمایید.
 (راهنمایی: به پارامتر بایاس موجود در هر کرنل نیز در محاسبات خود توجه داشته باشید.)

(ج) تعداد عملیات ضرب موردنیاز برای بدست آوردن خروجی را محاسبه کنید. (ضرب های در صفر را نیز در شمارش تعداد ضرب ها لحاظ نمایید.)

cereje___ loxloxlo = learnable parameter = 44x(loxloxlo+1)

This = 94.94

Coult

 $10 \times 10 \times 10 \times 99 \times 99 = 9009_{000}$ δροφ tend μου γραμου κανοίρου κανο

9