

CENTRO UNIVERSITÁRIO UNIRUY WYDEN

Aryane Santos Andrade
Ian Almeida Lima
Leonardo Pereira Campos
Gabriel Guimarães

PROJETO DE MICROCONTROLADORES:

Sistema de Alerta por Distância

SALVADOR 2024 Aryane Santos Andrade
Ian Almeida Lima
Leonardo Pereira Campos
Gabriel Guimarães

PROJETO DE MICROCONTROLADORES:

Sistema de Alerta por Distância

Trabalho apresentado como requisito parcial para obtenção de aprovação na disciplina de Programação de Microcontroladores na instituição Centro Universitário UniRuy.

Orientador: Heleno Cardoso

SALVADOR

SUMÁRIO

1	INTRODUÇÃO	. 3
2	PROJETO	. 4
	2.1 Apresentação Geral do Sistema	4
	2.2 Funcionalidades do Sistema	. 4
3	IMPLEMENTAÇÃO	. 4
	Componentes Utilizados	. 5
	Etapas de Implementação	. 6
4	CONCLUSÃO	6

Este documento apresenta o desenvolvimento de um simulador de sensor de estacionamento com Arduino, concebido para alertar sobre a proximidade de obstáculos. Este tipo de sistema é amplamente utilizado em veículos para facilitar manobras e prevenir colisões. O projeto visa reproduzir essa funcionalidade de forma simplificada e acessível, destacando a aplicação de sensores ultrassônicos e componentes eletrônicos básicos.

2 PROJETO

2.1 Apresentação Geral do Sistema

O simulador utiliza um sensor ultrassônico para medir a distância de objetos e aciona alertas visuais e sonoros em resposta à proximidade. Esse funcionamento simula um sensor de estacionamento automotivo, onde a frequência do som aumenta conforme o objeto se aproxima.

2.2 Funcionalidades do Sistema

- Medição de Distância: O sensor ultrassônico detecta a distância de objetos próximos.
- Alertas Visuais e Sonoros: O LED e o buzzer indicam visualmente e sonoramente a proximidade do obstáculo.
- **Simulação Automotiva**: A frequência do som emitido pelo buzzer é ajustada conforme a distância, simulando um sensor de estacionamento real.

3 IMPLEMENTAÇÃO

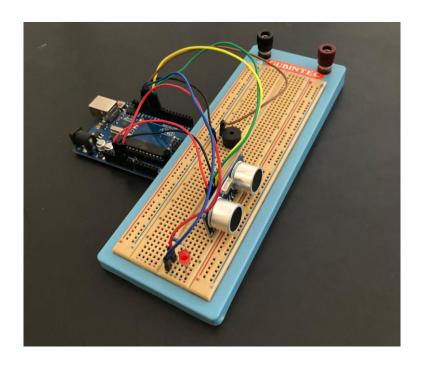


Figura 1 – Simulador de Sensor de Estacionamento

Componentes Utilizados

- Arduino Uno: Microcontrolador que gerencia o sistema.
- Sensor Ultrassônico HC-SR04: Mede a distância até o obstáculo.
- LED e Buzzer: Alertam visual e sonoramente sobre a proximidade.
- Resistor de 220Ω e Fios: Protegem o LED e conectam os componentes ao Arduino.

Conexões do Sistema

Componente	Pino no Componente	Pino no Arduino
Sensor Ultrassônico	VCC	5V
Sensor Ultrassônico	GND	GND
Sensor Ultrassônico	TRIG	9
Sensor Ultrassônico	ECHO	10
LED	Anodo	13
LED	Catodo	GND (via Resistor)
Buzzer	Positivo	11
Buzzer	Negativo	GND

Tabela 1 - Diagrama de Conexão dos Componentes

Etapas de Implementação

- 1. Configuração do Circuito: Conexão dos componentes ao Arduino.
- Programação do Arduino: Código que processa a leitura da distância e ativa os alertas.
- 3. **Testes e Ajustes**: Calibração dos limites de distância e das frequências sonoras.

O código realiza as seguintes funções:

- Leitura de Distância: Mede a distância usando o sensor e envia ao Arduino.
- Ativação de Alertas: Quando a distância atinge certos limites, o LED acende e o buzzer emite sons com frequências crescentes.

4 CONCLUSÃO

O simulador de sensor de estacionamento desenvolvido demonstrou-se eficaz em alertar sobre a proximidade de obstáculos, reproduzindo uma funcionalidade amplamente utilizada em veículos. O projeto confirmou a viabilidade de simular sensores de estacionamento com custo reduzido e fácil implementação.