Дискретная математика. Теория

Александр Сергеев

1 Дискретная теория вероятности

1.1 Введение

Определение

Дискретное вероятностное пространство – пара (Ω, p) , где Ω - не более чем счетное множество элементарных исходов $p:\Omega \to [0,1], \sum_{\omega \in \Omega} p(\omega) = 1$

Определение

Событие – $A \subset \Omega$ Вероятность события – $P(A) = \sum_{a \in A} p(a)$

Определение

События A и B независимые, если $P(A \cap B) = P(A)P(B)$

$$P(B|A) = \frac{P(A \cap B)}{P(A)}$$
 - вероятность B при условии A

Лемма

Если A и B независимы, то P(B|A) = P(B)

Определение

Пусть $(\Omega_1, p_1), (\Omega_2, p_2)$ - независимые ДВП Тогда их произведение $(\Omega = \Omega_1 \times \Omega_2, p(\omega_1 \in \Omega_1, \omega_2 \in \Omega_2) = p_1(\omega_1)p_2(\omega_2))$

Определение

$$A_1,A_2,\ldots,A_n$$
) - независимы в совокупности, если $\forall\,I\subset\{1\ldots n\}\,\,P(\bigcap_{i\in I}A_i)=\prod_{i\in I}P(A_i)$

Теорема

$$P(B) = \sum_{i=1}^{n} P(B|A_i)P(A_i)$$

Формула Байеса
$$P(A_i|B) = \frac{P(B|A_i)P(A_i)}{P(B)} = \frac{P(B|A_i)P(A_i)}{\sum_{i=1}^n P(B|A_j)P(A_j)}$$

Оффтоп

Рассмотрим пример: выкинули два честных кубика Заметим, что возможно построить две математические модели:

- 1. Результаты упорядоченная пара $\langle x, y \rangle$ Тогда $|\Omega| = 36, p(w) = \frac{1}{36}$
- 2. Результаты неупорядоченная пара [x,y] Тогда $|\Omega|=21, p([x,x])=\frac{1}{36}, p([x,y\neq x])=\frac{1}{18}$

Заметим, что для запросов, не содержащих информацию об упорядоченности, результат не зависит от построенной модели

1.2 Случайные величины

Определение

Случайной величиной называется функция $\xi:\Omega\to\mathbb{R}$

Примеры случайных величин

- 1. Пусть кинули 10 монет. Построим случайную величину количество выпавших орлов: $\xi(b_1, \dots, b_n) = b_1 + \dots + b_n$
- 2. Пусть кинули
 n кубиков. Построим случайную величину среднее значение:
 $\xi(v_1,\dots,v_n)=\frac{v_1+\dots+v_n}{n}$
- 3. Пусть и студентов приходят на лекцию с вероятностями p_1, \ldots, p_n . Построим случайную величину - количество студентов на лекции:

$$\xi(s_1,\ldots,s_n)=\sum_{i=1}^n s_i$$

Заметим, что у этой случайной величины неравномерное распределение вероятностей: $p(s_1,\ldots,s_n)=\prod_{i=1}^n \left\{ \begin{array}{ll} p_i, & s_i=1\\ 1-p_i, & s_i=0 \end{array} \right.$

Давайте внализировать события через их случайные величины Заметим, что уравнение $\xi = 3$ задает событие $\{w : \xi(w) = 3\}$ (аналогично и другие предикаты с ξ задают события)

Определение

 $f_{\xi}:\mathbb{R}\to\mathbb{R}, f_{\xi}(a)=P(\xi=a)$ – дискретная плотность распределения $F_{\xi}:\mathbb{R}\to\mathbb{R}, f_{\xi}(a)=P(\xi\leq a)$ – функция распределения

Определение

Пусть ξ – случайная величина

$$E_f = \sum_{\omega \in \Omega} \xi(\omega) p(\omega)$$
 — математическое ожидание

$$E_{\xi} = \sum_{\omega \in \Omega} \xi(\omega) p(\omega) = \sum_{a} \sum_{\omega : \xi(\omega) = a} = \sum_{a} a \sum_{\omega : \xi(\omega) = a} p(\omega) = \sum_{a} a P(\xi = a) = \sum_{\alpha \in \Omega} f(\alpha) =$$

$$\sum a f_{\xi}(a)$$

Определение

$$D_{\xi} = E((\xi - E\xi)^2)$$
 – дисперсия

Свойства математического ожидания

- 1. $E(c\xi) = cE_{\xi}$
- 2. $E(\xi + \eta) = E_{\xi} + E_{\eta}$ (даже для зависимых величин)
- 3. Для независимых ξ, η $E(\xi \eta) = E(\xi) E(\eta)$

Доказательство

$$E(\xi\eta) = \sum_{a} aP(\xi\omega = a) = \sum_{x} \sum_{y} xyP(\xi = x \wedge \omega = y) = \sum_{x} x \sum_{y} yP(\xi = x \wedge \omega = y) = \sum_{x} x \sum_{y} yP(\xi = x)P(\omega = y) = \sum_{x} x \sum_{y} yP(\xi = x)P(\omega = y) = \sum_{x} x \sum_{y} yP(\xi = x)P(\omega = y) = \sum_{x} x \sum_{y} yP(\xi = x)P(\omega = y) = \sum_{x} x \sum_{y} yP(\xi = x)P(\omega = y) = \sum_{x} x \sum_{y} yP(\xi = x)P(\omega = y) = \sum_{x} x \sum_{y} yP(\xi = x)P(\omega = y) = \sum_{x} x \sum_{y} yP(\xi = x)P(\omega = y) = \sum_{x} x \sum_{y} yP(\xi = x)P(\omega = y) = \sum_{x} x \sum_{y} yP(\xi = x)P(\omega = y) = \sum_{x} x \sum_{y} yP(\xi = x)P(\omega = y) = \sum_{x} x \sum_{y} yP(\xi = x)P(\omega = y) = \sum_{x} x \sum_{y} yP(\xi = x)P(\omega = y) = \sum_{x} x \sum_{y} yP(\xi = x)P(\omega = y) = \sum_{x} x \sum_{y} yP(\xi = x)P(\omega = y) = \sum_{x} x \sum_{y} yP(\xi = x)P(\omega = y) = \sum_{x} x \sum_{y} yP(\xi = x)P(\omega = y) = \sum_{x} x \sum_{y} yP(\xi = x)P(\omega = x)$$

4.
$$E(\xi - E_{\xi}) = E\xi - EE\xi = E\xi - E\xi = 0$$

5.
$$D_{\xi} = E((\xi - E\xi)^2) = E(\xi^2 - 2\xi E\xi + (E\xi)^2) = E(\xi^2) - E(2\xi E\xi) + E((E\xi)^2) = E(\xi^2) - (E\xi)^2$$

Определение

 ξ, η независимы, если $\forall a, b$ события $\xi = a$ и $\eta = b$ независимы Для непрерывных величин вместо = берем \leq

Пример 1

Бросаем два кубика

$$\xi = v_1 + v_2$$

$$E_{\xi} = 7$$

Пример 2

Бросаем кубик

$$\xi = up + down$$

$$E_{\xi} = 7$$

Пример 3

 Ω – перестановки n элементов

$$p(\sigma) = \frac{1}{n!}$$

$$\xi(\sigma) = |\{i : \sigma_i = i\}|$$

$$\xi(\sigma) = |\{i : \sigma_i = i\}|$$

Утверждается, что $E_{\xi} = 1$

Посчитать это через подсчет случаев сложно

Несмотря на это, мы можем посчитать матожидание

Пусть
$$\xi_i = (\sigma_i = i)$$

$$\xi = \xi_1 + \ldots + \xi_n$$

$$E_{\xi_i} = P(\xi_i = 1) = \frac{(n-1)!}{n!} = \frac{1}{n}$$

Отсюда
$$\xi = n \frac{1}{n} = 1$$

Свойства дисперсии $D(c\xi)=c^2D(\xi)$

Дисперсия не линейна

Теорема

$$D(\xi + \eta) = D(\xi) + D(\eta)$$

Доказательство

Доказательство
$$D(\xi + \eta) = E(\xi + \eta)^2 - E((\xi + \eta)^2) = E(\xi^2 + 2\xi\eta + \eta^2) - (E\xi)^2 - 2E\xi E\eta - (E\eta)^2 = E\xi^2 + 2E\xi E\eta + E\eta^2 - (E\xi)^2 - 2E\xi E\eta - (E\eta)^2 = E\xi^2 - (E\xi)^2 + E\eta^2 - (E\eta)^2 = D(\xi) + D(\eta)$$

Следствие

 ξ_1,\ldots,ξ_n – одинаково распределенные независимые случайные величины

$$\xi=rac{1}{n}\sum_{i=1}^n \xi_i$$

$$E_\xi=E_{\xi_i}, D_\xi=rac{1}{n}D_{\xi_i}$$
 Определение $\sigma=\sqrt{D_\xi}$ — среднеквадратичное отклонение

1.3 Хвостовые неравенства

Неравенство Маркова

Пусть $\xi \ge 0, E_{\xi} > 0$

Оценим
$$P(\xi \ge cE_{\xi}) \le \frac{1}{c}$$

Доказательство

$$P(\xi \ge cE_{\xi}) = \sum_{\omega} p(\omega)$$

$$cE_{\xi} \sum_{\omega} p(\omega) = cE_{\xi}P(\xi \ge cE_{\xi})$$

$$1 \ge cP(\xi \ge cE_{\xi})$$

$$P(\xi \ge cE_{\xi}) \le \frac{1}{c}$$

Неравенство Чебышева

$$P(|\xi - E_{\xi}| \ge c\sqrt{D_{\xi}}) \le \frac{1}{c^2}$$
 – относительная форма неравенства Чебышева

Доказательство

Возьмем
$$\eta = (\xi - E_{\xi})^2$$

Неравентсво Чебышева (ver. 2)

$$c := \frac{a}{\sqrt{D_{\xi}}}$$

$$P(|\xi - E_{\xi}| \ge a) \le \frac{D_{\xi}}{a^2}$$
 – абсолютная форма неравенства Чебышева

Пример

Возьмем честную монету

$$E_{\xi} = \frac{1}{2}$$
 $D_{\xi} = \frac{1}{4}$
 $D_{\xi} = E_{\xi} - (E_{\xi})^2$
 $P(|\xi - E_{\xi}| \ge \frac{1}{2}) \le 1$
 $P(|\xi - E_{\xi}| \ge 1) \le \frac{1}{4}$ (на самом деле 0)
Видим, что оценка сверху неточная

Пример 2

 ξ_1,\ldots,ξ_n — одинаково распределенные независимые случайные величины

$$\xi = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} \xi_i$$

$$P(|\xi - E_{\xi}| \ge \varepsilon) \le \frac{D_{\xi}}{\varepsilon^2}$$

$$P(|\xi - E_{\xi}| \ge \varepsilon) \le \frac{D_{\xi}}{\varepsilon^{2}}$$

$$P(|\xi - E_{\xi}| \ge \varepsilon) \le \frac{D_{\xi_{i}}}{n\varepsilon^{2}}$$

Пусть мы хотим не попадать в ε -окрестность с вероятностью не более δ (вероятность промаха)

$$P(|\xi - E_{\xi}| < \varepsilon) > 1 - \delta$$

$$P(|\xi - E_{\xi}| \ge \varepsilon) \le \delta$$

$$P(|\xi - E_{\xi}| \ge \varepsilon) \le \delta$$

Тогда
$$\frac{D_{\xi_i}}{n\varepsilon^2} \leq \delta$$

$$n \ge \frac{D_{\xi_i}^{nc}}{\varepsilon^2 \delta} \sim \frac{1}{\varepsilon^2 \delta}$$

$n \geq \frac{D_{\xi_i}^{nc}}{arepsilon^2 \delta} \sim \frac{1}{arepsilon^2 \delta}$ Граница Чернова для монеты Бернулли

$$P(\xi \ge (1+\delta)np) \le e^{-\frac{\delta^2}{2+\delta}np}$$

$$P(\xi \le (1-\delta)np) \le e^{-\frac{\delta^2}{2}np}$$

Доказательство

Доказательства не будет, жди теорвер

Введение в информатику 1.4

Определение

информация = -неопределенность (по Шеннону)

Рассмотрим модель случайного источника

Пусть есть вероятностное пространство Ω и распределение p

Получая событие ω , мы получаем информацию о том, что оно произопіло

Определим, сколько информации мы получаем

Заметим, что оно не зависит от Ω

Пусть $H(p_1, p_2, \ldots)$ — количество информации в зависимости от вероятностей событий

Н удовлетворяет следующим свойствам:

- 1. Для любого числа n $H(p_1, \ldots, p_n)$ непрерывно (т.к. при малом изменении вероятностей количество информации мало изменяется)
- 2. $H(\frac{1}{n}, \frac{1}{n}, \dots, \frac{1}{n}) = h(n)$ $h(n) \uparrow (\text{т.к.} \text{ чем больше вариантов, тем больше информации})$
- 3. Аддитивность

Пусть $\Omega \subset \mathbb{R}^2$ – множество пар

$$A_a = \{(a, *) \in \Omega\}$$

$$P(A_a) = p_a$$

$$P(\{(a,b)\}|A_a) = q_{a,b}$$

$$p(\{(a,b)\}) = p_a q_{a,b}$$

Тогда $H(p_1q_{1,1},\ldots,p_1q_{1,k_1},\ldots,p_nq_{n,1},\ldots,p_nq_{n,k_n}) = H(p_1,\ldots,p_n) +$

$$\sum_{i} p_i H(q_{i,1}, \ldots, q_{i,k_i})$$

Рассмотрим случай с равными вероятностями

$$h(nm) = h(n) + \sum_{i=1}^{n} \frac{1}{n}h(m) = h(n) + h(m)$$

Лемма

$$h(n) = c \log_2(n)$$

Традиционно c = h(2) – бит

Доказательство

$$h(2^k) = kh(2) = ck$$

Рассмотрим $n^t, n, t \in \mathbb{N}$

Пусть
$$2^{k} \le n^{t} < 2^{k+1}$$

Тогда
$$h(2^k) \le h(n^t) \le h(2^{k+1})$$
 $ck \le th(n) \le c(k+1)$ $\frac{ck}{t} \le h(n) \le \frac{c(k+1)}{t}$ $k \le t\log_2(n) \le k+1$ $\frac{ck}{t} \le c\log_2(n) \le \frac{c(k+1)}{t}$ $|h(n)-c\log_2(n)| \le \frac{c}{t}$ – при всех t Отсюда $h(n)=c\log_2(n)$

"Разберемся"с Н

Начнем с
$$p_i, q_i \in \mathbb{Q}$$

Пусть $p_i = \frac{a_i}{b}$

$$k_i = a_i, q_{ij} = \frac{1}{a_i}$$

Отсюда
$$H(\frac{1}{b}, \dots, \frac{1}{b}) = H(p_1, \dots, p_n) + \sum_{i=1}^n p_i H(\frac{1}{a_i}, \dots, \frac{1}{a_i}) = H(p_1, \dots, p_n) + \sum_{i=1}^n p_i H(\frac{1}{a_i}, \dots, \frac{1}{a_i})$$

$$\sum_{i=1}^{n} c \log_2(a_i)$$

$$H(p_1, \dots, p_n) = -c(\sum_{i=1}^n p_i \log_2(a_i) - \log_2(b)) = -c(\sum_{i=1}^n p_i \log_2(a_i) - \sum_{i=1}^n p_i \log_2(b)) = -c\sum_{i=1}^n p_i(\log_2(a_i) - \log_2(b)) = -c\sum_{i=1}^n p_i \log_2(\frac{a_i}{b}) = -c\sum_{i=1}^n p_i \log_2(p_i)$$

Из непрерывности формула верна для всех $p_i \in \mathbb{R}$

Выберем c=1 бит

Тогда
$$H = -\sum_{i=1}^n p_i \log_2(p_i)$$
 бит

Или
$$H = \sum_{i=1}^n p_i \log_2(\frac{1}{p_i})$$
 бит – энтропия

Флешбеш: арифметическое кодирование использует в среднем H бит на каждый символ

Отсюда арифметическое кодирование - оптимальное кодирование для данных, которые можно аппроксимировать случайным источником Ограничение в H бит на символ называют *энтропийным барьером* Энтропийный барьер можно преодолеть лишь учетом закономерностей Энтропия Шеннона хорошо описывает случайные последовательности и плохо описывает "регулярные" строки (строчки, имеющие закономерности)

Для измерения информации в более сложных объектах используется Колмогоровская сложность

Колмогоровская сложность зависит от декодера и равна количеству информации, необходимому для кодирования объекта

$$K_A(s) \leq K_B(s) + C_{A,B}$$
, где A,B – декодеры, C – константа $K(s) \leq H(s) + C$

2 Цепи Маркова

2.1Введение

Определение

Марковская цепь – взвешенный ориентированный граф с неотрицательными весами и суммарным весом исходящих ребер, равным 1

Пронумеруем состояния (вершины)

Пусть $b = (b_1 \ b_2 \ \dots \ b_n)$ – матрица состояния B, где b_i – вероятность находиться в *i*-ом состоянии (P(B = i))

Пусть $c = \begin{pmatrix} c_1 & c_2 & \dots & c_n \end{pmatrix}$ – матрица состояния C

Рассмотрим матрицу переходов $P=(p_{ij})_{n\times n},$ где p_{ij} – вероятность перейти из i в j

Найдем зависимость между b и c

Наидем зависимость между
$$b$$
 и c
$$c_i = P(C=i) = \sum_{j=1}^n P(C=i|B=j) P(B=j) = \sum_{j=1}^n p_{ji}b_j$$
 Отсюда $c=b\cdot P$

Тогда распределение вероятностей на i-ом шаге $b^i=b^0P^i$, где b^0 – начальное состояние

Рассмотрим цепь Маркова как граф

Вершина в цепи Маркова называется состоянием

Поглощающее (существенное) состояние – состояние с кольцевым ребром веса 1

Цепь Маркова называется *поглощающей*, если из любого состояния можно попасть в поглощающее

Пример непоглощающей цепи: цепь с циклом длины 2 и более, где все ребра веса 1

 $\mathcal{P} produческий \ \kappa nacc$ — компонента сильной связности графа Марковских пепей

Компонента сильной связности — максимальное по включению множество вершин, где из каждой можно дойти до каждой

(класс эквивалентности для отношения достижимости)

Эргодический класс называется поглощающим, если из него нет исходящих переходов

Цепь Маркова можно представить как граф эргодических классов (но оценить веса ребер не всегда просто)

Цепь Маркова называется *эргодической*, если она содержит ровно 1 эргодический класс

Эргодический класс называется $nepuoduческим \ c \ циклом \ d$, если любая длина цикла в этом классе делится на d > 1. Иначе – perynaphoù

Теорема о классификации Марковских цепей

Любая Марковская цепь содержит поглощающие эргодические классы Марковская цепь с вероятностью 1 рано или поздно оказывается в состоянии из поглощающего эргодическим классом

Для непериодического поглощающего эргодического класса в случае попадания в него существует предельное распределение вероятностей b : b=bP

Для любого распределения b^0 $b^0P^n \to b$

Для цепей Маркова существуют две независимые задачи: задача поглощения – задача определения, в какой поглощающий эргодический класс мы попадем, и задача стационарного распределения внутри поглощающего эргодического класса

Займемся задачей поглощения (т.е. определим, в какой эргодический класс мы попадем)

В ходе решения этой задачи поглощающие эргодический классы можно заменить на одно поглощающее состояние

Занумеруем состояния так, чтобы сначала шли непоглощающие, а потом поглощающие

Пусть $1 \dots m$ – непоглощающие состояния, $m+1 \dots n$ – поглощающие

Тогда
$$P = \begin{pmatrix} Q & R \\ \emptyset & I \end{pmatrix}$$
, где

$$Q = P[1 \dots m][1 \dots m]$$

$$R = P[1 \dots m][m+1 \dots n]$$

$$\mathbb{O}=P[m+1\dots n][1\dots m]$$
 – нулевая матрица

$$I = P[m+1\dots n][m+1\dots n]$$
 — единичная матрица

Возьмем матрицу состояния $b = (b_1 \ b_2 \ \dots \ b_n)$

Пусть
$$a = \begin{pmatrix} b_1 & b_2 & \dots & b_m \end{pmatrix}$$

$$a^n = a^0 Q^n$$

$$Q^n \to \mathbb{O}$$

Доказательство

Пусть L – максимальная длина кратчайшего пути от i до поглощающей Найдем $X = Q^L$

$$x_{ij} = \sum_{k_1, k_2, \dots, k_{L-1}} q_{ik_1} q_{k_1 k_2} \dots q_{k_{L-1} j}$$

$$x_{ij} = \sum_{k_1,k_2,\dots,k_{L-1}} q_{ik_1}q_{k_1k_2}\dots q_{k_{L-1}j}$$
 $\sum_{j-\text{ непогл.}} x_{ij} = \sum_{k_1,k_2,\dots,k_{L-1},j} q_{ik_1}q_{k_1k_2}\dots q_{k_{L-1}j} = \delta_i < 1$ — т.к. это вероятность пройти от i до непогламизающего состояния (если бы до дюбого состояния).

пройти от i до непоглощающего состояния (если бы до любого состояния, то было бы 1)

Отсюда
$$\max_{i=1...m} \sum_{j$$
- непогл. $x_{ij} = \max \delta_i = \delta < 1$

Тогда
$$Q^n = Q^L Q^{n-L}$$

Пусть
$$\max Q^{n-L} = v_{n-L}$$

Погда
$$Q = Q Q$$
Пусть $\max Q^{n-L} = v_{n-L}$

$$Q_{ij}^n = (Q^L Q^{n-L})_{ij} = \sum_k Q_{ik}^L Q_{kj}^{n-L} \le \sum_k Q_{ik}^L v_{n-L} \le \delta v_{n-L}$$

$$v_n \le \delta^{\lfloor \frac{n}{L} \rfloor} \to 0$$

Тогда
$$Q^n \to 0$$

Теорема о поглощении

Поглощающая Марковская цепь переходит в состояние поглощения с вероятностью 1

Доказательство

Следует из леммы

Научимся определять, где же мы поглотимся

Для этого найдем мат. ожидание времени до поглощения

 b^0 — начальное распределение

Т – случайная величина – число шагов до поглощения

$$T = \sum_{i=1}^{m} T_i$$
, где T_i – число посещений i -ого состояния

$$T_i = \sum_{j=0}^{\infty} T_{ij}$$
, где $T_{ij} = \left\{ egin{array}{ll} 1, & ext{если на j-ом шаге мы в состоянии i} \ 0, & ext{иначе} \end{array}
ight.$

$$\sum_{j=0}^{\infty} Q^j = (I - Q)^{-1}$$

Доказательство
$$(I-Q)(I+Q+Q^2+\ldots+Q^n) = I+Q+Q^2+\ldots+Q^n-Q-Q^2-\ldots-Q^{n+1} = I-Q^{n+1} \to I$$

Определение

 $N = (I - Q)^{-1}$ – фундаментальная матрица поглощения Марковской цепи

$$ET = \sum_{i=1}^{m} ET_i = \sum_{i=1}^{m} \sum_{j=0}^{\infty} ET_{ij} = \sum_{i=1}^{m} \sum_{j=0}^{\infty} P$$
 (цень в состоянии i на шаге j) =
$$\sum_{i=1}^{m} \sum_{j=0}^{\infty} (a^0 Q^j)_i = \sum_{i=1}^{m} (\sum_{j=0}^{\infty} a^0 Q^j)_i = \sum_{i=1}^{m} (a^0 \sum_{j=0}^{\infty} Q^j)_i = \sum_{i=1}^{m} (a^0 N)_i = a^0 N \mathbb{1}$$
Заметим, что $a^0 N = (ET_1 \ ET_2 \ \dots \ ET_m)$

$$P$$
(погл. в $j) = \sum_{i=1}^m P$ (погл. в j из $i)P$ (быть в $j) = \sum_{t=0}^\infty \sum_{i=1}^m P$ (погл. в j из $i)P$ (быть в i на шаге

$$\sum_{t=0}^{\infty} \sum_{i=1}^{m} R_{i,j-m} P(\text{быть в } i \text{ на шаге } t) = \sum_{i=1}^{m} R_{i,j-m} \sum_{t=0}^{\infty} P(\text{быть в } i \text{ на шаге } t) =$$

$$\sum_{i=1} (a^{0}N)_{i}R_{i,j-m} = (a^{0}NR)_{j-m}$$

Отсюда $A = (P(\text{погл. в } m+1) \ P(\text{погл. в } m+2) \ \dots \ P(\text{погл. в } n)) =$

Эргодическая теорема для регулярных цепей

Пусть Марковская цепь такова, что $\forall i, j \ p_{ij} > 0$ (данная цепь непериодическая)

Тогда
$$\exists b \ \forall b^0 \ b^0 P^n \to b$$

(Отсюда
$$b=bP$$
, т.к. $bP=\lim_n bP^{n+1}=\lim_n bP^n=b$)

Доказательство

Рассмотрим $b^0 A$:

Предположим, что $\forall j \ a_{ji} = \widetilde{a}_i$

$$(b^{0} \cdot A)_{i} = \sum_{j=1}^{n} b_{j}^{0} a_{ji} = \sum_{j=1}^{n} b_{j}^{0} \widetilde{a}_{i} = \widetilde{a}_{i}$$

Докажем, что $P^t \to A : \forall j \ a_{ji} = \widetilde{a}_i$ Пусть $m_i^n = \min_j (P^t)_{ji}$

$$M_i^n = \max_i (P^t)_{ji}$$

Лемма

$$M_i^t - m_i^t \to 0$$

Доказательство

 $\delta := \min_{ij} p_{ij}, \delta > 0$ (из условия теоремы)

Рассмотрим P^{t+1} :

$$p_{ji}^{t+1} = \sum_{k=1}^{n} p_{jk} p_{ki}^{t} \le \sum_{k=1, k \neq \text{posMin}}^{n} p_{jk} M_{i}^{t} + p_{j \text{posMin}} m_{i}^{t} = \sum_{k=1}^{n} p_{jk} M_{i}^{t} + p_{j \text{posMin}} (m_{i}^{t} - m_{i}^{t})$$

$$M_i^t) \le M_i^t + \delta(m_i^t - M_i^t)$$

$$M_i$$
) $\leq M_i$ + 0 (M_i) M_i) Аналогично $m_i^t + \delta(M_i^t - m_i^t) \leq p_{ji}^{t+1}$ Отсюда $M_i^{t+1} - m_i^{t+1} \leq (M_i^t - m_i^t)(1 - 2\delta) \leq (1 - 2\delta)^{t+1} \to 0$

Hаучимся искать b

$$bP = b$$

Заметим, что у данном системы есть одно или бесконечно много решений

Утверждается, что $\operatorname{rg} I - P = n - 1$

Тогда пространство решений одномерное

Тогда
$$\exists !b : \sum_{i} b = 1$$

 ${
m T.o.}$ найти b можно двумя способами:

1. $b=b^2\lim_n P^n$, где b^2 – любое начальное состояние

2.
$$b: (I - P)b = 0, \sum b_i = 1 -$$
СЛОУ

Соединим теоремы:

Пусть у нас есть Марковская цепь без периодических классов

Для начала представим, что внутри всех поглощающих классов сами состояния являются поглощающими(т.е. удалим внутренние ребра поглощающих классов и добавим петли)

Теперь мы можем определить вероятность попадания в каждое состояние каждого поглощающего класса

 b^0NR – наше распределение

Теперь рассмотрим эргодический класс A

Пусть
$$\widetilde{p} = \sum_{a \in A} (b^0 N R)_a$$

$$\widetilde{b}^0 = \sum_{a \in A} (b^0 N R)_a \Bigg|_A \frac{1}{\widetilde{p}}$$
 — начальное состояние внутри эргодического класса

По теореме $\exists\,b:\widetilde{b}^0A^n\to b$

Тогда конечное распределение – объединение всех $b\widetilde{p}$

3 Формальные языки

3.1 Конечные автоматы

 Π усть $\sum\limits_{\infty}$ — алфавит

$$\Sigma^* = \bigcup_{i=0}^{\infty} \Sigma^i$$

Тогда $\overset{i=0}{L} \subset \overset{\circ}{\Sigma^*}$ – формальный язык

Пусть $\epsilon \in \Sigma^0$

Задать формальный язык можно 2 способами:

- 1. через порождение (генерация из существующих элементов)
- 2. через распознавание (через выделение элементов из множества по некоторому критерию)

Спойлер на будущее

Существуют задачи, которые вообще не решаются на компьютере Языки делятся на 2 класса (по Хомскому)

- 1. Регулярные языки
- 2. Контекстно-свободные языки

Определение

Рассмотрим языки в алфавите $\Sigma = \{c_1, \dots, c_n\}: \varnothing, \{\epsilon\}, \{c_1, \}, \{c_2\}, \dots, \{c_n\}$ – регулярные языки нулевого уровня Reg_0

Регулярные операции над языками:

- 1. $L, M \mapsto L \cup M$
- 2. $L, M \mapsto LM = \{x : x = yz, y \in L, z \in M\}$ конкатенация
- 3. $L\mapsto L^*=\bigcup_{i=0}^\infty L^i$ замыкание Клини

Делает из конечного языка бесконечный

$$L^0 = \{\epsilon\}$$
$$\varnothing^0 = \{\epsilon\}$$

Иногда используют запись $abc:=\{abc\}$ (опускают скобки) Также $(abc)^*:=\{abc\}^*$

 $\mathrm{Reg}_1=\mathrm{Reg}_0\cup\{L\cup M:L,M\in\mathrm{Reg}_0\}\cup\{LM:L,M\in\mathrm{Reg}_0\}\cup\{L^*:L\in\mathrm{Reg}_0\}$

 $\operatorname{Reg}_{i+1}^- = \operatorname{Reg}_i \cup \{L \cup M : L, M \in \operatorname{Reg}_i\} \cup \{LM : L, M \in \operatorname{Reg}_i\} \cup \{L^* : L \in \operatorname{Reg}_i\}$

Тогда регулярные языки –
$$\mathrm{Reg} = \bigcup_{i=0}^{\infty} \mathrm{Reg}_i = \lim_{i \to \infty} \mathrm{Reg}_i$$

Определение

 $A \kappa a d \epsilon_{MU} u e c \kappa u e \ p e r y лярные выражения – выражения, задающие регулярные языки$

Пусть L задается ϕ , M задается ψ

Тогда $L \cup M$ задается $(\phi)|(\psi)$ (минимальный приоритет операции)

 $LM - (\phi)(\psi)$ (средний приоритет операции)

 $L^* - (\phi) *$ (максимальный приоритет операции)

Определение

Модель устройства, которое находится в одном из конечного количества состоянии в каждый момент времени

Модель задается:

- 1. Множеством состояний Q
- 2. Алфавитом Σ

- 3. Переходами $\sigma: Q \times \Sigma \to Q$
- 4. Начальным состоянием $S \in Q$
- 5. Терминальными (допускающими) состояниями $T\subset Q$ (состояниями, в которых он может находиться в конце)

$$L(A)=\{x:A$$
допускает $x\}$ Если $\exists\,A:\underbrace{L(A)}_{\text{рег. выр.}}=L,$ то L – автоматный язык, $L\in \text{Aut}$