#### Contents 4 String 4.1 KMP . . . . . . . . . . . . . 1 Basic 1.1 Default Code . . . . . . . 1.2 PBDS . . . . . . . . . . . . 4.5 Suffix Array . . . . . . . 1.3 int128 Input Output . . . . Geometry 1.4 Pvthon . . . . . . . . . . . . . . . . . 5.1 Point 2 Math 5.3 向量應用 . . . . . . . . . . 5.4 Static Convex Hull . . . . . 5.5 外心,最小覆蓋圓 . . . . . . 2.4 Miller rabin Prime test . . 6 Data Structure 2.5 Pollard's Rho..... 6.1 Sparse Table . . . . . . . . . 6.2 Segement Tree . . . . . . . 3 Graph 3.1 DSU ....... 7 Dynamic Programing 3.2 Dijkstra . . . . . . . . . . . 3.3 SPFA . . . . . . . . . . 3.4 Floyd Warshell . . . . . . 7.3 位元 dp . . . . . . . . . . . . . . . . . 3.5 Tarjan SCC . . . . . . . . 3.6 2 SAT . . . . . . . . . . . . . . . . 8 Divide and conquer 3.7 Max flow min cut . . . . . 8.1 逆序數對 . . . . . . . . . . . . 8 3.8 Minimum cost maximum 9 Tree 9.1 LCA . . . . . . . . . . . . . . .

#### Basic 1

#### 1.1 Default Code

```
#include <bits/stdc++.h>
#define int long long
// #pragma GCC target("popcnt")
// #pragma GCC optimize("03")
using namespace std;
void solve() {
signed main() {
  ios_base::sync_with_stdio(false);
  cin.tie(nullptr);
 int tt = 1;
 cin >> tt;
  while (t--) {
      solve();
 }
  return 0:
}
```

#### 1.2 PBDS

```
#include <bits/stdc++.h>
#include <ext/pb_ds/assoc_container.hpp>
using namespace __gnu_pbds;
using namespace std;
    <class T> using Tree = tree<T, null_type, less<T
   >, rb_tree_tag, tree_order_statistics_node_update>;
如果有 define int long long 記得拿掉
Tree<int> t 就跟 set<int> t 一樣,有包好 template
rb_tree_tag 使用紅黑樹
第三個參數 less<T> 為由小到大, greater<T> 為由大到小
插入 t.insert(); 刪除 t.erase();
t.order_of_key
   (k); 從前往後數 k 是第幾個 (0-base 且回傳 int 型別)
t.find_by_order(k);
   從前往後數第 k 個元素 (0-base 且回傳 iterator 型別)
t.lower_bound
   (); t.upper_bound(); 用起來一樣 回傳 iterator
可以用 Tree<pair<int, int>> T 來模擬 mutiset
```

#### 1.3 int128 Input Output

```
// 抄 BBuf github 的
#include <bits/stdc++.h>
```

```
using namespace std:
void scan(__int128 &x) // 輸入
  x = 0;
  int f = 1;
  char ch;
  if((ch = getchar()) == '-') f = -f;
  else x = x*10 + ch - '0';
  while((ch = getchar()) >= '\theta' && ch <= '\theta')
    x = x*10 + ch - '0';
  x *= f;
void print(__int128 x) // 輸出
  if(x < 0)
  {
    x = -x;
    putchar('-');
  if(x > 9) print(x/10);
  putchar(x%10 + '0');
int main()
    _int128 a, b;
  scan(a);
  scan(b);
  print(a + b);
puts("");
  print(a*b);
  return 0;
1.4 Python
```

```
## Input
# p q 都是整數,中間以空白分開輸入
p, q = map(int, input().split())
# 輸入很多個用空
    白隔開的數字,轉成 float 放進陣列,s 是 input 字串
arr = list(map(float, s.split()))
# 分數用法 Fraction(被除數,除數)
from fractions import Fraction
arr = [Fraction
    (0), Fraction(1, 6), Fraction(1, 2), Fraction(5,
     12), Fraction(0), Fraction(-1, 12), Fraction(0)]
def fx(x):
    x = Fraction(x)
    ans = Fraction(0)
    for i in range(1, 7):
        ans += arr[i] * x ** (7 - i)
    return ans
```

#### 2 Math

#### 2.1 質數表

```
vector<int> prime_table(int n){
  vector<int> table(n + 1, 0);
  for(int i = 1; i <= n; i++){</pre>
    for(int j = i; j <= n; j += i){</pre>
      table[j]++;
  return table;
```

## 2.2 快速冪

```
#define int long long
```

```
// 根據費馬小定
```

理,若 a p 互質, $a^{(p-2)}$  為 a 在 mod p 時的乘法逆元 typedef unsigned long long ull; inline int ksc(ull x, ull y, int p) { // 0(1)快速乘 (防爆 long long)

```
return (x
      * y - (ull)((long double)x / p * y) * p + p) % p;
inline int fast_pow(int a, int b, int mod)
  // a^b % mod
  int res = 1;
  while(b)
   if(b & 1) res = ksc(res, a, mod);
    a = ksc(a, a, mod);
   b >>= 1;
  return res;
```

## 2.3 擴展歐幾里得

```
int gcd(int a, int b)
  return b == 0 ? a : gcd(b, a % b);
int lcm(int a, int b)
 return a * b / gcd(a, b);
pair<int, int> ext_gcd
   (int a, int b) //擴展歐幾里德 ax+by = gcd(a,b)
  if (b == 0)
   return {1, 0};
  if (a == 0)
   return {0, 1};
  int x, y;
 tie(x, y) = ext_gcd(b % a, a);
 return make_pair(y - b * x / a, x);
```

#### 2.4 Miller rabin Prime test

```
|// fast_pow 去前面抄,需要處裡防暴乘法
// 記得 #define int long long 也要放
// long long 範圍內測試過答案正確
// time: O(logn)
inline bool mr(int x, int p) {
  if (fast_pow(x, p - 1, p) != 1) return 0;
  int y = p - 1, z;
  while (!(y & 1)) {
      y >>= 1;
      z = fast_pow(x, y, p);
      if (z != 1 && z != p - 1) return 0;
      if (z == p - 1) return 1;
  }
  return 1;
inline bool prime(int x) {
  if (x < 2) return 0;
  if (x == 2 ||
       x == 3 \mid \mid x == 5 \mid \mid x == 7 \mid \mid x == 43) return 1;
  // 如果把 2
      到 37 前 12 個質數都檢查一遍 可以保證 2^78 皆可用
  return mr(2, x)
      && mr(3, x) && mr(5, x) && mr(7, x) && mr(43, x);
}
```

#### 2.5 Pollard's Rho

```
|// 主函數記得放 srand(time(nullptr))
// prime 檢測以及快速冪, gcd 等請從前面抄
// 輸入一個數字 p,隨
    機回傳一個 非 1 非 p 的因數,若 p 是質數會無窮迴圈
#define rg register int
inline int rho(int p) {
  int x, y, z, c, g;
  rg i, j;
  while (1) {
   y = x = rand() \% p;
   z = 1:
   c = rand() % p;
```

```
i = 0, j = 1;
    while (++i) {
      x = (ksc(x, x, p) + c) \% p;
      z = ksc(z, abs(y - x), p);
if (x == y || !z) break;
      if (!(i % 127) || i == j) {
        g = gcd(z, p);
        if (g > 1) return g;
        if (i == j) y = x, j <<= 1;
    }
 }
}
// 回傳隨機一個質因數,若 input 為質數,則直接回傳
int prho(int p){
  if(prime(p)) return p;
  int m = rho(p);
  if(prime(m)) return m;
  return prho(p / m);
}
// 回傳將 n 質因數分解的結果,由小到大排序
// ex: input: 48, output: 2 2 2 2 3
vector<int> prime_factorization(int n){
  vector<int> ans:
  while(n != 1){
    int m = prho(n);
    ans.push_back(m);
   n /= m;
  sort(ans.begin(), ans.end());
  return ans;
3
     Graph
```

# 3.1 **DSU**

```
class dsu{
  public:
     vector<int> parent;
     dsu(int num){
       parent.resize(num);
       for(int i = 0; i < num; i++) parent[i] = i;</pre>
     int find(int x){
       if(parent[x] == x) return x;
       return parent[x] = find(parent[x]);
     bool same(int a, int b){
       return find(a) == find(b);
     void Union(int a, int b){
       parent[find(a)] = find(b);
};
```

# 3.2 Dijkstra

```
// 傳入圖的 pair 為 {權重, 點}, 無限大預設 1e9 是情況改
#define pii pair<int, int>
vector<
    int> dijkstra(vector<vector<pii>>> &graph, int src){
  int n = graph.size();
  vector<int> dis(n, 1e9);
  vector<bool> vis(n, false);
  priority_queue<pii, vector<pii>, greater<pii>>> pq;
  pq.push({0, src});
  dis[src] = 0;
  while(!pq.empty()){
    auto [w, node] = pq.top();
    pq.pop();
    if(vis[node]) continue;
    vis[node] = true;
    for(auto [nw, nn]:graph[node]){
      if(w + nw < dis[nn]){</pre>
       dis[nn] = w + nw;
       pq.push({dis[nn], nn});
   }
  return dis;
```

#### **3.3 SPFA**

```
#define pii pair<int, int>
// {在 src 可到達
    的點中是否存在負環,最短路徑}, arg 中 n 為點的數量
// arg 中 pair 裡的第一個值為權重, 第二個為點
pair<bool, vector<int>>
    SPFA(vector<vector<pii>>> &graph, int n, int src){
  vector<int> dis(n + 1, 1e9);
  vector<int> cnt(n + 1, 0);
  vector<bool> vis(n + 1, false);
  queue<int> q;
  vis[src] = true; q.push(src); dis[src] = 0;
  while(!q.empty()){
    auto node = q.front(); vis[node] = false; q.pop();
    for(auto [w, nn]:graph[node]){
     if(w + dis[node] < dis[nn]){</pre>
       dis[nn] = w + dis[node];
       if(!vis[nn]){
         if(++cnt[nn] >= n) return {true, {}};
         q.push(nn);
         vis[nn] = true;
       }
     }
   }
  return {false, dis};
```

# 3.4 Floyd Warshell

```
// 中繼點放外面
for (int k = 0; k < n; k++) {
  for (int i = 0; i < n; i++) {
    for (int j = 0; j < n; j++) {</pre>
     dis[i
          ][j] = min(dis[i][j], dis[i][k] + dis[k][j]);
 }
```

### 3.5 Tarjan SCC

```
class tarjan{
    // 1-base
    int time = 1;
   int id = 1;
   stack<int> s;
   vector<int> low;
   vector<int> dfn;
    vector < bool > in_stack;
    void dfs(int node, vector<vector<int>> &graph){
      in_stack[node] = true;
      s.push(node);
      dfn[node] = low[node] = time++;
      for(auto &j : graph[node]){
       if(dfn[j] == 0){
         dfs(j, graph);
          // 看看往下有沒有辦法回到更上面的點
          low[node] = min(low[node], low[j]);
       else if(in_stack[j]){
          low[node] = min(low[node], low[j]);
     }
      vector<int> t; // 儲存這個強連通分量
      if(dfn[node] == low[node]){
       while(s.top() != node){
         t.push_back(s.top());
          in_stack[s.top()] = false;
          scc_id[s.top()] = id;
         s.pop();
       t.push_back(s.top());
       scc_id[s.top()] = id;
        in_stack[s.top()] = false;
       s.pop();
       id++;
      if(!t.empty()) ans.push_back(t);
  public:
   vector<int> scc id;
   vector < vector < int >> ans;
```

```
3
   // ans ans[i] 代表第 i 個強連通分量裡面包涵的點
   // scc_id[i] 代表第 i 個點屬於第幾個強連通分量
   vector
       <vector<int>> scc(vector<vector<int>> &graph){
     int num = graph.size();
     scc_id.resize(num, -1);
     dfn.resize(num, 0);
low.resize(num, 0);
     in_stack.resize(num, false);
     for(int i = 1; i < num; i++){</pre>
       if(dfn[i] == 0) dfs(i, graph);
     return ans;
};
3.6 2 SAT
    下面的 tarjan scc 算法來解 2 sat 問題,若 事件 a 發
    生時,事件 b 必然發生,我們須在 a \rightarrow b 建立一條有向
    cses 的 Giant Pizza 來舉例子,給定 n 個人 m 個配料
    表,每個人可以提兩個要求,兩個要求至少要被滿足一個
// 3 5
// + 1 + 2
// - 1 + 3
// + 4 - 2
// 以這
   個例子來說,第一個人要求要加 配料1 或者 配料2 其中
    一項,第二個人要求不要 配料1 或者 要配料3 其中一項
// 試問能不能滿足所有人的要求,我們可以把 要加
   配料 i 當作點 i ,不加配料 i 當作點 i + m(配料數量)
// 關於第一個人的要求 我們可以看成若不加 配
    料1 則必定要 配料2 以及 若不加 配料2 則必定要 配料1
// 關於第二個人要求 可看做加了 配料
   1 就必定要加 配料3 以及 不加 配料3 就必定不加 配料1
// 以這些條件建立有像圖,並且
   找尋 scc ,若 i 以及 i + m 在同一個 scc 中代表無解
  若要求解,則若 i 的 scc_id
    小於 i + m 的 scc_id 則 i 為 true ,反之為 false
// tarjan 的模板在上面
cin >> n >> m;
vector<vector<int>> graph(m * 2 + 1);
function < int(int) > tr = [&](int x){
 if(x > m) return x - m;
 return x + m;
for(int i = 0; i < n; i++){</pre>
 char c1, c2;
 int a, b;
 cin >> c1 >> a >> c2 >> b;
  // a 代表 a 為真, m + a 代表 a 為假
 if(c1 == '-') a += m;
if(c2 == '-') b += m;
 graph[tr(a)].push_back(b);
 graph[tr(b)].push_back(a);
tarjan t;
auto scc = t.scc(graph);
for(int i = 1; i <= m; i++){</pre>
 if(t.scc_id[i] == t.scc_id[tr(i)]){
   cout << "IMPOSSIBLE\n";</pre>
   return 0:
 }
}
for(int i = 1; i <= m; i++){</pre>
 if(t.scc_id[i] < t.scc_id[tr(i)]){</pre>
   cout << '+';
 else cout << '-';</pre>
 cout << ' ';
```

cout << '\n';

### 3.7 Max flow min cut

```
#define int long long
// dicnic Algorithm Time: O(V^2E) 實際上會快一點
// 記得在 main 裡面 resize graph
// 最小割,找
    到最少條的邊切除,使得從 src 到 end 的 maxflow 為 0
// 枚舉所有邊 i -> j , src 可
    以到達 i 但無法到達 j , 那這條邊為最小割裡的邊之一
// 若求無向圖最大流 , 則反向邊建邊為 capacity
class edge{
 public:
   int next;
    int capacity;
   int rev;
   bool is_rev;
   edge(int _n, int _c, int _r, int _ir) :
        next(_n), capacity(_c), rev(_r), is_rev(_ir){};
vector<vector<edge>> graph;
vector<int> level, iter;
void add_edge(int a, int b, int capacity){
 graph[a].push_back
      (edge(b, capacity, graph[b].size(), false));
  graph[b].
      push_back(edge(a, 0, graph[a].size() - 1, true));
}
void bfs(int start) {
 fill(level.begin(), level.end(), -1);
  queue<int> q;
  level[start] = 0;
  q.push(start);
  while (!q.empty()) {
   int v = q.front();
    q.pop();
    for (auto& e : graph[v]) {
     if (e.capacity > 0 && level[e.next] < 0) {</pre>
       level[e.next] = level[v] + 1;
       q.push(e.next);
     }
   }
 }
}
int dfs(int v, int end, int flow) {
  if (v == end) return flow;
  for (int &i = iter[v]; i < graph[v].size(); i++) {</pre>
   edge &e = graph[v][i];
   if (e.capacity > 0 && level[v] < level[e.next]) {</pre>
     int d = dfs(e.next, end, min(flow, e.capacity));
     if (d > 0) {
       e.capacity -= d;
       graph[e.next][e.rev].capacity += d;
       return d:
     }
   }
 }
  return 0:
}
int maxflow(int start, int end) {
 int flow = 0;
  level.resize(graph.size() + 1);
  while (true) {
   bfs(start);
   if (level[end] < 0) return flow;</pre>
   iter.assign(graph.size() + 1, 0);
   int f:
   while ((f = dfs(start, end, 1e9)) > 0) {
     flow += f;
 }
```

#### 3.8 Minimum cost maximum flow

```
| #define int long long
| #define pii pair<int, int>
| // Edmonds-Karp Algorithm Time: O(VE^2) 實際上會快一點
```

```
|// 一條邊的費用為 單位花費 * 流過流量
|// 把原本的 BFS 換成 SPFA 而已
|// 記得在 main 裡面 resize graph
// MCMF 回傳 {flow, cost}
class edge{
  public:
     int next;
     int capicity;
     int rev;
     int cost;
     bool is_rev;
    edge(int _n, int _c,
    int _r, int _co, int _ir) : next(_n), capicity
         (_c), rev(_r), cost(_co), is_rev(_ir){};
};
vector<vector<edge>> graph;
void add_edge(int a, int b, int capacity, int cost){
  graph[a].push_back(
       edge(b, capacity, graph[b].size(), cost, false));
  graph[b].push_back
       (edge(a, 0, graph[a].size() - 1, -cost, true));
}
pii dfs(int now
     , int end, pii data, vector<pii> &path, int idx){
   auto [flow, cost] = data;
  if(now == end) return {flow, 0};
   auto &e = graph[now][path[idx + 1].second];
  if(e.capicity > 0){
     auto [ret, nc] = dfs(e.next, end, {min(flow
          e.capicity), cost + e.cost}, path, idx + 1);
     if(ret > 0){
      e.capicity -= ret;
      graph[e.next][e.rev].capicity += ret;
      return {ret, nc + ret * e.cost};
    }
  }
  return {0, 0};
}
vector<pii> search_path(int start, int end){
  int n = graph.size() + 1;
  vector<int> dis(n + 1, 1e9);
  vector < bool > vis(n + 1, false);
  vector<pii> ans; queue<int> q;
  vis[start] = true; q.push(start); dis[start] = 0;
  vector<pii> parent(graph.size(), {-1, -1});
  q.push(start);
  while(!q.empty()){
     auto node = q.front(); vis[node] = false; q.pop();
     for(int i = 0; i < graph[node].size(); i++){</pre>
       auto &e = graph[node][i];
       if(e.capicity
            > 0 and e.cost + dis[node] < dis[e.next]){</pre>
         dis[e.next] = e.cost + dis[node];
         parent[e.next] = {node, i};
         if(!vis[e.next]){
           q.push(e.next);
           vis[e.next] = true;
        }
      }
    }
  if(parent[end].first == -1) return ans;
  int now = end;
  while(now != start){
    auto [node, idx] = parent[now];
     ans.emplace_back(node, idx);
    now = node:
  ans.emplace_back(start, -1);
  reverse(ans.begin(), ans.end());
  return ans;
}
pii MCMF(int start, int end){
  int ans = 0, cost = 0;
  while(1){
     vector<bool> visited(graph.size() + 1, false);
     auto tmp = search_path(start, end);
     if(tmp.size() == 0) break;
     auto [flow, c] = dfs(start, end, {1e9, 0}, tmp, 0);
```

ans += flow:

```
cost += c;
}
return {ans, cost};
}

3.9 二分圖

/*
判定二分圖: 著色法 dfs 下去,顏色相撞非二分圖

二分圖最大匹配: 用 maxflow 去做,一個 src
點聯通所有左圖,左圖建邊向右圖,右圖再建邊向 end
點,計算 src 跟 end 的最大流,若要還原,找出左圖
通往右圖中 capacity 為 0 的邊,他的兩個端點就是答案

最小點覆蓋: 選最少的點,保證每
個點至少被一條邊覆蓋, 最小點覆蓋 = 二分圖最大匹配

最大獨立集: 選最多的點,滿足這些
點兩兩間互不相連, 最大獨立集 = n - 二分圖最大匹配
```

# 4 String 4.1 KMP

```
vector<int> build(string &s){
  vector<int> next = {0, 0};
  // 匹配失敗跳去哪 (最長共同前後綴)
  int length = s.size(), j = 0;
  for(int i = 1; i < length; i++){</pre>
    while(j > 0 and s[j] != s[i]){
      j = next[j];
    if(s[j] == s[i]) j++;
    next.push_back(j);
  }
  return next;
int match(string &a, string &b){
  auto next = build(b);
  int length
      = a.size(), length2 = b.size(), j = 0, count = 0;
  for(int i = 0; i < length; i++){
  while(j > 0 and a[i] != b[j]){
      j = next[j];
    if(a[i] == b[j]) j++;
    if(j == length2){
```

# 4.2 Hash

}

count++;
j = next[j];

return count;

```
vector<int> Pow(int num){
  int p = 1e9 + 7;
  vector<int> ans = {1};
  for(int i = 0; i < num; i++)</pre>
    ans.push_back(ans.back() * b % p);
  return ans;
}
vector<int> Hash(string s){
 int p = 1e9 + 7;
  vector < int > ans = {0};
  for(char c:s){
   ans.push_back((ans.back() * b + c) % p);
  return ans;
// 閉區間[l, r]
int query
    (vector<int> &vec, vector<int> &pow, int l, int r){
  int p = 1e9 + 7;
 int length = r - l + 1;
  return
       (vec[r + 1] - vec[l] * pow[length] % p + p) % p;
```

#### 4.3 Zvalue

#### 4.4 最長迴文子字串

```
// 找到對於每個位置的迴文半徑
vector<int> manacher(string s) {
  string t = "#";
  for (auto c : s) {
    t += c;
    t += '#';
  int n = t.size();
  vector<int> r(n);
  for (int i = 0, j = 0; i
     < n; i++) {      // i 是中心, j 是最長回文字串中心
if (2 * j - i >= 0 && j + r[j] > i) {
     r[i] = min(r[2 * j - i], j + r[j] - i);
    while (i - r[i] >= 0 &&
         i + r[i] < n && t[i - r[i]] == t[i + r[i]]) {
      r[i] += 1;
    if (i + r[i] > j + r[j]) {
      j = i;
    }
  }
  return r;
  // # a # b # a #
  // 1 2 1 4 1 2 1
  ..
// # a # b # b # a #
  // 1 2 1 2 5 2 1 2 1
 // 值 -1 代表原回文字串長度
    (id - val + 1) / 2 可得原字串回文開頭
```

#### 4.5 Suffix Array

```
struct SuffixArray {
  int n; string s;
  vector<int> sa, rk, lc;
 // 想法:
      排序過了,因此前綴長得像的會距離很近在差不多位置
 // n: 字串長度
 // sa: 後綴數組, sa[i] 表示第 i 小的後綴的起始位置
  // rk: 排名數組, rk[i] 表示從位置 i 開始的後綴的排名
 // lc: LCP 數組,
     lc[i] 表示 sa[i] 和 sa[i + 1] 的最長公共前綴長度
  // 求 sa[i] 跟 sa[j] 的
      LCP 長度 當 i < j : min(lc[i] ...... lc[j - 1])
  SuffixArray(const string &s_) {
   s = s_; n = s.length();
    sa.resize(n);
   lc.resize(n - 1);
   rk.resize(n):
   iota(sa.begin(), sa.end(), 0);
    sort(sa.begin(), sa.end
       (), [&](int a, int b) { return s[a] < s[b]; });
    rk[sa[0]] = 0;
   for (int i = 1; i < n; ++i)</pre>
     rk[sa[i]]
         = rk[sa[i - 1]] + (s[sa[i]] != s[sa[i - 1]]);
    int k = 1:
   vector<int> tmp, cnt(n);
   tmp.reserve(n);
   while (rk[sa[n - 1]] < n - 1) {
```

```
tmp.clear();
      for (int i = 0; i < k; ++i)</pre>
        tmp.push_back(n - k + i);
      for (auto i : sa)
        if (i >= k)
          tmp.push_back(i - k);
      fill(cnt.begin(), cnt.end(), 0);
      for (int i = 0; i < n; ++i)</pre>
        ++cnt[rk[i]];
      for (int i = 1; i < n; ++i)</pre>
      cnt[i] += cnt[i - 1];

for (int i = n - 1; i >= 0; --i)
        sa[--cnt[rk[tmp[i]]]] = tmp[i];
      swap(rk, tmp);
      rk[sa[0]] = 0;
      n \mid | tmp[sa[i - 1] + k] < tmp[sa[i] + k]);
    for (int i = 0, j = 0; i < n; ++i) {
      if (rk[i] == 0) {
        j = 0;
      } else {
        for (j -= j > 0; i + j < n \&\& sa[rk[i] - 1] + j
             < n && s[i + j] == s[sa[rk[i] - 1] + j]; )
        lc[rk[i] - 1] = j;
    }
 }
};
```

# 5 Geometry

# 5.1 Point

```
template < typename T>
class point{
    public:
    T x;
    Ty;
    point(){}
    point(T _x, T _y){
    x = _x;
        y = _y;
    point<T> operator+(const point<T> &a);
    point<T> operator -(const point<T> &a);
    point<T> operator/(const point<T> &a);
    point<T> operator/(T a);
    point<T> operator*(const T &a);
    bool operator < (const point < T > &a);
};
template < typename T>
point<T> point<T>::operator+(const point<T> &a){
    return point<T>(x + a.x, y + a.y);
template < typename T>
point<T> point<T>::operator - (const point<T> &a){
    return point<T>(x - a.x, y - a.y);
template < typename T>
point<T> point<T>::operator/(const point<T> &a){
    return point<T>(x / a.x, y / a.y);
template < typename T>
point<T> point<T>::operator/(T a){
    return point<T>(x / a, y / a);
template < typename T>
point<T> point<T>::operator*(const T &a){
    return point<T>(x * a, y * a);
template < typename T>
bool point<T>::operator<(const point<T> &a){
    if(x != a.x) return x < a.x;
    return y < a.y;</pre>
```

```
5.2 內積,外積,距離
template < typename T>
T dot(const point<T> &a,const point<T> &b){
    return a.x * b.x + a.y * b.y;
template < typename T>
T cross(const point<T> &a,const point<T> &b){
    return a.x * b.y - a.y * b.x;
template < typename T>
T len(point<T> p){
    return sqrt(dot(p, p));
5.3 向量應用
template < typename T >
bool collinearity
    (point<T> p1, point<T> p2, point<T> p3){
    //檢查三點是否共線
    return cross(p2 - p1, p2 - p3) == 0;
template < typename T>
bool inLine(point<T> a, point<T> b, point<T> p){
    //檢查 p 點是否在ab線段
    return collinearity
        (a, b, p) \&\& dot(a - p, b - p) \le 0;
template < typename T>
bool intersect
    (point<T> a, point<T> b, point<T> c, point<T> d){
    //ab線段跟cd線段是否相交
    return (cross(b - a, c - a) * \
cross(b - a, d - a) < 0 && \
        cross(d - c, a - c) * \
        cross(d - c, b - c) < 0) \
        || inLine(a, b, c) || \
inLine(a, b, d) || inLine(c, d, a) \
|| inLine(c, d, b);
template < typename T >
point<T> intersection
    (point<T> a, point<T> b, point<T> c, point<T> d){
    //ab線段跟cd線段相交的點
    assert(intersect(a, b, c, d));
    return a + (b -
        a) * cross(a - c, d - c) / cross(d - c, b - a);
template < typename T>
bool inPolygon(vector<point<T>> polygon, point<T> p){
    //判斷點
        p是否在多邊形 polygon裡, vector裡的點要連續填對
    for(int i = 0; i < polygon.size(); i++)</pre>
        if(cross(p - polygon[i], \
            polygon[(i - 1 + polygon.size()) % \
polygon.size()] - polygon[i]) * \
            cross(p - polygon[i], \
            polygon[(i +
                 1) % polygon.size()] - polygon[i]) > 0)
             return false;
    return true;
}
template < typename T>
T triangleArea(point<T> a, point<T> b, point<T> c){
    //三角形頂點,求面積
    return abs(cross(b - a, c - a)) / 2;
template < typename T, typename F, typename S>
long double triangleArea_Herons_formula(T a, F b, S c){
    //三角形頂點,求面積(給邊長)
    auto p = (a + b + c)/2;
    return sqrt(p * (p - a) * (p - b) * (p - c));
```

template < typename T>

T area(vector<point<T>> &p){

```
//多邊形頂點,求面積
                                                                                           r = len(c-p[i]);
                                                                                      }
     T ans = 0;
     for(int i = 0; i < p.size(); i++)</pre>
                                                                                  }
         ans += cross(p[i], p[(i + 1) % p.size()]);
                                                                              }
     return ans / 2 > 0 ? ans / 2 : -ans / 2;
                                                                          }
                                                                     }
}
5.4 Static Convex Hull
                                                                 return make_pair(r, c);
|// 需要使
     用前一個向量模板的 point , 需要 operator - 以及 <
                                                                  Data Structure
// 需要前面向量模板的 cross
                                                             6.1 Sparse Table
template < typename T>
vector<point<T>> getConvexHull(vector<point<T>>& pnts){
                                                             class Sparse_Table{
    sort(pnts.begin(), pnts.end());
                                                               // 0-base
     auto cmp = [&](point<T> a, point<T> b)
                                                               // 要改成找最大把min換成max就好
     { return a.x == b.y && a.x == b.y; };
                                                               private:
    pnts.erase(unique
                                                               public:
         (pnts.begin(), pnts.end(), cmp), pnts.end());
                                                                 int spt[500005][22][2];
    if(pnts.size()<=1) return pnts;</pre>
                                                                 Sparse_Table(vector<int> &ar){
     vector<point<T>> hull;
                                                                   int n = ar.size();
     for(int i = 0; i < 2; i++){</pre>
                                                                   for (int i = 0; i < n; i++){</pre>
         int t = hull.size();
                                                                        spt[i][0][0] = ar[i];
         for(point<T> pnt : pnts){
                                                                        // spt[i][0][1] = ar[i];
             while(hull.size() - t >= 2 &&
                  cross(hull.back() - hull[hull.size()
                                                                   for (int j = 1; (1 << j) <= n; j++) {
  for (int i = 0; (i + (1 << j) - 1) < n; i++) {</pre>
                  - 2], pnt - hull[hull.size() - 2]) < 0)
                 // <= 0 或者 < 0 要看點有沒有在邊上
                                                                        spt[i][j][0] = min(spt[i + (1 <<</pre>
                 hull.pop_back();
                                                                       (j - 1))][j - 1][0], spt[i][j - 1][0]);
// spt[i][j][1] = max(spt[i + (1 <<
             hull.push_back(pnt);
                                                                             (j - 1))][j - 1][1], spt[i][j - 1][1]);
         hull.pop_back();
                                                                     }
         reverse(pnts.begin(), pnts.end());
                                                                   }
    return hull:
                                                                 int query_min(int l, int r)
                                                                   if(l>r) return INT_MAX;
5.5 外心,最小覆蓋圓
                                                                   int j = (int)__lg(r - l + 1);
                                                                   ///j = 31 - __builtin_clz(r - l+1);
int sign(double a)
                                                                   return min
                                                                        (spt[l][j][0], spt[r - (1 << j) + 1][j][0]);
  // 小於 eps
        回傳 \theta,否則正回傳 1 ,負回傳 應付浮點數誤差用
                                                                 int query_max(int l, int r)
  const double eps = 1e-10;
  return fabs(a) < eps ? 0 : a > 0 ? 1 : -1;
                                                                   if(l>r) return INT_MAX;
                                                                   int j = (int)__lg(r - l + 1);
                                                                   ///j = 31 - \_builtin_clz(r - l+1);
// 輸入三個點求外心
template <typename T>
                                                                        (spt[l][j][1], spt[r - (1 << j) + 1][j][1]);
point<T> findCircumcenter(point<</pre>
    T> A, point<T> B, point<T> C, const T eps = 1e-10){ };
    point<T> AB = B - A;
point<T> AC = C - A;
                                                             6.2 Segement Tree
     T AB_len_sq = AB.x * AB.x + AB.y * AB.y;
    T AC_len_sq = AC.x * AC.x + AC.y * AC.y;
T D = AB.x * AC.y - AB.y * AC.x;
                                                             // #define int long long
    // 若三點接近共線
                                                             // 要改最大或
    assert(fabs(D) < eps);</pre>
                                                                  者最小值線段樹需改 build 跟 queryRange, updateRange
     // 外心的座標
                                                             // 0-base 注意
    T circumcenterX = A.x + (
                                                             template < typename T>
         AC.y * AB_len_sq - AB.y * AC_len_sq) / (2 * D);
                                                             class segment_tree {
    T circumcenterY = A.y + (
                                                             private:
         AB.x * AC_len_sq - AC.x * AB_len_sq) / (2 * D);
                                                               vector<T> tree, lazy, arr;
    return point<T>(circumcenterX, circumcenterY);
                                                               int size:
                                                               void build
                                                                   (vector<T> &save, int node, int start, int end) {
template < typename T>
                                                                 if (start == end) tree[node] = save[start];
pair<T, point<T>> MinCircleCover(vector<point<T>> &p) {
                                                                 else {
    // 引入前面的 len 跟 point
                                                                   int mid = (start + end) / 2;
     // 回傳最小覆蓋圓{半徑,中心}
                                                                   build(save, 2 * node, start, mid);
build(save, 2 * node + 1, mid + 1, end);
     random_shuffle(p.begin(), p.end());
                                                                   tree[node] = tree[2 * node] + tree[2 * node + 1];
     int n = p.size();
     point<T> c = p[0]; T r = 0;
                                                                 }
     for(int i=1;i<n;i++) {</pre>
         if(sign(len(c-p[i])-r) > 0) { // 不在圓內
                                                               void updateRange(int node
                                                                 , int start, int end, int l, int r, T delta) {
if (lazy[node] != 0) {
             c = p[i], r = 0;
             for(int j=0;j<i;j++) {</pre>
                 if(sign(len(c-p[j])-r) > 0) {
                                                                   tree[node] += (end - start + 1) * lazy[node];
                     c = (p[i]+p[j])/2.0;
                                                                   if (start != end) {
                                                                      lazy[2 * node] += lazy[node];
                     r = len(c-p[i]);
                     for(int k=0;k<j;k++)</pre>
                                                                      lazy[2 * node + 1] += lazy[node];
```

lazy[node] = 0;

if(sign(len(c-p[k])-r) > 0) {
 c = findCircumcenter

(p[i],p[j],p[k]);

```
if (start > end or start > r or end < l) return;</pre>
    if (start >= l and end <= r) {</pre>
      tree[node] += (end - start + 1) * delta;
      if (start != end) {
        lazy[2 * node] += delta;
        lazy[2 * node + 1] += delta;
      return:
    int mid = (start + end) / 2;
    updateRange(2 * node, start, mid, l, r, delta);
    updateRange
    (2 * node + 1, mid + 1, end, l, r, delta);
tree[node] = tree[2 * node] + tree[2 * node + 1];
  T queryRange
      (int node, int start, int end, int l, int r) {
    if (lazy[node] != 0) {
      tree[node] += (end - start + 1) * lazy[node];
      if (start != end) {
        lazy[2 * node] += lazy[node];
        lazy[2 * node + 1] += lazy[node];
      lazy[node] = 0;
    if (start > end or start > r or end < l){</pre>
      // return numeric_limits
           <T>::max(); // 找區間最小值用這行
      // return numeric_limits
           <T>::min(); // 找區間最大值用這行
      return 0; // 區間和
    if (start >= l and end <= r) return tree[node];
int mid = (start + end) / 2;</pre>
    T p1 = queryRange(2 * node, start, mid, l, r);
        = queryRange(2 * node + 1, mid + 1, end, l, r);
    return p1 + p2;
  void updateNode(
      int node, int start, int end, int idx, T delta) {
    if (start == end) tree[node] += delta;
    else {
      int mid = (start + end) / 2;
      if (start <= idx and idx <= mid)</pre>
           updateNode(2 * node, start, mid, idx, delta);
      else updateNode
      (2 * node + 1, mid + 1, end, idx, delta);
tree[node] = tree[2 * node] + tree[2 * node + 1];
  }
public:
  void build(vector<T> &save, int l, int r) {
    int n = size = save.size();
    tree.resize(4 * n);
    lazy.resize(4 * n);
    arr = save;
    build(save, 1, l, r);
  void modify_scope(int l, int r, T delta) {
    updateRange(1, 0, size - 1, l, r, delta);
  void modify_node(int idx, T delta) {
    updateNode(1, 0, size - 1, idx, delta);
  T query(int l, int r) {
    return queryRange(1, 0, size - 1, l, r);
signed main()
  int n, q;
  cin >> n >> q;
  vector<int> save(n, 0);
  for(int i = 0; i < n; i++){</pre>
    cin >> save[i];
 segment_tree<int> s;
  // init [0, n - 1]
  s.build(save, 0, n - 1);
  // modify [a, b] add c
  s.modify_scope(a, b, c);
  // query [a, b]
```

```
s.query(a, b)
}
```

# 7 Dynamic Programing

#### 7.2 LIS

```
int LIS(vector < int > & save) {
  vector < int > dp;
  int n = save.size();
  for (int i = 0; i < n; i++) {
    auto it = lower_bound(dp.begin(),dp.end(),save[i]);
    if(it == dp.end()) dp.push_back(save[i]);
    else *it = save[i];
  }
  return dp.size();
}</pre>
```

# 7.3 位元 dp

```
// 檢查第 n 位是否為1
if(a & (1 << n))

// 強制將第 n 位變成1
a |= (1 << n)

// 強制將第 n 位變成0
a &= ~(1 << n)

// 將第 n 位反轉(1變0, 0變1)
a ^= (1 << n)

// 第 0 ~ n - 1位 全部都是1
(1 << n) - 1

// 兩個集合的聯集
S = a | b

// 兩個集合的交集
S = a & b
```

# 8 Divide and conquer

#### **8.1** 逆序數對

```
int merge(
  vector<pair<int, int>>& v, int l, int mid, int r) {
vector<pair<int, int>> temp(r - l + 1);
  int i = l, j = mid + 1, k = 0, inv_count = 0;
  while (i <= mid && j <= r) {</pre>
       if (v[i].second <= v[j].second) {</pre>
            temp[k++] = v[i++];
       } else {
            temp[k++] = v[j++];
            inv_count += (mid - i + 1);
       }
  while (i <= mid) temp[k++] = v[i++];
  while (j <= r) temp[k++] = v[j++];
for (int i = l; i <= r; i++) {</pre>
    v[i] = temp[i - l];
  return inv_count;
}
int mergeSort
     (vector<pair<int, int>>& v, int l, int r) {
  int count = 0;
```

```
if (l < r) {
    int mid = l + (r - l) / 2;
    count += mergeSort(v, l, mid);
    count += mergeSort(v, mid + 1, r);
    count += merge(v, l, mid, r);
}
return count;
}

signed main()
{
  int n;
  cin >> n;
  vector<pair<int, int>> arr(n);
  for(int i = 0; i < n; i++){
    arr[i].first = i;
    cin >> arr[i].second;
}
cout << mergeSort(arr, 0, n - 1) << '\n';
}</pre>
```

# 9 Тгее

### 9.1 LCA

```
|// n 為點數, graph 由子節點往父節點建有向邊
// graph 要 resize
int n, q;
int fa[20][200001];
int dep[200001];
vector<vector<int>> graph;
void dfs(int now, int lst){
  fa[0][now] = lst;
   for(int &i:graph[now]){
     dep[i] = dep[now] + 1;
     dfs(i, now);
  }
}
void build_lca(int root){
  dep[root] = 1;
  dfs(root, root);
for(int i = 1; i < 18; i++){</pre>
     for(int j = 1; j < n + 1; j++){</pre>
      fa[i][j] = fa[i - 1][fa[i - 1][j]];
  }
}
int lca(int a, int b){
   // 預設a比b淺
   if(dep[a] > dep[b]) return lca(b, a);
   // 讓a和b跳到同一個地方
   int step = dep[b] - dep[a];
  for (int i = 0; i < 18; i++)</pre>
     if(step >> i & 1){
      b = fa[i][b];
  if(a == b) return a;
for(int i = 17; i >= 0; i--){
    if(fa[i][a] != fa[i][b]){
      a = fa[i][a];
      b = fa[i][b];
    }
  }
   return fa[0][a];
```