# MITSUBISHI CNC M7/M8 系列

# CNC Communication Software C#範例說明書

	2017/10 新規作成		R01
	2018/03 1-3 程式執行新增檔案設定與註冊表設定		A01
改			
LX.			
定			
	MITSUBISHI CNC M7/M8 系列	編號	
	CNC Communication Software C#範例說明書	MTF-1700036-R01	
			_



# 目錄

1.	軟體概要及開發環境說明	1
	1-1 概要	1
	1-2 環境說明	2
	1-3 程式執行	3
	1-3-1 dll 註冊	3
	1-3-2 檔案設定	6
	1-3-3 註冊表設定	7
	1-3-4 程式執行	8
2.畫	· 面配置	10
3.範	ī例程式說明	11
	3-1. 環境設定	11
	3-2. 資料設定與按鈕區	12
	3-3. 座標值顯示區	19
	3-4. 執行程式顯示區	22
	3-5. 異警顯示區	25
	3-6. CNC Communication 錯誤碼顯示區	27



## 1. 軟體概要及開發環境說明

## 1-1 概要

本範例是利用三菱 CNC Communication Software 製作的遠端監控軟體例。 下方為遠端監控軟體例畫面。



#### 遠端監控軟體例規格:

- 1.機器資訊顯示
- 2.座標值顯示
- 3.執行程式顯示
- 4.異警顯示
- 5. CNC Communication 錯誤碼顯示

開發環境及畫面程式說明請參考下面章節。



## 1-2 環境說明

## 本範例程式最低開發環境如下:

OS	Windows 7
工具	Visual Studio 2010 +API
硬體	下方 PC 規格

## 本範例程式最低執行環境如下:

OS	Windows 7 / 8 / 8.1/10
控制器	三菱 CNC M7/M8 系列
硬體	下方 PC 規格

<sup>※</sup>需註冊 EZSocketNc.dll 與 EZNcAut312.dll

## 電腦硬體最低規格:

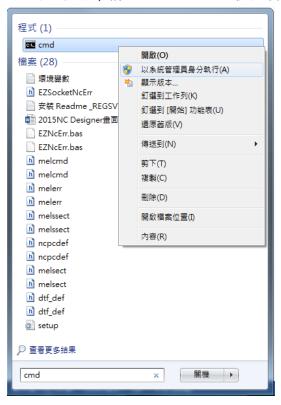
- 1.6 千兆赫(GHz)或更快的處理器
- 1 GB RAM(如果在虛擬機中運行,則為 1.5 GB)
- 5 GB 的可用硬碟空間
- 400 轉以上硬碟
- 支持 DirectX 9 的顯卡運行在 1,024×768 或更高分辨率的顯示器上



## 1-3 程式執行

### 1-3-1 dll 註冊

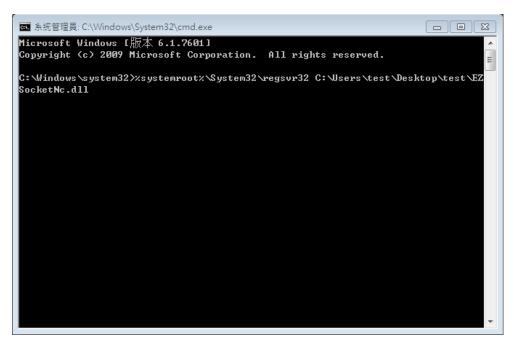
- Windows 7/8/8.1/10 32 位元
- (1) 於開始/搜尋,輸入「cmd」右鍵使用管理者權限執行。



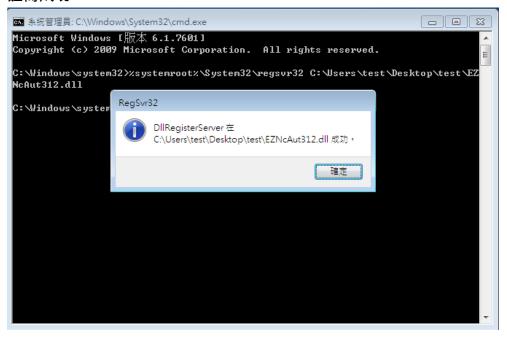


(2) 使用 System32 內的 regsvr32, 在 cmd 分別輸入:

%systemroot%\System32\regsvr32 儲存路徑\EZSocketNc.dll%systemroot%\System32\regsvr32 儲存路徑\EZNcAut312.dll(下圖路徑為 儲存路徑\test 資料夾)

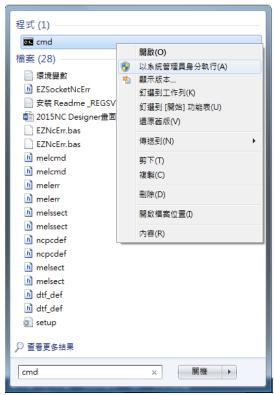


(3) 註冊成功



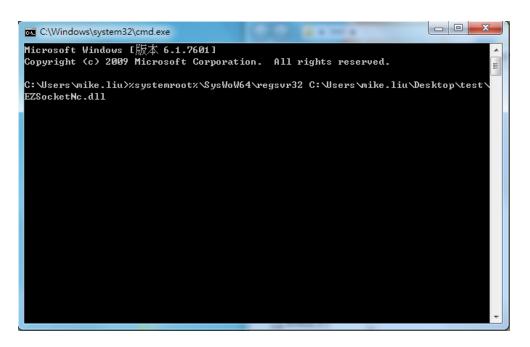


- Windows 7/8/8.1/10 64 位元
- (4) 於開始/搜尋,輸入「cmd」右鍵使用管理者權限執行。



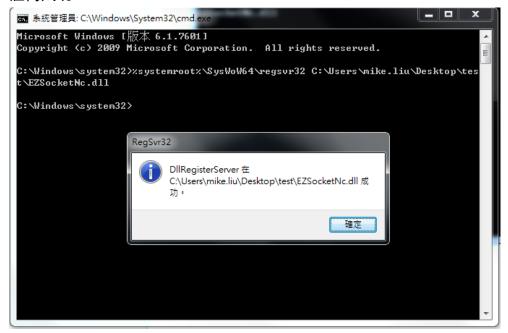
(5) 使用 WOW64 內的 regsvr32, 在 cmd 分別輸入:

%systemroot%\SysWoW64\regsvr32 儲存路徑\EZSocketNc.dll%systemroot%\SysWoW64\regsvr32 儲存路徑\EZNcAut312.dll(下圖路徑為 儲存路徑\test 資料夾)



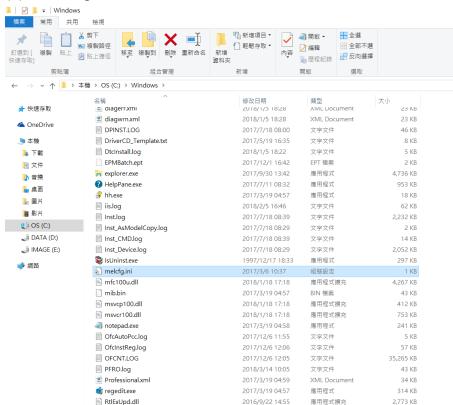


#### (6) 註冊成功



### 1-3-2 檔案設定

(1)將 melcfg.ini 放入 C:\Windows。



A01



(2)將 EZSocketNc 資料夾複製到 C:\Program Files (x86)\(資料夾內容如下)。

#### **EZSocketNc**

|-CommServer(含 dll)

|-C64

-C70

|-M700

|-M800

|-Parameter

|-C64

I-C70

|-M700

|-M700\_2

|-M800

### 1-3-3 註冊表設定

(1)搜尋 Regedit 並打開程式。並依照下表設定。

■ Windows 7/8/8.1/10 32 位元

路徑	名子	格式	內容
HKEY_LOCAL_MACHINE  - SOFTWARE  -MITSUBISHI  -EZSocketNc			
-CurrentVersion	Description	字串值	EZSocketNc
!	Organization	字串值	使用者公司名稱
	Name	字串值	使用者名稱
	MajorVersion	D-WORD(32 位元)值	3
	MinorVersion	字串值	12
l i	InstallPath (註 1)	字串值	用戶指定目錄\EZSocketNc
j-Custom	FileVersion (註 2)	字串值	EZSoketNc.dll 的日期 例:2015-06-11
	EZSocketNcName	字串值	EZSoketNc.dll
-Automation	FileVersion (註 2)	字串值	EZNcAut312.dll 的日期 例:2015-05-29
	EZSocketNcName	字串值	EZNcAut312.dll

註1. 要註冊到"InstallPath"的數據必須是"drive:指定的目錄+ \ EZSocketNc"。

例: C:\EZSocket\EZSocketNc

註2. 將安裝文件複製到 HD 後,並將指定文件的時間數據註冊為"FileVersion"。



#### ■ Windows 7/8/8.1/10 64 位元

路徑	名子	格式	內容
HKEY_LOCAL_MACHINE  - SOFTWARE  -Wow6432Node  -MITSUBISHI  -EZSocketNc			
-CurrentVersion	Description	字串值	EZSocketNc
ļ ļ	Organization	字串值	使用者公司名稱
!	Name	字串值	使用者名稱
	MajorVersion	D-WORD(32 位元)值	3
	MinorVersion	字串值	12
	InstallPath (註 1)	字串值	"%ProgramFiles%directory\EZSock et\EZSocketNc"
-Custom	FileVersion (註 2)	字串值	EZSoketNc.dll 的日期 例:2015-06-11
	EZSocketNcName	字串值	EZSoketNc.dll
-Automation	FileVersion (註 2)	字串值	EZNcAut312.dll 的日期 例:2015-05-29
	EZSocketNcName	字串值	EZNcAut312.dll

註1. 要註冊到"InstallPath"的數據必須是"%ProgramFiles%\EZSocket\EZSocketNc"。

例: C:\Program Files (x86)\EZSocket\EZSocketNc

註2. 將安裝文件複製到 HD 後,並將指定文件的時間數據註冊為"FileVersion"。

### 1-3-4 程式執行

### (1) 開啟執行檔





## (2) 安裝檔案



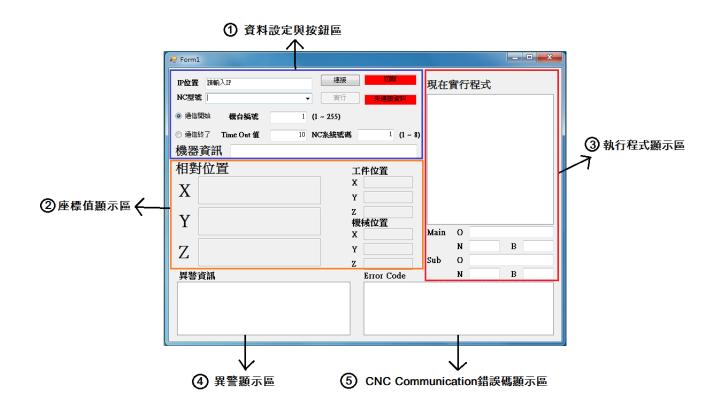
### (3) 成功開啟檔案





# 2.畫面配置

## 本章節說明範例程式畫面架構:



## 畫面上分成四區:

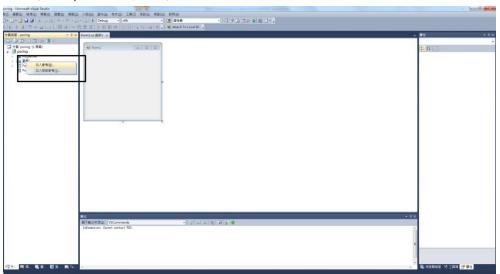
項目	內容	說明				
Ф 資料設定與按鈕區 輸入連線相關資料		輸入連線相關資料				
2	座標值顯示區	顯示各個座標值				
3	③ 執行程式顯示區 現在執行程式的預覽					
4	異警顯示區	顯示異警資訊				
6	CNC Communication 錯誤碼顯示區	顯示 16 位元的錯誤碼與錯誤訊息				



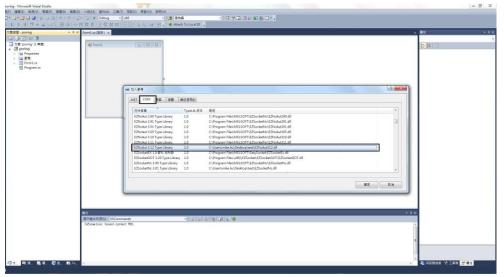
# 3.範例程式說明

## 3-1. 環境設定

(1) 右鍵參考,選擇「加入參考」



(2) 點選「COM」標籤,選擇「EZNC Aut 3.12 Type Library」後按下確定。



(3) Source Code 的檔案開頭,追加「 using EZNc = EZNCAUTLib; 」 (將 EZNCAUTLib 定義為 EZNc)



## 3-2. 資料設定與按鈕區

IP位置 請輸入IP	連接	切斷
NC型號	▼ 寅行	未連接資料
● 通信開始 機合編號	1 (1 ~ 255)	
◎ 通信終了 Time Out 值	10 NC系統號碼	1 (1 ~ 8)
機器資訊		

## 程式結構:

#### ◆ 連接按鈕

- -NC 型號讀取
- -NC 卡與 Time Out 值讀取
- -IP 位置讀取
- -連線開啟
- -系統指定
- -取得與輸出機械資訊
- -各項設定
- -連線成功後,按鈕變更為<中斷連接>

#### ◆ 實行按鈕

- (1)通信開始
  - -NC 型號讀取
  - -讀取機台編號,Time Out 值和 NC 系統號碼
  - -IP 位置讀取
  - -連線開啟
  - -開啟 Timer
- (2)通信終了
  - -資料清除
  - -關閉 Timer



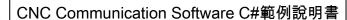
### NC 型號讀取:

```
switch(NCType.Text){
       case "M700M" :
          1SystemType = 6;
          break;
       case "M700L" :
          1SystemType = 5;
          break;
       case "M800M" :
          1SystemType = 9;
          break;
       case "M800L" :
          1SystemType = 8;
          break;
       default:
          MessageBox.Show("NC型號設定錯誤");
          break;
    }
    * 設定ComboBox選項裡的值
```



#### 讀取機台編號,Time Out 值和 NC 系統號碼:

```
try
 {
    1Machine = Convert.ToInt32(NCCard.Text);
    1TimeOut = Convert.ToInt32(TimeOut.Text);
    1NCsystem = Convert.ToInt32(NCsys.Text);
 catch (OverflowException)
    MessageBox.Show("資訊數值超過int範圍");
 }
 catch (FormatException)
    MessageBox.Show("資訊請輸入數字");
 }
/*****************
*try catch為 C# 讀取錯誤的方法
* OverflowException 為數值超過你所宣告的範圍
* 例如int範圍是-2,147,483,648 至 2,147,483,647
* FormatException 為轉換的型態不是你所指定的型態
* 上方若轉換不為int型態即為錯誤
* Convert 為C#型別轉換的函式
* 此為String 轉 int
```





#### IP 位置讀取:

```
if (IPads.Text =="")
        strHostName = "EZNC LOCALHOST";
    else if (IPads.Text = "請輸入IP")
        strHostName = "EZNC_LOCALHOST";
     }
    else
        strHostName = IPads.Text;
     if (1SystemType >= 5 && 1SystemType <= 9)</pre>
           1Result = EZNcCom.SetTCPIPProtocol(strHostName, 683);
     /*******************
     * TCP/IP通信設定
     * lResult = EZNcCom.SetTCPIPProtocol(strHostName, 683)
     * 第1引數為NC的IP位置。
     * 值是我們打在IP位置的字串
     * 第2引數為連接埠號碼、CNC M7/M8系列時,固定為683
     * C6/C64系列時,固定為64758
     * lResult為錯誤碼
```

#### 連線開啟:

- \* 連線開啟
- \* lResultOpen = EZNcCom.Open2(lSystemType, lMachine, lTimeOut, "EZNC\_LOCALHOST")
- \* 第1引數為NC系統設定
- \* 1SystemType為int 數值請參閱EZSocketNcDef.h

\*

- \* 第2引數為機台編號指定。連接複數台NC裝置時,請將各個NC裝置指定為不同的機台編號。
- \* (機台編號為流水號,由使用者指定)
- \* 第3引數為通信Timeout值指定(單位100ms)。
- \* 請指定10以上(畫面預設為10)數值。(C70時請使用SetMelsecProtocol()指定)
- \* Timeout錯誤發生時,請將數值設定變大。
- \* 第4引數固定為"EZNC\_LOCALHOST"。
- \* lResultOpen為錯誤碼

#### 系統指定:

1Result = EZNcCom.SetHead(1NCsystem);

/\*

- \* 系統指定
- \* 1Result = EZNcCom.SetHead(1NCsystem)

\*

- \* 第1引數為系統指定。
- \* PLC軸系統指定時,指定為"EZNC\_PLCAXIS"。
- \* EZSocket的通訊開啟後,會預設為系統1。
- \* (若機台僅有1系統可不需再設定SetHead。)
- \* lResult為錯誤碼



#### 取得與輸出機械資訊:

```
1Result = EZNcCom.System GetVersion(1, 0, out Ver);
/*********************
* 取得機械資訊
* 1Result = EZNcCom.System_GetVersion(1, 0, out Ver);
* 第1引數為軸號指定。
* 第2引數為參數號。
  0:NC系統S/W號,名稱與PLC版本
   1:控制器單元,擴充單元名稱
   2:RIO單元,終端RIO單元(僅對C70有效)。
* 第3引數為系統訊息資料輸出。
*lResult為錯誤碼
NCCardVer.Text = Ver; //輸出
各項設定:
1ResultClose = EZNcCom.Close();
uttonDo.Enabled = true;
NCType.Enabled = false;
IPads.Enabled = false;
linkOl.BackColor = Color.FromArgb(0, 240, 255);
link01.Text = "連接";
buttonLink.Text = "切斷";
/*******************
*
   關閉連線
   把IP位置與NC型號鎖起來
   開啟實行按鈕
   更改狀態
   連接按鈕更改為切斷按鈕
*************************************
```

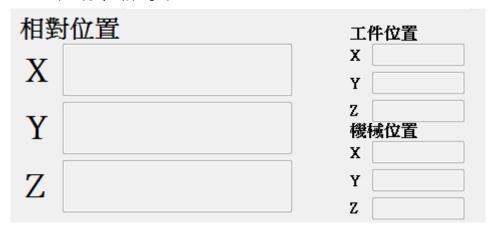


### 中斷連接按鈕:

```
linkO1.BackColor = Color.FromArgb(255, 0, 0);
      link01.Text = "切斷";
      buttonLink.Text = "連接";
      NCCardVer.Text = "";
      EZNcCom.Close();
      EZNcCom = null;
      IPads.Enabled = true;
      NCType.Enabled = true;
      buttonDo.Enabled = false;
/**********************
   更改狀態
   清除機械資訊
   關閉連線
   開啟IP位置與NC卡欄位
   關閉實行按鈕
```



## 3-3. 座標值顯示區



## 程式結構:

- ◆ 讀取座標位置:
  - -相對位置
  - -工件位置
  - -機械位置



#### 相對位置資訊:

```
1Result = EZNcCom.Position_GetCurrentPosition(1,out dPosition);
XCurrent.Text = Convert.ToString(dPosition);
1Result = EZNcCom.Position_GetCurrentPosition(2,out dPosition);
YCurrent.Text = Convert.ToString(dPosition);
1Result = EZNcCom.Position_GetCurrentPosition(3,out dPosition);
ZCurrent.Text = Convert.ToString(dPosition);
/***********************
 * 相對位置取得
 * 1Result = EZNcCom.Position_GetCurrentPosition(1,out dPosition);
 * 第1引數為軸號
 * 第2引數為資訊輸出,型態為double
 * lResult為錯誤碼
 工件位置資訊:
1Result = EZNcCom.Position GetWorkPosition(1, out dPosition,0);
XWork.Text = Convert.ToString(dPosition);
1Result = EZNcCom.Position_GetWorkPosition(2, out dPosition,0);
YWork.Text = Convert.ToString(dPosition);
lResult = EZNcCom.Position_GetWorkPosition(3, out dPosition,0);
ZWork.Text = Convert.ToString(dPosition);
/***********************
 * 工件位置取得
 * lResult = EZNcCom.Position_GetWorkPosition(1,out dPosition);
 * 第1引數為軸號
 * 第2引數為資訊輸出,型態為double
 * lResult為錯誤碼
 機械位置資訊:
IResult = EZNcCom.Position_GetMachinePosition(1, out dPosition, 0);
XMachine.Text = Convert.ToString(dPosition);
1Result = EZNcCom.Position_GetMachinePosition(2, out dPosition, 0);
YMachine.Text = Convert.ToString(dPosition);
1Result = EZNcCom.Position_GetMachinePosition(3, out dPosition, 0);
ZMachine.Text = Convert.ToString(dPosition);
* 機械位置取得
* IResult = EZNcCom.Position_GetMachinePosition(1, out dPosition, 0);
```



## CNC Communication Software C#範例說明書

- \*
- \* 第1引數為軸號
- \* 第2引數為資訊輸出
- \* 第3引數為跳躍(Skip)旗標設定
- \* lResult為錯誤碼



## 3-4. 執行程式顯示區

現在實行程式				
Main	0			
	N		В	
Sub	О			
	N		В	

## 程式結構:

- ◆ 讀取目前程式執行狀態
  - -現在執行程式內容
  - -現在程式名稱



#### 現在執行程式內容:

```
lResult = EZNcCom.Program_CurrentBlockRead(10, out szPrgData, out lCurrentBlkNo);
    * 當前程式讀取
    * lResult = EZNcCom.Program_CurrentBlockRead(10, out szPrgData, out lCurrentBlkNo);
    * 第1引數為讀取行數指定(1-10)
    * 第2引數為資料輸出
    * 第3引數為正在執行的Block號輸出
    * lResult為錯誤碼
    ********************************
if (1Result = 0)
            1StrCountSize = szPrgData.IndexOf('\n');
           //讀取檔案的行數
            while (lStrCountSize != -1)
                szTmp = szPrgData.Substring(1StrCountStart, 1StrCountSize - 1StrCountStart - 1);
                ProgramData.Items.Add(szTmp);
                1StrCountStart = 1StrCountSize + 1;
                1StrCountSize =szPrgData.IndexOf('\n', 1StrCountStart);
                 //把檔案輸出給 ListBox
目前執行單節反白:
            if (lCurrentBlkNo == 1)
```

```
if (lCurrentBlkNo == 1)
{
     ProgramData.SelectedIndex = 0;
}
else if (lCurrentBlkNo == 2)
{
     ProgramData.SelectedIndex = 1;
}
}
//標註程式執行中的一行
```



#### 取得檔案名稱:

#### 取得N和B

```
1Result = EZNcCom.Program_GetSequenceNumber(0,out 1SequenceNo);
1Result = EZNcCom.Program_GetSequenceNumber(1, out 1SequenceNo02);
   /*****
   * 取得 N
   * 1Result = EZNcCom.Program_GetSequenceNumber(0,out 1SequenceNo);
   * 第1引數為程序類型 EX:C++為"EZNC_MAINPRG" C#為0
   * 詳情請看 EZSocketNcDef.h
   * 第2引數為N資訊輸出
   * lResult 為錯誤碼
   1Result = EZNcCom.Program_GetBlockNumber(0, out 1BlockNo);
1Result = EZNcCom.Program_GetBlockNumber(1, out 1BlockNo02);
   /************************
    * 取得 B
    * lResult = EZNcCom.Program_GetBlockNumber(0,out GetBlockNumber);
    * 第 1 引數為程序類型 EX:C++為"EZNC_MAINPRG" C#為 0
    * 詳情請看 EZSocketNcDef.h
    * 第2引數為B資訊輸出
    * lResult 為錯誤碼
```



# 3-5. 異警顯示區

異警資訊		

# 程式結構:

◆ 取得目前 NC 異警訊息



#### 取得目前 NC 異警訊息:

```
private void GetAlarm()
   string AlarmMSG = null;
   int lStrCountSize = 1;
   string szTmp = null;
   int lStrCountStart = 0;
   int 1Res = 0;
   1Res = EZNcCom.System_GetAlarm2(10, 0x000 /*M_ALM_ALL_ALARM*/, out AlarmMSG);
    * 異警資訊
   * 1Res = EZNcCom.System_GetAlarm2(10, 0x00, out AlarmMSG)
   * 第1引數為獲取訊息量指定。
   * 第2引數為異警類型 EX:C++為 M_ALM_ALL_ALARM C#為 0x00
   * 詳細請參照 EZSocketNcDef.h
   * 第3引數為異警資訊輸出。
   * 1Res 為錯誤碼
   AlarmData.Items.Clear();
   1StrCountSize = AlarmMSG.IndexOf('\n');
   while (lStrCountSize != -1)
   {
      szTmp = AlarmMSG.Substring(1StrCountStart, 1StrCountSize - 1StrCountStart - 1);
      AlarmData.Items.Add(szTmp);
      1StrCountStart = 1StrCountSize + 1;
      1StrCountSize = AlarmMSG.IndexOf('\n', 1StrCountStart);
  }
}
/*******************
 * 分析取出的資料有幾行
 * 1StrCountSize = AlarmMSG.IndexOf('\n');
 * while 裡的程式為分行輸出資料
```



## 3-6. CNC Communication 錯誤碼顯示區

Error Co	de		

### 程式結構:

◆ 取得 CNC Communication S/W 錯誤碼

#### 取得 CNC Communication S/W 錯誤碼: