#### به نام خدا

## گزارش پروژه طراحی، شبیه سازی و ساخت فیلتر

علی سعیدی ۴۰۰۴۱۲۳۱۹ - امین کارگر ۴۰۰۴۱۳۱۸۸

#### مشخصات فيلتر:

- میان گذر چبیشف

- ريپل 0.5dB -

- يهناى باند : 300-350 MHz

- ريجكشن: 30dB در فاصله 100MHz از فركانس بالا و پايين

باتوجه به این مشخصات محاسبات مربوط به فیلتر این گونه انجام خواهد گرفت:

0.5dB Ripple: 
$$\varepsilon = \sqrt{10^{\frac{0.5}{10}} - 1} = 0.3493$$

$$B = 350-300 = 50MHz$$

$$\omega_0 = \sqrt{300 \times 350} = 324 \text{MHz}$$

$$\omega = 350 + 100 = 450 = \frac{{\omega_0}^2 - {\omega}^2}{B\omega} = > \omega_1 = 4.3$$

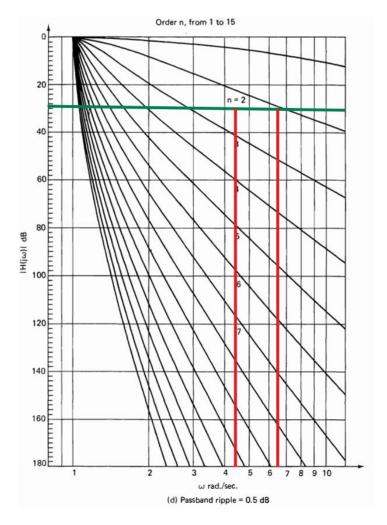
$$\omega = 300-100 = 200 = \frac{{\omega_0}^2 - {\omega^2}}{B\omega} = \omega_2 = 6.5$$

در این دو فرکانس باید 30dB- ریجکشن داشته باشیم. می توان از فرمول بازگشتی چبیشف و یا نمودار اندازه چبیشف و کانس باید علی داد که چه مرتبه فیلتری نیاز داریم. با استفاده از رابطه بازگشتی چنین خواهد بود:

$$\frac{1}{1+\xi^2\omega^2} = 16 \text{ dB}$$

$$\frac{1}{1+\varepsilon^2(2\omega^2+1)^2}$$
 = 48 dB

پس فیلتر مرتبه سوم خواهد بود. این موضوع را در نمودار اندازه هم میتوان مشاهده کرد.



تصوير ١- تشخيص مرتبه فيلتر

حالا که به مرتبه فیلتر دست یافتیم به محاسبه المان های آن میپردازیم.

$$\sinh^{-1}\frac{1}{\epsilon} = 1.77$$

$$\frac{1}{n}\sinh^{-1}\frac{1}{\epsilon} = 0.59$$

$$-\sinh\left[\frac{1}{n}\sinh^{-1}\frac{1}{\epsilon}\right] = -0.626456$$

$$\cosh\left[\frac{1}{n}\sinh^{-1}\frac{1}{\epsilon}\right] = 1.180020$$

$$\sigma_1 = -0.313228$$

$$\sigma_2 = -0.313228$$

$$\sigma_3 = -0.626456$$

$$\omega_1 = +1.02192$$

$$\omega_2 = -1.02192$$

$$\omega_3 = 0$$

$$s_i = \sigma_i + j\omega_i$$

$$s_1 = \sigma_1 + j\omega_1 = -0.313228 + j1.02192$$

$$s_2 = \sigma_2 + j\omega_2 = -0.313228 - j1.02192$$

$$s_3 = \sigma_3 + j\omega_3 = -0.626456 + j0$$

حالا که مکان قطبها را بدست آوردیم به تحقق مداری آن میپردازیم.

$$a = \frac{4R_{Load}}{(1 + R_{Load})^2} \implies R_{Load} = 1 \implies a = 1$$

$$\alpha_i = 2\sin\frac{\pi i}{2n}$$

$$\alpha_1 = 2\sin\frac{\pi}{6} = 1$$

$$\alpha_2 = 2\sin\frac{2\pi}{6} = 1.7320$$

$$\alpha_3 = 2\sin\frac{3\pi}{6} = 2$$

$$\alpha_4 = 2\sin\frac{4\pi}{6} = 1.7320$$

$$\alpha_5 = 2\sin\frac{5\pi}{6} = 1$$

$$\beta_i = 2\cos\frac{\pi i}{2n}$$

$$\beta_2 = 2\cos\frac{2\pi}{6} = 1$$

$$\gamma = \left[\frac{1}{\varepsilon} + \sqrt{\frac{1}{\varepsilon^2} + 1}\right]^{\frac{1}{n}} = \left[\frac{1}{0.34} + \sqrt{\frac{1}{0.34} + 1}\right]^{\frac{1}{3}} = 1.8064$$

$$\delta = \left[ \sqrt{\frac{1-a}{(0.34)^2}} + \sqrt{\frac{1-a}{0.34} + 1} \right]^{\frac{1}{2}} = 1$$

$$x = \gamma - \frac{1}{\gamma} = 1.2528$$

$$y = \delta - \frac{1}{\delta} = 0$$

$$b_2(x,y) = (1.2528)^2 + (1.7320)^2 = 4.5693$$

$$C_1 = \frac{2\alpha_1}{x - y} = \frac{2 \times 1}{1.2528 - 0} = 1.5964 F$$

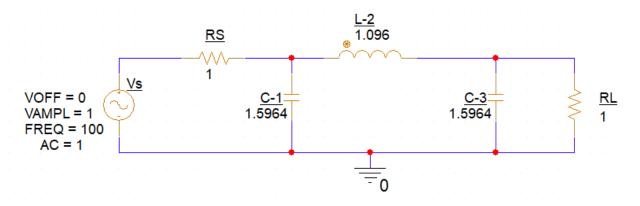
$$C_{2m-1}L_{2m} = \frac{4\alpha_{4m-3}\alpha_{4m-1}}{b_{2m}(x,y)} = C_1L_2 = \frac{4\alpha_1\alpha_3}{b_2(x,y)} = \frac{4\times1\times2}{4.5693} = 1.75$$

 $L_2 = 1.096 H$ 

$$C_{2m+1}L_{2m} = \frac{4\alpha_{4m-1}\alpha_{4m+1}}{b_{2m}(x,y)} = C_3L_2 = \frac{4\alpha_3\alpha_5}{b_2(x,y)} = \frac{4\times2\times1}{4.5693} = 1.75$$

 $C_1 = 1.5964 \, F$ 

یس مدار یایه به شکل زیر در خواهد آمد.



تصویر ۲- مدار پایه فیلتر پایین گذر

با شبیه سازی مدار مشاهده می کنیم که ریپل 0.5dB در باند عبور و تضعیف بیشتر از 0.5dB داریم.



نصویر ۳- شبیهسازی فیلتر یایین گذر

حالا باید مدار را از پایینگذر به میانگذر تبدیل کنیم.

$$C_1(LowPass) = 1.5964$$

$$=> C_1(HighPass) = \frac{C}{B} = \frac{1.5964}{50 \times 2\pi \times 10^6} = 5.081 \, nF$$

=> 
$$L_1(HighPass) = \frac{B}{\omega_0^2 C} = \frac{50 \times 2\pi \times 10^6}{(324 \times 2\pi \times 10^6)^2 \times 1.5964} = 47.47 \text{ pH}$$

$$L_2(LowPass) = 1.096$$

$$=> L_2(HighPass) = \frac{L}{B} = \frac{1.096}{50 \times 2\pi \times 10^6} = 3.49 \, nH$$

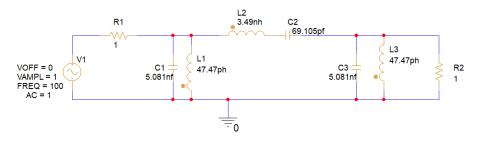
$$=> C_2(HighPass) = \frac{B}{\omega_0^2 L} = \frac{50 \times 2\pi \times 10^6}{(324 \times 2\pi \times 10^6)^2 \times 1.096} = 69.105 \, pF$$

$$C_3(LowPass) = 1.5964$$

$$=> C_3(HighPass) = \frac{C}{B} = \frac{1.5964}{50 \times 2\pi \times 10^6} = 5.081 \, nF$$

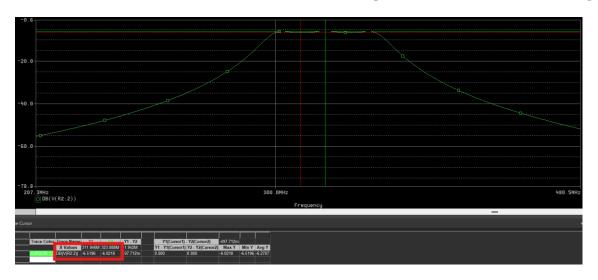
=> 
$$L_3(HighPass) = \frac{B}{\omega_0^2 C} = \frac{50 \times 2\pi \times 10^6}{(324 \times 2\pi \times 10^6)^2 \times 1.5964} = 47.47 \ pH$$

پس مدار میان گذر به شکل زیر خواهد بود.



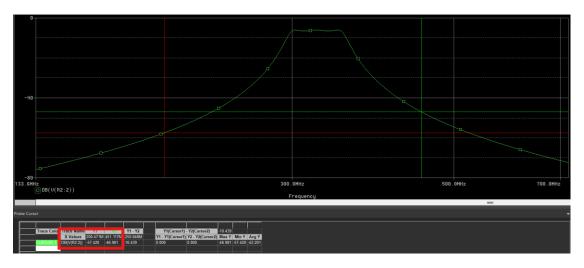
تصویر ۴- مدار تبدیل شده به میان گذر

## نتایج شبیه سازی این مدار به شکل زیر میباشد:



تصویر ۵- شبیه سازی مدار میان گذر

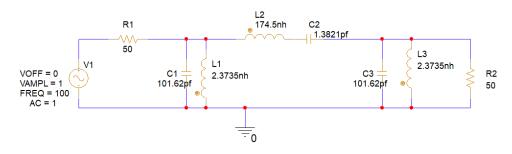
# است. این تصویر نشان می دهد که ریپل باند عبور $0.5 \mathrm{dB}$ است.



تصویر ۶- شبیه سازی مدار میان گذر

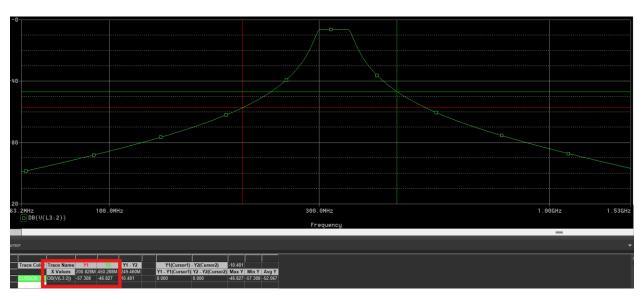
تصوير بالا نشان مى دهد كه در فاصله 100MHz از لبه باند بيش از 30dB- تضعيف داريم.

حالا باید مقاومت ورودی و خروجی مدار را ۵۰ اهم بگذاریم. در نتیجه همه امپدانس ها در ۵۰ ضرب خواهند شد. پس همه مقاومت ها و سلف ها در ۵۰ ضرب و همه خازنها به ۵۰ تقسیم خواهند شد. مدار تبدیل شده نهایی به این شکل خواهد بود.



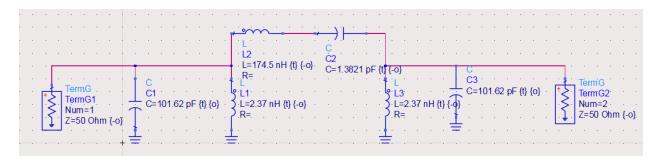
تصویر ۷- تبدیل امپدانس مدار میان گذر

شبیه سازی این مدار هم مانند قسمت قبل بدست میآید و تفاوتی ندارد.



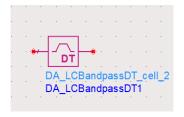
تصویر ۸- شبیه سازی مدار میان گذر با تبدیل امپدانسها

حالا به سراغ شبیه سازی مدار در ADS میرویم. ابتدا شماتیک مدار در ADS کشیده شده است.



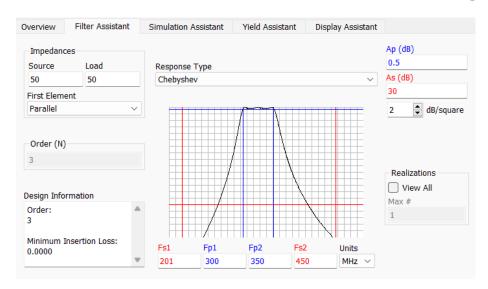
تصویر ۹- رسم مدار در ADS

راه دیگری که میتوان مطمئن شد مقادیر درستی به دست آوردهایم این است که از فیلتر ADS استفاده کرده و یک فیلتر BandPass اضافه کنیم.



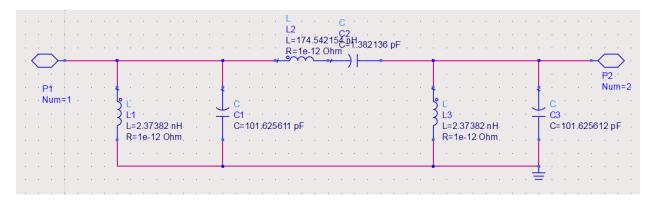
تصویر ۱۰- فیلتر میانگذر در ADS

سپس با Filter Control Window شروع به ساخت فیلتر می کنیم. مشخصات فیلتر به شکل زیر وارد پنجره ساخت فیلتر می شوند.



تصویر ۱۱- پنجره طراحی فیلتر در ADS

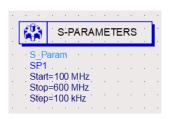
نتیجه اینچنین خواهد شد.



تصویر ۱۲- مدار طراحی شده توسط Filter Design در ADS

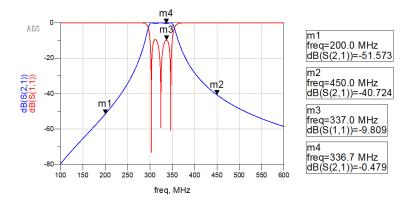
این مدار نشان می دهد که محاسبات دستی ما به درستی انجام شده است.

حال در مدار اصلی که خودمان رسم کردیم، با اضافه کردن تحلیل  $S_p$  به بررسی پاسخ فرکانسی مدار می پردازیم.



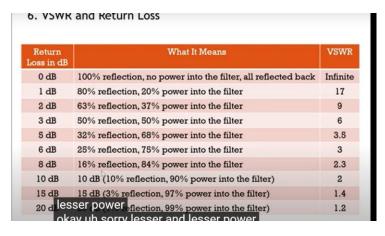
تصوير ۱۳ - پارامتر ۲

یاسخ مدار به شکل زیر است.



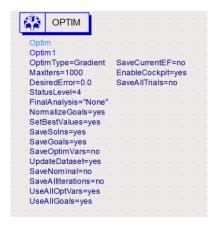
تصویر ۱۴- وضعیت پارامتر ۵ در مدار بهینهسازی نشده

مشاهده می کنیم که پاسخ  $S_{11}$  مدار در باند عبور به اندازه 9.8 است که مطلوب ما نیست. طبق تصویر زیر برای این که عبور خوبی از فیلتر داشته باشیم باید  $S_{11}$  حداکثر  $S_{10}$  باشد.



تصویر ۱۵ -- خصوصیات پارامتر S11 (تلفات بازگشتی)

پس باید مدار را بهینهسازی کنیم. Optim و Goal را اضافه کرده و به این صورت شرایط لازم مدار را تعیین می کنیم.

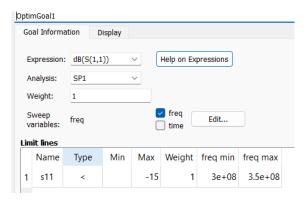


تصوير ۱۶ - بهينه ساز ADS



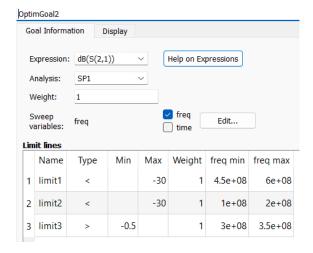
تصویر ۱۷ - اهداف بهینهساز ADS

شرط اول این است که  $S_{11}$  در باند عبور از  $S_{11}$  کمتر باشد.



تصویر ۱۸ - شرط S11 برای بهینهساز

شرط دوم این است که  $\mathrm{S21}$  که برابر  $\mathrm{H}(\mathrm{j}\omega)|^2$ است مشخصات فیلتر را داشته باشد.



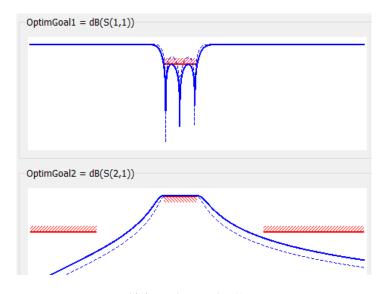
تصویر ۱۹- شرط دامنه فیلتر برای بهینهساز

حالا بهینهسازی را اجرا می کنیم. نتیجه بهینه سازی این مقادیر را به ما خواهد داد.

C1.C	69.9441 pF
C2.C	1.32308 pF
C3.C	70.4791 pF
L1.L	3.44604 nH
L2.L	182.223 nH
L3.L	3.42119 nH

تصویر ۲۰- مقادیر بهینهسازی مرحله اول

و نتیجه آن هم به شکل زیر است



تصویر ۲۱- نتایج بهینهسازی مرحله اول

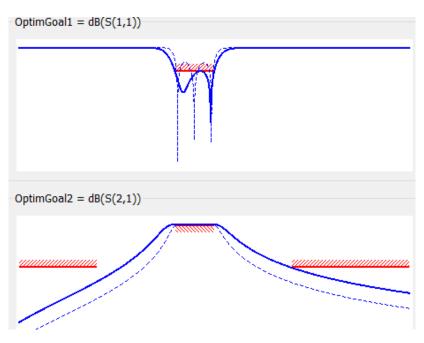
برای این که بتوان مدار را روی PCB ساخت باید مقادیر آن را استاندارد سازی کرد. باتوجه به این که مقادیر کوچک به خصوص سلف ها کمیاب تر هستند، ابتدا از سلف ها آغاز می کنیم.  $L_1$  و  $L_3$  را به  $L_4$  تقریب زده و مقدار  $L_5$  را تقریب زده و با دو خازن سری  $L_5$  می سازیم.

با این مقادیر مجدد بهینهسازی را انجام میدهیم. مقادیر جدید بدست خواهند آمد.

C1.C	52.6668 pF
C3.C	52.7373 pF
L2.L	185.832 nH

تصویر ۲۲- مقادیر بهینهسازی مرحله دوم

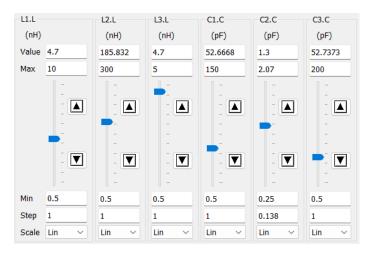
نتایج هم به شکل زیر است.



تصویر ۲۳ - نتایج بهینهسازی مرحله دوم

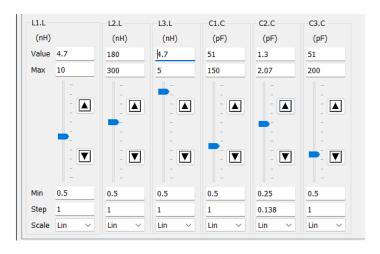
حال با توجه به این که  $C_1$  و  $C_3$  برابرند، می توان با Tuning دو مقدار متغیر را به استاندارد مورد نظر تبدیل کرد.

ابتدا مقادیر به شکل زیر هستند.



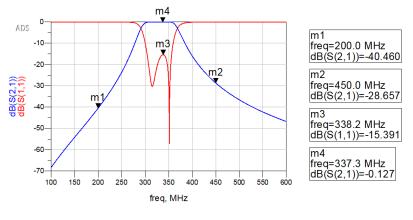
تصویر ۲۴- تغییر دستی مقادیر مدار با استفاده از Tuning

### با تغییر دادن $L_2$ و $C_3$ و $C_3$ به این مقادیر پاسخی ایده آل دریافت خواهیم کرد.



تصویر ۲۵- مقادیر نهایی مدار طراحی شده

## پاسخ مدار نهایی به شکل زیر است.



تصویر ۲۶- نتایج نهایی مدار طراحی شده

به دلیل استاندارد سازی کمی از تضعیف باند فرکانس زیاد را از دست دادهایم(حدود 1.4dB). اما  $S_{11}$  در باند عبور زیر 1.5dB- است. ریپل باند عبور هم به 0.13dB کاهش یافته است.

مقادیر استاندارد مدار را به این صورت در نظر گرفته شده است:

1.3pF = 2.7pF + 2.7pF

180nH = 22nH + 22nH + 68nH + 68nH

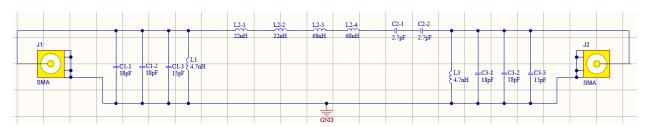
 $51pF = 18pF \parallel 18pF \parallel 15pF$ 

4.7nH = 4.7nH

IND22NH0603	00
C2.7pF50VS0603	
C18pF50VS0603	
C15pF50VS0603	
IND4.7nH 0603	<b>6</b>
IN68NH 0805	
sma يغل بردى	**

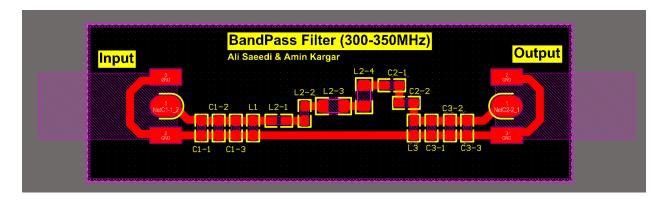
تصویر ۲۷ - المانهای استفاده شده در مدار

حالا که به مدار نهایی دست پیدا کردیم به سراغ رسم شماتیک آن در محیط Altium designer میرویم.

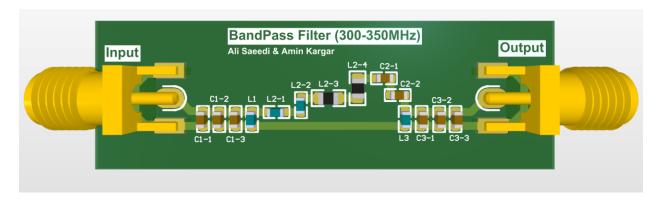


تصویر ۲۸- شماتیک مدار در Altium Designer

به جای مقاومت های ۵۰ اهم کانکتور SMA اهمی گذاشته شده. حالا به سراغ کشیدن PCB مدار می رویم. در این مورد باید دقت بشود که سایز مسیر کشی ها باید اندازه مناسبی داشته باشد تا قطعات SMD بتواند روی آن بنشیند. همچنین باید از فوت پرینت مناسب استفاده بشود که در ساخت برد به صورت عملی و لحیم کاری آن مشکلی رخ ندهد. در این PCB از قطعات SMD0603 که سایز آنها 0.8\*1.6 است استفاده کردیم. پس مسیر های PCB از سایز 0.8 هستند. در قرار گیری سلف ها هم به این موضوع دقت شده است که سلف های سری عمود بر یکدیگر قرار بگیرند تا با یکدیگر کوپل نشوند و اثر تزویجی ایجاد نکنند. در نهایت Layout برد طراحی شده به شکل زیر است.

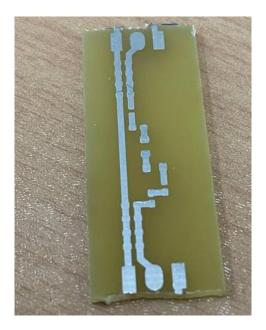


تصویر PCB - ۲۹ مدار طراحی شده



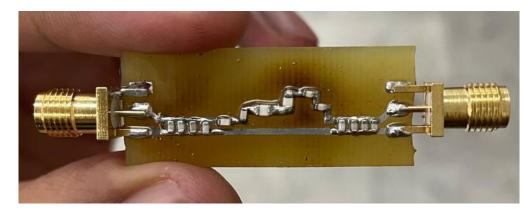
تصویر ۳۰- شکل واقعی PCB طراحی شده

# برد مدار چاپی در نهایت به شکل زیر شد.



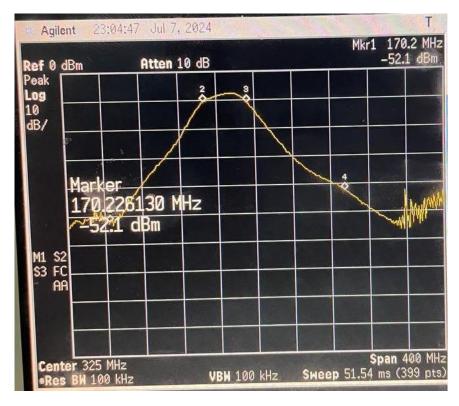
تصویر ۳۱- برد ساخته شده فیلتر

## پس از لحیم کاری قطعات درنظر گرفته شده، فیلتر ساخته شده به شکل زیر است.

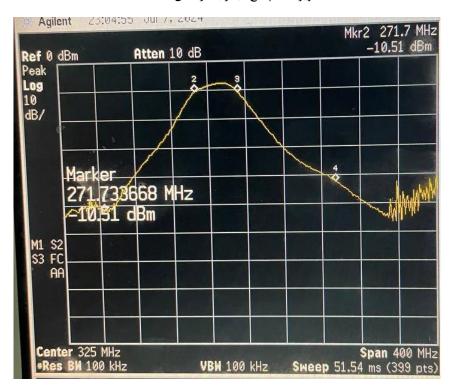


تصوير ٣٢- فيلتر ساخته شده

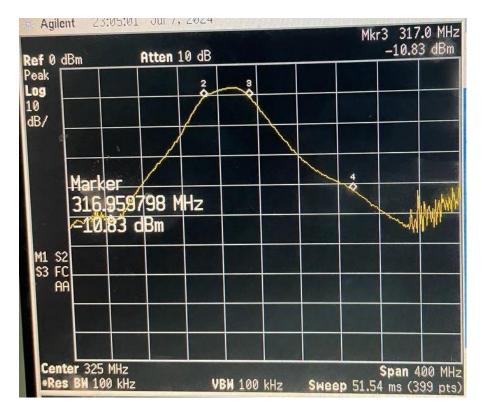
تست فیلتر ساخته شده با Spectrum Analyzer به نتایج زیر رسید.



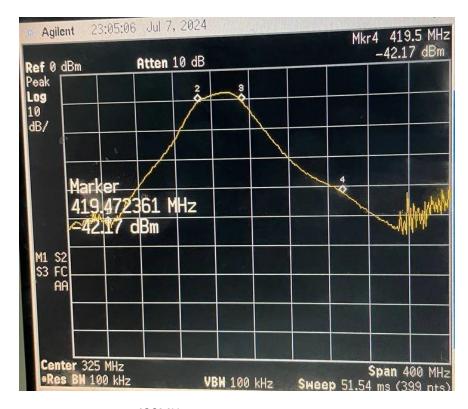
تصویر ۳۳ - پاسخ فیلتر به فرکانس 170MHz



تصویر ۳۴ - پاسخ فیلتر به فرکانس 270MHz



تصوير ۳۵ - پاسخ فيلتر به فركانس 316MHz



تصویر ۳۶- پاسخ فیلتر به فرکانس 420MHz