1 注意

今日の発表はいろいろなヒトの発表を借りて切り貼りしています

- 『フカシギの数え方』 おねえさんといっしょ! みんなで数えてみよう!
- ZDD とフロンティア法 2017年版 ver 0.1 奈良先端科学技術大学院大学 川原 純
- ZDD を用いたパスの列挙と索引生成 川原 純 (JST ERATO 研究員)
- ICAPS2012-Tutorial Decision Diagrams in Discrete and Continuous Planning (Scott Sanner)
- AAAI2016-Tutorial Symbolic Methods for Probabilistic Inference, Optimization, and Decision-making (Scott Sanner)
- ICAPS2016-Tutorial Decision Diagrams for Discrete Optimization (John Hooker CMU)

「『フカシギの数え方』 おねえさんといっしょ! みんなで数えてみよう!」で紹介されないデータ構造

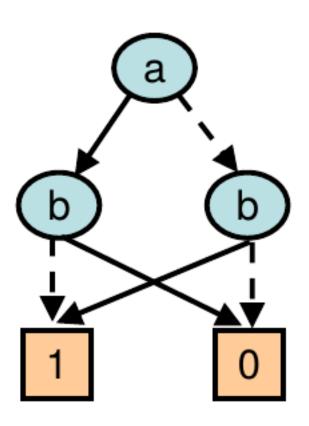
二倍速で見ましょう

3 今日のお話

Decision Diagram のこと .ところが、現在の最先端のアルゴリズム技術を使うと、 同じ問題をたった数秒で数え上げることができます。 16×16の問題でも数十分で終わってしまいます。 If we use the latest algorithmic techniques, however, we can solve this problem in a few seconds

• これをCLから扱うライブラリを紹介

4 Decision Diagrams (DDs)



- 決定木(Decision Tree) のグラフ版
- 関数をコンパクトに表現できる:

$$-B = \{0,1\}$$

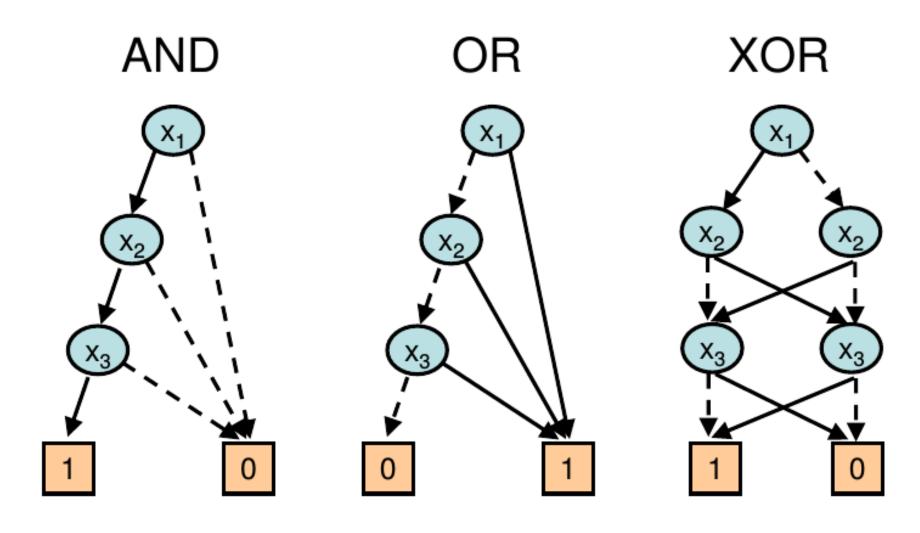
– $f:B^n\to B$: BDD,ZDD

- $f: B^n \to R$ も可能 (ADD)

4.1 XOR 関数を線形サイズで保持できる

Treeでは指数サイズのノードが必要。

AND と OR は DD でも Tree でも線形。



4.2 Boolean Function を表現してみる (真理値表)

a	b	c	F(a,b,c)
0	0	0	0
0	0	1	0
0	1	0	0
0	1	1	1
1	0	0	0
1	0	1	1
1	1	0	0
1	1	1	1

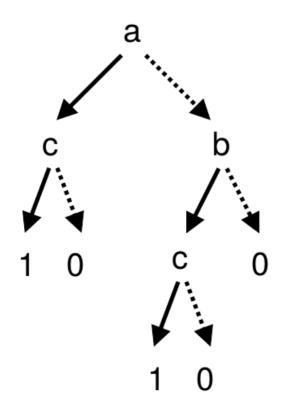
- 真理値表を使えば出来る
- 動くけど、もっとコンパクトに出来る

4.3 Boolean Function を表現してみる (木/Decision Tree)

ノードごとにTrue/Falseかで進む枝が決まる

表よりコンパクト

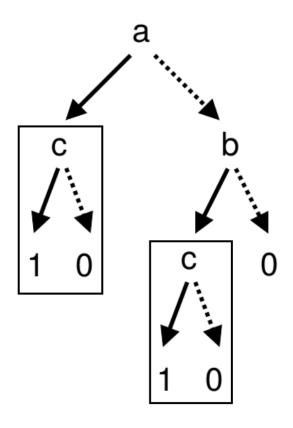
a	b	c	F(a,b,c)
0	0	0	0
0	0	1	0
0	1	0	0
0	1	1	1
1	0	0	0
1	0	1	1
1	1	0	0
1	1	1	1



4.4 Boolean Function を表現してみる (木/Decision Tree)

でもまだ無駄な重複がある

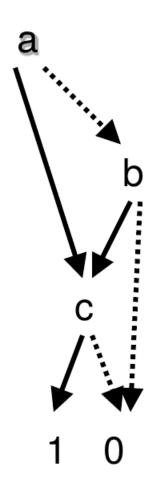
a	b	c	F(a,b,c)
0	0	0	0
0	0	1	0
0	1	0	0
0	1	1	1
1	0	0	0
1	0	1	1
1	1	0	0
1	1	1	1



4.5 Boolean Function を表現してみる (グラフ/Decision Diagram)

重複を共有してグラフにしよう!

a	b	c	F(a,b,c)
0	0	0	0
0	0	1	0
0	1	0	0
0	1	1	1
1	0	0	0
1	0	1	1
1	1	0	0
1	1	1	1



4.6 Decision Diagram 定義

node :: (index, then, else)

then 枝: index 番目の boolean 引数が true の時にたどる枝 (1-枝, true 枝)

else 枝: index 番目の boolean 引数が false の時にたどる枝 (0-枝, false 枝)

ハッシュテーブルでノードを管理

→同じ index と 子ノード を持つノードは1つしか存在しない (キャッシュされる)

かつ、グラフ上で常に index が降順で現れる (Ordered DD)

4.7 関数同士の演算を高速に行える

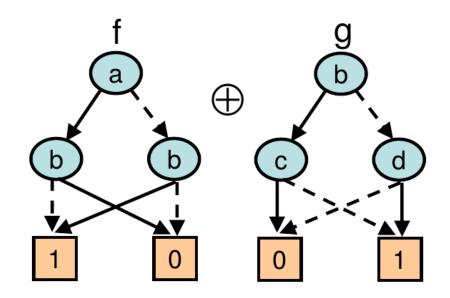
• 関数同士の演算(代数系)

• BDD: $\neg f, f \land g, f \lor g$

• ZDD: $f \setminus g, f \cap g, f \cup g$

• ADD: $-f, f \oplus g, f \otimes g, \max(f, g)$

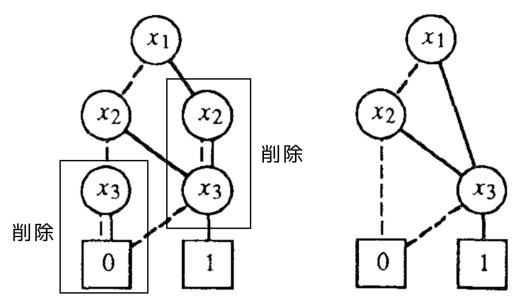
• コンパクトなまま効率的に計算できる



縮約規則 4.8

DD に縮約規則をつけることでさらにコンパクトに出来る

1-枝と0-枝が同じノードを削除 ← 出力に影響を与えない 無駄なノード だから



B). Duplicate Nonterminals C). Redundant Tests

正式には Ordered BDD (OBDD) == DD + 縮約規則 + 変数順序

Ordered でない BDD を使うことはまれなので、BDD といえば普通 OBDD

4.9 BDD 同士の演算: Apply

2つのBoolean 関数fとgの論理和/論理積などをとることができる

$$(f R g)(x) = f(x) R g(x), x = (x_0, x_1, ...) \mathcal{O} \succeq \mathfrak{F} (R = \land, \lor, ...),$$

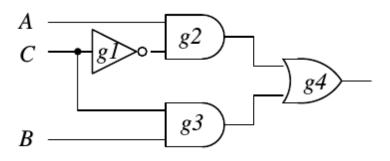
$$f R g = BDD(i, f_{x_i=1} R g_{x_i=1}, f_{x_i=0} R g_{x_i=0})$$

ただしiはf,gのルートノードのindex

f R g = Apply(f, g, R) と書くと、 Apply は再帰的に定義可能。

4.10 用途: 自動定理証明、回路の検証、自動プログラム検証 (Formal Methods, Verification)

指数的に多い要素を「並列に」操作できる
→ 全ケースを余すこと無く検査できる
注: ここでいう「並列」は、「多数の要素を
まとめて処理」ぐらいの意味
並列計算機を走らせることとは関連は無い
(が、その意味の並列化も可能)



	Level-	Fanout-Based	
	Based	C0	C1
A	0	0	0
$egin{array}{c} B \ C \end{array}$	0	0	0
C	0	1	1
g1	1	1	1
g2	2	0	1
g1 $g2$ $g3$	1	0	1
g4	3	0	1

Figure 4: Example circuit

5 BDDの問題点

BDD は論理関数を表現するのには良いが、ある種類の関数が得意でない

集合族: $F = \{\{a,b\}, \{a,c\}, \{c\}\}$ — をBDDで表してみる

関数 $f(x_0, x_1, x_2)$:

例: $S = \{a, b\}$ は Fに含まれているか?

集合 S が 集合族 F に含まれれば f = 1, 含まれなければ f = 0

引数 x_0, x_1, x_2 : 各要素 a, b, c が S に入力に含まれていれば 1, 含まれていなければ 0.

f(1,1,0) = 1, 従って $S \in F$

5.1 実際にやってみると...

左はいまいち小さくならない。

→ これを改良したのが右の **ZDD**

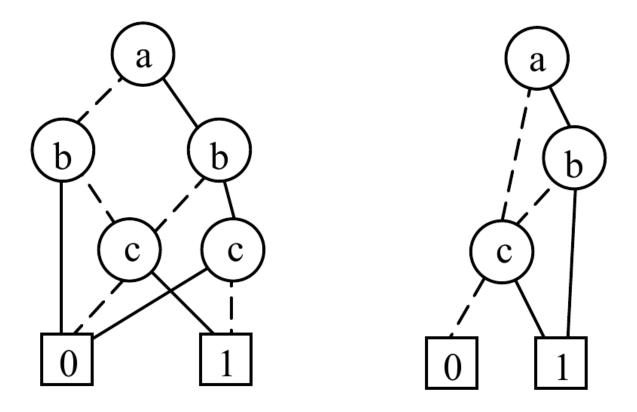
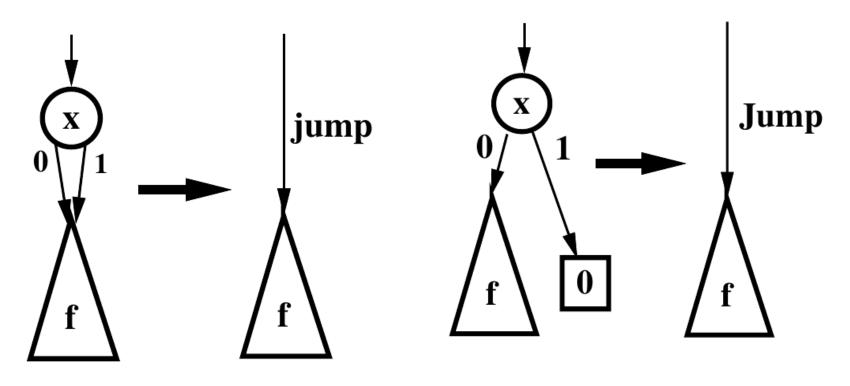


Figure 2. The BDD and the ZDD for the set of subsets $\{\{a,b\}, \{a,c\}, \{c\}\}.$

5.2 別の縮約規則: Zero-suppressed Decision Diagram (ZDD)

BDD: 同じなら削除

ZDD: 1-枝が0なら削除



5.3 同じ関数でも zdd のほうが小さいのは...

S(abc):	S(abcd):			
abc S	abcd	S		
000 0	0000	0	S(abcd)	
100 1	1000	1	S(abc)	
010 1	0100	1	` , '	
110 0	1100	0	. .	S(abcd)
001 0	0010	0	(a) (a)	S(abc) /
101 0	1010	0	$0 \sim 1$ $0 \sim 1$	\ /
011 0	0110	0	(b)(b) (b)(b)	\ /
111 0	1110	0	0 1 1 10 0 1 1 10	\
	0001	0	1/1/25	(a)
	1001	0		0
	0101	0		~ (1)
	1101	0		<u>ь</u>
	0011	0	10	
	1011	0	0	0 1
	0111	0		ш ш
	1111	0	BDD	ZBDD

- 理由: 殆どの場合で関数の値が 0 だから
- $\rightarrow 0$ と 1 の割合が同じぐらいの時は bdd, 0 が多い場合には zdd が良い

6 ZDD は使える

0が多い場合にはzddが良い

- 最悪指数時間の問題を動的計画法で解く場合…
 - 空間全体 のうち 使う空間 はほんの少しなので…
 - 保持すべきデータを zdd に貯めれば 殆ど 0
 - BDD より ZDD が速いはず!
 - 指数的に速いアルゴリズムを書くのに役立つハズ ≠ 定数倍の高速化

6.1 例えば... (ERATOのスライドを借用)

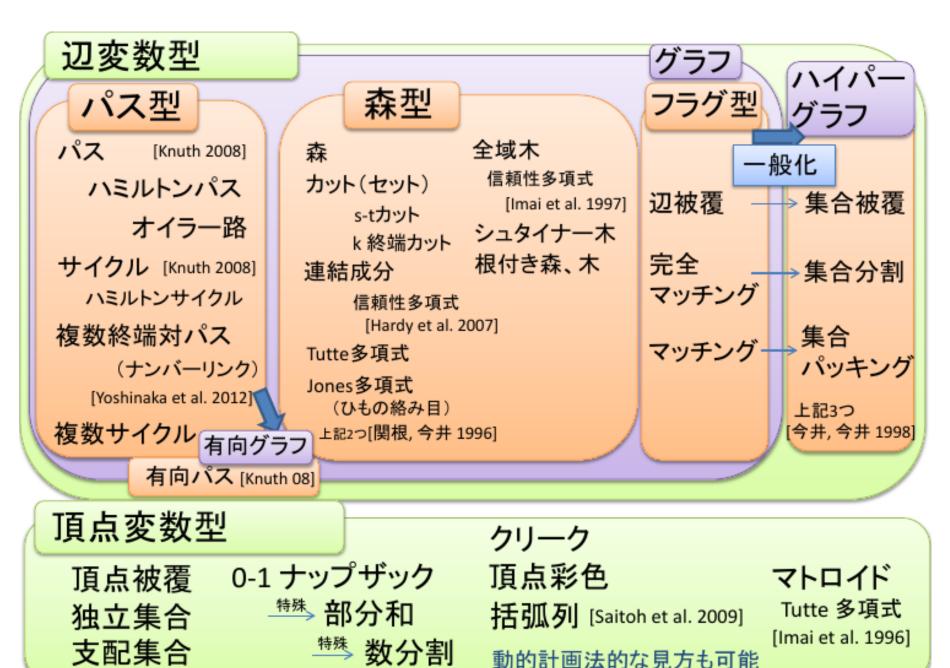
様々なグラフ構造

- ・パス以外にも様々なグラフ構造に対して ZDD 構築可能
 - ・ハミルトンパス
 - 複数終端対パス
 - 森、全域木
 - ・マッチング
 - 集合被覆
 - グラフ分割
 - etc.

川原 純, 湊 真一,

"組合せ問題の解を列挙索引化するZDD構築アルゴリズムの汎用化," 電子情報通信学会コンピュテーション研究会, 信学技報, vol. 112, No. 93, COMP2012-12, pp. 1-7, June 2012.

6.2 例えば... (ERATOのスライドを借用)



ZDD に関するその他の研究成果

- グラフ彩色問題 [Morrison et al. 2016]
- 多次元ナップサック問題 [安田ら 2016]
- 制約を追加したナップザック問題 [Nishino et al. 2015]
- Web の影響拡散の厳密計算 [Maehara et al. 2017]
- 自然言語処理における最適化 [西野ら 2015]
- 系統樹復元問題に対する列挙アルゴリズム [Kiyomi et al. 2012]

ZDD に関するその他の研究成果

- 最長路問題の求解 [Kawahara et al. 2016]
- 頂点故障も考慮した信頼性評価 [園田ら 2016]
- 避難計画作成 [Takizawa et al. 2013]
- AND/OR 演算に関する計算量の証明 [Yoshinaka et al. 2012]
- 簡潔データ構造による ZDD のインデックス作成 [Denzumi et al. 2014]
- プリミティブソーティングネットワークの数え 上げ [Kawahara et al. 2011]

6.5 ZDDとBDDでは扱うApply操作が違う

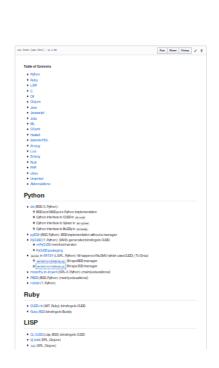
BDD: 論理操作 — $\neg f, f \land g, f \lor g$

ZDD: 集合操作 — $f \setminus g, f \cap g, f \cup g$

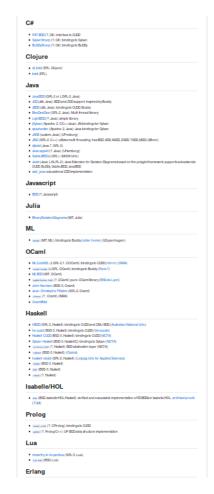
互換性はそこまでではない アルゴリズムも別に作らないといけない

7 本題: BDD/ZDDをLispから使うためのライブラリ

BDD は沢山のライブラリがある









7.1 そのうち、ZDD に対応するのはあまり多くない

- ◆ CUDD: 大御所, Cのライブラリ
- SapporoBDD, TdZdd (Graphillionの内部): ERATO が作った C/Python ライブラリ,
- ほか数件だけ、つまり ZDD はあまりまだ注目されていない
- CUDD への CFFI バインディング: CL-CUDD が存在
- → zdd 対応なし、CLOS(遅い)、Quicklisp 登録なし、テスト無し、Tutorial 無し、CUDD を自分でビルドしてインストールする必要あり、最新版のCUDD に対応せず。
- 自分がやったこと: ココらへんを整備して、これで何かを作れることを実証すること。

8 Mate-ZDD

おねえさんのパス数え上げ問題を解くためのアルゴリズム

Don Knuth の Simpath アルゴリズムをピュア ZDD で書き直した、シンプルだが遅いバージョン これを CL-CUDD を使って実装した

https://github.com/guicho271828/simpath

デモ

9 Future Work

自分の専門である 自動行動計画ソルバ(プランナ)を ZDD で作る

- 配列ベースの普通の手法に比べた利点:
 - よりスケールする(大きな問題が解ける)
 - * メモリ使用量が削減できる
 - * 探索の情報を圧縮して保持できるから
 - 細かなループの中のチューニングを気にしなくて良い
 - * ZDD が複数の状態をまとめて処理するから

9.1 BDD ベースのプランニングアルゴリズムは存在する:

procedure $BDDA^*$ $Open(f, x) \leftarrow h(f, x) \land \Phi_{S^0}(x)$ while $(Open \neq \emptyset)$ $(f_{\min}, Min(x), Open'(f, x)) \leftarrow goLeft(Open)$ if $(\exists x \ (Min(x) \land \Phi_G(x)) \ \mathbf{return} \ f_{\min}$ $VarTrans_{x,x'}(Min(x))$ $Open''(f, x) \leftarrow \exists x' \ Min(x') \land T(x', x) \land \exists e' \ h(e', x') \land \exists e \ h(e, x) \land (f = f_{\min} + e - e' + 1)$ $Open(f, x) \leftarrow Open'(f, x) \lor Open''(f, x)$

Table 2. The A^* algorithm using OBDDs.

BDDよりZDDのほうがよいハズ

← 指数爆発している全空間に比べ、実際に使われる空間サイズは小さいから

9.2 International Planning Competition 2014 で優勝

Sequential Optimal track: Results

17 planners submitted. Showing the top FIVE

SymBA*-2	151/280	1st
SymBA*-1	143/280	1st
cGamer	120/280	2nd
SPM&S	114/280	3rd
RIDA	113/280	4th
Dynamic-Gamer	99/280	5th

BDDs Strike Back (in AI Planning)

Stefan Edelkamp

Institute of Artificial Intelligence University of Bremen edelkamp@tzi.de

Peter Kissmann and Álvaro Torralba

Foundations of Artificial Intelligence Saarland University, Saarbrücken {kissmann,torralba}@cs.uni-saarland.de

Symbolic Pattern Databases in Heuristic Search Planning

Stefan Edelkamp

Institut für Informatik, Albert-Ludwigs-Universität, Georges-Köhler-Allee, D-79110 Freiburg eMail: edelkamp@informatik.uni-freiburg.de

10 まとめ

BDD, ZDD を概説

CL-CUDD をまともに使える状態にした

ZDDでお姉さん問題を解くソルバを作った

プランニングに応用したい